



# پروژه اول آزمایشگاه سیستمعامل

(آشنایی با هسته سیستمعامل xv6)



#### مقدمه

سیستم عامل xv6 یک سیستم عامل آموزشی است که در سال 2006 توسط محققان دانشگاه MT به و جود آمده است. این سیستم عامل xv6 به زبان C و با استفاده از هسته Unix Version 6 نوشته شده و بر روی معماری Intel x86 قابل اجرا می باشد. سیستم عامل 4 علی رغم سادگی و حجم کم، نکات اساسی و مهم در طراحی سیستم عامل را دارا است و برای مقاصد آموزشی بسیار مفید می باشد. تا پیش از این، در درس سیستم عامل دانشگاه تهران از هسته سیستم عامل لینوکس استفاده می شد که پیچیدگی های زیادی دارد. در ترم پیشرو، دانشجویان آزمایشگاه سیستم عامل بایستی پروژه های مربوطه را برروی سیستم عامل xv6 اجرا و پیادهسازی نمایند. در این پیشرو، ضمن آشنایی به معماری و برخی نکات پیادهسازی سیستم عامل، آن را اجرا و اشکال زدایی خواهیم کرد و همچنین برنامه ای در سطح کاربر خواهیم نوشت که برروی این سیستم عامل قابل اجرا باشد.

## آشنایی با سیستمعامل xv6

کدهای مربوط به سیستمعامل xv6 از لینک زیر قابل دسترسی است:

#### https://github.com/mit-pdos/xv6-public

همچنین مستندات این سیستم عامل و فایل شامل کدهای آن نیز در صفحه درس بارگذاری شده است. برای این پروژه، نیاز است که فصلهای 0 و 1 از مستندات فوق را مطالعه کرده و به برخی سؤالات منتخب پاسخ دهید. پاسخ این سؤالات را در قالب یک گزارش بارگذاری خواهید کرد.

- معماری سیستمعامل xv6 چیست؟ چه دلایلی در دفاع از نظر خود دارید؟
- یک پردازه $^1$  در سیستم عامل xv6 از چه بخشهایی تشکیل شده است؟ این سیستم عامل به طور کلی چگونه پردازنده را به یردازههای مختلف اختصاص میدهد؟
- مفهوم file descriptor در سیستم عامل های مبتنی بر UNIX چیست؟ عملکرد pipe در سیستم عامل xv6 چگونه است و به طور معمول برای چه هدفی استفاده می شود؟
  - 4. فراخوانی های سیستمی exec و fork جه عملی انجام میدهند؟ از نظر طراحی، ادغام نکردن این دو چه مزیتی دارد؟

## اجرا و اشكالزدايي

در این بخش به اجرای سیستم عامل xv6 خواهیم پرداخت. علی رغم اینکه این سیستم عامل قابل اجرای مستقیم بر روی سخت افزار است، به دلیل آسیب پذیری بالا و رعایت مسائل ایمنی از این کار اجتناب نموده و سیستم عامل را به کمک بر ابرساز Qemu وی سیستم عامل لینوکس اجرا میکنیم. برای این منظور لازم است که کدهای مربوط به سیستم عامل را از لینک ارائه شده clone و یا دانلود کنیم. در ادامه با اجرای دستور make در پوشه دانلود، سیستم عامل کامپایل می شود. در نهایت با اجرای دستور qemu سیستم عامل بر روی سیستم عامل شما نصب بوده است. در غیر این صورت ابتدا آن را نصب نمایید).

# اضافه کردن یک متن به Boot Message

در این بخش، شما باید نام اعضای گروه را پس از بوت شدن سیستم عامل روی ماشین مجازی Qemu، در انتهای پیامهای نمایش داده شده در کنسول نشان دهید.

تصویر این اطلاعات را در گزارش خود قرار دهید.

# اضافه کردن چند قابلیت به کنسول xv6

در این قسمت میخواهیم چند قابلیت کاربردی به کنسول xv6 اضافه کنیم.

-

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Process

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Emulator

پس از اجرای سیستم عامل بر روی Qemu، در صورت استفاده از کلیدهای  $\leftarrow$ ،  $\rightarrow$  و  $\uparrow$ ، معادل کاراکتری آنها، در کنسول چاپ می شود.

کد xv6 را به نحوی تغییر دهید تا قابلیتهای زیر در آن پیادهسازی شده باشد:

- 1. اگر کاربر کلید  $\rightarrow$  را روی کیبورد فشرد، اشاره گریک واحد به سمت چپ حرکت کند.
- $\sim 2$  اگر کاربر کلید  $\sim$  را روی کیبورد فشرد، اشاره گریک واحد به سمت راست حرکت کند.
- 3. اگر کاربر کلید ↑ را روی کیبورد فشرد، آخرین دستور وارد شده باید نمایش داده شود. اگر دو بار کلید ↑ را فشرد، یکی مانده به آخرین دستور وارد شده باید نمایش داده شود. اگر سه بار کلید ↑ را وارد کرد، دو تا مانده به آخرین دستور و به همین صورت الی آخر (۱۰ دستور آخر بایستی نگهداری شوند).

## اجرا و پیادهسازی یک برنامه سطح کاربر

در این قسمت شما باید یک برنامه سطح کاربر و به زبان C بنویسید و به برنامههای سطح کاربر سیستم عامل اضافه کنید. نام این برنامه sort\_string میباشد. این برنامه یک آرایه از کاراکترها از ورودی دریافت میکند و آنها را از کوچک به بزرگ مرتب میکند و حاصل را در یک فایل متنی با نام sort\_string.txt ذخیره میکند. اگر فایل متنی از قبل موجود باشد، جواب بر روی آن بازنویسی میشود.

\$ sort\_string babaczb \$ cat sort\_string.txt aabbbcz

از دستورات open، read، write و close استفاده کنید که برای باز کردن، خواندن، نوشتن و بستن فایل ها استفاده می شود. برای پیادهسازی این برنامه سلح کاربر، علاوه بر نوشتن کد، باید در فایل Makefile نیز تغییرات لازم را بوجود آورید تا این برنامه مثل دستورات دیگر از قبیل Is اجرا شود.

## مقدمهای درباره سیستمعامل و xv6

سیستمعامل جزو نخستین نرمافزار هایی است که پس از روشن شدن سیستم، اجرا میگردد. این نرمافزار، رابط نرمافزارهای کاربردی با سختافزار رایانه است.

- سه و ظیفه اصلی سیستمعامل را نام ببرید.
- 6. فایلهای اصلی سیستم عامل xv6 در صفحه یک کتاب xv6 لیست شدهاند. به طور مختصر هر گروه را توضیح دهید. نام پوشه اصلی فایلهای هسته سیستم عامل، فایلهای سر ایند $^{E}$  و فایل سیستم در سیستم عامل لینوکس چیست؟ در مورد محتویات آن مختصراً توضیح دهید.

# كامپايل سيستم عامل xv6

یکی از روشهای متداول کامپایل و ایجاد نرمافزارهای بزرگ در سیستم عاملهای مبتنی بر Unix استفاده از ابزار Make است. این ابزار با پردازش فایلهای موجود در کد منبع برنامه، موسوم به Makefile، شیوه کامپایل و لینک فایلهای دودویی به یکدیگر و در نهایت ساختن کد دودویی نهایی برنامه را تشخیص می دهد. ساختار Makefile قواعد خاص خود را داشته و می تواند بسیار پیچیده باشد. اما به طور کلی شامل قواعد  $^{4}$  و متغیرها می میاشد. در  $^{5}$  تنها یک Makefile وجود داشته و تمامی فایلهای سیستم عامل مصورت می گیرد.

- 7. دستور make -n را اجرا نمایید. کدام دستور، فایل نهایی هسته را میسازد؟
- 8. در Makefile متغیر هایی به نامهای UPROGS و ULIB تعریف شده است. کاربرد آنها چیست؟

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Header Files

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Rules

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Variables

## اجرا بر روی شبیهساز QEMU

xv6 قابل اجرا بر روی سختافزار واقعی نیز است. اما اجرا بر روی شبیهساز قابلیت ردگیری و اشکالزدایی بیشتری ارایه میکند. جهت اجرای سیستمعامل بر روی شبیهساز، کافی است دستور make qemu در پوشه سیستمعامل اجرا گردد.

9. دستور make qemu -n را اجرا نمایید. دو دیسک به عنوان ورودی به شبیه ساز داده شده است. محتوای آن ها چیست؟
 (راهنمایی: این دیسکها حاوی سه خروجی اصلی فرایند بیلد هستند.)

# مراحل بوت سیستمعامل xv6

### اجرای بوتلودر

هدف از بوت آمادهسازی سیستم عامل برای سرویس دهی به برنامه های کاربر است. پس از بوت، سیستم عامل ساز و کاری جهت ارائه سرویس به برنامه های کاربردی خواهد داشت که این برنامه ها بدون هیچ مزاحمتی بتوانند از آن استفاده نمایند. کوچکترین واحد دسترسی دیسک ها در رایانه های شخصی سکتور آ است. در این جا هر سکتور 3 بایت است. اگر دیسک قابل بوت باشد، نخستین سکتور آن سکتور بوت نام داشته و شامل بوت الودر 3 خواهد بود. بوت الودر کدی است که سیستم عامل را در حافظه بارگذاری میکند. یکی از روش های راه اندازی اولیه رایانه، بوت مبتنی بر سیستم ورودی /خروجی مقدماتی 3 (BIOS) است. BIOS در صورت یافتن دیسک قابل بوت، سکتور نخست آن را در آدرس 30×0×0×0 از حافظه فیزیکی کپی نموده و شروع به اجرای آن میکند.

- 10. در xv6 در سکتور نخست دیسک قابل بوت، محتوای چه فایلی قرار دارد. (راهنمایی: خروجی دستور make -n را بررسی نمایید.)
- 11. برنامه های کامپایل شده در قالب فایل های دودویی نگه داری می شوند. فایل مربوط به بوت نیز دودویی است. نوع این فایل دودویی در نامه های تفاوت این نوع فایل دودویی با دیگر فایل های دودویی کد xv6 چیست؟ چرا از این نوع فایل دودویی استفاده شده است؟ این فایل را به زبان قابل فهم انسان (اسمبلی) تبدیل نمایید. (را هنمایی: از ابزار objdump استفاده کنید. باید بخشی از آن مشابه فایل bootasm.S باید بخشی از آن مشابه فایل
  - 12. علت استفاده از دستور objcopy در حین اجرای عملیات make چیست؟
  - 13. بوت سیستم توسط فایلهای bootasm.S و bootasm.S صورت میگیرد. چرا تنها از کد C استفاده نشده است؟

معماری سیستم شبیه سازی شده x86 است. حالت سیستم در حال اجرا در هر لحظه را به طور ساده میتوان شامل حالت پردازنده و حافظه دانست. بخشی از حالت پردازنده در ثبات های آن نگه داری می شود.

14. یک ثبات عاممنظوره  $^{10}$ ، یک ثبات قطعه  $^{11}$ ، یک ثبات وضعیت  $^{12}$  و یک ثبات کنترلی  $^{13}$  در معماری  $^{86}$  را نام برده و وظیفه هر یک را به طور مختصر توضیح دهید.

وضعیت ثباتها را میتوان به کمک gdb و دستور info registers مشاهده نمود. وضعیت برخی از ثباتهای دیگر نیاز به دسترسی ممتاز  $^{14}$  دارد. به این منظور میتوان از qemu استفاده نمود. کافی است با زدن  $^{14}$  دارد. به این منظور میتوان از qemu استفاده نمود. کافی است با زدن  $^{14}$  دارد. به این منظور ninfo registers را قمان دکمه ها میتوان به  $^{14}$  بازگشت.

- 15. پردازنده های x86 دارای مدهای مختلفی هستند. هنگام بوت، این پردازنده ها در مد حقیقی x86 قرار داده می شوند. مدی که سیستم عامل اماس داس x86 (MS DOS) در آن اجرا می شد. چرا یک نقص اصلی این مد را بیان نمایید x86
- 16. آدرسدهی به حافظه در این مد شامل دو بخش قطعه  $^{17}$  و افست  $^{18}$  بوده که اولی ضمنی و دومی به طور صریح تعیین میگردد. به طور مختصر توضیح دهید.

<sup>7</sup> Boot Sector

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Sector

<sup>&</sup>lt;sup>8</sup> Boot Loader

<sup>&</sup>lt;sup>9</sup> Basic Input/Output System

<sup>&</sup>lt;sup>10</sup> General Purpose Register

<sup>&</sup>lt;sup>11</sup> Segment Register

<sup>&</sup>lt;sup>12</sup> Status Registers

<sup>&</sup>lt;sup>13</sup> Control Registers

<sup>&</sup>lt;sup>14</sup> Privileged Access

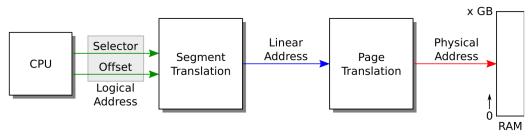
<sup>&</sup>lt;sup>15</sup> Real Mode

<sup>&</sup>lt;sup>16</sup> Microsoft Disk Operating System

<sup>&</sup>lt;sup>17</sup> Segment

<sup>&</sup>lt;sup>18</sup> Offset

در ابتدا qemu یک هسته را جهت اجرای کد بوت bootasm.S فعال میکند. فرایند بوت در بالاترین سطح دسترسی و صورت میگیرد. به عبارت دیگر، بوتلو در امکان دسترسی به تمامی قابلیتهای سیستم را دارد. در ادامه هسته به مد حفاظتشده و تغییر مد می دهد (خط ۹۱۵۳). در مد حفاظتشده، آدرس مورد دسترسی در برنامه (آدرس منطقی) از طریق جداولی به آدرس فیزیکی حافظه  $^{12}$  نگاشت پیدا میکند. ساختار آدرس دهی در این مد در شکل زیر نشان داده شده است.



هر آدرس در کد برنامه یک آدرس منطقی $^{22}$  است. این آدرس توسط سخت افزار مدیریت حافظه در نهایت به یک آدرس فیزیکی در حافظه نگاشت داده می شود. این نگاشت دو بخش دارد: () ترجمه قطعه  $^{23}$  و () ترجمه صفحه  $^{24}$ . مفهوم ثبات های قطعه در این مد تا حد زیادی با نقش آن ها در مد حقیقی متفاوت است. این ثبات ها با تعامل با جدولی تحت عنوان جدول توصیف گر سراسری  $^{25}$  (GDT) ترجمه قطعه را انجام می دهند. به این ترتیب ترجمه آدرس در مد محافظت شده بسیار متفاوت خواهد بود. در بسیاری از سیستم عامل ها از جمله  $^{25}$  (x و لینوکس ترجمه قطعه یک نگاشت همانی است. یعنی GDT به نحوی مقدار دهی می گردد (خطوط سیستم عامل ها از جمله  $^{25}$  بنیز در نظر گرفت. به عبارت دیگر می توان آدرس منطقی در نظر گرفت و این افست را دقیقا به عنوان آدرس خطی  $^{25}$  نیز در نظر گرفت. به عبارت دیگر می توان فرض نمود که آدرس ها دو بخشی نبوده و صرفاً یک عدد هستند. یک آدرس برنامه (مثلاً آدرس یک اشاره گر یا آدرس قطعه ای از کد برنامه) یک آدرس منطقی (و همین طور در این جا یک آدرس منطقی است. به عنوان مثال در خط ۹۲۲۴ آدرس اشاره گر آوا که به Ox10000 مقدار دهی شده است یک آدرس منطقی است. بد امامه بنابر است. به همین ترتیب آدرس هیای که در برنامه استفاده می شوند، آدرس مجازی  $^{25}$  اطلاق خواهد شد. نگاشت دوم یا ترجمه صفحه در کد بوت فعال نمی شود. لذا در این جا نیز نگاشت همانی وجود داشته و به این ترتیب آدرس مجازی بر ابر آدرس فیزیکی خواهد بود. نگاشت آدرس ها (و عدم استفاده مستقیم از آدرس فیزیکی) اهداف مهمی را دنبال میکند که در فصل مدیریت حافظه مطرح خواهد شد. از مهمترین این اهداف، حفاظت محتوای حافظه برنامه های کاربردی مختلف از یکدیگر است. بدین ترتیب در لحظه تغییر مد، وضعیت حافظه (فیزیکی) سیستم به صورت شکل زیر است.



<sup>&</sup>lt;sup>19</sup> سطوح دسترسی در ادامه پروژه توضیح داده خواهد شد.

<sup>&</sup>lt;sup>20</sup> Protected Mode

<sup>21</sup> منظور از آدرس فیزیکی یک آدرس یکتا در سخت افز ار حافظه است که پر دازنده به آن دسترسی پیدا میکند.

<sup>&</sup>lt;sup>22</sup> Logical Address

<sup>&</sup>lt;sup>23</sup> Segment Translation

<sup>&</sup>lt;sup>24</sup> Page Translation

<sup>&</sup>lt;sup>25</sup> Global Descriptor Table

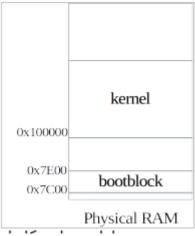
<sup>&</sup>lt;sup>26</sup> Selector

<sup>&</sup>lt;sup>27</sup> Linear Address

<sup>&</sup>lt;sup>28</sup> Virtual Address

17. کد bootmain.c هسته را با شروع از سکتور بعد از سکتور بوت خوانده و در آدرس 0x100000 قرار میدهد.<sup>29</sup> علت انتخاب این آدرس چیست؟

حالت حافظه پس از این فرایند به صورت شکل زیر است.



به این ترتیب در انتهای بوت، کد هسته سیستم عامل به طور کامل در حافظه قرار گرفته است. در گام انتهایی، بوتلودر اجرا را به هسته واگذار می نماید. باید کد ورود به هسته اجرا گردد. این کد اسمبلی در فایل entry.S قرار داشته و نماد (بیانگر مکانی از کد) entry از آن فراخوانی می گردد. آدرس این نماد در هسته بوده و حدود 0x100000 است.

18. کد معادل entry.S در هسته لینوکس را بیابید.

#### اجرای هسته xv6

هدف از entry.S ورود به هسته و آمادهسازی جهت اجرای کد C آن است. در شرایط کنونی نمیتوان کد هسته را اجرا نمود. زیرا به گونه ای لینک شده است که آدرسهای مجازی آن بزرگتر از 0x80100000 هستند. میتوان این مسئله را با اجرای دستور cat به گونه این مسئله را با اجرای دستور الجرای دستور kernel.sym بررسی نمود. در همین راستا نگاشت مربوط به صفحه بندی 30 (ترجمه صفحه) از حالت همانی خارج خواهد شد. در صفحهبندی، هر کد در حال اجرا بر روی پردازنده، از جدولی برای نگاشت آدرس مورد استفادهاش به آدرس فیزیکی استفاده میکند. این جدول خود در حافظه فیزیکی قرار داشته و یک آدرس فیزیکی مختص خود را دارد. در حین اجرا این آدرس در ثبات کنترلی درگذاری شده 31 و به این ترتیب پردازنده از محل جدول نگاشت های جاری اطلاع خواهد داشت.

19. چرا این آدرس فیزیکی است؟

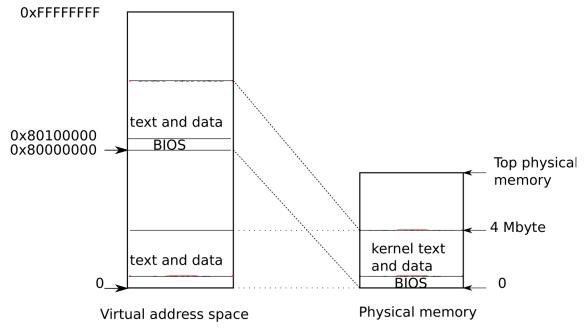
جزئیات جدول نگاشتها پیچیده است. به طور ساده این جدول دارای مدخلهایی است که تکهای پیوسته از حافظه مجازی (یا خطی با توجه به خنثی شدن تأثیر آدرس منطقی) را به تکهای پیوسته به همین اندازه از حافظه فیزیکی نگاشت می دهد. این اندازهها در هر معماری، محدود هستند. به عنوان مثال در entry.S دو تکه پیوسته چهار مگابایتی از حافظه خطی به دو تکه پیوسته چهار مگابایتی از حافظه فیزیکی نگاشت داده شده است. هر تکه پیوسته یک صفحه<sup>32</sup> نام دارد. یعنی حالت حافظه مطابق شکل زیر خواهد بود.

30 Paging

<sup>&</sup>lt;sup>29</sup> دقت شود آدرس 0x100000 تنها برای خواندن هدر فایل elf استفاده شده است و محتوای فایل هسته در 0x100000 که توسط opaddr (مخفف آدرس فیزیکی) تعیین شده است، کپی می شود. این آدرس در زمان لینک توسط kernel.ld تعیین شده و در فایل دودویی در قالب خاصی قرار داده شده است.

<sup>&</sup>lt;sup>31</sup> به طور دقیق تر این جداول سلسلهمر اتبی بوده و آدرس اولین لایه جدول در cr3 قرار داده میشود.

<sup>32</sup> Page



نیمه چپ شکل، فضای آدرس مجازی را نشان میدهد. جدول آدرسهای نیمه چپ را به نیمه راست نگاشت میدهد. در اینجا دو صفحه چهار مگابایتی به یک بخش چهار مگابایتی از حافظه فیزیکی نگاشت شدهاند. یعنی برنامه میتواند با استفاده از دو آدرس به یک محتوا دسترسی یابد. این یکی دیگر از قابلیتهای صفحهبندی است. در ادامه اجرا قرار است هسته تنها از بخش بالایی فضای آدرس مجازی استفاده نماید.<sup>33</sup> به عبارت دیگر، نگاشت پایینی حذف خواهد شد. علت اصلی این است که باید حافظه مورد دسترسی توسط هسته از دسترسی برنامههای کاربردی یا به عبارت دقیق تر برنامههای سطح کاربر<sup>34</sup> حفظ گردد. این یک شرط لازم برای ارائه سرویس امن به برنامههای سطح کاربر است. هر کد در حال اجرا دارای یک سطح دسترسی جاری و که است. سطح دسترسی هستند. در پر دازندههای 8۷۵ از صفر تا سه متغیر بوده که صفر و سه به ترتیب ممتاز ترین و پایین ترین سطح دسترسی هستند. در سیستم عامل CPL اگر CPL باشد در هستیم و اگر CPL باشد در سطح کاربر هستیم کاربر هستیم در ثبات cp است. در شدت مدار ثبات مقدار ثبات cp است. مقدار ثبات مقدار ثبات مقدار ثبات مقدار ثبات مقدار ثبات مه است در بیم دسترسی کد کنونی مستلزم خواندن مقدار ثبات مقدار ثبات در بیم در ب

دسترسی به آدرسهای هسته با CPL=3 نباید امکانپذیر باشد. به منظور حفاظت از حافظه هسته، در مدخل جدول نگاشتهای صفحهبندی، بیتهایی وجود دارد که حافظه هسته را از حافظه برنامه سطح کاربر تفکیک مینماید (پرچم PTE\_U (خط ۸۰۳) بیانگر حق دسترسی سطح کاربر به حافظه مجازی است). صفحههای بخش بالایی به هسته تخصیص داده شده و بیت مربوطه نیز این مسئله را تثبیت خواهد نمود. سپس توسط سازوکاری از دسترسی به مدخلهایی که مربوط به هسته هستند، زمانی که برنامه سطح کاربر این دسترسی را صورت میدهد، جلوگیری خواهد شد. در اینجا اساس تفکر این است که هسته عنصر قابل اعتماد سیستم بوده و برنامههای سطح کاربر، پتانسیل مخرب بودن را دارند.

20. به این ترتیب، در انتهای entry.S، امکان اجرای کد C هسته فراهم می شود تا در انتها تابع ()entry.S صدا زده (خط ( ۱۰۶۵ ) شود. این تابع عملیات آماده سازی اجزای هسته را بر عهده دارد. در مورد هر تابع به طور مختصر توضیح دهید. تابع معادل در هسته لینوکس را بیابید.

در کد entry.S هدف این بود که حداقل امکانات لازم جهت اجرای کد اصلی هسته فراهم گردد. به همین علت، تنها بخشی از هسته نگاشت داده شد. لذا در تابع ()main تابع ()kvmalloc فراخوانی میگردد (خط ۱۲۲۰) تا آدرسهای مجازی هسته به طور کامل نگاشت داده شوند. در این نگاشت جدید، اندازه هر تکه پیوسته، ۴ کیلوبایت است. آدرسی که باید در cr3 بارگذاری گردد، در متغیر kpgdir ذخیره شده است (خط ۱۸۴۲).

21. مختصری راجع به محتوای فضای آدرس مجازی هسته توضیح دهید.

22. علاوه بر صفحهبندی در حد ابتدایی از قطعهبندی به منظور حفاظت هسته استفاده خواهد شد. این عملیات توسط (seginit) انجام میگردد. همانطور که ذکر شد، ترجمه قطعه تأثیری بر ترجمه آدرس منطقی نمیگذارد. زیرا تمامی

35 Current Privilege Level

<sup>&</sup>lt;sup>33</sup> در xv6 از أدرس 0x80000000 به بعد مربوط به سطح هسته و أدرسهاي 0x0 تا اين أدرس مربوط به سطح كاربر هستند.

<sup>&</sup>lt;sup>34</sup> User Level Programs

<sup>&</sup>lt;sup>36</sup> دو سطح دسترسی دیگر در اغلب سیستم عامل ها بلااستفاده است.

<sup>&</sup>lt;sup>37</sup> در واقع در مد محافظت شده، دو بیت از این ثبات، سطح دسترسی کنونی را معین میکند. بیتهای دیگر کاربردهای دیگری مانند تعیین افست مربوط به قطعه در gdt دارند.

قطعهها اعم از کد و داده روی یکدیگر میافتند. با این حال بر ای کد و دادههای سطح کاربر پرچم SEG\_USER تنظیم شده است. چرا؟ (راهنمایی: علت مربوط به ماهیت دستور العملها و نه آدرس است.)

# اجراى نخستين برنامه سطح كاربر

تا به این لحظه از اجرا فضای آدرس حافظه هسته آماده شده است. بخش زیادی از مابقی تابع ()main، زیرسیستمهای مختلف هسته را فعال مینماید. مدیریت برنامهها و برنامه مدیریت آنها است. کدی که تاکنون اجرا میشد را میتوان برنامه مدیریت کننده سیستم و برنامههای سطح کاربر دانست.

23. جهت نگهداری اطلاعات مدیریتی برنامههای سطح کاربر ساختاری تحت عنوان struct proc (خط ۲۳۳۶) ارائه شده است. اجزای آن را توضیح داده و ساختار معادل آن در سیستم عامل لینوکس را بیابید.

از جمله اجزای ساختار proc متغیر pgdir است که آدرس جدول مربوط به هر برنامه سطح کاربر را نگهداری میکند. مشاهده میشود که این آدرس با آدرس مربوط به جدول کد مدیریتکننده سیستم که در kpgdir برای کل سیستم نگهداری شده بود، متفاوت است. تا پیش از فراخوانی (userinit (خط ۱۲۳۵) تقریباً تمامی زیرسیستم های هسته فعال شدهاند. جهت ار انه و اسطی با کاربر از طریق ترمینال و همچنین آمادهسازی بخشهایی از هسته که ممکن است توام با به خواب رفتن کد باشد، تابع()userinit فراخوانی میگردد. این تابع وظیفه ایجاد نخستین برنامه سطح کاربر را دارد. ابتدا توسط تابع ()allocproc بساختار میگردد. این تابع وظیفه ایجاد نخستین برنامه سطح کاربر را دارد. ابتدا توسط تابع ()allocproc بین این برنامه یک ساختار هسته) نیاز دارد، مقداردهی proc تخصیص داده میشود (خط ۲۵۲۵). این تابع صورت میگیرد، مقداردهی و p->context->eip است. این میشود که هنگام اجرای برنامه هه انجرای برنامه هنگام اجرای برنامه هنگام اجرای برنامه همشود.

24. چرا به خواب رفتن در کد مدیریتکننده سیستم مشکلساز است؟ (راهنمایی: به زمانبندی در ادامه توجه نمایید.)

در ادامه تابع userinit)، تابع ()setupkvm فراخوانی شده و فضای آدرس مجازی هسته را برای برنامه سطح کاربر مقدار دهی میکند.

25. تفاوت این فضای آدرس هسته با فضای آدرس هسته که توسط ()kvmalloc در خط ۱۲۲۰ صورت گرفت چیست؟ چرا وضعیت به این شکل است؟

تابع ()inituvm فضای آدرس مجازی سطح کاربر را برای این برنامه مقداردهی مینماید. به طوری که در آدرس صفر تا ۴ کیلوبایت، کد مربوط به initcode.S قرار گیرد.

26. تفاوت این فضای آدرس کاربر با فضای آدرس کاربر در کد مدیریت سیستم چیست؟

یک برنامه سطح کاربر میتواند برای دسترسی به سرویسهای ممتاز سیستم به مد ممتاز (CPL=3) منتقل شود. به این ترتیب میتواند حتی به حافظه هسته نیز دسترسی داشته باشد. به منظور تغییر مد امن، سازوکارهایی مانند فراخوانی سیستمی<sup>39</sup> وجود دارد. تفاوت در این سبک دسترسی این است که هسته آن را با یک سازوکار امن مدیریت مینماید. اجرای کد از فضای آدرس مجازی هسته منتقل میشود. لذا باید وضعیت اجرای برنامه سطح کاربر در فضای آدرس مجازی همان قاب تله<sup>40</sup> نام داشته و در ساختار proc ذخیره میشود.

با توجه به این که اجرا در مد هسته است و جهت اجرای برنامه سطح کاربر باید به مد سطح کاربر منتقل شد، حالت سیستم به گونهای شبیه سازی می شود که گویی برنامه سطح کاربر در حال اجرا بوده و تلهای رخ داده است. لذا فیلد مربوطه در proc باید مقدار دهی شود. با توجه به این که قرار است کد به سطح کاربر بازگردد، بیتهای مربوط به سطح دسترسی جاری ثباتهای قطعه p->tf->cs و p->tf->cs به DPL\_USER مقدار دهی شده اند. و p->tf->eip بر ابر صفر شده است (خط ۲۵۳۹). این بدان معنی است که زمانی که کد به سطح کاربر بازگشت، از آدرس مجازی صفر شروع به اجرا میکند. به عبارت دیگر اجرا از ابتدای کد زمانی که خواهد شد. در انتها p->state به برنامه سطح کاربر می خواهد شد.

در انتهای تابع ()main تابع ()mpmain فراخوانی شده (خط ۱۲۳۶) و به دنبال آن تابع ()scheduler فراخوانی می شود (خط ۱۲۵۷). به طور ساده، وظیفه زمان بند تعیین شیوه اجرای برنامه ها بر روی پردازنده می باشد. زمان بند با بررسی لیست برنامه ها یک برنامه را که state آن p->state است بر اساس معیاری انتخاب نموده و آن را به عنوان کد جاری بر روی پردازنده اجرا می کند. این البته مستازم تغییراتی در وضعیت جاری سیستم جهت قرار گیری حالت برنامه جدید (مثلاً تغییر cr3 برای اشاره به جدول نگاشت برنامه جدید) روی پردازنده است. این تغییرات در فصل زمان بندی تشریح می شود. با توجه به این که تنها برنامه قابل

<sup>38</sup> دقت شود اجرا هنوز در کد مدیریتکننده سیستم است.

<sup>39</sup> System Call

<sup>&</sup>lt;sup>40</sup> Trap Frame

<sup>41</sup> تله لزوماً هنگام انتقال از مد كاربر به هسته رخ نميدهد.

اجرا برنامه initcode.S است، پس از مهیا شدن حالت پردازنده و حافظه در اثر زمانبندی، این برنامه اجرا شده و به کمک یک فراخوانی سیستمی برنامه init.c را اجرا نموده که آن برنامه نیز در نهایت یک برنامه ترمینال (خط ۸۵۲۹) را ایجاد میکند. به این ترتیب امکان ارتباط با سیستم عامل را فراهم می آورد.

27. کدام بخش از آمادهسازی سیستم، بین تمامی هستههای پردازنده مشترک و کدام بخش اختصاصی است؟ (از هر کدام یک مورد را با ذکر دلیل توضیح دهید.) زمانبند روی کدام هسته اجرا می شود؟

28. برنامه معادل initcode.S در هسته لینوکس چیست؟

## اشكال زدايي

کد هر برنامه ای ممکن است دارای اشکال باشد. اشکال زدایی ممکن است ایستا، پویا و یا به صورت ترکیبی صورت پذیرد. کشف اشکال در روشهای ایستا، بدون اجرا و تنها بر اساس اطلاعات کد برنامه صورت میگیرد. به عنوان مثال کامپایلر Clang دارای تحلیلگرهای ایستا برای اشکال زدایی اشکال های خاص است. اشکال زدایی پویا که معمولاً دقیق تر است، اقدام به کشف اشکال در حین اجرای برنامه مینماید. ابزار leak-check یک اشکال زدای پویا برای تشخیص نشتی حافظه 42 است. از یک منظر میتوان اشکال زداهای پویا را به دو دسته تقسیم نمود: ۱) اشکال زداهایی که بر یک نوع اشکال خاص مانند نشتی تمرکز دارند و ۲) اشکال زداهایی که مستقل از نوع اشکال بوده و تنها اجرا را ردگیری 43 نموده و اطلاعاتی از حالت سیستم (شامل سخت افزار و نرمافزار) در حین اجرا یا پس از اجرا جهت درک بهتر رفتار برنامه برمیگردانند. در این بخش ابزار اشکال زدای گذو 40)، که یک اشکال زدای پویا از نوع دوم است معرفی خواهد شد.

GDB یک اشکالزدای متداول در سیستمهای یونیکسی بوده که در بسیاری از شرایط، نقش قابلتوجهی در تسریع روند اشکالزدایی ایفا میکند. اشکالزدایی برنامههای تکریسهای<sup>45</sup>، چندریسهای<sup>46</sup> و حتی هستههای سیستمعامل توسط این ابزار ممکن است. جهت اشکال زدایی xv6 با GDB، در گام نخست باید سیستمعامل به صورتی بوت شود که قابلیت اتصال اشکالزدا به آن وجود داشته باشد. مراحل اتصال عبارت است از:

- 1. در یک ترمینال دستور make qemu-gdb اجرا گردد.
- 2. سپس در ترمینالی دیگر، فایل کد اجرایی به عنوان ورودی به GDB داده شود.

چنان چه پیشتر ذکر شد کد اجرایی شامل یک نیمه هسته و یک نیمه سطح کاربر بوده که نیمه هسته، ثابت و نیمه سطح کاربر، بسته به برنامه در حال اجرا بر روی پردازنده دائماً در حال تغییر است. به این ترتیب، به عنوان مثال، هنگام اجرای برنامه cat کدهای اجرایی سیستم شامل کد هسته و کد برنامه cat خواهند بود. جهت اشکال زدایی بخش سطح کاربر، کافی است دستور gdb \_cat و جهت اشکال زدایی بخش سطح کاربر، کافی است دستور gdb kernel فراخوانی شود. دقت شود در هر دو حالت، هر دو کد سطح هسته و کاربر اجرا می شوند. اما اشکال زدا فقط روی یک کد اجرایی (سطح کاربر یا هسته) کنترل داشته و تنها قادر به انجام عملیات بر روی آن قسمت خواهد بود.

3. نهایتاً با وارد کردن دستور target remote tcp::26000 در GDB، اتصال به سیستم عامل صورت خواهد گرفت.

#### روند اجرای GDB

GDB میتواند در هر گام از اجرا، با ارائه حالت سیستم، به برنامهنویس کمک کند تا حالت خطا را از حالت مورد انتظار تشخیص دهد. هنگام اجرای کد در GDB ممکن است چندین حالت رخ دهد:

- 1. اجرا با موفقیت جریان داشته باشد یا خاتمه یابد.
- 2. اجرا به علت اشكال، ناتمام مانده و برنامه متوقف شود.
- اجرا متوقف نشده ولى حالت سيستم در برخى نقاط درونى يا در خروجى هاى برنامه نادرست باشد.

<sup>&</sup>lt;sup>42</sup> Memory Leak

<sup>&</sup>lt;sup>43</sup> Tracing

<sup>44</sup> GNU Debugger

<sup>45</sup> Single-Thread

<sup>46</sup> Multithread

هدف، یافتن حالات خطای سیستم در دو وضعیت ۲ و ۳ است. به عبارتی ابتدا باید در نقطه مورد نظر، توقف صورت گرفته و سپس به کمک دستور هایی حالت سیستم را استخراج نمود. برای توقف اجرا در نقاط مختلف اجرا در GDB سازوکار های مختلفی وجود دار د:

- 1. در اجرای ناتمام، اجرای برنامه به طور خودکار متوقف میشود.
  - 2. با فشردن کلید ترکیبی Ctrl + C به اشکال زدا بازگشت.

این عملیات در میان اجرا، آن را متوقف نموده و کنترل را به خط فرمان اشکال زدا منتقل میکند. مثلاً حلقه بینهایت رخ داده باشد، می تو ان با این کلید تر کیبی، در نقطه ای از حلقه متوقف شد.

3. روی نقطه ای از برنامه Breakpoint قرار داد. بدین ترتیب هر رسیدن اجرا به این نقطه منجر به توقف اجرا گردد. روشهای مختلفی برای تعیین نقطه استقرار Breakpoint وجود داشته که در این لینک قابل مشاهده است. از جمله:

#### انتخاب نام و شماره خط فایل

#### \$ break cat.c:12

انتخاب نام تابع

\$ b cat

انتخاب آدرس حافظه

\$ b \*0x98

این نقاط میتوانند در سطح کاربر یا هسته سیستمعامل باشند. همچنین میتوانند شرطی تعریف شوند.

4. روی خانه خاصی از حافظه Watchpoint قرار داد تا دسترسی یا تغییر مقدار آن خانه، منجر به توقف اجرا گردد.
 انواع مختلفی داشته و با دستور های خاص خود مشخص میگردند.

دستور زیر:

#### \$ watch \*0x1234567

یک Watchpoint روی آدرس 0x1234567 در حافظه میگذارد. بدین ترتیب نوشتن در این آدرس، منجر به توقف اجرا خواهد شد.

میتوان از نام متغیر هم استفاده نمود. مثلاً watch v، Watch) روی (آدرس) متغیر v قرار میدهد.

باید دقت نمود، اگر Watch روی متغیر محلی قرار داده شود، با خروج از حوزه دسترسی به آن متغیر، Watch حذف شده و به برنامهنویس اطلاع داده می شود. اگر هم آدر سی از فضای پشته 48 داده شود، ممکن است در حین اجرا متغیر ها یا داده های نامر تبط دیگری در آن آدرس نوشته شود. یعنی این آدرس در زمان های مختلف مربوط به داده های مختلف بوده و در عمل Watch کار ایی مورد نظر را نداشته باشد.

یک مزیت مهم Watch، تشخیص وضعیت مسابقه  $^{49}$  است که در فصول بعدی درس با آن آشنا خواهید شد. در این شرایط می توان تشخیص داد که کدام ریسه  $^{50}$  یا پر دازه مقدار نامناسب را در آدرس حافظه نوشته که منجر به خطا شده است.

همان طور که مشاهده می شود، خیلی از حالات با استفاده از چهار سازوکار مذکور به سهولت قابل استخراج نیستند. مثلاً حالتی که یک زنجیره خاص فراخوانی توابع وجود داشته باشد یا این که مثلاً حالتی خاص در داده ساختار ها رخ داده و یک لیست پیوندی، جهار مین عنصر ش را حذف نماید.

- ۱) برای مشاهده Breakpointها از چه دستوری استفاده می شود؟
- ۲) برای حذف یک Breakpoint از چه دستوری و چگونه استفاده می شود؟

## كنترل روند اجرا و دسترسى به حالت سيستم

پس از توقف میتوان با استفاده از دستورهایی به حالت سیستم دسترسی پیدا نمود. همچنین دستورهایی برای تعیین شیوه ادامه اجرا وجود دارد. در ادامه، برخی از دستورهای کنترلی و دسترسی به حالت اجرا معرفی خواهد شد.

پس از توقف روی Breakpoint میتوان با اجرای دستورهای step و next و finish به ترتیب به دستور بعدی، به درون دستور بعدی (اگر فراخوانی تابع باشد) و به خارج از تابع کنونی (یعنی بازگشت به تابع فراخواننده) منتقل شد. به عبارت دیگر، اجرا گامبهگام قابل بررسی است. بدین معنی که پیش از اجرای خط جاری برنامه سطح کاربر یا هسته، امکان دستیابی به اطلاعات متغیرها و ثباتها فراهم می باشد. به این ترتیب می توان برنامه را از جهت وجود حالات نادرست، بررسی نمود. همچنین دستور continue اجرا را تا رسیدن به نقطه توقف بعدی یا اتمام برنامه ادامه می دهد.

۳) دستور زیر را اجرا کنید. خروجی آن چه چیزی را نشان میدهد؟

\$ bt

47 Stack

<sup>&</sup>lt;sup>48</sup> یعنی فضای آدرسی که دادههایی از جمله مقادیر متغیر های محلی و آدرسهای برگشت مربوط به توابع فراخوانی شده در آن قرار دارد.

<sup>&</sup>lt;sup>49</sup> Race Condition

<sup>50</sup> Thread

<mark>۴</mark>) دو تفاوت دستور های x و print را توضیح دهید. چگونه میتوان محتوای یک ثبات خاص را چاپ کرد؟ (راهنمایی: میتوانید از دستور help استفاده نمایید: help rint و help print

با دستور list مىتوان كد نقطه توقف را مشاهده نمود.

- <mark>۵)</mark> برای نمایش وضعیت ثباتها از چه دستوری استفاده میشود؟ متغیرها محلی چطور؟ نتیجه این دستور را در گزارشکار خود بیاورید. همچنین در گزارش خود توضیح دهید که در معماری x86 رجیسترهای edi و esi نشانگر چه چیزی هستند؟
  - ۶) به کمک استفاده از GDB، درباره ساختار struct input موارد زیر را توضیح دهید:
    - توضیح کلی این struct و متغیر های درونی آن و نقش آنها
  - نحوه و زمان تغییر مقدار متغیر های درونی (برای مثال، input.e در چه حالتی تغییر میکند و چه مقداری میگیرد)

## اشکال زدایی در سطح کد اسمبلی

اشكال زدایی برنامه در سطوح مختلفی قابل انجام است. با توجه به این كه بسیاری از جزئیات اجرا در كد سطح بالا (زبان سی<sup>51</sup>) قابل مشاهده نیست، نیاز به اشكال زدایی در سطح كد اسمبلی خواهد بود. به عنوان مثال بهینه سازی های ممكن است ترتیب اجرا در كد سطح بالا را تغییر داده یا بخشی از كد را حذف نماید. به عنوان مثال دیگر می توان از شیوه دسترسی به جداول لینكر نام برد. جزئیات دسترسی به یک تابع كتابخانه ای خاص یا یک متغیر سراسری آن كتابخانه دسترسی شده است، در سطح كد اسمبلی و با دسترسی به جداول لینک رخ داده و در سطح زبان سی قابل رؤیت نیست.

با فشر دن همز مان سه دکمه Ctrl + X + A رابط کاربری متنی GDB  $^{52}$  یا همان TUI گشوده شده و کد اسمبلی مربوط به نقطه توقف، قابل رؤیت است. برای اطلاعات بیشتر در رابطه با این رابط کاربری میتوانید به این صفحه مراجعه کنید.

- ۷) خروجی دستورهای layout src و layout asm در TUI چیست؟
- 🔥 برای جابجایی میان تو ابع ز نجیره فر اخوانی جاری (نقطه توقف) از چه دستور هایی استفاده میشود؟

دستورهای stepi و nexti معادلهای سطح اسمبلی step و next بوده و به جای یک دستور سی، در ریزدانگی یک دستورالعمل <mark>ماشین عمل میکنند.</mark> در شرایطی که کد مورد اشکالزدایی از ابتدا در زبان اسمبلی نوشته شده باشد، چارهای جز استفاده از این دستورها وجود نخواهد داشت.

#### نكات باياني

با توجه به کاستی هایی که در اشکال زداها و جود دارد، همچنان برخی از تکنیکها در کدزنی می تواند بسیار راهگشا باشد. ساده ترین راه برای اشکال زدایی این است که تغییر ها را اندک انجام داده و گام به گام از صحت اجرای کد، اطمینان حاصل شود. به عنوان مثال اگر آرایه ای ۱۰۰ عنصری تخصیص داده شده و در نقطه ای فراتر از مرز انتهایی آن نوشتن صورت گیرد، حافظه ای غیر از حافظه مربوط به آرایه دستکاری می گردد. چندین حالت ممکن است رخ دهد. از جمله اینکه:

- 1. اقدام به نوشتن در حافظه ای فقط خو اندنی مانند کد برنامه، صورت پذیرد. در چنین شر ایطی خطا رخ داده و نقطه توقف به راحتی در GDB قابل رؤیت خواهد بود.
  - 2. در حافظه نوشتنی نامر تبط نوشته شده و مشکلی پیش نیاید.
- در حافظه نوشتنی نامر تبط نوشته شود و اجرای برنامه به طرز عجیبی متوقف گردد. به طوری که GDB نقطه نامر بوطی را نشان دهد. یعنی تأثیر آن بلافاصله و به طور مستقیم رخ ندهد. در چنین شرایطی استفاده ابتدایی از اشکال زدا راحتی راهگشا نخواهد بود. چک کردن اندازه آرایه و احتمال دسترسی به خارج آن در سطح کد، میتوانست راحتتر باشد. البته در برخی موارد به سادگی و یا با تکنیکهایی مانند استفاده از Watch، ضبط اجرا و حرکت رو به عقب از حالت نادرست، میتوان اشکال را یافت<sup>53</sup>. اما تکنیک قبلی بهتر بود.

بنابراین، استفاده از GDB در کنار دیگر ابزارها و تکنیکها در پروژههای این درس توصیه میگردد. با توجه به آشنایی اولیهای که با GDB فراهم شده است، میتوان مزایای آن را برشمرد:

- اشکال زدایی کدهای بزرگ و کدهایی که با پیادهسازی آنها آشنایی وجود ندارد. ممکن است نیاز باشد یک کد بزرگ را به برنامه اضافه کنید. در این شرایط اشکال زدایی اجرای Crash کرده در GDB درک اولیهای از نقطه خرابی ارائه میدهد.
  - بررسی مقادیر حالت برنامه، بدون نیاز به قرار دادن دستور های چاپ مقادیر در کد و کامپایل مجدد آن.
- بررسی مقادیر حالت سختافزار و برنامه که در سطح کد قابل رؤیت نیستند. به عنوان مثال مقدار یک اشارهگر به تابع، مقصد یک تابع کتابخانه ای، اطمینان از قرارگیری آدرس متغیر محلی در بازه حافظه پشته، این که اجرا در کدام فایل کد منبع قرار دارد، اطلاع از وضعیت فضای آدرس حین اجرا، مثلاً این که هر کتابخانه در چه آدرسی بوده و در کدام کتابخانه در حال اجرا هستیم و ....

C 51

Text user interface 52

<sup>53</sup> GDB در برنامه های عادی قادر به ضبط و اجرای رو به عقب برنامه است. همچنین ابزار RR که توسط شرکت موزیلا برای اشکال زدایی فایر فاکس ارائه شده است امکان انجام همروند و وضعیت مسابقه بسیار کمکننده است. بسیار کمکننده است.

• تشخیص اشکالهای پیچیده مانند این که کدام ریسه، یک متغیر را دستکاری نموده یا چرا یک متغیر مقدار نادرستی داشته یا مقدار دهی اولیه نشده است. این اشکالهای با کمک Watch و ضبط و اجرای مجدد رو به جلو/عقب به راحتی قابل تشخیص هستند.

#### نكات مهم

- برای تحویل پروژه ابتدا یک مخزن خصوصی در سایت GitHub ایجاد نموده و سپس پروژه خود را در آن Push کنید. سپس اکانت UT-OS-TA را با دسترسی Maintainer به مخزن خود اضافه نمایید. کافی است در محل بارگذاری در سایت درس، آدرس مخزن، شناسه آخرین Commit و گزارش پروژه را بارگذاری نمایید.

  - به سؤالاتی که در صورت پروژه از شما خواسته شده است پاسخ دهید و آنها را در گزارشکار خود بیاورید.
    همه اعضای گروه باید به پروژه آپلود شده توسط گروه خود مسلط باشند و لزوماً نمره افراد یک گروه با یکدیگر بر ابر نیست.
    - در صورت مشاهده هرگونه مشابهت بین کدها یا گزارش دو گروه، نمره 0 به هر دو گروه تعلق میگیرد.
      - سؤالات را در كوتاهترين اندازه ممكن باسخ دهيد.