

# Trabajo Práctico 2

## *Cara a cara*

Métodos Numéricos

Primer cuatrimestre - 2017



# Antes de pasar al TP2...

Donde estamos y qué vimos hasta ahora

- ▶ Errores numéricos.
- ▶ Resolución de sistema lineales. (TP1: EG, LU, SDP)
- ▶ Aplicación de resolución de sistemas (Ranking deportivos).
- ▶ *Denoising* aplicado a imágenes.

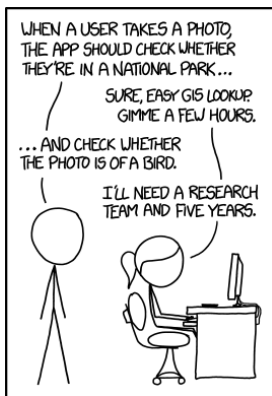
# Subiendonos a la ola: un TP de machine learning



♪And we'll have fun with our methods until the lifeguard takes our data away ♪

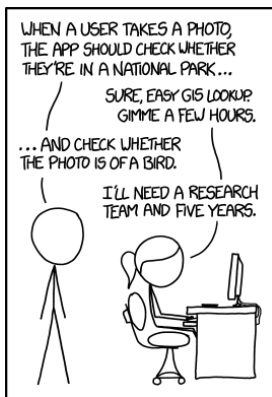
# Qué es machine learning

# Qué es machine learning



IN CS, IT CAN BE HARD TO EXPLAIN THE DIFFERENCE BETWEEN THE EASY AND THE VIRTUALLY IMPOSSIBLE.

# Qué es machine learning



IN CS, IT CAN BE HARD TO EXPLAIN  
THE DIFFERENCE BETWEEN THE EASY  
AND THE VIRTUALLY IMPOSSIBLE.



# En realidad ya estábamos en la ola

## Reacciones populares

### Métodos numéricos



Norma matricial, número de condición, factorización de matrices, distancia de un punto a un subespacio

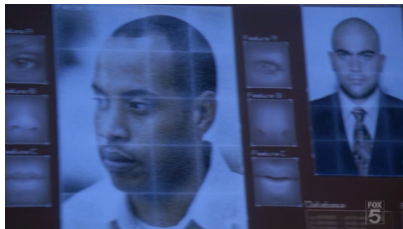
### Machine learning



Data scientist, Big data, Deep learning, Data guru ninja visionary

# Trabajo Práctico 2

## Reconocimiento de caras - Aplicaciones





# Trabajo Práctico 2

## Reconocimiento de caras usando reducción de la dimensionalidad

- Datos: base de datos etiquetada de imágenes de caras de personas tomadas de una forma particular.
- Objetivo: dada una nueva imagen de una persona, ¿A cuál corresponde?

Sujeto 1:



Sujeto 2:



Sujeto 3:



Llegan nuevas imágenes, ¿a quiénes pertenecen?

# Reconocimiento de caras

## Contexto

### Objetivo

Desarrollar (no solo en términos de implementación) un *clasificador* que permita reconocer a que persona de una base corresponde una cara.

### Contexto

- ▶ Disponemos de una base de datos etiquetada que tendremos que utilizar tanto para entrenamiento como para testeo.
- ▶ Consideramos la base *ORL faces*. 41 sujetos, 10 imágenes por sujeto.
- ▶ Cada cara es una imagen en escala de grises de  $92 \times 112$ . También disponemos de la misma base pero con imágenes reducidas.

# Reconocimiento de caras

## Vecino más cercano

### Idea general (caso particular reconocimiento de caras)

- ▶ Consideramos cada imagen como un vector  $x_i \in \mathbb{R}^m$ ,  $m = 92 \times 112$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Para las imágenes en la base de datos, sabemos además a que clase pertenece.
- ▶ Cuando llega una nueva imagen de una cara  $z$ , con el mismo formato, recorremos toda la base y buscamos aquella que minimice

$$\arg \min_{i=1, \dots, n} \|z - x_i\|_2$$

Luego, le asignamos la clase del representante seleccionado.

## Generalización

Considerar más de un vecino.

# Reconocimiento de caras

Vecinos más cercanos:  $kNN$

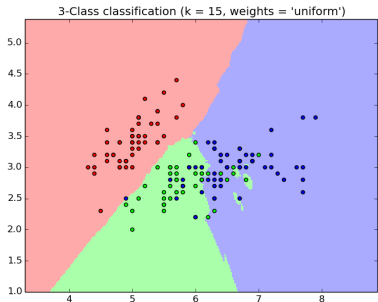
- ▶ Consideramos los  $k$  vecinos más cercanos.
- ▶ Entre ellos hacemos una votación, eligiendo como clase la *moda* del conjunto. En otras palabras, hacemos una votación y se elige aquella clase con más votos.



# Reconocimiento de caras

*k*NN: Ejemplo de clasificación y definición de fronteras

## Algunos pros & cons



- + Es conceptualmente simple.
- + Funciona bien en general para dimensiones bajas, y puede ser utilizado con pocos ejemplos.
- Sufre de *La maldición de la dimensionalidad*.
- La clasificación puede ser lenta dependiendo del contexto.

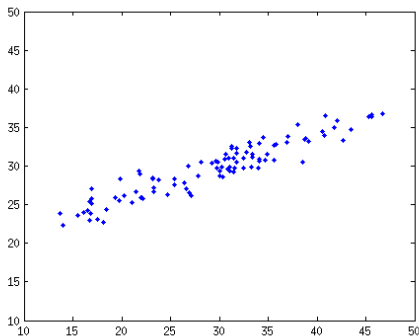
Imagen tomada de [SCIKIT-LEARN.ORG](http://scikit-learn.org)

# Análisis de Componentes Principales

Ejemplo datos en  $\mathbb{R}^2$

Sean  $x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(n)}$  una secuencia de  $n$  datos, con  $x^{(i)} \in \mathbb{R}^2$ .

$$X = \begin{bmatrix} x^{(1)t} \\ x^{(2)t} \\ x^{(3)t} \\ x^{(4)t} \\ x^{(5)t} \\ x^{(6)t} \\ \vdots \\ x^{(n)t} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 26.4320 & 27.7740 \\ 26.8846 & 26.5631 \\ 23.3309 & 26.6983 \\ 30.6387 & 31.5619 \\ 30.5171 & 30.8993 \\ 45.6364 & 36.6035 \\ \vdots & \vdots \\ 16.0650 & 24.0210 \end{bmatrix}$$



# Análisis de Componentes Principales

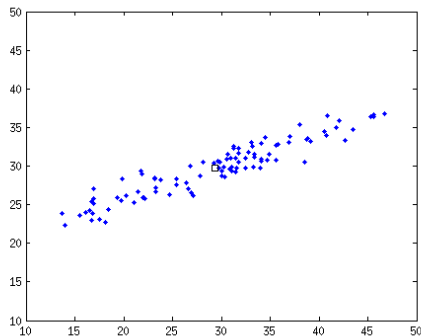
Ejemplo datos en  $\mathbb{R}^2$

$$X = \begin{bmatrix} 26.4320 & 27.7740 \\ 26.8846 & 26.5631 \\ 23.3309 & 26.6983 \\ 30.6387 & 31.5619 \\ 30.5171 & 30.8993 \\ 45.6364 & 36.6035 \\ \vdots & \vdots \\ 16.0650 & 24.0210 \end{bmatrix}$$

Media:

$$\mu = \frac{1}{n}(x^{(1)} + \dots + x^{(n)})$$

$$\mu = (29.3623, 29.7148)$$



Varianza de una variable  $x_k$ : Medida para la dispersión de los datos.

$$\sigma^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_k^{(i)} - \mu_k)^2$$

$$\sigma_{x_1}^2 = 66.2134, \quad \sigma_{x_2}^2 = 12.5491$$

# Análisis de Componentes Principales

Ejemplo datos en  $\mathbb{R}^2$  - Covarianza

$$X = \begin{bmatrix} 26.4320 & 27.7740 \\ 26.8846 & 26.5631 \\ 23.3309 & 26.6983 \\ 30.6387 & 31.5619 \\ 30.5171 & 30.8993 \\ 45.6364 & 36.6035 \\ \vdots & \vdots \\ 16.0650 & 24.0210 \end{bmatrix}$$

Covarianza: Medida de cuánto dos variables varían de forma similar. Variables con mayor covarianza inducen la presencia de cierta dependencia o relación.

$$\sigma_{x_j x_k} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_j^{(i)} - \mu_j)(x_k^{(i)} - \mu_k)$$



# Análisis de Componentes Principales

## Ejemplo datos en $\mathbb{R}^2$ - Covarianza

Dadas  $n$  observaciones de dos variables  $x_k$ ,  $x_j$ , y  $v = (1, \dots, 1)^t$ :

$$\sigma_{x_j x_k} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_j^{(i)} - \mu_j)(x_k^{(i)} - \mu_k) = \frac{1}{n-1} (x_k - \mu_k v)^t (x_j - \mu_j v)$$

Matriz de Covarianza:

$$X = \begin{bmatrix} 26.4320 - \mu_1 & 27.7740 - \mu_2 \\ 26.8846 - \mu_1 & 26.5631 - \mu_2 \\ 23.3309 - \mu_1 & 26.6983 - \mu_2 \\ 30.6387 - \mu_1 & 31.5619 - \mu_2 \\ 30.5171 - \mu_1 & 30.8993 - \mu_2 \\ 45.6364 - \mu_1 & 36.6035 - \mu_2 \\ \vdots & \vdots \\ 16.0650 - \mu_1 & 24.0210 - \mu_2 \end{bmatrix}$$
$$M_X = \frac{1}{n-1} X^t X = \begin{bmatrix} \sigma_{x_1 x_1} & \sigma_{x_1 x_2} \\ \sigma_{x_1 x_2} & \sigma_{x_2 x_2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_{x_1}^2 & \sigma_{x_1 x_2} \\ \sigma_{x_1 x_2} & \sigma_{x_2}^2 \end{bmatrix}$$
$$M_X = \begin{bmatrix} 66.2134 & 27.1263 \\ 27.1263 & 12.5491 \end{bmatrix}$$

# ¿Cómo expresar mejor nuestros datos?

## Objetivo

Buscamos una transformación de los datos que disminuya la redundancia (es decir, disminuir la covarianza).

- ▶ Cambio de base:  $\hat{X}^t = PX^t$ .
- ▶ Cómo podemos hacerlo? Diagonalizar la matriz de covarianza. Esta matriz tiene la varianza de cada variable en la diagonal, y la covarianza en las restantes posiciones. Luego, al diagonalizar buscamos variables que tengan covarianza cero entre sí y la mayor varianza posible.

# Autovalores y Autovectores

## Definición

Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Un *autovector* de  $A$  es un vector no nulo tal que  $Ax = \lambda x$ , para algún escalar  $\lambda$ . Un escalar  $\lambda$  es denominado *autovalor* de  $A$  si existe una solución no trivial  $x$  del sistema  $Ax = \lambda x$ . En este caso,  $x$  es llamado *autovector asociado a  $\lambda$* .

Consideramos:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, u = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}, v = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$Au = \begin{bmatrix} -5 \\ -1 \end{bmatrix}, Av = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = 2v$$

Gráficamente.... $A$  sólo estira (o encoge) el vector  $v$ .

# Diagonalización

En muchos casos, la presencia de autovectores-autovalores puede ser utilizada para encontrar una factorización  $A = PDP^{-1}$ , donde  $D$  es una matriz diagonal.

## Intuición

Podemos encontrar una base donde la transformación lineal  $A$  se comporta como si fuese diagonal.

## Observación

No toda matriz  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es diagonalizable.

## Teorema

Una matriz  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es diagonalizable sí y solo sí  $A$  tiene  $n$  autovectores linealmente independientes (las columnas de  $P$ ).

## Teorema

Si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es simétrica, entonces existe una base ortonormal de autovectores  $\{v_1, \dots, v_n\}$  asociados a  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ .

Consecuencia: Existe  $P$ , y  $P^{-1} = P^t$ . Luego,  $A = PDP^t$ .

# Cálculo de autovalores/autovectores

- ▶ Vamos a necesitar calcular los autovectores  $v$  de una matriz para poder calcular las transformaciones de los métodos que estamos viendo.
- ▶ Consideremos  $A^t A$ , y supongamos  $\lambda_1 > \lambda_2 > \dots > \lambda_k$ .  $A^t A$  es simétrica y semidefinida positiva.
- ▶ Podemos considerar el Método de la Potencia para calcular  $\lambda_1$  y  $v_1$ .

1. MetodoPotencia( $B, x_0, niter$ )
2.  $v \leftarrow x_0$ .
3. Para  $i = 1, \dots, niter$
4.  $v \leftarrow \frac{Bv}{\|Bv\|}$
5. Fin Para
6.  $\lambda \leftarrow \frac{v^t Bv}{v^t v}$
7. Devolver  $\lambda, v$ .

# Cálculo de autovalores/autovectores

Una vez que tenemos  $\lambda_1$  y  $v_1$ , como seguimos?

## Deflación

Sea  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz con autovalores distintos

$|\lambda_1| > |\lambda_2| > \dots > |\lambda_n|$  y una base ortonormal de autovectores.

Entonces, la matriz  $B - \lambda_1 v_1 v_1^t$  tiene autovalores  $0, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  con autovectores asociados  $v_1, \dots, v_n$ .

- ▶  $(B - \lambda_1 v_1 v_1^t)v_1 = Bv_1 - \lambda_1 v_1(v_1^t v_1) = \lambda_1 v_1 - \lambda_1 v_1 = 0v_1$ .
- ▶  $(B - \lambda_1 v_1 v_1^t)v_i = Bv_i - \lambda_1 v_1(v_1^t v_i) = \lambda_i v_i$ .

## Observación

En nuestro caso, no hace falta que todos los autovalores tengan magnitudes distintas.

## ¿Cómo expresar mejor nuestros datos?

- Cambio de base:  $\hat{X}^t = PX^t$ .

Sea  $P$  ortogonal y  $M_{\hat{X}}$  la matriz de covarianza de  $\hat{X}$ .

$$\begin{aligned}M_{\hat{X}} &= \frac{1}{n-1} \hat{X}^t \hat{X} \\&= \frac{1}{n-1} (PX^t)(XP^t) \\&= P \frac{X^t X}{n-1} P^t \\&= PM_X P^t\end{aligned}$$

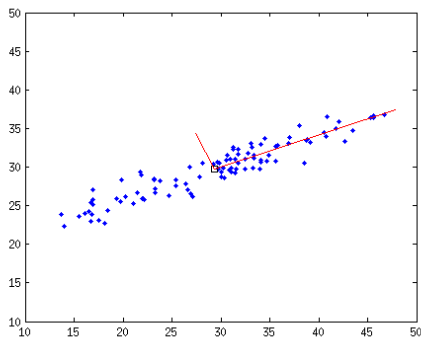
- $M_X$  es simétrica, entonces existe  $V$  ortogonal tal que  $M_X = VDV^t$ .

$$\begin{aligned}M_{\hat{X}} &= PM_X P^t \\&= P(VDV^t)P^t \quad \text{tomamos } P = V^t \\&= (V^t V)D(VV^t) = D\end{aligned}$$

# ¿Cómo expresar mejor nuestros datos?

Volvemos al ejemplo

$$\begin{aligned} M_X &= \begin{bmatrix} 66.2134 & 27.1263 \\ 27.1263 & 12.5491 \end{bmatrix} \\ &= \underbrace{\begin{bmatrix} 0.9228 & -0.3852 \\ 0.3852 & 0.9228 \end{bmatrix}}_V \underbrace{\begin{bmatrix} 77.5362 & 0 \\ 0 & 1.2263 \end{bmatrix}}_{D=M_{\hat{X}}} \underbrace{\begin{bmatrix} 0.9228 & 0.3852 \\ -0.3852 & 0.9228 \end{bmatrix}}_{V^t} \end{aligned}$$





# Análisis de Componentes Principales

## Resumen hasta acá

- ▶ Tenemos  $n$  muestras de  $m$  variables.
- ▶ Calculamos el vector  $\mu$  que contiene la media de cada una de las variables.
- ▶ Construimos la matriz  $X \in \mathbb{R}^{n \times m}$  donde cada muestra corresponde a una fila de  $X$  y tienen media cero (i.e.,  $x^{(i)} := (x^{(i)} - \mu) / \sqrt{n - 1}$ ).
- ▶ Diagonalizamos la matriz de covarianzas  $M_X$ . La matriz  $V$  (ortogonal) contiene los autovectores de  $M_X$ .

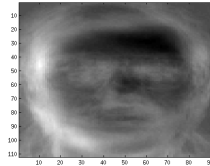
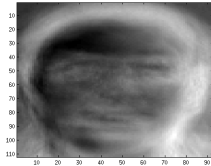
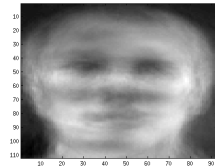
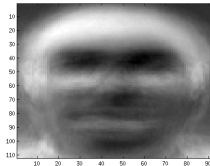
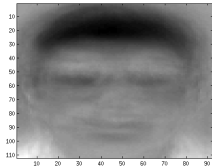
## Propiedades del cambio de base

- ▶ Disminuye redundancias.
- ▶ El cambio de base  $\hat{X}^t = PX^t = V^t X^t$  asigna a cada muestra un nuevo *nombre* mediante un cambio de coordenadas.
- ▶ Las columnas de  $V$  (autovectores de  $M_X$ ) son las componentes principales de los datos.
- ▶ En caso de  $m$  grande, es posible tomar sólo un subconjunto de las componentes principales para estudiar (i.e., aquellas que capturen mayor proporción de la varianza de los datos).

# Reconocimiento de caras

## Autocaras (Eigenfaces)

Gráfico de los primeros 5 autovectores en  $V$ .



# Reconocimiento de caras

¿Cómo reconocemos una cara?

## Idea

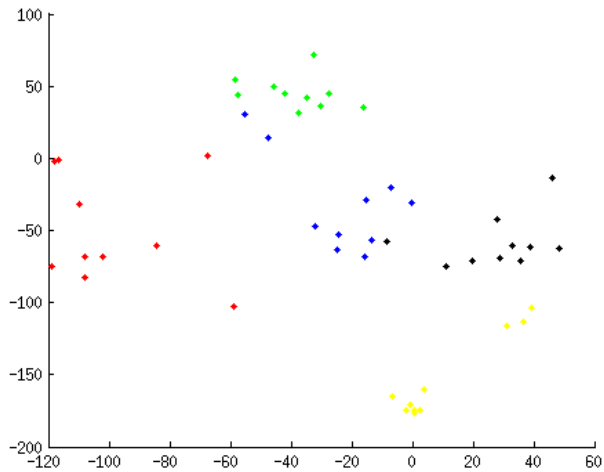
- ▶ Utilizar el cambio de base, transformando cada imagen convenientemente.
- ▶ Reducir la dimensión de los datos utilizando sólo algunas de las nuevas variables (eligiendo aquellas que capturan una fracción mayor de la varianza).

## Procedimiento

- ▶ Reducción de la dimensión: parámetro de entrada que indica cuántas componentes principales considerar,  $k$ . Es decir, tomaremos  $\bar{V} = [v_1 \ v_2 \ \dots \ v_k]$ .
- ▶ Transformación característica: Aplicamos el cambio de base a cada muestra  $x^{(i)}$ , definimos  $tc(x^{(i)}) = \bar{V}^t x^{(i)} = (v_1^t x^{(i)}, \dots, v_k^t x^{(i)})$ .

# Reconocimiento de caras

Reducción + Transformación ( $k = 2$ )



# Reconocimiento de caras

¿Cómo reconocemos una cara?

Finalmente, dada una imagen de una cara que no se encuentra en la base:

- ▶ Vectorizamos la imagen en  $x^* \in \mathbb{R}^m$ .
- ▶ Definimos  $\bar{x}^* = (x^* - \mu) / \sqrt{n-1}$ .
- ▶ Aplicamos la transformación característica,  $tc(\bar{x}^*)$  y buscamos (de alguna forma) a que sujeto pertenece.

# Reconocimiento de caras

## Metodología de evaluación

Como evaluamos si el método funciona?

- ▶ Como medimos la efectividad del método?

# Reconocimiento de caras

## Metodología de evaluación

Como evaluamos si el método funciona?

- ▶ Como medimos la efectividad del método?
- ▶ Tiene sentido probarlo sobre la base de training?

# Reconocimiento de caras

## Metodología de evaluación

Como evaluamos si el método funciona?

- ▶ Como medimos la efectividad del método?
- ▶ Tiene sentido probarlo sobre la base de training?
- ▶ De alguna forma defino una instancia, pruebo todas las combinaciones de parámetros sobre la misma. Es correcto? Puede surgir algún problema?



# Reconocimiento de caras

## Metodología de evaluación

Como evaluamos si el método funciona?

- ▶ Como medimos la efectividad del método?
- ▶ Tiene sentido probarlo sobre la base de training?
- ▶ De alguna forma defino una instancia, pruebo todas las combinaciones de parámetros sobre la misma. Es correcto? Puede surgir algún problema?

## Idea

Utilizar la base de entrenamiento convenientemente para estimar y proveer suficiente evidencia respecto a la efectividad del método.

# ¿Qué hay que hacer en el TP?

- ▶ Implementar el método de Análisis de Componentes Principales.
- ▶ Proponer al menos dos métodos que, dada una nueva imagen de una cara, determine a que persona de la base de datos corresponde utilizando la transformación característica.
- ▶ Experimentar variando:  $k$ , cantidad de imagenes por cada persona en la base, *resolución de las imágenes en la base de datos*. Analizar los resultados en términos de las métricas presentadas sobre un conjunto de casos de prueba.
- ▶ Proponer un procedimiento para saber si una nueva imagen es o no una cara.

# Algunas dificultades más

Ojo con  $X^t X$ .

Si la resolución de las imágenes es de  $112 \times 92$  y hay  $\approx 500$  imágenes en la base:

- ▶ ¿Cuál es el tamaño de  $X^t X$ ?

## Alternativas

- ▶ Trabajar con imágenes más chicas (por ejemplo,  $28 \times 23$ , un 25 % del tamaño original).
- ▶ Dada la matriz  $XX^t$ , relacionar los autovectores y autovalores de dicha matriz con la original.

# Fecha de entrega

- ▶ Formato electrónico: Jueves 25 de Mayo de 2017, hasta las 23:59 hs., enviando el trabajo (informe+código) a `metnum.lab@gmail.com`.
- ▶ Formato físico: Viernes 26 de Mayo de 2017, de 17:30 a 18:00 hs.