3 Matrici

Definizione 3.1 (Definizione di matrice). Si definisce matrice di numeri reali di tipo $n \times m$ una tabella a doppia entrata con m righe ed n colonne:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

dove $a_{11}, a_{12}, ..., a_{mn} \in \mathbb{R}$.

Le matrici vengono indicate con lettere maiuscole in grassetto. Si indica con a_{ij} il generico elemento della matrice \mathbf{A} individuato dalla riqa i e dalla colonna j.

Le n-ple $(a_{11}, a_{12}, \ldots, a_{1n})$, $(a_{21}, a_{22}, \ldots a_{2n})$, ecc. sono dette **righe** o **vettori riga** della matrice \mathbf{A} e si denotano con \mathbf{A}_i , $i = 1, \ldots, m$ se la matrice ha m righe.

Le m-ple di numeri reali $(a_{11}, a_{21}, \ldots, a_{m1}), (a_{12}, a_{22}, \ldots, a_{m2}),$ ecc. si dicono **colonne** o **vettori colonna** della matrice \mathbf{A} e si indicano con \mathbf{A}^j , $j = 1, \ldots, n$ se la matrice ha n colonne.

Una matrice si dice quadrata se il numero di righe è uguale al numero delle colonne, ovvero se m = n. Ia questo caso A si dice matrice quadrata di ordine n.

Esempio 3.2. La matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 3 & 5 \\ 0 & -2 & 9 \end{array} \right)$$

è una matrice di tipo 2×3 . L'elemento a_{23} è 5.

 $La\ matrice$

$$\mathbf{B} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 3 & 5 \\ 0 & -2 & 9 \\ 3 & 4 & 6 \end{array} \right)$$

è una matrice quadrata di ordine 3.

Definizione 3.3 (Diagonale principale di una matrice). Se \mathbf{A} è una matrice quadrata di ordine n, si definisce diagonale principale la n-upla $(a_{11}, a_{22}, \ldots, a_{nn})$.

Esempio 3.4. La diagonale principale della matrice \mathbf{B} dell'esempio 3.2 è (-1, -2, 6).

Definizione 3.5 (Sottomatrice di una matrice A). Data una matrice A di tipo $m \times n$, si definisce sottomatrice di A di tipo $p \times q$ ogni matrice che si ottiene da A cancellando m - p righe ed n - q colonne.

Definizione 3.6 (Uguaglianza tra matrici). Due matrici A e B si dicono uguali se hanno lo stesso numero di righe m e di colonne n e se $a_{ij} = b_{ij}$, per i = 1, ..., m e j = 1, ..., n.

Definizione 3.7 (Trasposta di una matrice). Data la matrice \mathbf{A} di tipo $m \times n$, si definisce trasposta di \mathbf{A} e si indica con \mathbf{A}^T la matrice di tipo $n \times m$ che ha per righe le colonne di \mathbf{A} e per colonne le righe di \mathbf{A} . Evidentemente si ha $(\mathbf{A}^T)^T = \mathbf{A}$.

Esempio 3.8. Data la matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} -1 & 3 & 5 \\ 0 & -2 & 9 \end{array} \right)$$

la sua trasposta è

$$\boldsymbol{A}^T = \left(\begin{array}{cc} -1 & 0 \\ 3 & -2 \\ 5 & 9 \end{array} \right)$$

Definizione 3.9 (Matrice simmetrica). Una matrice quadrata A si dice simmetrica se $A = A^T$. In una matrice simmetrica si ha $a_{ij} = a_{ji}$ per ogni scelta degli indici i, j.

Esempio 3.10. La matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 2 & 5 \\ 2 & -2 & 9 \\ 5 & 9 & 4 \end{array} \right)$$

è una matrice simmetrica.

Definizione 3.11 (Matrice antisimmetrica). Una matrice quadrata è detta **antisimmetrica** se $-bsA^T = bsA$, ovvero se $a_{ij} = -a_{ji}$, per ogni scelta degli indici i, j. Si noti che quest'ultima implica che $a_{ii} = 0, \forall i$.

Esempio 3.12. La matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cccc} 0 & 1 & -3 & -6 \\ -1 & 0 & 7 & -9 \\ 3 & -7 & 0 & 4 \\ 6 & 9 & -4 & 0 \end{array}\right)$$

è una matrice antisimmetrica.

Definizione 3.13 (Matrici triangolari). Una matrice quadrata A si dice triangolare inferiore se gli elementi al di sopra della diagonale principale sono nulli. La matrice quadrata A si dice triangolare superiore se gli elementi al di sotto della diagonale principale sono nulli; i.e.

A è triangolare inferiore se $a_{ij} = 0$, per i < j

A è triangolare superiore se $a_{ij} = 0$, per i > j.

Esempio 3.14. La matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \\ 5 & 9 & 4 \end{array} \right)$$

è una matrice triangolare inferiore.

La matrice

$$\mathbf{B} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 5 & 6 \\ 0 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \end{array} \right)$$

è una matrice triangolare superiore.

Definizione 3.15 (Matrice diagonale). Una matrice quadrata \mathbf{A} si dice diagonale se $a_{ij} = 0$ per ogni $i \neq j$ cioè ogni elemento al di fuori della diagonale principale è nullo.

Esempio 3.16. La matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{array} \right)$$

è una matrice diagonale.

Definizione 3.17 (Matrice identità). Si definisce matrice identità di ordine n e si indica con I o con I_n , la matrice diagonale che ha $a_{ii} = 1$, con i = 1, ..., n e $a_{ij} = 0$ con i = 1, ..., n j = i, ..., n e $i \neq j$.

Esempio 3.18.

$$\mathbf{I}_3 = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array}\right)$$

Definizione 3.19 (Matrice nulla). Si definisce matrice nulla di tipo $n \times m$ e si indica con $\mathbf{0}$, la matrice che ha tutti gli elementi nulli $(a_{ij} = 0, per \ i = 1, ..., m \ e \ j = 1, ... n)$.

Esempio 3.20.

è una matrice nulla di tipo 3×4

Operazioni sulle matrici

Definizione 3.21 (Somma di matrici). Siano A e B due matrici a coefficienti reali aventi la stessa dimensione $m \times n$.

Si definisce somma delle matrici A e B, la matrice C = A + B il cui generico elemento c_{ij} è dato da $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$. La somma di matrici gode delle seguenti proprietà:

- associativa (A + B) + C = A + (B + C)
- commutativa A + B = A + B
- ullet esistenza dell'elemento neutro $oldsymbol{A} + oldsymbol{0} = oldsymbol{0} + oldsymbol{A} = oldsymbol{A}$
- esistenza dell'opposto $\mathbf{A} + (-\mathbf{A}) = \mathbf{0} \ (-\mathbf{A} := [-a_{ij}]).$

Esempio 3.22.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 0 \\ 5 & 9 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \\ 7 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{C} = \mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1+1 & 3+5 & 2+2 \\ 2+1 & 2+2 & 0+3 \\ 5+7 & 9+0 & 4+4 \end{pmatrix}$$

Definizione 3.23 (Prodotto di una matrice per uno scalare). Data la matrice \mathbf{A} e uno scalare $\lambda \in \mathbb{R}$, si definisce prodotto della matrice \mathbf{A} per lo scalare λ , la matrice

$$\lambda \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \dots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \dots & \lambda a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \dots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}$$

Esempio 3.24.

$$\lambda = 2$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 0 \\ 5 & 9 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\lambda \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 1 & 2 \cdot 3 & 2 \cdot 2 \\ 2 \cdot 2 & 2 \cdot 2 & 2 \cdot 0 \\ 2 \cdot 5 & 2 \cdot 9 & 2 \cdot 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 4 \\ 4 & 4 & 0 \\ 10 & 18 & 8 \end{pmatrix}$$

Osservazione 3.25. Siano A e B due matrici ed h e k due numeri reali, valgono le seguenti proprietà:

- i) $(h+k)\mathbf{A} = h\mathbf{A} + k\mathbf{A}$,
- $ii) (h \cdot k)\mathbf{A} = h(k\mathbf{A}),$
- iii) $h(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = h\mathbf{A} + h\mathbf{B}$,
- iv) $1\mathbf{A} = \mathbf{A}$,

Pertanto l'insieme delle matrici $m \times n$ costituisce uno spazio vettoriale reale sul campo reale rispetto alle operazioni di somma e prodotto per uno scalare.

Definizione 3.26 (Prodotto righe per colonne). Siano date A matrice $m \times n$ e B matrice $n \times t$. Il prodotto righe per colonne di A per B è la matrice C = AB del tipo $m \times t$, i cui elementi sono dati dalla seguente formula:

$$C = [c_{ij}] = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj}.$$

Per capire bene quali sono gli elementi della matrice C, proviamo a descrivere ciascun elemento. Ad esempio, l'elemento della riga i e della colonna j è il prodotto scalare della i-esima riga di A per la j-esima colonna di B.

Osservazione 3.27. Si noti che il prodotto tra due matrici è definito se e solo se il numero di colonne di A è pari al numero di righe di B, cioè se A e B sono conformabili. Inoltre risulta che AB ha tante righe quante ne ha A e tante colonne quante ne ha B. Si osservi infine che il prodotto righe per colonne in generale non è commutativo; può accadere che il prodotto AB sia ben definito, mentre BA non lo sia. In generale si ha $AB \neq BA$.

Esempio 3.28 (Prodotto righe per colonne). Il prodotto righe per colonne di

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} 5 & 1 & 8 \\ -6 & -2 & -4 \end{array}\right)$$

per

$$\boldsymbol{B} = \left(\begin{array}{rr} -3 & 1\\ 0 & 1\\ -9 & 0 \end{array} \right)$$

è la matrice C = AB di tipo 2×2 così ottenuta:

$$C = \left(\begin{array}{cc} -87 & 6\\ 54 & -8 \end{array}\right).$$

Definizione 3.29 (Proprietà del prodotto righe per colonne). Per il prodotto righe per colonne valgono le seguenti proprietà:

- i) proprietà associativa: se A è moltiplicabile a destra per B e il prodotto AB è moltiplicabile a destra per C, allora (AB)C = A(BC),
- ii) proprietà di esistenza dell'elemento neutro (a destra e a sinistra): Se \mathbf{A} è una matrice di tipo $m \times n$, allora \mathbf{A} è moltiplicabile a destra per la matrice identica di ordine n: \mathbf{I}_n e a sinistra per la matrice identica di ordine m: \mathbf{I}_m , e risulta $\mathbf{AI}_n = \mathbf{I}_m \mathbf{A} = \mathbf{A}$.

Osservazione 3.30. Vale anche la proprietà distributiva della somma rispetto al prodotto, i.e. se A e B sono due matrici di tipo $m \times n$ e C è una matrice di tipo $n \times t$, risulta che (A+B)C = AC+BC. Analogamente se D è una matrice di tipo $s \times m$, si ha D(A+B) = DA + DB.

Esempio 3.31. Eseguire tutti i prodotti possibili tra le seguenti matrici:

$$\boldsymbol{A} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{array}\right), \boldsymbol{B} = \left(\begin{array}{ccc} 1 \\ 2 \\ 1 \end{array}\right), \boldsymbol{C} = \left(\begin{array}{ccc} 0 & 1 & 1 \end{array}\right), \boldsymbol{D} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 4 \\ 4 & 2 \end{array}\right), \boldsymbol{E} = \left(\begin{array}{ccc} 0 & -5 \\ 4 & 2 \\ 6 & 1 \end{array}\right)$$

Dal momento che A è una matrice 3×3 , B è una matrice 3×1 , C è una matrice 1×3 , D è una matrice 2×2 , E è una matrice 3×2 , i prodotti possibili sono:

$$m{AB} = \left(egin{array}{c} 4 \\ 3 \\ 1 \end{array}
ight), m{AE} = \left(egin{array}{ccc} 2 & -2 \\ 10 & 3 \\ 12 & 7 \end{array}
ight), m{BC} = \left(egin{array}{ccc} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{array}
ight),$$

$$CA = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}, CE = \begin{pmatrix} 10 & 3 \end{pmatrix}, ED = \begin{pmatrix} -20 & -10 \\ 12 & 20 \\ 10 & 26 \end{pmatrix}, CB = 3.$$

Esempio 3.32. Data la matrice

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 1/2 \\ 0 & -2 & -1 \end{array}\right),$$

verificare che è

$$m{A}^2 - m{A}^T + m{I}_3 = \left(egin{array}{ccc} 1 & 5 & 1/2 \ -1 & 2 & 5/2 \ 1 & -5/2 & 2 \end{array}
ight)$$

Matrici a blocchi

Definizione 3.33. Sia A una matrice di tipo $m \times n$ e sia $a_{i,j}$ il generico elemento della riga i e della colonna j. Comunque si scelgano dei numeri interi positivi p, q, r e s tali che n = p + q e m = r + s, si possono considerare le matrici B di tipo $p \times r$, C di tipo $p \times s$, D di tipo $q \times r$ e E di tipo $q \times s$, definite come seque:

Pertanto la matrice A risulterà partizionata nel modo seguente

$$m{A} = \left(egin{array}{cc} m{B} & m{C} \ m{D} & m{E} \end{array}
ight)$$

e viene definita matrice a blocchi, mentre le sottomatrici B, C, D ed E si dicono blocchi della matrice A.

Si osservi che il numero di blocchi in cui si può suddividere una matrice non deve essere necessariamente 4; quindi sia la definizione precedente che i risultati che seguono valgono per tutte le scelte del numero di blocchi in cui si suddivide la matrice.

Esempio 3.34. Sia data la matrice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 & 7 \\ 2 & 2 & 3 & 3 \\ 1 & -1 & 4 & 5 \\ 4 & -4 & 4 & 3 \\ 1 & 3 & 9 & 10 \end{pmatrix}.$$

Si possono definire, ad esempio, i blocchi nel modo seguente:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 \\ 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$
 $C = \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$ $D = \begin{pmatrix} 4 & -4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ $E = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 9 & 10 \end{pmatrix}$.

L'utilizzo delle matrici a blocchi consente di semplificare le operazioni tra matrici in quanto sussistono le seguenti proprietà.

Osservazione 3.35. Siano $A = \begin{pmatrix} B & C \\ D & E \end{pmatrix}$ e $A' = \begin{pmatrix} B' & C' \\ D' & E' \end{pmatrix}$ due matrici a blocchi del tipo $m \times n$ e supponiamo che i blocchi corrispondenti abbiano le stesse dimensioni. Dalle definizioni di somma di matrici e di prodotto di una matrice per uno scalare λ segue banalmente che

$$A+A'=\left(egin{array}{ccc} B+B' & C+C' \ D+D' & E+E' \end{array}
ight) \quad e \quad \lambda A=\left(egin{array}{ccc} \lambda B & \lambda C \ \lambda D & \lambda E \end{array}
ight).$$

Proposizione 3.36. Siano $m{A} = \left(egin{array}{cc} m{B} & m{C} \\ m{D} & m{E} \end{array} \right)$ una matrice a blocchi del tipo $m \times n$ e $m{A'} = \left(egin{array}{cc} m{B'} & m{C'} \\ m{D'} & m{E'} \end{array} \right)$

una matrice a blocchi del tipo $n \times l$. Si supponga che i blocchi corrispondenti delle due matrici abbiano le dimensioni compatibili con l'operazione di prodotto tra matrici. Allora risulta

$$AA' = \left(egin{array}{ccc} BB' + CD' & BC' + CE' \ DB' + ED' & DC' + EE' \end{array}
ight).$$

Esempio 3.37. Siano
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 2 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} e \mathbf{A'} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} matrici; si noti che$$

il numero di colonne della matrice \mathbf{A} è uguale al numero di righe della matrice $\mathbf{A'}$, per cui ha senso considerare il prodotto $\mathbf{AA'}$ delle due matrici. Introduciamo in modo opportuno delle partizione in blocchi delle due matrici. A tal proposito definiamo

$$m{B} = \left(egin{array}{ccc} 2 & 3 & 4 \\ 3 & 2 & 3 \\ 4 & 2 & 3 \end{array}
ight), \quad m{C} = \left(egin{array}{ccc} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}
ight), \quad m{D} = \left(egin{array}{ccc} 4 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{array}
ight), \quad m{E} = \left(egin{array}{ccc} 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{array}
ight),$$

$$B' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad C' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad D' = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad E' = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix},$$

ossia in definitiva risulta
$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{D} & \mathbf{E} \end{array} \right) \ e \ \mathbf{A'} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{B'} & \mathbf{C'} \\ \mathbf{D'} & \mathbf{E'} \end{array} \right).$$

Utilizzando la proposizione precedente, si ha che $AA' = \begin{pmatrix} BB' & BC' \\ DB' & DC' + EE' \end{pmatrix}$

Calcoliamo i sequenti prodotti con l'usuale prodotto riga per colonna.

$$m{BB'} = \left(egin{array}{ccc} 13 & 17 \\ 11 & 15 \\ 12 & 17 \end{array} \right), \quad m{BC'} = \left(egin{array}{ccc} 15 & 19 \\ 12 & 17 \\ 13 & 19 \end{array} \right), \quad m{DB'} = \left(egin{array}{ccc} 7 & 12 \\ 8 & 13 \end{array} \right), \quad m{DC'} = \left(egin{array}{ccc} 8 & 12 \\ 12 & 11 \end{array} \right), \quad m{EE'} = \left(egin{array}{ccc} 11 & 12 \\ 7 & 8 \end{array} \right).$$

Risulta infine
$$\mathbf{A}\mathbf{A'} = \begin{pmatrix} 13 & 17 & 15 & 19 \\ 11 & 15 & 12 & 17 \\ 12 & 17 & 13 & 19 \\ 7 & 12 & 19 & 24 \\ 8 & 13 & 19 & 19 \end{pmatrix}$$
.