به نام خدا

نام و نام خانوادگی :محمدرضا همتی مقدم شماره دانشجویی:99222129 تمرین:3

طبقه بندی دیتاست Architectural Heritage Elements

این تمرین در 2 بخش انجام شده است؛ بخش اول، train کردن شبکه عصبی کانولوشنی و بخش دوم، Deconvolution همان داده ها. لذا پیاده سازی این تمرین در 2 اسکریپت جداگانه تحت عنوان CNN.ipynb و Deconvolution نوشته شده است. مراحل ابتدایی نظیر فراخوانی کتابخوانه ها و فراخوانی داده ها مشترک بوده و به صورت زیر خواهد بود:

• در مرحله نخست، کتابخانه های مورد نیاز را فراخوانی میکنیم:

from tensorflow.keras.models import Sequential

from tensorflow.keras.utils import to_categorical

from tensorflow.keras.models import Sequential

from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dropout,

Dense, Conv2DTranspose

import numpy as np

import os

import cv2

import matplotlib.pyplot as plt

• در مرحله بعد، دیتاست مورد نیاز را که یک دیتاست آماده تحت عنوان Architectural Heritage و train و test و train و train و test را جدا خواهیم کرد.

در کد بالا، به ترتیب به داخل زیرپوشه های فولدر train رفته و تصاویر را فراخوانی و در لیست images اضافه میکنیم. در ادامه، توسط یک حلقه تکرار، تصاویر را از داخل لیست به یک آرایه پایتونی انتقال خواهیم داد. مشابه روند گفته شده را برای داده های test نیز انجام خواهیم داد.

این مرحله، پیش پردازش داده ها میباشد. در این مرحله تایپ داده هارا به صورت float تغییر میدهیم تا بتوان مشابه اعداد با آنها رفتار کرد. همچنین تمامی اعداد را نرمالایز خواهیم کرد. یعنی آن ها را طوری تغییر میدهیم که در بازه 0 و 1 قر ار گیرند.

در ادامه، لازم است تا مقادیر لیبل هارا نیز به نوعی نرمالایز کنیم. یعنی به جای اینکه هر عکس دارای لیبلی بین 0 تا 0 باشد، به هر عکس یک بردار 0 تایی به عنوان لیبل نسبت دهیم که همه درایه های آن صفر بوده بجز درایه ای که معرف شماره کلاس است. به عنوان مثال اگر عدد داخل تصویر عدد 0 باشد، یک بردار 0 تایی خواهیم داشت که درایه سوم آن 0 بوده و سایر درایه های آن صفر میباشد

در ادامه، سایز داده ها و لیبل هایشان و همچنین نوع آنهار ا مشاهده خواهیم کرد:

```
In [5]: # print("x_train shape:", x_train.shape)
    print("y_train shape:", y_train.shape)
    print("x_test shape:", x_test.shape)
    print("y_test shape:", y_test.shape)

    x_train shape: (10130, 64, 64, 3)
    y_train shape: (10130, 10)
    x_test shape: (1404, 64, 64, 3)
    y_test shape: (1404, 10)
```

همانطور که مشاهده میشود، تعداد 10130 عکس با ابعاد 64 در 64 پیکسل برای آموزش مدل و همچنین 1404 عکس با همان ابعاد برای آنها که برابر عکس با همان ابعاد برای آزمایش مدل از جنس آرایه خواهیم داشت. به ازای تمامی این عکس ها، لیبل آنها که برابر است با یک عدد بین 0 تا 9 موجود خواهد بود. درواقع درکل 11534 عکس خواهیم داشت که هریک، لیبل متناظر با خود را دارد.

تمامی مراحل بالا، برای هر دو اسکریپت مشابه خواهد بود. در ادامه، به بررسی جداگانه اهداف تمرین خواهیم بر داخت:

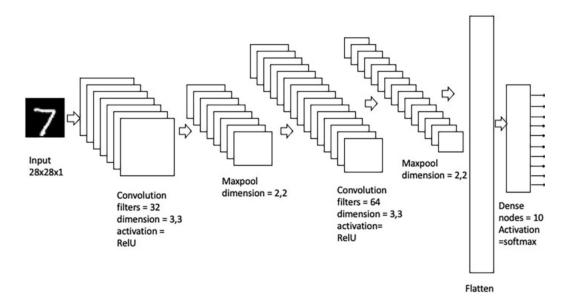
CNN •

در بخش اول، باید یک مدل ساخته و لایه های مور د نیاز را با آن اضافه کنیم:

از پکیج تنسورفلو و کتابخانه کراس، مدل Sequential را فراخوانی میکنیم که یک ترکیب خطی از لایه های کراس است. با توجه به شکل زیر، یک لایه ورودی، دو لایه پنهان از معماری Dense با ابعاد مختاف و یک لایه خروجی خواهیم داشت که به کمک دستورات زیر ساخته خواهد شد:

model = Sequential()

در اولین نگاه، مزیت این آن است که نیازی نیست برای ورود داده ها به مدل، لزومی ندارد صرفا از آرایه یک بعدی استفاده شود و میتوان خود تصاویر را به عنوان ورودی به مدل داد. درواقع بجای آنکه لایه پنهان با ورودی ای با سایز 64 در 3 تنظیم کرد. شکل ورودی ای با سایز 64 در 64 در 3 تنظیم کرد. شکل زیر را برای طراحی شبکه عصبی پیچشی درنظر بگیرید:



شكل 2: لايه هاى تشكيل دهنده شبكه عصبى بيچشى (CNN)

درواقع ترتیب لایه ها در شبکه عصبی پیچشی به صورت زیر خواهد بود:

- 1. لایه ورودی که تصاویری با ابعاد 64 در 64 در 3 هستند
- 2. لایه کانولوشنی 3 در 3 که با 32 کانال. این کرنل 3 در 3 در هر مرحله روی تصویر کانوالو میشود
 - 3. لايه maxpool كه 2 در 2 بوده و وظيفه ادغام را دارد
 - 4. مجددا لایه کانولوشنی این بار با 64 کانال
 - 5. مجددا لایه maxpool
 - 6. لايه Flatten كه وظيفه تبديل لايه pooling را به بردار 1 بعدى دارد
 - 7. لايه dense خروجي با 10 گره

```
model = Sequential()
model.add(Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation='relu', input_shape = (64,64,3)))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Flatten())
model.add(Dropout(0.5))
model.add(Dense(num_class, activation='softmax'))
```

خروجی کدهای بالا، مدل کانولوشنی ساخته شده به صورت زیر خواهد بود:

```
In [7]: ▶ model.summary()
            Model: "sequential"
            Layer (type)
                                         Output Shape
                                                                   Param #
             conv2d (Conv2D)
                                         (None, 62, 62, 32)
                                                                   896
             max_pooling2d (MaxPooling2 (None, 31, 31, 32)
             conv2d 1 (Conv2D)
                                         (None, 29, 29, 64)
                                                                   18496
             max_pooling2d_1 (MaxPoolin (None, 14, 14, 64)
             flatten (Flatten)
                                         (None, 12544)
             dropout (Dropout)
                                         (None, 12544)
             dense (Dense)
                                         (None, 10)
                                                                   125450
            Total params: 144842 (565.79 KB)
            Trainable params: 144842 (565.79 KB)
            Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)
```

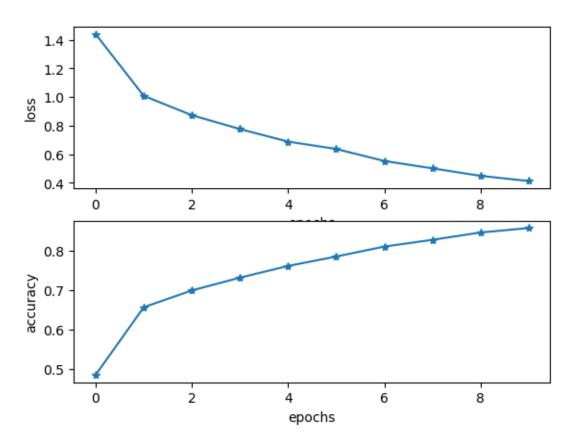
مدلی با 144842 پارامتر ساخته شده است. هر مدل یادگیری عمیق، یک تابع هدف داشته و یک برآوردگر که برآوردگر یا بهینه کننده، بدنبال بهینه سازی تابع هدف میباشد. به عنوان مثال در کد زیر، بهینه گر Adam به دنبال مینیم کردن تابع loss بوده که نوع categorical_crossentropy میباشد.

model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam',metrics=['accuracy']) پس از طراحی مدل، نوبت به بر ازش مدل به داده های آموزشی میباشد. بر ای این منظور از کد زیر استفاده میکنیم: model.fit(X_train, y_train, batch_size=128, epochs=10)

ورودی اول، داده های آموزشی، ورودی دوم لیبل متناظر هر عکس، ورودی سوم مقدار batch size بوده که بیانگر تعداد تصاویری است که در هر اپوک وارد فاز آموزش میشود. ورودی سوم تعداد اپوک هایی است که داده ها پردازش میشوند. داده های ما از انجایی که از یک دیتاست تمیز و نسبتا مناسب استفاده شده، نیازی به تعداد اپوک بالا برای پردازش نخواهند داشت.

model.compile(loss='categorical_crossentropy',
'optimizer='adam',metrics=['accuracy])

پس از برازش مدل، همانند مدل قبلی، میتوان ارزیابی را نیز انجام داد. اما پیش از آن، روند کاهش loss و افزایش Accuracy را در طی 10 اپوک در نمودارهای زیر شاهد خواهیم بود:



شكل: نمودار هاى Accuracy و Loss

در نهایت به ارزیابی مدل خواهیم پرداخت:

Deconvolution •

پس از روش های رایج درونیابی نظیر Bilinear و Bicubic که علیر غم سریع بودن، قابلیت انعطاف مناسبی نداشتند، در این تمرین بدنبال روش deconvolution خواهیم بود.

برای پیاده سازی این الگورتیم، لازم است تا 2 کار زیر صورت گیرد:

- 1. در مدلی که قرار است ساخته شود از لایه های دی-کانولوشنی نیز استفاده شود
 - 2. در آموزش مدل، به عنوان تصاویر و لیبل شان از خود تصاویر استفاده شود

```
In [6]: # Create the model
model = Sequential()
model.add(Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal', input_shape=(64,64,3)))
model.add(Conv2D(16, kernel_size=(3, 3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))
model.add(Conv2D(8, kernel_size=(3, 3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))
model.add(Conv2DTranspose(8, kernel_size=(3,3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))
model.add(Conv2DTranspose(16, kernel_size=(3,3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))
model.add(Conv2DTranspose(32, kernel_size=(3,3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))
model.add(Conv2D(3, kernel_size=(3,3), activation='relu', kernel_initializer='he_normal'))

WARNING:tensorflow:From E:\Software\Anaconda\Lib\site-packages\keras\src\backend.py:873: The name tf.get_default_graph is de precated. Please use tf.compat.v1.get_default_graph instead.
```

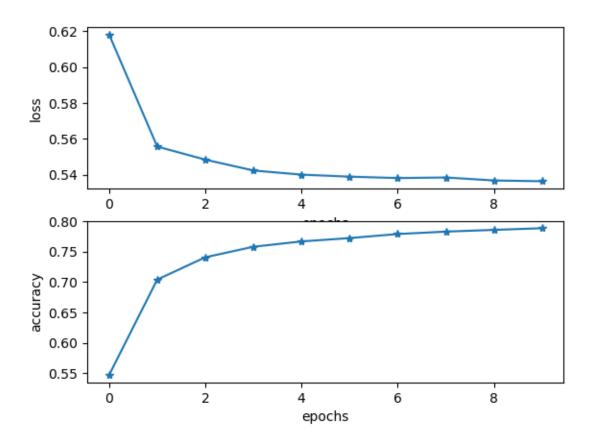
همانطور که در تصویر بالا مشخص است، پس از لایه های کانولوشنی، لایه های معکوس کانولوشنی نیز اضافه شده اند تا بتوان توسط آنها، به ورودی رسید.

	model.summary()			
	Model: "sequential"			
	Layer (type)	Output Shape	Param #	
	conv2d (Conv2D)	(None, 62, 62, 32)	896	
	conv2d_1 (Conv2D)	(None, 60, 60, 16)	4624	
	conv2d_2 (Conv2D)	(None, 58, 58, 8)	1160	
	<pre>conv2d_transpose (Conv2DTr anspose)</pre>	(None, 60, 60, 8)	584	
	<pre>conv2d_transpose_1 (Conv2D Transpose)</pre>	(None, 62, 62, 16)	1168	
	<pre>conv2d_transpose_2 (Conv2D Transpose)</pre>	(None, 64, 64, 32)	4640	
	conv2d_3 (Conv2D)	(None, 64, 64, 3)	867	
	Total params: 13939 (54.45 KB)			
	Trainable params: 13939 (54.45 K Non-trainable params: 0 (0.0	45 KB)		

مدل جدید مدلی با 13939 پار امتر میباشد.

```
In [9]: M history = model.fit(x_train, x_train, epochs=10, batch,size=128, validation_split=0.2)
                Epoch 1/10
                KARNING: tensorflow: From E:\Software\Anaconda\Lib\site-packages\keras\src\utils\tf_utils.py:492: The name tf.ragged.RaggedTen sorValue is deprecated. Please use tf.compat.v1.ragged.RaggedTensorValue instead.
                WARNING:tensorflow:From E:\Software\Anaconda\Lib\site-packages\keras\src\engine\base_layer_utils.py:384: The name tf.executing_eagerly_outside_functions is deprecated. Please use tf.compat.v1.executing_eagerly_outside_functions instead.
                64/64 [====
                                             ==========] - 41s 590ms/step - loss: 0.6182 - accuracy: 0.5472 - val_loss: 0.5180 - val_accuracy:
               64/64 [====
0.6263 Epoch 2/10
64/64 [====
0.7014 Epoch 3/10
64/64 [====
0.7244
                                                              ==] - 36s 569ms/step - loss: 0.5557 - accuracy: 0.7041 - val_loss: 0.4941 - val_accuracy:
                                                             ===1 - 35s 547ms/step - loss: 0.5484 - accuracy: 0.7408 - val loss: 0.4883 - val accuracy:
               0.7244
Epoch 4/10
64/64 [====
0.7327
Epoch 5/10
64/64 [====
0.7435
                                                                     35s 551ms/step - loss: 0.5423 - accuracy: 0.7581 - val_loss: 0.4827 - val_accuracy:
                                                                     40s 633ms/step - loss: 0.5400 - accuracy: 0.7669 - val_loss: 0.4808 - val_accuracy:
               0.7435
Epoch 6/10
64/64 [====
0.7531
Epoch 7/10
64/64 [====
0.7667
Epoch 8/10
64/64 [====
0.7691
                                                                     36s 563ms/step - loss: 0.5389 - accuracy: 0.7724 - val_loss: 0.4787 - val_accuracy:
                                                                     36s 562ms/step - loss: 0.5381 - accuracy: 0.7791 - val_loss: 0.4776 - val_accuracy:
                                                                   - 36s 561ms/step - loss: 0.5384 - accuracy: 0.7830 - val_loss: 0.4778 - val_accuracy:
                0.7691
                Epoch 9/10
64/64 [====
```

در ادامه، نمودار دقت و loss نیز برای این مدل آورده شده است:



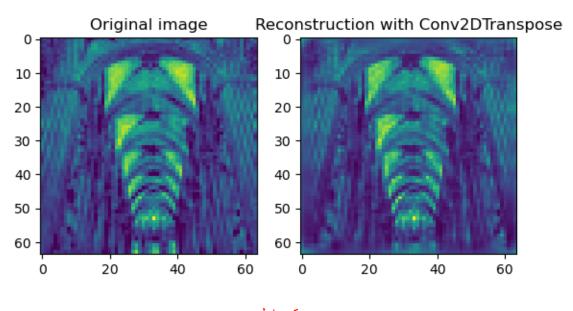
شكل: نمودار هاى Accuracy و Loss

در ادامه، 4 عکس از داخل دیتاست test به صورت رندوم انتخاب کرده و قصد پیش بینی آنرا توسط مدل ساخته شده داریم. درواقع قصد داریم ببینیم که مدلی که در آن از لایه های Conv2DTranspose استفاده شده، میتواند به خوبی تصویر ورودی را حدس بزند یا خیر.

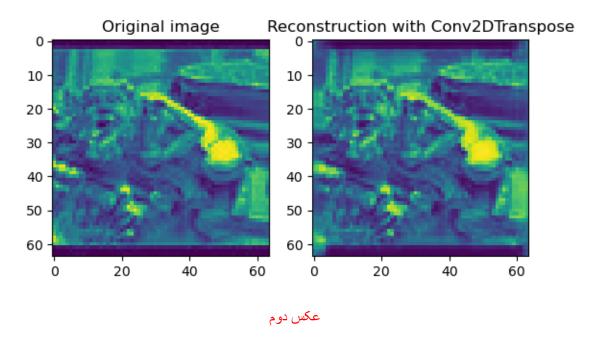
انتخاب 4 عكس رندوم و پيش بيني آن توسط مدل ساخته شده.

در ادامه، نتایج را مشاهده خواهیم کرد:

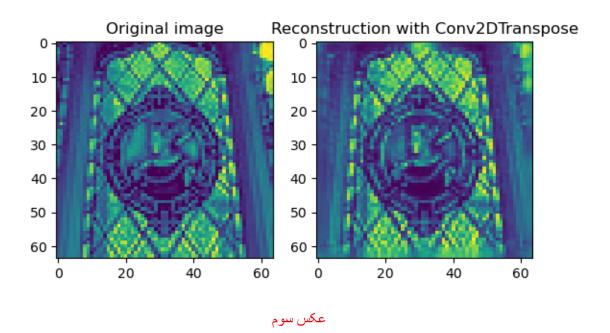
AHE target = [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 1.]

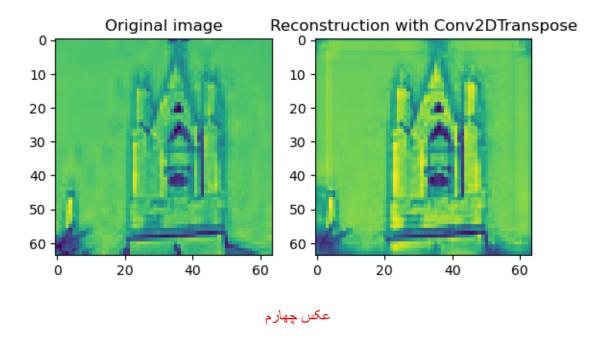


عكس اول



AHE target = [0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 1. 0.]





همانطور که مشخص است، تمامی خروجی ها نسبت به داده اصلی، از شباهت حداکثری برخوردار هستند