

15 Forme quadratiche

Definizione 15.1 (Forme quadratiche) Una **forma quadratica** è un polinomio omogeneo di secondo grado in n variabili: $F = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$. Una forma quadratica può essere scritta in notazione matriciale come $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$, essendo

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

e

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \vdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \vdots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \vdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

Pertanto chiameremo F **forma quadratica associata associata alla matrice \mathbf{A}** .

Esempio 15.1 Una forma quadratica in due variabili è $a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2$. In forma matriciale essa è data dal prodotto $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$, dove

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

e

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

Definizione 15.2 (Simmetrizzazione della matrice \mathbf{A}) La matrice \mathbf{A} di una forma quadratica $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ può essere sempre resa simmetrica. Si ha infatti $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{x}^T \mathbf{B} \mathbf{x}$, dove il generico elemento della matrice \mathbf{B} è $b_{ij} = \frac{a_{ij} + a_{ji}}{2}$

Definizione 15.3 (Matrici definite positive) Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice **definita positiva** se la forma quadratica associata $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ assume valori positivi per ogni $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ (è evidente che $F = 0$ se $\mathbf{x} = \mathbf{0}$), i.e. $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} > 0, \forall \mathbf{x} \neq \mathbf{0}$.

Definizione 15.4 (Matrici semidefinite positive) Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice **semidefinita positiva** se la forma quadratica associata $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ assume valori non negativi per ogni \mathbf{x} (si può cioè avere $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = 0$ anche per $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$, i.e. $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \geq 0, \forall \mathbf{x}$ ed esiste almeno un vettore $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ tale che $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = 0$).

Definizione 15.5 (Matrici definite negative) Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice **definita negativa** se la forma quadratica associata $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ assume valori negativi per ogni $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ (è evidente che $F = 0$ se $\mathbf{x} = \mathbf{0}$), i.e. $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} < 0, \forall \mathbf{x} \neq \mathbf{0}$.

Definizione 15.6 (Matrici semidefinite negative) Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice **semidefinita negativa** se la forma quadratica associata $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ assume valori non positivi per ogni \mathbf{x} (si può cioè avere $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = 0$ anche per $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$, i.e. $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \leq 0, \forall \mathbf{x}$ ed esiste almeno un vettore $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ tale che $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = 0$).

Definizione 15.7 (Matrici indefinite) Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice *indefinita* se la forma quadratica associata $F = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ può assumere sia valori negativi che positivi al variare di \mathbf{x} .

Per riconoscere se una matrice \mathbf{A} associata ad una forma quadratica è definita positiva, definita negativa, semidefinita positiva, semidefinita negativa o indefinita, utilizziamo il seguente teorema per trasformare la forma quadratica F in una forma quadratica che non contiene termini misti.

Teorema 15.1 (Diagonalizzazione di una forma quadratica) Siano $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ gli n autovalori della matrice quadrata \mathbf{A} . È possibile trovare una trasformazione di variabili per cui una forma quadratica

$$F = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$

può essere espressa in una forma semplificata del tipo $F = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$.

Dimostrazione Essendo \mathbf{A} una matrice simmetrica, possiamo utilizzare il teorema spettrale e porre $\mathbf{A} = \mathbf{Q}^T \mathbf{D} \mathbf{Q}$, dove \mathbf{D} è la matrice diagonale degli autovalori e \mathbf{Q} è la matrice degli autovettori normalizzati. Possiamo perciò scrivere $F = \mathbf{x}^T \mathbf{Q}^T \mathbf{D} \mathbf{Q} \mathbf{x}$. Ponendo poi $\mathbf{x} = \mathbf{Q} \mathbf{y}$ e sostituendo otteniamo $F = \mathbf{y}^T \mathbf{D} \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$. \diamond

Il seguente teorema ci consente di riconoscere la “natura” di una forma quadratica guardando solo al segno degli autovalori di \mathbf{A} , che indichiamo con $\lambda_1, \dots, \lambda_n$.

Teorema 15.2 Una matrice \mathbf{A} associata ad una forma quadratica è:

- *definita positiva:* se $\lambda_i > 0$ per $i = 1, \dots, n$;
- *definita negativa:* se $\lambda_i < 0$ per $i = 1, \dots, n$;
- *semidefinita positiva:* se $\lambda_i \geq 0$ per $i = 1, \dots, n$ ed esiste almeno un $\lambda_j = 0$;
- *semidefinita negativa:* se $\lambda_i \leq 0$ per $i = 1, \dots, n$ ed esiste almeno un $\lambda_j = 0$;
- *indefinita:* se esistono distinti i e j tali che $\lambda_i > 0$ e $\lambda_j < 0$.

Dimostrazione. Trasformando la forma quadratica $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ nella $\mathbf{y}^T \mathbf{D} \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$ attraverso la diagonalizzazione, abbiamo che il segno di $\mathbf{y}^T \mathbf{D} \mathbf{y}$ dipende solo dagli elementi della matrice \mathbf{D} , cioè dagli autovalori di \mathbf{A} . \diamond