## Correction du Devoir Libre 1 du Module AP21 : "Algèbre Linéaire"

## Problème 1

Soit E un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n \geq 2$ .

**Définition 0.1** On appelle transvection de E tout automorphisme  $\mathcal{T}$  de E différent de  $id_E$  possédant les propriétés suivantes :

 $P_1$ : Il existe un hyperplan H de E tel que  $\forall x \in H$ ,  $\mathcal{T}(x) = x$ ,

 $P_2: \forall x \in E, \ \mathcal{T}(x) - x \in H.$ 

- 1. (a) Montrer que pour tout hyperplan H de E, il existe une forme linéaire  $\phi$  sur E telle que  $H = \text{Ker}(\phi)$ .
  - (b) Que peut-on dire de deux formes linéaires définissant le même hyperplan?
  - (c) Soient  $H_1$  et  $H_2$  deux hyperplans de E distincts, montrer que  $H_1 + H_2 = E$ , puis calculer dim $(H_1 \cap H_2)$ .
- 2. Soit  $\mathcal{T}$  une transvection de E,
  - (a) Montrer que l'hyperplan H associé à  $\mathcal{T}$  est unique. (Indication : raisonner par l'absurde en prenant H et H' tels que  $H \neq H'$  et considérer H + H' = E). \*H est appelé hyperplan de transvection de  $\mathcal{T}$ .
  - (b) Montrer que  $\operatorname{Ker}(\mathcal{T} id_E) = H$ , puis en déduire qu'il existe une droite  $\mathcal{D}$  telle que :

$$P_3: \forall x \in E, \quad \mathcal{T}(x) - x \in \mathcal{D}.$$

(c) Si  $\phi$  est une forme linéaire définissant H, déterminer un vecteur u de E tel que

$$P_4: \forall x \in E, \quad \mathcal{T}(x) = x + \phi(x).u.$$

- (d) **Réciproquement**, montrer que si  $\Phi$  est une forme linéaire non nulle de E et  $u \in \text{Ker}(\Phi)$   $\{0_E\}$ , alors  $\mathcal{T}: E \to E, x \mapsto \mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u$  est une transvection de E. Déterminer son hyperplan et sa droite.
- (e) Soit  $H = \text{Ker}(\Phi)$  un hyperplan de E. On note  $\mathbb{T}(H)$  l'ensemble de toutes les transvections sur E d'hyperplan H et  $G = \mathbb{T}(H) \cup \{id_E\}$ .
  - i. Montrer que  $(G, \circ)$  est un groupe ou plutôt sous-groupe de  $(Aut(E), \circ)$  où Aut(E) = GL(E).
  - ii. Soit  $\mathcal{L}: (H, +) \to (G, \circ)$ ,  $u \mapsto \mathcal{T}_u$  où  $\mathcal{T}_u: E \to E$ ,  $x \mapsto \mathcal{T}_u(x) = x + \Phi(x).u$ . Montrer que  $\mathcal{L}$  est un isomorphisme de groupe, et que  $(G, \circ)$  est abélien.
- 3. (a) Soit  $\mathcal{U}$  une involution de E, c'est à dire  $\mathcal{U} \in \mathcal{L}(E)$  et  $\mathcal{U}^2 = id_E$ . On pose  $E_1(\mathcal{U}) = \text{Ker}(\mathcal{U} - id_E)$  et  $E_{-1}(\mathcal{U}) = \text{Ker}(\mathcal{U} + id_E)$ .
  - i. Montrer que  $E = E_1(\mathcal{U}) \oplus E_{-1}(\mathcal{U})$

- ii. Dans cette question, on suppose que  $\dim(E_1(\mathcal{U})) = 1$ .
  - A. Soit  $a \in E$  tel que  $E_1(\mathcal{U}) = \mathbb{R}.a$ . Montrer qu'il existe  $\varphi \in \mathcal{L}(E,\mathbb{R})$  une forme linéaire de E telle que  $\text{Ker}(\varphi) = E_{-1}(\mathcal{U})$  et  $\varphi(a) = 2$ .
  - B. En déduire qu'il existe  $a \in E$  et  $\varphi \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$  tels que  $\forall x \in E, \mathcal{U}(x) = -x + \varphi(x).a$ .
  - C. Soit  $\mathcal{V}$  une autre involution de E telle que  $E_1(\mathcal{U}) = E_1(\mathcal{V})$ . \*Montrer qu'il existe  $\psi \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$  telle que  $\forall x \in E, \mathcal{V}(x) = -x + \psi(x).a$ . \*En déduire que  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}$  est une transvection.
- (b) i. Soit une transvection  $\mathcal{T}$  et  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  un automorphisme de E. Montrer que  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  est une transvection, puis déterminer son hyperplan H et sa droite  $\mathcal{D}$ .
  - ii. Prouver que si  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$  sont deux transvections, alors il existe  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  tel que  $\mathcal{T}_2 = \sigma \circ \mathcal{T}_1 \circ \sigma^{-1}$

**Solution :** Considérons un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $\mathbb{E}$  de dimension finie  $n \geq 2$ .

**Définition 0.2** On appelle transvection de E tout automorphisme  $\mathcal{T}$  de E différent de  $\mathrm{id}_E$  possédant les propriétés suivantes :

 $P_1$ : Il existe un hyperplan H de E tel que  $\forall x \in H$ ,  $\mathcal{T}(x) = x$ ,

 $P_2: \forall x \in E, \ \mathcal{T}(x) - x \in H.$ 

1. (a) Montrons que pour tout hyperplan H de E, il existe une forme linéaire  $\phi$  sur E telle que  $H = \operatorname{Ker}(\phi)$ : en effet, soit H un hyperplan de E. H est un hyperplan de E si et seulement si il existe  $a \in E$  avec  $a \notin H$  tel que

$$E = H \oplus \mathbb{R} a$$
.

Soit  $x \in E$ , alors il existe un unique  $h \in H$  et un unique  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $x = h + \lambda a$ . On définit l'application  $\phi : E \to \mathbb{R}, x \mapsto \phi(x) = \lambda$ .

L'application  $\phi$  est linéaire, en effet, soient  $x = h + \lambda a$  et  $x' = h' + \lambda' a$  dans E, alors  $x + x' = (h + h') + (\lambda + \lambda') a$ , donc il vient

$$\phi(x + x') = \lambda + \lambda' = \phi(x) + \phi(x')$$

ceci d'une part et d'autre pour  $\alpha \in \mathbb{R}$  on a  $\alpha x = \alpha h + (\alpha \lambda) a$  où  $\alpha h \in H$ , alors

$$\phi(\alpha x) = \alpha \lambda = \alpha \phi(x)$$

d'où  $\phi$  est linéaire.

Montrons que  $\operatorname{Ker}(\phi) = H$ : en effet, soit  $x \in H$ , alors x = x + 0 a, donc  $\phi(x) = 0$ , d'où  $x \in \operatorname{Ker}(\phi)$ , soit  $H \subset \operatorname{Ker}(\phi)$ .

Soit  $x \in \text{Ker}(\phi)$ , alors  $x = h + \lambda a$  et  $\phi(x) = 0 = \lambda$ , donc  $x = h \in H$ , d'où  $\text{Ker}(\phi) \subset H$ , finalement  $\text{Ker}(\phi) = H$ .

(b) Soit H un hyperplan de E, alors  $E = H \oplus \mathbb{R} a$  avec  $a \in E$  et  $a \notin H$ , et soient  $\phi_1$  et  $\phi_2$  deux formes linéaires telles que  $\operatorname{Ker}(\phi_1) = \operatorname{Ker}(\phi_2) = H$ . Soit  $x \in E$ , alors  $x = h + \lambda a$  où  $h \in H$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ , donc

$$\phi_1(x) = \phi_1(h) + \lambda \phi_1(a) = \lambda \phi_1(a) \quad \text{car} \quad h \in H = \text{Ker}(\phi_1)$$

$$\phi_2(x) = \phi_2(h) + \lambda \phi_2(a) = \lambda \phi_2(a) \quad \text{car} \quad h \in H = \text{Ker}(\phi_2)$$

or  $a \notin H$ , alors  $\phi_1(a) \neq 0$  et  $\phi_2(a) \neq 0$  car sinon  $\phi_1$  et  $\phi_2$  seraient nulles, donc

$$\frac{\phi_1(x)}{\phi_1(a)} = \lambda = \frac{\phi_2(x)}{\phi_2(a)}$$

donc  $\phi_1(x) = \frac{\phi_1(a)}{\phi_2(a)} \phi_2(x)$  pour tout  $x \in E$ , on pose  $\kappa = \frac{\phi_1(a)}{\phi_2(a)}$ , alors

$$\phi_1(x) = \kappa \, \phi_2(x), \quad \forall x \in E$$

d'où  $\phi_1$  et  $\phi_2$  sont proportionnelles.

Finalement, si deux formes linéaires  $\phi_1$  et  $\phi_2$  définissent le même hyperplan H, alors  $\phi_1$  et  $\phi_2$  sont proportionnelles.

(c) Soient  $H_1$  et  $H_2$  deux hyperplans de E tels que  $H_1 \neq H_2$ .

Montrer que  $H_1 + H_2 = E$ : en effet,  $H_1 \neq H_2$  implique il existe  $a \in H_1$  et  $a \notin H_2$ . Or  $H_2$  est un hyperplan, alors  $E = H_2 \oplus \mathbb{R} a$ .

Soit  $x \in E$ , alors  $x = h_2 + \lambda a$  où  $h_2 \in H_2$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ ;

comme  $a \in H_1$  et  $H_1$  est un sous-espace vectoriel de E, alors  $\lambda a \in H_1$ , donc  $x \in H_2 + H_1$ , d'où  $E \subset H_2 + H_1$ .

Comme  $H_1$  et  $H_2$  sont deux sous-espaces vectoriels de E, alors  $H_2 + H_1$  est un sous-espace vectoriel de E, soit  $H_2 + H_1 \subset E$ .

D'où  $E = H_2 + H_1$ .

On a  $\dim(E) = \dim(H_1 + H_2)$ , alors  $n = \dim(H_1) + \dim(H_2) - \dim(H_1 \cap H_2)$ , or  $H_1$  et  $H_2$  sont deux hyperplans de E, alors  $\dim(H_1) = \dim(H_2) = n - 1$ , donc  $n = n - 1 + n - 1 - \dim(H_1 \cap H_2)$ ,

d'où dim $(H_1 \cap H_2) = 2n - 2 - n = n - 2$ .

- 2. Soit  $\mathcal{T}$  une transvection de E,
  - (a) Montrons que l'hyperplan H associé à  $\mathcal{T}$  est unique : en effet, supposons qu'il existe deux hyperplans distincts H et H' associés à la transvection  $\mathcal{T}$  de E.

Soit  $x \in E$ , alors  $x = x_1 + x_2$  où  $x_1 \in H$  et  $x_2 \in H'$ , donc  $\mathcal{T}(x_1) = x_1$  et  $\mathcal{T}(x_2) = x_2$ , donc

$$\mathcal{T}(x) = \mathcal{T}(x_1) + \mathcal{T}(x_2) = x_1 + x_2 = x$$
 ceci pour tout  $x \in E$ 

d'où  $\mathcal{T} = \mathrm{id}_E$ , ce qui est absurde puisque par hypothèse la transvection  $\mathcal{T}$  est différente de  $\mathrm{id}_E$ .

Finalement, l'hyperplan H associé à  $\mathcal{T}$  est unique. H est appelé hyperplan de transvection de  $\mathcal{T}$ .

(b) Montrons que  $\operatorname{Ker}(\mathcal{T} - \operatorname{id}_E) = H$ : en effet, soit H l'hyperplan de E associé à la transvection  $\mathcal{T}$ , alors  $E = H + \mathbb{R} a$  où  $a \notin H$ .

Soit  $x \in E$  alors  $x = h + \lambda a$  où  $h \in H$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ ;

comme  $h \in H$  alors  $\mathcal{T}(h) = h$ , donc  $\mathcal{T}(x) = \mathcal{T}(h) + \lambda \mathcal{T}(a) = h + \lambda \mathcal{T}(a)$ .

Or  $\mathcal{T} \neq \mathrm{id}_E$ , alors  $\mathcal{T}(a) \neq a$  car sinon on aurait  $\mathcal{T}(x) = h + \lambda a = x$  pour tout  $x \in E$ , soit  $\mathcal{T} = \mathrm{id}_E$  ce qui ne peut pas avoir lieu.

Si  $x \in \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$ , alors  $\mathcal{T}(x) = x$ , donc il vient

$$h + \lambda \mathcal{T}(a) = h + \lambda a$$
 c'est à dire  $\lambda (\mathcal{T}(a) - a) = 0_E$ ,

comme  $\mathcal{T}(a) \neq a$  alors  $\lambda = 0$ , donc x = h + 0  $a = h \in H$ , d'où  $\operatorname{Ker}(\mathcal{T} - \operatorname{id}_E) \subset H$ . Maintenant, soit  $x \in H$ , alors  $\mathcal{T}(x) = x$ , donc  $\mathcal{T}(x) - x = (\mathcal{T} - \operatorname{id}_E)(x) = 0_E$ , soit  $x \in \operatorname{Ker}(\mathcal{T} - \operatorname{id}_E)$ , d'où  $H \subset \operatorname{Ker}(\mathcal{T} - \operatorname{id}_E)$ .

Finalement, on obtient  $H = \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$ .

On a  $E = H + \mathbb{R} a$  alors  $E = \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E) + \mathbb{R} a$  avec  $a \notin \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$ , or  $a \notin \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$  alors  $\mathcal{T}(a) - a \neq 0_E$ .

Soit  $x \in E$ , alors  $x = h + \lambda a$  où  $h \in \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ , donc  $\mathcal{T}(h) = h$ , donc  $\mathcal{T}(x) = h + \lambda \mathcal{T}(a)$ , cela entraine que

$$\mathcal{T}(x) - x = h + \lambda \mathcal{T}(a) - h - \lambda a = \lambda (\mathcal{T}(a) - a)$$

on pose  $b = \mathcal{T}(a) - a$ , alors  $b \neq 0_E$ , donc les vecteurs  $y = \mathcal{T}(x) - x$  et b sont colinéaires. Soit  $\mathcal{D}$  la droite engendré par le vecteur directeur  $b = \mathcal{T}(a) - a$ , d'où

$$P_3: \forall x \in E, \quad \mathcal{T}(x) - x = \lambda \left( \mathcal{T}(a) - a \right) \in \mathcal{D}.$$

(c) Soit  $\phi$  est une forme linéaire définissant H, cherchons un vecteur u de E tel que

$$P_4: \forall x \in E, \quad \mathcal{T}(x) = x + \phi(x).u.$$

En effet, on a  $E = H + \mathbb{R} a$  où  $a \notin H$  et soit  $\mathcal{D} = \langle a \rangle$  la droite engendrée par le vecteur a. D'après ce qui précède on a  $H = \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$  et  $H = \text{Ker}(\phi)$ . Soit  $x \in E$ , alors  $x = h + \lambda a$  où  $h \in H$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ , donc

$$\mathcal{T}(x) = \mathcal{T}(h) + \lambda \, \mathcal{T}(a) = h + \lambda \, \mathcal{T}(a)$$
 car  $\mathcal{T}(h) = h$ 

ceci d'une part et d'autre part on a

$$\phi(x) = \phi(h) + \lambda \phi(a) = \lambda \phi(a)$$
 car  $\phi(h) = 0$ 

on a  $\phi(a) \neq 0$  car sinon  $\phi(a) = 0$  implique  $a \in \text{Ker}(\phi) = H$  ce qui est contradictoire aux hypothèses.

Donc  $\lambda = \frac{\phi(x)}{\phi(a)}$ , en remplaçant  $\lambda$  par son expression il vient

$$\mathcal{T}(x) = h + \lambda \, \mathcal{T}(a) = x - \lambda \, a + \lambda \, \mathcal{T}(a)$$
$$= x + \lambda \, (\mathcal{T}(a) - a)$$
$$= x + \phi(x) \, \frac{1}{\phi(a)} \, (\mathcal{T}(a) - a)$$

on pose  $u = \frac{1}{\phi(a)} (\mathcal{T}(a) - a)$ , d'où  $\mathcal{T}(x) = x + \phi(x) u$  qui est le résultat demandé.

- (d) **Réciproquement**, montrons que si  $\Phi$  est une forme linéaire non nulle de E et  $u \in \text{Ker}(\Phi) \setminus \{0_E\}$ , alors  $\mathcal{T} : E \to E$ ,  $x \mapsto \mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u$  est une transvection de E:
  - en effet, soit  $\Phi$  est une forme linéaire non nulle de E et soit  $u \in \text{Ker}(\Phi) \setminus \{0_E\}$  tel que  $\mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u$ .
  - L'application  $\mathcal{T}$  est bien définie car  $\mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u \in E$  pour tout  $x \in E$  et  $u \in \text{Ker}(\Phi) \setminus \{0_E\}.$

- L'application  $\mathcal{T}$  est linéaire : en effet, soient x et y dans E et  $\alpha \in \mathbb{R}$ , alors

$$\mathcal{T}(x + \alpha y) = x + \alpha y + \Phi(x + \alpha y) . u$$
  
=  $x + \alpha y + \Phi(x) . u + \alpha \Phi(y) . u$   
=  $(x + \Phi(x) . u) + \alpha (y + \Phi(y) . u)$ 

donc  $\mathcal{T}(x + \alpha y) = \mathcal{T}(x) + \alpha \mathcal{T}(y)$ , d'où  $\mathcal{T}$  est linéaire.

- L'application  $\mathcal{T}$  est un automorphisme de E: en effet, soit x dans E tel que  $\mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u = 0_E$ , alors  $x = 0_E$ :

si  $x \in H = \text{Ker}(\Phi)$ , alors  $\Phi(x) = 0$  et donc  $x + \Phi(x) \cdot u = 0_E$  entraine  $x + 0 \cdot u = 0_E$  soit  $x = 0_E$ ,

si  $x \notin H = \text{Ker}(\Phi)$ , alors  $\Phi(x + \Phi(x).u) = \Phi(0_E) = 0$ ,

donc  $\Phi(x) + \Phi(x).\Phi(u) = \Phi(x) (1 + \Phi(u)) = 0$ ,

d'où  $\Phi(x) = 0$ , c'est à dire  $x = 0_E$ . Finalement  $\mathcal{T}$  est injective.

Comme E est dimension finie, alors  $\mathcal{T}$  est surjective, d'où  $\mathcal{T}$  est bijective

L'application  $\mathcal{T}$  est linéaire et bijective de E dans lui-même, d'où  $\mathcal{T}$  est un auto-morphisme de E.

Déterminons l'hyperplan et la droite de  $\mathcal{T}$ : en effet, pour  $x \in H = \text{Ker}(\Phi)$ , alors  $\mathcal{T}(x) = x + 0$  u = x.

Soit  $x \in E$ , alors  $\mathcal{T}(x) = x + \Phi(x).u$ , donc  $\mathcal{T}(x) - x = \Phi(x).u$ ,

on a  $\Phi(\Phi(x).u) = \Phi(x).\Phi(u) = \Phi(x).0 = 0$ , alors  $\Phi(\mathcal{T}(x) - x) = 0$ ,

donc  $\mathcal{T}(x) - x \in H = \text{Ker}(\Phi)$ , d'où  $\mathcal{T}$  est une transvection de  $H = \text{Ker}(\Phi)$  et sa droite est  $\mathcal{D} = \langle a \rangle$  où  $a \notin H$ .

- (e) Soit  $H = \text{Ker}(\Phi)$  un hyperplan de E. On note  $\mathbb{T}(H)$  l'ensemble de toutes les transvections sur E d'hyperplan H et  $G = \mathbb{T}(H) \cup \{\text{id}_E\}$ .
  - i. Montrons que  $(G, \circ)$  est un groupe ou plutôt sous-groupe de  $(Aut(E), \circ)$ : en effet, soient  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$  deux transvections de E, d'abord la composée  $\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2$  est un automorphisme car  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$  sont tous deux automorphismes de E.

Montrons que  $\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2$  est une transvection sur E:

- Soit  $x \in H$ , alors  $\mathcal{T}_1(x) = x$  et  $\mathcal{T}_2(x) = x$ , donc

$$\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2(x) = \mathcal{T}_1(\mathcal{T}_2(x)) = \mathcal{T}_1(x) = x.$$

- Soit  $x \in E$  où  $\mathcal{T}_1(x) - x \in H$  et  $\mathcal{T}_2(x) - x \in H$ , alors

$$\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2(x) - x = \mathcal{T}_1(\mathcal{T}_2(x)) - x$$
$$= \mathcal{T}_1(\mathcal{T}_2(x)) - \mathcal{T}_1(x) + \mathcal{T}_1(x) - x$$
$$= \mathcal{T}_1(\mathcal{T}_2(x) - x) + \mathcal{T}_1(x) - x$$

comme  $\mathcal{T}_2(x) - x \in H$ , alors  $\mathcal{T}_1(\mathcal{T}_2(x) - x) = \mathcal{T}_2(x) - x$ , donc

$$\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2(x) - x = \underbrace{(\mathcal{T}_2(x) - x)}_{\in H} + \underbrace{(\mathcal{T}_1(x) - x)}_{\in H} \in H$$

car la somme de deux éléments de H est un élément de H.

d'où  $\mathcal{T}_1 \circ \mathcal{T}_2$  est une transvection sur E, c'est à dire  $\circ$  laisse stable  $\mathbb{T}(H)$ .

Soit  $\mathcal{T} \in \mathbb{T}(H)$ , on a  $\mathcal{T}$  est un automorphisme alors  $\mathcal{T}^{-1}$  est un automorphisme

de E. A-t-on  $\mathcal{T}^{-1} \in \mathbb{T}(H)$ ?

Pour  $x \in H$  alors on a  $\mathcal{T}(x) = x$ , donc  $\mathcal{T}^{-1} \circ \mathcal{T}(x) = \mathcal{T}^{-1}(x)$ , d'où  $x = \mathcal{T}^{-1}(x)$ . Pour  $x \in E$ , on a  $\mathcal{T}(x) - x \in H$ , alors on applique  $\mathcal{T}^{-1}$  il vient

$$\mathcal{T}^{-1}(\mathcal{T}(x) - x) = \mathcal{T}(x) - x$$

donc  $\mathcal{T}^{-1} \circ \mathcal{T}(x) - \mathcal{T}^{-1}(x) = \mathcal{T}(x) - x$ , donc  $x - \mathcal{T}^{-1}(x) = \mathcal{T}(x) - x$ , d'où  $\mathcal{T}^{-1}(x) - x = -(\mathcal{T}(x) - x) \in H$ , ce qui prouve que  $\mathcal{T}^{-1} \in \mathbb{T}(H)$  est une transvection.

ii. Soit  $\mathcal{L}: (H, +) \to (G, \circ)$ ,  $u \mapsto \mathcal{T}_u$  où  $\mathcal{T}_u: E \to E$ ,  $x \mapsto \mathcal{T}_u(x) = x + \Phi(x).u$ . Montrons que  $\mathcal{L}$  est un isomorphisme de groupe : en effet, soient u et v dans H, on a  $\mathcal{L}(u+v) = \mathcal{T}_{u+v}$ . On a aussi

$$\mathcal{T}_{u} \circ \mathcal{T}_{v}(x) = \mathcal{T}_{u}(\mathcal{T}_{v}(x)) = \mathcal{T}_{u}(x + \Phi(x).v)$$

$$= x + \Phi(x).v + \Phi(x + \Phi(x).v).u$$

$$= x + \Phi(x).v + (\Phi(x) + \Phi(x).\Phi(v)).u$$

$$= x + \Phi(x).v + \Phi(x).u$$

car  $\Phi(v) = 0$ , alors  $\mathcal{T}_u \circ \mathcal{T}_v(x) = x + \Phi(x).(v+u)$ , donc

$$\mathcal{L}(u) \circ \mathcal{L}(v) = \mathcal{T}_{u+v} = \mathcal{L}(u+v)$$

ce qui prouve que  $\mathscr{L}$  est un homomorphisme de groupes.

Montrons que  $\mathscr{L}$  est injectif : soeint u et v dans H tel que  $\mathscr{L}(u) = \mathscr{L}(v)$ , alors pour tout  $x \in E$  on a  $\mathcal{T}_u(x) = \mathcal{T}_v(x)$ ,

donc  $x + \Phi(x).u = x + \Phi(x).v$ , soit  $\Phi(x)(u - v) = 0_E$ ,

or  $\Phi(x) \neq 0$ , alors  $u - v = 0_E$ , donc u = v, d'où  $\mathscr{L}$  est injectif. L'application  $\mathscr{L}$  est évidement surjective, d'où  $\mathscr{L}$  est un isomorphisme de groupes.

Comme (H, +) est un groupe abélien et que (H, +) et  $(G, \circ)$  sont isomorphes, alors  $(G, \circ)$  est un groupe abélien.

- 3. (a) Soit  $\mathcal{U}$  une involution de E, c'est à dire  $\mathcal{U} \in \mathcal{L}(E)$  et  $\mathcal{U}^2 = \mathrm{id}_E$ . On pose  $E_1(\mathcal{U}) = \mathrm{Ker}(\mathcal{U} - \mathrm{id}_E)$  et  $E_{-1}(\mathcal{U}) = \mathrm{Ker}(\mathcal{U} + \mathrm{id}_E)$ .
  - i. Montrons que  $E = E_1(\mathcal{U}) \oplus E_{-1}(\mathcal{U})$ : en effet, soit  $x \in E$ , alors d'une part on a

$$x = \frac{1}{2}(\mathcal{U}(x) + x) + \frac{1}{2}(x - \mathcal{U}(x)) = x_1 + x_2$$

où  $x_1 = \frac{1}{2}(\mathcal{U}(x) + x)$  et  $x_2 = \frac{1}{2}(x - \mathcal{U}(x))$ , et d'autre part

$$\mathcal{U}(\mathcal{U}(x) + x) = \mathcal{U}^{2}(x) + \mathcal{U}(x) = x + \mathcal{U}(x),$$

donc  $\mathcal{U}(x+\mathcal{U}(x)) - (x+\mathcal{U}(x)) = 0_E$ , donc  $x+\mathcal{U}(x) \in \text{Ker}(\mathcal{U}-\text{id}_E) = E_1(\mathcal{U})$ , d'où  $x_1 = \frac{1}{2}(\mathcal{U}(x) + x) \in E_1(\mathcal{U})$ ,

on a aussi  $\mathcal{U}(x-\mathcal{U}(x)) = \mathcal{U}(x) - \mathcal{U}^2(x) = \mathcal{U}(x) - x$ ,

alors  $\mathcal{U}(x-\mathcal{U}(x))+(x-\mathcal{U}(x))=0_E$ , donc  $x-\mathcal{U}(x)\in \mathrm{Ker}(\mathcal{U}+\mathrm{id}_E)=E_{-1}(\mathcal{U})$ , d'où  $x_2=\frac{1}{2}(x-\mathcal{U}(x))\in E_{-1}(\mathcal{U})$ ,

d'où  $x = x_1 + x_2$  où  $x_1 \in E_1(\mathcal{U})$  et  $x_2 \in E_{-1}(\mathcal{U})$ , d'où  $E = E_1(\mathcal{U}) + E_{-1}(\mathcal{U})$ .

Soit  $x \in E_1(\mathcal{U}) \cap E_{-1}(\mathcal{U})$ , alors  $x \in E_{-1}(\mathcal{U})$  et  $x \in E_1(\mathcal{U})$ , donc il vient

$$x - \mathcal{U}(x) = 0_E$$
 et  $x + \mathcal{U}(x) = 0_E$ 

en faisant la somme des deux équations, il vient  $x - \mathcal{U}(x) + x + \mathcal{U}(x) = 0_E$ , donc  $2x = 0_E$ , d'où  $x \in \{0_E\}$ , soit  $E_1(\mathcal{U}) \cap E_{-1}(\mathcal{U}) \subset \{0_E\}$ .

Comme  $E_1(\mathcal{U})$  et  $E_{-1}(\mathcal{U})$  sont deux sous-espaces vectoriels de E, alors  $0_E \in E_1(\mathcal{U})$  et  $0_E \in E_{-1}(\mathcal{U})$ , donc  $\{0_E\} \subset E_1(\mathcal{U}) \cap E_{-1}(\mathcal{U})$ .

D'où  $E_1(\mathcal{U}) \cap E_{-1}(\mathcal{U}) = \{0_E\}$ . Finalement, on obtient  $E = E_1(\mathcal{U}) \oplus E_{-1}(\mathcal{U})$ .

- ii. Supposons que  $\dim(E_1(\mathcal{U})) = 1$ .
  - A. Soit  $a \in E$  tel que  $E_1(\mathcal{U}) = \mathbb{R}.a$ . Montrons qu'il existe  $\varphi \in \mathcal{L}(E,\mathbb{R})$  une forme linéaire de E telle que  $\operatorname{Ker}(\varphi) = E_{-1}(\mathcal{U})$  et  $\varphi(a) = 2$ : en effet, comme  $\dim(E_1(\mathcal{U})) = 1$  alors  $E_1(\mathcal{U})$  est une droite vectorielle, donc il existe  $a \in E$  et  $a \neq 0_E$  tel que  $E_1(\mathcal{U}) = \mathbb{R} a$ , d'où  $E = \mathbb{R} a \oplus E_{-1}(\mathcal{U})$ , soit  $\dim(E_{-1}(\mathcal{U})) = n 1$ ; ce qui prouve que  $E_{-1}(\mathcal{U})$  est un hyperplan de E.

Pour  $x \in E$ , on a  $x = y + \lambda a$  où  $y \in E_{-1}(\mathcal{U})$ . On pose  $\varphi(x) = 2\lambda$ , on a alors a = 0 + 1a, donc  $\varphi(a) = 2 * 1 = 2$  et  $Ker(\varphi) = E_{-1}(\mathcal{U})$ .

B. D'après ii-A), pour  $x = x_1 + \lambda a \in E$  où  $x_1 \in E_{-1}(\mathcal{U})$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ , on a  $\varphi(x) = 2\lambda$ .

$$x_1 \in E_{-1}(\mathcal{U})$$
  $\Leftrightarrow$   $\mathcal{U}(x_1) + x_1 = 0_E$   
 $\Leftrightarrow$   $\mathcal{U}(x_1) = -x_1$ 

 $\operatorname{et}$ 

$$a \in E_1(\mathcal{U}) = \mathbb{R} a \qquad \Leftrightarrow \qquad \mathcal{U}(a) - a = 0_E$$
  
  $\Leftrightarrow \qquad \mathcal{U}(a) = a$ 

donc  $\mathcal{U}(x) = \mathcal{U}(x_1) + \mathcal{U}(\lambda a) = -x_1 + \lambda \mathcal{U}(a) = -x_1 + \lambda a$ ; or  $-x_1 = -x + \lambda a$ , alors  $\mathcal{U}(x) = -x + \lambda a + \lambda a = -x + 2\lambda a$ , donc  $\mathcal{U}(x) = -x + \varphi(x) a$ ,

d'où on déduit qu'il existe  $a\in E$  et  $\varphi\in \mathscr{L}(E,\mathbb{R})$  tels que  $\forall x\in E,$   $\mathscr{U}(x)=-x+\varphi(x)\,a.$ 

C. Soit V une autre involution de E telle que  $E_1(V) = E_1(V)$ .

\*Montrons qu'il existe  $\psi \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$  telle que  $\forall x \in E, \mathcal{V}(x) = -x + \psi(x).a$ : en effet, il existe  $a \in E_{-1}(\mathcal{U})$  et  $\varphi \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$  tels que  $\forall x \in E, \mathcal{U}(x) = -x + \varphi(x) a$  et  $\varphi(a) = 2$ 

d'après ii-A), il existe  $b \in E_1(\mathcal{V})$  et  $\psi_1 \in \mathcal{L}(E,\mathbb{R})$  tels que  $\forall x \in E$ ,  $\mathcal{V}(x) = -x + \psi_1(x) b$ ,

or  $b \in E_1(\mathcal{V}) = E_1(\mathcal{U}) = \mathbb{R} a$ , alors il existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $b = \alpha a$ , donc  $\mathcal{V}(x) = -x + \alpha \psi_1(x) a$ . On pose  $\psi(x) = \alpha \psi_1(x)$ ,

d'où  $\mathcal{V}(x) = -x + \psi(x) a$ \*On a  $\mathcal{U}(x) = -x + \varphi(x) a$  et  $\mathcal{V}(x) = -x + \psi(x) a$ , alors

$$\mathcal{U} \circ \mathcal{V}(x) = \mathcal{U}(\mathcal{V}(x)) = \mathcal{U}(-x + \psi(x) a)$$

$$= -\mathcal{U}(x) + \psi(x) \mathcal{U}(a) = -\mathcal{U}(x) + \psi(x) a$$

$$= x - \varphi(x) a + \psi(x) a$$

$$= x + (\psi(x) - \varphi(x)) a$$

donc  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}(x) - x = (\psi(x) - \varphi(x)) a$ . On pose  $g(x) = \psi(x) - \varphi(x)$ , alors g est une forme linéaire non nulle sur E, donc H = Ker(g) est un hyperplan de E.

- Soit  $x \in H$ , alors g(x) = 0, donc  $\psi(x) \varphi(x) = 0$ , d'où  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}(x) = x \in H$ .
- Soit  $x \in E$ , alors  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}(x) x = (\psi(x) \varphi(x)) a$  et on a

$$g((\psi(x) - \varphi(x)) a) = (\psi(x) - \varphi(x)) g(a)$$
$$= (\psi(x) - \varphi(x)) (\psi(a) - \varphi(a))$$
$$= (\psi(x) - \varphi(x)) 0 = 0$$

donc  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}(x) - x = (\psi(x) - \varphi(x)) a \in \text{Ker}(g) = H$ d'où  $\mathcal{U} \circ \mathcal{V}$  est une transvection de E.

- (b) i. Soit une transvection  $\mathcal{T}$  et  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  un automorphisme de E. Montrons que  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  est une transvection : en effet, on pose  $\tilde{\mathcal{T}} = \sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$ , alors  $\tilde{\mathcal{T}}$  est une application linéaire bijective de E dans lui-même.
  - On a  $\tilde{\mathcal{T}}(x) = x$  est équivalent à  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) = x$ ,

$$\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) = x \qquad \Leftrightarrow \qquad \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) = \sigma^{-1}(x) \quad \text{car } \sigma \text{ est bijectif}$$

$$\Leftrightarrow \qquad \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - \sigma^{-1}(x) = 0_E$$

$$\Leftrightarrow \qquad \sigma^{-1}(x) \in \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$$

$$\Leftrightarrow \qquad x \in \sigma(\text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E))$$

on pose  $H = \sigma(\text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E))$ . On a  $\mathcal{T}$  est une transvection de E, alors  $\text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$  est un hyperplan de E; et comme  $\sigma$  est un automorphisme de E, alors  $H = \sigma(\text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E))$  est un hyperplan de E.

- Soit  $x \in E$ , on a  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - x = \sigma \left( \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - \sigma^{-1}(x) \right)$ or  $\mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - \sigma^{-1}(x) \in \text{Ker}(\mathcal{T} - \text{id}_E)$ , alors

$$\sigma\left(\mathcal{T}\circ\sigma^{-1}(x)-\sigma^{-1}(x)\right)\in H=\sigma(\operatorname{Ker}(\mathcal{T}-\operatorname{id}_E))$$

d'où  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - x = \tilde{\mathcal{T}}(x) - x \in H.$ 

ce qui prouve que  $\tilde{\mathcal{T}} = \sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  est une transvection de E d'hyperplan  $H = \sigma(\operatorname{Ker}(\mathcal{T} - \operatorname{id}_E))$ .

Soit  $\mathcal{D}$  la droite de  $\mathcal{T}$ , alors il existe  $u \in E$  tel que  $u \neq 0_E$  et  $\mathcal{D} = \mathbb{R} u$ , donc pour tout  $x \in E$  on a  $\mathcal{T}(x) - x = \varphi(x) u$ , donc

$$\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - x = \sigma \left( \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - \sigma^{-1}(x) \right)$$

$$= \sigma \left( \varphi(\sigma^{-1}(x)) u \right)$$

$$\operatorname{car} \mathcal{T}(\sigma^{-1}(x)) - \sigma^{-1}(x) = \varphi(\sigma^{-1}(x)) u$$

$$= \varphi(\sigma^{-1}(x)) \sigma(u)$$

donc  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}(x) - x = \varphi \circ \sigma^{-1}(x) \sigma(u)$ , d'où la droite  $\tilde{\mathcal{D}}$  de  $\tilde{\mathcal{T}} = \sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  est engendrée par le vecteur  $\sigma(u)$ , finalement  $\tilde{\mathcal{D}} = \sigma(\mathcal{D})$ .

ii. Prouvons que si  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$  sont deux transvections, alors il existe  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  tel que  $\mathcal{T}_2 = \sigma \circ \mathcal{T}_1 \circ \sigma^{-1}$ : en effet, soient  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$  deux transvections de E. On considère  $\Phi$  l'application de  $\operatorname{Aut}(E)$  définie pour tout  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  par  $\Phi(\sigma) = \sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  où  $\mathcal{T}$  est une tranvection de E, montrons que  $\Phi$  est injective. Soient  $\sigma_1$  et  $\sigma_2$  dans  $\operatorname{Aut}(E)$  tels que  $\Phi(\sigma_1) = \Phi(\sigma_2)$ , alors

$$\sigma_1 \circ \mathcal{T} \circ \sigma_1^{-1} = \sigma_2 \circ \mathcal{T} \circ \sigma_2^{-1}$$

donc les transvections  $T_1 = \sigma_1 \circ \mathcal{T} \circ \sigma_1^{-1}$  et  $T_2 = \sigma_2 \circ \mathcal{T} \circ \sigma_2^{-1}$  ont le même hyperplan H et la même droite  $\mathcal{D}$ , c'est à dire que  $\sigma_1(H) = \sigma_2(H)$  et  $\sigma_1(u) = \sigma_2(u)$  où  $E = H \oplus \mathbb{R} u$  et  $u \notin H$  avec  $u \neq 0_E$ , donc  $\sigma_1 = \sigma_2$ , d'où  $\Phi$  est injectif.

D'après 3.(b)-i, pour toute tranvection  $\mathcal{T}$  de E et tout automorphisme  $\sigma$ , on a  $\sigma \circ \mathcal{T} \circ \sigma^{-1}$  est une transvection de E, d'où  $\sigma^{-1}\Phi(\sigma)\sigma = \mathcal{T}$  est une transvection, ce qui prouve que  $\Phi$  est sujectif.

D'où  $\Phi$  est bijectif, ce qui prouve que pour toutes tranvections  $\mathcal{T}_1$  et  $\mathcal{T}_2$ , il existe  $\sigma \in \operatorname{Aut}(E)$  tel que  $\mathcal{T}_2 = \sigma \circ \mathcal{T}_1 \circ \sigma^{-1}$  où bien  $\mathcal{T}_2 \circ \sigma = \sigma \circ \mathcal{T}_1$ .

## Problème 2

On considère l'espace vectoriel  $\mathbb{C}[X]$  ainsi le sous-ensemble  $\mathbb{C}_n[X]$  des polynômes de degré inférieur ou égal à n avec  $n \in \mathbb{N}^*$ .

- 1. Montrer que  $\mathbb{C}_n[X]$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{C}[X]$ . Que peut-on en déduire?
- 2. Montrer que l'application  $\mathcal{D}: \mathbb{C}[X] \to \mathbb{C}[X]$  définie par :

$$\forall P \in \mathbb{C}[X], \quad \mathcal{D}(P) = P'$$
: la dérivée de  $P$ 

est linéaire.

3. Soit  $B_n = \{U_p \,:\, p \in \{0,1,\ldots,n\}\}$  la base de  $\mathbb{C}_n[X]$  formée par les polynômes

$$U_p = X^p (1 - X)^{n-p}$$
 où  $p \in \{0, 1, \dots, n\}.$ 

- (a) Rappeler la formule du binôme  $(a+b)^p$ , puis montrer que  $1 = \sum_{k=0}^p C_p^k X^{p-k} (1-X)^k$ .
- (b) Montrer que  $\forall 0 \leq p \leq n$ , on a  $X^{n-p} = \sum_{k=0}^p \mathcal{C}_p^k U_{n-k}$ , où  $\mathcal{C}_p^k = \frac{p!}{k!(p-k)!}$ .
- (c) Soit  $B = \{1, X, X^2, \dots, X^n\}$  la base canonique de  $\mathbb{C}_n[X]$ , déterminer la matrice de passage T de B à  $B_n$ . Exprimer la matrice T lorsque n = 2, puis calculer la matrice inverse  $T^{-1}$ .
- 4. On considère l'application  $\beta$  qui à tout élément  $Q \in \mathbb{C}[X]$  associe le polynôme

$$\beta(Q) = \sum_{p=0}^{n} Q\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p$$

- (a) Montrer que  $\beta$  est une application linéaire de  $\mathbb{C}[X]$  dans  $\mathbb{C}_n[X]$ .
- (b) Montrer que  $\beta(1) = 1$ .

5. (a) Montrer que  $\forall 0 \leq p \leq n$ , on a

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_p) = \frac{p}{n}U_p - XU_p.$$

Traiter les cas p = 0 et p = n à part.

(b) Montrer, en utilisant la linéarité de l'application  $\mathcal{D}$ , que :

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \mathcal{D}(\beta(X^k)) = \sum_{k=0}^p \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p \mathcal{D}(U_p)$$

(c) Déduire, en utilisant 4-a), que :  $\forall k \in \mathbb{N}$  on a

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \beta(X^{k+1}) - X\beta(X^k).$$

- 6. (a) Soit  $Q = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k X^k$ , montrer que  $\beta(XQ) = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \beta(X^{k+1})$ .
  - (b) Déduire, grâce à la linéarité de  $\mathcal D$  et  $\beta$ , et d'après ce qui précède que :

$$\forall Q \in \mathbb{C}[X] \quad \beta(XQ) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(Q)) + X\beta(Q)$$

(c) Calculer  $\beta(X)$  et  $\beta(X^2)$ .

**Solution :**Considère l'espace vectoriel  $\mathbb{C}[X]$  et le sous-ensemble  $\mathbb{C}_n[X]$  des polynômes de degré inférieur ou égal à n avec  $n \in \mathbb{N}^*$ .

1. Montrons que  $\mathbb{C}_n[X]$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{C}[X]$ : D'abord  $\mathbb{C}_n[X] \neq \emptyset$  car le polynôme nul est un élément dans  $\mathbb{C}_n[X]$ . Soient P et Q deux éléments dans  $\mathbb{C}_n[X]$  et  $\lambda$  et  $\gamma$  deux scalaires complexes, on a

$$P = \sum_{i=0}^{n} a_i X^i \quad \text{et} \quad Q = \sum_{j=0}^{n} b_j X^j$$

alors

$$\lambda P + \gamma Q = \sum_{i=0}^{n} (\lambda a_i + \gamma b_i) X^i = \sum_{i=0}^{n} c_i X^i \quad \text{où} \quad c_i = \lambda p_i + \gamma q_i$$

donc  $\lambda P + \gamma Q \in \mathbb{C}_n[X]$ , d'où  $\mathbb{C}_n[X]$  est un  $\mathbb{C}$ -espace vectoriel de  $\mathbb{C}[X]$ . On en déduit que  $\dim_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}_n[X]) = n + 1$ .

2. Montrons que l'application  $\mathcal{D}:\mathbb{C}[X]\to\mathbb{C}[X]$  définie par :

$$\forall P \in \mathbb{C}[X], \quad \mathcal{D}(P) = P'$$
 est linéaire

Soient P et Q deux éléments dans  $\mathbb{C}_n[X]$  et  $\lambda$  et  $\gamma$  deux scalaires complexes, on a

$$P = \sum_{i=0}^{n} a_i X^i$$
 et  $Q = \sum_{j=0}^{n} b_j X^j$ 

alors

$$\mathcal{D}(\lambda P + \gamma Q) = (P + Q)' = \left(\sum_{i=0}^{n} (\lambda a_i + \gamma b_i) X^i\right)' = \sum_{i=1}^{n} i (\lambda a_i + \gamma b_i) X^{i-1}$$
$$= \lambda \sum_{i=1}^{n} i a_i X^{i-1} + \gamma \sum_{i=1}^{n} i b_i X^{i-1} = \lambda \left(\sum_{i=0}^{n} a_i X^i\right)' + \gamma \left(\sum_{i=0}^{n} b_i X^i\right)'$$

 $\mathrm{donc}\ \mathcal{D}(\lambda\,P+\gamma\,Q)=\lambda\,P'+\gamma\,Q'=\lambda\,\mathcal{D}(P)+\gamma\,\mathcal{D}(Q),\,\mathrm{d'où\ la\ linéarité\ de\ }\mathcal{D}.$ 

3. Soit  $B_n = \{U_p \,:\, p \in \{0,1,\ldots,n\}\}$  la base de  $\mathbb{C}_n[X]$  formée par les polynômes

$$U_p = X^p (1 - X)^{n-p}$$
 où  $p \in \{0, 1, \dots, n\}$ .

(a) La formule du binôme  $(a+b)^p$  : soient a et b deux réels, alors  $a\,b=b\,a$ , donc il vient

$$(a+b)^p = \sum_{k=0}^p C_p^k a^{p-k} b^k.$$

Pour a = 1 - X et b = X, alors  $(a + b)^p = (1 - X + X)^p = 1^p = 1$ , donc

$$1 = \sum_{k=0}^{p} C_p^k X^{p-k} (1 - X)^k.$$

(b) Montrons que  $\forall 0 \leq p \leq n$ , on a  $X^{n-p} = \sum_{k=0}^p \mathcal{C}_p^k U_{n-k}$ , où  $\mathcal{C}_p^k = \frac{p!}{k!(p-k)!}$ . Pour tout  $0 \leq p \leq n$ , on a

$$\sum_{k=0}^{p} C_p^k U_{n-k} = \sum_{k=0}^{p} C_p^k X^{n-k} (1-X)^k = \sum_{k=0}^{p} C_p^k X^{n-p} X^{p-k} (1-X)^k$$
$$= X^{n-p} \sum_{k=0}^{p} C_p^k X^{p-k} (1-X)^k$$
$$= X^{n-p} (X+1-X)^p$$

d'où 
$$\sum_{k=0}^{p} C_{p}^{k} U_{n-k} = X^{n-p}$$
.

(c) Soit  $B = \{1, X, X^2, \dots, X^n\}$  la base canonique de  $\mathbb{C}_n[X]$ ,

– La matrice de passage T de B à  $B_n$  : on a  $\sum_{k=0}^p C_p^k U_{n-k} = X^{n-p}$ , alors

pour 
$$p = n$$
, on a  $1 = \sum_{k=0}^{n} C_n^k U_{n-k}$ ,

on pose h = n - k, alors  $1 = \sum_{h=0}^{n} C_n^{n-h} U_h$  et comme  $C_n^{n-h} = C_n^h$  alors

$$1 = \sum_{h=0}^{n} C_n^h U_h = C_n^0 U_0 + C_n^1 U_1 + \ldots + C_n^n U_n.$$

De même,  $\sum_{k=0}^{p} C_p^k U_{n-k} = X^{n-p}$ , on pose h = n - p, alors p = n - h, donc

$$X^h = \sum_{k=0}^{n-h} \mathcal{C}_{n-h}^k U_{n-k}$$

or on a  $0 \le k \le n-h$ , alors  $h \le n-k \le n$ , on pose j=n-k, donc

$$X^h = \sum_{j=h}^n C_{n-h}^{n-j} U_j$$

pour h=1, on a  $X=\mathrm{C}_{n-1}^0U_1+\mathrm{C}_{n-1}^1U_2+\mathrm{C}_{n-1}^2U_3+\ldots+\mathrm{C}_{n-1}^{n-1}U_n$ , pour h=2, on a  $X^2=\mathrm{C}_{n-2}^0U_2+\mathrm{C}_{n-2}^1U_3+\mathrm{C}_{n-2}^2U_4+\ldots+\mathrm{C}_{n-2}^{n-2}U_n$ , pour h=n-1, on a  $X^{n-1}=\mathrm{C}_1^1U_{n-1}+\mathrm{C}_1^0U_n$ , pour h=n, on a  $X^n=\mathrm{C}_0^0U_n$ , d'où la matrice de passage T de B à  $B_n$  est

e passage T de D a  $D_n$  est

$$T = \begin{bmatrix} \mathbf{C}_{n}^{0} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \mathbf{C}_{n}^{1} & \mathbf{C}_{n-1}^{0} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{C}_{n}^{n-1} & \mathbf{C}_{n-1}^{n-2} & \dots & \mathbf{C}_{1}^{0} & 0 \\ \mathbf{C}_{n}^{n} & \mathbf{C}_{n-1}^{n-1} & \dots & \mathbf{C}_{1}^{1} & \mathbf{C}_{0}^{0} \end{bmatrix}$$

- La matrice T pour n = 2: on a

$$T = \begin{bmatrix} C_2^0 & 0 & 0 \\ C_2^1 & C_1^0 & 0 \\ C_2^1 & C_1^0 & C_0^0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- La matrice inverse  $T^{-1}$  de T est

$$T^{-1} = \left[ \begin{array}{rrr} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{array} \right].$$

4. Considère l'application  $\beta$  qui à tout élément  $Q \in \mathbb{C}[X]$  associe le polynôme

$$\beta(Q) = \sum_{p=0}^{n} Q\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p$$

(a) Montrons que  $\beta$  est une application linéaire de  $\mathbb{C}[X]$  dans  $\mathbb{C}_n[X]$  : soit Q dans  $\mathbb{C}[X]$  alors pour tout  $0 \le p \le n$  on a  $Q\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p \in \mathbb{C}$  et que

$$d^{o}U_{p} = d^{o}(X^{p}(1-X)^{n-p}) = n \text{ donc } d^{o}\beta(Q) \le n$$

d'où pour tout Q dans  $\mathbb{C}[X]$  on a  $\mathrm{d}^o\beta(Q) \leq n$ , soit  $\beta(Q) \in \mathbb{C}_n[X]$  c'est à dire que  $\beta$  est bien défini de  $\mathbb{C}[X]$  dans  $\mathbb{C}_n[X]$ .

Soient P et Q deux éléments dans  $\mathbb{C}[X]$  et  $\lambda$  un scalaire complexe, alors

$$\beta(\lambda Q) = \sum_{p=0}^{n} (\lambda Q) \left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p = \lambda \sum_{p=0}^{n} Q \left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p = \lambda \beta(Q)$$

$$\beta(P+Q) = \sum_{p=0}^{n} (P+Q) \left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p = \sum_{p=0}^{n} P\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p + \sum_{p=0}^{n} Q\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p$$

donc  $\beta(P+Q)=\beta(P)+\beta(Q),$  d'où la linéarité de  $\beta.$ 

(b) Montrons que  $\beta(1) = 1$ : on a  $\beta(Q) = \sum_{p=0}^{n} Q\left(\frac{p}{n}\right) C_n^p U_p$ , alors pour Q = 1 il; vient

$$\beta(1) = \sum_{p=0}^{n} 1 C_n^p U_p = \sum_{p=0}^{n} C_n^p X^p (1-X)^{n-p} = (X+1-X)^n = 1.$$

5. (a) Montrons que  $\forall 0 \leq p \leq n$ , on a

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_p) = \frac{p}{n}U_p - XU_p.$$

Pour  $0 \le p \le n$ , on a

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_p) = \frac{X(1-X)}{n} \left( X^p (1-X)^{n-p} \right)' 
= \frac{X(1-X)}{n} \left( p X^{p-1} (1-X)^{n-p} - (n-p) X^p (1-X)^{n-p-1} \right) 
= \frac{X(1-X)}{n} X^{p-1} (1-X)^{n-p-1} \left( p (1-X) - (n-p) X \right) 
= \frac{1}{n} X^p (1-X)^{n-p} (p-n X)$$

donc 
$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_p) = \frac{p}{n}X^p (1-X)^{n-p} - XX^p (1-X)^{n-p} = \left(\frac{p}{n}-X\right)U_p.$$
  
Pour  $p=0$ , on a  $U_0=X^0(1-X)^{n-0}=(1-X)^n$ , alors  $\mathcal{D}(U_0)=-n(1-X)^{n-1}$  donc

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_0) = -X(1-X)^n = -XU_0$$

et pour p = n on a  $U_n = X^n(1 - X)^{n-n} = X^n$ , alors  $\mathcal{D}(U_n) = n X^{n-1}$ , donc

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_n) = (1-X)X^n = (1-X)U_n.$$

(b) Montrons, en utilisant la linéarité de l'application  $\mathcal{D}$ , que :

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \mathcal{D}(\beta(X^k)) = \sum_{k=0}^p \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p \mathcal{D}(U_p).$$

Soit  $k \in \mathbb{N}^*$ , pour  $Q = X^k$  on a  $\beta(X^k) = \sum_{p=0}^n \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p U_p$ , alors

$$\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \mathcal{D}\left(\sum_{k=0}^p \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p U_p\right) = \left(\sum_{k=0}^p \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p U_p\right)'$$

comme  $\mathcal{D}$  est linéaire alors

$$\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \sum_{k=0}^{p} \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p (U_p)'$$

d'où le résultat  $\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \sum_{k=0}^p \left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p \mathcal{D}(U_p).$ 

(c) D'après la question 5-a), on a  $\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(U_p) = \frac{p}{n}U_p - XU_p$ , alors en replaçant  $U_p$  par  $\beta(X^k)$  il vient

$$\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \frac{p}{n}\beta(X^k) - X\beta(X^k)$$

$$= \frac{p}{n}\sum_{p=0}^{n}\left(\frac{p}{n}\right)^k C_n^p U_p - X\beta(X^k)$$

$$= \sum_{n=0}^{n}\left(\frac{p}{n}\right)^{k+1} C_n^p U_p - X\beta(X^k)$$

d'où on déduit que  $\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \beta(X^{k+1}) - X\beta(X^k)$ .

6. (a) Soit  $Q = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k X^k$ , montrons que  $\beta(XQ) = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \beta(X^{k+1})$ . En effet, on a

$$X Q = X \sum_{k=0}^{m} \lambda_k X^k = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k X^{k+1}$$

alors

$$\beta(X Q) = \beta\left(\sum_{k=0}^{m} \lambda_k X^{k+1}\right) = \sum_{n=0}^{n} \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \left(\frac{p}{n}\right)^{k+1} C_n^p U_p$$

donc, en faisant intervertir les signes somme, il vient

$$\beta(X|Q) = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \left( \sum_{p=0}^{n} \left( \frac{p}{n} \right)^{k+1} C_n^p U_p \right)$$

d'où 
$$\beta(X Q) = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \beta(X^{k+1}).$$

(b) D'après la question 5-(c) on a  $\frac{X(1-X)}{n}\mathcal{D}(\beta(X^k)) = \beta(X^{k+1}) - X\beta(X^k)$ , alors

$$\lambda_k \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(X^k)) = \lambda_k \beta(X^{k+1}) - \lambda_k X \beta(X^k)$$

comme  $\beta(XQ) = \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^{k+1})$  et  $\beta(Q) = \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^k)$  alors d'après la linéarité de  $\mathcal{D}$  il vient

$$\mathcal{D}(\beta(Q)) = \sum_{k=0}^{m} \lambda_k \, \mathcal{D}\left(\beta(X^k)\right)$$

donc

$$\frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}\left(\beta(X^k)\right) = \sum_{k=0}^m \lambda_k \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(X^k))$$

$$= \sum_{k=0}^m \lambda_k \left(\beta(X^{k+1}) - X\beta(X^k)\right)$$

$$= \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^{k+1}) - X \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^k)$$

$$= \beta(XQ) - X\beta(Q)$$

car 
$$\beta(XQ) = \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^{k+1})$$
 et  $\beta(Q) = \sum_{k=0}^m \lambda_k \beta(X^k)$ , d'où on déduit que

$$\forall Q \in \mathbb{C}[X]$$
 on a  $\beta(XQ) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(Q)) + X\beta(Q)$ 

(c) Calculons  $\beta(X)$  et  $\beta(X^2)$ : en effet, pour Q = 1 on a  $\mathcal{D}(1) = 0$ , alors d'après la question 6-(b) il vient

$$\beta(X) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(1)) + X\beta(1) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(1) + X$$

donc  $\beta(X) = X$ ,

et pour Q = X, on a  $\beta(X^2) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(\beta(X)) + X\beta(X)$ , donc

$$\beta(X^2) = \frac{X(1-X)}{n} \mathcal{D}(X) + X^2 = \frac{X(1-X)}{n} + X^2$$

d'où 
$$\beta(X^2) = \frac{n-1}{n}X^2 + \frac{1}{n}X$$
.

On peut continuer les calculs pour  $Q = X^3$  on trouve

$$\beta(X^2) = \frac{n^2 - 3n + 2}{n^2} X^3 + \frac{n^2 + 2n - 3}{n^2} X^2 + \frac{1}{n^2} X.$$

## Problème 3

Soient  $P = X^3 - X - 1$  et  $Q = X^3 + X^2 - 1$  deux polynômes.

- I) Soit  $B = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \ldots + a_1 X + a_0 \in \mathbb{Z}[X].$ 
  - 1. Montrer que si un nombre rationel  $\frac{p}{q} \in \mathbb{Q}$ ,  $(p \in \mathbb{N}, q \in \mathbb{Z}^*, p \text{ et } q \text{ sont premiers entre eux})$ , est une racine de B, alors :

$$a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_1 p q^{n-1} + a_0 q^n = 0.$$

- 2. En déduire que p divise  $a_0$  et q divise  $a_n$ .
- 3. Déduire de ce qui précède que les polynômes P et Q ne possèdent aucune racine dans  $\mathbb{Q}$ .
- II) Par la suite, on désigne par  $\omega$  l'unique racine réelle de P.

- 1. En utilisant le fait que  $\omega \notin \mathbb{Q}$ , montrer que P n'est pas divisible par aucun polynôme non constant de  $\mathbb{Q}[X]$  de degré  $\leq 2$ .
- 2. Soit  $D=r_0X^2+r_1X+r_2\in\mathbb{Q}[X]$  un polynôme de degré 2. On suppose que  $\omega$  est une racine de D.
  - a. Montrer que :  $\omega^3 = \omega + 1 = -\frac{r_1}{r_0}\omega^2 \frac{r_2}{r_0}\omega$ .
  - b. En déduire que  $r_1 \neq 0$  et que  $\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1} = \frac{r_1}{r_0}$  et  $\frac{r_0}{r_1} = \frac{r_2}{r_0}$ . (**Indication**: pour cela écrire  $\omega^2$  de deux façons différentes).
  - c. Montrer que  $\frac{r_0}{r_1}$  est alors une racine de Q, et en déduire que  $\omega$  ne peut être une racine de D.
- 3. Déduire de ce qui précède que P est premier, dans  $\mathbb{R}[X]$ , avec tout polynôme de  $\mathbb{Q}[X]$  de degré 1 ou 2.
- 4. Montrer que les nombres réels 1,  $\omega$  et  $\omega^2$  sont linéairement indépendants dans  $\mathbb{R}$  considéré comme espace vectoriel sur  $\mathbb{Q}$ .
- 5. On désigne par F l'ensemble des nombres réels de la forme  $R(\omega)$  où R(X) est un polynôme de  $\mathbb{Q}[X]$ ;  $F = \{R(\omega) / R(X) \in \mathbb{Q}[X]\}.$ 
  - a. Montrer que F est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb R$  considéré comme espace vectoriel sur  $\mathbb Q$ .
  - b. Montrer par récurrence sur n que :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad \exists q_0, q_1, q_2 \in \mathbb{Q} \quad \text{tel que} \quad \omega^n = q_0 + q_1\omega + q_2\omega^2.$$

c. En déduire que  $\{1,\omega,\omega^2\}$  est une base du sous-espace vectoriel F.

**Solution :** Soient  $P = X^3 - X - 1$  et  $Q = X^3 + X^2 - 1$  deux polynômes.

- I) Soit  $B = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \ldots + a_1 X + a_0 \in \mathbb{Z}[X].$ 
  - 1. Montrons que si un nombre rationel  $\frac{p}{q} \in \mathbb{Q}$ ,  $(p \in \mathbb{N}, q \in \mathbb{Z}^*, p \text{ et } q \text{ sont premiers entre eux})$ , est une racine de B, alors :

$$a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_1 p q^{n-1} + a_0 q^n = 0.$$

le nombre rationel  $\frac{p}{q} \in \mathbb{Q}$  est une racine de B, alors  $B\left(\frac{p}{q}\right) = 0$ , donc

$$B\left(\frac{p}{q}\right) = a_n \left(\frac{p}{q}\right)^n + a_{n-1} \left(\frac{p}{q}\right)^{n-1} + \ldots + a_1 \left(\frac{p}{q}\right) + a_0 = 0$$

soit  $a_n\left(\frac{p^n}{q^n}\right) + a_{n-1}\left(\frac{p^{n-1}}{q^{n-1}}\right) + \dots + a_1\left(\frac{p}{q}\right) + a_0 = 0$ , donc

$$\frac{a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_1 p q^{n-1} + a_0 q^n}{q^n} = 0$$

on multiplie l'équation fois  $q^n$ , il vient

$$q^{n} \frac{a_{n} p^{n} + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_{1} p q^{n-1} + a_{0} q^{n}}{q^{n}} = q^{n} 0 = 0$$

d'où  $a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_1 p q^{n-1} + a_0 q^n = 0.$ 

2. Le nombre p divise  $a_0$  et q divise  $a_n$ : en effet, on a

$$a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} q + \ldots + a_1 p q^{n-1} + a_0 q^n = 0,$$

alors  $p\left(a_n p^{n-1} + a_{n-1} p^{n-2} q + \ldots + a_1 q^{n-1}\right) = -a_0 q^n$ , donc p divise  $a_0 q^n$ , comme p et q sont premiers entre eux, alors  $p \wedge q^n = 1$ , donc on déduit que p divise  $a_0$ .

De même, on a  $-a_n p^n = q (a_{n-1} p^{n-1} + \ldots + a_1 p q^{n-2} + a_0 q^{n-1})$ , alors q divise  $a_n p^n$ , et comme  $p \wedge q^n = 1$  donc on déduit que q divise  $a_n$ .

3. Soient  $P = X^3 - X - 1$  et  $Q = X^3 + X^2 - 1$ , alors  $P \in \mathbb{Z}[X]$  et  $Q \in \mathbb{Z}[X]$ . Pour les deux polynômes P et Q on a  $a_n = 1$  et  $a_0 = -1$ . Si le nombre rationel  $\frac{p}{q} \in \mathbb{Q}$  est une racine de P et de Q, alors

$$P\left(\frac{p}{q}\right) = 0$$
 et  $Q\left(\frac{p}{q}\right) = 0$ 

 $\begin{array}{lll} \operatorname{donc}\,P\left(\frac{p}{q}\right)=0 &\Leftrightarrow & p \ \operatorname{divise}\, -1, & \operatorname{d'où} & p=1 \ \operatorname{où} \ \operatorname{bien} \ p=-1, \\ \operatorname{et} \ \operatorname{de} \ \operatorname{même}, \ Q\left(\frac{p}{q}\right)=0 &\Leftrightarrow & q \ \operatorname{divise}\, 1, & \operatorname{d'où} & q=1 \ \operatorname{où} \ \operatorname{bien} \ q=-1, \\ \operatorname{d'où} \ \frac{p}{q}=1 \ \operatorname{où} \ \operatorname{bien} \ \frac{p}{q}=-1, \\ \operatorname{or} \ P\left(1\right)=1^3-1-1=-1\neq 0, \ P\left(-1\right)=(-1)^3-(-1)-1=-1\neq 0, \ Q\left(1\right)=1^3+1^2-1=1\neq 0 \ \operatorname{et} \ Q\left(-1\right)=(-1)^3+(-1)^2-1=-1\neq 0, \ \operatorname{alors} \\ -1 \ \operatorname{et} \ 1 \ \operatorname{ne} \ \operatorname{sont} \ \operatorname{pas} \ \operatorname{des} \ \operatorname{racines} \ \operatorname{de} \ P \ \operatorname{et} \ Q, \ \operatorname{d'où} \ \operatorname{les} \ \operatorname{polynômes} \ P \ \operatorname{et} \ Q \ \operatorname{ne} \ \operatorname{possèdent} \\ \operatorname{pas} \ \operatorname{de} \ \operatorname{racines} \ \operatorname{dans} \ \mathbb{Q}. \end{array}$ 

- II) On désigne par  $\omega$  l'unique racine réelle de P avec  $\omega \notin \mathbb{Q}$ .
  - 1. Montrons que P n'est pas divisible par aucun polynôme non constant de  $\mathbb{Q}[X]$  de degré  $\leq 2$ : en effet, on a  $\omega$  l'unique racine réelle de P, alors  $X-\omega$  divise le polynôme P et par une division euclidienne il vient

$$P = (X - \omega)(X^2 + \omega X + \omega^2 - 1),$$

comme  $\omega \notin \mathbb{Q}$ , alors  $X^2 + \omega X + \omega^2 - 1 \notin \mathbb{Q}[X]$ , donc P n'est divisible par aucun polynôme de degré égal à 2 dans  $\mathbb{Q}[X]$ .

- 2. On prend  $D=r_0X^2+r_1X+r_2\in\mathbb{Q}[X]$  un polynôme de degré 2. Supposons que  $\omega$  est une racine de D.
  - a. Montrons que :  $\omega^3 = \omega + 1 = -\frac{r_1}{r_0}\omega^2 \frac{r_2}{r_0}\omega$  : en effet,  $\omega$  est une racine de P, alors  $P(\omega) = \omega^3 \omega 1 = 0$ , donc  $\omega^3 = \omega + 1$ .

De même,  $\omega$  est une racine de D, alors  $D(\omega) = r_0 \omega^2 + r_1 \omega + r_2 = 0$ , comme  $r_0 \neq 0$ , alors  $\omega^2 + \frac{r_1}{r_0} \omega + \frac{r_2}{r_0} = 0$ , donc  $\omega^2 = -\frac{r_1}{r_0} \omega - \frac{r_2}{r_0}$ , donc

$$\omega^3 = -\frac{r_1}{r_0}\omega^2 - \frac{r_2}{r_0}\omega$$

d'où le résultat  $\omega^3=\omega+1=-\frac{r_1}{r_0}\,\omega^2-\frac{r_2}{r_0}\,\omega$ 

b. Si  $r_1 = 0$ , alors  $\omega^3 = \omega + 1 = -\frac{r_2}{r_0}\omega$ , donc

$$\left(1 + \frac{r_2}{r_0}\right) \omega = -1$$
 d'où  $\omega = -\frac{r_0}{r_0 + r_2}$ 

soit  $\omega \in \mathbb{Q}$  ce qui est absurde puisque  $\omega$  n'est pas un rationel, d'où on déduit que  $r_1 \neq 0$ .

D'une part on a  $\omega + 1 = -\frac{r_1}{r_0}\omega^2 - \frac{r_2}{r_0}\omega$ , alors

$$\frac{r_1}{r_0}\omega^2 = -\left(1 + \frac{r_2}{r_0}\right)\omega - 1$$
, d'où  $\omega^2 = -\left(\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1}\right)\omega - \frac{r_0}{r_1}$ 

et d'autre part, on a  $\omega^2 + \frac{r_1}{r_0}\omega + \frac{r_2}{r_0} = 0$ , alors

$$\omega^2 = -\frac{r_1}{r_0}\omega - \frac{r_2}{r_0}$$

donc il vient

$$-\frac{r_1}{r_0}\omega - \frac{r_2}{r_0} = -\left(\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1}\right)\omega - \frac{r_0}{r_1} \quad \Leftrightarrow \quad \left(\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1} - \frac{r_1}{r_0}\right)\omega = \frac{r_0}{r_1} - \frac{r_2}{r_0}\omega - \frac{r_2}{r_0}\omega = \frac{r_0}{r_0}\omega - \frac{r_2}{r_0}\omega - \frac{r_0}{r_0}\omega - \frac{r_0}{r_0}$$

c'est à dire que  $\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1} - \frac{r_1}{r_0} = 0$  et  $\frac{r_0}{r_1} - \frac{r_2}{r_0} = 0$ , car sinon

$$\omega = \frac{\frac{r_0}{r_1} - \frac{r_2}{r_0}}{\frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1} - \frac{r_1}{r_0}} = \frac{r_0^2 - r_1 r_2}{r_0^2 + r_0 r_2 - r_1^2} \quad \text{serait un rationel ce qui est absurde}$$

d'où on déduit que  $\frac{r_1}{r_0}=\frac{r_0}{r_1}+\frac{r_2}{r_1}$  et  $\frac{r_2}{r_0}=\frac{r_0}{r_1}$ 

c. Montrons que  $\frac{r_0}{r_1}$  est alors une racine de Q: en effet, on a  $\frac{r_1}{r_0} = \frac{r_0}{r_1} + \frac{r_2}{r_1}$  et  $r_0^2 = r_1 r_2$ , alors

$$\frac{r_2}{r_1} = \frac{r_0^2}{r_1^2} = \left(\frac{r_0}{r_1}\right)^2$$
 donc  $\frac{r_1}{r_0} = \frac{r_0}{r_1} + \left(\frac{r_0}{r_1}\right)^2$ 

on multiplie l'équation fois  $\frac{r_0}{r_1}$ , il vient

$$1 = \left(\frac{r_0}{r_1}\right)^2 + \left(\frac{r_0}{r_1}\right)^3$$
 soit  $\left(\frac{r_0}{r_1}\right)^3 + \left(\frac{r_0}{r_1}\right)^2 - 1 = 0$ 

d'où  $Q\left(\frac{r_0}{r_1}\right) = 0$ , ce qui prouve que  $\frac{r_0}{r_1}$  est une racine de Q.

On a  $\frac{r_0}{r_1} \in \mathbb{Q}$  est une racine rationel de Q et comme Q ne peut pas avoir de racine dans  $\mathbb{Q}$ , d'où l'hypothèse  $\omega$  est une racine de D est fausse. D'où on déduit que  $\omega$  ne peut être une racine de D.

3. On a  $P = X^3 - X - 1$ , soit  $D \in \mathbb{Q}[X]$  un polunôme de degré  $d^o D \leq 2$ . Soit  $R \in \mathbb{R}[X]$  un diviseur commun de P et D.

- Si d $^oR=1$ , alors R admet une racine réelle, notée  $\omega_0$ ; et comme R divise P alors  $\omega_0=\omega$  puisque P admet  $\omega$  comme l'unique racine réelle, donc  $\omega$  est une racine de D car R divise D, donc  $D(\omega)=0$  ce qui est absurde car d'après II 2) on a  $D\in \mathbb{Q}[X]$ . D'où R n'est pas de degré 1.
- Si  $d^oR = 2$ , alors R divise D et  $d^oD = 2$ , donc il existe un sclaire  $\lambda$  non nul tel que  $R = \lambda D$ , donc  $D = \frac{1}{\lambda} R$  appartient à  $\mathbb{Q}[X]$  ce qui est faux. D'où R n'est pas de degré 2.

D'où d $^{o}R = 0$ , d'où on déduit que R est constant, soit  $P \wedge D = 1$ 

4. Soit  $\mathbb{R}$  un espace vectoriel sur  $\mathbb{Q}$ , soit  $r_0$ ,  $r_1$  et  $r_2$  des scalaires dans  $\mathbb{Q}$  tels que  $r_0 \omega^2 + r_1 \omega + r_2 = 0$ , alors  $\omega$  est la racine de  $D = r_0 X^2 + r_1 X + r_2$  dans  $\mathbb{Q}[X]$ . Si  $r_0 \neq 0$ , alors d'après II -2), D ne peut avoir  $\omega$  comme racine, donc  $r_0 = 0$ . Si  $r_1 \neq 0$ , alors  $r_1 \omega + r_2 = 0$  implique  $\omega = -\frac{r_2}{r_1} \in \mathbb{Q}$  ce qui est absurde d'après II -2), donc  $r_1 = 0$ , d'où  $r_2 = 0$ .

Finalement  $r_0 = r_1 = r_2 = 0$ , ce qui prouve que le système  $\{1, \omega, \omega^2\}$  est libre dans  $\mathbb{R}$  comme espace vectoriel sur  $\mathbb{Q}$ .

- 5. Soit  $F = \{R(\omega) / R(X) \in \mathbb{Q}[X]\}$  l'ensemble des nombres réels de la forme  $R(\omega)$  où R(X) est un polynôme de  $\mathbb{Q}[X]$ ;.
  - a. Montrons que F est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}$  considéré comme espace vectoriel sur  $\mathbb{Q}$ : en effet, d'abord  $F \neq \emptyset$  car  $\omega^2 1 \in F$  avec  $R(X) = X^2 1$ . Soient  $\alpha$  et  $\beta$  dans  $\mathbb{Q}$  et  $R_1$  et  $R_2$  dans  $\mathbb{Q}[X]$ , alors

$$\alpha R_1(\omega) + \beta R_2(\omega) \in F \quad \text{car} \quad \alpha R_1 + \beta R_2 \in \mathbb{Q}[X]$$

d'où F est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb R$  considéré comme espace vectoriel sur  $\mathbb O$ .

b. Montrons par récurrence sur n que :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad \exists q_0, q_1, q_2 \in \mathbb{Q} \quad \text{tel que} \quad \omega^n = q_0 + q_1\omega + q_2\omega^2$$

en effet.

- pour n=0, on a  $\omega^0=q_0+q_1\omega+q_2\omega^2$ , alors

$$\omega^{0} = q_{0} + q_{1} \omega + q_{2} \omega^{2} \qquad \Rightarrow \qquad q_{0} - 1 + q_{1} \omega + q_{2} \omega^{2} = 0$$

$$\Rightarrow \qquad (q_{0} - 1)\omega + q_{1} \omega^{2} + q_{2} \omega^{3} = 0$$
en multipliant fois  $\omega$ 

$$\Rightarrow \qquad (q_{0} - 1)\omega + q_{1} \omega^{2} + q_{2} (\omega + 1) = 0$$

$$\operatorname{car} \quad \omega^{3} = \omega + 1$$

$$\Rightarrow \qquad q_{2} + (q_{0} + q_{2} - 1)\omega + q_{1} \omega^{2} = 0$$

or le système  $\{1, \omega, \omega^2\}$  est libre dans  $\mathbb{R}$  comme espace vectoriel sur  $\mathbb{Q}$ , alors  $q_2 = 0$ ,  $q_1 = 0$  et  $q_0 + q_2 - 1 = 0$ , d'où  $q_2 = q_1 = 0$  et  $q_0 = 1$ , ce qui prouve que l'égalité  $0 \omega^2 + 0 \omega + 1 = 1 = \omega^0$  est vraie pour n = 0.

– Supposons que l'équation est vraie jusqu'à l'ordre n, c'est à dire que pour n on a  $\omega^n=q_0+q_1\,\omega+q_2\,\omega^2$ . Montrons que l'équation reste encore vraie

pour l'ordre n+1. On a  $\omega^n=q_0+q_1\,\omega+q_2\,\omega^2$ , alors en multipliant cette équation fois  $\omega$ , il vient

$$\omega^{n+1} = q_0 \,\omega + q_1 \,\omega^2 + q_2 \,\omega^3$$

or  $\omega^3 = \omega + 1$ , alors  $\omega^{n+1} = q_0 \omega + q_1 \omega^2 + q_2 (\omega + 1) = q_2 + (q_0 + q_2) \omega + q_1 \omega^2$ , donc il existe  $\tilde{q}_0 = q_2$ ,  $\tilde{q}_1 = q_0 + q_2$  et  $\tilde{q}_2 = q_1$  tels que  $\omega^{n+1} = \tilde{q}_0 + \tilde{q}_1 \omega + \tilde{q}_2 \omega^2$ , d'où la propriété est encore vraie pour l'ordre n+1.

- D'après la propriété de récurrence,  $\forall n \in \mathbb{N}, \quad \exists q_0, q_1, q_2 \in \mathbb{Q}$  tels que  $\omega^n = q_0 + q_1\omega + q_2\omega^2$
- c. Le système  $\{1,\omega,\omega^2\}$  est libre dans F. Il reste à montrer qu'elle est génératrice.

Soit P dans  $\mathbb{Q}[X]$  avec  $P = \sum_{k=0}^{n} \lambda_k X^k$ , alors

$$P(\omega) = \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \, \omega^k$$

or pour tout  $k \in \mathbb{N}$ , il existe  $\alpha_k$ ,  $\beta_k$  et  $\gamma_k$  dans  $\mathbb{Q}$  tels que  $\omega^k = \alpha_k + \beta_k \omega + \gamma_k \omega^2$ , alors

$$P(\omega) = \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \left( \alpha_k + \beta_k \omega + \gamma_k \omega^2 \right)$$
$$= \left( \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \alpha_k \right) + \left( \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \beta_k \right) \omega + \left( \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \gamma_k \right) \omega^2$$

donc  $P(\omega) = \rho + \eta \omega + \theta \omega^2$  où  $\rho = \sum_{k=0}^n \lambda_k \alpha_k$ ,  $\eta = \sum_{k=0}^n \lambda_k \beta_k$  et  $\theta = \sum_{k=0}^n \lambda_k \gamma_k$ , ce qui montre que la famille  $\{1, \omega, \omega^2\}$  engendre F, d'où  $\{1, \omega, \omega^2\}$  est une base du sous-espace vectoriel F.

Finalement, on déduit la dimension de  $F : \dim_{\mathbb{Q}}(F) = 3$ .