

Théorie des Langages 1

Cours 5 : Minimisation d'automates

L. Rieg (*thanks* M. Echenim)

Grenoble INP - Ensimag, 1^{re} année

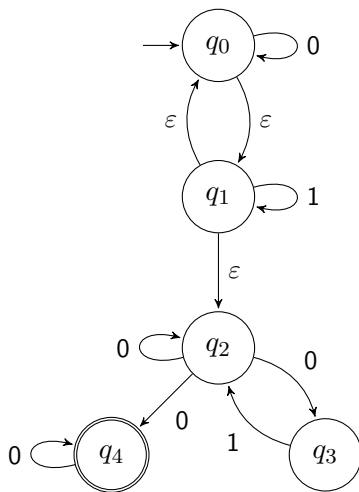
Année 2020-2021

Illustration

Construire un AFD complet pour $L = (\{0\}^* \{1\}^*)^* \{0, 01\}^* \{0\}^+$.

Illustration

Construire un AFD complet pour $L = (\{0\}^* \{1\}^*)^* \{0, 01\}^* \{0\}^+$.



Illustration

Construire un AFD complet pour $L = (\{0\}^* \{1\}^*)^* \{0, 01\}^* \{0\}^+$.

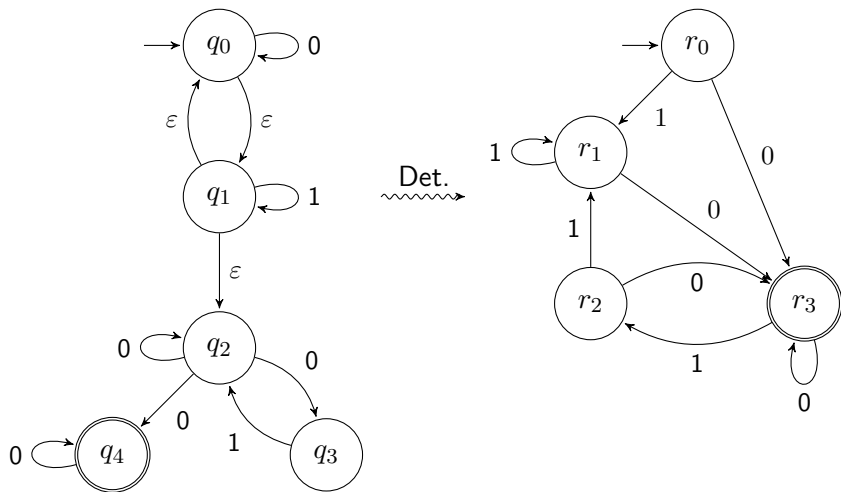


Illustration (suite)

Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.

Illustration (suite)

Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.

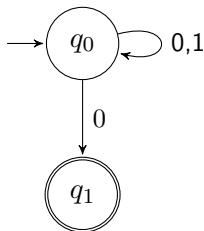


Illustration (suite)

Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.

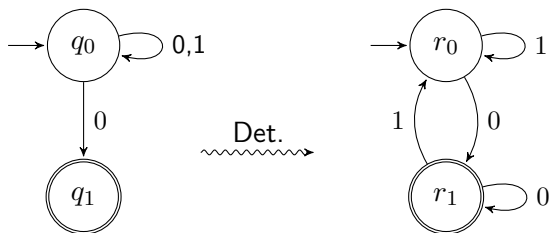
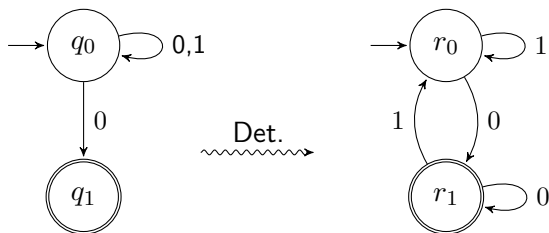


Illustration (suite)

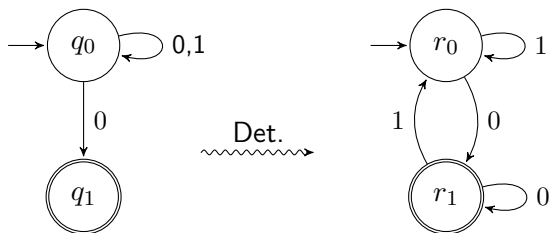
Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.



Les deux automates déterministes construits sont équivalents.

Illustration (suite)

Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.



Les deux automates déterministes construits sont équivalents.

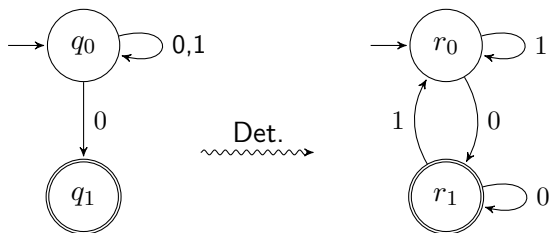
Définition (Minimalité)

Un AFD complet A est **minimal** si tout AFD complet équivalent à A a au moins autant d'états que A .

Cet automate minimal est **unique au renommage des états près**.

Illustration (suite)

Exercice : On peut montrer que $L = \{0, 1\}^* \{0\}$.



Les deux automates déterministes construits sont équivalents.

Définition (Minimalité)

Un AFD complet A est **minimal** si tout AFD complet équivalent à A a au moins autant d'états que A .

Cet automate minimal est **unique au renommage des états près**.

Question : comment construire de façon systématique un AFD minimal ?

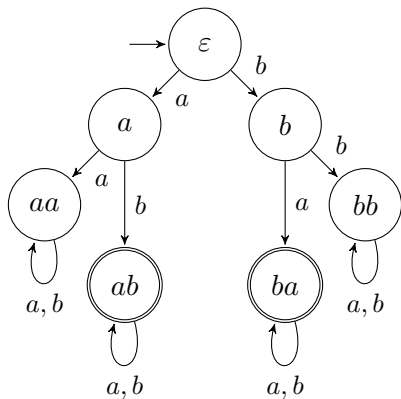
Principe de construction

On peut facilement « fusionner » certains états.

Principe de construction

On peut facilement « fusionner » certains états.

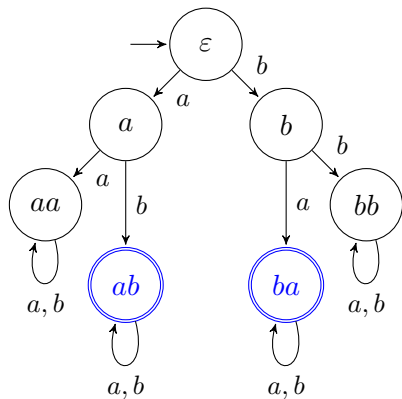
Exemple : $L = \{ab, ba\} \{a, b\}^*$



Principe de construction

On peut facilement « fusionner » certains états.

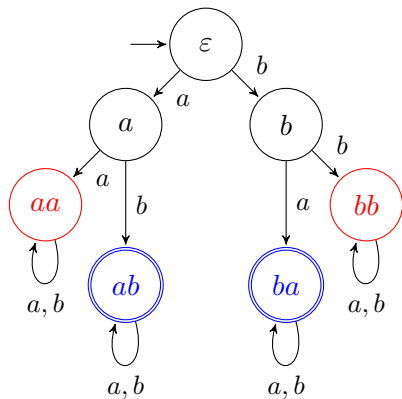
Exemple : $L = \{ab, ba\} \{a, b\}^*$



Principe de construction

On peut facilement « fusionner » certains états.

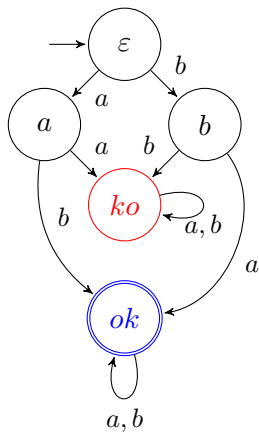
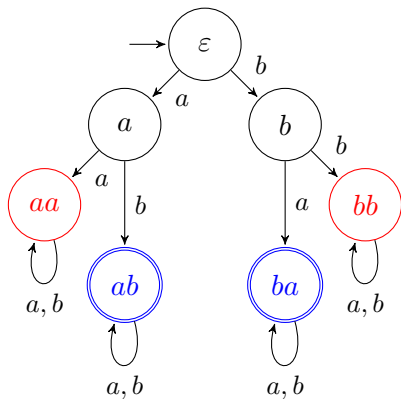
Exemple : $L = \{ab, ba\} \{a, b\}^*$



Principe de construction

On peut facilement « fusionner » certains états.

Exemple : $L = \{ab, ba\} \{a, b\}^*$



Généralisation

Définition (Équivalence de Nerode)

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD complet.

Deux états $p, q \in Q$ sont **équivalents dans A** si et seulement si

$$\forall w \in V^*, (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

Généralisation

Définition (Équivalence de Nerode)

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD complet.

Deux états $p, q \in Q$ sont **équivalents dans A** si et seulement si

$$\forall w \in V^*, (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

On note alors $p \equiv_A q$, ou simplement $p \equiv q$.

Généralisation

Définition (Équivalence de Nerode)

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD complet.

Deux états $p, q \in Q$ sont **équivalents dans A** si et seulement si

$$\forall w \in V^*, (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

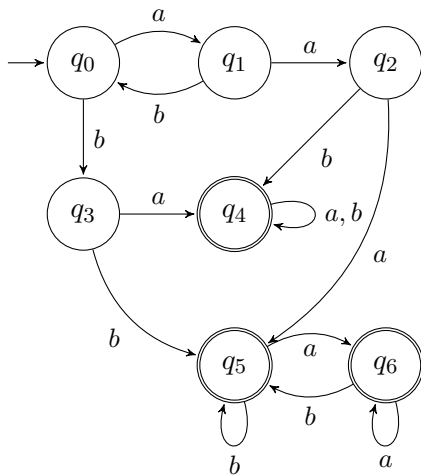
On note alors $p \equiv_A q$, ou simplement $p \equiv q$.

Proposition

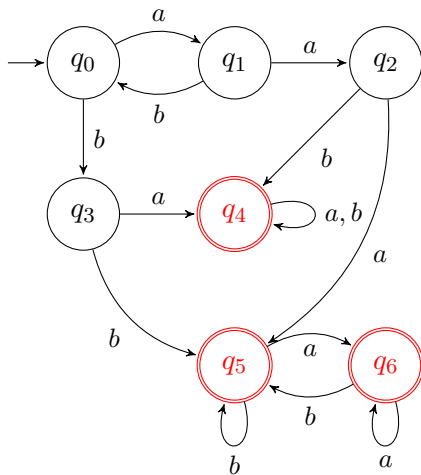
Posons $A_p \stackrel{\text{def}}{=} \langle Q, V, \delta, \{p\}, F \rangle$ et $A_q \stackrel{\text{def}}{=} \langle Q, V, \delta, \{q\}, F \rangle$.

On a alors : $p \equiv_A q$ si et seulement si A_p et A_q sont équivalents.

Exemple

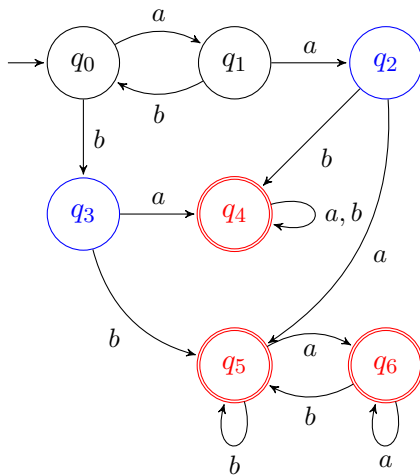


Exemple



$$q_4 \equiv_A q_5 \equiv_A q_6$$

Exemple



$$q_4 \equiv_A q_5 \equiv_A q_6$$

$$q_2 \equiv_A q_3$$

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.
On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .
2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.

On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .

2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.

Si $[p]_A = [q]_A$ alors $\forall w \in V^*, [\delta^*(p, w)]_A = [\delta^*(q, w)]_A$.

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.
On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .
2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.
Si $[p]_A = [q]_A$ alors $\forall w \in V^*, [\delta^*(p, w)]_A = [\delta^*(q, w)]_A$.

Preuve : exercice.

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.
On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .
2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.
Si $[p]_A = [q]_A$ alors $\forall w \in V^*, [\delta^*(p, w)]_A = [\delta^*(q, w)]_A$.

Preuve : exercice.

Définition

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD **complet et initialement connecté**.

On définit $\mu(A) = \langle Q_\mu, V, \delta_\mu, \{[q_0]\}, F_\mu \rangle$, où :

- Q_μ est l'ensemble des classes d'équivalence des états de Q ;

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.
On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .
2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.
Si $[p]_A = [q]_A$ alors $\forall w \in V^*, [\delta^*(p, w)]_A = [\delta^*(q, w)]_A$.

Preuve : exercice.

Définition

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD **complet et initialement connecté**.

On définit $\mu(A) = \langle Q_\mu, V, \delta_\mu, \{[q_0]\}, F_\mu \rangle$, où :

- Q_μ est l'ensemble des classes d'équivalence des états de Q ;
- F_μ est l'ensemble des classes d'équivalence des états de F ;

Définition de l'automate minimal

Proposition

1. \equiv_A est une relation d'équivalence.
On note $[p]$ (ou $[p]_A$) la classe d'équivalence de p .
2. Si $p \equiv_A q$, alors $\forall w \in V^*, \delta^*(p, w) \equiv_A \delta^*(q, w)$.
Si $[p]_A = [q]_A$ alors $\forall w \in V^*, [\delta^*(p, w)]_A = [\delta^*(q, w)]_A$.

Preuve : exercice.

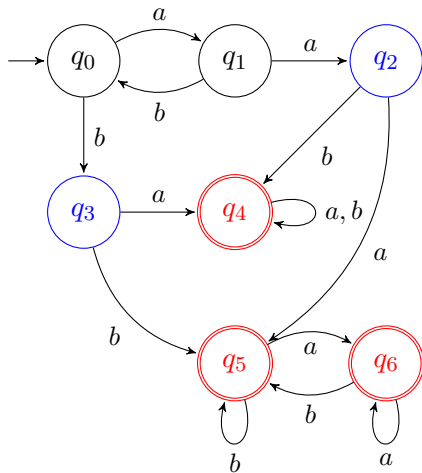
Définition

Soit $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ un AFD **complet et initialement connecté**.

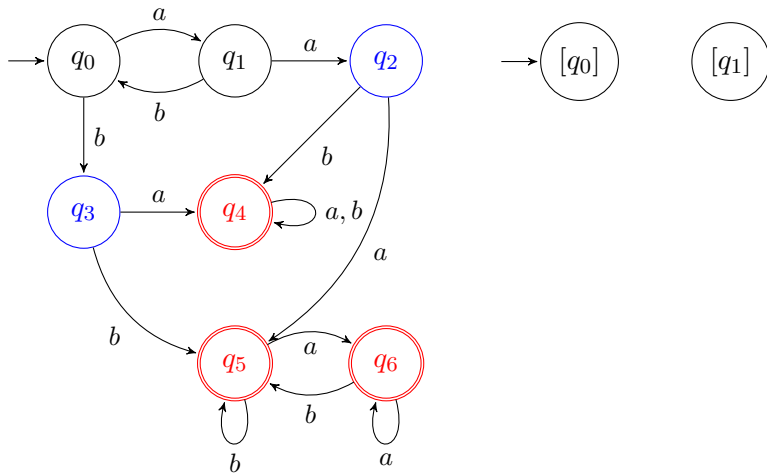
On définit $\mu(A) = \langle Q_\mu, V, \delta_\mu, \{[q_0]\}, F_\mu \rangle$, où :

- Q_μ est l'ensemble des classes d'équivalence des états de Q ;
- F_μ est l'ensemble des classes d'équivalence des états de F ;
- $\forall [p] \in Q_\mu, \forall a \in V, \delta_\mu([p], a) = [\delta(p, a)]$.

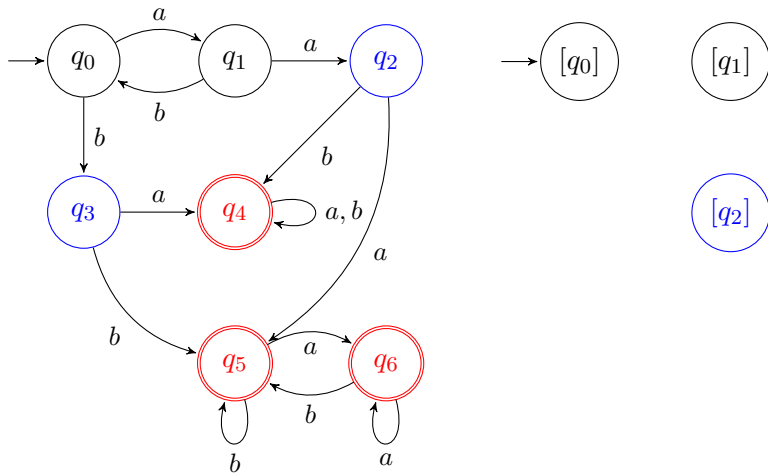
Exemple



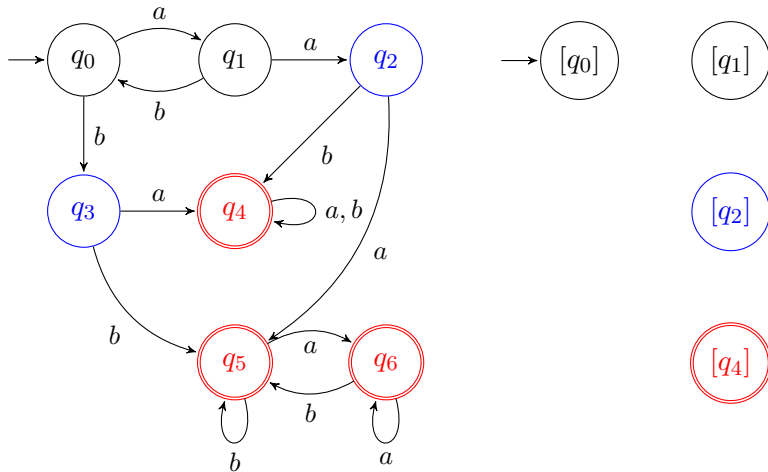
Exemple



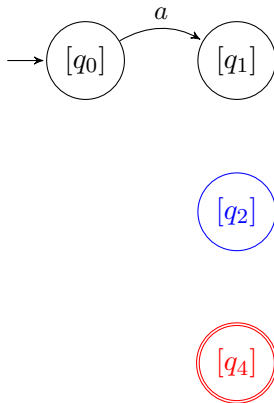
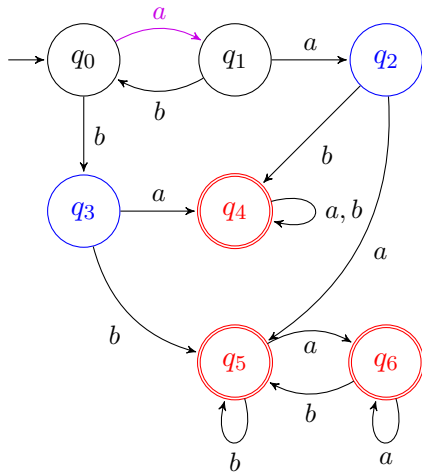
Exemple



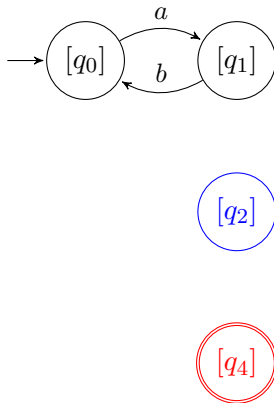
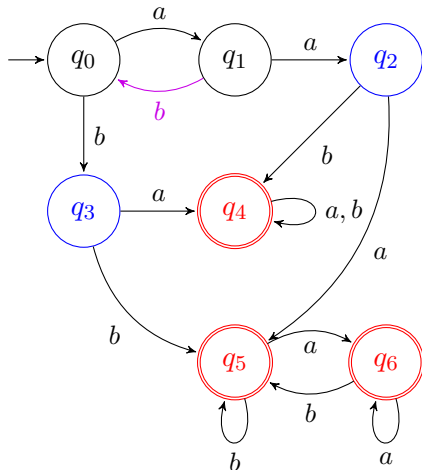
Exemple



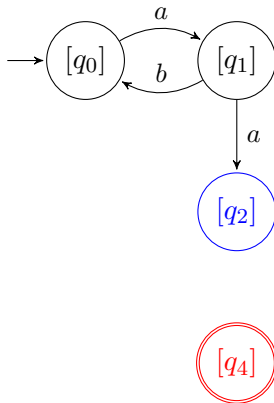
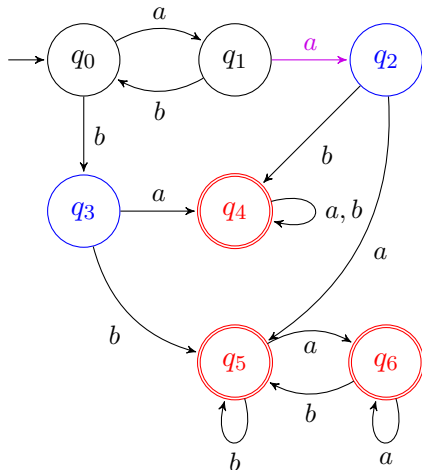
Exemple



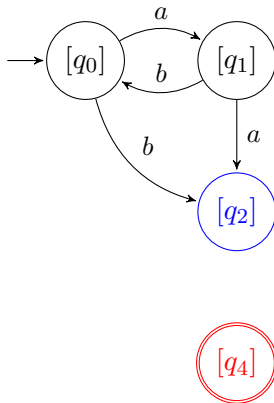
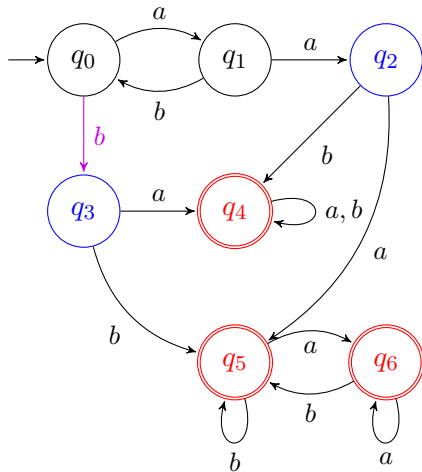
Exemple



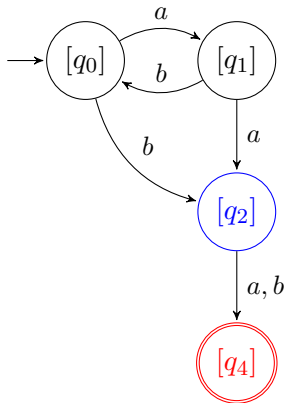
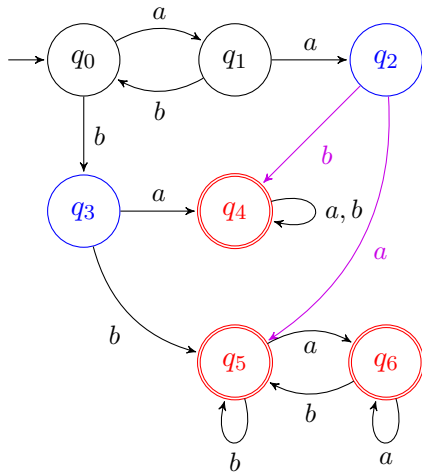
Exemple



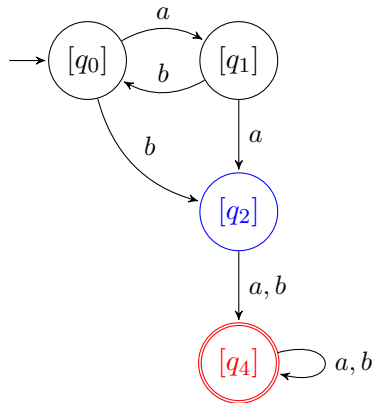
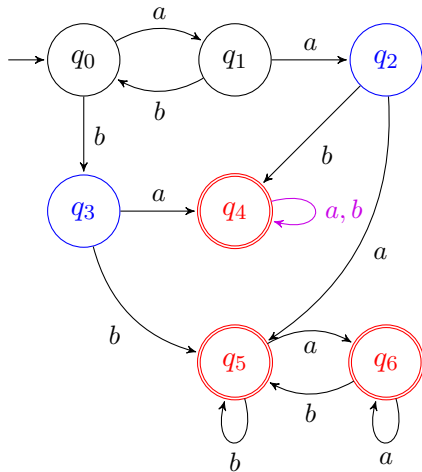
Exemple



Exemple



Exemple



Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.

Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.
2. Comment déterminer efficacement la relation \equiv ?

Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.
2. Comment déterminer efficacement la relation \equiv ?

Par **approximations successives**

Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.
2. Comment déterminer efficacement la relation \equiv ?

Par **approximations successives**

Définition

Pour $k \geq 0$, on définit la relation \equiv_k sur Q par : $p \equiv_k q$ si et seulement si :

$$\forall w \in V^*, \text{ si } |w| \leq k, \text{ alors } (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.
2. Comment déterminer efficacement la relation \equiv ?

Par **approximations successives**

Définition

Pour $k \geq 0$, on définit la relation \equiv_k sur Q par : $p \equiv_k q$ si et seulement si :

$$\forall w \in V^*, \text{ si } |w| \leq k, \text{ alors } (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

Autrement dit, $p \equiv_k q$ si ces deux états sont équivalents pour tous les mots **de longueur au plus k** .

Construction d'un automate minimal

Soit un AFD $A = \langle Q, V, \delta, \{q_0\}, F \rangle$ qu'on souhaite minimiser.

1. Supprimer les états inaccessibles de A est simple.
2. Comment déterminer efficacement la relation \equiv ?

Par **approximations successives**

Définition

Pour $k \geq 0$, on définit la relation \equiv_k sur Q par : $p \equiv_k q$ si et seulement si :

$$\forall w \in V^*, \text{ si } |w| \leq k, \text{ alors } (\delta^*(p, w) \in F \Leftrightarrow \delta^*(q, w) \in F)$$

Autrement dit, $p \equiv_k q$ si ces deux états sont équivalents pour tous les mots **de longueur au plus k** .

Si $p \equiv_k q$, alors les automates A_p et A_q reconnaissent exactement les mêmes mots **de longueur au plus k** .

Proposition

On a les propriétés suivantes :

$$\equiv_{k+1} \subseteq \equiv_k$$

Calcul de \equiv

Proposition

On a les propriétés suivantes :

$$\equiv_{k+1} \subseteq \equiv_k \qquad \equiv = \bigcap_{k \geq 0} \equiv_k$$

Calcul de \equiv

Proposition

On a les propriétés suivantes :

$$\equiv_{k+1} \subseteq \equiv_k \qquad \equiv = \bigcap_{k \geq 0} \equiv_k$$

Proposition (Stabilisation de la suite \equiv_k)

*Si A est un AFD à n états, alors
il existe $k \leq n$ tel que les relations \equiv_k , \equiv_{k+1} et \equiv sont identiques.*

Donc, si on sait calculer les relations \equiv_k efficacement,
on saura en déduire la relation \equiv .

Calcul de \equiv (suite)

Proposition

On a les propriétés suivantes :

1. $p \equiv_0 q$ si et seulement si $p \in F \Leftrightarrow q \in F$
2. $\forall k \geq 0, p \equiv_{k+1} q$ si et seulement si

$$p \equiv_k q \text{ et } \forall a \in V, \delta(p, a) \equiv_k \delta(q, a)$$

Preuve : exercice

Calcul de \equiv (suite)

Proposition

On a les propriétés suivantes :

1. $p \equiv_0 q$ si et seulement si $p \in F \Leftrightarrow q \in F$
2. $\forall k \geq 0, p \equiv_{k+1} q$ si et seulement si

$$p \equiv_k q \text{ et } \forall a \in V, \delta(p, a) \equiv_k \delta(q, a)$$

Preuve : exercice

Conséquences

1. \equiv_0 contient deux classes : F et $Q \setminus F$

Calcul de \equiv (suite)

Proposition

On a les propriétés suivantes :

1. $p \equiv_0 q$ si et seulement si $p \in F \Leftrightarrow q \in F$
2. $\forall k \geq 0, p \equiv_{k+1} q$ si et seulement si

$$p \equiv_k q \text{ et } \forall a \in V, \delta(p, a) \equiv_k \delta(q, a)$$

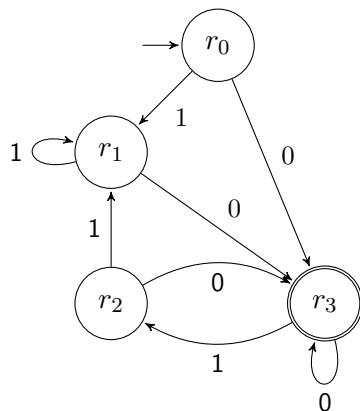
Preuve : exercice

Conséquences

1. \equiv_0 contient deux classes : F et $Q \setminus F$
2. Si $p \equiv_k q$ et $\exists a \in V$ tel que $\delta(p, a) \not\equiv_k \delta(q, a)$, alors $p \not\equiv_{k+1} q$

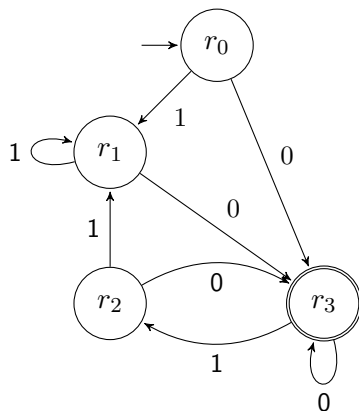
Exemple

Automate de la diapo 2



Exemple

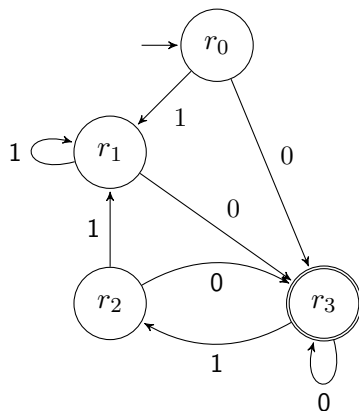
Automate de la diapo 2



$$\equiv_0 : \{r_0, r_1, r_2\}, \{r_3\}$$

Example

Automate de la diapo 2

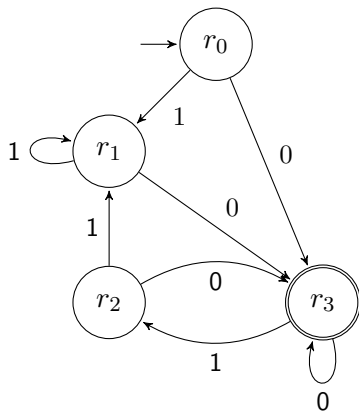


$$\equiv_0 : \{\textcolor{red}{r_0}, \textcolor{red}{r_1}, r_2\}, \{r_3\}$$

$$\equiv_1 : \quad \quad \quad, \{r_3\}$$

Exemple

Automate de la diapo 2

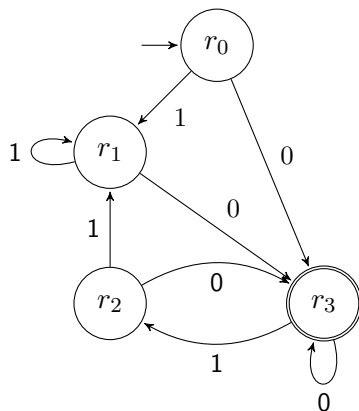


$$\equiv_0 : \{\textcolor{red}{r_0}, \textcolor{red}{r_1}, r_2\}, \{r_3\}$$

$$\equiv_1 : \{r_0, r_1\}, \{r_3\}$$

Exemple

Automate de la diapo 2

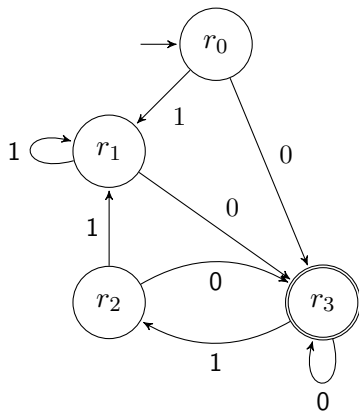


$$\equiv_0 : \{\textcolor{red}{r_0}, r_1, \textcolor{red}{r_2}\}, \{r_3\}$$

$$\equiv_1 : \{r_0, r_1\}, \{r_3\}$$

Exemple

Automate de la diapo 2

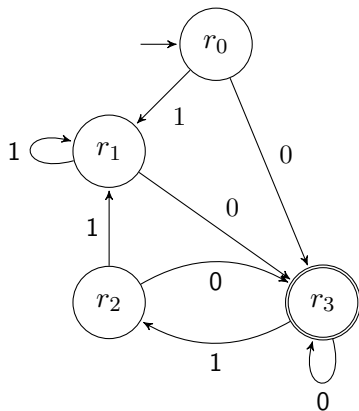


$$\equiv_0 : \{\textcolor{red}{r_0}, r_1, \textcolor{red}{r_2}\}, \{r_3\}$$

$$\equiv_1 : \{r_0, r_1, r_2\}, \{r_3\}$$

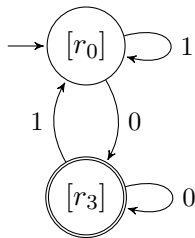
Example

Automate de la diapo 2

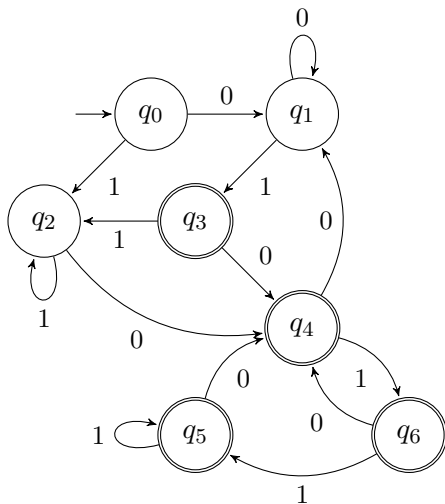


$$\equiv_0 : \{r_0, r_1, r_2\}, \{r_3\}$$

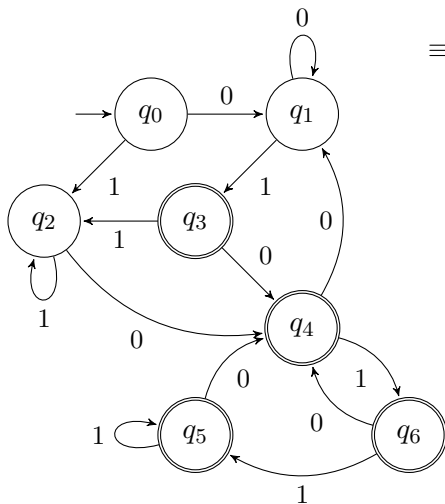
$$\equiv_1 : \{r_0, r_1, r_2\}, \{r_3\}$$



Exemple 2

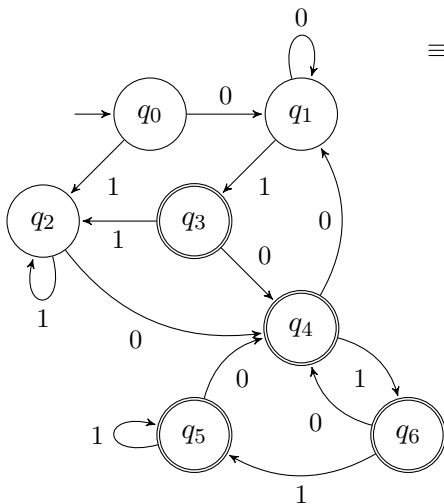


Exemple 2



$$\equiv_0 : \{q_0, q_1, q_2\} \quad \{q_3, q_4, q_5, q_6\}$$

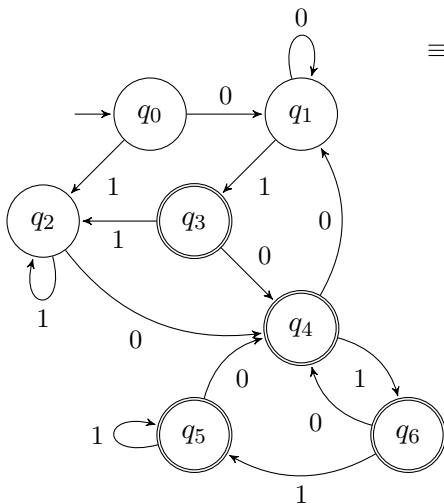
Exemple 2



$$\equiv_0 : \{q_0, q_1, q_2\} \quad \{q_3, q_4, q_5, q_6\}$$

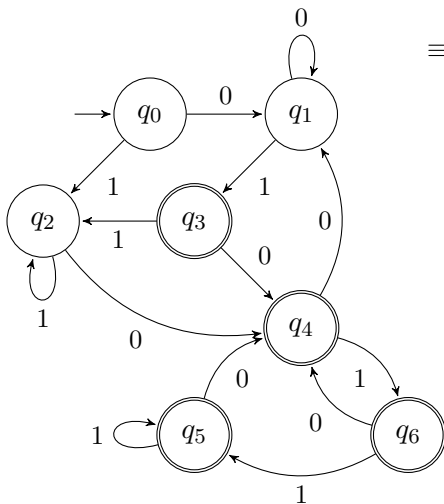
A B

Exemple 2



$$\equiv_0 : \underbrace{\{q_0, q_1, q_2\}}_A \quad \underbrace{\{q_3, q_4, q_5, q_6\}}_B$$

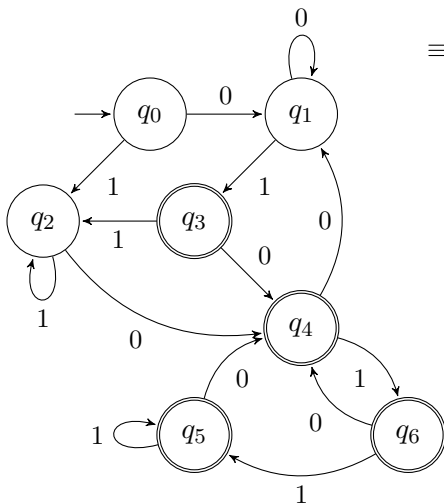
Exemple 2



$$\equiv_0 : \overset{A}{\{q_0, q_1, q_2\}} \quad \overset{B}{\{q_3, q_4, q_5, q_6\}}$$

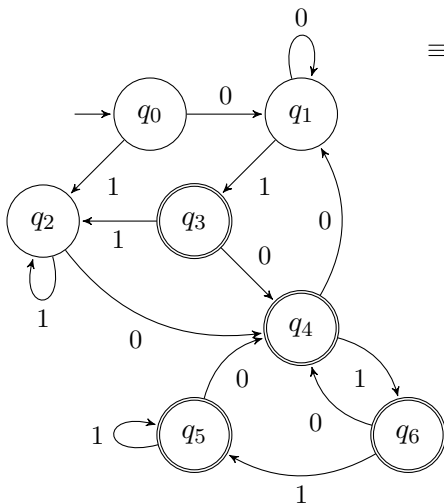
AA

Exemple 2



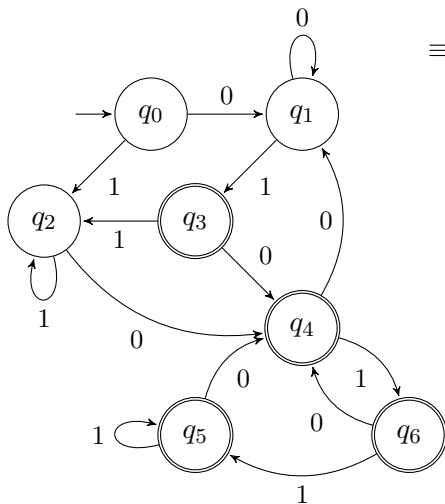
$$\equiv_0 : \left\{ \begin{array}{c} q_0, \quad q_1, \quad q_2 \\ \textcolor{red}{AA} \quad \textcolor{red}{A} \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{c} q_3, \quad q_4, \quad q_5, \quad q_6 \\ \textcolor{blue}{B} \end{array} \right\}$$

Exemple 2



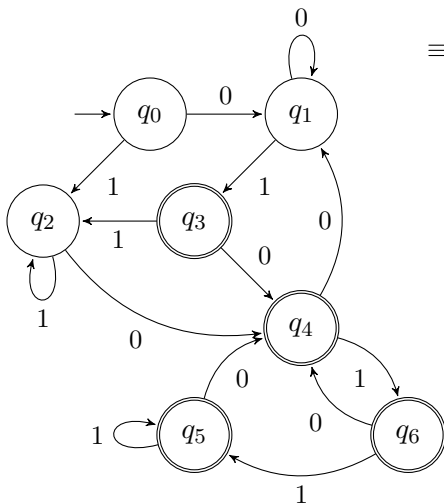
$$\equiv_0 : \left\{ \begin{array}{c} q_0, \quad q_1, \quad q_2 \\ \textcolor{red}{AA} \quad \textcolor{red}{AB} \end{array} \right\} \quad \left\{ \begin{array}{c} q_3, \quad q_4, \quad q_5, \quad q_6 \\ \textcolor{blue}{B} \end{array} \right\}$$

Exemple 2



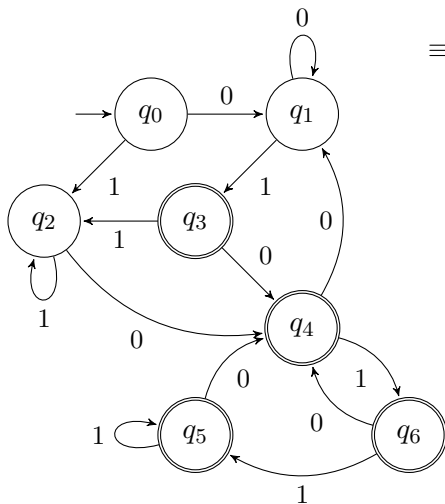
$$\equiv_0 : \begin{array}{c} \textcolor{red}{A} \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ \textcolor{red}{AA} \textcolor{red}{AB} \textcolor{blue}{B} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcolor{blue}{B} \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \end{array}$$

Exemple 2



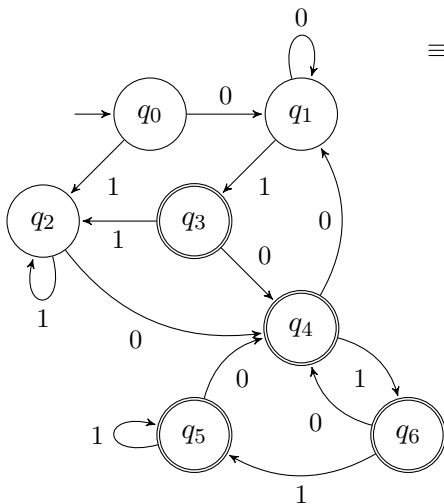
$$\equiv_0 : \begin{array}{c} \textcolor{red}{A} \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ \textcolor{red}{AA} \textcolor{red}{AB} \textcolor{blue}{BA} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcolor{blue}{B} \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \end{array}$$

Exemple 2



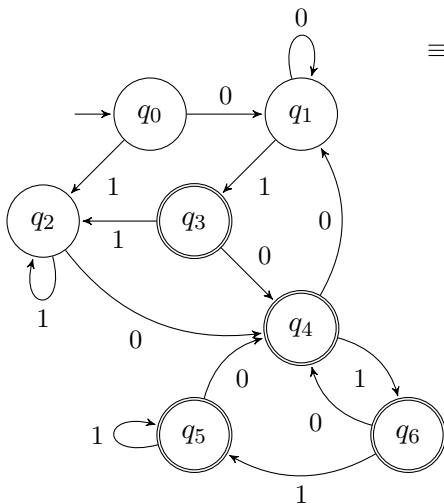
$$\equiv_0 : \begin{array}{c} \textcolor{red}{A} \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ \textcolor{red}{AA} \textcolor{blue}{AB} \textcolor{red}{BA} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcolor{blue}{B} \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\ \textcolor{blue}{BA} \end{array}$$

Exemple 2



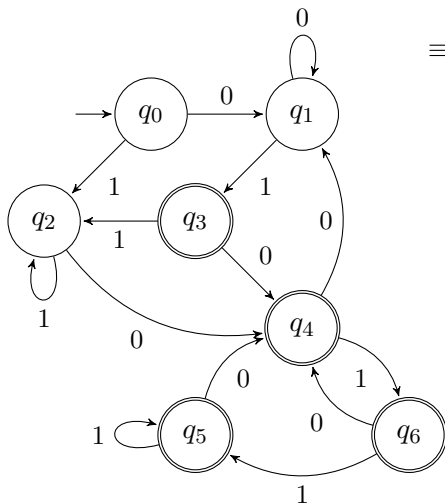
$$\equiv_0 : \begin{array}{c} \textcolor{red}{A} \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ \textcolor{red}{AA} \textcolor{blue}{AB} \textcolor{red}{BA} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcolor{blue}{B} \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\ \textcolor{blue}{BA} \textcolor{red}{AB} \end{array}$$

Exemple 2



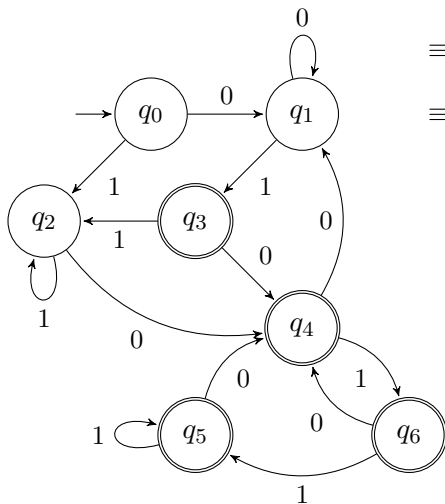
$$\equiv_0 : \begin{array}{c} A \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ AA \quad AB \quad BA \end{array} \quad \begin{array}{c} B \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\ BA \quad AB \quad BB \end{array}$$

Exemple 2



$$\equiv_0 : \begin{array}{c} A \\ \{q_0, q_1, q_2\} \\ AA \quad AB \quad BA \end{array} \quad \begin{array}{c} B \\ \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\ BA \quad AB \quad BB \quad BB \end{array}$$

Exemple 2

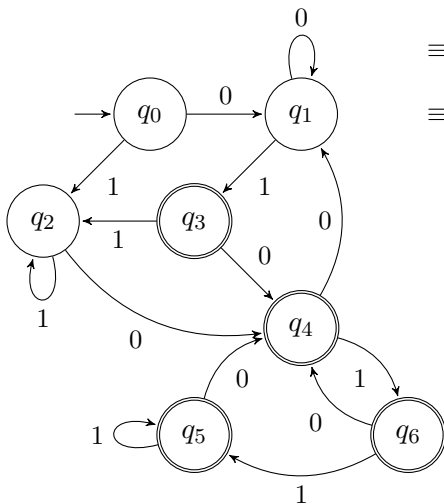


$\equiv_0 : \{q_0, q_1, q_2\}$
 $\quad \quad \quad \textcolor{red}{AA} \textcolor{blue}{AB} \textcolor{blue}{BA}$

$\equiv_1 : \{q_0\} \{q_1\} \{q_2\}$

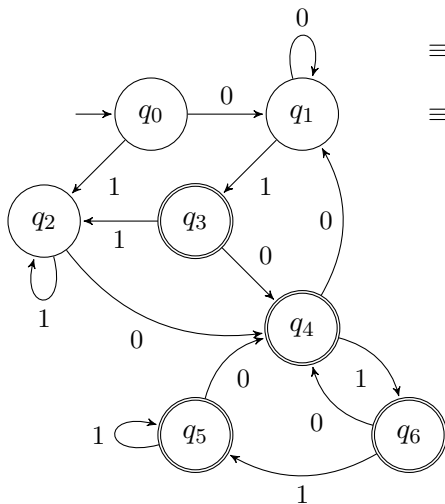
$\quad \quad \quad \textcolor{blue}{B}$
 $\{q_3, q_4, q_5, q_6\}$
 $\textcolor{blue}{BA} \textcolor{red}{AB} \textcolor{blue}{BB} \textcolor{blue}{BB}$

Exemple 2



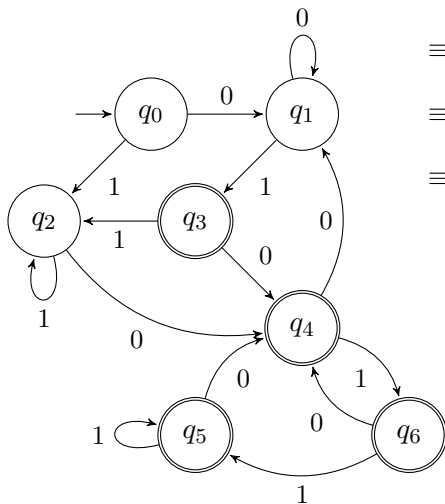
$$\begin{array}{ll}
 \equiv_0 : \{q_0, q_1, q_2\} & \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\
 \equiv_1 : \{q_0\} \{q_1\} \{q_2\} & \{q_3\} \{q_4\} \{q_5, q_6\}
 \end{array}$$

Exemple 2



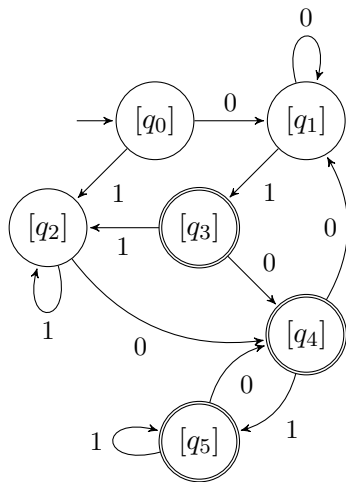
$$\begin{array}{lcl}
 & A & B \\
 \equiv_0 : & \{q_0, q_1, q_2\} & \{q_3, q_4, q_5, q_6\} \\
 & \textcolor{red}{AA} \textcolor{blue}{AB} \textcolor{blue}{BA} & \textcolor{blue}{BA} \textcolor{red}{AB} \textcolor{blue}{BB} \textcolor{blue}{BB} \\
 \equiv_1 : & \{q_0\} \{q_1\} \{q_2\} & \{q_3\} \textcolor{green}{\{q_4\}} \textcolor{red}{\{q_5, q_6\}} \\
 & & \textcolor{green}{45} \textcolor{green}{45}
 \end{array}$$

Exemple 2



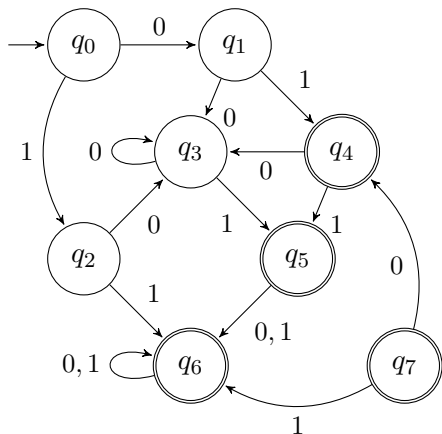
	<i>A</i>	<i>B</i>
$\equiv_0 :$	$\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_3, q_4, q_5, q_6\}$
	<i>AA AB BA</i>	<i>BA AB BB BB</i>
$\equiv_1 :$	$\{q_0\} \{q_1\} \{q_2\}$	$\{q_3\} \{q_4\} \{q_5, q_6\}$
		<i>45 45</i>
$\equiv_2 :$	$\{q_0\} \{q_1\} \{q_2\}$	$\{q_3\} \{q_4\} \{q_5, q_6\}$

Exemple (solution)



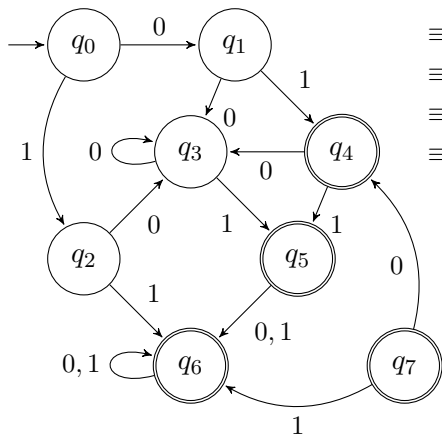
Exercise

Minimiser l'automate suivant :



Exercise

Minimiser l'automate suivant :



Suppression de q_7

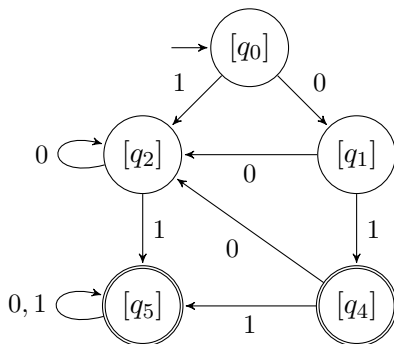
$$\equiv_0 : \{q_0, q_1, q_2, q_3\}, \{q_4, q_5, q_6\}$$

$$\equiv_1 : \{q_0\}, \{q_1, q_2, q_3\}, \{q_4\}, \{q_5, q_6\}$$

$$\equiv_2 : \{q_0\}, \{q_1\}, \{q_2, q_3\}, \{q_4\}, \{q_5, q_6\}$$

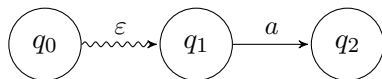
$$\equiv_3 : \{q_0\}, \{q_1\}, \{q_2, q_3\}, \{q_4\}, \{q_5, q_6\}$$

Solution



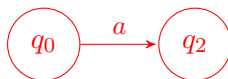
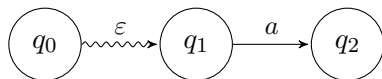
Récapitulatif

1. Suppression des ε -transitions



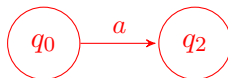
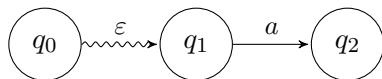
Récapitulatif

1. Suppression des ε -transitions

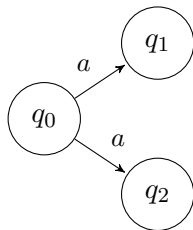


Récapitulatif

1. Suppression des ε -transitions

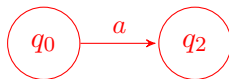
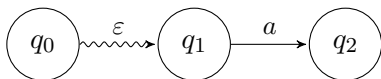


2. Détermination

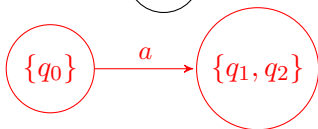
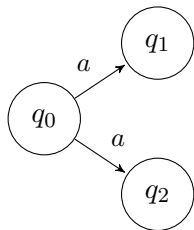


Récapitulatif

1. Suppression des ε -transitions

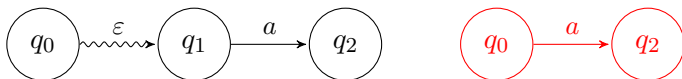


2. Détermination

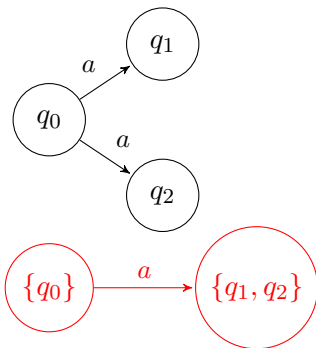


Récapitulatif

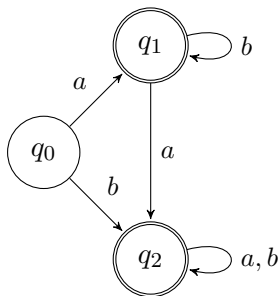
1. Suppression des ε -transitions



2. Détermination

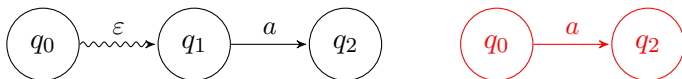


3. Minimisation

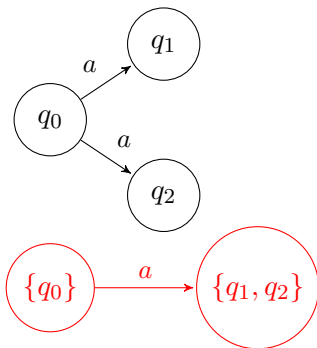


Récapitulatif

1. Suppression des ε -transitions



2. Détermination



3. Minimisation

