

实验设计报告

开课学期:	2022 年秋季	
课程名称:	操作系统	
实验名称:	锁机制的应用	
实验性质:	课内实验	
实验时间:	地点:	
学生班级:	5	_
学生学号:	200110529	
学生姓名:	梁爽	
评阅教师:		
报告成绩:		

实验与创新实践教育中心印制 2022年9月

一、 回答问题

- 1、 内存分配器
- a. 什么是内存分配器? 它的作用是?

内存分配器(Memory Allocator)负责内存分配与管理,使用内存分配器就是为了更加高效地更加安全地利用内存

b. 内存分配器的数据结构是什么? 它有哪些操作(函数),分别完成了什么功能?

分配器的核心数据结构是由空闲物理页组成的链表 freelist,这个空闲页链表将物理内存划分成 4KB 大小的页帧来管理,并使用 **自旋锁**(spinlock)进行保护。每个空闲页在链表里都是 struct run next 指向下一个空闲物理页。

kinit(): 初始化分配器

Freerange():把空闲内存页加到链表里,借用 kfree, 范围是 pa_start 至 pa_end

kfree(): 函数用于释放指定的物理内存页,将其添加至 freelist 中

kalloc(): 用来分配内存物理页,移除并返回空闲链表头的第一个元素,即给调用

者分配1页物理内存。

c. 为什么指导书提及的优化方法可以提升性能?

修改空闲内存链表,可以减少锁的争抢,使每个 CPU 核使用独立的链表,而不

是共享链表。这样等分,就不会让所有的 CPU 争抢一个空闲区域。所以锁的被争抢次数会大大减少,性能也会得到提高。

2、 磁盘缓存

a. 什么是磁盘缓存? 它的作用是?

将下载到的数据先保存于系统为软件分配的内存空间中,当保存到内存池中的数据达到一个程度时,便将数据保存到硬盘中

作用:磁盘缓存是为了减少 CPU 透过 I/O 读取磁盘机的次数,提升磁盘 I/O 的效率,用一块内存来储存存取较频繁的磁盘内容;因为内存的存取是电子动作,而磁盘的存取是 I/O 动作,感觉上磁盘 I/O 变得较为快速,提高了性能。

b. buf 结构体为什么有 prev 和 next 两个成员,而不是只保留其中一个?请从这样做的优点分析(提示:结合通过这两种指针遍历链表的具体场景进行思考)。

在释放缓存块和从其他散列桶窃取缓存块时,为了维持原有链表的相对有序性,需要同时有前面块和后面块的指针,否则移除这个缓存块之后,别的块顺序和位置不能确认。

c. 为什么哈希表可以提升磁盘缓存的性能?可以使用内存分配器的优化方法优化磁盘缓存吗?请说明原因。

将各块块号 blockno 的某种散列值作为 key 对块进行分组,并为每个哈希桶分配一个专用的锁。通过哈希桶来代替链表,当要获取和释放缓存块时,只需要对某个哈希桶进行加锁,桶之间的操作就可以并行进行,提供并行性能。

不可以用内存分配器的优化方式,因为他的优化方案是使每个 CPU 核使用独立的链表,每个空闲物理页只能存在于一个 freelist 中,而磁盘缓存中的数据,每

一个 CPU 都有可能会访问,如果将数据限定在单独一个 CPU 上,没有意义,且磁盘缓存是提高进程并发性,减少锁争用的策略,和进程有关,一个 CPU 也可能有多个进程。

二、 实验详细设计

1.对于 kalloc.c 文件

```
struct {
   struct spinlock lock;
   struct run *freelist;
} kmem[NCPU];
```

将空闲链表独立分配给每一个 CPU 核

```
void
kinit()
{
    char lockname[8];
    for(int i = 0; i < NCPU; i++) {
        snprintf(lockname, sizeof(lockname), "kmem_%d", i);
        initlock(&kmem[i].lock, lockname);
    }
    freerange(end, (void*)PHYSTOP);
}</pre>
```

kinit 初始化,根据最大 CPU 数量来设定好每一个 lockname 并初始化对应的锁

```
nt id = cpuid();
acquire(&kmem[id].lock);
r->next = kmem[id].freelist;
kmem[id].freelist = r;
release(&kmem[id].lock);
```

在 kfree 中,被释放的内存页直接插入到其对应的 cpu 所对应的链表的头部就可以

```
int id = cpuid();
  acquire(&kmem[id].lock);
  r = kmem[id].freelist;
  if(r)
    kmem[id].freelist = r->next;
  else {
```

```
int antid; // another id

// 適历所有 CPU 的空闲列表

for(antid = 0; antid < NCPU; ++antid) {
    if(antid == id)
        continue;
    acquire(&kmem[antid].lock);
    r = kmem[antid].freelist;
    if(r) {
        kmem[antid].freelist = r->next;
        release(&kmem[antid].lock);
        break;
    }
    release(&kmem[antid].lock);
}

release(&kmem[antid].lock);
```

在 kalloc 中,当前 CPU 自己有空闲内存块,则直接用。当前 CPU 没有空闲内存块,则从其他 CPU 的 freelist 中 窃取 内存块; 所有 CPU 都没有空闲块时,返回 0。每一次访问都需要上锁,以进行互斥访问。

2. 在磁盘缓存实验中,先在 buf.h 中添加 timestamp 时间戳,

定义一个 hashbuf 数据结构作为散列桶,每一个 hashbuf 桶都有自己的缓存块(知道头结点就知道了缓存块),同时还有一个自选锁,在 bcache 中,初始化 NBUCKETS 个散列桶

```
for(int i = 0; i < NBUCKETS; ++i) {
    // 初始化散列桶的自旋锁
    snprintf(lockname, sizeof(lockname), "bcache_%d", i);
    initlock(&bcache. hashbucket[i].lock, lockname);

    // 初始化散列桶的头节点
    bcache. hashbucket[i]. head. prev = &bcache. hashbucket[i]. head;
    bcache. hashbucket[i]. head. next = &bcache. hashbucket[i]. head;
}
```

初始化散列通自旋锁和头节点

```
for(b = bcache.buf; b < bcache.buf +NBUF; b++){
    // 利用头插法初始化缓冲区列表,全部放到散列桶 O 上
    b->next = bcache.hashbucket[0].head.next;
    b->prev = &bcache.hashbucket[0].head;
    initsleeplock(&b->lock, "buffer");
    bcache.hashbucket[0].head.next->prev = b;
    bcache.hashbucket[0].head.next = b;
}
```

利用头插法初始化缓冲区列表,全部放到散列桶0上

在 bget 函数中

```
int cur=HASH(blockno); //当前块的 blocknumber
acquire(&bcache. hashbucket[cur]. lock);
```

利用当前块号获取哈希值,得到他处于哪一个散列桶中。

```
for(b = bcache.hashbucket[cur].head.next; b != &bcache.hashbucket[cur].head; b = b->next){
    if(b->dev == dev && b->blockno == blockno){
        b->refcnt++;

        //使用时间戳
        acquire(&tickslock);
        b->timestamp = ticks;
        release(&tickslock);
        release(&bcache.hashbucket[cur].lock);
        acquiresleep(&b->lock);
        return b;
    }
}
```

查看我们想要的这个块是否已经在缓存中, 如果是就更新时间戳

```
int cnt=0, i =cur;
struct buf* tmp;
b=0;
```

cnt 代表我们已经访问的散列桶个数,访问所有散列桶,以此来找到可用的空闲块,变量 i 自增,代表当前访问的散列桶。tmp 作为临时变量,起到了遍历链表的作用,b 用来记录满足要求的这一块

```
if(holding(&bcache.hashbucket[i].lock))
{
   continue;
}
acquire(&bcache.hashbucket[i].lock);
for(tmp = bcache.hashbucket[i].head.prev; tmp!= &bcache.hashbucket[i].head; tmp=
tmp->prev){
   if(tmp->refcnt == 0 && (b == 0 || tmp->timestamp < b->timestamp)) {
      b=tmp;
   }
}
```

遍历当前散列桶查找可用块。且时间戳越早越好。

```
b->prev->next = b->next;
```

```
if(i != cur)
release(&bcache.hashbucket[i].lock);
}
```

如果是从其他散列桶窃取的,则将其以头插法插入到当前桶。在当前散列桶中未找到,则直接释放锁

```
if(!holdingsleep(&b->lock))
    panic("brelse");

int cur=HASH(b->blockno);

releasesleep(&b->lock);

acquire(&bcache. hashbucket[cur].lock);

b->refcnt--;

acquire(&tickslock);

b->timestamp = ticks;

release(&tickslock);
```

在 brelse 函数中,我们更新时间戳和缓存块的引用次数 refcnt

先调用 holdingsleep()查询是否已经获取到该睡眠锁,确保有带锁后,才调用 releasesleep() 释放该锁

同时在每一步操作中,考虑好锁的使用以及互斥,在想访问某个散列桶时,要通过 holding 返回的此桶的自旋锁状态来访问,在 brelse 时,也要等到缓存块的睡眠锁被释放才能用,用 holdingsleep,每次操作时也要先获取锁再释放锁。

三、 实验结果截图

```
make[1]: Leaving directory '/home/students/200110529/xv6-labs-2020'
= Test running kalloctest ==
$ make qemu-gdb
(121.1s)
= Test kalloctest: test1 ==
 kalloctest: test1: OK
 == Test kalloctest: test2 ==
= Test kalloctest: sbrkmuch ==
$ make qemu-gdb
kalloctest: sbrkmuch: OK (12.6s)
 == Test running bcachetest ==
$ make qemu-gdb
(10.8s)
 == Test bcachetest: test0 ==
 bcachetest: test0: OK
 = Test bcachetest: test1 == bcachetest: test1: 0K
 == Test usertests ==
$ make qemu-gdb
usertests: OK (165.8s)
 == Test time ==
time: OK
Score: 70/70
```