# Apunte de Módulos Básicos (v. $0.3\alpha)$

# Algoritmos y Estructuras de Datos II, DC, UBA. $1^{\rm er} \ {\rm cuatrimestre} \ {\rm de} \ 2019$

# Índice

1.	Diccionario Trie $(\alpha)$	2
<b>2</b> .	Módulo Juego	5
3.	Módulo Mapa	10
4.	Módulo Dirección	12
<b>5</b> .	Módulo Acción	14

# 1. Diccionario Trie $(\alpha)$

El módulo Diccionario Trie provee un diccionario básico montado sobre un trie. Solo se definen e implementan las operaciones que serán utilizadas.

#### Interfaz

```
\begin{array}{ll} \mathbf{parametros} \ \ \mathbf{formales} \\ \mathbf{g\acute{e}neros} \ \ \alpha \\ \mathbf{funci\acute{o}n} \ \ & \mathsf{COPIAR}(\mathbf{in} \ s \colon \alpha) \to res \ \colon \alpha \\ \mathbf{Pre} \equiv \{\mathsf{true}\} \\ \mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathsf{obs}} s\} \\ \mathbf{Complejidad:} \ \Theta(copy(s)) \\ \mathbf{Descripci\acute{o}n:} \ \mathsf{funci\acute{o}n} \ \mathsf{de} \ \mathsf{copia} \ \mathsf{de} \ \alpha \\ \\ \mathbf{se} \ \mathbf{explica} \ \mathbf{con:} \ \mathsf{DICCIONARIO}(string, \alpha). \\ \\ \mathbf{g\acute{e}neros:} \ \mathsf{diccTrie}(string, \alpha). \end{array}
```

#### Operaciones básicas de diccionario

```
VACIO() \rightarrow res : diccTrie(string, \alpha)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} vacio\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera un diccionario vacío.
DEFINIR(in/out d: diccTrie(string, \alpha), in k: string, in s: \alpha)
\mathbf{Pre} \equiv \{d =_{\mathrm{obs}} d_0\}
\mathbf{Post} \equiv \{d =_{\text{obs}} \operatorname{definir}(d, k, s)\}\
Complejidad: \Theta(|k| + copy(s))
Descripción: define la clave k \notin \text{claves}(d) con el significado s en el diccionario.
Aliasing: los elementos k y s se definen por copia.
DEFINIDO?(in d: diccTrie(string, \alpha), in k: string) \rightarrow res: bool
\mathbf{Pre} \equiv \{ true \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\text{obs}} \operatorname{def?}(d, k)\}
Complejidad: \mathcal{O}(|k|)
Descripción: devuelve true si y sólo k está definido en el diccionario.
SIGNIFICADO(in d: diccTrie(string, \alpha), in k: string) \rightarrow res : \sigma
\mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{def}?(d, k) \}
\mathbf{Post} \equiv \{ \operatorname{alias}(res =_{\operatorname{obs}} \operatorname{obtener}(d, k)) \}
Complejidad: \Theta(|k|)
Descripción: devuelve el significado de la clave k en d.
Aliasing: res es modificable si y sólo si d es modificable.
```

# Representación

#### Representación del diccionario

```
diccTrie(string, \alpha) se representa con estr donde estr es tupla(raiz: puntero(nodo)) donde nodo es tupla(significado: \alpha, siguientes: arreglo(puntero(nodo))[256]) Rep: diccTrie \longrightarrow bool Rep(d) \equiv true \iff raiz no está contenido en ninguno de sus siguientes ni sus siguientes Abs: diccTrie d \longrightarrow diccTrie(string, \alpha) {Rep(d)}
```

 $Abs(d) \equiv if \ vac\'ia?(d.claves) \ then \ vac\'io \ else \ definir(prim(d).claves, prim(d).significado, Abs(fin(d))) \ fi$ 

# Algoritmos

```
iVacía() \rightarrow res : estr
1: // Le asigna un nuevo nodo a la raiz
2: res \leftarrow \langle raiz : nuevoNodo() \rangle \triangleright \Theta(1)
\frac{Complejidad:}{Justificación:} \text{ La complejidad de crear un nuevo nodo es } \Theta(1)
```

```
\begin{array}{ll} \textbf{iSignificado}(\textbf{in/out}\ d: \texttt{estr}, \ \textbf{in}\ k: string) \rightarrow res: \alpha \\ \\ 1: \ \textit{Nodo}\ actual \leftarrow d.raiz \\ 2: \ \textbf{for}\ (char\ c: k)\ \textbf{do} \\ 3: \quad actual \leftarrow (actual \rightarrow siguientes[toInt(c)]) \\ 4: \ \textbf{end}\ \textbf{for} \\ 5: \ res \leftarrow (actual \rightarrow significado) \\ \qquad \qquad \triangleright \Theta(1) \\ \\ \end{array}
```

Complejidad:  $\Theta(|k|)$ 

<u>Justificación:</u> Los accesos y las asignaciones de punteros son  $\Theta(1)$ . Como el ciclo se ejecuta  $|\mathbf{k}|$  veces, se ejecutaran dichas asignaciones  $|\mathbf{k}|$  veces. Luego la complejidad será  $\Theta(|k|)$ .

```
iDefinido?(in/out d: estr, in k: string) \rightarrow res: bool
  1: Nodo actual \leftarrow d.raiz
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  2: for (char\ c\ :\ k) do
                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(|k|)
             if (actual \rightarrow siguientes[toInt(c)] \neq NULL)
  3:
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  4:
                    then actual \leftarrow (actual \rightarrow siguientes[toInt(c)])
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
                    else res \leftarrow false
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  5:
             end if
  6:
  7: end for
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  8: res \leftarrow true
```

Complejidad:  $\mathcal{O}(|k|)$ 

<u>Justificación</u>: Los accesos y las asignaciones de punteros son  $\Theta(1)$ . Como el ciclo se ejecuta a lo sumo  $|\mathbf{k}|$  veces, se ejecutaran dichas asignaciones  $|\mathbf{k}|$  veces como máximo. Luego la complejidad será  $\mathcal{O}(|k|)$ .

```
iDefinir(in/out d: estr, in k: string, in s: \alpha)
 1: Nodo\ actual \leftarrow d.raiz
 2: for (char\ c\ :\ k) do
                                                                                                                                                \triangleright \Theta(|k|)
           // Si no tengo siguiente, lo creo
 3:
           if (actual \rightarrow siguientes[toInt(c)] == NULL) then
                                                                                                                                                  \triangleright \Theta(1)
 4:
                  actual \rightarrow siquientes[toInt(c)] = nuevoNodo()
                                                                                                                                                  \triangleright \Theta(1)
 5:
           end if
 6:
           actual \leftarrow (actual \rightarrow siguientes[toInt(c)])
                                                                                                                                                  \triangleright \Theta(1)
 7:
 8: end for
10: // Estoy parado en el nodo que va a tener el significado.
11: // Le asigno una copia del provisto.
12: actual \rightarrow significado \leftarrow copy(s)
                                                                                                                                          \triangleright \Theta(copy(s))
     Complejidad: \Theta(|k| + copy(s))
```

Justificación: Siempre se recorre toda la palabra para definirla, entonces el for siempre tiene |k| ciclos. La dereferenciación y comparación de punteros, e indexación en arreglos estáticos son  $\Theta(1)$ .

```
inuevoNodo() \rightarrow res : puntero(nodo)
```

 $\triangleright$ Función privada que crea un nuevo nodo

- $1:\ //\ \mbox{Reserva la memoria para un nuevo nodo con significado null y siguientes vacíos$
- 2:  $res \leftarrow \&\langle significado: NULL, siguientes: arreglo\_estatico[256] \ de \ \alpha \rangle$

 $\triangleright \Theta(1)$ 

Complejidad:  $\Theta(1)$ 

<u>Justificación</u>: El tiempo de creación de un array de 255 posiciones es  $\mathcal{O}(255) \in \mathcal{O}(1)$ 

# 2. Módulo Juego

Aqui va la descripción

# Interfaz

```
generos: juego.se explica con: JUEGO.
```

#### Operaciones básicas de Juego

```
{\tt INICIAR}(\mathbf{in}\ m:\mathtt{mapa},\mathbf{in}\ pjs:\mathtt{conj(jugador)},\mathbf{in}\ eventosFan:\mathtt{vector(evento))})	o res:\mathtt{juego}
\mathbf{Pre} \equiv \{\neg vacio(pjs) \land (\forall e : evento)(est?(e, eventosFan) \Rightarrow_{\mathsf{L}} e.pos \in libres(m))\}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} nuevoJuego(m, pjs, eventosFan)\}\
Complejidad: \Theta(?) TODO
Descripción: crea un nuevo juego con el mapa dado, un conjunto de jugadores, y los eventos de un fantasma.
PASARTIEMPO(in j: juego) \rightarrow res: juego
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} pasar(j)\}\
Complejidad: \Theta(?)
Descripción: ejecuta un paso de tiempo cuando ningún jugador realiza una acción.
EJECUTARACCION(in j: juego, in a: accion, in pj: jugador) \rightarrow res: juego
\mathbf{Pre} \equiv \{pj \in jugadores(j) \land_{\mathbf{L}} jugadorVivo(pj, j) \land \neg esPasar(a)\}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} step(j, a, pj)\}\
Complejidad: \Theta(?)
Descripción: actualiza con la acción a del jugador pj.
\texttt{JUGADORESVIVOS}(\textbf{in } j: \texttt{juego}) \rightarrow res: \texttt{conj}(\texttt{puntero}(\texttt{infoPJ}))
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{(\forall p: puntero(infoPJ))(p \in res \Rightarrow_{\mathtt{L}}
                  (p \rightarrow id \in jugadores(j)) \land_{\mathsf{L}}
                  (p \rightarrow vivo? \land jugadorVivo(p \rightarrow id, j)) \land \\
                  ((\forall e : evento)(e \in p \rightarrow eventos \Rightarrow_{\mathtt{L}}
                        (e.pos =_{obs} posJugador(p \rightarrow id, j)) \land
                        (e.dir =_{obs} dir Jugador(p \rightarrow id, j))))
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: devuelve un conjunto con punteros a la información de los personajes que están vivos.
Aliasing: res es no modificable.
FANTASMAS VIVOS (in j: juego) \rightarrow res: conj(infoFan)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{fantasmaValido(j, res)\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: devuelve un conjunto referencias a la información de los fantasmas que están vivos.
Aliasing: las referencias son no modificables.
FANTASMAESPECIAL(in j: juego) \rightarrow res: infoFan
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} fantasmaEspecial(j)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: devuelve el fantasma especial.
Aliasing: res es una referencia no modificable.
FANTASMASVIVOSQUEDISPARAN(in j: juego) \rightarrow res: conj(infoFan)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{fantasmaValido(j, res) \land_{\mathtt{L}} \}
            ((\forall f : infoFan)(f \in res \Rightarrow_{\perp} disparando(f.eventos, step(j))))
Complejidad: O(\#fv)
```

**Descripción:** devuelve un conjunto con punteros a la información de los fantasmas que están vivos y disparan en el ultimo paso ejecutado en el juego.

Aliasing: res es un conjunto de referencias no modificables.

```
VIVO?(in j: juego, in pj: string) \rightarrow res: bool
\mathbf{Pre} \equiv \{pj \in jugadores(j)\}\
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} jugadorVivo(pj, j)\}
Complejidad: O(|j|)
Descripción: devuelve si un jugador está vivo
POSOCUPADASPORDISPAROS(in j: juego) \rightarrow res: conj(posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} alcance Disparos Fantas mas(fantas mas(j), j)\}
Complejidad: O(\#fv*m)
Descripción: devuelve un conjunto de las posiciones afectadas por disparos de fantasmas en la última *ronda*
(TODO: ronda o paso?).
Predicados auxiliares:
fantasmaValido(j, fs):
 (\forall f: infoFan)(f \in res \Rightarrow_{\mathsf{L}}
      (f.eventos \in fantasmas(j)) \land_{L}
      (fantasmaVivo(f.eventos, j)) \land
      ((\forall e : evento)(e \in f.eventos \Rightarrow_{\mathtt{L}})
            (e.pos =_{obs} posFantasma(f.eventos, j)) \land
            (e.dir =_{obs} dirFantasma(f.eventos, j))))
```

# Representación

#### Representación de Juego

```
juego se representa con estr
 donde j es tupla(// General
                  paso: nat,
                  ronda: nat.
                  mapa: m,
                  mapaDisparos: arreglo(arreglo(tupla(nat, nat))),
                  disparosUltimoPaso: conj(posicion),
                  // Jugadores
                  infoJugadores: {\tt diccTrie(string, infoPJ)},
                  infoActualJugadoresVivos: conj(infoActualPJ),
                  infoJugadoresVivos: conj(puntero(infoPJ)),
                  // Fantasmas
                  infoFantasmas: conj(infoFan),
                  infoActualFantasmasVivos: conj(infoActualFan),
                  infoFantasmasVivos: conj(itConj(infoFan)),
                  infoFantasmaEspecial: itConj(infoActualFan) )
 donde infoPJ es tupla(eventos: vector(evento),
                       vivo?: bool,
                       infoActual: itConj(infoActualPJ) )
 donde infoActualPJ es tupla(identidad: string,
                              posicion: pos,
                              direction: dir )
 donde infoFan es tupla(infoActual: itConj(infoActualFan),
                         eventos: vector(evento) )
```

```
\label{eq:donde_infoActualFan} \begin{split} &\operatorname{donde} \operatorname{infoActualFan} \operatorname{es} \operatorname{tupla}(\operatorname{posicion}:\operatorname{pos},\\ &\operatorname{direccion}:\operatorname{dir}) \end{split} \operatorname{Rep}: \operatorname{mapa} \longrightarrow \operatorname{bool}\\ \operatorname{Rep}(m) &\equiv \operatorname{true} \Longleftrightarrow \\ \\ \operatorname{Abs}: \operatorname{mapa} m \longrightarrow \operatorname{hab}\\ \operatorname{Abs}(m) &=_{\operatorname{obs}} \operatorname{h: hab} \mid \end{split} \{\operatorname{Rep}(m)\}
```

# Algoritmos

En esta sección se hace abuso de notación en los cálculos de álgebra de órdenes presentes en la justificaciones de los algoritmos. La operación de suma "+" denota secuencialización de operaciones con determinado orden de complejidad, y el símbolo de igualdad "=" denota la pertenencia al orden de complejidad resultante.

#### Algoritmos del módulo

```
iIniciar(in m: mapa, in pjs: conj(jugador), in eventosFan: vector(evento)) \rightarrow res: estr
 1: // Inicializo la estructura
 2: res: (
         // Inicializo contadores
 3:
         paso:0,
                                                                                                                       \triangleright \Theta(1)
 4:
         ronda:0,
 5:
                                                                                                                       \triangleright \Theta(1)
 6:
         // Seteo el mapa
 7:
         mapa:m,
                                                                                                                       \triangleright \Theta(1)
 8:
 9:
         // Inicializo el mapa de disparos con el mismo tamaño que el mapa
10:
                                                                                                              \triangleright \Theta(Tam(m)^2)
11:
         mapaDisparos: arreglo(arreglo(tupla(nat, nat))[Tam(m)])[Tam(m)],
         disparosUltimoPaso:Vacio(),
                                                                                                                       \triangleright \Theta(1)
12:
13:
         // Inicializo estructuras de jugadores y fantasmas como vacías
14:
         infoActualJugadoresVivos: Vacio(),
15:
16:
         infoJugadoresVivos: Vacio(),
         infoJugadores: Vacia(),
17:
         infoFantasmas: Vacio(),
18:
         infoActualFantasmasVivos:Vacio(),
         infoFantasmasVivos: Vacia(),
20:
         infoFantasmaEspecial : CrearIt(Vacio())
21:
22: >
23:
24: // Inicializo los jugadores
25: iIniciarJugadores(res, m, pjs)
27: // Inicializo los fantasmas
28: iIniciarFantasmas(res, eventosFan)
    Complejidad: \Theta(?)
```

```
iIniciarJugadores(in j: estr, in m: mapa, in pjs: conj(jugador))
                                                                                                       ▶ Función privada
 1: // Suponemos la existencia de la función
 2: // dict(jugador, tupla(pos, dir)) localizarJugadores(m, conj(jugador) pjs)
 4: // Obtengo las posiciones y direcciones de jugadores
 5: localPJs \leftarrow localizarJugadores(m, pjs)
 6:
 7: // Lleno las estructuras de jugadores
 8: for (j, localizacion : localPJs) do
         // Creo la infoActual y la agrego a su conjunto
10:
        infoActual \leftarrow \langle identidad: j, posicion: localizacion.pos, direccion: localizacion.dir \rangle
        itInfoActual \leftarrow AgregarRapido(j.infoActualJugadoresVivos,\ infoActual)
11:
12:
13:
         // Creo la infoPJ con la actual
        info \leftarrow iNuevaInfoPJ(localizacion, itInfoActual)
14:
         // La agrego al trie y me guardo el puntero a la info guardada
15:
        infoPtr \leftarrow \&Definir(j.infoJugadores, j, info)
16:
17:
18:
        // Agrego al conjunto de jugadores vivos el puntero a la info del PJ
        AgregarRapido(j.infoJugadoresVivos, infoPtr)
19:
20: end for
    Complejidad: \Theta(?)
```

```
iNuevaInfoPJ(in\ localizacion: tupla(pos,\ dir),\ in\ itInfoActual:\ itConj(infoActualPJ)) 
ightarrow res: infoPJ 
ightharpoons
Función privada
 1: // Creo el evento
                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
 2: evento \leftarrow \langle
          pos: localizacion.pos,
 3:
          dir: localizacion.dir,
 4:
           disparo?: false
 5:
 6: \
 7:
 8: // Creo una lista con él
 9: evts \leftarrow Vacia()
                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
10: AgregarAtras(evts, evento)
                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
11:
12: // Armo la infoPJ
13: res \leftarrow \langle
                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
14:
           eventos: evts\\
           vivo?:true
15:
           infoActual: itInfoActual\\
16:
17: \
     Complejidad: \Theta(1)
```

```
iIniciarFantasmas(in j: estr, in eventosFan: vector(evento))

    Función privada

 1: // Lleno las estructuras de fantasmas
 2: // Creo la infoActual y la agrego a su conjunto
 3: infoActualFan \leftarrow \langle posicion : eventosFan[0].pos, direccion : eventosFan[0].dir \rangle
 4: itInfoActualFan \leftarrow AgregarRapido(infoActualFan, j.infoActualFantasmasVivos)
 6: // Hago que el fantasma especial sea este
 7: j.infoFantasmaEspecial \leftarrow itInfoActualFan
 9: // Creo la infoFan con la actual
10: infoFan \leftarrow \langle infoActual : itInfoActualFan, \ eventos : eventosFan \rangle
11: // La agrego al conjunto de información de fantasmas y me guardo su iterador
12: itInfoFan \leftarrow AgregarRapido(infoFan, j.infoFantasmas)
14: // Agrego al conjunto de fantasmas vivos el interador a la info del Fan
15: AgregarRapido(itInfoFan, j.infoFantasmasVivos)
    Complejidad: \Theta(?)
iPasarTiempo(in j: estr)
 2: // Incremento el paso
 3: j.paso \leftarrow j.paso + 1
                                                                                                                  \triangleright \Theta(1)
 5: // Actualizo el mapa de disparos con los fantasmas vivos
 6: iActualizarMapaDisparos(j)
 8: // Veo que jugadores mueren
 9: iChequearMuerteJuqadores(j) // Por cada fantasma // Si dispara // Agregar disparo // Agregas el disparo al
    conjunto (inteligentemente) // Agregas las pos afectadas al mapa de disparos // // Actualizo la info actual //
    Por cada jugador // Te fijas si muere // Actualizas la info actual
iActualizarMapaDisparos(in j: estr)
 1: // Recorro los fantasmas vivos
 2: for (itInfoFan : j.infoFantasmasVivos) do
         // Obtengo la información del fantasma
 3:
        infoFan \leftarrow Siguiente(itInfoFan)
 4:
        // Si dispara, agrego el disparo
 5:
        eventoActual \leftarrow iEventoActualFan(infoFan, j.paso)
 6:
        if (eventoActual.dispara?)
 7:
             then iAgregarDisparo(j, eventoActual)
 8:
 9: end for
iEventoActualFan(in info: infoFan, in paso: nat) \rightarrow res: evento
 1: idx \leftarrow mod(j.paso, Longitud(info.eventos))
 2: res \leftarrow info.eventos[idx]
iEjecutarAccion(in j: estr, in a: accion, in pj: jugador) \rightarrow res: estr
 1:
```

# 3. Módulo Mapa

Aqui va la descripción

#### Interfaz

```
generos: mapa.
se explica con: Habitación.
```

#### Operaciones básicas del mapa

```
NUEVOMAPA(\mathbf{in} \ n: \mathtt{nat}) \rightarrow res : \mathtt{mapa}
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ res =_{\mathrm{obs}} nuevaHab(n) \}
Complejidad: \Theta(n^2)
Descripción: genera un mapa de tamano n x n.
OCUPAR(in/out \ m : mapa, in \ c : tupla(int, int))
\mathbf{Pre} \equiv \{m =_{\mathrm{obs}} m_0 \land c \in casilleros(m) \land_{\mathsf{L}} libre(m,c) \land alcanzan(libres(m)-c, libres(m)-c, m)\}
\mathbf{Post} \equiv \{m =_{obs} ocupar(c, m_0)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: ocupa una posicion del mapa siempre y cuando este no deje de ser conexo.
TAM(in \ m: mapa) \rightarrow res: nat
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} tam(m)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: devuelve el tamano del mapa.
LIBRE(in m: mapa, in c: tupla(int, int)) \rightarrow res: bool
\mathbf{Pre} \equiv \{c \in casilleros(m)\}\
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} libre(c, m)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: devuelve si un elemento esta ocupado.
```

# Representación

#### Representación del mapa

El objetivo de este módulo es implementar una lista doblemente enlazada con punteros al principio y al fin. Para simplificar un poco el manejo de la estructura, vamos a reemplazarla por una lista circular, donde el siguiente del último apunta al primero y el anterior del primero apunta al último. La estructura de representación, su invariante de representación y su función de abstracción son las siguientes.

```
mapa se representa con m donde m es tupla(tamano: nat,casilleros: vec(vec(bool)),)

Rep: mapa \longrightarrow bool

Rep(m) \equiv true \iff La longitud de m.casilleros es igual a tamano \land

La longitud del vector m.casilleros es igual a la de todo otro vector dentro de el) \land

Es conexa

Abs: mapa m \longrightarrow hab

Abs(m) = obs h: hab | m.tamano = obs tam(h) \land_L

(\forall t: tuple(nat,nat))(0 \le \Pi_1(t), \Pi_2(t) < m.tamano - 1 \Rightarrow_L

libre(m, t) = obs m.casilleros[\Pi_1(t)][\Pi_2(t)])
```

# Algoritmos

En esta sección se hace abuso de notación en los cálculos de álgebra de órdenes presentes en la justificaciones de los algoritmos. La operación de suma "+" denota secuencialización de operaciones con determinado orden de complejidad,

y el símbolo de igualdad "=" denota la pertenencia al orden de complejidad resultante.

#### Algoritmos del módulo

```
iTam(in m: mapa) → res: nat

1: res \leftarrow m.tamano

▷ Θ(1)

Complejidad: Θ(1)
```

```
 \begin{aligned} & \overline{\mathbf{iOcupar}(\mathbf{in/out}\ m\colon \mathtt{mapa},\,\mathbf{in}\ c\colon \mathtt{tupla}(\mathbf{int},\,\,\mathbf{int}))} \\ & 1:\ m[\Pi_1(c)][\Pi_2(c)] \leftarrow true \\ & \qquad \qquad \triangleright \Theta(1) \\ & \underline{\underline{\mathbf{Complejidad:}}} \ \Theta(1) \\ & \underline{\underline{\mathbf{Justificación:}}} \ \mathsf{El} \ \mathsf{acceso} \ \mathsf{a} \ \mathsf{una} \ \mathsf{posición} \ \mathsf{de} \ \mathsf{un} \ \mathsf{vector} \ \mathsf{y} \ \mathsf{su} \ \mathsf{modificación} \ \mathsf{es} \ \Theta(1) \end{aligned}
```

```
iNuevoMapa(in n: nat) \rightarrow res: mapa
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  1:\ m.tamano \leftarrow n
  2: v \leftarrow Vacia()
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  3: i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                              \triangleright \Theta(1)
  4: while i < n do
                                                                                                                                                                             \triangleright O(n)
           v.AgregarAtras(false)
           i \leftarrow i + 1
  7: end while
  8: i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                            \triangleright O(n^2)
  9: while i < n \operatorname{do}
           res.AgregarAtras(v.Copiar())
                                                                                                                                                                             \triangleright O(n)
10:
           i \leftarrow i + 1
                                                                                                                                                                              \triangleright O(1)
11:
12: end while
```

Complejidad:  $\Theta(n^2)$ 

<u>Justificación</u>: Copiar un vector de n booleanos es O(n \* copy(bool)) y copiar un bool es  $\Theta(1)$ . Luego, agregar n veces la copia del vector es  $O(n^2)$ 

#### 4. Módulo Dirección

Aqui va la descripción

### Interfaz

```
generos: dir.
se explica con: DIRECCIÓN.
```

### Operaciones básicas de Dirección

```
ARRIBA() \rightarrow res : dir
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} \uparrow\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la dirección arriba.
ABAJO() \rightarrow res : dir
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs}\downarrow\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la dirección abajo.
IZQUIERDA() \rightarrow res: dir
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \leftarrow \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la dirección izquierda.
DERECHA() \rightarrow res: dir
\mathbf{Pre} \equiv \{\mathrm{true}\}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} \rightarrow \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la dirección derecha.
INVERTIR(in/out d: dir)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ res =_{\mathbf{obs}} invertir(d) \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: invierte la dirección.
```

# Representación

#### Representación de Dirección

dir se representa con string

```
\begin{aligned} \operatorname{Rep}: \operatorname{dir} &\longrightarrow \operatorname{bool} \\ \operatorname{Rep}(d) &\equiv \operatorname{true} \Longleftrightarrow \\ &\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{arriba}" \vee \\ &\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{abajo}" \vee \\ &\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{izquierda}" \vee \\ &\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{derecha}" \end{aligned} \operatorname{Abs}: \operatorname{dir} d \longrightarrow \operatorname{dir}  \operatorname{Abs}(d) =_{\operatorname{obs}} \operatorname{d}_{\operatorname{tad}} : \operatorname{dir} \mid (\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{arriba}" \wedge \operatorname{d}_{\operatorname{tad}} =_{\operatorname{obs}} \uparrow) \vee \\ &(\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{abajo}" \wedge \operatorname{d}_{\operatorname{tad}} =_{\operatorname{obs}} \uparrow) \vee \\ &(\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{izquierda}" \wedge \operatorname{d}_{\operatorname{tad}} =_{\operatorname{obs}} \leftrightarrow) \vee \\ &(\operatorname{d} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{derecha}" \wedge \operatorname{d}_{\operatorname{tad}} =_{\operatorname{obs}} \to) \end{aligned}
```

# Algoritmos

# Algoritmos del módulo

$\overline{\mathbf{iArriba}}() \to res : dir$	
1: $res \leftarrow "arriba"$	$ hd \Theta(1)$
$\underline{\text{Complejidad:}}\ \Theta(1)$	
$\overline{\mathbf{iAbajo}}() \to res: \mathrm{dir}$	
1: $res \leftarrow "abajo"$	$ hd \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$	
$iIzquierda() \rightarrow res: dir$	
1: $res \leftarrow "izquierda"$	$\triangleright \Theta(1)$
${\mathbf{iDerecha}() \to res: dir}$	
$1: res \leftarrow "derecha"$	$ hd \Theta(1)$
$\underline{\text{Complejidad:}} \ \Theta(1)$	
$\overline{\mathbf{iInvertir}(\mathbf{in}/\mathbf{out}\ d\colon \mathtt{dir})}$	
1: $switch(d)$	$ hd \Theta(1)$
2: case "arriba" :	
3: $d \leftarrow \text{``abajo''}$	
4: $case$ " $abajo$ ": 5: $d \leftarrow$ " $arriba$ "	
6: case "izquierda" :	
7: $d \leftarrow$ "derecha"	
8: case "derecha":	
9: $d \leftarrow "izquierda"$	
$\underline{\text{Complejidad:}}\ \Theta(1)$	

#### 5. Módulo Acción

Aqui va la descripción

#### Interfaz

```
generos: accion.
se explica con: Acción.
```

### Operaciones básicas de Acción

```
\text{MOVER}(\mathbf{in}\ d\colon \mathtt{dir}) \to res: \mathtt{accion}
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} mover(d)\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera una acción de mover en la dirección especificada.
PASAR() \rightarrow res: accion
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} pasar\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la acción de pasar.
DISPARAR() \rightarrow res : accion
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} disparar\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera la acción de disparar.
APLICAR(in a: acción, in j: juego, in e: evento) \rightarrow res: evento
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} aplicar(a, j, e)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera el evento a partir de la acción a realizar.
INVERTIR(in e: evento) \rightarrow res: evento
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ res =_{\mathbf{obs}} invertir(e) \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: invierte un evento.
INVERSA(in/out es: vector(evento))
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} inversa(es)\}\
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: genera una secuencia que contiene a la inicial, le suma 5 pasos de espera y le agrega la secuencia
original invertida.
```

# Representación

#### Representación de Acción

El objetivo de este módulo es implementar una lista doblemente enlazada con punteros al principio y al fin. Para simplificar un poco el manejo de la estructura, vamos a reemplazarla por una lista circular, donde el siguiente del último apunta al primero y el anterior del primero apunta al último. La estructura de representación, su invariante de representación y su función de abstracción son las siguientes.

```
acción se representa con a {\rm donde\ a\ es\ tupla}(acción\hbox{:}\ {\tt string},\ dir\hbox{:}\ {\tt dir},\ ) Rep : acción \longrightarrow bool
```

```
 \begin{array}{l} \operatorname{Rep}(a) \; \equiv \; \operatorname{true} \iff \\ \quad \operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{disparar"} \; \vee \\ \quad \operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{pasar"} \; \vee \\ \quad \operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{mover"} \wedge \operatorname{Rep}(\operatorname{a.dir}) \\ \operatorname{Abs} : \; \operatorname{acci\'on} \; a \; \longrightarrow \; \operatorname{acci\'on} \\ \quad \operatorname{Abs}(a) =_{\operatorname{obs}} \operatorname{a_{tad}} : \operatorname{acci\'on} \; | \; (\operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{disparar"} \wedge \operatorname{a_{tad}} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{esDisparar}(\operatorname{a_{tad}})) \; \vee \\ \quad \left( \operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{pasar"} \wedge \operatorname{a_{tad}} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{esPasar}(\operatorname{a_{tad}}) \right) \vee \\ \quad \left( \operatorname{a.acci\'on} =_{\operatorname{obs}} "\operatorname{mover"} \wedge \operatorname{a_{tad}} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{esMover}(\operatorname{a_{tad}}) \right) \wedge_{\operatorname{L}} \operatorname{a.dir} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{direccion}(\operatorname{a_{tad}}) \right) \\ \end{array}
```

# Algoritmos

En esta sección se hace abuso de notación en los cálculos de álgebra de órdenes presentes en la justificaciones de los algoritmos. La operación de suma "+" denota secuencialización de operaciones con determinado orden de complejidad, y el símbolo de igualdad "=" denota la pertenencia al orden de complejidad resultante.

#### Algoritmos del módulo

```
 \begin{aligned}  & \overline{\mathbf{iPasar}() \to res: acción} \\ & 1: \ res \leftarrow \langle accion:"pasar", \ dir:"" \rangle \\ & \underline{\mathbf{Complejidad:}} \ \Theta(1) \end{aligned} \Rightarrow \Theta(1)
```

```
\overline{\mathbf{iDisparar}}() → res : acción
1: res ← ⟨accion : "disparar", dir : ""⟩
Complejidad: Θ(1)
```

```
iMover(in d: dir) → res: acción

1: res \leftarrow \langle accion : "mover", dir : "d" \rangle \triangleright \Theta(1)

Complejidad: \Theta(1)
```

```
iInversa(in/out es: vector(evento))
  1: for (i = 0, ..., 5) do
                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(long(es) * 5)
            e \leftarrow \langle pos : Ultimo(es).pos, dir : Ultimo(es).dir, disparo? : false \rangle
                                                                                                                                                                 \triangleright \Theta(1)
                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(long(es))
  3:
            AgregarAtras(es, e)
  5: for (i = long(es) - 5, ..., 0) do
                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(long(es)^2)
            e \leftarrow invertir(es[i])
                                                                                                                                                                 \triangleright \Theta(1)
  6:
                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(long(es))
  7:
            AgregarAtras(es, e)
  8: end for
      Complejidad: \mathcal{O}(long(es)^2)
      <u>Justificación</u>: Crear una tupla y acceder al vector es \Theta(1). \mathcal{O}(long(es)*5) + \mathcal{O}(long(es)^2) = \mathcal{O}(long(es)^2).
```

```
iAplicar(in \ a: acción, in \ j: juego, in \ e: evento) \rightarrow res: evento
  1: if (a.accion = disparar)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
            then res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : e.dir, disparo? : true \rangle
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
  3: end if
  4:
  5: if (a.accion = pasar)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
            then res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : e.dir, disparo? : false \rangle
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
  7: end if
  8:
  9: if (a.accion = mover) then
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
            if (a.dir = "arriba" \land \Pi_1(e.pos) + 1 < Tam(j.mapa) \land_L
10:
            Libre(j.mapa, \langle \Pi_1(e.pos) + 1, \Pi_2(e.pos) \rangle)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
11:
                   then res \leftarrow \langle pos : \langle \Pi_1(e.pos) + 1, \Pi_2(e.pos) \rangle, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
12:
                   else res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
13:
            end if
14:
            if (a.dir = "abajo" \land \Pi_1(e.pos) - 1 < Tam(j.mapa) \land_L
15:
            Libre(j.mapa, \langle \Pi_1(e.pos) - 1, \Pi_2(e.pos) \rangle)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
                   then res \leftarrow \langle pos : \langle \Pi_1(e.pos) - 1, \Pi_2(e.pos) \rangle, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
17:
                   else res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
18:
            end if
19:
            if (a.dir = "derecha" \land \Pi_2(e.pos) + 1 < Tam(j.mapa) \land_L
20:
21:
            Libre(j.mapa, \langle \Pi_1(e.pos), \Pi_2(e.pos) + 1 \rangle)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
                   then res \leftarrow \langle pos : \langle \Pi_1(e.pos), \Pi_2(e.pos) + 1 \rangle, \ dir : a.dir, \ disparo? : false \rangle
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
22:
                   else res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
23:
24:
            if (a.dir = "izquierda" \land \Pi_2(e.pos) - 1 < Tam(j.mapa) \land_{L}
25:
            Libre(j.mapa, \langle \Pi_1(e.pos), \Pi_2(e.pos) - 1 \rangle)
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
26:
                                                                                                                                                                   \triangleright \Theta(1)
                   then res \leftarrow \langle pos : \langle \Pi_1(e.pos), \Pi_2(e.pos) - 1 \rangle, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
27:
28:
                   else res \leftarrow \langle pos : e.pos, dir : a.dir, disparo? : false \rangle
29:
            end if
30: end if
      Complejidad: \Theta(1)
      Justificación: Crear una tupla, comparar sus elementos y las operaciones del mapa son \Theta(1).
```