

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

Robots Móviles

Reporte Práctica 6: “Segmentación por Color”

Semestre 2020-2
Grupo: 1 (Plan 2016 Computación)

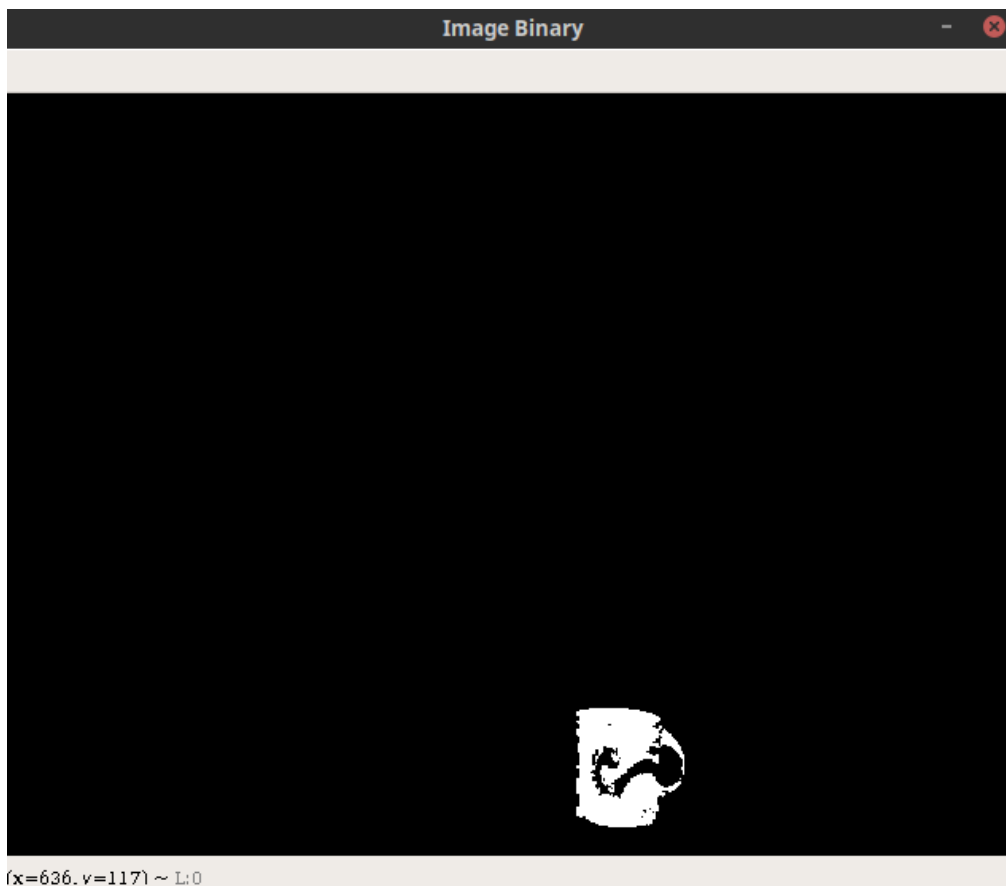
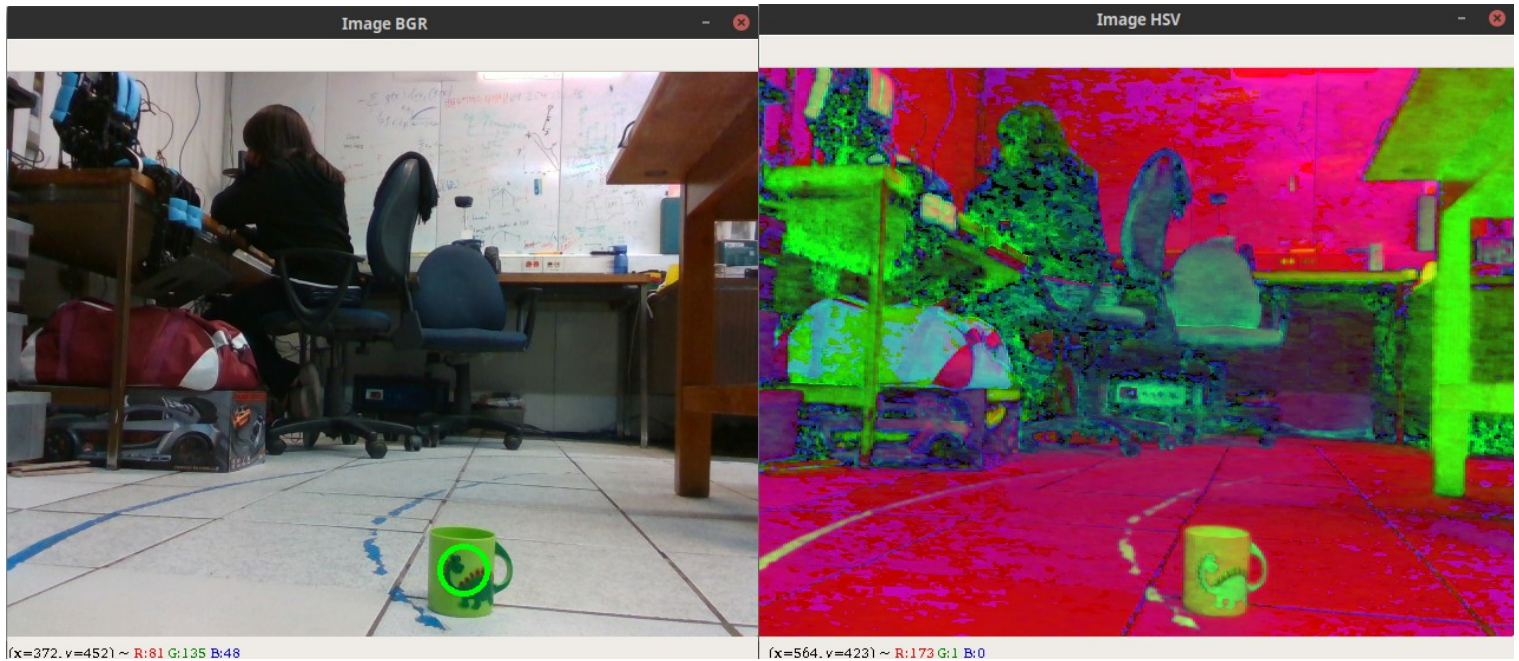
Durón Luna Oscar



Fecha de entrega: 7 de mayo de 2020

Desarrollo

- Capturas de pantalla donde se muestre la segmentación de la lata de coca-cola o de la taza verde.



- Comentarios sobre los resultados obtenidos.

Como se puede observar en la imagen de colores binarios, se logró segmentar la taza. Fue necesario usar paginas en linea para obtener los colores verdes de la taza o aproximados, obteniendo unos valores BGR = (45,134,84). A pesar de que el circulo no se movió tanto o no creció en tamaño, se visualiza bastante bien la taza.

- Comentarios sobre los problemas encontrados.

El problema mas dificil fue encontrar los rangos correctos porque aunque se “encontraba” un tono de verde con una pagina web, no daba los resultados deseados, por ejemplo seguía detectando el verde del dibujo de la taza y partes pequeñas de la taza o completamente se iba a otro punto.

Fue necesario ir a una pagina donde al cargar la imagen, se daba click en un punto para obtener los valores en distintos rangos (HSV o RGB). Fueron varios intentos hasta que se aproximó el resultado a la taza como se muestra en las imágenes antes mostradas.

Las páginas usadas para obtener los valores de colores son las siguientes:

<https://pinetools.com/image-color-picker>

<https://www.peko-step.com/es/tool/hsvrgb.html>