

## دانشگاه شهید بهشتی

## دانشکده مهندسی و علوم کامپیوتر

# بررسی و ارزیابی راهکارهای رندرینگ در واقعیت افزوده

گزارش سمینار کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر گرایش نرمافزار

> <sup>نگارش</sup> م**حسن نوازنی**

> > استاد راهنما

دكتر مجتبى وحيدى اصل

تابستان ۱۳۹۸



# دانشگاه شهید بهشتی دانشکده مهندسی و علوم کامپیوتر

# گزارش سمینار کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر - گرایش نرمافزار تحت عنوان: بررسی و ارزیابی راهکارهای رندرینگ در واقعیت افزوده

در تاریخ پایاننامه دانشجو، محسن نوازنی، توسط کمیته تخصصی داوران مورد بررسی و تصویب نهایی قرار گرفت.

۱ - استاد راهنما اول:	نام و نامخانوادگی	امضا
۲- استاد راهنما دوم:	نام و نامخانوادگی	امضا
۳- استاد مشاور:	نام و نامخانوادگی	امضا
۴- استاد داور (داخلی):	نام و نامخانوادگی	امضا
۵- استاد داور (خارجی):	نام و نامخانوادگی	امضا
۶- نماينده تحصيلات تكميلي:	نام و نامخانوادگی	امضا

# با سپاس و قدردانی از

پدران و مادرانی که خود را فدای تربیت فرزاندان خود کردند و

اساتید و معلمانی که در تمام دوران زندگی، راهنمای جانسوز ما بودند.

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات، ابتکارات و نوآوریهای ناشی از تحقیق موضوع این پایان نامه متعلق به دانشگاه شهید بهشتی میباشد.

به نام خدا

نام و نام خانوادگی: محسن نوازنی

**عنوان پایاننامه:** بررسی و ارزیابی راهکارهای رندرینگ در واقعیت افزوده

استاد راهنما: دکتر مجتبی وحیدی اصل

اینجانب محسن نوازنی تهیه کننده گزارش سمینار کارشناسی ارشد حاضر، خود را ملزم به حفظ امانتداری و قدردانی از زحمات سایر محققین و نویسندگان بنابر قانون Copyright می دانم. بدین وسیله اعلام می نمایم که مسئولیت کلیه مطالب درج شده با اینجانب می باشد و در صورت استفاده از اشکال، جداول و مطالب سایر منابع، بلافاصله مرجع آن ذکر شده و سایر مطالب از کار تحقیقاتی اینجانب استخراج گشته است و امانتداری را به صورت کامل رعایت نموده ام. در صورتی که خلاف این مطلب ثابت شود، مسئولیت کلیه عواقب قانونی با شخص اینجانب می باشد.

نام و نام خانوادگی: محسن نوازنی

تاریخ و امضا:

# تقديم به

رهجویان علم و فناوری و دوستداران علم و دانش

# فهرست مطالب

١		مقدمه	١
٢	واقعیت افزوده چیست؟	١.١	
٣	تاريخچه	۲.۱	
۵	انگیزه پژوهش	٣.١	
٩	بیان ساختار فصلهای بعدی	۴.۱	
١٠	ى تحقيق	ادبيات	۲
١١	معرفی	١.٢	
۱۱	۱.۱.۲ انواع رابط کاربری		
14	۲.۱.۲ واقعیت ترکیبی		
۱۵	انواع دستگاههای واقعیت افزوده	۲.۲	
۱۵	۱.۲.۲ ۱- نمایشگرهایی که بر روی سر نصب میشوند ۱		
18	۲.۲.۲ نمایشگرهای دستی ۲:		
۱۷	۳.۲.۲ نمایشگرهای فضایی <sup>۳</sup>		
۱۷	ورودی و تعامل	٣.٢	

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>head mounted displays (HMD)

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Handheld displays

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>spatial displays

۱۸	.۱. مرورگرهای اطلاعات ٔ:	۳.۲		
۱۹	. ۲	۳.۲		
۲٠	. ۳ . رابط کاربر قابل لمس <sup>۲</sup> :	۳.۲		
۲۱	۴۰	۳.۲		
77	. ۵ . رابط چند منظوره <sup>۴</sup> :	۲.۳.		
77	ش	ٔ نماین	۴.۲	
74	. ۱ فناوری نمایش	.۴.۲		
74	ویدیوئی			
79	نمایش دید نوری واقعیت افزوده			
۲۸	نمایش مبتنی بر نورپردازی			
۲۹	. ۲ فاصله قرار گیری نمایشگر	۴.۲		
۲۹	نمایشگر متصل به سر			
۲۹	نمایشگر دستی و یا متصل به بدن			
٣٠	نمایشگر فاصلهای			
۳۱	بط	های مرتب	کارہ	٣
٣٢	ى فصل	معرف	۲.۲	
٣٢	ینگ به چه معنا است؟	ٔ رندرب	۲.۳	
٣۵	ی م <b>غ</b> ناطیسی	۱ ردیاب	۳.۳	
٣٧				1
۱ ۷			احع	1

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Information Browsers

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>3D User Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Tangible User Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Natural User Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Multimodal Interfaces

۴.	واژەنامە انگلیسی بە فارسی
<b>F1</b>	واژەنامە فارسى بە انگليسى

# فهرست شكلها

٣	انواع استفاده از واقعیت افزوده	١.١
۴	سیستم واقعیت افزوده طراحی شده توسط ۱۹۶۸ ، Sutherland اوجی	۲.۱
۵	[۸] Super-Cockpit پروژه	٣.١
۶	نمودار موقعیت فنّاوریها در سال ۲۰۱۸	۴.۱
٨	بررسی ۲ دهه کنفرانس ISMAR [۹]	۵.۱
١٢	انواع رابطهای کاربری [۱۱]	١.٢
14	شکل معرفی شده برای Mixed Reality توسط Migram توسط	۲.۲
18	نمونهای از نمایشگرهای نصبشده بر روی سر [۱۳]	٣.٢
۱۷	نمونهای از نمایشگرهای دستی [۱۳]	۴.۲
۱۸	نمونهای از نمایشگرهای فضایی [۱۴]	۵.۲
۱۹	نمونهای از پروژه NaviCam [۱۱] NaviCam نمونهای از پروژه	۶.۲
۲٠	استفاده از رابط کاربر ۳ بعدی [۱۵]	٧.٢
۲۱	استفاده از رابط کاربر قابل لمس [۱۶]	۸.۲
۲۱	استفاده از رابط کاربر طبیعی [۱۷]	٩.٢
77	رابط چند منظوره [۱۸]	۲.۰۱
۲۳	منطبق کردن پارامترهای داخلی و خارجی [۱۹]	11.7
۲۵	اضافه شدن اشتباه در شکل سمت چپ و تصحیح آن در سمت راست [۲۰]	17.7

۲۷	نمایش دید نوری [۱۹]	17.7
۲۸	نمایش دید نوری [۲۳]	14.7
٣٠	پروژه تانگو گوگل که با استفاده زا نمایشگرهای دستی کار میکند	1.61
٣٣	ارتباط ثبت، ردیابی و کالیبراسیون [۲۵]	۱.۲
٣۶	التباط فاصله بالمضوح وحاسيات ديبديان وفناطيس	۲ ۲

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>https://polhemus.com

# فهرست جداول

#### چکیده

واقعیت افزوده فنّاوری است که با مخلوط کردن واقعیت و مجازی، توجه زیادی از جامعه علمی را به خود جلب کرده و است و بهترین راه برای انتقال اطلاعات مربوط به دنیای واقعی به افراد است. رایانهها گرافیکهایی را تولید کرده و بر روی دنیای واقعی ثبت می کنند و به این شکل به نظر می رسد که این گرافیکها به دنیای واقعی افزوده شده اند، برای همین به این فنّاوری واقعیت افزوده گفته می شود. ما شاهد رشد فنّاوریهای جدید مانند هوش مصنوعی و همچنین گستردگی محصولات موجود در بازار فنّاوری هستیم، باوجود گذشتن چند دهه از به وجود آمدن واقعیت افزوده، این فنّاوری طرفداران زیادی چه در حوزه اقتصادی و چه در حوزه علمی به خود اختصاص داده است. مطالعات زیادی بر روی این فنّاوری انجام شده است ولی بااین وجود، دارای مسائل حل نشده و جای کار بسیاری است. درنتیجه می تواند حوزه خوبی برای تحقیق برای علاقه مندان باشد. در این تحقیق سعی بر آن شده است که پس از معرفی این فنّاوری و کاربردهای آن، به بیان سازوکارهای آن و مقایسه آنها بپردازیم.

واژگان کلیدی: واقعیت افزوده، مفاهیم، کاربرد، رندرینگ

# فصل ۱

مقدمه

## ۱.۱ واقعیت افزوده چیست؟

در سال ۱۹۷۷ خیلی از علاقهمندان به فیلم و سینما، با دیدن تصویر ۳ بعدی از زنی در هوا که در حال گفتن حملهی، "Help me Obiwan-Kenobi you're my only hope" بود، شگفتزده شدند. این صحنه فوق العاده متعلق به فیلم Star Wars بود که با استفاده از افکتهای مخصوص توانسته بودند محتوای ۳ بعدی و مجازی را در دنیای واقعی خلق بکنند. این فیلم صحنهای از آینده را نشان می داد که در آن مردم می توانستند در دنیایی که اجسام واقعی و مجازی باهم ترکیب شده اند، به راحتی مانند دنیای واقعی با کامپیوترها ارتباط برقرار بکنند. حدود ۳۰ سال بعد در سال ۲۰۰۸، در میان برگزاری انتخابات ریاست جمهوری آمریکا، یک نمایشِ ویژه از تکنولوژی به مردم نشان داده شد. در میان صحبت در رابطه با انتخابات توسط شبکه CNN، خبرنگار Wolf Blitzer به مردم نشان داده شد. در میان صحبت در رابطه با انتخابات توسط شبکه به صورت ۳ بعدی و درون برنامه زنده ظاهر جایگاه خالی نگاه کرد و ناگهان خبرنگار Jessica Yellin بروی صحنه به صورت ۳ بعدی و درون برنامه زنده و رودررو داشته باشد در صورتی که Jessica Yellin هزاران شد کال با او فاصله داشت.

این یک مثال از واقعیت افزوده بود <sup>۳</sup> که به اختصار به آن AR نیز گفته می شود که قادر است تصاویر مجازی را بسازد و به دنیای واقعی اضافه کند. واقعیت افزوده تکنولوژی است که در دسته فنّاوریهای مرتبط با ارتباط انسان و کامپیوتر <sup>۴</sup> قرار می گیرد، که در این دسته فنّاوریهایی قرار می گیرند که باعث برقراری ارتباط بهتر انسان و کامپیوتر می گردند و شروع این تکنولوژیها از حدود دهه ۱۹۶۰ است با به وجود آمدن کارتهای پانچ شروع شد و در ادامه این روند به موسها، کیبوردها و ... رسید. هدف این تکنولوژی این است که رابط کاربری کاربران که درک و ارتباط با آن دشوار است را از دید آنها مخفی کند و ارتباط با کامپیوتر را بسیار ساده تر مانند ارتباط با دنیای واقعی بکند.

مثالهای بالا به ما نشان میدهد که واقعیت افزوده چقدر در ارتباطات و نمایش اطلاعات میتواند به ما کمک بکند و همین طور مانند تکنولوژیهای دیگر، واقعیت افزوده میتواند در سطح خیلی گسترده تری نیز به کار برود.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>http://www.starwars.com

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>http://edition.cnn.com/2008/TECH/11/06/hologram.yellin/

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Augmented Reality

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>human computer interaction technology





(ب) استفاده از واقعیت افزوده برای بازی

(اً) استفاده از واقعیت افزوده در پزشکی

[1]



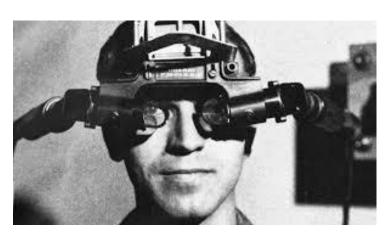
(ج) استفاده از واقعیت افزوده در مهندسی [۳]

شكل ١.١: انواع استفاده از واقعيت افزوده

محققین تا به امروز در حوزه های مختلفی از این تکنولوژی استفاده کرده اند مانند پزشکی، سرگرمی، مهندسی، آموزش نظامی و غیره. برای نمونه در پزشکی می توان اطلاعات بیمار را بر روی بدن فرد بیمار به نمایش در آورد [1] و در رابطه با سرگرمی، بازیکنان می توانند در دنیای واقعی به بازی بپردازند [7] و یا در مهندسی، مهندسان می توانند انتهای یک پروژه ساختمانی را ببینند [7].

# ۲.۱ تاریخچه

گرچه واقعیت افزوده امروزه محبوب شده است، اما این فنّاوری جدید نیست، برای هزاران سال مردم از آینهها، منابع نوری و ... برای ایجاد تصاویر مختلف در دنیای واقعی استفاده می کردند. برای مثال در قرن ۱۷ ام تئاترها و





شكل ۲.۱: سيستم واقعيت افزوده طراحي شده توسط ۱۹۶۸ ، Sutherland المجملة [8]

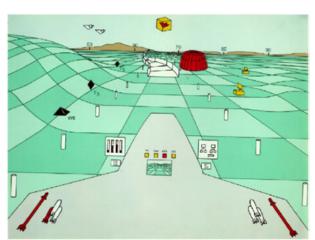
موزه ها از آینه های متعددی برای ادغام انعکاس اجسام و افزودن تصویری مجازی به دنیای واقعی استفاده می کردند آبی آبی آبی آبی آبی الاستفاده از رایانه ها در دانشگاه ام آبی تی آبی و در سال ۱۹۶۳ توانست تصاویر مجازی را به دنیای واقعی بیاورد [۵]. او در سال ۱۹۶۸ به دانشگاه هاروارد  $^{7}$  رفت و در آنجا با کمک Bob محازی را به دنیای واقعی بیاورد [۵]. او در سال ۱۹۶۸ به دانشگاه هاروارد  $^{7}$  رفت و در آنجا با کمک Sproull توانستند اولین دستگاه واقعیت افزوده را بسازند [۶]. این دستگاه بر روی سر قرار می گرفت و با استفاده از تابش نور بر روی عدسی ای مقابل چشمان سعی بر آن داشت تا تصاویر مفهومی را به بیننده نمایش دهد. برای ایجاد تصاویر  $^{7}$  بعدی از چندین عدسی و با استفاده از تابش های مختلف در جهات مختلف، توانستند تصاویر  $^{7}$  بعدی را بسازند [۶].

در سالهای بعد، تحقیق بر روی این فنّاوری علاوه بر دانشگاهها، در آزمایشگاههای نظامی و دولتی نیز شروع شد و موردتوجه قرار گرفت. به عنوان مثال Tom Furness در آزمایشگاههای هوا و قضای آمریکا، بر روی این فنّاوری شد و موردتوجه قرار گرفت. به عنوان مثال Super-Cockpit در آزمایشگاههای هوا و قضای آمریکا، بر روی این فنّاوری شروع به تحقیق نمود و پروژه ای بانام Super-Cockpit را شروع کرد که به آموزش خلبانان هواپیما کمک می کرد [۷].

در سال ۱۹۸۱ آژانس ملی فضا و هواشناسی (NASA) شروع به تحقیق بر روی این فنّاوری نمود و کلاه و نمایشگر مخصوص به خود را نیز طراحی کرد که می توانست برای آموزش فضانوردان با ایجاد تصاویر مجازی کمک

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Massachusetts Institute of Technology

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Harvard University





(**ب**) تصویر شبیه سازی شده در پروژه

(اً) دوربین نصب شده بر روی سر یک خلبان

شكل ۳.۱: پروژه Super-Cockpit

بکند[۸].

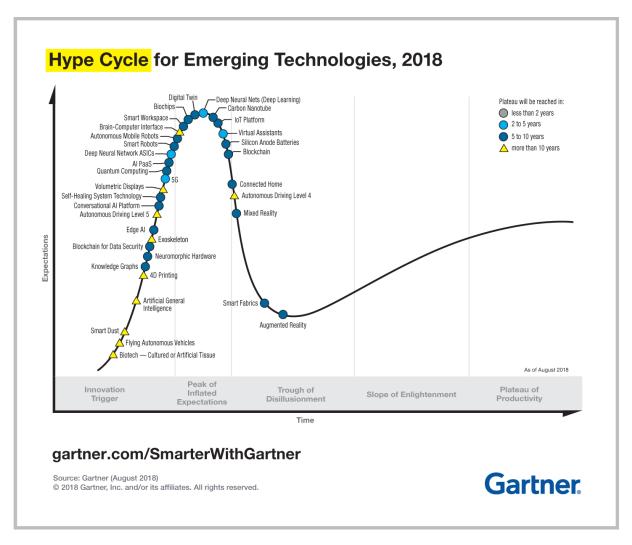
# ۳.۱ انگیزه پژوهش

گارتنر ۱، شرکت پژوهشی و مشاوره آمریکایی است، که درزمینه ارائه خدمات برون سپاری، تحقیق و پژوهش و مشاوره فناوری اطلاعات فعالیت مینماید. شرکت گارتنر در سال ۱۹۷۹ توسط Gartner Gideon راه اندازی شد و در حال حاضر دارای عملیات در ۸۵ کشور جهان است. دفتر مرکزی این شرکت در شهر استنفورد، کنتیکت، ایالات متحده آمریکا قرار دارد و سهام آن در بازار بورس نیویورک معامله می شود ۲.

این شرکت هرساله نموداری را معرفی می کند که در آن به معرفی تکنولوژیهای روز پرداخته و موقعیت آنها آنها را

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Gartner

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/Gartner



شکل ۴.۱: نمودار موقعیت فنّاوریها در سال ۲۰۱۸

بررسی میکند<sup>۱</sup>.شکل: ۴.۱

این نمودار از ۵ قسمت مختلف تشکیل شده است:

۱-راه افتادن فنّاوری ۲: در این مرحله یک فنّاوری مفهومسازی میشود، پتانسیلهای آن موردبررسی قرار می گیرد و شروع به اثبات ادعاهای خود می کند.

 $<sup>{}^{1}</sup>https://www.gartner.com/smarterwithgartner/5-trends-emerge-in-gartner-hype-cycle-for-emerging-in-gartner-hype-cyc$ 

technologies-2018/

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Technology Trigger

۲-اوج انتظارات ۱: در این مرحله تکنولوژی به پیاده سازی می رسد و نظریات و تبلیغات در رابطه با موفقیت آمیز
 بودن و یا نبودن آن مطرح می شود.

**۳-مرحله سرخوردگی** ۲: در این مرحله مشکلات تکنولوژی نمایان میشود و شروع تلاشها برای رفع این مشکلات است.

**۴-شیب روشنگری** <sup>۳</sup>: در این مرحله شرکتهای مختلف به این تکنولوژی روی میآورند و پتانسیلهای این فنّاوری برای آینده نمایان تر می شود.

**۵-فلات بهرهوری** <sup>۴</sup>: در اینجا استفاده از این فناوری گسترده و همه گیر شده و تعداد خیلی زیادی از شرکتهای کوچک و بزرگ به آن روی می آورند.

همان طور که ملاحظه می شود این فنّاوری در مرحله سوم قرار دارد و مشکلاتی دارد که باعث می شود زمینه خوبی برای مطالعه و تحقیق باشد و همچنین بسیار گرایش برای آن وجود دارد به طوری که شرکت بزرگی مانند Gartner برای مطالعه و تحقیق باشد و همچنین بسیار گرایش برای آن وجود دارد به طوری که شرکت بزرگی مانند طهور این فنّاوری را پیشنهاد می دهد و پیش بینی می کند که یکی از فنّاوری هایی باشد که در آینده نزدیک شاهد ظهور و گسترده شدن آن خواهیم بود.

یکی از مراجع مهم و معروف برای مقالهها در این زمینه، نشست بین المللی واقعیت افزوده و واقعیت ترکیبی از مراجع مهم و معروف برای مقالهها در این زمینه، نشست بین المللی واقعیت ترکیبی  $^{0}$  (ISMAR) است که در قالب IEEE Computer Society به صورت سالیانه برگزار می شود، با بررسی و ارزیابی ۲ دهه از مقالههای منتشرشده در این کنفرانس، به نمودارهای زیر می رسیم.  $^{0}$  [۹].

همان طور که از نتایج پیدا است یکی از حوزه های مورد علاقه محققین ردیابی<sup>۷</sup>، است که مقاله های زیادی در این حوزه منتشر می شود و همچنین ارجاعات به این مقالات نیز بالا می باشد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Peak of Inflated Expectations

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Trough of Disillusionment

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Slope of Enlightenment

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Plateau of Productivity

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>International Symposium on Mixed and Augmented Reality (ISMAR)

<sup>&</sup>lt;sup>9</sup>در این مقاله منظور از Rendering نحوه پردازش تصویر است و با واژه رندرینگ در این تحقیق متفاوت است.

<sup>&</sup>lt;sup>7</sup>Tracking

Year	'08	'09	'10	'11	'12	'13	'14	'15	'16	'17	Total	% (w/ New Category)	%	Zhou08 (%)
# of Papers	26	24	24	26	28	26	33	22	24	31	264	-	-	276
Category														
Tracking	7	8	9	13	10	10	6	7	7	8	85	16.2	19.4	63 (20.1)
Interaction	6	7	6	4	6	3	6	3	5	4	50	9.5	11.4	46 (14.7)
Calibration	1	0	0	0	2	3	6	4	5	7	28	5.3	6.4	44 (14.1)
AR App.	6	4	2	8	3	7	7	6	7	5	55	10.5	12.5	45 (14.4)
Display	2	1	1	0	0	1	1	3	3	2	14	2.7	3.2	37 (11.8)
Evaluation	10	5	8	2	9	5	9	5	6	13	72	13.7	16.4	18 (5.8)
Mobile	6	5	1	5	8	2	3	3	3	4	40	7.6	9.1	19 (6.1)
Authoring	3	2	0	0	1	2	1	1	0	0	10	1.9	2.3	12 (3.8)
Visualization	2	3	2	2	3	1	4	1	0	3	21	4.0	4.8	15 (4.8)
Multimodal	0	2	0	0	0	0	2	1	2	2	9	1.7	2.1	8 (2.6)
Rendering	4	3	3	3	7	6	9	3	5	12	55	10.5	12.5	6 (1.9)
Total	47	40	32	37	49	40	54	37	43	60	439	-	100.0	313 (100.0)
New Category														1
Perception	2	2	3	0	3	2	9	4	2	11	38	7.2	-	-
Collaboration	0	3	1	1	0	0	2	0	2	0	9	1.7	-	-
Reconstruction	0	1	1	5	4	4	5	3	2	4	29	5.5	-	-
Modeling	2	1	4	0	0	2	1	0	1	0	11	2.1	-	-
Grand Total	51	47	41	43	56	48	71	44	50	75	526	100.0	-	-

Table 1. Research topic classification results—paper counts and percentage of each category.

(آ) تعداد مقاله ها بر اساس موضوع

2008
2009
2010
2011
2012
2013
2014
2015
2016
2017
0.00
25.00
50.00
75.00
100.00

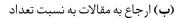
Tracking Interaction Calibration AR Application Display Evaluation
Mobile Authoring Visualization Multimodal AR Rendering Perception
Collaboration/Social Reconstruction Modeling

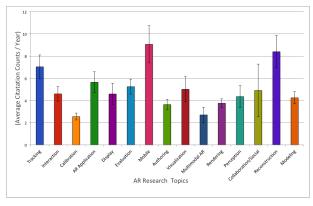
Collaboration/Social Reconstruction Modeling

Table 2. Proportion of highly cited papers.

Category	% Papers	% Citations	Zh % Papers	ou08 % Citations	
Tracking	19.4 (16.2)	25.2 (20.9)	20.1	32.1	
Interaction	11.4 (9.5)	10.6 (8.8)	14.7	12.5	
Calibration	6.4 (5.3)	0.8 (0.7)	14.1	12.5	
AR App.	12.5 (10.5)	10.6 (8.8)	14.4	12.5	
Display	3.2 (2.7)	3.3 (2.7)	11.8	5.4	
Evaluation	16.4 (13.7)	15.4 (12.8)	5.8	1.8	
Mobile	9.1 (7.6)	14.6 (12.2)	6.1	7.1	
Authoring	2.3 (1.9)	2.4(2.0)	3.8	8.9	
Visualization	4.8 (4.0)	5.7 (4.7)	4.8	5.4	
Multimodal	2.1 (1.7)	0.8 (0.7)	2.6	0.0	
Rendering	12.5 (10.5)	10.6 (8.8)	1.9	1.8	
Total	100.0	100.0	100.0	100.0	
Perception	(7.2)	(3.4)	l -	-	
Collaboration	(1.7)	(1.4)	-	-	
Reconstruction	(5.5)	(9.5)	-	-	
Modeling	(2.1)	(2.7)	-	-	
Grand Total	(100.0)	(100.0)	-	-	

(ج) مقابسه تمایل نویسندگان بر اساس موضوع





(د) میانگین ارجاع به مقالات در سال بر اساس موضوع

**شکل ۵.۱:** بررسی ۲ دهه کنفرانس ISMAR [۹]

## ۴.۱ بیان ساختار فصلهای بعدی

بخشبندی سمینار به شکل زیر است:

بخش دوم: در این بخش درخت موضوعی را به نمایش می گزاریم، ادبیات موضوع را مطرح کرده، کلیه اطلاعات لازم در واقعیت افزوده را شرح داده و به بیان حوزه های مختلف در آن می پردازیم و به اختصار آنها را شرح می دهیم. بخش سوم: در این بخش به معرفی رندرینگ در واقعیت افزوده می پردازیم و اجزای آن را شرح می دهیم و سپس تمرکز خودمان را بر روی ردیابی (Tracking) می گزاریم و روشهای مختلف درون آن را شرح می دهیم و کارهای گذشته را ذکر می کنیم.

فصل چهارم: در این فصل روشهای مختلف را باهم مقایسه کرده و مسئلهای را مطرح کرده و به چالشهای آن میپردازیم.

فصل پنجم: در این فصل به نتیجه گیری کلی میپردازیم.

# فصل ۲

ادبيات تحقيق

#### 1.7 معرفي

#### ۱.۱.۲ انواع رابط کاربری

محقق Ron Azuma بیان می کند که واقعیت افزوده باید شامل ۳ ویژگی باشد [۱۰]:

۱- باید توانایی ترکیب دنیای واقعی و مجازی را دارا باشد.

۲- باید با دنیای واقعی در ارتباط باشد.

٣- بايد بهصورت ٣ بعدي قابل استناد باشد.

مثال شبکه خبری CNN هر سه این شرایط را دارا می باشد. تصویر مجازی خبرنگار Jessica Yellin به صورت زنده بر روی صحنه ظاهر شد و همچنین توانایی برقراری ارتباط و صحبت با خبرنگار Wolf Blitzer در همان زمان بود و تصویر مجازی بهصورت سه بعدی قابل نمایش بود.

در یک سیستم واقعیت افزوده هر سه شرط باید رعایت شود و همچنین باید شامل یک سیستم کامپیوتری که قادر است تصاویر مجازی تولید کند و به دنیای واقعی اضافه کند باشد، همچنین باید یک سیستم ردیابی ۱٫ را دارا باشد تا بتواند نقطه مناسب برای ظاهر شدن تصویر مجازی را شناسایی بکند و تصویر مجازی را بر روی آن به نمایش درآورد. در قسمت بعدی این تحقیق مفصل به بیان سیستم ردیابی می پردازیم.

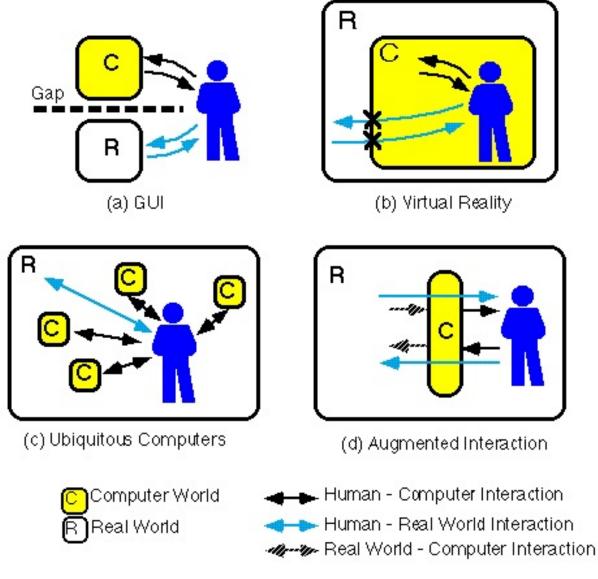
باید توجه شود که در تعریف Azuma هیچ محدودیتی آورده نشده در مورد نوع تکنولوژی که برای ظاهر کردن تصاویر در دنیای واقعی از آن استفاده می کنیم، همچنین در سیستم لزومی بهظاهر شدن تصویر نمی باشد و می تواند به یخش موسیقی و یا یخش فیلم بیردازد.

اگر با یک دید جامع نگاه بکنیم، واقعیت افزوده آخرین تلاش توسط محققین و مهندسین برای حذف رابط کاربری در کامپیوترها و افزایش تعامل کاربر با دنیای واقعی است.Rekimoto تفاوت بین رابطهای میز کار سنتی ۲ با تلاشهایی که در جهت حذف رابط کاربری انجامشده است را متمایز ساخت [۱۱]. همان طور که در شکل ۶.۲ قابل مشاهده است، Rekimoto به معرفی انواع رابطهای کاربری پرداخت و ۴ مدل را معرفی نمود.

۱- مدل رابط گرافیکی کاربر (GUI): ۳در این مدل کاربر با استفاده از اشکال گرافیکی که توسط کامپیوتر در

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Tracking

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>traditional desktop computer interfaces



**شکل ۱.۲:** انواع رابطهای کاربری [۱۱]

اختيارش قرار مي گيرد ارتباط برقرار مي كند مانند آيكونها، محيط ويندوز، منوها و ...

**۲- مدل واقعیت مجازی:** در این مدل کاربر با استفاده از کلاهی که بر روی سر و چشمانش قرار می گیرد وارد دنیای مجازی شده و درون این دنیا قرار می گیرد و با استفاده از دستکشها و یا دستههای مخصوص شروع به تعامل با دنیای مجازی می کند و به اصطلاح درون این دنیا غواصی ۲ می کند و از دنیای واقعی جدا می شود.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>graphical user interface

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Virtual Reality

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>immersive

**۳ -مدل پردازش همه جا حاضر: ۱** در این مدل سنسورها و پردازشگرها در دنیای واقعی جاسازی شده اند.

**۴- واقعیت افزوده: ۲** مشکل مدل دوم (واقعیت مجازی) این است که کاربر از دنیای واقعی جداشده و توانایی ارتباط با آن را ندارد ولی در این مدل کاربر علاوه بر توانایی تعامل با دنیای مجازی، قادر است با دنیای واقعی نیز تعامل بکند و این دو نه تنها مشکلی برای هم ایجاد نمی کنند، بلکه مکمل و کمک کننده به یکدیگر هستند.

همان طور که در تعاریف بالا می توانیم ببینم، رابطه نزدیکی بین واقعیت مجازی و واقعیت افزوده وجود دارد، همچنین هر دو آنها دارای صفحهنمایشی که بر روی سر نصبشده ۳، سیستم ردیابی و دستگاههای ورودی دستی ۴٫ مى باشند، بااین حال بین این دو تفاوتهای مهمی وجود دارد.

هدف اصلی از واقعیت مجازی، استفاده از تکنولوژی برای جایگزینی آن با دنیای واقعی است و در مقابل آن در واقعیت افزوده، تکنولوژی سعی بر آن دارد با استفاده از محتوای دیجیتال <sup>۵</sup> بدون آنکه به کاربر حس غوطهور شدگی، دست بدهد به دنیای واقعی بیفزاید. در واقعیت مجازی دستگاه نمایشگر باید کاملاً جامع باشد و میدان گستردهای از دید را پوشش بدهد و گرافیکهای ۳ بعدی تا حد امکان واقعی به نظر بیایند. ازآنجاکه کاربر به مدت زیادی قادر به دیدن دنیای واقعی نمی باشد، در واقعیت مجازی سیستم ردیابی نیاز به دقیق بودن به نسبت دنیای واقعی را ندارد و این حساسیت در آن کمتر می باشد.

در مقابل، در واقعیت افزوده، سیستم نمایش می تواند به صورت غیر غوطهور کننده، با گستردگی دید کم و با استفاده از گرافیکهای کوچک باشد. ولی در اینجا، سیستم ردیابی باید بسیار دقیق باشد و توانایی داشته باشد تا محتوای مجازی را دقیقاً بر روی دنیای واقعی قرار بدهد. برای کاربران واقعیت افزوده بسیار ساده است تا متوجه چندین میلی متر تفاوت قرار گرفتن محتوای مجازی با دنیای واقعی بشوند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Ubiquitous Computing

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Augmented Reality

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>head mounted displays

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>handheld input devices

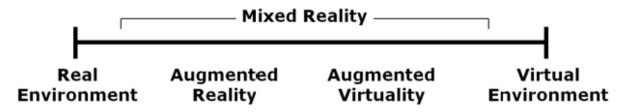
<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>digital content

ادبیات تحقیق

#### ۲.۱.۲ واقعیت ترکیبی

برای توضیح بیشتر برای واقعیت افزوده می توانیم به نتیجه تحقیق Milgram و Milgram نگاهی بیندازیم این توضیح بیشتر برای واقعیت ترکیبی (را معرفی نمودند که این مفهوم دو مفهوم واقعیت و مجازی را با یکدیگر ترکیب می کند و همچنین طبقهبندی هایی را بر اساس میزان ترکیب مجازی و واقعیت بیان می کند. در سمت راست محیط مجازی <sup>۲</sup> را می بینیم، جایی که دید کاربر از جهان توسط کامپیوترهایی که تصاویر مجازی تولید می کنند کاملاً جایگزین شده است. در سمت مخالف، یعنی در سمت چپ ما شاهد محیط واقعی قرارگرفته است. هر چه از محیط واقعی هیچ گونه دید و درکی از عناصر مجازی ندارد و کاملاً درون دنیای واقعی قرارگرفته است. هر چه از محیط واقعی به سمت محیط مجازی حرکت کنیم، میزان عناصر مجازی در دید کاربر افزایش میابد و این محیط مابین، به دو دسته دیگر تقسیم می شوند. دسته واقعیت افزوده که در آن میزان واقعیت در دید کاربر خیلی بیشتر از مجازی است و دسته مجازی افزوده شده <sup>۶</sup> که درون آن، بیشتر دید کاربر را عناصر مجازی تشکیل داده است و قسمت کمی را عناصر واقعی تشکیل می دهند.

با استفاده از شکل ۲.۲، به این نتیجه میرسیم که واقعیت افزوده خود بهتنهایی بهعنوان دسته مجزا شناخته نمی شود بلکه بخشی از هر دو را تشکیل می دهد.



شکل ۲.۲: شکل معرفی شده برای Mixed Reality توسط ۲۰۳۳

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Mixed Reality

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Virtual Environment

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Real Environment

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Augmented Virtuality

ادبیات تحقیق

# ۲.۲ انواع دستگاههای واقعیت افزوده

دستگاههای نمایشگری که با استفاده از آنها تکنولوژی واقعیت افزوده را به نمایش درمیآوریم به سه دسته کلی تقسیم میشوند [۱۳]:

### ۱.۲.۲ 1 نمایشگرهایی که بر روی سر نصب می شوند 1

این نوع از نمایشگرها بر روی سر قرار می گیرند مانند کلاه ایمنی و یا مانند عینک، در جلوی چشمان قرار داده می شوند و قادر هستند هر دو تصویر از دنیای مجازی و واقعی را بر روی هم قرار داده و به کاربر نشان بدهند شکل. این دستگاهها به دو صورت کار می کنند.

- ۱- دیدن از طریق ویدیو<sup>۲</sup>: در این مدل، نیاز داریم تا کاربر، ۲ دوربین را بر روی سرخود قرار دهد و با استفاده از پردازشهای تصاویر این دو دوربین، تصاویر ۳ بعدی از محیط را بهصورت زنده دریافت کنیم و همزمان با استفاده از یک کامپیوتر، تصاویر ۳ بعدی مجازی را طراحی بکنیم و با تصاویر دریافتی از دوربینها، ادغام بکنیم، در این روش به دو مشکل برخورد می کنیم، مشکل اول کیفیت تصاویر است که وابسته به وضوح ۳ دوربینها و پردازشگرهای تصاویر است و همچنین وابسته به کیفیت تصویر تولیدشده توسط کامپیوتر است و مشکل بعدی این است که باید سرعت کارها در این نوع بالا باشد تا تأخیر ۴دریافت تصاویر و پردازش و سپس نمایش را به حداقل برسانیم.
- **۲- دیدن از طریق نور:** <sup>۵</sup> در این مدل کاربر با استفاده از لنزها، قادر است دنیای واقعی را ببیند، و با استفاده از دستگاههای خاص و تابش نور به لنزها، تصاویر ۳ بعدی را برای کاربر طراحی می کنیم. در اینجا کیفیت تصاویر دریافتی به نسبت روش قبل بالاتر است زیرا برای دیدن دنیای واقعی نیازی بهوضوح

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>head mounted displays (HMD)

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Video-see-through

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>resolution

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>latency

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>optical-see-through



**شکل ۳.۲:** نمونهای از نمایشگرهای نصبشده بر روی سر [۱۳]

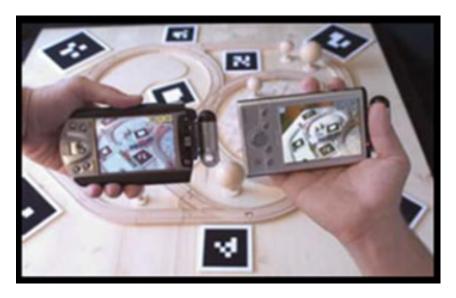
نمایشگر نداریم ولی برای ایجاد کردن تصاویر ۳ بعدی در این روش مشکل است. همچنین به دلیل اینکه تصاویر محیط واقعی را بدون واسطه دریافت می کنیم، تأخیر در اینجا نیز کمتر از روش قبلی است.

#### ۲.۲.۲ نمایشگرهای دستی ا

این نوع از نمایشگرها، با کمک گرفتن از دستگاههای محاسباتی کوچک که دارای نمایشگر میباشند کار میکنند. میکنند و برای ادغام کردن تصاویر مجازی با دنیای واقعی از روش "دیدن از طریق ویدئو" استفاده میکنند. به عنوان مثال برای این نوع از نمایشگرها میتوان تلفنهای همراه هوشمند را مثال زد که علاوه بر دارا بودن ویژگیهای ذکرشده، دارای سنسورهایی مانند "سیستم موقعیت یاب جهانی" و قطب نمای دیجیتال هستند که برای ردیابی میتوان از آنها استفاده نمود

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Handheld displays

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Global Positioning System (GPS)



**شکل ۴.۲:** نمونهای از نمایشگرهای دستی [۱۳]

### ۳.۲.۲ نمایشگرهای فضایی ا

در این نوع از نمایشگرها ما شاهد واقعیت افزوده فضایی مستیم که با استفاده از ویدئو پروژکتور، عناصر نوری، هولوگرامها و برچسبهای فرکانس رادیویی بهصورت مستیم عناصر مجازی را به درون دنیای واقعی میاورند و دیگر کاربر نیازی ندارد که دستگاهی را بر روی سرخود قرار بدهد و یا اینکه دستگاهی را حمل بکند شکل ۵.۲. در نمایشگرهای فضایی، بیشتر فنّاوری بدون وابستگی به کاربر است و بدون دخالت او، عناصر مجازی را با روش اضافه کردن مستقیم با دنیای واقعی ادغام می کنیم [۱۴].

# ۳.۲ ورودی و تعامل

سیستمهای واقعیت افزوده می توانند روشهای مختلف دریافت ورودی را با یک دیگر ترکیب بکنند، مانند دریافت از صوت، دستکشهای مخصوص، لمس کردن تصویر، پردازش تصویر و غیره. دریافت ورودی ها در برنامههای مختلف با توجه به نیاز هر برنامه متفاوت است. سیستمهای طراحی شده برای دریافت ورودی و تعامل با واقعیت افزوده را می توان به ۵ دسته زیر تقسیم نمود:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>spatial displays

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Spatial Augmented Reality (SAR)

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>direct augmentation

ادبیات تحقیق



شکل ۵.۲: نمونهای از نمایشگرهای فضایی [۱۴]

## 1.7.7 مرورگرهای اطلاعات $^{1}$ :

رابطی است برای نشان دادن اطلاعات واقعیت افزوده بر روی دنیای واقعی. این نوع از دریافت اطلاعات و تعامل، نماینده ای از برنامههای واقعیتهای افزوده است و درجایی کار میکنند که نمایشگر واقعیت افزوده به به عنوان پنجره ای به سوی فضای اطلاعاتی در نظر گرفته می شود و وظیفه اصلی کاربر این است که این پنجره را کنترل کرده تا بتواند اطلاعات را دریافت بکند. اولین نمونه از این برنامه NaviCam شکل ۴.۲ است که بر روی گوشی های هوشمند پیاده سازی شد. این نوع از برنامه ها نیاز به انجام تعامل های پایه دارد و شیوه کار آن ها به این

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Information Browsers



شکل ۶.۲: نمونهای از پروژه NaviCam [۱۱]

صورت است که صحنه واقعیت افزوده را پردازش می کنند و اطلاعات برای کاربر پردازش می شود [۱۱].

## ۲.۳.۲ رابط کاربر ۳ بعدی<sup>۱</sup>:

در این مدل با استفاده از تکنیکهای تعاملی ۳ بعدی به ارتباط با محتوا در فضا میپردازیم. این روش یکی از راههای جذاب و مناسب برای تعامل است. Bowman به طور خلاصه این فرایند را به سه قسمت تقسیم کرده است [۱۵].

- جهتیابی ۲: در این قسمت نیاز است که عنصر ۳ بعدی دیده شود و در اصل به سمت آن جهتیابی شویم، این قسمت بسیار ساده است و با حرکات بدن کاربر قابل پیاده سازی است. در بسیاری از دستگاه ها کاربر می تواند در سه بعد حرکت کند و در هر سه جهت نیز بچرخد.
- انتخاب<sup>۳</sup>: در این قسمت نیاز است تا کاربر بتواند برای تعامل، عنصر مجازی را انتخاب بکند، برای این قسمت می توان از دستگاههای مختلف مانند سنسورها، جوی استیک<sup>۴</sup> و... استفاده کرد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>3D User Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>navigation

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>selection

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>joysticks

ادبیات تحقیق



شکل ۷.۲: استفاده از رابط کاربر ۳ بعدی [۱۵]

• **دست کاری**۱: این قسمت گام آخر است و کاربر می تواند تعامل خود را با عناصر مجازی به راحتی انجام دهد.

### ۳.۳.۲ رابط کاربر قابل لمس۲:

در این نوع از رابطها، برای ارتباط با عناصر مجازی از عناصر دنیای واقعی استفاده می کنیم. این اجسام مانند پلی بین دنیای واقعی و دنیای مجازی می باشند و تعامل را برقرار می سازند. این روش یکی از روشهای نوین برای تعامل با دنیای مجازی است، اما مشکلات خود را نیز دارا است، به عنوان مثال، وقتی که قصد داریم یک عنصر مجازی را بر روی عنصر فیزیکی به وجود بیاوریم، این عنصر مجازی یا باید با استفاده از پرتو تابیده شود، و یا بر روی نمایشگر کاربر ظاهر شود، در این رابط، ممکن است فاصله ای بین جسم مجازی و فیزیکی به وجود بیاید که ناخوشایند است [18].

<sup>2</sup>Tangible User Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>manipulation

ادبیات تحقیق



شكل ٨.٢: استفاده از رابط كاربر قابل لمس [١٤]

## ۴.۳.۲ رابط کاربر طبیعی ۱:

در این مدل از اجزای طبیعی بدن مانند دستها استفاده می کنیم، در این حالت اجزای بدن می توانند ردیابی شوند و تشخیص داده شوند با استفاده از سنسورهای مختلفی که کاربر می تواند پوشیده باشد. سنسورهای مختلفی در اندازه ها و شکلهای مختلفی برای این کار ساخته شده اند. با پیشرفت کامپیوترها، سیستمهای واقعیت افزوده توانستند حرکت و ژست بدن کاربر را بدون نیاز به سنسورها تشخیص بدهند. به طور مثال Lee توانست سیستمی را طراحی کند که توانایی شناسایی دست و حرکتهای آن را داشته باشد [۱۷].



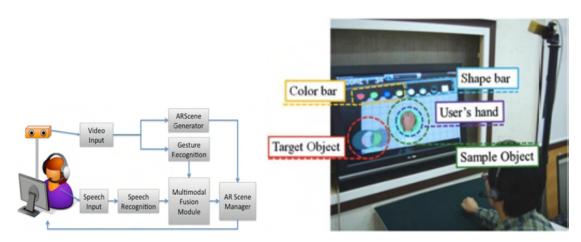
شکل ۹.۲: استفاده از رابط کاربر طبیعی [۱۷]

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Natural User Interfaces

#### ۵.۳.۲ رابط چند منظوره<sup>۱</sup>:

برای تعامل قوی تر در برنامههای واقعیت افزوده، محققین سعی کردند تا مدلهای مختلفی از ورودیها را با یکدیگر ترکیب کنند، در این میان ترکیب گفتار ۲ و تشخیص ژست ۳، یکی از گسترده ترین و فعال ترین بخشها بوده است.

Lee در این رابطه تحقیقات زیادی انجام داد و یک سیستم چندمنظوره را طراحی کرد که در آن با استفاده از یک دوربین به ردیابی ژست دست می پرداخت و همچنین با دریافت گفتار و ترکیب این دو، دستورات را شناسایی می کرد و به تعامل با کامپیوتر می پرداخت. او توانست دقت را در این روش شناسایی کند و بیان کرد که با این ترکیب در سیستم واقعیت افزوده ۲۵ درصد سریعتر به نسبت تشخیص ژست به تنهایی، می توان به تعامل پرداخت [۱۸].



شکل ۲۰.۲: رابط چند منظوره [۱۸]

## ۴.۲ نمایش

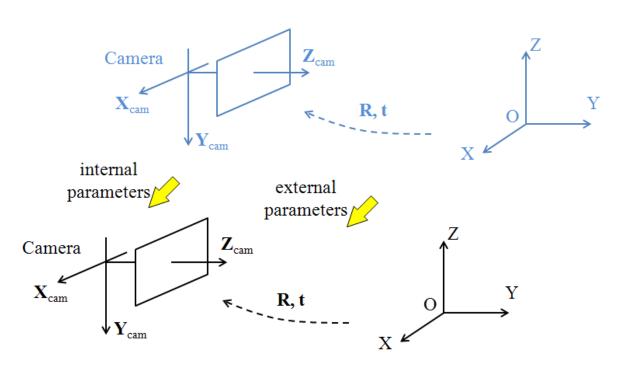
در واقعیت افزوده، اشیاء مجازی و دنیای واقعی باید با یکدیگر ترکیب شوند و به صورت همزمان نمایش داده شوند. برای رسیدن به این هدف قبل از به نمایش درآمدن واقعیت افزوده چندین فرایند باید انجام شوند که عبارتند

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Multimodal Interfaces

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>speech

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>gesture recognition

#### Virtual Space



### **Real Space**

شکل ۱۱.۲: منطبق کردن پارامترهای داخلی و خارجی [۱۹]

از: کالیبره کردن دوربین ۱، ثبت۲، ردیابی و ساخت۳.

کالیبره کردن دوربین رویهای است که در آن پارامترهای دوربین مجازی با دوربین واقعی منطبق میشود شکل .۱۱.۲

این امر برای نمایش صحیح اشیاء مجازی منطبق بادید کاربر، نیاز است. دوربینها دارای دو نوع از پارامترها هستند، پارامترهای داخلی و پارامترهای خارجی.

• پارامترهای داخلی، پارامترهایی هستند که ساختار سه بعدی محیط را به تصویر دو بعدی تبدیل می کنند. پارامترهای داخلی با تهیه چندین تصویر توسط دوربین از الگوهای شناخته شده و مقایسه ویژگیهای تصاویر به دست آمده از این الگوها با ویژگیهای سه بعدی آنها، تعیین می شوند. این امر معمولاً قبل از

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>calibration

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>registration

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>construction

ادبيات تحقيق

شروع به كار سيستم واقعيت افزوده انجام مي شود.

• پارامترهای خارجی با ردگیری دوربین و تعیین فاصله و جهت دوربین تعیین می شوند. هنگامی که صحنه ایستا است تنها تعیین پارامترهای خارجی دوربین در حالت اولیه کافی است ولی درصحنههایی که تغییر می کنند به این دلیل که هر تغییری ممکن است درصحنه مجازی که قرار است به محیط واقعی اضافه شود، تغییر ایجاد کند، هر جسم مهمی که مکان آن تغییر می کند باید ردگیری شود [۱۹].

با استفاده از روشهای ردگیری، مکان و جهت دوربین و اجسام موجود در هر صحنه مشخص می شود. برای آنکه صحنه مجازی باید با صحنه واقعی متناظر خود تطبیق داده شود، به این رویه، رویه ثبت گفته می شود. پس از تطبیق صحنه واقعی با صحنه مجازی، تصویر غنی شده ایجاد می شود که می تواند طبق کاربرد و فنّاوری به کاربرده شده به صورت دیجیتالی و یا به صورت فیزیکی نمایش داده شود.

در این بخش ابتدا به بررسی انواع فناوریهای نمایش مورداستفاده در واقعیت افزوده و سپس ازنظر نوع نمایش و فاصله محل قرارگیری از چشم کاربر بررسی میشوند.

## ۱.۴.۲ فناوری نمایش

فناوریهای نمایش واقعیت افزوده بسته به نوع ترکیب تصویر مجازی با تصویر واقعی به سه دسته تقسیم میشوند: ویدیوئی<sup>۱</sup>، دید نوری<sup>۲</sup> و ایجاد تصویر بر روی یک سطح فیزیکی<sup>۳</sup>.

#### ويديوئي

در این نوع نمایش ابتدا تصویر محیط واقعی را بهوسیله دوربین بهصورت دیجیتالی تبدیل می کنند و سپس تصویر مجازی به کمک روشهای پردازش تصویر، به تصویر محیط واقعی اضافه می شود. در بیشتر موارد دوربین در پشت صفحه نمایش متصل می شود و اجازه دیدمستقیم به محیط را می دهد. درواقع در این مدل دنیای واقعی

<sup>2</sup>Optical see-through

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Video based

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Projection onto a physical surface





**شکل ۱۲.۲:** اضافه شدن اشتباه در شکل سمت چپ و تصحیح آن در سمت راست [۲۰]

را از طریق صفحه نمایش می بینیم. دوربین می تواند در زوایای دیگر نیز قرار گیرد مثلاً رو به کاربر برای ایجاد یک آینه مجازی [۱۹]. با رایج شدن استفاده از دوربینهای دیجیتال در رایانهها، رایانههای لوحی و تلفنهای هوشمند پیاده سازی واقعیت افزوده به سادگی امکان پذیر شده است. این امر سبب شده تا واقعیت افزوده ویدیوئی به عمومی ترین نوع واقعیت افزوده تبدیل شود. همچنین باوجود دوربینهای دیجیتال و الگوریتمهای پیشرفته ردگیری امکان افزایش دقت ترکیب تصویر واقعی با تصویر مجازی، در حد پیکسل فراهم شده است. یکی از مشکلات رایج این نوع واقعیت افزوده، عدم رعایت صحیح رابطه بین اجسام واقعی و مجازی است بدین صورت که قسمتی از جسم واقعی که نزدیک تر از محل قرارگیری جسم مجازی است در زیر جسم مجازی اضافه شده به تصویر قرار می گیرد [۲۰].

همان طور که در شکل ۲.۲ دیده می شود در سمت چپ شی مجازی به صورت نادرستی به محیط واقعی اضافه شده است و این مشکل در شکل سمت راست رفع شده است. این مشکل با به دست آوردن اطلاعات عمقی صحنه واقعی و مقایسه این اطلاعات با اطلاعات مجازی که باید به صحنه واقعی اضافه شود قابل حل است. جدید ترین روش به دست آوردن اطلاعات عمقی محیط استفاده از روشهای تصویر پایه است [۱۹]. بدین صورت که با مقایسه دو تصویر و ترکیب آنها اطلاعات عمقی محیط به دست می آید. از دیگر روشهای به دست آوردن عمق محیط استفاده از دوربین های پیمایش عمقی است که همراه با تصویر رنگی یک نقشه از اطلاعات عمقی محیط را نیز فراهم می کنند.

اصلى ترين مشكل واقعيت افزوده ويديوئي، ديد غيرمستقيم (از طريق نمايشگر) از محيط است [١٩]، تصويري

ادبيات تحقيق

که از طریق دوربین تهیهشده است دارای چندین محدودیت مانند وضوح و کیفیت تصویر، جابجایی چشم و تأخیر است. این کاستیها در کاربردهایی مانند پزشکی که دیدمستقیم از محیط نیاز است بسیار مهم میشوند. از دیگر مشکلات این نوع نمایش، نیاز بالای قدرت پردازشی است. باوجود افزایش قدرت پردازشی در سالهای اخیر، در مقایسه با دیگر انواع نمایش واقعیت افزوده هنوز نیاز به افزایش قدرت پردازش در این نوع واقعیت افزوده هست.

#### نمایش دید نوری واقعیت افزوده

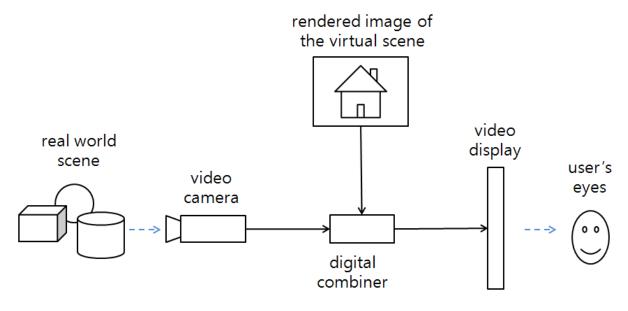
این نوع از واقعیت افزوده از سیستمهای نوری برای نمایش تصویر مجازی به همراه تصویر محیط واقعی را با استفاده می کنند. این سیستمها معمولاً از جداکننده نور استفاده می کنند. این جداکننده تصویر واقعی را با انعکاس تصویر مجازی ترکیب کرده و نمایش می دهد شکل ۱۳.۲. بتصویر مجازی ترکیب کرده و نمایش می دهد شکل. بیشتر این نوع از سیستمها از ملحق کننده نور، جدا از صفحه نمایش برای ترکیب دنیای واقعی و تصویر مجازی استفاده می کنند. اخیراً با پیشرفت فنّاوری صفحه نمایش هایی ساخته شده که شفاف هستند، استفاده از آنها در واقعیت افزوده به شدت روبه افزایش است. استفاده از این نوع صفحه نمایش ها باعث سادگی و کوچک شدن ساختار سیستم دید نوری واقعیت افزوده می شود [۱۹].

یکی از مهم ترین برتری هایی که این روش نسبت روش ویدیوئی دارد ایجاد دیدمستقیم از محیط واقعی است. با این امکان این نوع از واقعیت افزوده از مشکلاتی مانند تأخیر، کم بودن وضوح و غیره رنج نمی برد و برای کاربردهایی مناسب است که به دیدمستقیم از دنیای واقعی نیاز دارند مانند کاربردهای پزشکی و نظامی که این یک ویژگی بسیار مهم است.

اصلی ترین مشکل این نوع از واقعیت افزوده دقت پایین در نگاشت دو تصویر محیط واقعی و مجازی بر روی یکدیگر است. در بیشتر پیاده سازی ها نیاز به کالیبره کردن رویه ثبت است که معمولاً دقت پایین تری نسبت به رویه های خود کار موجود در واقعیت افزوده ویدیوئی دارند. به این دلیل که پارامترهای کالیبره کردن تصاویر واقعی و مجازی به نسبت زیادی وابسته به فضای بین چشم کاربر و صحنه موردنظر است و این فضا در طول زمان تغییر می کند و باعث ایجاد خطا در نگاشت دو تصویر واقعی و مجازی بر یکدیگر می شود [۱۹].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>beam splitters (e.g. half mirrors or combined prisms)

ادبيات تحقيق

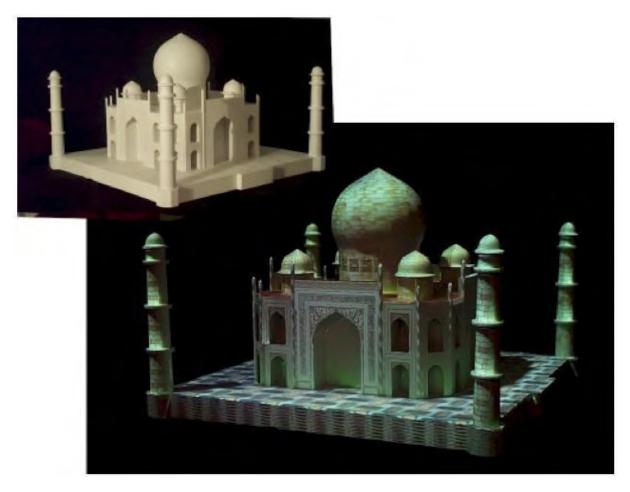


شکل ۱۳.۲: نمایش دید نوری [۱۹]

یکی دیگر از مشکلات واقعیت افزوده دید نوری تأخیر موقتی بین نمایش تصویر مجازی و دیده مستقیم واقعی است. باوجود سیستم ردگیری دقیق بازهم یک تأخیر موقتی بین نمایش تصویر مجازی و دید دنیای واقعی وجود دارد.

در بسیاری از موارد، ایجاد رابطه صحیح عمقی بین دنیای واقعی و مجازی در واقعیت افزوده دید نوری مشکل است. با توجه به ماهیت نیمه شفاف ترکیب کننده تصاویر، کاربران یک دید نیمه شفاف از تصویر دنیای واقعی و مجازی دارند. به صورتی که، هیچ کدام دیگری را تماماً نمی پوشاند. Kiyokawa و همکاران [۲۱] برای رفع این مشکل یک ماسک الکترونیکی برای پوشاندن مکانهایی که اشیاء مجازی اضافه می شوند طراحی کرد. با بستن پیکسلهایی از صفحه نمایش که اشیای مجازی در آن پیکسلها قرار می گیرند دید دنیای واقعی بسته شده و اشیاء مجازی واضح تر به نمایش درمی آیند.

شرایط نوری محیط میتواند در دید واقعیت افزوده دید نوری تأثیرگذار باشد. در اکثر مواقع ترکیبکننده نوری دارای شفافیت ایستا است که میتواند باعث خطا در میزان روشنایی تصویر مجازی و دید محیط واقعی شود. در محیطهای بیرونی اشیاء مجازی باید تیره تر از تصویر محیط واقعی به نمایش درآیند. برای رفع این مشکل نمایشگرهای متصل به سر به چندین کاور با میزان شفافیت متفاوت مجهز شده اند.



شکل ۱۴.۲: نمایش دید نوری [۲۳]

#### نمایش مبتنی بر نورپردازی

واقعیت افزوده مبتنی بر نورپردازی سطح یک جسم واقعی را به کمک نورپردازی با تصویر مجازی می پوشاند شکل ۱۴.۲. با توجه به ترکیب ردگیری زاویه دید کاربر و سطح فیزیکی اجسام، واقعیت افزوده مبتنی بر نورپردازی دارای قابلیت اضافه کردن تعاملی را دارد [۲۲]. در بیشتر مواقع برای این منظور از ویدئو پروژکتور متصل به سقف و یا دیوار برای پوشاندن سطح اجسام استفاده می شود. این امر سبب می شود که قابلیت جابجایی وجود نداشته باشد و محدود به مکانی باشد که پروژکتور می تواند نورپردازی کند. البته در سالهای اخیر تلاشهایی برای ایجاد قابلیت جابجایی برای ویدئو پروژکتورها شده است که می توان به نمونههایی که قابلیت قرار گرفتن در دست [۲۳] و متصل شدن به سر است [۲۴] اشاره کرد.

یکی از محدودیتهای واقعیت افزوده مبتنی بر نورپردازی، نیازمند بودن به سطح یک جسم برای نمایش تصویر

مجازی است که باعث می شود تنها اجسام نزدیک به پروژکتور مناسب باشند و در استفاده برای کاربردهای شهری محدودیت ایجاد می کند. همچنین این نوع از واقعیت افزوده وابستگی بیشتری به شرایط نوری محیط دارد چراکه سایه دیگر اجسام می تواند مشکل ساز باشد. همچنین ایجاد رابطه صحیح عمقی بین سطح جسم موردنظر و دیگر اجسام مشکل است.

## ۲.۴.۲ فاصله قرار گیری نمایشگر

یکی دیگر از جنبههای نمایش واقعیت افزوده فاصله نمایشگر از چشم کاربر است که میتوانند در دستههایی مانند نمایشگر متصل به سر<sup>۱</sup>، نمایشگر دستی و یا متصل به بدن<sup>۲</sup> و نمایشگر فاصلهدار<sup>۳</sup> قرار گیرند.

content...

#### نمایشگر متصل به سر

این نوع نمایشگر تصویر مجازی را درست در جلوی چشمان کاربر نمایش میدهد، که در این صورت جسم دیگری مانع دیدن تصویر نمی شود. این نوع نمایشگرها در اندازه های مختلف وجود دارند که از اندازه یک کلاه تا اندازه یک عینک متفاوت است. به همان نسبت که حمل و متصل کردن آن به سر راحت تر می شود، تصویر عریض تر و در خشان تر می شود [۱۹].

#### نمایشگر دستی و یا متصل به بدن

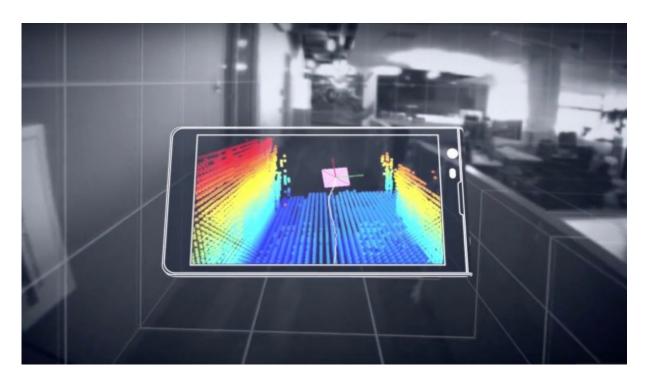
نمایشگر متصل به سر دارای قابلیتهایی مانند قابلیت حمل بالا و فراهم کردن تصویر فراگیر است اما به دلیل پوشیدنی بودن آنها در بعضی از موارد دارای محدودیت هستند. نمایشگرهای در دست گرفتنی و یا متصل به بدن به عنوان نمایشگرهای شخصی و قابل حمل در نظر گرفته می شوند و در صورت نیاز قابل به اشتراک گذاری با دیگران هستند. آنها همچنین ازنظر اجتماعی قابل پذیرش تر از نمایشگر متصل به سر هستند.

با پیشرفت فنّاوری درزمینه دستگاههای قابل حمل، قدرت پردازشی دستگاههای قابل حمل برای پردازش تصویرسازی

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Head-attached Displays

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Handheld and Body-attached Displays

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Spatial Displays



شکل ۱۵.۲: پروژه تانگو گوگل که با استفاده زا نمایشگرهای دستی کار می کند

واقعیت افزوده به میزان لازم افزایش پیداکرده است. اخیراً آزمایشهایی برای استفاده از سنسورهای عمقی بر روی رایانههای لوحی و تلفنهای هوشمند انجامشده است (مانند پروژه تانگو گوگل.) ۱

#### نمایشگر فاصلهای

این نوع از نمایشگر در مقایسه با دو نوع قبلی قابلیت حمل کمتری دارد و معمولاً در یک مکان ثابت نصب می شود. به این دلیل که این نوع نمایشگرها دارای اندازه بزرگی هستند. درنتیجه، برای استفاده در مکانهای عمومی و کاربردهایی که چندین کاربر دارند مناسب هستند. از نمونههای این نوع نمایشگر می توان به نمایشگرهای رومیزی که با یک دوربین در تماس هستند اشاره کرد. از دیگر نمونههای آن ساخت آینه مجازی است که از یک نمایشگر بزرگ و یک دوربین رو به کاربر تشکیل شده است و تصویر کاربر به همراه اطلاعات مجازی اضافه شده در آن نمایش داده می شود [۱۹].\*/

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>https://developers.google.com/tango

# فصل ۳

کارهای مرتبط

# ۱.۳ معرفی فصل

همان طور که در شکل ... می بینیم، ما درخت موضوعی برای واقعیت افزوده را درآوردیم و در بخش دوم به بیان عناصر آن پرداختیم. واقعیت افزوده را به همراه مثالهای آن در بخشهای اول و دوم بررسی کردیم، سپس انواع دستگاههایی که می توان بر روی آنها واقعیت افزوده را پیاده سازی کرد معرفی کردیم و مختصر روشهای تعامل و دریافت ورودی در این سیستم را بررسی کردیم و همچنین انواع روشهای نمایش در این سیستم را طبقه بندی کرده و روش کار را شرح دادیم.

همان طور که در بخش دوم اشاره شد، محقق Azuma بیان می کند که واقعیت افزوده باید ۳ ویژگی داشته باشد [۱۰]:

۱- باید توانایی ترکیب دنیای واقعی و مجازی را دارا باشد.

۲- باید با دنیای واقعی در ارتباط باشد.

۳- باید بهصورت ۳ بعدی قابل استناد باشد.

برای شرط سوم، باید سیستم واقعیت افزوده ما قابلیت ثبت شدن ابهصورت ۳ بعدی را دارا باشد به معنای دیگر باید بتواند بهصورت جزئی از دنیای واقعی به نظر بیاید. در این بخش بر روی فنّاوری که این نیاز را برطرف می کند تمرکز می کنیم.

## ۲.۳ رندرینگ به چه معنا است؟

در حوزه واقعیت افزوده، T واژه بسیار مهم وجود دارد به نام ردیابی T، کالیبراسیون و ثبت که زیرمجموعه رندریگ میباشند و در کنار هم به این واژه معنا میدهند. این T واژه همیشه همراه هم هستند و در یک هدف

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>registration

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Tracking

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Calibration

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Registration

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>Rendering



شكل ۱.۳: ارتباط ثبت، رديابي و كاليبراسيون [۲۵]

قرار دارند. برای ثبت پویا<sup>۱</sup>، نیاز به داشتن ردیابی هستیم. عناصر درون سیستم واقعیت افزوده ثبت می شوند و سپس در یک سیستم هماهنگ، این عناصر ثبت شده به دنیای واقعی پیوند<sup>۲</sup> می شوند. در واقعیت افزوده هدف اصلی این است که اطلاعات مجازی دقیقاً به صورتی که از قبل برنامه ریزی شده اند، ثبت بشوند. کالیبراسیون به صورت دقیق اطلاعات حس گرها [100] را دریافت و پردازش می کند و مسئولیت ثبت ایستا [100] با این فرایند است [100]

ردیابی واژه ای است که برای حس کردن و محاسبه کردن مقادیر در واقعیت افزوده به کار می رود. برای تبدیل کردن موقعیت در ۳ بعد عناصر مجازی، به موقعیتهای نسبی، نیاز به جهتیابی داریم. واقعیت افزوده به صورت بلادرنگ کار می کند درنتیجه برای ارسال مقدار از محیط واقعی باید به صورت بلادرنگ <sup>۵</sup> عمل کرد و همین طور این کار باید پیوسته در زمان صورت بگیرد. ردیابی درون سیستمهای رایانه ای برای اجسام ۲ بعدی کاری رایج است اما

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>dynamic

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>aligned

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>sensor

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>dynamic

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>real time

سختی کار در اینجا ردیابی در محیط بیرون و در سه جهت مختصات برای همه ی نوعهای عناصر است [۲۵]. به عملیات مقایسه کردن مقادیر بین دو دستگاه، کالیبراسیون گفته می شود. یکی بین دستگاه مرجع و دیگری بین دستگاهی که نیاز دارد اطلاعات کالیبره شده را دریافت بکند. مختصاتی که از محیط واقعی میدانیم را به دستگاه مرجع می دهیم. برخلاف ردیابی که باید به صورت پیوسته انجام شود، عملیات کالیبراسیون در بخشهای مختلف زمانی و به صورت گسسته انجام می شود و برای هر دستگاه فقط یک بار این کار صورت می گیرد مگر اینکه دستگاه دچار مشکل بشود. کیفیت کاری دستگاههای واقعیت افزوده وابستگی زیادی به عملیات کالیبراسیون دارد [۲۵].

به فرایند پیوند زدن مختصات عناصر مجازی با واقعی، ثبت میگوییم. به طور مشخص نمایشگر واقعیت افزوده باید باکیفیت بالا، عناصر مجازی را نشان دهد و یا اینکه به عناصر واقعی پیوند بزند. برای این کار نیاز داریم تا عملیات ردیابی به صورت کامل کار خود را انجام دهد. اگر موقعیت دوربین ثابت باشد، ما فقط با عملیات ثبت و کالیبراسیون می توانیم مختصات بین عناصر مجازی و واقعی را تشخیص بدهیم ولی اگر دوربین خاصیت جابه جایی داشته باشد، ما به عملیات ردیابی نیز، نیاز داریم [۲۵].

برای آوردن عناصر مجازی به دنیای واقعی، نیاز به یک لنگر  $^{7}$  داریم که باید ژست (جهت  $^{7}$  و موقعیت  $^{8}$ ) آن مشخص باشد، این لنگر باید متعلق به دنیای واقعی باشد و می تواند شکل های مختلفی به خود بگیرد، به عنوان مثال می تواند یک منبع مغناطیسی باشد، یا نشانگر تصویر کاغذی  $^{6}$  و یا موقعیت جغرافیایی که بر اساس سیستم موقعیت یاب جهانی تشخیص داده می شود.

وابسته به نوع فنّاوری که استفاده می شود پروسه ثبت می تواند به یکی و یا هر دو فاز زیر تقسیم شود.

فاز ثبت: در این فاز، ژست عنصری که در حال مشاهده است با توجه به دنیای واقعی مشخص می شود.

فاز ردیابی: در این فاز، ژست عنصری که در حال مشاهده آن هستیم را به صورت نسبی اندازه گیری می کنیم. در این بخش مطابق با اصطلاحات رایج از کلمه ردیابی برای هر دو فاز استفاده می کنیم و در ادامه روشهای

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>reference

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>anchor

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>position

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>orientation)

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>paper image marker

رایج برای ردیابی که در جهت ثبت استفاده می شود را بیان می کنیم.

# ۳.۳ ردیابی مغناطیسی

ردیابی مغناطیسی از خواص میدانهای مغناطیسی به منظور محاسبه ژست یک گیرنده که به عنوان یک لنگر در دنیای واقعی شناخته می شوند، با توجه به فرستنده استفاده می کند. در این مدل، فرستنده یک میدان مغناطیسی را به صورت متناوب تولید می کند که توسط یک و یا چند حسگر این اطلاعات دریافت می شود. با محاسبه قطب و گرایش میدان مغناطیسی دریافت شده، ژست دریافت کننده با سرعت بالایی قابل محاسبه است.

زمانی که از این معیار در سیستم واقعیت افزوده استفاده میکنیم، ردیاب مغناطیسی فرستنده بهعنوان منشأ سیستم مختصات مجازی عمل میکند، و با نصب کردن یک دریافت کننده در عنصری که سعی در دیدن آن داریم، موقعیت و جهت آن قابل محاسبه است [۲۶].

ردیابهای مغناطیسی نرخ بروز رسانی بالایی دارند و همچنین دریافت کننده آنها کوچک و سبک هستند. ولی باید توجه داشت که قدرت میدان مغناطیسی با مکعب فاصله رابطه عکس دارد و همچنین دقت آن با توان ۴ فاصله رابطه عکس دارد. همچنین ردیابی مغناطیسی دارای معایب دیگری نیز میباشد مثلاً مستعد نوسان اندازه گیری است و نسبت به مواد مغناطیسی و میدانهای الکتریکی در محیط واقعی حساس است.

شکل ۲.۳ نشان دهنده وضوح در ردیابی مغناطیسی دستگاههای Polhemus است که تأثیر فاصله بین دریافت کننده و فرستنده را نمایش می دهد. همان طور که قابل مشاهده است در فاصلههای پایین این خطا بسیار کم است اما با افزایش فاصله به صورت نمادی خطا افزایش میابد. ردیابی مغناطیسی در طیف وسیعی از سامانههای واقعیت افزوده استفاده شده است، مانند برنامههایی در حوزههای تولید [۲۶]، نگهداری [۲۷]، سلامت [۲۸].

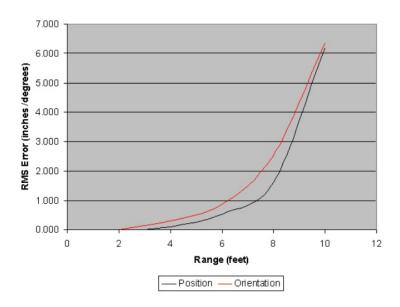
## ۴.۳ ردیابی براساس دید

<sup>1</sup>orientation

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>polarization

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>measurement jitter

# Polhemus Magnetic Tracking Error



شکل ۲.۳: ارتباط فاصله با وضوح محاسبات در ردیابی مغناطیسی

# مراجع

- [1] M. F. Nassir Navab and C. Bichlmeier, "Laparoscopic virtual mirror new interaction paradigm for monitor based augmented reality," *IEEE Virtual Reality Conference*, vol.07, p.43-50, 2007.
- [2] W. Piekarski and B. Thomas, "Arquake: the outdoor augmented reality gaming system," *Communications of the ACM*, vol.45(1), p.36-38, 2002.
- [3] M. Fjeld and B. M. Voegtli, "Augmented chemistry: An interactive educational workbench," *Mixed and Augmented Reality*, *ISMAR*, vol.45(1), p.259-321, 2002.
- [4] J. Brooker, "The polytechnic ghost: Pepper's ghost, metempsychosis and the magic lantern at the royal polytechnic institution," *Early Popular Visual Culture*, vol.5(2), p.189-206, 2007.
- [5] I. E. Sutherland, "Sketch pad a man-machine graphical communication system," *ACM, In Proceedings of the SHARE design automation workshop*, p.6-329, 1964.
- [6] I. E. Sutherland, "A head-mounted three dimensional display," *ACM, In Proceedings of the December 9-11, 1968, fall joint computer conference*, p.757-764, 1968.
- [7] T. A. Furness, "The application of head-mounted displays to airborne reconnaissance and weapon delivery," *Technical Report TR-69-241, Wright-Patterson Air Force Bose, OH: U.S. Air Force Avionics Laboratory*, 1969.
- [8] T. A. Furness, "The super cockpit and its human factors challenges," *Proceedings of the Human Factors and Ergonomics Society Annual Meeting*, vol.30(1), p.48-52, 1986.
- [9] G.B.H.B.-L.D.G.F.W. Kangsoo Kim, Mark Billinghurst, "Revisiting trends in augmented reality research: A review of the 2nd decade of ismar (2008-2017)," *IEEE Transactions on Visualization and Computer Graphics*, 2018.
- [10] R. T. Azuma, "A survey of augmented reality," *Teleoperators and Virtual Environments*, vol.6, no.4, pp.355-385, 1992.

مراجع

[11] J. Rekimoto and K. Nagao, "The world through the computer: Computer augmented interaction with real world environments," *ACM*, *In Proceedings of the 8th annual ACM symposium on User interface and software technology*, p.29-36, 1995.

- [12] P. Milgram and F. Kishino, "taxonomy of mixed reality visual displays," *IEICE TRANSAC-TIONS on Information and Systems*, vol.77, no.12, p.1321-1329, 1994.
- [13] J. C. B. F. M. A. P. C. E. D. M. Ivkovic, "Augmented reality technologies, systems and applications," *Springer Science+ Business Media*, pp.346-350, 2011.
- [14] M. I. O Bimber, R Raskar, "Spatial augmented reality," SIGGRAPH 2007, 2007.
- [15] J. J. L. J. Doug A Bowman, Ernst Kruijff and I. Poupyrev, "3d user interfaces: theory and practice," *Addison-Wesley*, 2004.
- [16] I. P. K. I. Hirokazu Kato, Mark Billinghurst and K. Tachibana, "Virtual object manipulation on a table-top ar environment," *Augmented Reality*, 2000. (ISAR 2000). Proceedings. IEEE and ACM International Symposium, p.111-119, 2000.
- [17] G. W. R. Jae Yeol Lee and D. W. Seo, "Hand gesture-based tangible interactions for manipulating virtual objects in a mixed reality environment," *The International Journal of Advanced Manufacturing Technology*, vol.51, p.1069-1082, 2010.
- [18] W. B. R. G. Minkyung Lee, Mark Billinghurst and W. Woo, "A usability study of multimodal input in an augmented reality environment," *Virtual Reality*, vol.17, no.4, p.293-305, 2013.
- [19] A. C. M. Billinghurst and G. Lee, "A survey of augmented reality," *Found. Trends® Human-Computer Interact*, vol.8, no.2–3, p.73-272, 2015.
- [20] D. X. H. Y. Y. Tian, Y. Long and J. Zhang, "Handling occlusions in augmented reality based on 3d reconstruction method," *Neurocomputing*, vol.156, p.96-104, 2015.
- [21] Y. K. K. Kiyokawa and H. Ohno, "An optical see–through display for mutual occlusion with a real-time stereovision system," *Comput. Graph*, vol.25, no.5, p.765-779, 2001.
- [22] K.-L. L. R. Raskar, G. Welch and D. Bandyopadhyay, "Shader lamps: Animating real objects with image-based illumination," S. J. Gortler and K. Myszkowski, Eds. Vienna: Springer Vienna, p.89-102, 2001.
- [23] P. Mistry and P. Maes, "Sixthsense: A wearable gestural interface," in ACM SIGGRAPH ASIA 2009 Sketches on SIGGRAPH ASIA, p.1, 2009.
- [24] D. M. Krum, E. A. Suma, and M. Bolas, "Augmented reality using personal projection and retroreflection," *Personal and Ubiquitous Computing*, vol.16, no.1, pp.17-26, 2012.

مراجع

[25] S. Siltanen. Theory and applications of marker-based augmented reality. VTT, 2012.

- [26] T. P. Caudell and D. W. Mizell, "Augmented reality: An application of heads-up display technology to manual manufacturing processes," in *Proceedings of the twenty-fifth Hawaii international conference on system sciences*, vol.2, pp.659-669, IEEE, 1992.
- [27] S. Feiner, B. Macintyre, and D. Seligmann, "Knowledge-based augmented reality," *Communications of the ACM*, vol.36, no.7, pp.53-62, 1993.
- [28] M. Bajura, H. Fuchs, and R. Ohbuchi, "Merging virtual objects with the real world: Seeing ultrasound imagery within the patient," *ACM SIGGRAPH Computer Graphics*, vol.26, no.2, pp.203-210, 1992.

# واژهنامه انگلیسی به فارسی

Word	كلمه
Word 2	كلمه
Word 3	كلمه

# واژهنامه فارسی به انگلیسی

ord 1	کلم
ord 2	کلم
vord 3	کلہ

### Abstract:

This is Abstract in English.

Keywords: Word1, Word2, Word3



# Shahid Beheshti University Faculty of Computer Science & Engineering

# Review and evaluate rendering strategies in Augmented Reality

By

Mohsen Navazani

A THESIS SUBMITTED FOR THE DEGREE OF MASTER OF SCIENCE

Supervisor:

Dr. Mojtaba Vahidi Asl