



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE
MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA



ROBOTS MOVILES Y AGENTES INTELIGENTES

Grupo: 2

Práctica 6. Segmentación por color.

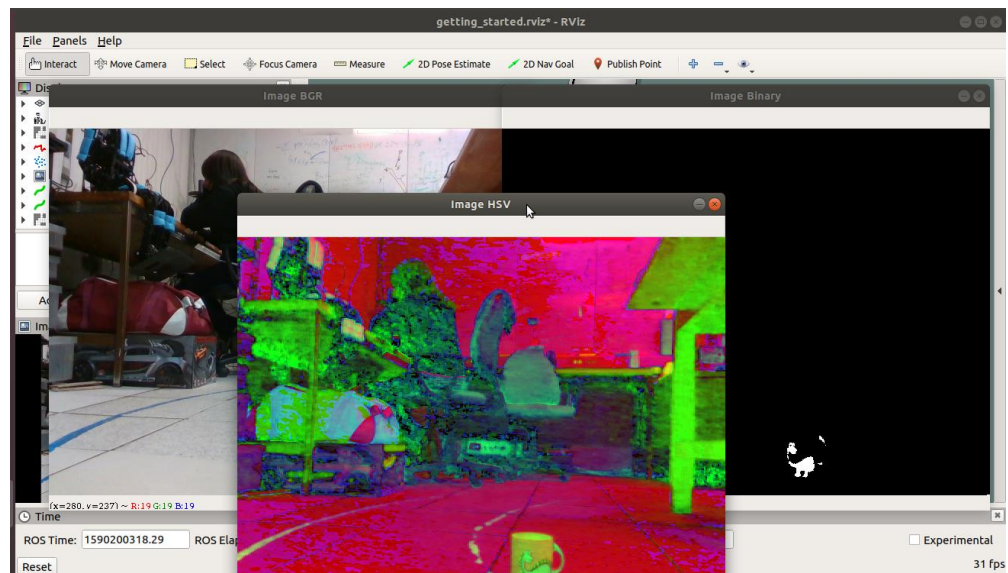
Profesor: Marco Antonio Negrete Villanueva

Alumno: Gutiérrez Martínez Rodrigo

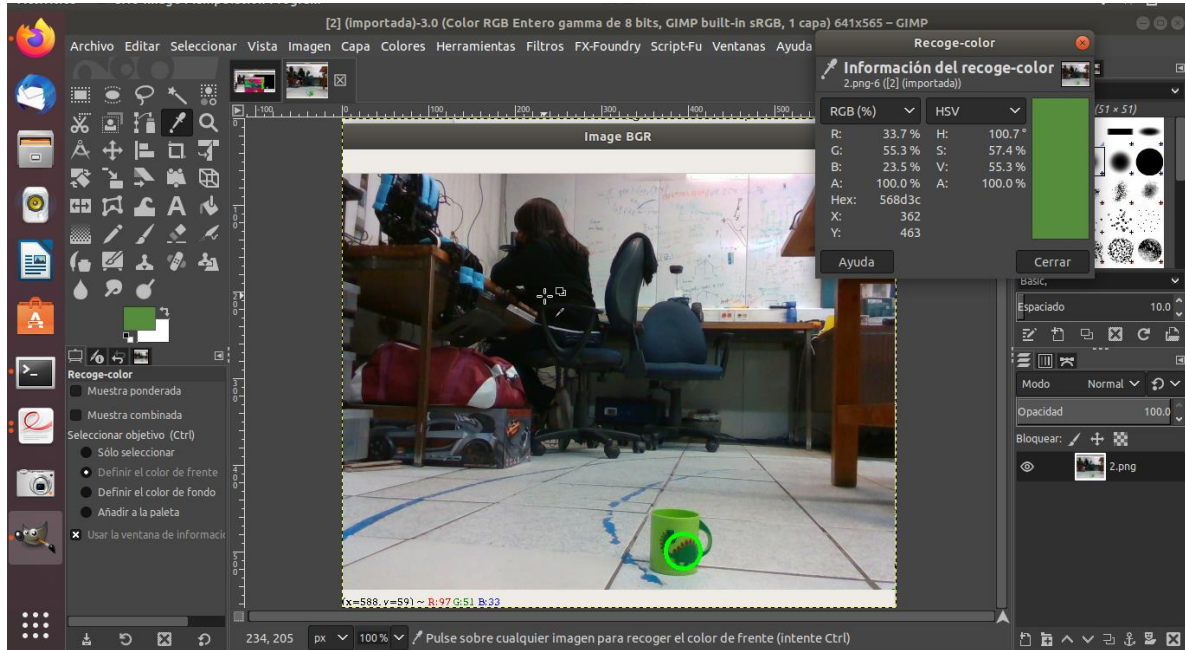
Semestre 2020-2

◦ Capturas de pantalla donde se muestre la segmentación de la lata de coca-cola o de la taza verde.

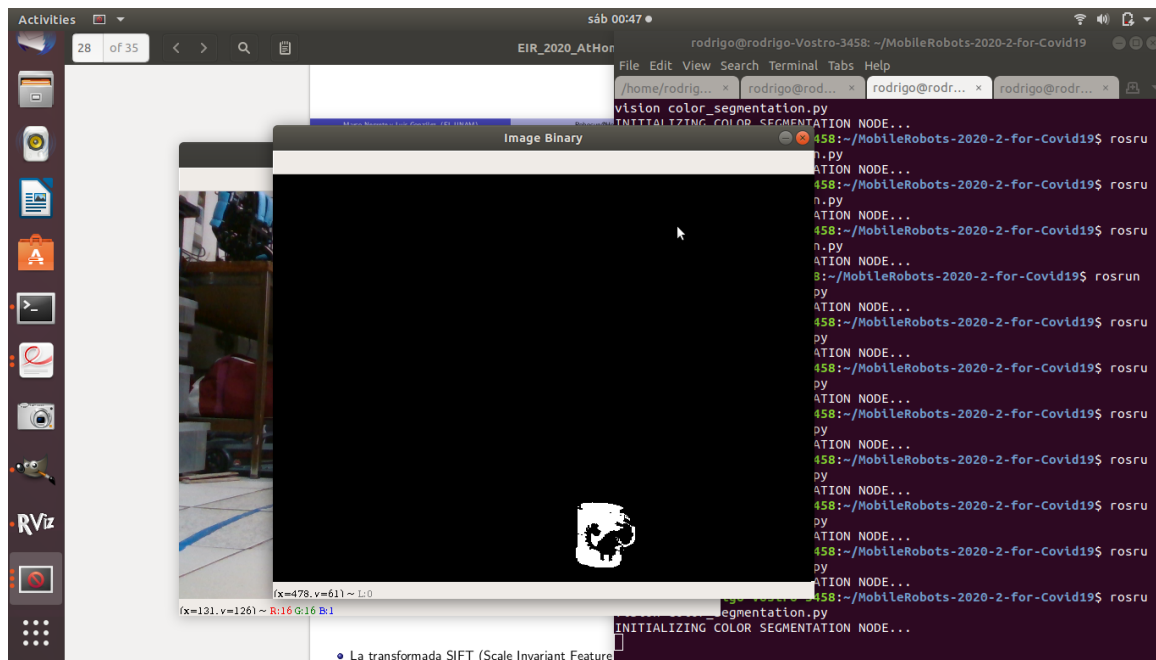
-Como primer punto desplegamos para darnos una ida de como se realiza una segmentación en este caso de un dinosaurio:

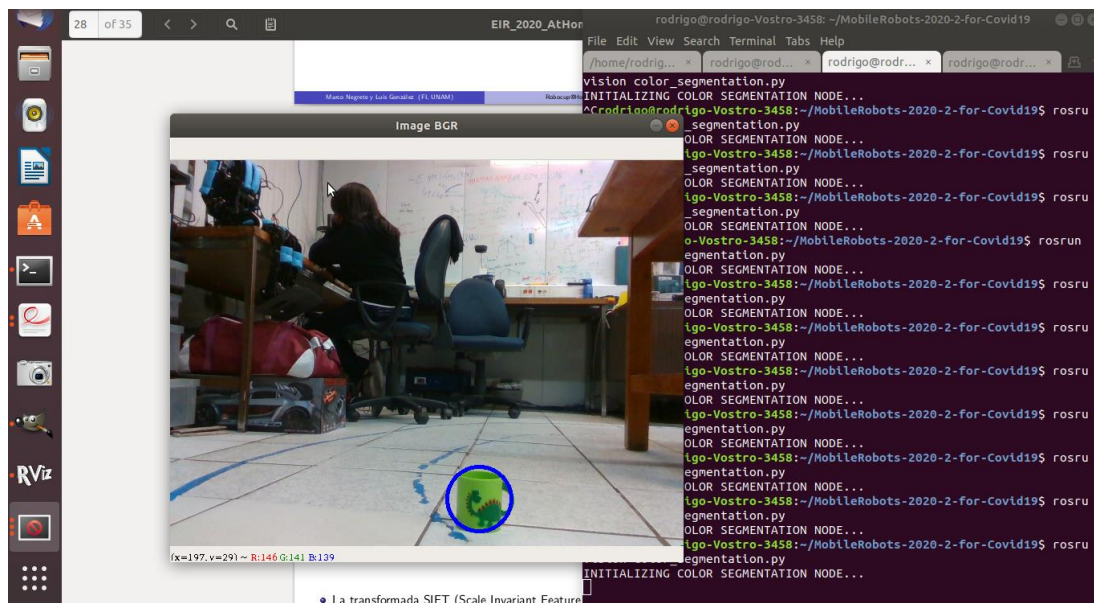
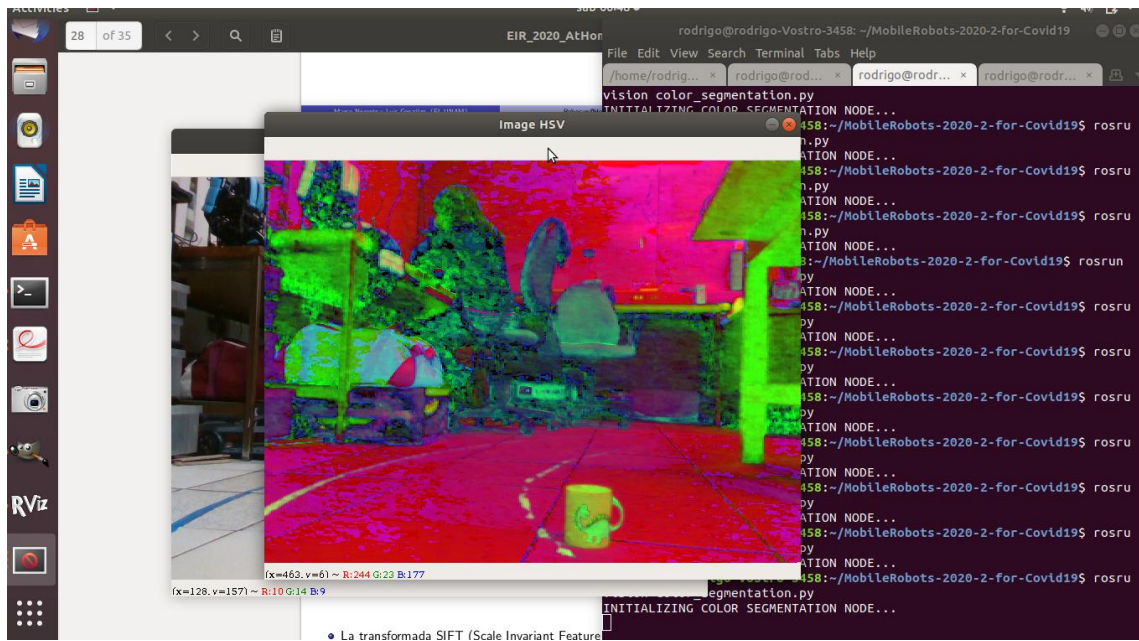


-Con una herramienta en este caso GIMP se extrajo los valores HSV de la taza para poder segmentar su color:



-Después de editar el archivo pude apreciar lo siguiente:





◦ Comentarios sobre los resultados obtenidos.

Pude apreciar que la segmentación se realizó bien, sin embargo, creo que para la oreja de la taza faltó anexar otro arreglo para poder también considerar un poco más esa parte

◦ Comentarios sobre los problemas encontrados.

Dentro de los problemas no pude encontrar con facilidad el rango en el cual pudiese segmentar de manera óptima, hasta después de varios intentos