

Relatório de Monitoramento - Robô JAKA

Período de Análise:	Últimas 24 horas
Data/Hora de Geração:	16/10/2025 16:36:04
Sistema:	JAKA Robot Monitoring & Analysis System
Versão:	1.0.0

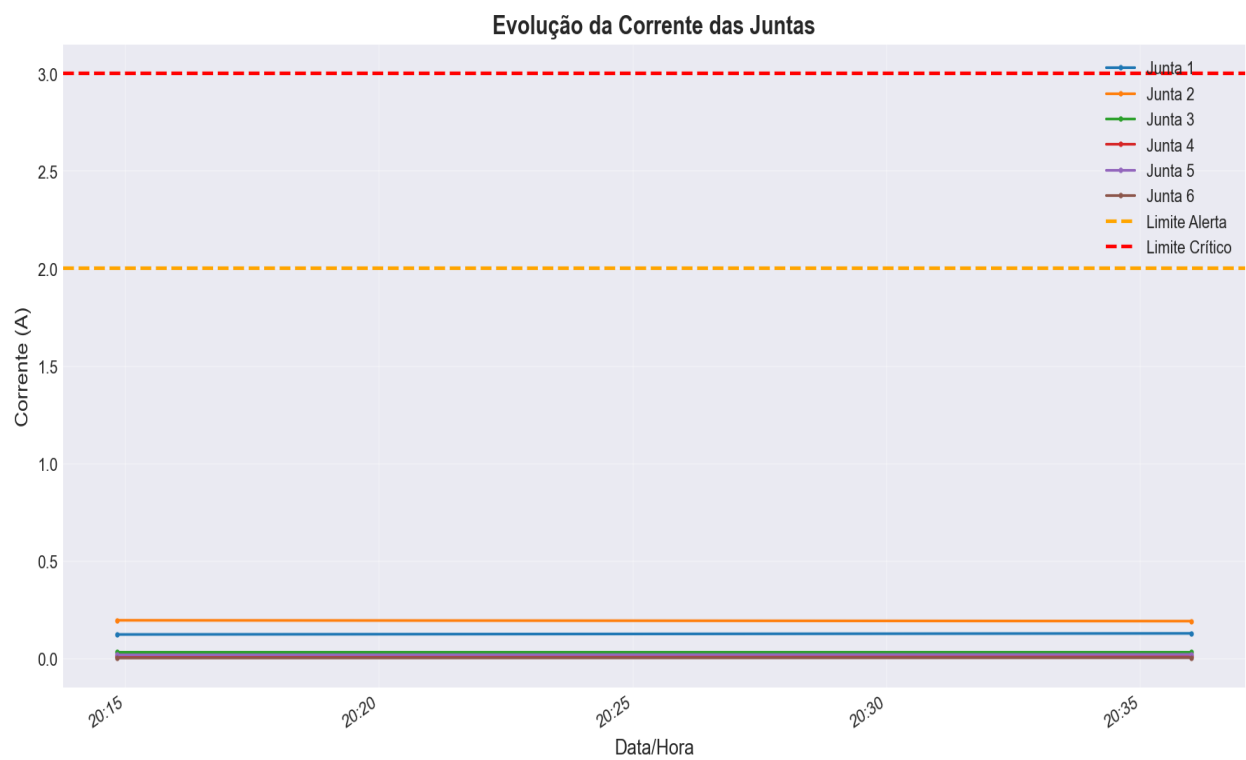
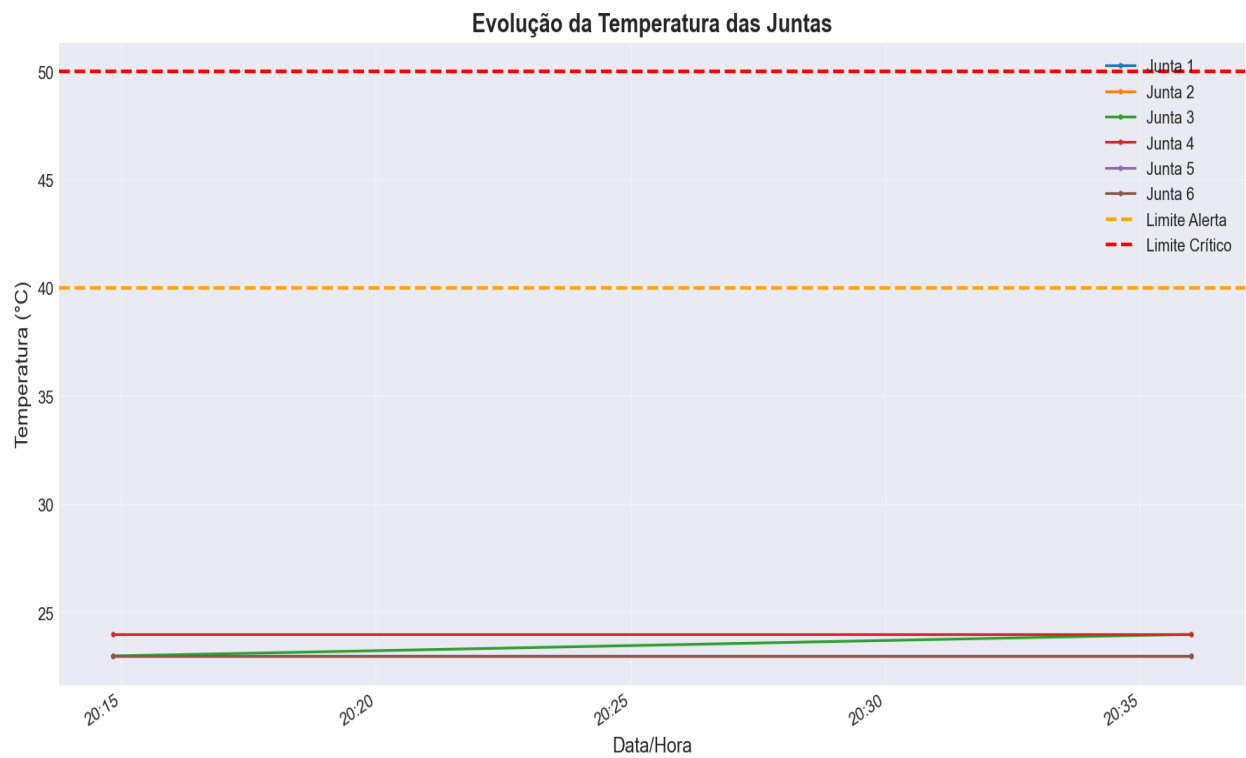
1. Resumo de Eventos

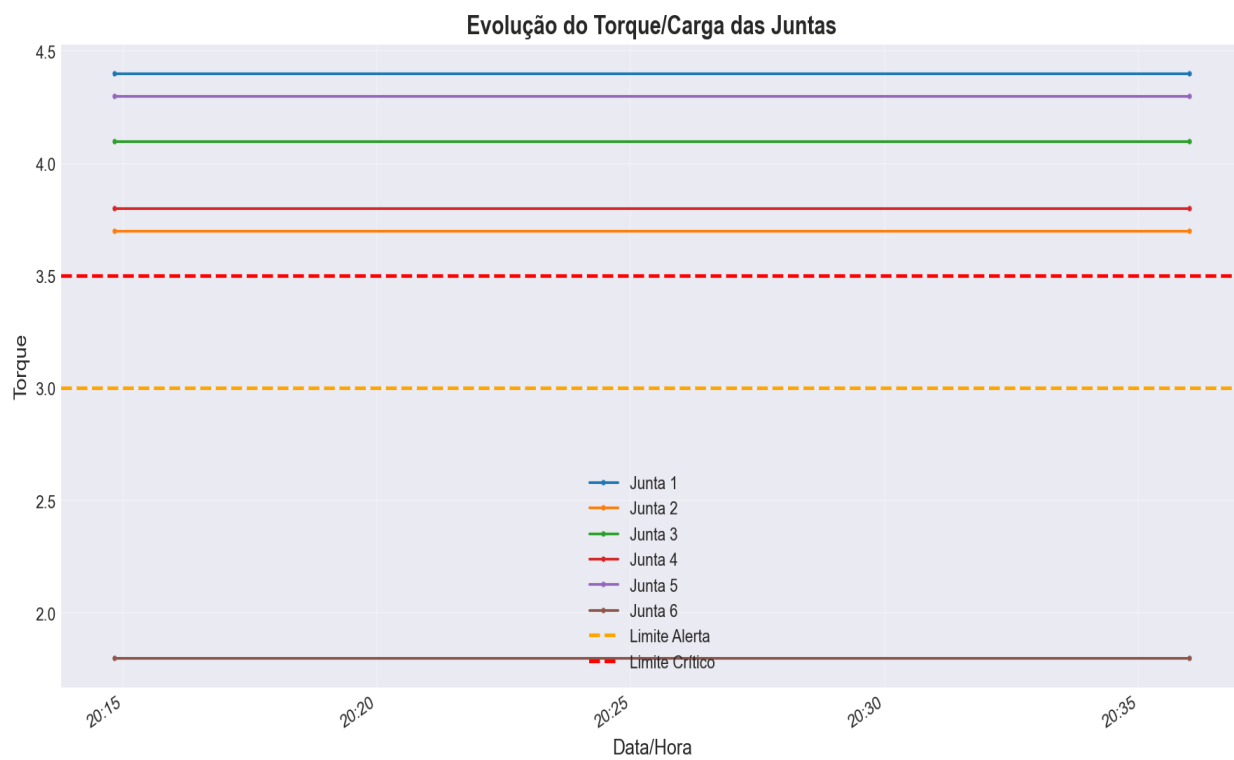
Severidade	Quantidade	Descrição
Emergência	0	Situações críticas que exigem ação imediata
Crítico	10	Problemas graves que afetam operação
Alerta	6	Situações que requerem atenção
Info	0	Informações gerais do sistema

2. Estatísticas das Juntas

Junta	Temp Média	Temp Máx	Corrente Média	Corrente Máx	Torque Máx
Junta 1	23.0°C	23.0°C	0.13A	0.13A	4.40
Junta 2	23.0°C	23.0°C	0.20A	0.20A	3.70
Junta 3	23.5°C	24.0°C	-0.04A	-0.04A	4.10
Junta 4	24.0°C	24.0°C	-0.01A	-0.01A	3.80
Junta 5	23.0°C	23.0°C	0.02A	0.02A	4.30
Junta 6	23.0°C	23.0°C	0.00A	0.01A	1.80

3. Análise Gráfica





4. Lista Detalhada de Eventos

Data/Hora	Severidade	Tipo	Descrição
16/10 20:36:00	critical	high_torque	Junta 5: Torque crítico 4.30 (possível desgaste me...
16/10 20:36:00	critical	high_torque	Junta 4: Torque crítico 3.80 (possível desgaste me...
16/10 20:36:00	critical	high_torque	Junta 3: Torque crítico 4.10 (possível desgaste me...
16/10 20:36:00	critical	high_torque	Junta 2: Torque crítico 3.70 (possível desgaste me...
16/10 20:36:00	critical	high_torque	Junta 1: Torque crítico 4.40 (possível desgaste me...
16/10 20:36:00	warning	low_voltage	Junta 2: Voltagem baixa 46.0V
16/10 20:36:00	warning	low_voltage	Junta 1: Voltagem baixa 45.0V
16/10 20:36:00	warning	high_robot_temperature	Temperatura do robô elevada: 49.0°C
16/10 20:14:50	critical	high_torque	Junta 5: Torque crítico 4.30 (possível desgaste me...
16/10 20:14:50	critical	high_torque	Junta 4: Torque crítico 3.80 (possível desgaste me...
16/10 20:14:50	critical	high_torque	Junta 3: Torque crítico 4.10 (possível desgaste me...
16/10 20:14:50	critical	high_torque	Junta 2: Torque crítico 3.70 (possível desgaste me...
16/10 20:14:50	critical	high_torque	Junta 1: Torque crítico 4.40 (possível desgaste me...
16/10 20:14:50	warning	low_voltage	Junta 2: Voltagem baixa 46.0V
16/10 20:14:50	warning	low_voltage	Junta 1: Voltagem baixa 46.0V
16/10 20:14:50	warning	high_robot_temperature	Temperatura do robô elevada: 49.0°C