منطق پیشرفته

محسن خاني

۴ مهر ۱۳۹۸

چکیده

هدفهم در درس منطق پیشرفته، اثبات دو قضیهی مهم گودل است: قضیهی تمامیت و قضیهی ناتمامیت. بنا به قضیهی تمامیت، در منطق مرتبهی اول، اگر حکمی در تمامی مدل های یک تئوری درست باشد، آن حکم با استفاده از اصول آن تئوری اثبات می شود. مثلاً اگر حکمی مرتبهی اول در تمامی گروههای آبلی برقرار باشد، آنگاه قطعاً اثباتی برای آن حکم با استفاده از اصول موضوعهی گروههای آبلی پیدا می شود.

در بخش دوم درس، به قضایای ناتمامیت گودل خواهم پرداخت. بنا به ناتمامیت اول گودل، امکان ارائه یک اصل بندی کامل برای حساب توسط یک الگوریتم وجود ندارد.

نیز بنا به قضیهی ناتمامیت دوم گودل، یک قضیهای مرتبهی اول درباره اعداد طبیعی وجود دارد این قضیه (با این که در مورد اعداد طبیعی درست است، از اصول پئانو نتیجه نمی شود).

فهم دقیق قضیههای بالا، البته نیازمند پشت سر گذاشتن چندین جلسه از درس است. برای خواندن یک مقدمه ی مفصل تر برای درس منطق، لطفاً به جزوه ی درس مبانی منطق و نظریه ی مجموعهها، در تارنمای شخصیم مراجعه کنید. رویکردم در تدریس، بیشتر با تکیه بر نظریه ی مدل خواهد بود که تخصصم است. منابع بخشهای اولی، کتاب تنتوزیگلر است. ۱

فهرست مطالب

۱ الفيا، بدون معاني

۲ جبر ساختارها

١ الفبا، بدون معانى

مطالعهی هر مفهوم جبری در منطق مرتبهی اول، نخست نیازمند انتخاب یک زبان مناسب است. زبان، حکم حروف الفبای فارسی را دارد که کلمات قرار است با استفاده از آنها ساخته شوند.

۱ تایپ اولیهی جلسات به ترتیب توسط: ج۱ آرمان عطائی، صورت گرفته است.

تعریف ۱ (یک زبان مرتبه ی اول). منظور از یک زبان مرتبه اول L، یک مجموعه متشکل از نمادهایی برای توابع، نمادهایی برای روابط و نمادهایی برای ثوابت است. برای هر نماد تابعی $f \in L$ یک عدد طبیعی n_f به نام تعداد مواضع تابع f در نظر گرفته شده است. گرفته شده است و برای نماد رابطه ای R نیز یک عدد طبیعی n_R به نام تعداد مواضع رابطه ی R در نظر گرفته شده است.

توجه ۲.

- ۱. نماد تابعی با تابع فرق میکند. بعداً قرار است متناظر با هر نماد تابعی، یک تابع واقعی پیدا کنیم که ترجمهی آن نماد باشد.
- ۲. در یک زبانِ مرتبه ی اول L، نمادهای منطقی مانند \wedge ، \vee ، \forall ، \forall ، \vee ، \forall ، \vee ، \forall ، نمادهای منطقی مانند منطقی مانند منطقی مانند منطقی مرتبه ی اول سخن خواهیم گفت.

برای مطالعه یک پدیده، باید زبانی را انتخاب کنیم که از پس بیان ویژگیهای جبری آن پدیده برآید. در درسهای آینده این سخن را روشنتر خواهم کرد. در زیر مثالی از چند زبان مرتبهی اول آوردهام.

مثال ٣ (مثالهائي از زبانهاي مرتبهي اول).

- ۱. زبان تهی: $\phi = L$ که شامل هیچ نمادی برای تابع، ثابت یا رابطه نیست.
- ۲. زبان گروههای جمعی آبلی: $\{+,-,ullet\}$ در این زبان، -,+ نمادهای تابعی دو موضعی هستند و + نمادی + نرای بک ثابت است.
- ۳. زبان نظریهی گروهها: $L_{Group} = \{\cdot, ^{-} \cdot, e\}$. در این زبان، $^{-}$ یک نماد تابعی تکموضعی، یک نماد تابعی دوموضعی و e یک نماد برای یک ثابت است.
 - ۴. زبان نظریهی گراف: $\{R\}=L_{Graph}=\{R\}$. در این زبان، R یک نماد رابطه ای دو موضعی است.
- ۵. زبان حلقه ها: $\{+,-,\cdot,\cdot,\cdot,1\}$ که در آن ۱ ، دو نماد برای دو ثابت هستند. این زبان در واقع از افزودن ِ و $L_{Ring} = \{+,-,\cdot,\cdot,1\}$ به زبان گروه های جمعی آبلی به دست می آید.
 - 9. زبان نظریهی مجموعهها: $\{\in\}=L_{Set}=\{\in\}$. در این زبان، علامت $\{\in\}$ نماد رابطه ای دوموضعی است.
 - $L_{\mathbb{N}} = \{+,\cdot,ullet, 1,s\}$ در این زبان، s یک نماد تابعی تکموضعی (برای تابع تالی) است.

طبیعت برخی پدیده ها، بخصوص فضاهای توپولوژیک، مرتبه ی اول نیست ولی در عین حال برخی فضاهای توپولوژیک که ساختار جبری دارند، مرتبه ی اول هستند.

تمرین ۱. برای مطالعهی فضاهای برداری چه زبان مرتبهی اولی را پیشنهاد میکنید؟

بحث زبان را فعلاً رها میکنم. در جلسات آینده، دوباره به زبان (به بیان بهتر، به نحو) بازخواهیم گشت.

۲ جبر ساختارها

در منطق مرتبه ی اول، جملات باید در ساختارها معنا شوند. مثلاً این را که «هر عنصری دارای یک وارون ضربی است» باید در یک گروه ضربی معنا کرد. آنچه در منطق (یا بهتر بگویم در نظریه ی مدلها) یک ساختار نامیده می شود، تعمیمی از تعریف همه ی ساختمانهای مرتبه ی اول جبری، مانند حلقه و گروه و غیره است.

L (L ساختار). فرض کنید L یک زبان مرتبهی اول باشد. منظور از یک L ساختار جفتی به صورت زیر است:

$$\mathfrak{M} = (M, (z^{\mathfrak{M}})_{z \in L})$$

که متشکل از یک مجموعه ی M است به نام جهان آن L ساختار، و همچنین برای هر نماد $z \in L$ یک مابازای $z^{\mathfrak{M}}$ وجود دارد که به آن تعبیر(معنای) نماد z در ساختار $z^{\mathfrak{M}}$ گفته می شود. این تعبیر به صورت دقیق زیر تعریف می شود.

- اگر z یک نماد ثابت باشد آنگاه $z^{\mathfrak{M}} \in M$ یک عنصر است که به آن تعبیر ثابت z گفته می شود.
 - اگرz یک نماد تابعی و n تعداد مواضع آن باشد آنگاه

$$z^{\mathfrak{M}}:M^n\to M$$

یک تابع است که به آن تعبیر نماد تابعی z گفته می شود.

اگر z یک نماد رابطه ای n موضعی باشد آنگاه $z^{\mathfrak{M}}\subseteq M^n$ یک رابطه است که به آن تعبیرِنِماد رابطه ی گفته می شود.

به طور خاص دقت کنید که جهان یک ساختار مرتبه ی اول، تحت تابعهای تعبیرشده بسته است. همچنین این تابعها بردشان زیرمجموعه ی M (و نه M^n است).

تمرین ۲. برای هر کدام از زبانهای L در مثال T بررسی کنید که L ساختارهای مربوطه چگونهاند.

تعریف A (A همومرفیسم). فرض کنید $\mathfrak M$ و $\mathfrak M$ دو A ساختار باشند. تابع $h:M \longrightarrow N$ و ایک A همومرفیسم مینامیم هرگاه حافظ ساختار باشد، به بیان دقیق هرگاه این گونه باشد که

 $z \in L$ برای هر نماد ثابت

$$h(z^{\mathfrak{M}}) = z^{\mathfrak{N}}$$

 $a_1, \ldots, a_n \in M$ و هر $f \in L$ برای هر نماد تابعی n موضعی

$$h(f^{\mathfrak{M}}(a_1,\cdots,a_n))=f^{\mathfrak{N}}(h(a_1),\cdots,h(a_n))$$

 $a_1, \cdots, a_n \in M$ وبرای هر نماد رابطه ای n موضعی $R \in L$ و هر هر \bullet

$$R^{\mathfrak{M}}(a_1,\cdots,a_n)\Rightarrow R^{\mathfrak{N}}(h(a_1),\cdots,h(a_n))$$

به یک طرفه بودن فلش بالا دقت کنید. اگر h یک به یک باشد و فلش بالا دو طرفه باشد، آنگاه h را یک نشاندن می نامیم. اگر h یک نشاندن پوشا باشد، آن را یک ایزومرفیسم می نامیم.

تمرین T. مفهوم همومرفیسم بین Lساختارها را برای هر یک از زبانهای مثال T بررسی کنید.

دقت كنيد كه مفاهيم بالا، تعميم مفاهيم همنام خود در جبر گروهها، حلقهها، فضاهاي برداري و غيره هستند.

تعریف ۶. فرض کنید \mathfrak{M} یک L ساختار باشد. نگاشت $M \to M$ را یک اتومرفیسم مینامیم هرگاه h یک ایزومرفیسم ماند.

مجموعهی همهی اتومرفیسمهای یک ساختار $\mathfrak M$ تشکیل یک گروه میدهد که آن را با $\operatorname{Aut}(\mathfrak M)$ نشان میدهیم.

تعریف ۷. فرض کنید \mathfrak{M} و \mathfrak{M} دو L ساختار باشند. میگوییم \mathfrak{M} یک زیرساختار \mathfrak{M} است و مینویسیم $\mathfrak{M} \subseteq \mathfrak{M}$ ، هرگاه نگاشت شمول (یعنی نگاشت همانی) $i:M \to N$ یک نشاندن باشد.

دقت کنید که در صورتی که $\mathfrak M$ زیر ساختاری از $\mathfrak N$ باشد، برای هر تابع n موضعی که شرکتاری از $\mathfrak M$

$$f^{\mathfrak{M}} = f^{\mathfrak{N}} \upharpoonright M$$

همچنین برای هر رابطه یn موضعی $R \in L$ داریم

$$R^{\mathfrak{M}} = R^{\mathfrak{N}} \cap M^n$$

همچنین برای هر ثابت $c \in L$ داریم

$$c^{\mathfrak{N}} = c^{\mathfrak{M}}$$

همهی عبارتهای بالا بیانگر این هستند که نگاشت همانی یک نشاندن است.

حال فرض کنید که \mathfrak{M} یک Lساختار باشد و $M \subseteq A$ ؛ یعنی A یک مجموعه باشد که زیرمجموعهای از جهان \mathfrak{M} است. دقت کنید که A خودش یک Lساختار نیست و فقط یک مجموعه است. در ادامه میخواهیم بگوییم که در چه صورت A جهان زیرساختار از \mathfrak{M} میتواند باشد. یعنی در چه صورتی یک ساختار \mathfrak{M} و جود دارد به طوری که $\mathfrak{M} \subseteq \mathfrak{M}$ و جهان \mathfrak{M} مجموعه A است.

طبیعتاً اگر A جهان یک زیرساختار از \mathfrak{M} باشد، اولاً برای هر ثابت $c \in L$ داریم $c \in L$ داریم \mathfrak{M} باشد، اولاً برای هر تابع موضعی $f^{\mathfrak{M}}(a_1,\ldots,a_n) \in A$ داریم $a_1,\ldots,a_n \in A$ باید تحت ثوابت و توابع زبان بسته است.

تمرین ۴. نشان دهید که همین کافی است؛ یعنی اگر $\mathfrak M$ یک Lساختار باشد و $A\subseteq M$ ، آنگاه A جهان یک زیرساختار $\mathfrak M$ است اگروتنهااگر تحت ثوابت و توابع $\mathfrak M$ بسته باشد.

پس اگر زبان L شامل هیچ نماد تابعی و نماد ثابتی نباشد (یعنی فقط شامل نمادهای رابطهای باشد) آنگاه هر زیرمجموعهی ناتهی $A\subseteq M$ جهان یک زیرساختار از $\mathfrak M$ است.

لم ۸. فرض کنید $\mathfrak{M}_i)_{i\in I}$ خانواده ای از زیرساختارهای یک L ساختار \mathfrak{N} باشد. در این صورت $\mathfrak{M}_i)_{i\in I}$ جهان یک زیرساختار \mathfrak{N} است (اگر تهی نباشد).

⁷substruture

اثبات. برای هر ثابت C^{n} عنصر C^{n} در تمام M_{i} ها قرار دارد. همچنین برای عناصر C^{n} عنصر C^{n} در تمام C^{n} ها قرار دارد. همین دوشرط بنا به تمرین بالا کافی است. ختار بودن تکتک M_{i} ها میدانیم که M_{i} در تمام M_{i} همین دوشرط بنا به تمرین بالا کافی است.

زیرساختاری را که در لم قبل بدان اشاره شد با $\bigcap \mathfrak{M}_i$ نشان می دهیم.

گفتیم که اشتراک هر خانواده از زیرساختارها، یک زیرساختار است. اگر $\mathfrak N$ یک Lساختار باشد و $A\subseteq N$ (زیرمجموعه) آنگاه زیرساختار تولید شده توسط A در $\mathfrak N$ را اشتراک همه ی زیرساختارهائی از $\mathfrak N$ میگیریم که جهانشان شامل A است. به بیان دیگر تعریف میکنیم

$$\langle A \rangle^{\mathfrak{N}} = \bigcap \{ \mathfrak{M} | \mathfrak{M} \subseteq \mathfrak{N}, A \subseteq M \}$$

 $\mathfrak{M}=\langle A \rangle^{\mathfrak{N}}$ به بیان دیگر \mathbb{M} کوچکترین زیرساختاری از \mathfrak{N} است که جهان آن شامل A است. اگر A متناهی باشد و \mathfrak{M} است. در جلسات آینده اعضای این زیرساختار را به طور صریح مشخص خواهیم کرد.

توجه ۹. اگر زبان L شامل حداقل یک نماد ثابت باشد و $A=\emptyset$ آنگاه

$$\langle\emptyset\rangle^{\mathfrak{N}}=\bigcap_{\mathfrak{M}\subseteq\mathfrak{N}}\mathfrak{M}.$$

یعنی در زبانی که ثابت دارد، ساختار تولید شده توسط تهی، تهی نیست.

لم ۱۰. فرض کنید $\emptyset \neq A$ و $\mathfrak{M} = \langle A \rangle^{\mathfrak{M}}$ (دقت کنید که لزوماً M برابر با A نیست؛ یعنی جهان ساختار تولید شده توسط A فرض کنید A و $\mathfrak{M} = \langle A \rangle^{\mathfrak{M}}$ برابر با A نیست؛ یعنی جهان ساختار تولید شده توسط A شاید از خود مجموعه A بزرگتر باشد) آنگاه هر همومرفیسم A تنها توسط مقادیر A روی A تعیین می شود؛ یعنی اگر A و A و A A دو همومرفیسم باشند، در این صورت اگر برای هر A و داشته باشیم A داشته باشیم A داریم A دا

اثبات. فرض کنید $\mathfrak{N} \to \mathfrak{N}$ دو همومرفیسم باشند که روی A مقادیر یکسانی دارند. قرار دهید

$$B = \{x \in M | h_{\mathsf{I}}(x) = h_{\mathsf{I}}(x)\}.$$

میخواهیم نشان دهیم که B=M. (یعنی میخواهیم نشان دهیم که روی تمام نقاطِ ساختار تولیدشده، این دو همومرفیسم با هم برابرند). واضح است که $A\subseteq B$ زیرا فرض کردهایم که روی A این دو همومرفیسم مقادیر یکسانی دارند.

است. \mathfrak{M} است. ادعا میکنیم که مجموعه
ی B جهان یک زیرساختار از

برای اثبات ادعای بالا کافی است نشان دهیم که B تحت ثوابت و روابطِ \mathfrak{M} بسته است.

اولاً برای هر ثابت c داریم $h_1(c^\mathfrak{M})=h_2(c^\mathfrak{M})$. پس c و همچنین بنا به همومرفیسم بودن داریم $c^\mathfrak{M}=c^\mathfrak{M}$. ثانیاً برای عناصر c داریم c داریم

$$h_{\mathsf{I}}(f^{\mathfrak{M}}(b_{\mathsf{I}},\ldots,b_{n})) = f^{\mathfrak{N}}(h_{\mathsf{I}}(b_{\mathsf{I}}),\ldots,h_{\mathsf{I}}(b_{n})) = f^{\mathfrak{N}}(h_{\mathsf{I}}(b_{\mathsf{I}}),\ldots,h_{\mathsf{I}}(b_{n})) = h_{\mathsf{I}}(f^{\mathfrak{M}}(b_{\mathsf{I}},\ldots,b_{n})).$$

 $M\subseteq B$ ست پس $M\subseteq B$ ست ساختار شامل A همان شان دادیم که B جهان یک زیرساختار از M است. کوچکترین زیرساختار شامل $B\subseteq M$ داریم $B\subseteq M$ داریم $B\subseteq M$

لم ۱۱. فرض کنید $\mathfrak{M} \cong \mathfrak{M}' \subseteq \mathfrak{M}' = \mathfrak{M}'$ یک ایزومرفیسم باشد و $\mathfrak{M} \cong \mathfrak{M}$. در این صورت Lساختار $\mathfrak{M} \cong \mathfrak{M}' = \mathfrak{M}'$ به همراه ایزومرفیسم $\mathfrak{M} = \mathfrak{M}' = \mathfrak{M}' = \mathfrak{M}'$ توسیعی از $\mathfrak{M} = \mathfrak{M}'$ است.

اشاده استفاده $M'\subseteq N'$ و یک تابع یکبه یک و پوشای h' بین M و M' بیدا کنید که توسیع M' باشد. آنگاه با استفاده از M' مجموعهی M' را تبدیل به جهان یک Mساختار بکنید. مثلاً تعریف کنید:

$$f^{\mathfrak{N}'}(h'(a_{1}),h'(a_{2})) := h'(f^{\mathfrak{N}}(a_{1},a_{2})).$$

آنچه که در لم زیر بدان پرداختهایم، تعمیمی از مفاهیم جبری حد مستقیم و حد معکوس ۳ است.

لم ۱۲. فرض کنید (I, \leq) یک مجموعه ی مرتب جزئی جهتدار † باشد. همچنین فرض کنید (I, \leq) یک خانواده ی جهتدار I از I ساختار است I بینی به گونه ای باشد که اگر I I آنگاه I I I I I I I جهان یک I ساختار است که همه ی I همه ی I همان یک از آن هستند.

اثبات. باید بتوانیم تمامی علائم زبانی را در M_i تعبیر کنیم. در زیر این کار برای روابط انجام داده ام؛ با توابع و ثوابت می توان رفتار مشابهی داشت:

فرض کنید a_i ها در a_i ها در a_i در این صورت $i \in I$ موجود است به طوری که تمام a_i ها در $a_1, \dots, a_n \in \bigcup M_i$ هستند. تعریف میکنیم

$$R^{\bigcup \mathfrak{M}_i}(a_1,\ldots,a_n) \iff R^{\mathfrak{m}_j}(a_1,\ldots,a_n)$$

تعریف بالا، خوش تعریف است؛ یعنی به j بستگی ندارد. زیرا اگر تمام a_i ها در یک m_k دیگر باشند، آنگاه ساختاری مانند m_k شامل m_k در کلاس هست و این موجب می شود که تعبیر این رابطه در هر سه ی این ساختارها یکسان شود:

$$R^{\mathfrak{M}_j}(a_1,\ldots,a_n) \Leftrightarrow R^{\mathfrak{M}_l}(a_1,\ldots,a_n) \Leftrightarrow R^{\mathfrak{M}_k}(a_1,\ldots,a_n).$$

در بالا دربارهی زیرساختار بودن سخن گفتیم. دقت کنید که مثلاً

$$(\mathbb{Q},+,\cdot)\subseteq (\mathbb{R},+,\cdot)$$

در بالا (یعنی در تعریف زیرساختار) زبانها یکسانند ولی جهانها تغییر کردهاند. در مفهوم تعریفشده ی زیر، جهانها یکسانند ولی زبان بزرگتر شده است.

 \mathfrak{M} تعریف ۱۳. فرض کنید $K\subseteq L$ دو زبان مرتبه ی اول باشند. در این صورت K ساختار \mathfrak{M} را یک تقلیل از L ساختار M مینامیم هرگاه جهانهای M و M یکسان باشند و $\mathfrak{M} \upharpoonright_K = \mathfrak{M}$. دقت کنید که در این صورت \mathfrak{M} را بسطی از \mathfrak{M} مینامیم. \mathfrak{M}

[&]quot;direct/inverse limit

 $j \geq i$ مجموعهای مرتب بهطوری که برای هر $i_1, i_1 \in I$ عنصر $j \in I$ موجود است به طوری که $j \geq i_1$ و همچنین $j \geq i_2$

وقتی که $\mathfrak{M}\subseteq \mathfrak{M}$ در انگلیسی گفته به این نوع گسترش یک extension گفته می شود. وقتی مانند تعریف بالا، \mathfrak{M} بسطی از \mathfrak{M} باشد، در انگلیسی به این نوع گسترش expansion گفته می شود. در فارسی شاید خوب باشد اولی را توسیع و دومی را بسط بنامیم.

در زیر چند مثال از بسط زبان آوردهایم.

مثال ۱۴. فرض کنید $\mathfrak M$ یک Lساختار و R یک رابطه روی M^n باشد. قرار دهید $L'=L\cup\{R\}$ در این صورت M^n تقلیلی از $M'=(\mathfrak M,R)$ است که در آن $M''=(\mathfrak M,R)$ همان رابطه ی $M'=(\mathfrak M,R)$ تقلیلی از $M'=(\mathfrak M,R)$ است که در آن M''

مثال ۱۵. فرض کنید \mathfrak{M} یک $L'=L\cup\{c_{m_1},\ldots,c_{m_n}\}$ زبان $m_1,\ldots,m_n\in M$ و اساختار باشد و M عنوان یک M وجود دارد. حال $\mathfrak{M}=(\mathfrak{M},m_1,\ldots,m_n)$ و در آن ثوابتی برای این اعضای M وجود دارد. حال $\mathfrak{M}=(\mathfrak{M},m_1,\ldots,m_n)$ که در آن $\mathfrak{A}=(\mathfrak{M},m_1,\ldots,m_n)$

مثال ۱۶. فرض کنید \mathfrak{M} یک Lساختار باشد و $M\subseteq M$ قرار دهید $A\subseteq A$ قرار دهید L در این صورت یک بسط از L ساختار \mathfrak{M} به زبان L وجود دارد:

$$\mathfrak{M}_A = (\mathfrak{M}, \{a\}_{a \in A}), \qquad c_a^{\mathfrak{M}} = a$$

در این صورت گروه اتومرفیسمهای روی \mathfrak{M}_A یعنی $\operatorname{Aut}(\mathfrak{M}_A)$ در زبان L_A برابر است با اتومرفیسمهایی از M که روی اعضای A ثابت هستند. این گروه را با $\operatorname{Aut}(\frac{\mathfrak{M}}{A})$ نیز نشان می دهیم.