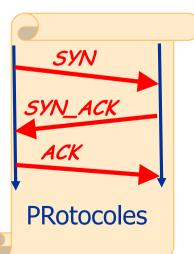




Chapitre PR2 Initiation aux problèmes d'algorithmes répartis Parallélisme asynchrone

Transfert fiable malgré pertes & erreurs
Problème du consensus réparti
Preuve de protocoles



Parallélisme et répartition



- Parallélisme: Architectures et algorithmes qui coopèrent pour traiter des informations de manière plus ou moins simultanée
- Différentes formes de parallélisme
 - Inhérent dans architecture matérielle (accès concurrents au(x) bus, multi-coeurs...)
 - Calculs parallèles (ex: make –j), calcul Haute Performance (HPC), clusters, grilles de calcul
 - Applications et systèmes répartis
 - Protocoles de réseaux

Problèmes fondamentaux du //isme



- Information locale, partielle vs calcul global
 - Difficultés: cf pb des 2 armées (plus loin)
 - Optimisations: répartition de l'information et du calcul
- Synchronisation entre les parties
- Non-déterminisme (délais variables)
 - programmation adaptée: commandes gardées, programmation par événement, appels non bloquants...
- Causalité et ordres partiels
 - Sémantiques d'ordres partiels

Contenu du chapitre PR2

NB: PR2 ne présente pas des protocoles, mais des éléments de solutions intervenant dans les protocoles réels sur quelques problèmes fondamentaux

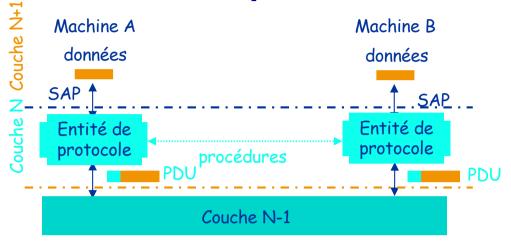
Acheminement fiable

- Pb1: En présence d'erreurs de transmission (bits corrompus)
 - Codes détecteurs/correcteurs
- Pb2: En présence de pertes de messages
- Consensus réparti fiable
 - Pb3: En présence de pertes de messages
 - Le problème des deux armées
 - Pb4: En présence de processeurs défectueux
 - Le problème des généraux byzantins
- Formalisation et preuve de protocoles
 - Automates, logiques temporelles, model-checking, simulation...
 - Liens avec cours TL1

PR2 - 4

Pb1: Fiabiliser le transfert en présence

<u>d'erreurs</u> <u>de transmission</u>



- Problème: concevoir un protocole de couche N qui détecte et récupère les erreurs de transmission laissées par le service N-1 Bits corrompus entre l'envoi et la réception (avec probabilité faible)
- Détection
 - addition d'un champ de contrôle (<u>checksum</u>: code détecteur d'erreur) au contenu du message
 - détection d'incohérence par le récepteur, et signalisation vers l'émetteur (accusé de réception négatif: NACK)
- Récupération
 - Retransmission en cas d'erreur détectée (réception NACK)

Checksum: code détecteur d'erreurs

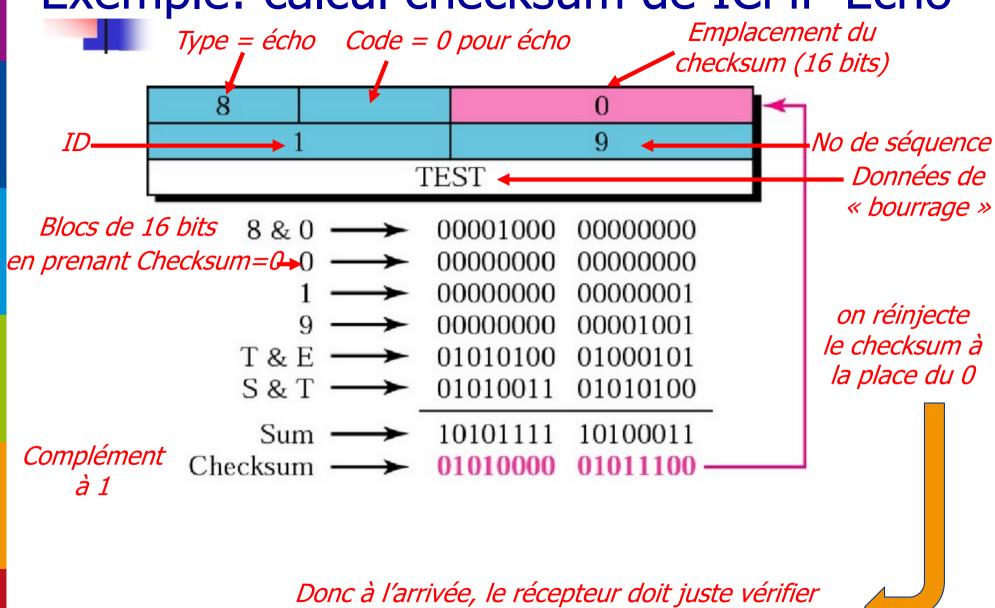
Somme de contrôle:

- découper le PDU de longueur M=p x n en p blocs de n bits
- additionner les p nombres (modulo 2^n), total = S
- en général on complémente à un: $C = (2^{n}-1) S$
- ajouter C à l'en-tête du PDU
- vérifier à la réception que la somme S' des p blocs de bits reçus est toujours égale à S, i.e. que S' +C = $1111....11 = 2^n-1$

Détection presque parfaite

- soit r << 1 la probabilité qu'un bit soit mal transmis
- si r très faible, par exemple r= 10⁻⁶, probabilité de PDU incorrect
 M r + M r² +...
- probabilité de non-détection ~ Mr²/ 2ⁿ car si un seul bit modifié, la somme ne sera pas la même (il faut que 2 erreurs se compensent)
- A.N. pour n=16, r= 10^{-6} et p=10, proba ~2,5 x 10^{-15} , soit deux erreurs par petabit de données transmises





que la somme pour le paquet reçu est une suite de 1

R. GROZ

PR2 - 7

Protocole « arrêt et attente » simple

pour résoudre les erreurs de transmission

16 bits M bits

PDU N

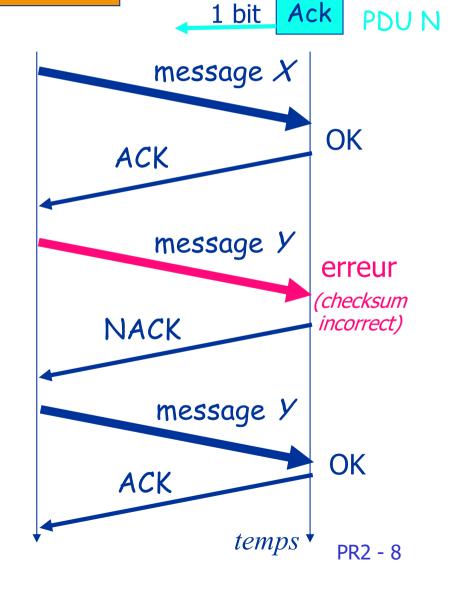
Checksum

PDU N+1

16 + M bits

 Transmission fiable en présence d'erreurs (détectées par checksum)

- Fonctionne bien en l'absence de pertes
- ACK/NACK=1 bit
- + Contrôle de flux
 - l'émetteur peut envoyer le message suivant dès qu'il reçoit ACK

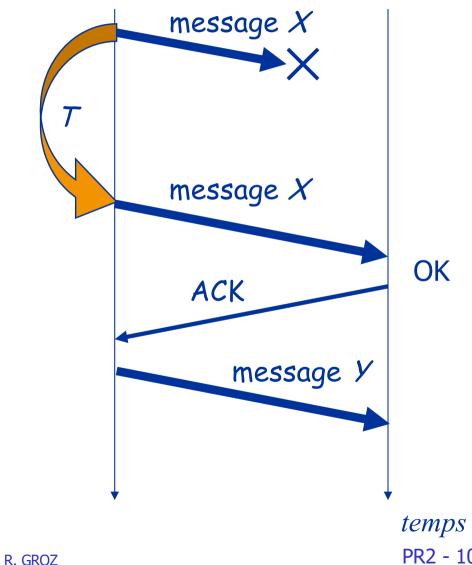


Pb2: Fiabiliser le transfert en présence de pertes

- Transmission fiable malgré des pertes
 - retransmettre en cas de perte ARQ (Automatic Repeat reQuest protocol)
 - protocole : règles de coopération pour organiser la transmission
- Détection des pertes
 - Définition d'un temps d'attente (par ex. d'une réponse): *timer* (temporisation)
 - Le programme « entité de protocole » sera « réveillé » par l'O/S à échéance d'une temporisation

Cas de pertes: récupération avec timer

- Temporisation
 - si pas de réponse, retransmettre
 - l'intervalle T doit être supérieur au temps aller-retour



PR2 - 10

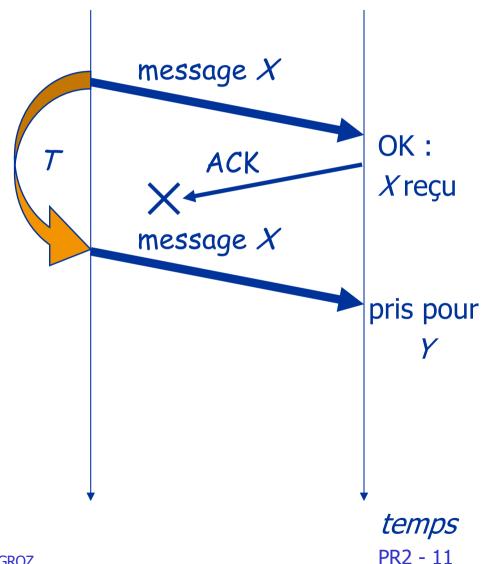
Problème de duplication induit par la retransmission

Retransmission

- on confond le message suivant avec le message retransmis

Solution

- numérotation de messages



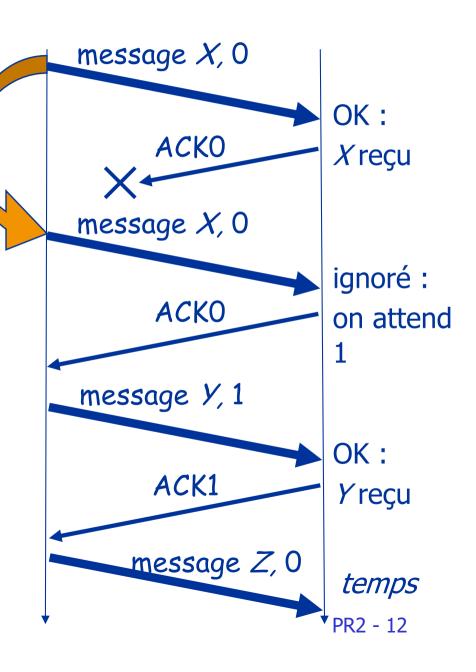
Numérotation (résout la duplication)

Numéros des messages et des ACKs

- si un message en désordre, on l'ignore

- compteur sur k bits - mod 2^k

- Simplification en arrêt et attente
- 1 bit suffit (protocole du bit alternant).
- ACK 0 -> 0
 ACK 1 -> 1
 NACK: on renvoie le bit (numéro)
 associé au dernier message
 correctement reçu: (NACK 0)=1



Arrêt et attente avec numéros mod 2 le protocole du bit alternant

- Protocole du Bit Alternant (ou « alterné ») (Alternating Bit Protocol)
 - récupère pertes et erreurs: transmission fiable
 - proposé en 1969 pour la couche 2 (liaison): « A note on reliable fullduplex transmission over half-duplex links » CACM May 1969
 - *Idée cruciale*: le bit n'a pas une signification fixe (0/1: ACK/NACK) MAIS il alterne (change de signification à chaque nouveau message)
 - NB: avec signification fixe (1ère idée naturelle), ÇA NE FONCTIONNERAIT PAS
 - Economie: le bit a une double(-triple) fonction, numéroter+accuser réception et il numérote AUSSI les messages en sens retour (piggybacking)
- Tampons ?
 - émetteur : 1 message
- Performances ?
 - on attend pendant tout le temps d'aller-retour

PR2 - 13

Sol. à pbs 1&2: Protocole du bit alterné

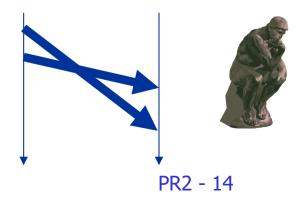
Emetteur, var bit_courant init à 0

```
-Transmet (b,m) avec ajout 1 bit b=bit_courant
-Si reçoit message (B,M)

•Si B=bit_courant alors bit_courant:=1-bit_courant,
    peut envoyer mess suivant m'

•Sinon renvoie (bit_courant,m)
-Si ne reçoit rien, renvoie (bit_courant,m) au bout de
```

- Récepteur: idem
- Protocole prouvé correct (transmission fiable) si
 - Message peuvent être perdus par couche N-1
 - Bit d'en-tête non corrompu par N-1
 - Quel que soit T
- Protocole incorrect si ordre des messages non préservé par couche N-1 (cf TD)

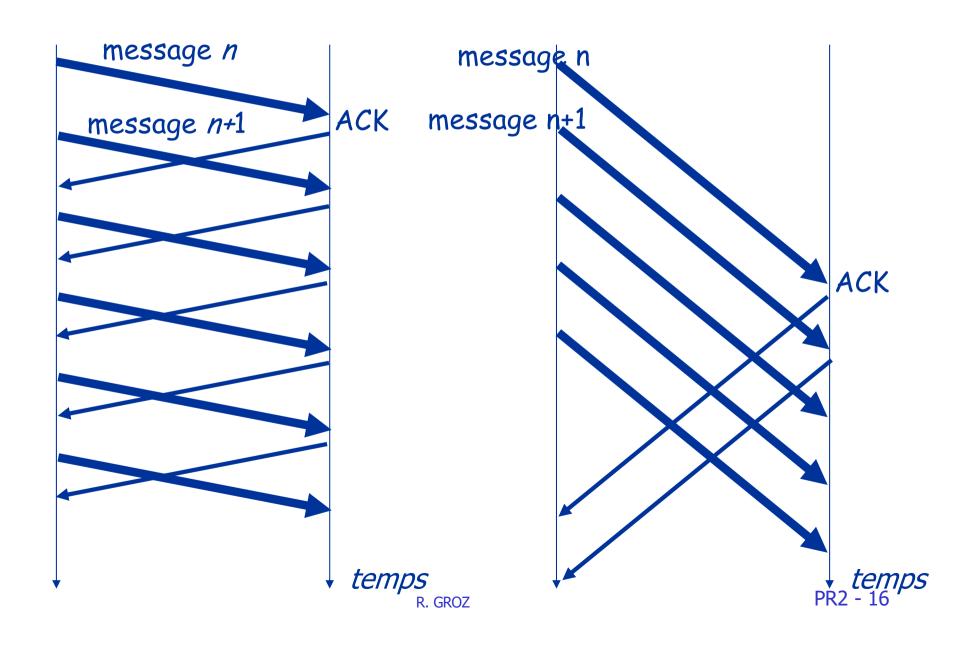


R. GROZ

Solution généralisée: Protocoles à fenêtre

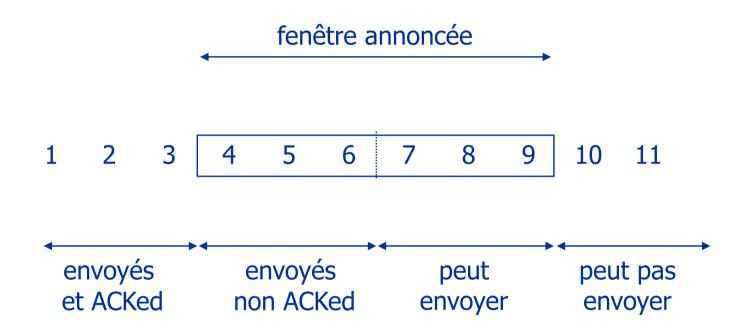
- Améliorer les performances
 - l'émetteur peut envoyer plusieurs messages sans attendre l'ACK
 - fenêtre d'émission : les messages à envoyer
 - taille de fenêtre ?
 - dépend du temps aller-retour
 - idéal : pouvoir envoyer (temps de transmission) le nombre de messages correspondant à un RTT
 - -Mais le RTT pas forcément connu à l'avance
 - En TCP: négociation de « Window Size » et ajustement en fonction de la variation des temps (RTT, congestion)

Taille de fenêtre









- Fenêtre glissante
 - avance à la réception de ACK
 - bloquée quand limite haute de la fenêtre est atteinte

Stratégies de retransmission

- Stratégies
 - Arrêt et attente (Send and Wait)
 - Retransmission contiguë (Go-back-N)
 - Retransmission sélective (Selective Retransmit)

TCP

- utilise une combinaison de Go-back-N et de retransmission sélective
- numérote les octets transmis, et non pas les PDU (appelés segments)

Contenu du chapitre PR2

- Acheminement fiable
 - Pb1: En présence d'erreurs de transmission (bits corrompus)
 - Codes détecteurs/correcteurs
 - Pb2: En présence de pertes de messages
- Consensus réparti fiable
 - Pb3: En présence de pertes de messages
 - Le problème des deux armées
 - Pb4: En présence de processeurs défectueux
 - Le problème des généraux byzantins
- Formalisation et preuve de protocoles
 - Automates, logiques temporelles, model-checking, simulation...

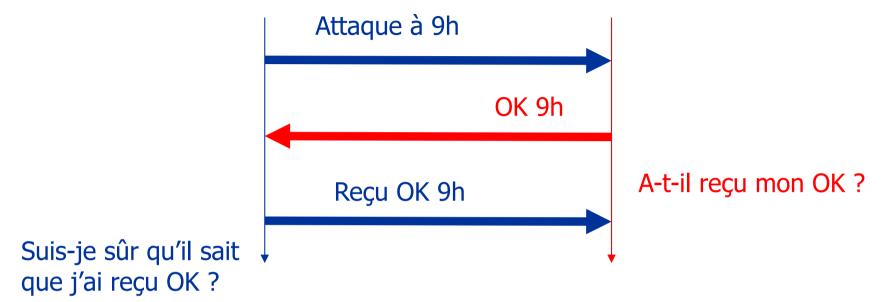
Pb3: Le problème des deux armées



- L'armée bleue et l'armée rouge (alliées) ne peuvent gagner contre l'armée blanche que si elles attaquent simultanément.
- Si une des deux armées attaque seule, elle est écrasée.
- Leurs messagers peuvent être interceptés par l'armée blanche.
- Pb: <u>concevoir</u> un protocole de synchronisation entre l'armée bleue et l'armée rouge pour attaquer ensemble

Tentatives de synchronisation





- Il ne peut exister de protocole garantissant que les deux parties attaqueront en même temps.
- Solutions approchées: algorithme probabiliste, limiter le risque d'échec (sans pouvoir le réduire à 0)
- Application: TCP (fermeture de connexion)

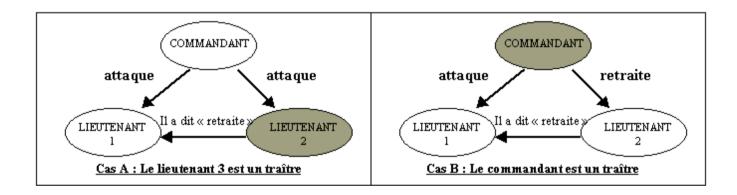
Pb 4: Le problème des généraux byzantins

Lamport, Pease, Shostak ACM TOPLAS 1982

- N généraux doivent attaquer la ville
- •m généraux félons, N-m loyaux
- Les généraux félons(traîtres) peuvent mentir, et donner des ordres incohérents
- Objectif:
 - Tous les généraux loyaux doivent exécuter la même action
 - Un petit nombre de traîtres ne doit pas conduire à l'exécution d'un mauvais plan

Le problème des généraux byzantins

 Ex: 1 commandant coordonne attaque, les autres généraux (lieutenants) doivent décider d'une action commune



- Théorème (cas général): pas de solution si m >= N/3; il faut au moins N= 3m+1 généraux (donc au moins 2m+1 loyaux pour m félons)
- Application: systèmes tolérants aux fautes, calcul du nombre de processeurs répliqués nécessaire

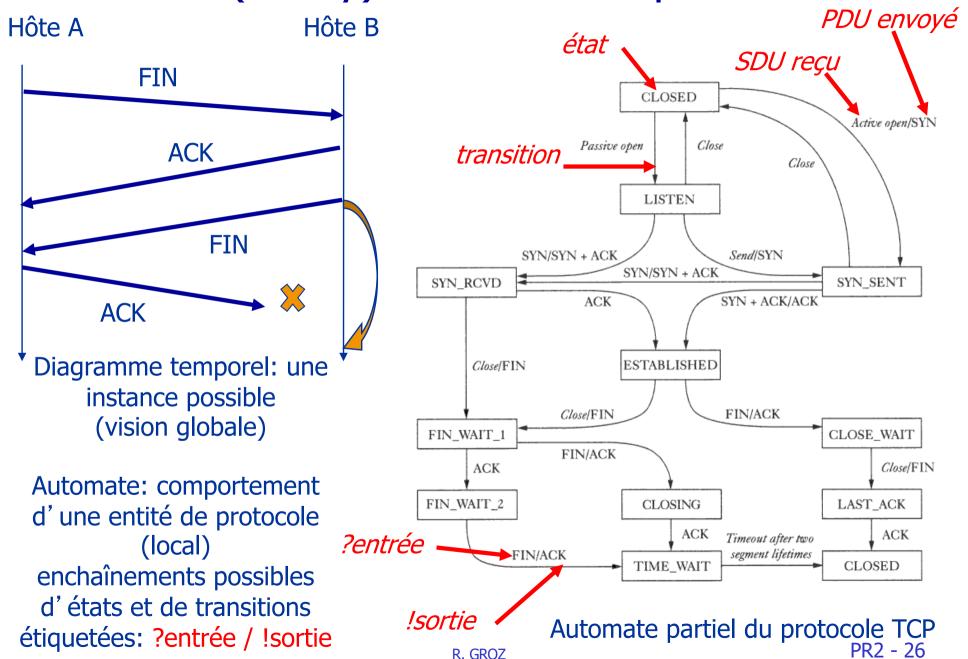
Contenu du chapitre PR2

- Acheminement fiable
 - Pb1: En présence d'erreurs de transmission (bits corrompus)
 - Codes détecteurs/correcteurs
 - Pb2: En présence de pertes de messages
- Consensus réparti fiable
 - Pb3: En présence de pertes de messages
 - Le problème des deux armées
 - Pb4: En présence de processeurs défectueux
 - Le problème des généraux byzantins
- Formalisation et preuve de protocoles
 - Automates, logiques temporelles, model-checking, simulation...

Validation des protocoles

- Difficulté à concevoir des protocoles:
 - algorithmes répartis, l'esprit a de la peine à suivre plusieurs fils indépendants
 - asynchronisme, non-déterminisme (délais variables etc)
 - Possibilité de:
 - réceptions non spécifiées (machine dans un état où on ne lui a pas dit comment traiter tel message qu'elle reçoit)
 - interblocages « *deadlock* » (chaque entité attend une réponse d'une autre)
 - cycles non productifs « livelock » (chacun redemande à l' autre)
 - etc...
- Besoin de méthodes formalisant les comportements
 - pour raisonner et prouver
 - pour traitement automatique (preuve, génération de code...)

Automate (Mealy) décrivant un protocole



Définition d'un calcul par un langage

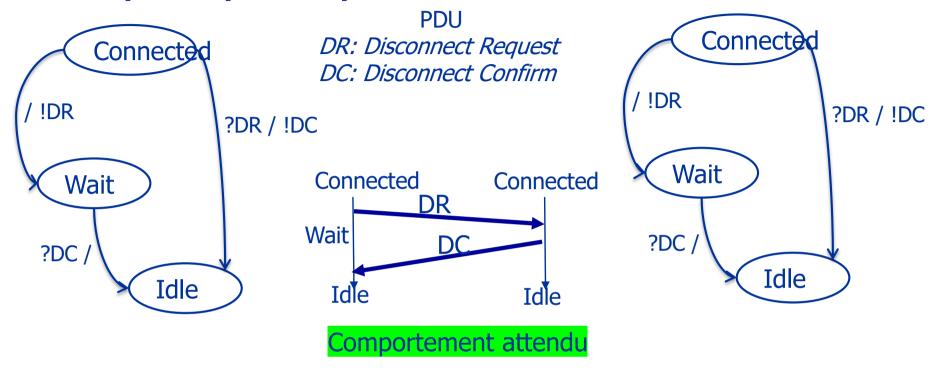
Correspondance TL

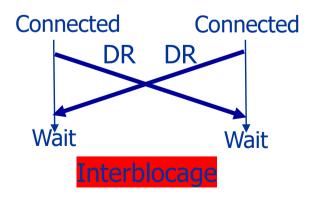
- Alphabet: ensemble des types de PDU
- Mot: séquence de PDU (un diagramme temporel = 1 exemple)
- Langage: enchaînements permis par le protocole (cf procédures pair à pair)
 - = Tous les exemples possibles
- Calcul séquentiel: mot=ordre total

Difficultés => complexité

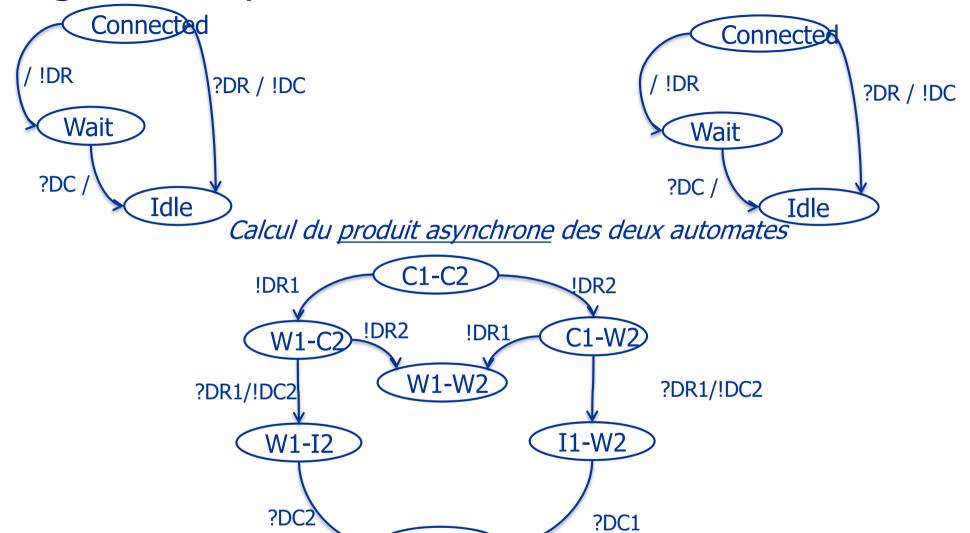
- Alphabet structuré (types complexes)
- séquence + temps réel
- Langage défini par une grammaire:
 - automate: langage régulier
 - automates+variables: Turing complete
- //isme asynchrone:
 - ordre partiel
 - mélange de langages

Exemple: petit protocole de déconnexion





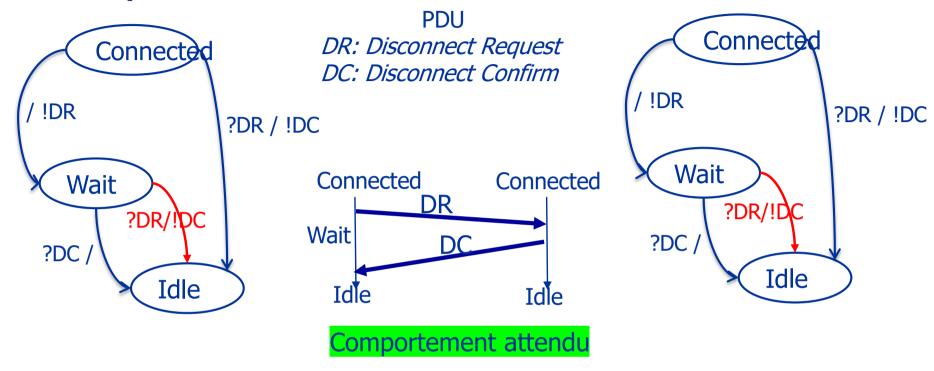
Algorithme pour vérifier le fonctionnement

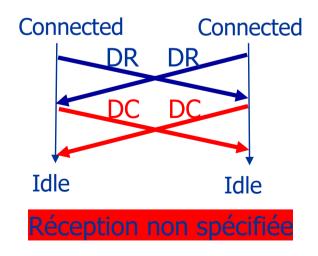


On peut identifier état puits anormal W1-W2

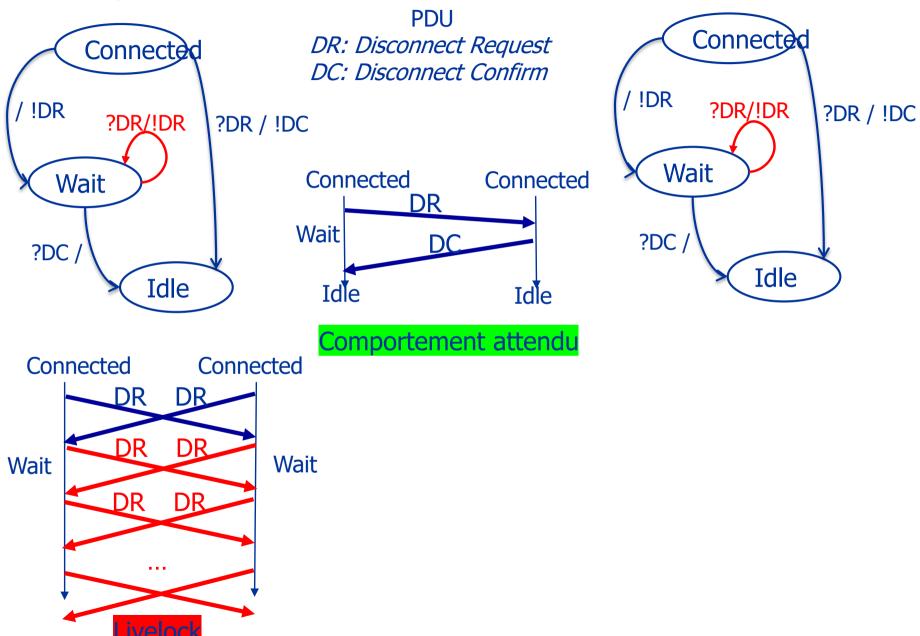
I1-I2

Exemple: 1ère tentative de solution





Exemple: 2ème tentative de solution



Model-checking

- Construire le graphe complet des états possibles du système
 - Produits asynchrones ou synchrones d'automates (ou d'états de calcul d'un programme) -> cf cours TL1
- Vérifier des propriétés du système:
 - Atteignabilité d'états désirables / indésirables
 - Occurrence d'événements attendus/non-attendus
 - Respect de règles d'enchaînement (ex: un message émis sera toujours reçu)
 - Cas particulier: vérification de propriétés de sécurité (confidentialité, légitimité...) pour des protocoles cryptographiques (cf TP avec outil spécialisé AVISPA)

Preuve de protocoles



- Protocoles = algorithmes répartis
 - Difficiles à concevoir corrects
 - Si incorrect, difficile à détecter et à récupérer (N machines)
- Méthodes de vérification
 - Automates (étiquetés, temporisés etc)
 - Utilisation de logiques temporelles pour exprimer les propriétés: □(Send ⇒ ◊ Receive)
 - Algèbre linéaire pour calculer des invariants
 - Algèbres de processus (e.g. π -calcul) pour calculer des équivalences par réécriture de termes
 - Model-checking, simulation...

Anecdotes sur la vérification



- Joseph Sifakis, prix Turing français & grenoblois
 - 1987 preuve de protocoles d'exclusion mutuelle répartie, de protocoles de consensus (Delta4) par model-checking, protocoles écrits en Estelle (automates étendus).
- R. Groz, Claude Jard, Claire Lassudrie, France Télécom 1983
 - Preuve manuelle en logique de Hoare d'un protocole d'exclusion mutuelle par vote majoritaire
 - Découverte d'une erreur vicieuse en cas de pannes multiples si N>=5
- 1985: RNIS, protocole LAPB monotrame
 - Quand un comité d'experts mondiaux réinvente le bit alternant (1969) en oubliant d'alterner le bit!
 - Le protocole proposé pour la norme était FAUX!

Bilan chapitre PR2: notions essentielles

- Protocoles = algorithmes parallèles/répartis
 - Assurer la cohérence globale à partir de calculs sur une information locale et partielle
 - Difficultés de conception
 - Importance de méthodes de vérification
- Mécanismes pour fiabiliser
 - Codes détecteurs (& correcteurs) d'erreurs
 - Retransmission, notion de fenêtre d'émission
 - Temporisation
 - Numérotation (de messages, de sites)
 - Redondance, Vote
- Formalisation et vérification de protocoles
 - Modélisation graphique: automates
 - Formalisation (TD IRC) et outils de vérification (TP sécurité pour protocoles cryptographiques)