Demostración de Proyectos de Realidad Aumentada y Virtual

Dr. Marco Aurelio Nuño Maganda

Universidad Politécnica de Victoria Laboratorio de Sistemas Inteligentes mnunom@upv.edu.mx

Marzo de 2024

Contenido

- Algoritmos, Programación y Teléfonos Inteligentes
- Conceptos de Realidad Virtual y Aumentada
- 3 Prototipos de Realidad Virtual y Aumentada y Demostración a los Asistentes
- 4 Conclusiones

Outline

- Algoritmos, Programación y Teléfonos Inteligentes
- Conceptos de Realidad Virtual y Aumentada
- 3 Prototipos de Realidad Virtual y Aumentada y Demostración a los Asistentes
- 4 Conclusiones

Algoritmo

Conjunto finito de instrucciones para resolver una tarea específica

Algoritmo

Conjunto finito de instrucciones para resolver una tarea específica

Las instrucciones deben ser claras (no ambigüas)

Algoritmo

Conjunto finito de instrucciones para resolver una tarea específica

- Las instrucciones deben ser claras (no ambigüas)
- El orden debe estar definido, de tal forma que si no efectuan los pasos en el orden, no se logra el objetivo

Algoritmo

Conjunto finito de instrucciones para resolver una tarea específica

- Las instrucciones deben ser claras (no ambigüas)
- El orden debe estar definido, de tal forma que si no efectuan los pasos en el orden, no se logra el objetivo



1.Untar mantequilla en dos panes de caja 2.Colocar el jamón en un pan

2.Colocar el jamón en un pan 3.Cortar en rebanada el queso, tomate

4.Agregar al pan una hoja de lechuga limpia y las rebanadas de queso y tomate

5.¡Tapa con el otro pan y ¡Listo! a comer

Variable

Un espacio reservado para almacenar un dato

Variable

Un espacio reservado para almacenar un dato









Variable

Un espacio reservado para almacenar un dato









Arreglo

Una coleccion ordenada de variables del mismo tipo, que puede ser accesada por un indice

Variable

Un espacio reservado para almacenar un dato



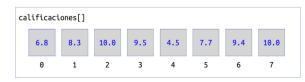






Arreglo

Una coleccion ordenada de variables del mismo tipo, que puede ser accesada por un indice





Obtener la mayor estatura y el lugar de la fila del niño(a) de mayor estatura



• Medir o preguntar la estatura de los niños (En orden o en desorden?)



- Medir o preguntar la estatura de los niños (En orden o en desorden?)
- Analizar las estaturas para obtener la mayor.



- Medir o preguntar la estatura de los niños (En orden o en desorden?)
- Analizar las estaturas para obtener la mayor.
- Respaldar (escribir en alguna parte) la altura (o el lugar en la lista) del niño mas alto.



- Medir o preguntar la estatura de los niños (En orden o en desorden?)
- Analizar las estaturas para obtener la mayor.
- Respaldar (escribir en alguna parte) la altura (o el lugar en la lista) del niño mas alto.

Obtención de estaturas numero_ninos = 8; int Estaturas[numero_ninos]; //Estatura en Centimetros indice = 0; while (indice<numero_ninos) { EstaturaActual = preguntarEstatura(indice) Estaturas[indice]=EstaturaActual indice=indice+1 }

Obtención de estaturas numero_ninos = 8; int Estaturas[numero_ninos]; //Estatura en Centimetros indice = 0; while (indice<numero_ninos) { EstaturaActual = preguntarEstatura(indice) Estaturas[indice]=EstaturaActual indice=indice+1 }

Estructura de Control Repetitiva (while)

Permite ejecutar un grupo de instrucciones por X cantidad de veces

Obtención de estaturas numero_ninos = 8; int Estaturas[numero_ninos]: //Estatura en Centimetros

```
indice = 0;
while (indice<numero_ninos)
{
    EstaturaActual = preguntarEstatura(indice)
    Estaturas[indice]=EstaturaActual
    indice=indice+1</pre>
```

Estructura de Control Repetitiva (while)

Permite ejecutar un grupo de instrucciones por X cantidad de veces

Análisis de las estaturas

```
numero ninos = 8:
      indice = 0:
      while (indice < numero_ninos)
          if (indice == 0){
              mas_alto = indice
              estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
          else
10
11
              if (Estaturas[indice]>mas_alto) {
12
                  mas alto = indice
13
                  estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
14
15
16
          indice=indice+1
17
```

Obtención de estaturas

```
numero_ninos = 8;
int Estaturas[numero_ninos]; //Estatura en Centimetros
indice = 0;
while (indice<numero_ninos)
{
    EstaturaActual = preguntarEstatura(indice)
    Estaturas[indice]=EstaturaActual
    indice=indice+1
}</pre>
```

Estructura de Control Repetitiva (while)

Permite ejecutar un grupo de instrucciones por X cantidad de veces

Análisis de las estaturas

```
numero ninos = 8:
      indice = 0:
      while (indice < numero_ninos)
          if (indice == 0){
              mas_alto = indice
              estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
          else
10
11
              if (Estaturas[indice]>mas_alto) {
12
                  mas alto = indice
13
                  estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
14
15
16
          indice=indice+1
17
```

Estructura de Control Selectiva (IF)

Permite ejecutar instrucciones basados en una condicion

Obtención de estaturas numero_ninos = 8; int Estaturas[numero_ninos]; //Estatura en Centimetros indice = 0; while (indicesnumero_ninos)

```
Estructura de Control Repetitiva
```

Estaturas[indice]=EstaturaActual

indice=indice+1

EstaturaActual = preguntarEstatura(indice)

Estructura de Control Repetitiva (while)

Permite ejecutar un grupo de instrucciones por X cantidad de veces

Análisis de las estaturas

```
numero ninos = 8:
      indice = 0:
      while (indice < numero_ninos)
          if (indice == 0){
              mas_alto = indice
              estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
          else
10
11
              if (Estaturas[indice]>mas_alto) {
12
                  mas alto = indice
13
                  estatura_mas_alto=Estaturas[indice]
14
15
16
          indice=indice+1
17
```

Estructura de Control Selectiva (IF)

Permite ejecutar instrucciones basados en una condicion

Computadora

Es una máquina (electrónica) programable* que recibe y procesa datos para convertirlos en información útil. Contiene periféricos de entrada (para introducir datos) y salida (para mostrar resultados)

Computadora

Es una máquina (electrónica) programable* que recibe y procesa datos para convertirlos en información útil. Contiene periféricos de entrada (para introducir datos) y salida (para mostrar resultados)

Programa de Computadora

Un conjunto de instrucciones escritas en un lenguaje de programación, que una computadora interpreta en una secuencia lógica para llevar a cabo una tarea en particular

Computadora

Es una máquina (electrónica) programable* que recibe y procesa datos para convertirlos en información útil. Contiene periféricos de entrada (para introducir datos) y salida (para mostrar resultados)

Programa de Computadora

Un conjunto de instrucciones escritas en un lenguaje de programación, que una computadora interpreta en una secuencia lógica para llevar a cabo una tarea en particular

Lenguaje de Programación

Un lenguaje que permite a un programador codificar instrucciones que serán ejecutadas por una computadora.

Computadora

Es una máquina (electrónica) programable* que recibe y procesa datos para convertirlos en información útil. Contiene periféricos de entrada (para introducir datos) y salida (para mostrar resultados)

Programa de Computadora

Un conjunto de instrucciones escritas en un lenguaje de programación, que una computadora interpreta en una secuencia lógica para llevar a cabo una tarea en particular

Lenguaje de Programación

Un lenguaje que permite a un programador codificar instrucciones que serán ejecutadas por una computadora.

Programa en Python para Leer estaturas

```
ArregloEstaturas=[0,0,0,0,0,0,0,0,0]
     numero_ninos = 8;
     indice=0
     while (indice < numero_ninos):
         Estatura=input("Dame la estatura del elemento "+str(indice)+" : ")
         ArregloEstaturas[indice]=int(Estatura)
         indice=indice+1
9
     indice=0
     while (indice < numero ninos):
10
         if (indice==0):
             estatura_mas_alto=ArregloEstaturas[indice]
             indice_mas_alto=indice
         else.
15
             if (ArregloEstaturas[indice]>estatura_mas_alto):
16
                  estatura mas alto=ArregloEstaturas[indice]
                  indice_mas_alto=indice
18
         indice=indice+1
     print ("Estura del mas alto: ".estatura mas alto)
20
     print ("Posicion del mas alto: ".indice mas alto)
```

```
marco@marco-HP-Puvillon-dy7-Notebook-PC:- - ** ©
Archho EdRar Ver Buscar Terminal Ayuda
marcolamarco-HP-Puvillon-dy7-Notebook-PC:-$ python3 Estaturas.py
Dob la estatura del elemento e 1.38
Dome la estatura del elemento 2 1.39
Dome la estatura del elemento 3 1.49
Dome la estatura del elemento 5 1.19
Estura del sa estatura del elemento 5 1.19
Posicion del mas alto: 176
Posicion del mas alto: 4
marco@marco-HP-Pavilion-dy7-Notebook-PC:-$
```

Programa en Python para Leer estaturas

```
ArregloEstaturas=[0,0,0,0,0,0,0,0,0]
     numero_ninos = 8;
     indice=0
     while (indice < numero_ninos):
         Estatura=input("Dame la estatura del elemento "+str(indice)+" : ")
         ArregloEstaturas[indice]=int(Estatura)
         indice=indice+1
9
     indice=0
     while (indice < numero ninos):
10
         if (indice==0):
             estatura_mas_alto=ArregloEstaturas[indice]
             indice_mas_alto=indice
         else.
15
             if (ArregloEstaturas[indice]>estatura_mas_alto):
16
                  estatura mas alto=ArregloEstaturas[indice]
                  indice_mas_alto=indice
18
         indice=indice+1
     print ("Estura del mas alto: ".estatura mas alto)
20
     print ("Posicion del mas alto: ".indice mas alto)
```

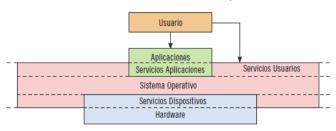
```
marco@marco-HP-Pavillon-dy7-Hotebook-PC:-

Archivo Ediar Ver Buscar Terminal Ayuda
mar-colomarco-HP-Pavillon-dy7-Notebook-PC:-$ python3 Estaturas.py
Dame La estatura del elemento 1: 120
Dame La estatura del elemento 1: 130
Dame La estatura del elemento 1: 130
Dame La estatura del elemento 3: 145
Dame La estatura del elemento 5: 119
Dame La estatura del elemento 6: 119
Dame La estatura del elemento 7: 147
Posicion del mas alto: 4
Posicion del mas alto: 4
Paar-commarco-HP-Pavillon-dy7-Notebook-PC:-$
```

Sistema Operativo

Un Sistema Operativo (SO) es un programa (software) que al arrancar la computadora** se encarga de gestionar todos los recursos del sistema informático permitiendo así la comunicación entre el usuario y la computadora.

Estructuración de los servicios del sistema operativo



Bloques funcionales de un sistema operativo



Sistemas Operativos para PCs







Telefono Celular No-inteligente vs Telefono Celular Inteligente

Teléfono No-inteligente

 Su funcionalidad principal era la comunicación (llamadas o mensajes) a través de la red celular (GSM)

Teléfono inteligente

- Interfaz de entrada: Pantalla Touch (a color, de alta definición)
- Conexión a Internet: WiFi, GSM (4G o 5G)
- Comunicación con otros dispositivos: Bluetooth, NFC
- Cámaras (Frontal y Posterior)





Sistemas Operativos para Telefonos Inteligentes

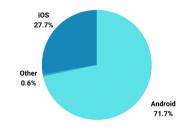






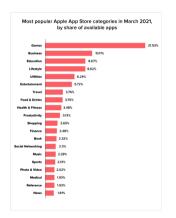
Android

- Android es un sistema operativo móvil basado en Linux
- Principalmente orientado a dispositivos de pantalla táctil (Smartphone, tablets, smartwatches, etc)
- Fue desarrollado por Android Inc (Adquirida por Google en 2005)
- Vinculado con un grupo de empresas (HTC, Sony, Motorola, Samsung, LG, Lenovo, entre otras) para la creación de un SO común para sus dispositivos
- A la fecha (Q1 2023), los teléfonos con SO Android concentran mas del 70% del mercado global.



Aplicaciones Móviles

- Ejecutadas en el teléfono
- La entrada de datos es mediante un teclado "virtual"
- El apuntador del raton es la pantalla
- Incluyen una interfaz de usuario gráfica (GUI)
- Es posible descargar miles de éstas en nuestros dispositivos





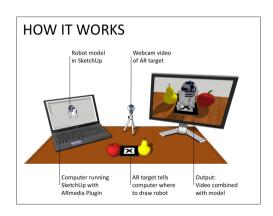
//www.netsolutions.com/insights/ top-10-most-popular-apps-2018/

Outline

- Algoritmos, Programación y Teléfonos Inteligente.
- 2 Conceptos de Realidad Virtual y Aumentada
- 3 Prototipos de Realidad Virtual y Aumentada y Demostración a los Asistentes
- 4 Conclusiones

Realidad Aumentada (AR)

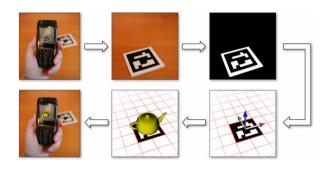
- La AR es una experiencia que traslapa elementos digitales (modelados por computadora) con el mundo físico del usuario (adquirido mediante una cámara).
- Los elementos digitales se combinan con las vistas del mundo real.



^{*} http://photos1.blogger.com/img/m-a310d3b7b46f285189e1d6da63a1afd13be4ffc4.jpg

Pasos en la detección de marcadores de AR

- Umbralización.
- Oetección del Marcador.
- Stimación de Pose y Posición.
- Empalme del modelo 3D.



^{*} Daniel Wagner and Dieter Schmalstieg. "ARToolKitPlus for Pose Tracking on Mobile Devices". In: Proceedings of 12th Computer Vision Winter Workshop CVWW07. Jan. 2007

Tipos de Aplicación de AR

- Basadas en Localización. Están basada en sensores GPS para determinar la ubicación del dispositivo para crear objetos AR
- Basadas en Visión Utilizan una cámara, aunque también es posible incorporar sensores (compass, acelerómetros, giroscopios, etc).
 - Requieren Marcadores (Marker) Localizan un patrón o marcador QR y renderizan un objeto 3D basado en su localización en el espacio real.
 - No requieren marcadores (Markerless)

 Se emplean esquinas y puntos característicos del espacio real

^{*} https://fswa-net.com/index.php/news/use-of-ar-technology

Aplicaciones de RA

- Aplicaciones principales: Arquitectura, Cosméticos, Contenido social, Marketing, Juegos, etc
- Houzz

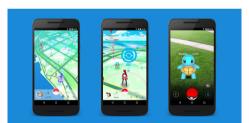








Pokemon Go



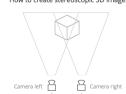
Realidad Virtual - Antecedente histórico

- Un estereoscopio proporciona imágenes separadas para cada ojo mediante lentes individuales, donde cada imagen tiene una variante en el angulo de captura y un desplazamiento horizontal.
- El cerebro de una persona con una percepción binocular normal de la profundidad al utilizar el estereoscopio "mezcla" ambas imagenes para crear una "ventana estereoscópica"

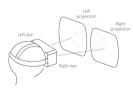




How to create stereoscopic 3D images

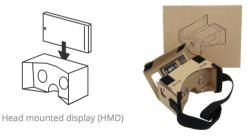


Interpupillary distance (IPD)



Realidad Virtual (VR)

- La Realidad virtual (RV) emplea modelos y simulaciones por computadora que permite a una persona interactuar con un entorno visual artificial tridimensional (3D)
- En un formato típico de RV, un usuario lleva un casco con una pantalla estereoscópica para ver imágenes animadas de un entorno simulado
- El dispositivo más económico para aplicaciones de RV es un teléfono inteligente





^{*} https://reference.codeproject.com/book/dom/webvr_api/webvr_concepts

Costos de Dispostivos HeadSets para VR

- Meta Quest 3 (499 USD)
- Sony PlayStation VR2 (599 USD)
- Meta Quest Pro (900 USD)
- Valve Index VR Kit (1350 USD)
- HTC Vive Pro 2 (1400 USD)





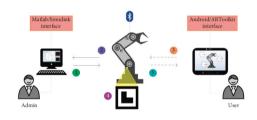
Outline

- 1 Algoritmos, Programación y Teléfonos Inteligente
- Conceptos de Realidad Virtual y Aumentada
- 3 Prototipos de Realidad Virtual y Aumentada y Demostración a los Asistentes
- 4 Conclusiones

"An Education Application for Teaching Robot Arm Manipulator Concepts Using Augmented Reality" (1)

Componentes:

- Un sistema (Arduino) que genera los movimientos del brazo robot incluye un transmisor Bluetooth
- Una aplicación móvil que visualizar un transportador virtual encima de una articulación robótica con el ángulo en tiempo real

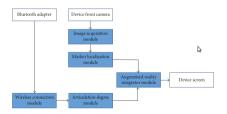


^{*} Martín Hernández-Ordoñez, Marco A. Nuño-Maganda, Carlos A. Calles-Arriaga, Omar Montaño-Rivas, and Karla E. Bautista Hernández. "An Education Application for Teaching Robot Arm Manipulator Concepts Using Augmented Reality". In: Mobile Information Systems 2018 (Aug. 2018). https://doi.org/10.1155/2018/6047034, Article ID: 6047034, ISSN: 1875-905X

"An Education Application for Teaching Robot Arm Manipulator Concepts Using Augmented Reality" (2)

Funcionamiento de la aplicación:

- Se emplea un marcador ARUCO para determinar de que articulación se trata
- Mediante comandos Bluetooth se obtiene el ángulo











Visión por Computadora para Realidad Aumentada (1)

- Detección de Codigos QR
- Decodificación del texto codificado en el codigo QR
- Sobreposición del modelo 3D dependiendo de la posición del código QR



Chango

^{*} Jesús Alfredo Cárdenas-Castillo, Eluis Carlo Ramos-Lucio Ana Karen Molina-Pastrana and, Linda Margarita Rodríguez-Terán, and César Jovany Vázquez-Luna. Visión por Computadora para Realidad Aumentada. Proyecto Final de la Asignatura Cómputo en Dispositivos Móviles. Universidad Politécnica de Victoria, 2019

Visión por Computadora para Realidad Aumentada (2)





Gato

Modelo 3D del Jaguar de la UPV sobre un código QR (1)

- Detección de Codigos QR
- Modelado de la mascota en 3D mediante el Software Blender
- Sobreposición del modelo 3D dependiendo de la posición del código QR



^{*} Andrés García-González, Cristian Aléxis Lazo-García, and Damaris Mendoza-Vázquez. Modelo 3D del Jaguar de la UPV sobre un código QR. Informe técnico proyecto de asignatura "Graficación por Computadora Avanzada". Universidad Politécnica de Victoria, 2020 🛌 🔩 🗦 🛌

Modelo 3D del Jaguar de la UPV sobre un código QR (2)



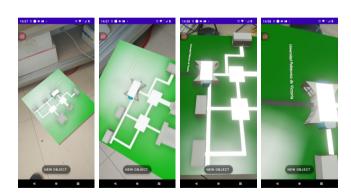
Desarrollo de una app móvil de realidad aumentada de la Universidad Politécnica de Victoria* (1)

- Se propone una aplicación de RA que despliegue un MAPA de la UPV
- Se generó el modelo utilizando Blender y se exportó a un formato GLB
- La aplicación hace uso de la cámara para desplegar el modelo en una superficie con textura

^{*} Eymi Lizeth Andrade-Martinez, Edson Jair Hernández-Garza, Oscar Esteban Infante-González, José Luis Leal Requena, Pablo Nahúm Ochoa-Morales, Jesús Guadalupe Rangel-Turrubiates, José Manuel Rodríguez-García, and Carlos Eduardo Sánchez-Charles. Desarrollo de una app móvil de realidad aumentada de la Universidad Politécnica de Victoria. Informe técnico proyecto de asignatura "Cómputo en Dispositivos Móviles", Universidad Politécnica de Victoria, 2022.

Desarrollo de una app móvil de realidad aumentada de la Universidad Politécnica de Victoria (2)

 Se propone una aplicación de RA que despliegue un MAPA de la UPV



Recorrido UPV Virtual en teléfonos inteligentes

Demo incremental, que emplea OpenGL ES 2.0 (compatible con el 100% de los smartphones).

- Versión 1: Solo mundo virtual (no inmersivo). El usuario se movía con presionando teclas de la interfaz de usuario
- Versión 2: Mundo virtual inmersivo (integrado a unos lentes). El usuario movía la vista mediante los datos obtenidos por el sensor giroscopio del teléfono inteligente y avanzaba usando un manos libres alámbrico.
- Versión 3: Controlado por voz. El usuario se movía dentro del entorno mediante comandos de voz.
- Versión 3.5: Controlado mediante control de videojuegos (Bluetooth o USB)

Recorrido UPV en Android (1)

- La navegación es mediante botones (adelante, atrás, izquierda, derecha, subir, bajar)
- Una potencial mejora es mediante eventos de toque en pantalla



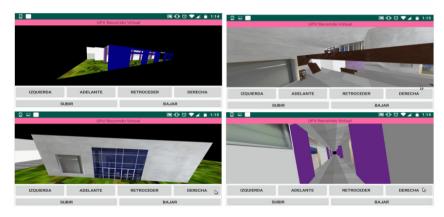
^{*} Maria Fernanda Baez-Zapata, Jesús Alfredo Cárdenas-Castillo, José Armando Olvera-Osuna, and Yu-Hsiang Wang. Recorrido UPV en Android.

Proyecto Final de la Asignatura Cómputo en Dispositivos Móviles. Universidad Politécnica de Victoria, 2019

Description of the American Science of Control of the American Science of Control of

Recorrido UPV en Android (2)

Vistas de los diferentes edificios



Aplicación UPV-Virtual (2)

- Se extendió el demo 1.0 para generar una vista dual, requerida para su uso en conjunto con un armazón de VR.
- La vista cambia en base a lo obtenido por el giroscopio, y el movimiento se controla mediante el botón del manos libres.



^{*} Carlos Alberto Alarcon-Longoria, Leonardo Daniel Alonso-Cepeda, and Luis Angel Torres-Grimaldo. Aplicación UPV-Virtual. Proyecto Final de la Asignatura Cómputo en Dispositivos Móviles. Universidad Politécnica de Victoria, 2019

Recorrido UPV Virtual en Android con Controles de Voz. (1)

- Se eliminó el uso del botón del manos libres para incluir comandos de voz
- La aplicación respondía a los comandos de voz, de tal forma que el usuario no debería mover nada



^{*} José Treviño-Olvera. Recorrido UPV Virtual en Android con Controles de Voz. Proyecto Final de la Asignatura Cómputo en Dispositivos Móviles. Universidad Politécnica de Victoria, 2020

Incorporación de Controles de Consola de Video Juego al Recorrido Virtual de la UPV (1)

• Se incorporaron varios controles de consolas de videojuego para la navegación.











^{*} Mario Alberto Delarbre-Quintanilla, Gerardo Loperena-Bustillos, Alejandro Lumbreras-Olvera, Jorge Eduardo Monita-Rodríguez, Christian Alejandro Saldaña-Calderon, Juan Ramiro Soto-Gómez, Claudia Corina Vásquez-Pérez, Hector Yahude Vallejo-Cepeda, Andrea Medrano-Salvidar, Julio Alberto Zuniga-Gallegos, and Darianna Carreon-Gomez. Incorporación de Controles de Consola de Video Juego al Recorrido Virtual de la UPV. Informe técnico proyecto de asignatura "Cómputo en Dispositivos Móviles". Universidad Politicanica de Victoria, 2021

Filtro de Cabeza de Jaguar UPV (1)

- La mascota institucional de la UPV es el Jaguar
- Se diseño un filtro que detecta el rostro de una persona y sobrepone la imagen de un Jaguar





^{*} Jose Rodolfo Cervantes-Cabrera, Anibal Gonzalez-Tovar, Luis Rodrigo Loredo-Tavarez, Jose Andrik Martinez-Rodriguez, Christopher Emmanuel Perez-Duque, and Jorge Jhovan Rodriguez-Moreno. Filtro de Cabeza de Jaguar UPV. Proyecto Fifal de la Asignatura Programación Móvil. Universidad Politécnica de Victoria, 2023

Mapa de Realidad Aumentada UPV (1)

- Se diseñó una aplicación de Realidad Aumentada que muestra un mapa de la UPV
- Se modeló el mapa en Blender y se integró a la aplicación





^{*} Jorge Luis Charles-Torres, Paullette Monserrat Esparza-Gonzales, Juan Emmanuel Laurian-Mendoza, and Francisco Gael Sustaita-Reyna Humberto Erubiel Ortega-Lujano and. *Mapa de Realidad Aumentada UPV*. Proyecto Final de la Asignatura Programación Móvil. Universidad Politécnica de Victoria, 2023

Outline

- 1 Algoritmos, Programación y Teléfonos Inteligentes
- Conceptos de Realidad Virtual y Aumentada
- 3 Prototipos de Realidad Virtual y Aumentada y Demostración a los Asistentes
- 4 Conclusiones

Conclusión

- Se presentaron los fundamentos de algoritmos, computadoras y lenguajes de programacion
- Se vieron conceptos relacionados con la RA y la RV
- Se presentaron proyectos de RA y RV, principalmente desarrollados por estudiantes de la UPV (Ingeniería en Tecnologías de la Información y de Maestría en Ingeniería)
- Los asistentes pudieron interactuar con algunos de los demos presentados

Agradecimiento

Se agradece al Consejo Tamaulipeco de Ciencia y Tecnologia (COTACYT) por la invitación a este evento Comentarios o Dudas: mnunom@upv.edu.mx