# گزارش فاز ۲ پروژه برنامه نویسی چند هسته ای

محمد حیدری راد ۹۹۳۱۰۱۷ رضوان آفری ۹۸۲۷۰۰۳

# پیاده سازی شبکه عصبی vgg-16 به وسیله CUDA.

# توضيحات پياده سازى

ورودی این مدل شبکه عصبی، یک تصویر با ابعاد 3 \* 224 \* 224 است و خروجی یک بردار 1000 تایی. برای پیاده سازی این مدل شبکه عصبی، نیاز به پیاده سازی 4 تا kernel داریم که شرح داده میشوند.

# ۱- پیاده سازی padding:

خروجی این کار همانطور که در شکل زیر مشاهده میشود، به صورتی است که به اندازه  $pad_w$  تا به دیواره های عمودی هر channel در تصویر خانه های 0 اضافه میشود و به اندازه  $pad_h$  تا به دیواره های افقی. در شکل زیر یک نمونه از padding بر یک تصویر دارای یک  $pad_w$  و  $pad_h$  و  $pad_h$  هر دو برابر  $pad_w$  هستند.

				Applying padding						
				of 1 on 3x3						
ı	Input Image									

0	0	0	0	0
0				0
0				0
0				0
0	0	0	0	0

Padded Image

#### جزئیات بیاده سازی:

کد kernel پیاده سازی شده به این صورت عمل میکند که هر نخ، مسئولیت پر کردن یک خانه از تصویر را دارد، اگر موقعیت نخ داخل تصویر خروجی بود، حال چک میکند که آیا داخل موقعیت نخ داخل تصویر خروجی بود، حال چک میکند که آیا داخل padding هست یا خیر، اگر بود، خانه مورد نظر خود را برابر 0 قرار میدهد، اگر داخل padding نبود خانه متناظر خود را از تصویر ورودی برداشته و در خانه مورد نظر خود در تصویر خروجی قرار میدهد.

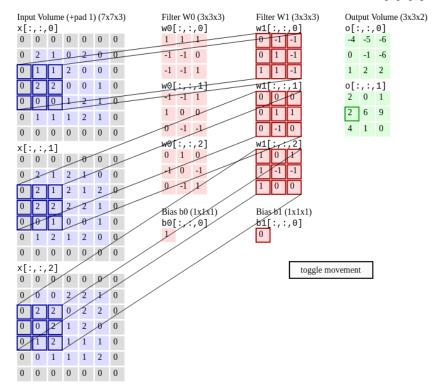
کد kernel برای padding در تابع pad kernel پیاده سازی شده.

همچنین برای استفاده از padding با استفاده از این kernel، تابعی به نام pad\_with\_cuda پیاده سازی شده که کار های محاسبه اندازه تصویر خروجی، مقدار دهی به gridDim و blockDim، انجام kernel lunch و برگرداندن تصویر خروجی را انجام میدهد.

# ۲- بیاده سازی conv 2D:

در لایه CNN، یک تصویر به ابعاد input channels نصویر با ابعاد input channels در لایه input channels input channels

انجام این کار در تصویر زیر قابل مشاهده است:



#### یک kernel داریم که ابعاد

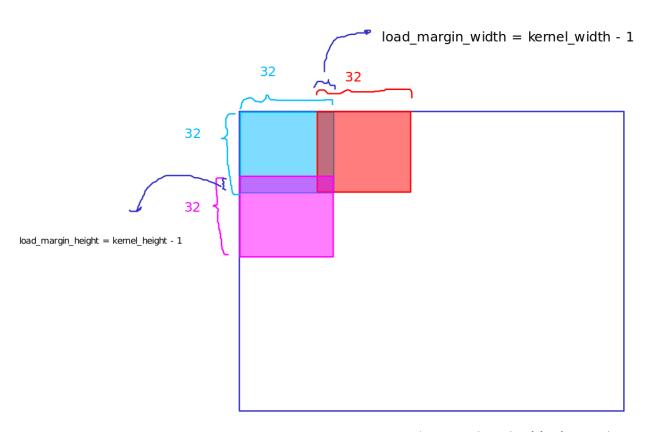
output channels \* input channels \* kernel width \* kernel height دارد. حال به ازای هر output channel باید آن بخش از kernel را در کل ماتریس تصویر به صورت convolution را در کل ماتریس تصویر به صورت bias ای ضرب کنیم و نتیجه را با bias مورد نظر آن اجرا کنیم output channel جمع کنیم، سپس تابع relu را روی آن اجرا کنیم (بیشینه 0 و عدد به دست آمده) و در مکان مورد نظر در تصویر خروجی قرار دهیم.

جزئیات پیاده ساز<u>ی:</u>

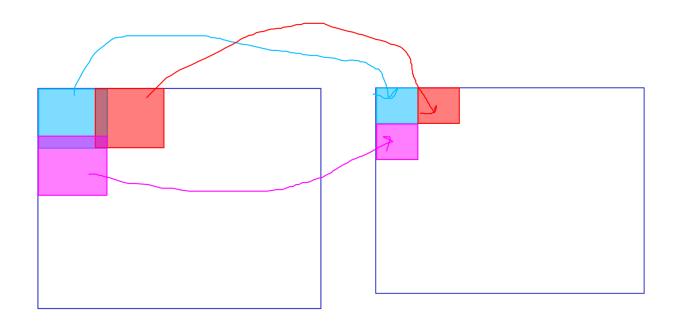
overlap میکند، اما این کار، هر block یک تکه 32 \* 32 از تصویر را در خود load میکند، اما این تکه ها با هم دراند، به صورت افقی به اندازه  $(pad_m - 1)$  و به صورت عمودی به اندازه  $(pad_m - 1)$ .

حال در هر block، هر نخ مسئولیت محاسبه یک pixel در خروجی را به عهده میگیرد (نخ هایی که در load های margin هستند محاسبه ای دیگر انجام نمیدهند و کارشان صرفا load کردن خانه های overlap شده با block های کناری بوده).

هر نخ به ازای هر input channel، بخش مورد نظر خود را متناظرا در kernel ضرب میکند و نتیجه را با bias مورد نظر جمع میکند و تابع relu را روی آن اجرا کرده و در مکان مورد نظر خود در تصویر خروجی قرار میدهد. تابع kernel پیاده سازی شده برای conv\_2D در فایل با نام conv\_2D\_kernel پیاده سازی شده. نحوه عملکرد به صورت load\_margin در شکل زیر قابل مشاهده است:



در نهایت هر block بخش محاسبه خود را در تصویر خروجی مینویسد.



## ۳- پیاده سازی max pooling:

به این صورت عمل میکنیم که هر block از نخ ها، به صورت یک block با ابعاد 64 \* 16 است (در بعد x دارای 64 نخ و در بعد y دارای 16 نخ است).

و هر نخ در block، مسئول load کردن خانه مورد نظر خود است (بسته به اینکه در کدام channel قرار دارد و اینکه سطر و ستونش چیست).

حال که این 1024 نخ خانه مورد نظر خود را از حافظه در shared memory قرار دادند.

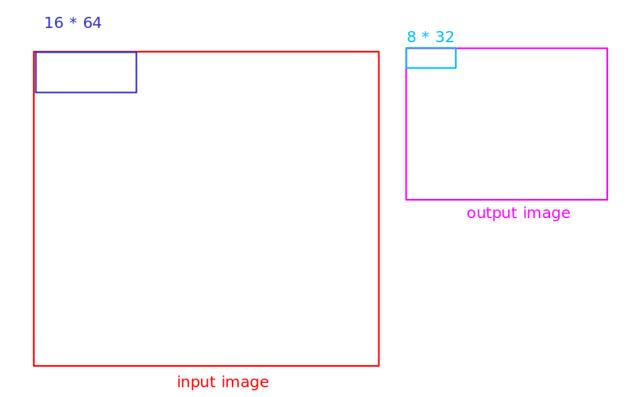
نخ های 0 الی 31 در ردیف های 0 تا 8 به سراغ محاسبه max pooling درایه های مورد نظر خود میروند.

علت این نوع تقسیم بندی 64 \* 16 ای به جای تقسیم بندی 32 \* 32 ای، این است که چون اندازه ماتریس قرار است نصف شود، با تقسیم بندی 32 \* 32 در هر warp صرفا 16 تا نخ در حال محاسبه max pooling هستند و 16 نخ دیگر بیکار هستند، و در این 32 ردیف نیز 16 تا warp فعال هستند، یعنی 16 تا warp نیمه فعال داریم.

اما با تقسیم بندی 64 \* 16، warp های نیمه سمت راست کاملا غیر فعال هستند، همینطور warp های نیمه پابین نیز کاملا غیر فعال هستند، (منظور از غیر فعال، این است که صرفا تا مرحله load کردن در shared memory فعالیت دارند و بعد از آن کاری انجام نمیدهند).

پس در این شرایط 8 تا warp تماما فعال داریم به جای اینکه 16 تا warp نیمه فعال داشته باشیم و این برای ما مطلوب است.

در شکل زیر می توان max pooling توصیف شده را مشاهده کرد:



# ۴- پیاده سازی FC\_relu:

برای این بخش، از تعداد بیشتری kernel استفاده شده که هر کدام را جداگانه توضیح میدهیم:

### کرنل zero:

این کرنل یک بردار (یا ماتریس، یا تصویر یا...) را به همراه طول آن گرفته و تمامی درایه های آن را برابر O قرار میدهد.

### کرنل relu:

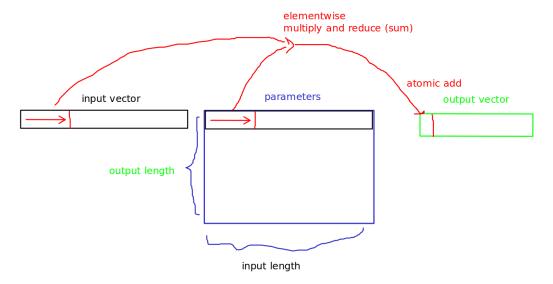
این کرنل یک بردار را به همراه طول آن گرفته و روی تمامی درایه های آن تابع relu را اجرا میکند (اگر درایه منفی است، آن را برابر 0 قرار میدهد).

# عرنل add\_with\_vector\_1:

این کرنل دو بردار را به همراه طول آن ها (که یکسان هستند) گرفته و بردار اولی را برابر حاصل جمع متناظر درایه به در ایه دو بردار قرار میدهد.

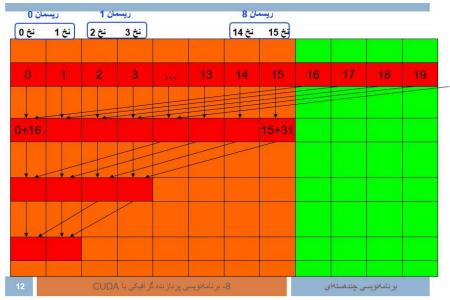
### کر نل FC:

این کرنل، یک بردار ورودی به طول input length، یک بردار خروجی به طول output length و یک ماتریس parameters به ابعاد output length \* input length را گرفته، و به صورت زیر بردار خروجی را پر میکند:



در شکل مشاهده میشود که هر block بخشی از بردار ورودی را گرفته، در parameter های مورد نظر خود ضرب کرده، نتایج را با هم جمع کرده و به صورت atomic با خانه مورد نظر در بردار خروجی جمع میکند. هر دو block که یک سطر از parameters به آن ها assign شده، نتایج خود را در یک خانه مشترک در بردار خروجی مینویسند برای همین باید جمع کردن به صورت atomic باشد. داخل هر block نیز به صورتی که تدریس شده حاصل جمع حاصل ضرب ها به صورت زیر محاسبه میشوند:





برای پیاده سازی FC\_relu، ابتدا بردار خروجی به وسیله zero\_all تماما صفر میشود، سپس به وسیله FC مقادیری که توضیح داده شد در بردار خروجی محاسبه میشوند، سپس به وسیله کرنل add\_with\_vector\_1 مقادیر با bias مورد نظر جمع زده میشوند و سپس به وسیله کرنل relu تابع فعال ساز relu روی درایه های بردار خروجی انجام میشود.

# زمان اجرا زمان اجرای کد اصلی:

```
mohammad at egovivo in /media/mohammad/RADHDD/Documents/doroos
CONV 224x224x64 11213 ms
CONV 224x224x64 102 ms
POOLMAX 112x112x64 31386 ms
CONV 112x112x128 106 ms
CONV 112x112x128 84 ms
POOLMAX 56x56x128 135 ms
CONV 56x56x256 105 ms
CONV 56x56x256 82 ms
POOLMAX 28x28x256 1163 ms
CONV 28x28x512 103 ms
CONV 28x28x512 103 ms
POOLMAX 14x14x512 982 ms
CONV 14x14x1024 94 ms
CONV 14x14x1024 104 ms
POOLMAX 7x7x1024 703 ms
FC 4096 14507 ms
FC 4096 408 ms
FC 1000 18752 ms
total execution: 9.870460 seconds
```

زمان اجرای کد بیاده سازی شده با cuda:

```
-mohammad at egovivo in /media/mohammad/RADHDD/Documents/doroos
 O./code.out
move image to global memory: 369.605000 MS
CONV: 224 * 224 * 64:
                        3.902000 MS
CONV: 224 * 224 * 64:
                        65.387000 MS
                                0.565000 MS
POOLMAX: 112 * 112 * 64:
CONV: 112 * 112 * 128:
                        34.016000 MS
CONV: 112 * 112 * 128:
                        64.555000 MS
POOLMAX: 56 * 56 * 128:
                                0.430000 MS
CONV: 56 * 56 * 256:
                        32.975000 MS
CONV: 56 * 56 * 256:
                        65.556000 MS
POOLMAX: 28 * 28 * 256:
                                0.248000 MS
CONV: 28 * 28 * 512:
                        33.794000 MS
CONV: 28 * 28 * 512:
                        54.279000 MS
POOLMAX: 14 * 14 * 512:
                                0.210000 MS
CONV: 14 * 14 * 1024:
                        72.884000 MS
CONV: 14 * 14 * 1024:
                        144.406000 MS
POOLMAX: 7 * 7 * 1024:
                        0.093000 MS
FC:
       893.679000 MS
FC: term-6 74.933000 MS
FC:
       34.936000 MS
copied to cpu memory, total GPU time: : 1946.627000 MS
total execution: 1.947096 seconds
```

همانطور که مشاهده میشود، زمان اجرای کد پیاده سازی شده حدود 2 ثانیه و زمان اجرای کد cudnn برابر 10 ثانیه است.

پس 5 برابر speedup داشته ایم.

انجام profiling

# بخش summary

میزان throughput حافظه، throughput محاسباتی، تعداد register های مصرفی، ابعاد grid و اندازه block به ازای هر kernel صدا زده شده در شکل زیر قابل مشاهده است.

بعضی از kernel ها (مانند zero، add\_with\_vector\_1) که کار محاسباتی زیادی ندارند و اندازه ورودی شان کم است در موارد بالا بسیار مصرف کمی دارند و زمان اجرای بسیار پایینی نیز دارند.



مشاهده میشود که طولانی ترین زمان های اجرا را conv\_2D ها دارند، مخصوصا conv2D آخر که ابعاد تصویر به 1024 \* 14 \* 14 \* 14 میرسد و هر نخ باید به اندازه 1024 \* 3 \* 3 تا ضرب انجام دهد تا خانه مورد نظر خود در تصویر خروجی را محاسبه کند.

#### بخش details

به ازای kernel های متفاوتی که launch شده، سوال های اشاره شده پاسخ داده میشوند. سوال ها به ترتیب از (الف) الی (د) پاسخ داده میشوند. از هر نوع kernel، صرفا یکی بررسی میشود.

### کرنل 0:

کد: pad\_kernel ابعاد ورودی: 3 \* 224 \* 224 ابعاد خروجی: 3 \* 226 \* 226

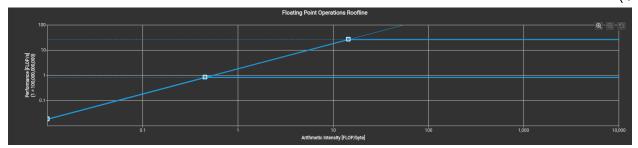
# الف)



به علت اینکه این kernel هیچ کار محاسباتی ای انجام نمیدهد و صرفا با گرفتن تصویر ورودی، یک padding رویش انجام میدهد، compute throughput پایینی دارد.

به همین علت میتوان "چشم بسته" گفت که این کرنل Memory bound است و compute throughput برابر 23.71% و Memory throughput برابر 62.90% ای همین امر را نشان میدهد.





همانطور که مشاهده میشود، از آنجا که این kernel هیچ محاسبه floating point ای ندارد، در roofline model نیز نقطه ای برای آن نشان داده نمیشود، چرا که شدت حسابی اش برابر 0 است.

چون ذاتا این kernel کار محاسباتی ای انجام نمیدهد، خیر جای بهبود برای افزایش شدت حسابی ندارد، مگر اینکه با kernel های دیگر ترکیب شود که کد را پیچیده میکند.

### ج)



همانطور که مشاهده می شود، به میزان GByte/second 115.06 گذردهی حافظه استفاده شده، همینطور نشان داده میشود که L1 cache نیز به نسبت 0% hit شده که طبیعی هم هست، چرا که هیچ data reuse ای نداریم که این سطح cache بخواهد hit شود.

اما در سطح cache L2 اوضاع متفاوت است و 56.17% hit rate داریم که این به خاطر محلیت مکانی دسترسی های نخ ها است.

به علت اینکه از shared memory در کرنل padding استفاده نکرده ایم، میزان خواندن و نوشتن در آن صفر است. خیر خطایی بنا بر دسترسی uncoalesced نمیگیریم.

چون از shared memory استفاده نکردیم، تعداد در خواست ها برای آن 0 است.

### د)

```
P Occupancy

Occupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy always reduces the ability to hide latericies, resulting in overall performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the schieved occupancy daily accupancy by a process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy always reduces the ability to hide latericies, resulting in overall performance, degradation. Large discrepancies between the theoretical and the schieved occupancy (s).

1 Recorrected Occupancy (s).

2 Theoretical Active Warps per SM [warp]

3 2 Block Limit Shared Mem [block]

3 2 Block Limit Warps [block]

4 Achieved Active Warps Per SM [warp]

5 10 Block Limit Shared Mem [block]

5 10 Block Limit Shared Mem [block]

6 10 Block Limit Shared Mem [block]

6 10 Block Limit Shared Mem [block]

7 10 Block Limit Shared Mem [block]

8 10 Block Limit Shared Mem [block]
```

ميزان theoretical occupancy برابر 100% و ميزان achieved occupancy برابر 81.58% است.

همانطور که مشاهده میشود، میزان occupancy کسب شده برابر 81.91% است. از علت های آن میتوان به اینکه نخ ها محاسبه زیادی انجام نمیدهند و صرفا میخواهند یک خانه را از input بخوانند و در output بنویسند اشاره کرد، برای همین ممکن است زمان هایی باشد که هر SM برای تمام نخ هایی که بهش تخصیص داده شده منتظر داده از global memory است.

#### کرنل ۱:

حد: conv2D kernel

ابعاد ورودي: 3 \* 226 \* 226

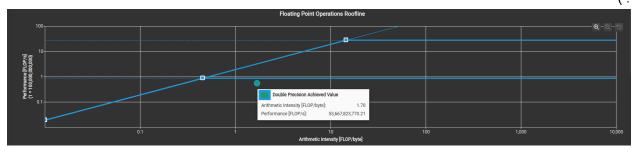
ابعاد خروجي: 64 \* 224 \* 224

### الف)



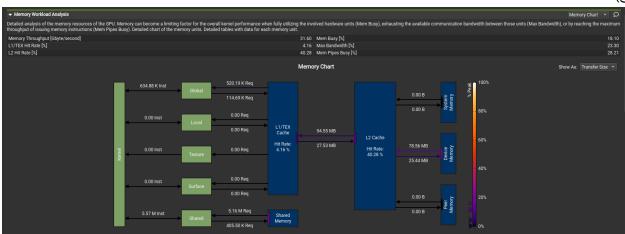
همانطور که مشاهده میشود در این کرنل، میزان compute throughput برابر 73.92% است، میزان memory throughput نیز برابر 23.30% است. همانطور که مشاهده میشود میزان throughput حافظه L1 cache برابر 36.20% است ولی برای L2 cache برابر 11.09% و برای DRAM برابر 16.45% است.

این کرنل با توجه به گذر دهی های گذارش شده در این tab، میتوان گفت که compute bound است.



همانطور که مشاهده میشود، از آنجایی که از data type نوع double استفاده کرده ایم double precision achieved نوع value فسنتیم که نشان دهنده این است که شدت حسابی value به شدت بالا است و بسیار نزدیک به سقف double precision roofline هستیم که نشان دهنده این است که شدت حسابی بالایی داریم و compute bound هستیم، همانطور که tab قبلی نیز اشاره میکرد.





مشاهده میشود که میزان Memory throughput حدود GByte/second 31.60 است.

همینطور برای L1 cache نیز برابر 4.16% است که آن هم پایین است، البته داده ای که نیاز است هر block استفاده کند در shared memory ذخیره میشود و برای محاسبات استفاده میشود برای همین نباید انتظار استفاده بالا از L1 cache داشت چرا که نیاز به ذخیره داده هایی که دوباره به آن ها نیاز داریم در shared memory انجام شده.

حافظه L2 cache ميزان hit rate برابر 40.28% دارد.

این عدد برای این بالاتر از L1 cache است که داده هایی که یک block نیاز داشته، توسط block دیگری نیز مورد نیاز بوده (مانند load margin ها) و به همین دلیل hit rate بالا تری کسب کرده ایم.

همانطور که مشاهده می شود، به میزان M 5.16 درخواست به shared memory برای خواندن داده زده میشود، پس استفاده از shared memory به صرفه بوده چرا که الگوریتم CNN به شدت data resuse دارد و با این کار جلوی هدر رفت زمان برای خواندن از global memory (یا از سلسله مراتب cache اگر خوش شانس باشیم) را گرفته ایم.

اینجا نیز اخطاری برای uncoalesced memory access نداریم.

همانطور که مشاهده میشود، تعداد درخواست ها برای خواندن از shared memory برابر 5.16 M درخواست است که در مقایسه برای خواندن از global memory که ورخواست است به شدت بالاتر است.

Coccupancy

Occupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy always reduces the ability to hide latencies, resulting in overall performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy during secuciton typically indicates highly imbalanced workloads.

1 Theoretical Occupancy [1]

1 Theoretical Occupancy [1]

2 Theoretical Occupancy [1]

2 Theoretical Occupancy [1]

3 Achieved Occupancy [1]

4 Disclusion Higher process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy (ult) of Block Limit Share [block]

2 Theoretical Active Warps per Stm (warp)

3 Achieved Occupancy [1]

4 Disclusion Higher process warps that is actively in use. Higher cocupancy dues. The higher performance degradation and the achieved occupancy (ult) and the achieved occup

همانطور که مشاهده می شود، میزان occupancy برابر 97.23% است، که عدد بسیار مطلوبی است، و آن میزان حدود 3% نیز احتمالا به دلیل tail effect است که 100% نشده.

کر نل 4:

د)

max\_pool\_2D\_kernel :ک

ابعاد ورودي: 64 \* 224 \* 224

ابعاد خروجي: 64 \* 112 \* 112

الف)

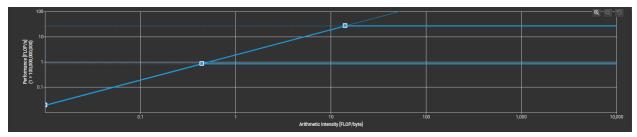


مانند kernel، این kernel نیز محاسبات floating point خاصی ندارد و صرفا مقایسه است که بین 4 تا خانه مجاور در هر channel تصویر، کدام بیشترین مقدار را دارد.

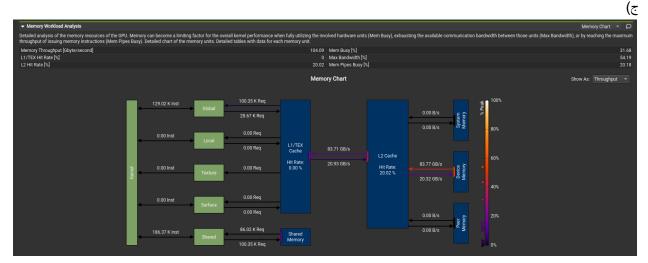
مقدار compute throughput برابر 21.05% است و ميزان Memory throughput نيز برابر 54.19% است. ميزان L1 cache throughput برابر 33.88% است و L2 cache throughput برابر 31.68%، برای DRAM نيز برابر 54.19% است.

به علت اینکه این کرنل نیز صرفا کارش load کردن از memory، مقایسه و store کردن دوباره در memory است، میتوان گفت که memory bound است و کار محاسباتی ای انجام نمیدهد.

ب)



مانند padding، این کرنل نیز نقطه ای در roofline model برایش رسم نشده، چرا که شدت حسابی اش برابر 0 است.



همانطور که مشاهده میشود، میزان memory throughput برابر GByte/second 104.09 است. میزان L1 cache hit ست. میزان rate برابر 0 است، که منطقی هم هست، چرا که هیچ data reuse ای نداریم که بخواهد L1 cache کند. مقدار L2 cache hit rate برابر 20.02% است.

همانطور که مشاهده میشود، میزان خواندن اطلاعات از حافظه device memory حدود 4 برابر میزان نوشتن در آن است، که به علت max pooling که از هر 4 خانه در تصویر ورودی یکی در خروجی نوشته میشود منطقی به نظر میرسد. همینطور مشاهده میشود که حدود K 100 ک درخواست برای خواندن از global memory داشتیم و حدود K 100 درخواست برای خواندن از shared memory و K 100.35 درخواست برای نوشتن در shared memory، همینطور Shared memory، پس میتوان گفت که data reuse به میزان خیلی زیادی بالا نیست که این به دلیل ذات خود pooling است.

```
▼ Occupancy

Occupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, fow occupancy shayer reduces the ability to hide latencies, resulting in overall performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy during execution typically indicates highly imbalanced workloads.

Theoretical Occupancy N<sub>1</sub> | 30 Block Limit Shared Mem [block] | 4

Theoretical Active Warps per SM (warp] | 40 Block Limit Shared Mem [block] | 4

Achieved occupancy N<sub>2</sub> | 50 Block Limit Shared Mem [block] | 1

Achieved occupancy N<sub>2</sub> | 50 Block Limit Shared Mem [block] | 1

Achieved occupancy N<sub>2</sub> | 50 Block Limit Shared Mem [block] | 16
```

میزان theoritical occupancy در اینجا برابر 100% است اما به میزان 65.39% آن achieved است. یکی از علت های آن میتواند کاهش 4 برابری نخ ها (و در نتیجه warp ها) بعد از load کردن باشد که SM ها را بدون warp فعال باقی میگذار د.

همینطور مشکل دیگر تقسیم بندی 2 بعدی تصاویر است (block ها ابعاد 32 در 32 دارند و نخ هایی در کناره ها بی کار باقی میمانند، چرا که ابعاد تصویر مضربی از 32 نیست)، و این کار باعث میشود که تعداد بیشتری از warp ها غیر فعال بمانند.

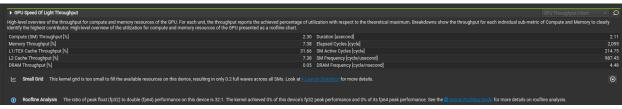
### کد: zero\_all\_kernel

اندازه ورودى: 4096

اندازه خروجي: 4096 (همان بردار ورودي است اما همه درايه هايش 0 شده).

این کرنل یک کرنل کمکی برای پیاده سازی FC است، و تمام درایه های بردار خروجی را O میکند.

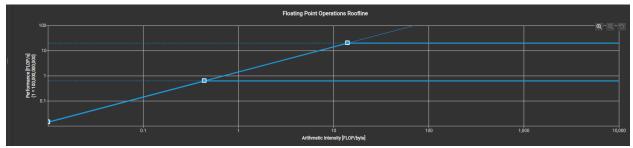
### الف)



مشاهده میشود که هم compute throughput برابر 2.30% است که به شدت پایین است، و هم Memory throughput برابر 38.7% و به شدت پایین، علت آن هم کوچک بودن بردار ورودی است و درواقع این کرنل از تمام ظرفیت gpu (نه از نظر محاسباتی و نه از نظر حافظه) استفاده نمیکند و این کار بهتر است سمت cpu هندل شود.

همينطور L1 cache throughput برابر 36.11%، L2 cache throughput برابر 7.38% و DRAM throughput برابر 0.05% و DRAM throughput برابر 0.05% است.

**ب**)



همانطور که مشاهده میشود، چون این کرنل نیز کار محاسباتی انجام نمیدهد، در roofline model نقطه ای برای آن نشان داده نمیشو د.

ج)



همانطور که مشاهده میشود، Memory throughput برابر GByte/second 75.76 است که بسیار کم است، که این به دلیل کوچک بودن بردار نیز هست.

مقدار L1 cache hit rate برابر 0% است، چرا که هیچ data reuse ای نداریم و از قبل نیز این بردار در L1 cache نبوده (توسط block دیگری استفاده نشده).

مقدار L2 cache hit rate برابر 99.57 است.

درخواستی مبنی بر استفاده uncoalesced از حافظه نداریم.

از shared memory استفاده نشده و هیچ درخواستی هم به آن داده نمیشود.

Cocupancy

Cocupancy

Cocupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively inuse. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy always reduces the ability to hide latencies, resulting in overall performance degridation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy during execution typically indicates highly imbalanced workloads.

Theoretical Occupancy [½]

100. Block Limit Rhegisters [block]

4

Theoretical Active Warps per SM [warp]

4

Achieved Occupancy [½]

5

Achieved Active Warps Per SM [warp]

5

Block Limit SM [block]

1

Achieved Active Warps Per SM [warp]

6

Block Limit SM [block]

1

Achieved Active Warps Per SM [warp]

7

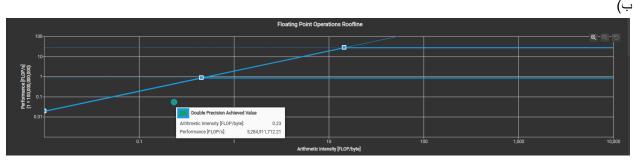
Achieved Active Warps Per SM [warp]

همانطور که مشاهده میشود، میزان theoretical occupancy برابر 100% و میزان achieved occupancy برابر 86.43% است، علت اصلی آن را میتوان در کم بودن تعداد خانه های بردار دید و همینطور tail effect.

کرنل: 26 کد: FC\_kernel\_improved



همانطور که مشاهده میشود، compute throughput برابر 66% است و memory throughput برابر 26.53% است، با این اطلاعات میتوان نتیجه گرفت که compute bound نیستیم اما چندان هم از آن دور نیستیم، که به علت این است که از تمام ظرفیت محاسباتیمان استفاده نمیکنیم.



همانطور که مشاهده میشود، شدت حسابی همچنان باید بیشتر شود تا compute bound شویم (الان در حدود 0.23 compute bound است

حدود flop/second 5 \* 10<sup>9</sup> کارایی کرنل است.

ج)



همانطور که مشاهده میشود، Memory throughput برابر GByte/second 22.51 است، که البته میزان پایینی است. میزان L1 cache hit rate برابر 3.58% و L2 cache hit rate برابر 44.96% است.

همانطور که مشاهده میشود، به تعداد 14.65 M درخواست برای خواندن و M 13.65 که مشاهده میشود، به تعداد M 14.65 که درخواست برای خواندن و M 13.65 که درخواست برای نوشتن در global داریم، درصورتی که M 12.85 درخواست برای خواندن و M 200.70 درخواست برای نوشتن در memory داریم.

علت آن هم این میتواند باشد که تعداد عملیات ها به شدت نزدیک به مرتبه تعداد خواندن اطلاعات از global memory است.



مشاهده میشود که theoretical occupancy برابر 100% ولی achieved occupancy برابر 98.85% است که به دلیل تعداد بالای نخ های استفاده شده است.

### كرنل: 27

add\_to\_vector\_1\_kernel:≤

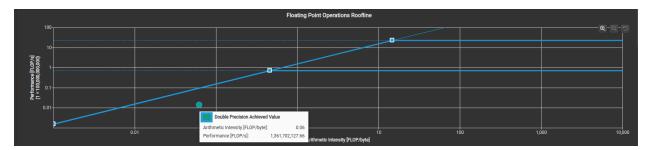
این کرنل برای جمع کردن درایه های خروجی FC\_kernel\_improved با bias های متناظر آن ها است و یک kernel کمکی است.

#### الف)



همانطور که مشاهده میشود، compute throughput برابر 3.81% است و memory throughput برابر 14.07% است. یعنی از ظرفیت محاسباتی اصلاً به میزان کافی استفاده نشده و این kernel نیز بهتر بوده سمت cpu پیاده سازی شود. میتوان با توجه به این دو عدد گفت که memory bound هست.

ميزان L1 cache throughput برابر 24.42%، ميزان L2 cache throughput برابر 12.69% و ميزان DRAM ميزان throughput برابر 14.07% است.



همانطور که پیش بینی شد، در محدوده memory bound قرار داریم و شدت حسابی ناچیز و حدود 0.06 است. کارایی کرنل برابر  $10^9$  1 10 10 است.

ج)



همانطور که مشاهده می شود، memory throughput برابر GByte/second 21.84، میزان L1 cache hit rate برابر 36.98% و L2 cache hit rate است.

از آنجایی که از shared memory استفاده نکرده ایم، درخواستی برای خواندن یا نوشتن به آن ارسال نشده و همه کار ها با global memory بوده.

اینجا نیز اخطاری برای uncoalesced memory access نداریم.

٦)

```
    Cocupancy

    Cocupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy (law cocupancy (law cocupancy days reduces the ability to hide latencies, resulting in overall performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy day generation specially indicates highly imbalanced workloads.

Theoretical Occupancy [1]

Theoretical Occupancy [1]

Theoretical Active Warps per SM [warp]

Achieved Occupancy [2]

Study Stud
```

همانطور که مشاهده میشود، theoretical occupancy برابر 100% و achieved occupancy برابر 81.44% است که این میزان نشان دهنده تعداد پایین نخ ها (با آنکه به ازای هر درایه ورودی و خروجی یک نخ ساخته شده) است و بهتر بوده که این تابع سمت cpu پردازش شود.

### كرنل: 28

كد: RELU kernel

این کرنل نیز یک کرنل کمکی برای محاسبه FC است و هر درایه منفی را برابر O میکند.

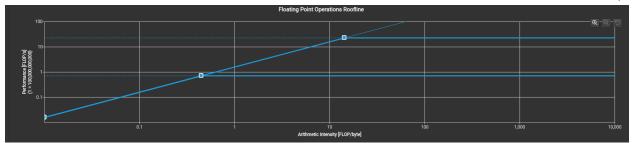
الف)

```
Page | Details | Page | Pa
```

همانطور که مشاهده میشود، میزان compute throughput برابر 3.98% است، که به علت کوچک بودن اندازه ورودی و صرفا مقایسه با 0 به شدت یابین است.

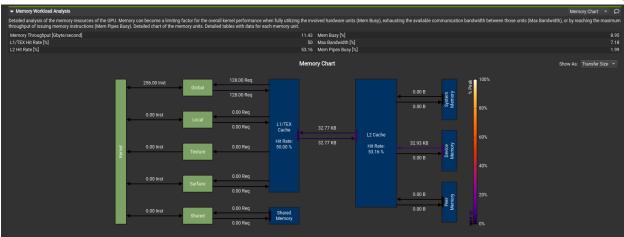
میزان memory throughput نیز برابر 8.95% است که نشان دهنده استفاده بسیار پایین از ظرفیت gpu است. این کرنل چون هیچ کار محاسباتی ای انجام نمیدهد، memory bound است.

ب)



همانطور که مشاهده میشود، از آنجا که این کرنل کار محاسباتی ای ندارد در roofline model نیز نمایش داده نمیشود.

ج)



همانطور که مشاهده میشود، memory throughput برابر GByte/second 11.43 است که به شدت پایین است، همینطور L1 cache hit rate برابر 50% و L2 cache hit rate برابر 53.16% است.

از آنجا که از shared memory استفاده نشده، هیچ درخواستی برای خواندن یا نوشتن به آن ارسال نمیشود. اینجا نیز اخطاری مبنی بر uncoalesced memory access نداریم.

(7

```
▼ Occupancy

Occupancy is the ratio of the number of active warps per multiprocessor to the maximum number of possible active warps. Another way to view occupancy is the percentage of the hardware's ability to process warps that is actively in use. Higher occupancy does not always result in higher performance, however, low occupancy always reduces the ability to hide latencies, resulting in overall performance degradation. Large discrepancies between the theoretical and the achieved occupancy during execution typically indicates highly imbalanced workloads.

100 Block Limit Registers Block)

4 Theoretical Active Warps per SM [varp]

200 Block Limit Shared Mem [block]

110 Alchieved Occupancy [1]

201 Block Limit Shared Mem [block]

120 Block Limit Shared Mem [block]

131 Block Limit Shared Mem [block]

142 Block Limit Shared Mem [block]

153 Block Limit Shared Mem [block]

164 Block Limit Shared Mem [block]

175 Block Limit Shared Mem [block]

186 Block Limit Shared Mem [block]

187 Block Limit Shared Mem [block]

187 Block Limit Shared Mem [block]

187 Block Limit Shared Mem [block]

188 Block Limit Shared Mem [block]

188 Block Limit Shared Mem [block]

188 Block Limit Shared Mem [block]

198 Block Limit Shared Mem [block]

199 Block Limit Shared Mem [block]

201 Block Limit Shared Mem [block]

202 Block Limit Shared Mem [block]

203 Block Limit Shared Mem [block]

204 Block Limit Shared Mem [block]

205 Block Limit Shared Mem [block]

205 Block Limit Shared Mem [block]

205 Block Limit Shared Mem [block]

206 Block Limit Shared Mem [block]

207 Block Limit Shared Mem [block]

208 Block Limit Shared Mem [block]

208 Block Limit Shared Mem [block]

208 Block Limit Shared Mem [block]

209 Block Limit Shared Mem [block]

209 Block Limit Shared Mem [block]

209 Blo
```

همانطور که مشاهده میشود، theoretical occupancy برابر 100% اما achieved occupancy برابر 82.66% است که به علت کمبود تعداد نخ ها است و بهتر بوده این کار سمت cpu هندل شود ( یا در پیاده سازی FC ترکیب شود).