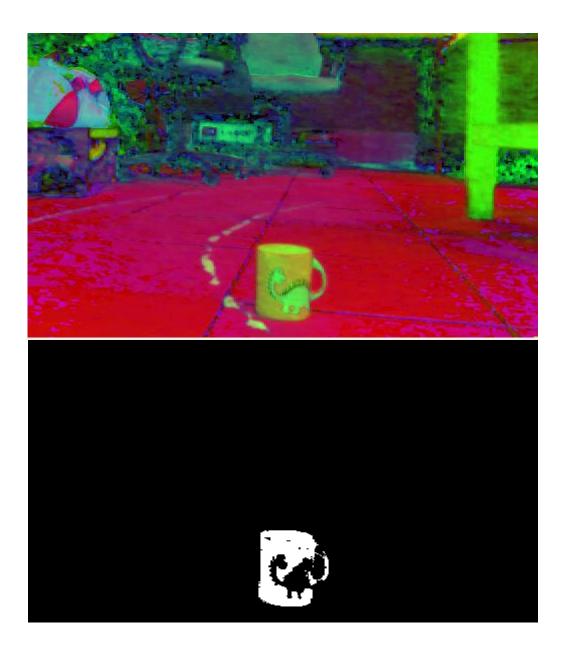
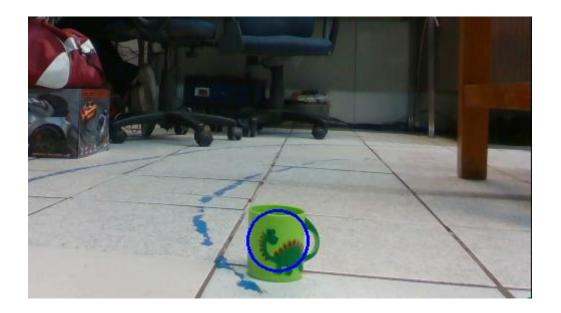
Práctica 6. Segmentación por color

Vázquez García Carlos Jonathan
Facultad de Ingeniería, UNAM
Robots Móviles, Ingeniería en Computación, Grupo 1
jonathanvagna 10@ gmail.com
Ing. Marco Antonio Negrete
25 de abril de 2020

1. Desarrollo

• Capturas de pantalla donde se muestre la segmentación de la lata de coca cola o de la taza verde





• Comentarios sobre los resultados obtenidos

Los resultados obtenidos son los deseados debido a que la segmentación del objeto fue exitosa. Una vez que se realizó la medición de los tonos de la imagen mediante un editor de imágenes, ingresamos los resultados en los valores mínimos y máximos de la función que obtiene los tonos en la imagen (cv2,inRange()).

Comentarios sobre los problemas encontrados

Debido a que el resultado presentaba ruido se decidió manejar una sensibilidad en los tonos de verdes. Se hicieron pruebas con diversos valores de sensibilidad, y así, se determinó el mejor valor.

2. Código

color_segmentation.py (fragmento)

```
#[60 - sensitivity, 100, 100]
#[60 + sensitivity, 255, 255]
sensitivity = 15
img_bin = cv2.inRange(img_hsv, numpy.array([60 - sensitivity, 100, 100]),
numpy.array([60 + sensitivity, 255, 255]))
```

El código completo se encuentra en el repositorio