

## 第 1 章

# まとめ

### 謝辞

本研究を進めるにあたり，熱心にご指導を頂いた林原靖男教授に深く感謝いたします．また，島田先輩には研究を引き継がせていただき，多くの知識や経験をもとに研究のサポートをしていただきました．また，高橋先輩にも多くのサポートをいただきました．日常の議論を通じて多くの知識や示唆を頂いたロボット設計制御研究室の皆様に謝意を表します．

### 参考論文

### 付録資料