

Langkah pengerjaan tugas 2

- Mengikuti perintah Readme
- melakukan `ros2 pkg create tugas2 --build-type ament_cmake --license Apache-2.0 --dependencies rclcpp`
- membuat dan mengubah file yang dibutuhkan seperti: membuat file `cpppub.cpp` sebagai publisher dan `cppsub.cpp` sebagai subscriber dan mengubah file `CMakeList.txt` dan `package.xml`
- melakukan `colcon build --packages-select tugas2`
- lalu di 3 terminal baru melakukan `source ~/.zshrc`
- dan di satu terminal menjalankan `ros2 run tugas2 talker1` dan satu lagi lainnya menjalankan `ros2 run tugas2 talker2` sementara terminal satunya `ros2 run tugas2 listener`