

Trabalho Prático 3

Grupo 04 - Renato Garcia (A101987) & Bernardo Moniz (A102497)

Problema 1

Enunciado

O algoritmo estendido de Euclides (EXA) aceita dois inteiros constantes $a, b > 0$ e devolve inteiros r, s, t tais que $a * s + b * t = r$ e $r = gcd(a, b)$.

Para além das variáveis r, s, t o código requer 3 variáveis adicionais r', s', t' que representam os valores de r, s, t no "próximo estado".

```
INPUT  a, b
assume a > 0 and b > 0
r, r', s, s', t, t' = a, b, 1, 0, 0, 1
while r' != 0
  q = r div r'
  r, r', s, s', t, t' = r', r - q * r', s', s - q * s', t', t - q * t'
OUTPUT r, s, t
```

- a. Construa um SFOTS usando BitVector's de tamanho n que descreva o comportamento deste programa. Considere estado de erro quando $r = 0$ ou alguma das variáveis atinge o "overflow".
- b. Prove, usando a metodologia dos invariantes e interpolantes, que o modelo nunca atinge o estado de erro.

Resolução

```
In [1]: from pysmt.shortcuts import *
from pysmt.typing import BVType
import itertools
```

- A genState cria a declaração das variáveis em BVType

```
In [2]: def genState(vars, s, i, n):
state = {}
for v in vars:
state[v] = Symbol(v+'!'+str(i), BVType(n))
return state
```

- A função init é responsável por inicializar as variáveis do programa

```
In [3]: def init(s, n):
return And(
BVSGT(s['a'], BV(0, n)),
BVSGT(s['b'], BV(0, n)),
Equals(s['pc'], BV(0, n)),
Equals(s['t'], s['a']),
Equals(s['t_prox'], s['b']),
Equals(s['s'], BV(1, n)),
Equals(s['s_prox'], BV(0, n)),
Equals(s['t'], BV(0, n)),
Equals(s['t_prox'], BV(1, n)),
Equals(s['q'], BV(0, n))
)
```

- A função trans recebe curr que é o estado atual, prox que é o próximo estado e n o número de bits, desenvolve as transições para os estados possíveis

```
In [4]: def trans(curr, prox, n):
same_values = And(
Equals(prox['a'], curr['a']),
Equals(prox['b'], curr['b']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['s'], curr['s']),
Equals(prox['s_prox'], curr['s_prox']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['q'], curr['q'])
)

Max_value = BV(1 << (n - 1)) - 1, n)
Min_value = BV(0, n) - BV(1 << (n - 1), n)

# (init) Q0 -> Q1 (skip)
t01 = And(
Equals(curr['pc'], BV(0, n)),
Equals(prox['pc'], BV(1, n)),
same_values
)

# (skip) Q1 -> Q4 (stop)
t14 = And(
Equals(curr['pc'], BV(1, n)),
Equals(prox['pc'], BV(4, n)),
Equals(curr['t_prox'], BV(0, n)),
Equals(curr['t'], BVAdd(BVMul(curr['a'], curr['s']), BVMul(curr['b'], curr['t']))),
same_values
)

# (skip) Q1 -> Q5 (error)
t15 = And(
Equals(curr['pc'], BV(1, n)),
Equals(prox['pc'], BV(5, n)),
Equals(curr['t'], BV(0, n)),
same_values
)

# (skip) Q1 -> Q2 (loop)
t12 = And(
Equals(curr['pc'], BV(1, n)),
Equals(prox['pc'], BV(2, n)),
Not(Equals(curr['t_prox'], BV(0, n))),
same_values
)

overflow_div = Or(
BVSGT(BVSdiv(curr['t'], curr['t_prox']), Max_value),
BVSLT(BVSdiv(curr['t'], curr['t_prox']), Min_value)
)

# Q2 -> Q3 ou Q2 -> Q5 (verificar overflow)
t23_25 = And(
Equals(curr['pc'], BV(2, n)),
Equals(prox['a'], curr['a']),
Equals(prox['b'], curr['b']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['s'], curr['s']),
Equals(prox['s_prox'], curr['s_prox']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['q'], BVSdiv(curr['t'], curr['t_prox'])),
)

Or(
# Q2 -> Q3
And(
Equals(prox['pc'], BV(3, n)),
Not(overflow_div) # se não houver overflow
),
# Q2 -> Q5 com overflow
And(
Equals(prox['pc'], BV(5, n)),
overflow_div # se houver overflow
)
)

overflow_calc = Or(
Or(
BVSGT(BVMul(curr['q'], curr['t_prox']), Max_value),
BVSLT(BVMul(curr['q'], curr['t_prox']), Min_value)
),
Or(
BVSGT(BVSsub(curr['t'], BVMul(curr['q'], curr['t_prox'])), Max_value),
BVSLT(BVSsub(curr['t'], BVMul(curr['q'], curr['t_prox'])), Min_value)
),
Or(
BVSGT(BVSsub(curr['s'], BVMul(curr['q'], curr['s_prox'])), Max_value),
BVSLT(BVSsub(curr['s'], BVMul(curr['q'], curr['s_prox'])), Min_value)
),
Or(
BVSGT(BVMul(curr['q'], curr['s_prox']), Max_value),
BVSLT(BVMul(curr['q'], curr['s_prox']), Min_value)
),
Or(
BVSGT(BVSsub(curr['t'], BVMul(curr['q'], curr['t_prox'])), Max_value),
BVSLT(BVSsub(curr['t'], BVMul(curr['q'], curr['t_prox'])), Min_value)
),
Or(
BVSGT(BVMul(curr['q'], curr['t_prox']), Max_value),
BVSLT(BVMul(curr['q'], curr['t_prox']), Min_value)
),
)
)

# Q3 -> Q1 ou Q3 -> Q5 (verificar overflow)
t31_35 = And(
Equals(curr['pc'], BV(3, n)),
Equals(prox['a'], curr['a']),
Equals(prox['b'], curr['b']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['s'], curr['s']),
Equals(prox['s_prox'], curr['s_prox']),
Equals(prox['t'], curr['t']),
Equals(prox['t_prox'], curr['t_prox']),
Equals(prox['q'], BVMul(curr['t'], BVMul(curr['q'], curr['t_prox']))),
Equals(prox['q'], curr['q']),
)

Or(
# Q3 -> Q1
And(
Not(overflow_calc), # se não houver overflow
Equals(prox['pc'], BV(1, n)),
Not(Equals(curr['t'], BV(0, n)))
),
# Q3 -> Q5 com overflow
And(
Equals(prox['pc'], BV(5, n)),
Or(
Equals(curr['t'], BV(0, n)), # se r = 0
overflow_calc # se houver overflow
)
)
)

# (stop) Q4 -> Q4 (stop)
t_stop = And(
Equals(curr['pc'], BV(4, n)),
Equals(prox['pc'], BV(4, n)),
same_values
)

# (error) Q5 -> Q5 (error)
t_error = And(
Equals(curr['pc'], BV(5, n)),
Equals(prox['pc'], BV(5, n)),
same_values
)

return Or(t01, t14, t15, t12, t23_25, t31_35, t_stop, t_error)
```

- A função error desenvolve o estado de erro

```
In [5]: def error(s, n):
return Or(
Equals(s['pc'], BV(5, n)),
Equals(s['t'], BV(0, n))
)
```

- A função genTrace gera um possível trapo de execução com N' transições

```
In [6]: def genTrace(vars, init, trans, N, n):
with Solver(name='z3') as s:

X = [genState(vars, 'X', i, n) for i in range(N+1)]
I = init(X[0], n)
Tks = [trans(X[i], X[i+1], n) for i in range(N)]

if s.solve([I, And(Tks)]):
for i in range(N):
print("Estado:", i)
for v in X[i]:
value = s.get_value(X[i][v])
raw_value = value.constant_value()
signed_value = raw_value if raw_value < 2**(n-1) else raw_value - 2**n
print(f"{v} = {signed_value}")
print("-----")
```

```
In [7]: # N estados -> 10 / n bits bitvector -> 10
genTrace(["pc", "a", "b", "t", "t_prox", "s", "s_prox", "t", "t_prox", "q"], init, trans, 15, 10)
```

```
Estado: 0
pc = 0
a = 140
b = 70
r = 140
r_prox = 70
s = 1
s_prox = 0
t = 0
t_prox = 1
q = 0
-----
Estado: 1
pc = 1
a = 140
b = 70
r = 140
r_prox = 70
s = 1
s_prox = 0
t = 0
t_prox = 1
q = 0
-----
Estado: 2
pc = 2
a = 140
b = 70
r = 140
r_prox = 70
s = 1
s_prox = 0
t = 0
t_prox = 1
q = 0
-----
Estado: 3
pc = 3
a = 140
b = 70
r = 140
r_prox = 70
s = 1
s_prox = 0
t = 0
t_prox = 1
q = 2
-----
Estado: 4
pc = 3
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 5
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 6
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 7
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 8
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 9
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 10
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 11
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 12
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 13
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
Estado: 14
pc = 4
a = 140
b = 70
r = 70
r_prox = 0
s = 0
s_prox = 1
t = 1
t_prox = -2
q = 2
-----
```

- A função invert recebe a função Python que codifica a transição e devolve a relação de transição inversa
- A função rename renomeia uma fórmula (sobre um estado) de acordo com um dado estado
- A função same testa se dois estados são iguais.

```
In [8]: def invert(trans, n_bits):
return (lambda curr, prox: trans(prox, curr, n_bits))

def baseName(s):
return ''.join(list(itertools.takewhile(lambda x: x!='!', s)))

def rename(form, state):
vs = get_free_variables(form)
pairs = [ (x, state.baseName(x.symbol_name())) for x in vs ]
return Form.substitute(dict(pairs))

def same(state1, state2):
return And([Equals(state1[x], state2[x]) for x in state1])
```

- A função model_checking implementa o algoritmo Model Checking orientado aos invariantes e interpolantes

```
In [9]: def model_checking(vars, init, trans, error, N, M, n_bits):
with Solver(name='z3') as solver:

# Criar todos os estados que poderão vir a ser necessários.
X = [genState(vars, 'X', i, n_bits) for i in range(N+1)]
Y = [genState(vars, 'Y', i, n_bits) for i in range(M+1)]

# Estabelecer a ordem pela qual os pares (n,m) vão surgir. Por exemplo:
order = sorted([(a,b) for a in range(1,N+1) for b in range(1,M+1)], key=lambda tup: tup[0]*tup[1])

# Step 1 implícito na ordem de 'order' e nas definições de Rn, Um.
for (n, m) in order:
# Step 2.
I = init(X[0], n_bits)
Tn = And([trans(X[i], X[i+1], n_bits) for i in range(n)])
Rn = And(I, Tn)

E = error(Y[0], n_bits)
Bm = And([invert(trans, n_bits)(Y[i], Y[i+1]) for i in range(m)])
Um = And(E, Bm)

Vnm = And(Rn, same(X[n], Y[m]), Um)
if solver.solve([Vnm]):
print("> O sistema é inseguro.")
return
else:
# Step 3.
# Step 3.1.
A = And(Rn, same(X[n], Y[m]))
S = Um
C = binary_interpolant(A, B)

# Salvarguardar cálculo bem-sucedido do interpolante.
if C is None:
break
print("> O interpolante é None.")

# Step 4.
C0 = rename(C, X[0])
T = trans(X[0], X[1], n_bits)
C1 = rename(C, X[1])

if not solver.solve([C0, T, Not(C1)]):
# C é invariante de T.
print("> O sistema é seguro.")
else:
return

# Step 5.1.
S = rename(C, X[n])
while True:
# Step 5.2.
T = trans(X[n], Y[m], n_bits)
A = And(S, T)
if solver.solve([A, Um]):
print("> Não foi encontrado majorante.")
break
else:
# Step 5.3.
C = binary_interpolant(A, Um)
Cn = rename(C, X[n])
if not solver.solve([Cn, Not(S)]):
# Step 5.4.
# C não é tautologia.
print("> O sistema é seguro.")
return
else:
# Step 5.5.
# C(n) -> S não é tautologia.
S = Or(S, Cn)

print("> Não foi provada a segurança ou insegurança do sistema.")
```

```
In [10]: # N -> 50 / M -> 50 / n_bits bitvector -> 10
model_checking(["pc", "a", "b", "t", "t_prox", "s", "s_prox", "t", "t_prox", "q"], init, trans, error, 50, 50, 10)
```

