### 13 Machines de Turing non déterministes (MTN)

Définition : idem MT standard (déterministes, MTD) sauf  $\forall q \in Q, X \in \Gamma, \delta(q, X) \in \mathfrak{P}(Q \times \Gamma \times \mathcal{M})$  Une config.  $\alpha q X \beta$  a un ensemble *fini*, éventuellement vide,

de cardinal borné par  $|Q| \times |\Gamma| \times 3$ , de configurations suivantes

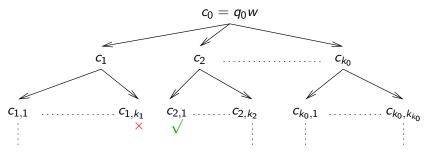
Nombre éventuellement infini d'exécutions possibles

$$w \in \Sigma^*$$
 accepté par  $m \Leftrightarrow$ 

$$\exists q_0 w \vdash^* \alpha p X \beta \not\vdash \text{ et } p \in F$$

$$\exists q_0 w \vdash^* \alpha p X \beta$$
 et  $p \in F$  (si  $\forall (p, X) \in F \times \Gamma, \delta(p, X) = \emptyset$ )

Arbre des exécutions : (nœuds : configurations atteignables)



```
Langage accepté par m :
```

$$L(m) = \{ w \in \Sigma^* : w \text{ accepté par } m \}$$

L est décidé par m si L = L(m) et,  $\forall x \notin L...$ 

toutes les exécutions sont finies (et s'arrêtent donc avec  $q \notin F$ ) Exemples de MTN :

$$m_{1} = (Q_{1}, \Gamma_{1}, \Sigma, B, q_{0}^{1}, F_{1}, \delta_{1}), m_{2} = (Q_{2}, \Gamma_{2}, \Sigma, B, q_{0}^{2}, F_{2}, \delta_{2}) \quad Q_{1} \cap Q_{2} = \emptyset$$

$$m = (Q_{1} \cup Q_{2} \cup \{q_{0}\}, \Gamma_{1} \cup \Gamma_{2}, \Sigma, B, q_{0}, F_{1} \cup F_{2}, \delta) \quad q_{0} \notin Q_{1} \cup Q_{2}$$

$$\delta = \delta_{1} \oplus \delta_{2} \oplus [\delta(q_{0}, X) = \{(q_{0}^{1}, X, S), (q_{0}^{2}, X, S) : X \in \Sigma \cup \{B\}\}]$$

alors  $L(m) = L(m_1) \cup L(m_2)$ 

```
\delta(q_0,0) = \{(q_1,0,D)\} \quad \delta(q_1,0) = \{(q_1,0,D)\} \quad \delta(q_1,1) = \{(q_2,1,D)\} \\
\delta(q_2,0) = \{(q_3,0,D)\} \quad \delta(q_3,0) = \{(q_3,0,D)\} \quad \delta(q_3,1) = \{(q_4,1,D)\} \\
\delta(q_4,0) = \{(q_5,0,D)\} \quad \delta(q_5,0) = \{(q_5,0,D)\} \quad \delta(q_5,1) = \{(q_6,1,D)\} \\
\delta(q_6,0) = \{(q_7,0,D)\} \quad \delta(q_7,0) = \{(q_7,0,D)\} \quad \delta(q_7,1) = \{(q_8,1,D)\} \\
\delta(q_8,0) = \{(q_9,0,D)\} \quad \delta(q_9,0) = \{(q_9,0,D)\} \quad \delta(q_9,1) = \{(q_0,1,D)\} \\
\delta(q_0,B) = \{(p_1,B,D)\} \quad \to \text{config}: \ wBp_1, \ w \ \text{code d'une MTD } m'... \\
\delta(p_1,B) = \{(p_1,0,D),(p_1,1,D),(p_2,B,G)\} \quad \text{«poser» 0 ou 1, ou passer en } p_2 \\
\delta(p_2,X) = \{(p_2,X,G)\} \quad X \in \{0,1\} \quad \text{«reculer» sur les 0 et 1 posés} \\
\delta(p_2,B) = \{(p_3,1,S)\} \quad \to \text{config}: \ wp_31w', \ w' \in \{0,1\}^* \quad \text{quelconque...} \\
\delta(p_3,B) = \{(s,B,D)\} \quad \to \text{config}: \ sw1w'
```

En s, faire comme MTU... Alors  $L(m) = \{ \langle m' \rangle \mid L(m') \neq \emptyset \}$ 

# $\overline{\textit{Th\'eor\`eme}}: \, \forall m_N \, \, \mathsf{MTN} \, \, \exists m_D \, \, \mathsf{MTD}: \mathit{L}(m_D) = \mathit{L}(m_N)$

Idée : «explorer» l'arbre des exécutions

surtout pas en profondeur (pb. si une branche est infinie !!!) mais en largeur :  $c_0c_1c_2...c_{k_0}c_{1,1}...c_{1,k_1}c_{2,1}...c_{2,k_2}...c_{k_0,1}...c_{k_0,k_{k_0}}...$ 

- ightarrow un ruban avec cette séq., construite peu à peu ; init :  $q_0 w \sharp$
- ightarrow une 2<sup>e</sup> *piste* pour «marquer» la conf.  $c_i = \alpha q X \beta$  à traiter
  - 1. Si  $q \in F$ , s'arrêter et accepter
  - 2.  $\forall t \in \delta(q, X)$  ajouter  $S(c_i, t)\sharp$  au bout du ruban où  $S(c_i, t)$  est la configuration suivante de  $c_i$  selon t...
- Avancer la marque, retourner en 1. ou refuser si plus de conf. m<sub>D</sub> accepte ⇔ elle traite un c<sub>i</sub> avec q ∈ F (1.) ⇒ m<sub>N</sub> accepte m<sub>N</sub> accepte ⇔ une de ses exécutions accepte (disons en p pas)
   k est le max des cardinaux des δ(q, X) (dans m<sub>N</sub>) alors m<sub>D</sub> traite au plus 1 + k + k<sup>2</sup>... + k<sup>p</sup> = θ(k<sup>p</sup>) confs. avant d'accepter ⇒ m<sub>D</sub> peut prendre un temps (un nombre de pas) exponentiellement plus grand que m<sub>N</sub> pour accepter Question ouverte : peut-on faire mieux ?

Note: toutes les simulations antérieures (r rubans  $\to 1$  ruban...) ne modifiaient le coût que polynomialement ( $p \to p^c$ )

## 14 Éléments de complexité théorique

On ne s'intéresse *ici* qu'aux *problèmes de décision...* <u>décidables</u>
On ne s'intéresse *ici* qu'à la <u>complexité temporelle</u>
On cherche à distinguer ce qui est <u>raisonnable</u> de ce qui ne l'est pas Frontière : temps <u>polynomial</u> / <u>non polynomial</u> (quoique :  $n^{1000}$ ...)
Les MT nous facilitent la formalisation :

 $n: (\ll taille \ des \ données \gg) = \lg \ de \ l'encodage \ de \ l'instance$   $T_m(n) = Max(nb \ de \ pas \ d'exéc. \ de \ la \ MT \ m \ sur \ \{w: |w| = n\})$  Arguments en faveur de la frontière :

Modèles de calculs (MTD, ordis actuels...) : polynomialement ≡

- 1.  $T(n) = \theta(n^c)$ , quand les ordis iront  $2 \times$  plus vite, on pourra traiter dans le même temps des données de taille  $\sqrt[c]{2} \cdot n$
- 2.  $T(n) = \theta(c^n)$ , quand les ordis iront  $c \times$  plus vite, on pourra traiter dans le même temps des données de taille n + 1...

Exo: 1. et 2. : quand pourra-t-on traiter des données de taille 2n? Note: polynômes fermés par +,  $\times$ , composition...

Note: Tout ce qui est non polynomial (pas  $\mathcal{O}(n^c)$ ) est qualifié d'«exponentiel», mais il existe des intermédiaires (ex:  $n^{\log_2 n}$ )

#### 14.1 Les classes $\mathcal{P}$ et $\mathcal{NP}$

Un problème L est dans la classe  $\mathcal{P}$  («deterministic  $\mathcal{P}$ olynomial») s'il existe une  $\underline{\mathsf{MTD}}$  m qui décide L et un polynôme  $\pi$  tels que  $T_m(n) = \mathcal{O}(\pi(n))$ 

En français : il existe une MTD qui décide L en temps polynomial

L est dans la classe  $\mathcal{NP}$  (« $\mathcal{N}$ on-deterministic  $\mathcal{P}$ olynomial»)

s'il existe une MTN m qui décide L et un polynôme  $\pi$  tels que  $T_m(n) = \mathcal{O}(\pi(n))$ 

 $(\Leftrightarrow \forall w \in L, m \text{ accepte } w \text{ en temps} \leq \pi(n))$ 

En français : il existe une MTN qui  $accepte\ L$  en temps polynomial

Question fondamentale :  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$  ? (note :  $\mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP}$ )

... on espère que non... sinon on pourrait e.g. «cracker» RSA : de n GRAND entier (clé publique), sachant  $\exists p, q : n = p \cdot q$  (p, q premiers), trouver p et q (clé privée)

MTN: «deviner» p et q (cf. 13., ex 2), tester leur produit...

Toute la suite est basée sur la notion de « réduction polynomiale »  $L_1 \leq L_2 \Leftrightarrow$  on peut réduire  $L_1$  à  $L_2$  en temps polynomial Alors  $L_2 \in \mathcal{P} \Rightarrow L_1 \in \mathcal{P} \dots L_2 \in \mathcal{NP} \Rightarrow L_1 \in \mathcal{NP}$ 

## 14.2 Problèmes $\mathcal{NP}$ -complets (classe $\mathcal{NPC}$ )

... les plus «difficiles» de  $\mathcal{NP}$ 

 $Déf: L \text{ est } \mathcal{NP}\text{-complet} \Leftrightarrow L \in \mathcal{NP} \text{ et } \forall L' \in \mathcal{NP} : L' \leq L$ 

Intérêt : si on trouve un  $L \in \mathcal{NPC}$  tel que  $L \in \mathcal{P}$  alors  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$ 

Prouver  $L \in \mathcal{NPC}$ : deux solutions après avoir montré 1.  $L \in \mathcal{NP}$ :

2.  $\forall L' \in \mathcal{NP} : L' \leq L$  (déf directement)

2'.  $\exists L' \in \mathcal{NPC} : L' \leq L$  (transitivité de  $\leq$ )

Tant qu'on n'a pas trouvé un  $L \in \mathcal{NPC}$  (par 2.) on ne peut pas utiliser 2'.

*Histoire* : le premier problème  $\mathcal{NP}$ -complet (SAT)

Exps booléennes : variables  $x_1, x_2...$ , opérateurs  $\land, \lor, \neg$ , parenthèses

Exemple:  $E = (x_1 \vee \neg x_2) \wedge \neg (x_3 \vee (x_1 \wedge x_2))$ 

Problème:  $\exists ?f: \{x_i\} \rightarrow \{T, F\} \mid E[f(x_i)/x_i] = T$ 

En français : « E est-elle satisfaisable ? » Une réponse sur l'exemple ?

Théorème de Cook (1961) : SAT est  $\mathcal{NP}$ -complet...

*Preuve* : 1. SAT  $\in \mathcal{NP}$  : «deviner» un f, vérifier...

2. transformer en temps polynomial une MTN m décidant w en temps polynomial ... en E: m accepte  $w \Leftrightarrow E$  est satisfaisable

... Preuve laissée en exercice...

Le plus dur est fait : une fois qu'on a un premier problème (SAT)

 $\mathcal{NP}$ -complet on peut montrer que L est  $\mathcal{NP}$ -complet en réduisant polynomialement SAT (ou tout autre  $L' \in \mathcal{NPC}$ ) à L...

On connaît un nombre considérable de problèmes  $\mathcal{NP}$ -complets et pour aucun on n'a trouvé d'algo déterministe polynomial...  $\Rightarrow$  FORTE présomption que  $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$ 

#### Compléments

$$\star \operatorname{co-}\mathcal{NP} = \{L : \overline{L} \in \mathcal{NP}\}$$

Ex: USAT: «E est-elle insatisfaisable?»

 $\simeq$  TAUT : «E est-elle une tautologie ?»(penser à  $\neg E$ )

 $\mathcal{P} \subseteq \text{co-}\mathcal{NP}$  (car  $\mathcal{P}$  fermé par complémentation... exo...)

Conjecture :  $\forall L \in \mathcal{NPC} : \overline{L} \notin \mathcal{NP}(\Rightarrow \forall L \in \mathcal{NPC} : L \notin \text{co-}\mathcal{NP})$ 

Théorème :  $\mathcal{NP} = \text{co-}\mathcal{NP} \Leftrightarrow \exists L \in \mathcal{NPC} : \overline{L} \in \mathcal{NP}$ 

\*  $\mathcal{PS}$  /  $\mathcal{NPS}$ : idem  $\mathcal{P}$  /  $\mathcal{NP}$  mais en termes d'espace polynomial On peut facilement montrer :  $\mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP} \subseteq \mathcal{PS} = \mathcal{NPS}$  et aussi co- $\mathcal{NP} \subseteq \mathcal{PS}$ ... Note :  $\mathcal{PS}$  souvent noté PSPACE On peut s'intéresser à  $\mathcal{PSC}$ ... ... ...