グラフ信号処理 情報通信工学演習課題

2024年7月15日

1 グラフの作成方法

今回のグラフの対象は画像データであり、通常格子状で表現される。そのため、画像の各ピクセルの上下左右のピクセルと連結させたグラフを構築した。

また、ピクセル毎に輝度値が割り振られているため、上下左右でのピクセル間の輝度値の差分 +1 をグラフの辺の重みとした。1 は輝度値の差が 0 であった場合に連結されてないとみなされないためのバイアス項である。

実装では adjacency_matrix 関数での to_abs 関数が辺の重み付けを行っている。

2 低域通過フィルタの応答

低域通過フィルタの応答を以下に示す。グラフ周波数領域で、 λ が一定値を超えた際に出力が 0 になるようなステップ関数として実装した。画像では Original の波形である。しきい値が 3 であり、 $\lambda < 3$ であるあいだは 1 を返し、 $\lambda \geq 3$ では 0 を返す。

 $k=5,10,\cdots,25,50$ はチェビシェフ多項式近似による低域通過フィルタであり、k は近似式の次数を表す。

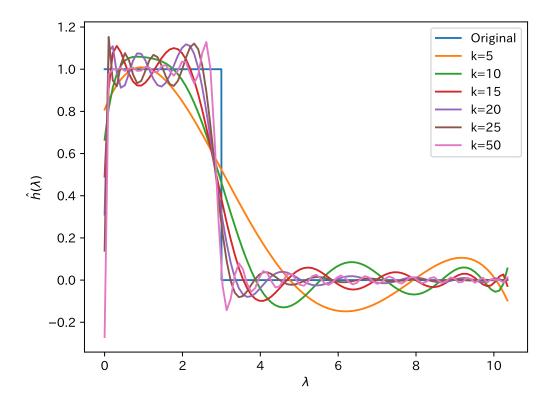


図 1 グラフ周波数領域での低域通過フィルタ

3 入力画像

入力画像は MNIST データセットを使用した。



図 2 入力画像

4 出力画像

入力画像に低域通過フィルタを適用した結果を以下に示す。

以下はチェビシェフ多項式近似による低域通過フィルタを適用した際の画像である。次数が増えるにつれ図 1でも見られるような振動が画像に含まれているのが見て取れる。

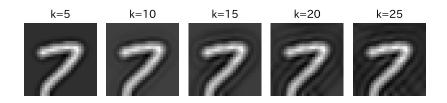


図3 次数を変化させた出力画像

以下は低域通過フィルタのしきい値を変化させた際の画像である。各画像の上の数値は 2 低域通過フィルタの応答で示したしきい値である。

 λ の値が大きくなるにつれぼやけていたエッジが明確になっていく、つまり高周波な信号が含まれていることが確認できる。

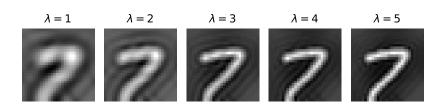


図4 出力画像

5 参考文献

田中雄一. グラフ信号処理の基礎と応用. コロナ社, 2023.

"PyGSP: Graph Signal Processing in Python".PyGSP.2017.https://pygsp.readthedocs.io/en/stable/index.html,(参照 2024-07-07)

6 ソースコード

実験に使用したプログラムを以下に示す。ソースコード 1 の load_mnist.py では mnist データセットを取得している。ソースコード 2 の main.py に含まれる GraphLowPassFilter がチェビシェフ多項式近似による低域通過フィルタの処理を行っている。

ソースコード 1 load_mnist.py

```
1 import inspect
2 import numpy as np
3 import os
4 from sklearn import datasets
5 # from sklearn.model_selection import train_test_split
  def to_abs_path(fpath):
       dirpath = get_caller_path()
9
       return os.path.normpath(os.path.join(dirpath, fpath))
10
11
12
13
   def get_caller_path() -> str:
       11 11 11
14
15
       Returns
16
17
18
       str
           _description_
19
20
       caller_frame = inspect.stack()[-1]
21
       caller_module = inspect.getmodule(caller_frame[0])
22
23
       caller_module_path = os.path.abspath(caller_module.__file__)
24
       return os.path.dirname(caller_module_path)
25
26
27
   def mnist(datapath = './data', dtype = None):
28
29
       """import mnist dataset from PyTorch
30
       Parameters
31
```

```
32
       datapath : str, optional
33
           Description of download folder path, by default './data'
34
35
       Returns
36
       _____
37
       traindata : ndarray
38
       testdata : ndarray
       trainlabel : ndarray
40
       testlabel : ndarray
41
42
       Examples
43
44
       >>> traindata, testdata, trainlabel, testlabel = mnist_from_torch()
45
       >>> assert traindata.shape == (60000, 784)
46
       >>> assert testdata.shape == (10000, 784)
47
       >>> assert trainlabel.shape == (60000,)
48
       >>> assert testlabel.shape == (10000,)
49
51
       from torchvision.datasets import MNIST
52
       trainset = MNIST(to_abs_path(datapath), train=True, download=True)
53
       testset = MNIST(to_abs_path(datapath), train=False, download=True)
54
       traindata:np.ndarray = trainset.data.detach().numpy().copy().reshape(-1, 784)
55
       testdata: np.ndarray = testset.data.detach().numpy().copy().reshape(-1, 784)
56
57
       trainlabel:np.ndarray = trainset.targets.detach().numpy().copy()
58
       testlabel :np.ndarray = testset.targets.detach().numpy().copy()
59
60
       if dtype is not None:
61
62
           return (
               traindata.astype(dtype),
63
               testdata.astype(dtype),
64
               trainlabel.astype(dtype),
65
               testlabel.astype(dtype))
66
67
68
       return traindata, testdata, trainlabel, testlabel
69
70
71
   def digits():
72
       digits = datasets.load_digits()
73
       X = digits.data
74
       y = digits.target
75
       return X, y
76
```

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 import japanize_matplotlib
3 import numpy as np
4 import warnings
6 from numpy.typing import NDArray
7 from typing import Annotated, Callable
9 import load_mnist
10
11
12 Vector = Annotated[NDArray[np.float64], "1D"]
13 Matrix = Annotated [NDArray [np.float64], "2D"]
14
15
   def to_abs(x, y, /, *, bias = 0):
16
       with warnings.catch_warnings():
17
           warnings.filterwarnings("error")
18
19
           try:
                return bias + (x-y \text{ if } x-y >= 0 \text{ else } y-x)
20
           except Warning as e:
21
                print(f"{x=}{x.dtype} {y=}{y.dtype}")
22
23
               raise Exception(e)
24
25
26
   def normalize(x:np.ndarray) -> np.ndarray:
27
       return x / 255
28
29
   def adjacemcy_matrix(x, width = None) -> np.ndarray:
30
       length = len(x)
31
       if width is None:
32
           width = int(np.sqrt(length))
33
       height = length // width
34
35
       a = np.zeros([length, length])
36
37
38
       for i in range(length):
           row, column = divmod(i, width)
39
40
           if row != 0:
                                  a[i, i-width] = a[i-width, i] = to_abs(x[i], x[i-width])
41
               width], bias=1)
           if row != height-1:
                                  a[i, i+width] = a[i+width, i] = to_abs(x[i], x[i+
42
               width], bias=1)
           if column != 0:
                                  a[i, i-1]
                                                 = a[i-1, i]
                                                                  = to_abs(x[i], x[i-1],
43
```

```
bias=1)
           if column !=width-1: a[i, i+1]
                                              = a[i+1, i]
                                                                  = to_abs(x[i], x[i+1],
44
                bias=1)
       return a
45
46
47
   def degree_matrix(a:np.ndarray) -> np.ndarray:
48
       if len(a.shape) != 2:
49
           assert "not 2 dimentional matrix"
50
51
       diag_list = [np.sum(i) for i in a]
52
       return np.diag(diag_list)
53
54
55
   class GraphLowPassFilter:
56
       def __init__(self,
57
                    x: Vector,
58
                    filter: Callable[[float], float],
59
                    L: Matrix,
                    kmax: int = 100,
61
                    threshold = 3
62
                    ) -> None:
63
           self._x = x
64
           self.filter = filter
65
           self._L = L
66
           self.lmax = np.linalg.eigvalsh(L)[-1]
67
           self._kmax = kmax
68
69
           self._thred = threshold
           self._cl_list = self._compute_cl()
70
           self._tl_list = self._compute_tl()
71
           print(f"lambda max = {self.lmax}")
72
73
       def apply_filter(self, k):
74
           v = 0
75
           for i in range(k):
76
               y += self._cl_list[i] * self._tl_list[i]
77
           return y
78
79
       def filter_response(self, k):
80
           lamda = np.linspace(0, self.lmax, 100)
           tl_list = [1, 2*lamda/self.lmax-1]
83
           for i in range(2, self._kmax):
               tl_list.append(
85
                    2*(2*lamda/self.lmax - 1)*tl_list[i-1] - tl_list[i-2]
86
87
```

```
# y = self._integrate_cl(0)/2
88
            y = self._cl_list[0]
89
            for i in range(1, k):
90
                y += self._cl_list[i] * tl_list[i]
91
                # y += self._integrate_cl(i) * tl_list[i]
92
            return lamda, y
93
94
        def _compute_cl(self) -> dict[float]:
            cl_list = [self._integrate_cl(0)/2]
96
97
            for i in range(1, self._kmax):
98
                cl_list.append(self._integrate_cl(i))
99
            return cl_list
100
101
        def _integrate_cl(self, 1, k = None):
102
            if k is None:
103
                k = self._kmax
104
            k_s = k+1
105
            c1 = 0
106
            for p in range(1, k_s):
107
                theta_p = (np.pi)/k_s * (p-0.5)
108
                cl += np.cos(l*theta_p) * self.filter(
109
                    self.lmax/2 * (np.cos(theta_p) + 1), self._thred
110
111
            return 2/k_s * cl
112
113
        def _compute_tl(self):
114
            n_{dim} = len(self._x)
115
            tl_list = [self._x, (2*self._L/self.lmax - np.eye(n_dim)) @ self._x]
116
            for i in range(2, self._kmax):
118
                tl_list.append(
                    2*(2*self.\_L/self.lmax - np.eye(n\_dim)) @tl\_list[i-1] - tl\_list[i-1] \\
119
                         -21
120
            return tl_list
121
122
123
   def func_h(lamda, thred=3):
124
        return 1 if lamda < thred else 0
125
126
127
   def draw_polynomial(graph:GraphLowPassFilter):
128
       x = np.linspace(0, graph.lmax, 10000)
129
       plt.plot(x, list(func_h(i, 3) for i in x), label="Original")
130
       for i in range(5, 26, 5):
131
            plt.plot(*graph.filter_response(i), label=f"k={i}")
132
```

```
plt.plot(*graph.filter_response(50), label=f"k={50}")
133
       plt.legend()
134
       plt.xlabel("$\lambda$")
135
       plt.ylabel(r"$\hat{h}(\lambda)$")
136
       plt.savefig("filter_response.pdf")
137
       plt.close()
138
139
   def main():
141
       traindata, *_ = load_mnist.mnist(dtype=np.int16)
142
       data = normalize(traindata[123])
143
       A = adjacemcy_matrix(data)
144
       D = degree_matrix(A)
145
       L = D - A
146
147
       plt.imshow(data.reshape(int(np.sqrt(data.shape[0])), -1), cmap="gray")
148
       plt.axis("off")
149
       plt.savefig("base_image.pdf")
150
       plt.close()
151
152
        graph_filter = GraphLowPassFilter(data, func_h, L, kmax=50, threshold=3)
153
        draw_polynomial(graph_filter)
154
       fig, ax = plt.subplots(1, 5)
155
       for i, j in enumerate(range(5, 26, 5)):
156
            res = graph_filter.apply_filter(j)
157
            ax[i].imshow(res.reshape(int(np.sqrt(data.shape[0])), -1), cmap="gray")
158
            ax[i].axis("off")
159
            ax[i].set_title(f"k={j}")
160
       plt.tight_layout()
161
       plt.savefig("output.pdf")
162
163
       plt.close()
164
       fig, ax = plt.subplots(1, 5)
165
       for i in range (1, 6):
166
            graph_filter = GraphLowPassFilter(data, func_h, L, kmax=20, threshold=i)
167
            res = graph_filter.apply_filter(20)
168
            ax[i-1].imshow(res.reshape(int(np.sqrt(data.shape[0])), -1), cmap="gray")
169
            ax[i-1].axis("off")
170
            ax[i-1].set_title(f"$\lambda={i}$")
171
172
       plt.tight_layout()
       plt.savefig("thershold.pdf")
173
174
175
176 if __name__=="__main__":
       main()
177
```