

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)
Факультет информационных технологий и прикладной математики
Кафедра вычислительной математики и программирования

Лабораторная работа №6-8 по курсу
«Операционные системы»

Темы работы
“Управлении серверами сообщений”
“Применение отложенных вычислений”
“Интеграция программных систем друг с другом”

Студент: Молчанов Владислав
Дмитриевич

Группа: М8О-208Б-20
Вариант: 26

Преподаватель: Миронов Евгений Сергеевич

Оценка: _____

Дата: _____

Подпись: _____

Москва, 2021
Содержание

1. Репозиторий
2. Постановка задачи
3. Общие сведения о программе
4. Общий метод и алгоритм решения
5. Исходный код
6. Демонстрация работы программы
7. Выводы

Репозиторий

<https://github.com/molch4nov>

Постановка задачи

Реализовать распределенную систему по асинхронной обработке запросов. В данной распределенной системе должно существовать 2 вида узлов: «управляющий» и «вычислительный». Необходимо объединить данные узлы в соответствии с той топологией, которая определена вариантом. Связь между узлами необходимо осуществить при помощи технологии очередей сообщений. Также в данной системе необходимо предусмотреть проверку доступности узлов в соответствии с вариантом. При убийстве («kill -9») любого вычислительного узла система должна пытаться максимально сохранять свою работоспособность, а именно все дочерние узлы убитого узла могут стать недоступными, но родительские узлы должны сохранить свою работоспособность.

Управляющий узел отвечает за ввод команд от пользователя и отправку этих команд на вычислительные узлы. Список основных поддерживаемых команд:

Создание нового узла

Удаление существующего узла

Выполнение функции

Проверка доступности узлов

Общие сведения о программе

Код работы содержится в двух файлах – `main_prog.cpp`(код для управляющего узла) и `child_node`(код для вычислительного узла). Также для удобства был создан `Makefile`. После компиляции появляются два исполняемых файла – `main_prog` и `child_node`. Для начала работы программы требуется запустить `./main_prog`.

Общий метод и алгоритм решения

1) `create id`

Вставка нового узла осуществляется по правилам бинарного дерева. Если это первый вычислительный узел – то узел `id` станет корнем этого дерева. Иначе – `id` будет сравниваться со всеми узлами дерева, в зависимости от результатов сравнения будет помещаться в левый или правый сокет (если тот свободен, иначе он опять сравнится, но с потомком). Если встретится узел с таким же `id`, то узел не создастся, а пользователю выведется ошибка.

2) `exec id k n1...nk`

Аналогично предыдущей команде сигнал отправляется вниз по дереву. Если встречается узел с искомым `id` – он считает сумму чисел и возвращает её наверх, иначе пользователю выведется ошибка.

3) `kill id`

Искомый процесс завершает работу. Все его потомки отсекаются от системы, но родительские процессы сохраняют работоспособность. Если искомого процесса нет, пользователю выведется ошибка.

4) ping id

Команда проверяет доступность конкретного узла. Если узла нет, то необходимо выводить ошибку: «Error: Not found»

Исходный код

main_prog.cpp

```
#include <zmq.hpp>
#include <unistd.h>
#include <iostream>
#include <vector>
using namespace std;

int main()
{
    zmq::context_t context(1);
    zmq::socket_t main_socket(context, ZMQ_REP);
    string adr = "tcp://127.0.0.1:300";
    string command;
    int child_id = 0;
    cout << "Commands:\ncreate id\nexec id k n1...nk\nheartbeat time\nkill id\nexit\n";
    while (1)
    {
        cout << "Please, enter command\n";
        cin >> command;
        if (command == "create")
        {
            if (child_id == 0)
            {
                int id;
                cin >> id; //1
                int id_tmp = id - 1;
                main_socket.bind(adr + to_string(++id_tmp)); //tcp://127.0.0.1:3001
                string new_adr = adr + to_string(id_tmp);
                char *adr_ = new char[new_adr.size() + 1];
                memcpy(adr_, new_adr.c_str(), new_adr.size() + 1);
                char *id_ = new char[to_string(id).size() + 1];
                memcpy(id_, to_string(id).c_str(), to_string(id).size() + 1);
                char *args[] = {"/child_node", adr_, id_, NULL};
                int id2 = fork();
                if (id2 == -1)
                {
                    cout << "ERROR: CALCULATING NODE WAS NOT CREATED\n";
```

```

        id = 0;
        exit(1);
    }
    else if (id2 == 0)
    {
        execv("./child_node", args);
    }
    else
    {
        child_id = id;
    }
    zmq::message_t message;
    main_socket.recv(&message);
    string recieved_message(static_cast<char *>(message.data()), message.size());
    cout << recieved_message << "\n";
    delete[] adr_;
    delete[] id_;
}
else
{
    int id;
    cin >> id;
    string message_string = command + " " + to_string(id);
    zmq::message_t message(message_string.size());
    memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
    main_socket.send(message);
    main_socket.recv(&message);
    string recieved_message(static_cast<char *>(message.data()), message.size());
    cout << recieved_message << "\n";
}
}
else if (command == "exec")
{
    int id, N;
    cin >> id >> N;
    string s;
    vector<int> v(N);
    for (int i = 0; i < N; ++i)
    {
        cin >> v[i];
        s = s + to_string(v[i]) + '$'; //exec 1 3 1 22 3    //1$22$3$
    }
    string message_string = command + " " + to_string(id) + " " + s;
    zmq::message_t message(message_string.size());
    memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
    main_socket.send(message);
    main_socket.recv(&message);
    string recieved_message(static_cast<char *>(message.data()), message.size());
    cout << recieved_message << "\n";
}
}

```

```

else if (command == "heartbeat")
{
    int TIME;
    const int beat_amount = 1;
    cin >> TIME;
    // "heartbeat 2000"
    for (int j = 0; j < 10; j++)
    {
        string message_string = command + " " + to_string(TIME);
        zmq::message_t message(message_string.size());
        memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
        // receive answer from child
        //for (int j = 0; j < beat_amount; j++)
        //{
            main_socket.send(message);
            main_socket.recv(&message);
            string recieved_message(static_cast<char *>(message.data()), message.size());
            if (recieved_message != "OK")
            {
                cout << "Unavailable nodes: ";
            }
            cout << recieved_message << "\n";
            sleep((unsigned)(TIME / 1000));
        }
    }
}
else if (command == "kill")
{
    int id;
    cin >> id;
    if (child_id == 0)
    {
        cout << "Error: there aren't any nodes\n";
    }
    else if (child_id == id)
    {
        string kill_message = "DIE";
        zmq::message_t message(kill_message.size());
        memcpy(message.data(), kill_message.c_str(), kill_message.size());
        main_socket.send(message);
        cout << "Tree was deleted\n";
        child_id = 0;
    }
    else
    {
        string kill_message = command + " " + to_string(id);
        zmq::message_t message(kill_message.size());
        memcpy(message.data(), kill_message.c_str(), kill_message.size());
        main_socket.send(message);
        main_socket.recv(&message);
        string received_message(static_cast<char *>(message.data()), message.size());
    }
}

```

```

        cout << received_message << "\n";
    }
}
else if (command == "exit")
{
    if (child_id)
    {
        string kill_message = "DIE";
        zmq::message_t message(kill_message.size());
        memcpy(message.data(), kill_message.c_str(), kill_message.size());
        main_socket.send(message);
        cout << "Tree was deleted\n";
        child_id = 0;
    }
    main_socket.close();
    context.close();
    return 0;
}
else
{
    cout << "Error: incorrect command\n";
}
}
}

```

child_node.cpp

```

#include <zmq.hpp>
#include <iostream>
#include <unistd.h>
using namespace std;

void send_message(std::string message_string, zmq::socket_t &socket)
{
    zmq::message_t message_back(message_string.size());
    memcpy(message_back.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
    if (!socket.send(message_back))
    {
        std::cout << "Error: can't send message from node with pid " << getpid() << "\n";
    }
}

int main(int argc, char *argv[])
{
    string adr = argv[1];
    zmq::context_t context(1);

```



```

zmq::socket_t main_socket(context, ZMQ_REQ);
main_socket.connect(argv[1]);
main_socket.setsockopt(ZMQ_SNDTIMEO, 3000);
send_message("OK: " + to_string(getpid()), main_socket);
int id = stoi(argv[2]); //
int left_id = 0;
int right_id = 0;
zmq::context_t context_l(1);
zmq::context_t context_r(1);
zmq::socket_t left_socket(context_l, ZMQ_REP);
left_socket.setsockopt(ZMQ_SNDTIMEO, 3000);
string adr_left = "tcp://127.0.0.1:3000";
zmq::socket_t right_socket(context_r, ZMQ_REP);
right_socket.setsockopt(ZMQ_SNDTIMEO, 3000);
string adr_right = "tcp://127.0.0.1:3000";
while (1)
{
    zmq::message_t message_main;
    main_socket.recv(&message_main);
    string recieved_message(static_cast<char*>(message_main.data()),
message_main.size());
    string command;
    for (int i = 0; i < recieved_message.size(); ++i)
    {
        if (recieved_message[i] != ' ')
        {
            command += recieved_message[i];
        }
        else
        {
            break;
        }
    }
    if (command == "exec")
    {
        int id_proc;
        string id_proc_, value_;
        string key;
        int sum = 0;
        int pos;
        for (int i = 5; i < recieved_message.size(); ++i)
        {
            if (recieved_message[i] != ' ')
            {
                id_proc_ += recieved_message[i];
            }
            else
            {
                pos = i;
                break;
            }
        }
    }
}

```

```

    }
}
id_proc = stoi(id_proc_);
int sub = 1;
int number = 0;
if (id_proc == id)
{
    for (int i = recieved_message.size() - 1; i >= pos; --i)
    {
        if (recieved_message[i] == '$' || recieved_message[i] == ' ')
        {
            sub = 1;

            sum = sum + number;
            number = 0;
        }
        else
        {
            number = number + (recieved_message[i] - '0') * sub; //exec 4 2 1$22$
            sub = sub * 10;
        }
    }
    string res = "OK:" + id_proc_ + ":" + to_string(sum);
    zmq::message_t message(res.size());
    memcpy(message.data(), res.c_str(), res.size());
    if (!main_socket.send(message))
    {
        cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " << getpid()
        << "\n";
    }
}
else
{
    // id != prod_id
    if (id > id_proc)
    {
        //go to left
        if (left_id == 0)
        {
            // if node not exists
            string message_string = "Error:id: Not found";
            zmq::message_t message(message_string.size());
            memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
            if (!main_socket.send(message))
            {
                cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
                getpid() << "\n";
            }
        }
    }
    else
    {
        zmq::message_t message(recieved_message.size());
        memcpy(message.data(), recieved_message.c_str(), recieved_message.size());
    }
}

```

```

        if (!left_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to left node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
        // catch and send to parent
        if (!left_socket.recv(&message))
        {
            cout << "Error: can't receive message from left node in node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
        if (!main_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
    }
}
else
{ // go to right
    if (right_id == 0)
    { // if node not exists
        string message_string = "Error:id: Not found";
        zmq::message_t message(message_string.size());
        memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
        if (!main_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
    }
    else
    {
        zmq::message_t message(ricieved_message.size());
        memcpy(message.data(), recieved_message.c_str(), recieved_message.size());
        if (!right_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to right node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
        // catch and send to parent
        if (!right_socket.recv(&message))
        {
            cout << "Error: can't receive message from left node in node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
        if (!main_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
    }
}
}

```

```

    }
    }
    }
}
else if (command == "create")
{
    int id_proc; // id of node for creating
    string id_proc_;
    for (int i = 7; i < recieved_message.size(); ++i)
    {
        if (recieved_message[i] != ' ')
        {
            id_proc_ += recieved_message[i];
        }
        else
        {
            break;
        }
    }
    id_proc = stoi(id_proc_);
    if (id_proc == id)
    {
        send_message("Error: Already exists", main_socket);
    }
    else if (id_proc > id)
    {
        if (right_id == 0)
        { // there is not right node
            right_id = id_proc;
            int right_id_tmp = right_id - 1;
            while (1)
            {
                try
                {
                    right_socket.bind(adr_right + to_string(++right_id_tmp));
                    break;
                }
                catch (...)
                {
                }
            }
            adr_right += to_string(right_id_tmp);
            char *adr_right_ = new char[adr_right.size() + 1];
            memcpy(adr_right_, adr_right.c_str(), adr_right.size() + 1);
            char *right_id_ = new char[to_string(right_id).size() + 1];
            memcpy(right_id_, to_string(right_id).c_str(), to_string(right_id).size() + 1);
            char *args[] = {"/child_node", adr_right_, right_id_, NULL};
            int f = fork();
            if (f == 0)

```

```

    {
        execv("./child_node", args);
    }
    else if (f == -1)
    {
        cout << "Error in forking in node with pid: " << getpid() << "\n";
    }
    else
    {
        zmq::message_t message_from_node;
        if (!right_socket.recv(&message_from_node))
        {
            cout << "Error: can't receive message from right node in node with pid:" <<
getpid() << "\n";
        }
        string recieved_message_from_node(static_cast<char
*>(message_from_node.data()), message_from_node.size());
        if (!main_socket.send(message_from_node))
        {
            cout << "Error: can't send message to main node from node with pid:" <<
getpid() << "\n";
        }
    }
    delete[] adr_right_;
    delete[] right_id_;
}
else
{ // send task to right node
    send_message(recieved_message, right_socket);
    // catch and send to parent
    zmq::message_t message;
    if (!right_socket.recv(&message))
    {
        cout << "Error: can't receive message from left node in node with pid: " <<
getpid() << "\n";
    }
    if (!main_socket.send(message))
    {
        cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
    }
}
}
else
{
    if (left_id == 0)
    { // there is not left node
        left_id = id_proc;
        int left_id_tmp = left_id - 1;
        while (1)

```

```

{
    try
    {
        left_socket.bind(adr_left + to_string(++left_id_tmp));
        break;
    }
    catch (...)
    {
    }
}

adr_left += to_string(left_id_tmp);
char *adr_left_ = new char[adr_left.size() + 1];
memcpy(adr_left_, adr_left.c_str(), adr_left.size() + 1);
char *left_id_ = new char[to_string(left_id).size() + 1];
memcpy(left_id_, to_string(left_id).c_str(), to_string(left_id).size() + 1);
char *args[] = {"/child_node", adr_left_, left_id_, NULL};
int f = fork();
if (f == 0)
{
    execv("/child_node", args);
}
else if (f == -1)
{
    cout << "Error in forking in node with pid: " << getpid() << "\n";
}
else
{
    // catch message from new node
    zmq::message_t message_from_node;
    if (!left_socket.recv(&message_from_node))
    {
        cout << "Error: can't receive message from left node in node with pid:" <<
getpid() << "\n";
    }
    string recieved_message_from_node(static_cast<char
*>(message_from_node.data()), message_from_node.size());
    // send message to main node
    if (!main_socket.send(message_from_node))
    {
        cout << "Error: can't send message to main node from node with pid:" <<
getpid() << "\n";
    }
}
delete[] adr_left_;
delete[] left_id_;
}
else
{ // send task to left node
    send_message(recieved_message, left_socket);
    // catch and send to parent

```

```

        zmq::message_t message;
        if (!left_socket.recv(&message))
        {
            cout << "Error: can't receive message from left node in node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
        if (!main_socket.send(message))
        {
            cout << "Error: can't send message to main node from node with pid: " <<
getpid() << "\n";
        }
    }
}
else if (command == "ping")
{
    int id_proc; // id of node for creating
    string id_proc_;
    for (int i = 5; i < recieved_message.size(); ++i)
    {
        if (recieved_message[i] != ' ')
        {
            id_proc_ += recieved_message[i];
        }
        else
        {
            break;
        }
    }
    id_proc = stoi(id_proc_);
    if (id_proc == id)
    {
        string s = "OK: 1";
        zmq::message_t message(s.size());
        memcpy(message.data(), s.c_str(), s.size());
        main_socket.send(message);
    }
    else if (id_proc < id)
    {
        if (left_id == 0)
        {
            string s = "OK: 0";
            zmq::message_t message(s.size());
            memcpy(message.data(), s.c_str(), s.size());
            main_socket.send(message);
        }
        else
        {
            left_socket.send(message_main);
            zmq::message_t answ;

```

```

        left_socket.recv(&answ);
        main_socket.send(answ);
    }
}
else if (id_proc > id)
{
    if (right_id == 0)
    {
        string s = "OK: 0";
        zmq::message_t message(s.size());
        memcpy(message.data(), s.c_str(), s.size());
        main_socket.send(message);
    }
    else
    {
        right_socket.send(message_main);
        zmq::message_t answ;
        right_socket.recv(&answ);
        main_socket.send(answ);
    }
}
}
else if (command == "kill")
{
    int id_proc; // id of node for killing
    string id_proc_;
    for (int i = 5; i < recieved_message.size(); ++i)
    {
        if (recieved_message[i] != ' ')
        {
            id_proc_ += recieved_message[i];
        }
        else
        {
            break;
        }
    }
    id_proc = stoi(id_proc_);
    if (id_proc > id)
    {
        if (right_id == 0)
        {
            send_message("Error: there isn't node with this id", main_socket);
        }
        else
        {
            if (right_id == id_proc)
            {
                send_message("Ok: " + to_string(right_id), main_socket);
                send_message("DIE", right_socket);
            }
        }
    }
}
}

```



```

        right_socket.unbind(adr_right);
        adr_right = "tcp://127.0.0.1:300";
        right_id = 0;
    }
    else
    {
        right_socket.send(message_main);
        zmq::message_t message;
        right_socket.recv(&message);
        main_socket.send(message);
    }
}
}
else if (id_proc < id)
{
    if (left_id == 0)
    {
        send_message("Error: there isn't node with this id", main_socket);
    }
    else
    {
        if (left_id == id_proc)
        {
            send_message("OK: " + to_string(left_id), main_socket);
            send_message("DIE", left_socket);
            left_socket.unbind(adr_left);
            adr_left = "tcp://127.0.0.1:300";
            left_id = 0;
        }
        else
        {
            left_socket.send(message_main);
            zmq::message_t message;
            left_socket.recv(&message);
            main_socket.send(message);
        }
    }
}
}
else if (command == "DIE")
{
    if (left_id)
    {
        send_message("DIE", left_socket);
        left_socket.unbind(adr_left);
        adr_left = "tcp://127.0.0.1:300";
        left_id = 0;
    }
    if (right_id)
    {

```

```

        send_message("DIE", right_socket);
        right_socket.unbind(adr_right);
        adr_right = "tcp://127.0.0.1:300";
        right_id = 0;
    }
    main_socket.unbind(adr);
    return 0;
}
}
}

```

Демонстрация работы программы

vladislav@DESKTOP-OL36FK8:/mnt/c/Users/vlad-/Desktop\$./main_prog

Commands:

create id

exec id k n1...nk

ping id

kill id

exit

Please, enter command

create 1

OK: 26

Please, enter command

create 2

OK: 33

Please, enter command

ping 2

OK: 1

Please, enter command

exec 2 3 15 15 15

OK:2:45

Please, enter command

kill 2

Ok: 2

Please, enter command

ext

Error: incorrect command

Please, enter command

exit

Tree was deleted

Выводы

Данная лабораторная работа научила меня пользоваться библиотекой ZMQ, познакомила с такой технологией как очереди сообщений.