

2 Vettori in \mathbb{R}^n

Definizione 2.1 (Vettore in \mathbb{R}^n) Si definisce **vettore ad n componenti reali** una n -pla ordinata di numeri reali. Le componenti del vettore possono essere disposte in colonna (vettore colonna):

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

oppure su una riga i.e. $\mathbf{a} = (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n)$ (vettore riga). I vettori vengono indicati con una lettera minuscola in grassetto.

Esempio 2.1 Il vettore

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ \vdots \\ 4 \end{bmatrix}$$

è un vettore colonna. Il vettore

$$\mathbf{a} = (1 \ 2 \ \dots \ 4)$$

è un vettore riga.

Definizione 2.2 (Rappresentazione geometrica di un vettore) Dato un riferimento cartesiano xOy (nel piano) o $Oxyz$ (nello spazio) un vettore \mathbf{v} è interpretabile come un segmento orientato dall'origine O verso il punto le cui coordinate sono le componenti di \mathbf{v} .

Definizione 2.3 (Uguaglianza fra vettori) Due vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} sono uguali se le componenti corrispondenti coincidono.

Esempio 2.2 Se $\mathbf{u} = (1, 3, 4)$ e $\mathbf{v} = (1, 3, 4)$ sono uguali, invece $\mathbf{u} = (1, 3, 4)$ e $\mathbf{w} = (1, 4, 3)$ non sono uguali, poichè la seconda e la terza componente sono diverse.

Definizione 2.4 (Prodotto di un vettore per uno scalare) Dato un vettore \mathbf{a} ed uno scalare λ , il prodotto di \mathbf{a} per lo scalare λ è dato da: $\lambda\mathbf{a} = (\lambda a_1, \lambda a_2, \dots, \lambda a_n)$.

Definizione 2.5 (Rappresentazione geometrica del prodotto di un vettore per uno scalare) Con l'operazione di prodotto di un vettore per uno scalare si ottiene un altro vettore che ha la stessa direzione del vettore da moltiplicare e verso coincidente con quello del primo vettore se lo scalare è maggiore di zero, opposto se lo scalare è negativo. Inoltre la lunghezza del nuovo vettore è pari al prodotto della lunghezza del vettore originario per il valore assoluto dello scalare.

Definizione 2.6 (Somma di vettori) I vettori $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ e $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_n)$ possono essere sommati se hanno lo stesso numero di componenti. Il vettore somma è $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, \dots, a_n + b_n)$.

L'operazione di addizione tra vettori ammette la seguente interpretazione geometrica: il vettore somma è dato dalla diagonale passante per O del parallelogramma che ha per lati i due vettori addendi.

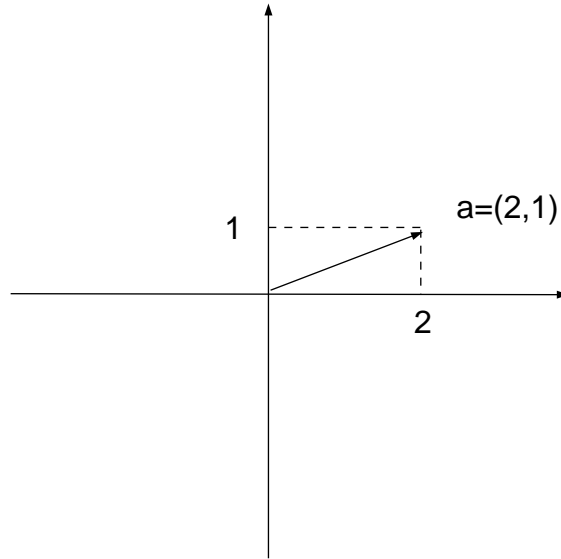


Figure 1: Rappresentazione geometrica del vettore $\mathbf{a} = [2, 1]$

Definizione 2.7 (Prodotto scalare euclideo) Si definisce prodotto scalare di due vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} , e si indica con \mathbf{uv} , lo scalare ottenuto sommando i prodotti delle componenti omologhe. Cioè se $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ e $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$, si ha:

$$\mathbf{uv} = u_1v_1 + u_2v_2 + \dots + u_nv_n. \quad (1)$$

Esempio 2.3 Dati i vettori $\mathbf{u} = (2, -1, 4, 5]$ e $\mathbf{v} = [0, 9, -3, 2]$, si ottiene:

$$\mathbf{uv} = (2, -1, 4, 5)(0, 9, -3, 2) = 0 \cdot 2 - 1 \cdot 9 + 4 \cdot (-3) + 5 \cdot 2 = -11$$

Definizione 2.8 (Norma euclidea) Si definisce norma euclidea o modulo di un vettore \mathbf{u} la radice quadrata del prodotto scalare \mathbf{uu}

$$\|\mathbf{u}\| = \sqrt{(\mathbf{uu})} = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_n^2}. \quad (2)$$

Da un punto di vista geometrico, la norma euclidea esprime la lunghezza del vettore \mathbf{u} .

Esempio 2.4 Sia $\mathbf{u} = [-1 \ 5 \ 3 \ 0]$, risulta $\|\mathbf{u}\| = \sqrt{1 + 25 + 9 + 0} = \sqrt{35}$.

Definizione 2.9 (Versore) Si definisce versore un vettore $\mathbf{e} \in \mathbb{R}^n$ tale che $\|\mathbf{e}\| = 1$.

Esempio 2.5 In \mathbb{R}^3 sono versori i vettori che identificano gli assi cartesiani

$$\mathbf{i} = (1, 0, 0), \mathbf{j} = (0, 1, 0), \mathbf{k} = (0, 0, 1).$$

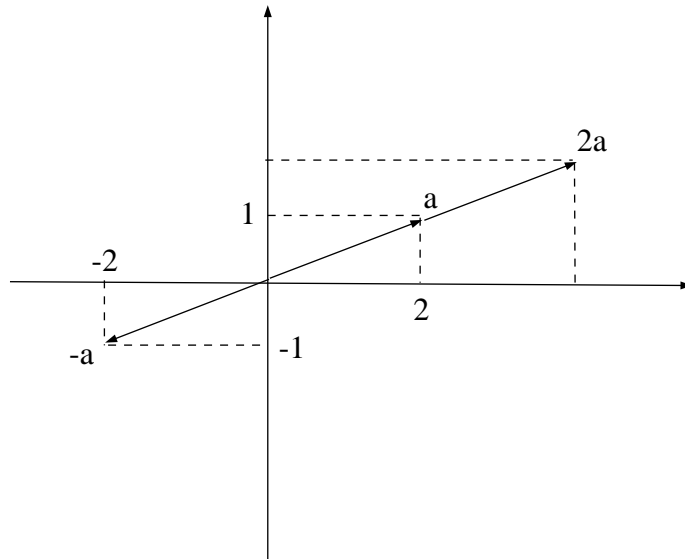


Figure 2: Rappresentazione geometrica del prodotto del vettore $\mathbf{a} = (2, 1)$ per lo scalare $\lambda = 2$

Considerato un qualsiasi vettore non nullo $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^n$, tale vettore è **normalizzabile**, è cioè possibile considerare un versore che abbia la stessa direzione e lo stesso verso di \mathbf{u} ma modulo unitario:

$$\mathbf{e}_u = \frac{\mathbf{u}}{\|\mathbf{u}\|}.$$

Con riferimento al vettore \mathbf{u} dell'esempio 2.4 risulta

$$\mathbf{e}_u = \frac{\mathbf{u}}{\sqrt{35}} = \left(\frac{-1}{\sqrt{35}}, \frac{5}{\sqrt{35}}, \frac{3}{\sqrt{35}}, 0 \right) \text{ e } \|\mathbf{e}_u\| = \frac{\|\mathbf{u}\|}{\sqrt{35}} = 1.$$

Osservazione 2.1 (Distanza tra due vettori) Siano \mathbf{u} e \mathbf{v} due vettori. Si definisce distanza tra \mathbf{u} e \mathbf{v} la lunghezza del segmento che unisce i punti \mathbf{u} e \mathbf{v} .

La distanza tra i vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} corrisponde lunghezza del vettore $\mathbf{u} - \mathbf{v}$ ($= \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|$). Il risultato si ricava osservando che, sommando i vettori \mathbf{u} e $-\mathbf{v}$ mediante la regola del parallelogramma, il vettore $\mathbf{u} - \mathbf{v}$ ha la stessa lunghezza del segmento che unisce i punti \mathbf{u} e \mathbf{v} e che misura, appunto, la distanza tra \mathbf{u} e \mathbf{v} .

Teorema 2.1 (Interpretazione geometrica del prodotto scalare in \mathbb{R}^2) Dati due vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} in \mathbb{R}^2 , sia θ l'angolo da essi formato. Vale la seguente relazione: $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\| \cos \theta$.

Dimostrazione Consideriamo il triangolo formato dal vettore \mathbf{u} , dal vettore \mathbf{v} e dal segmento che unisce i punti \mathbf{u} e \mathbf{v} . Come detto in precedenza, la lunghezza di questo segmento è pari a $\|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|$. Per il teorema del coseno si ha:

$$\|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|^2 = \|\mathbf{u}\|^2 + \|\mathbf{v}\|^2 - 2\|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\| \cos \theta$$

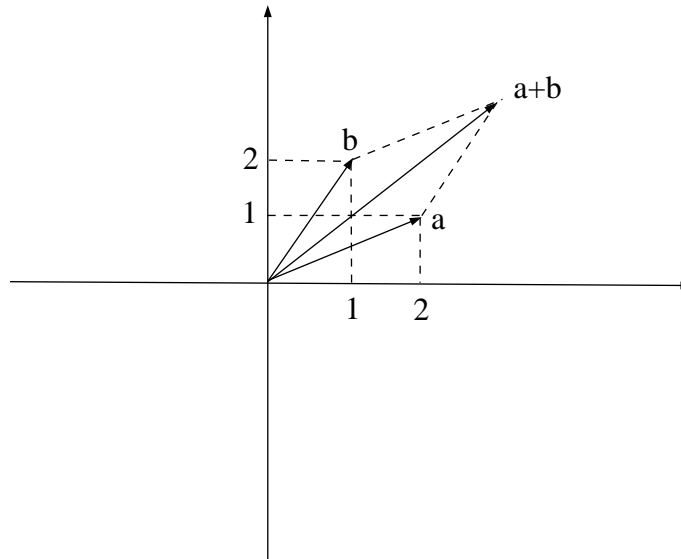


Figure 3: Somma dei vettori $\mathbf{a} = (2, 1)$ e $\mathbf{b} = (1, 2)$: $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (3, 3)$

da cui:

$$\|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\| \cos \theta = \frac{1}{2} (\|\mathbf{u}\|^2 + \|\mathbf{v}\|^2 - \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|^2) = \frac{1}{2} [u_1^2 + u_2^2 + v_1^2 + v_2^2 - (u_1 - v_1)^2 - (u_2 - v_2)^2] = u_1 v_1 + u_2 v_2 = \mathbf{u} \mathbf{v}$$

Corollario 2.1 (Ortogonalità di due vettori) Due vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} si dicono ortogonali se il loro prodotto scalare è nullo, i.e. se $\mathbf{u} \mathbf{v} = 0$.

Esempio 2.6 Per i vettori $\mathbf{u} = (2, -1, 0, 3)$ e $\mathbf{v} = (0, 3, -3, 1)$ si ottiene $\mathbf{u} \mathbf{v} = 0 \cdot 2 - 1 \cdot 3 + 0 \cdot (-3) + 3 \cdot 1 = 0$, e dunque i vettori \mathbf{u} e \mathbf{v} sono ortogonali.

Teorema 2.2 (Cauchy-Schwarz) Siano \mathbf{u} e \mathbf{v} due vettori allora

$$|\mathbf{u} \mathbf{v}| \leq \|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\|. \quad (3)$$

L'uguaglianza in (3) vale se e solo se i) uno dei due vettori è il vettore nullo o ii) i due vettori sono fra loro proporzionali, i.e. se esiste uno scalare λ tale che $\mathbf{u} = \lambda \mathbf{v}$.

Dimostrazione Dal teorema (2.1), poichè $-1 \leq \cos \theta \leq 1$, si ha che la disequazione (3) è sempre verificata. La disequazione è soddisfatta all'uguaglianza se $\cos \theta = 1$ o $\cos \theta = -1$. ma in questo caso i due vettori sono nella stessa direzione o nella direzione opposta e pertanto uno è multiplo dell'altro.

2.1 Esercizi

- i) Calcolare l'angolo tra i vettori $\mathbf{u} = (-2, 1, 1, 4)$ e $\mathbf{v} = (1, 2, 2, -1)$.
- ii) Determinare i valori del parametro k per i quali i vettori $\mathbf{u} = (1, 3, 7, -1)$ e $\mathbf{v} = (3, 5, 1, k)$ sono ortogonali.