

Dipartimento di Matematica e Informatica

Denise Cilia X81000791

Il modello di Ehrenfest

1. Catene di Markov

Si definisce Catena di Markov a tempo discreto (DCTM) un processo stocastico formalmente definito da un insieme di variabili aleatorie $\{X_t\}$, dove il parametro $t \in \mathbb{N}$, che soddisfano le seguenti proprietà:

I. Proprietà di Markov o Memory-less

Dato lo stato corrente X_t , l'esito di ogni stato futuro X_y , con y > t, non dipende dalla sua storia passata, $\{X_u : u < t\}$, ma solo da quello presente.

$$P(X_{n+1} = j|X_0, X_1, ..., X_n) = P(X_{n+1} = j|X_n).$$

II. L'insieme dei valori assunti dalle variabili aleatorie X_t , è un insieme finito e si definisce spazio degli stati.

L'evoluzione del sistema è descritta dalla probabilità di transizione ad un passo che è una matrice Q, nella quale gli elementi $q_{i,j}(n)$ descrivono lo spostamento del sistema dallo stato j al tempo successivo n+1, supposto che al tempo n si trovi nello stato i.

$$q_{i,j}(n) = P(X_{n+1} = j | X_n = i)$$
 i, j, $n = 0, 1, 2...$

Più in generale vale il seguente teorema:

Teorema. Sia $q_{i,j}^{(s)}$ la probabilità di transizione da uno stato i ad uno j ad **s passi**,

$${
m q_{i,j}}^{({
m s})} = {
m P}(X_{{
m n+s}} = {
m j}|X_{
m n} = {
m i}), \ s = 1, \ 2, \ ...$$

Allora la matrice di transizione $Q^{(s)}$, i cui elementi sono $q_{i,j}^{(s)}$ è data da,

$$Q^{(s)} = Q^s$$

1.1 Evoluzione temporale

Sia E l'insieme degli stati di una catena di Markov e supponiamo che esso sia infinito oppure di cardinalità m. Poiché le variabili aleatorie X_n al tempo n, assumono valori in E, le probabilità che uno stato di E sia occupato, sono caratterizzate da un vettore riga di dimensione pari alla cardinalità dell'insieme E, $v = (v_1, v_2, ...)$, con

$$v_k = P(X_n = k)$$

Supponiamo che al tempo n=0 X_0 abbia legge data dal vettore v: è possibile calcolare al tempo n la legge w per X_n . Infatti

 $w_k = P(X_n = k) = \sum_{h \in E} P(X_n = k \mid X_0 = h) P(X_0 = h) = \sum_{h \in E} q_{hk}^{(n)} v_h$ cioè i due vettori v e w sono legati dalla relazione

$$w = vQ^n$$

Ci interessa studiare una catena di Markov per tempi molto grandi. In questi casi, la probabilità di trovare la catena in uno stato j, p_j , non dipende dallo stato iniziale

$$\lim_{n \to \infty} P(X_n = j \mid X_0 = i) = \lim_{n \to \infty} q_{i,j}^{(n)} = p_j i, j = 0, 1, ...$$

Quando le probabilità limite p_j esistono e la loro somma risulta uno, vengono definite distribuzione di equilibrio o distribuzione dello stato stazionario di una catena di Markov. Vale il seguente teorema:

Teorema di Markov. Data una catena di Markov il cui insieme degli stati è finito e pari ad N, con matrice di transizione Q regolare¹, allora esiste ed è unica la probabilità invariante² $p = (p_1, p_2,...,p_n)$ di Q tale che

$$\lim_{\mathrm{n} o \infty} \, q_{\mathrm{ij}}^{(\mathrm{n})} = \, p_{\mathrm{j}}$$

Il teorema precedente ci garantisce che esiste la probabilità limite ed è inoltre invariante per Q. Per calcolarla bisogna risolvere il seguente sistema lineare vincolato:

$$p_{\mathrm{j}} = \Sigma_{\mathrm{i} \in \mathit{E}} \; p_{\mathrm{i}} q_{\mathrm{i},\mathrm{j}} \; \; ext{(equazione di bilancio}^3)$$
 $\Sigma_{\mathrm{j} \in \mathit{E}} \; p_{\mathrm{j}} = 1 \; ext{(equazione di normalizzazione)}$

Infine concludiamo definendo una classe importante di catene di Markov, che trova molte applicazioni fisiche, le catene **reversibili**.

Definizione. Una catena di Markov è reversibile se la probabilità di una qualsiasi sequenza $(X_0, X_1,...,X_n)$ è la stessa della sequenza speculare ovvero $(X_n, X_{n-1},..., X_g)$. Condizione necessaria e sufficiente per la reversibilità è che le probabilità di transizione soddisfino la condizione di bilancio:

$$p_{\scriptscriptstyle ext{i}} q_{\scriptscriptstyle ext{ij}} = p_{\scriptscriptstyle ext{j}} q_{\scriptscriptstyle ext{ji}}$$

¹ Una catena di Markov si definisce **regolare** se esiste un intero positivo m, tale che $q_{i,j}^{(m)} > 0 \ \forall i, j \in E$, cioè se esiste un percorso che connette gli stati.

² Sia v una probabilità su E: allora essa si dice **invariante** se accade v=vQ, cioè la probabilità di occupazione della matrice Q a tempo n coinciderà con il tempo iniziale.

 $^{^{\}scriptscriptstyle 3}$ Numero medio di transizioni $j{\to}i$ $\boldsymbol{\simeq}$ $i{\to}j.$

2. Introduzione al modello di Ehrenfest

Il modello di Ehrenfest della diffusione è un modello markoviano, proposto per poter spiegare e chiarire l'interpretazione statistica alla base del secondo principio della termodinamica, secondo cui molti eventi termodinamici sono irreversibili. Consideriamo N molecole in due contenitori, chiamate rispettivamente A e B. Lo stato del sistema ad un tempo t è descritto dal valore k(t) di molecole nel contenitore A (e quindi N-k è il numero di molecole in B). Ad ogni tempo (discreto) una molecola viene scelta a caso e spostata nell'altro contenitore. Essendo il modello un processo markoviano, descriviamo la sua matrice di transizione Q. Essa assume valori non nulli solo sulle linee adiacenti alla diagonale, avremo dunque:

$$Q_{
m k,k-1} = k/N$$
 (2.1) $Q_{
m k,k+1} = (N-k)/N$

mentre i restanti elementi della matrice saranno nulli. Al tempo t+1 avremo due possibilità:

$$P\{X(t+1) = k+1 \mid X(t) = k\} = (N-k)/N (A \to B)$$

oppure

$$P{X(t+1) = k-1 | X(t) = k} = k/N (B \rightarrow A)$$

Le relazioni precedenti ci dicono che la probabilità di saltare a sinistra è maggiore di quella di saltare a destra per k > N/2 (e viceversa). Il problema principale posto da tale problema è il seguente: esiste una distribuzione limite per tempi molto lunghi?

La distribuzione stazionaria p_k (probabilità di avere k molecole nel contenitore A a tempi lunghi) può essere ottenuta attraverso il seguente metodo:

$$egin{align} p_0 &= Q_{1,0} p_{\scriptscriptstyle 1} \ & \ p_1 &= Q_{ heta,1} p_{\scriptscriptstyle 0} \!+\! Q_{2,1} p_{\scriptscriptstyle 2} \ & \ p_2 &= Q_{1,2} p_{\scriptscriptstyle 1} \!+\! Q_{3,2} p_{\scriptscriptstyle 3} \ \end{array}$$

e così via. Questo sistema di equazioni può essere risolto in maniera iterativa partendo dalla prima equazione e tenendo p_0 come parametro fissato (caso base). Tenendo conto delle eguaglianze precedenti ovvero la (2.1):

$$p_1 = N p_0 \ p_2 = N (N\text{-}1)/2 \ p_0 \ p_3 = N (N\text{-}1) (N\text{-}2)/3 {\cdot}2 \ p_0$$

E quindi in generale $p_k = p_0 N!/[k!(N-k)!]$. Inoltre la condizione di normalizzazione richiede $p_0 = \frac{1}{2}^N$ per cui la distribuzione stazionaria è binomiale. Ciò significa che dopo molti passi la distribuzione è la stessa che si otterrebbe mettendo ogni molecola nel contenitore A o B con la stessa probabilità $\frac{1}{2}$.

3. Implementazione del modello

Per implementare il modello di Ehrenfest è stato utilizzato Processing, un linguaggio di programmazione. All'esecuzione del programma viene visualizzata una finestra con due contenitori. È possibile scegliere tra due stati iniziali:

Il primo dispone N oggetti, in questo caso rappresentati come palline, nel contenitore a sinistra. Una volta inseriti, viene avviata l'estrazione che consiste nello scegliere una pallina a caso da uno dei due contenitori.

Il secondo dispone N/2 oggetti nel contenitore a sinistra e nel contenitore a destra. Una volta inseriti, viene avviata l'estrazione.

Di seguito delle immagini che mostrano il comportamento dell'applicazione:

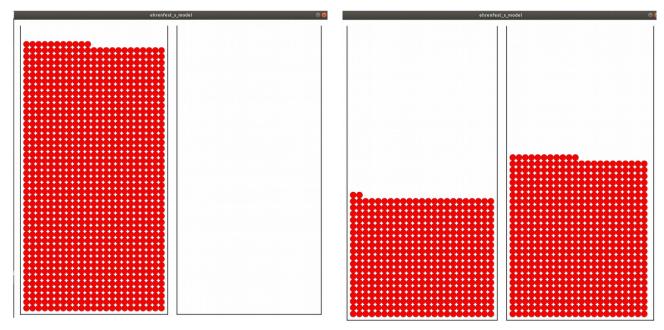


Figura 1. Stato iniziale N = 1000

Figura 1.1 Stato finale dopo 6000 estraz.

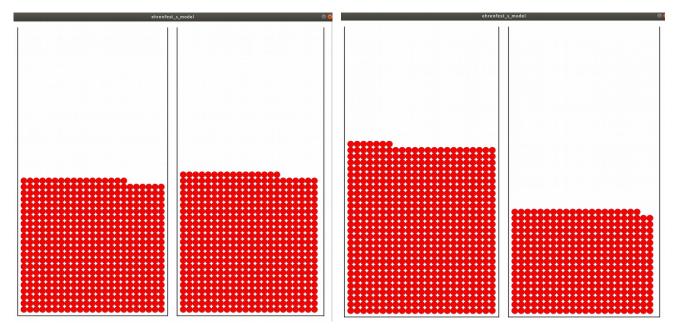


Figura 2. Stato iniziale N/2 a sx e a dx

Figura 2.1 Stato finale dopo 6000 estraz.

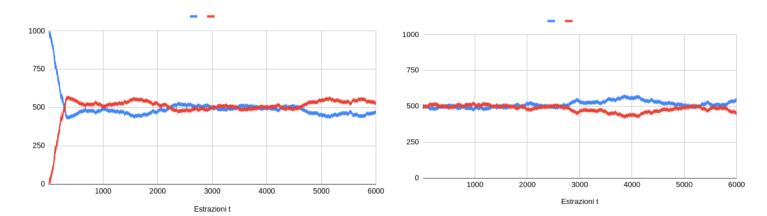


Figura 1.2 Osservazione palline presenti $nei\ contenitori\ sinistro\ e\ destro$ $all'estrazione\ t$

Figura 2.2 Osservazione palline presenti $nei\ contenitori\ sinistro\ e\ destro$ $all'estrazione\ t$

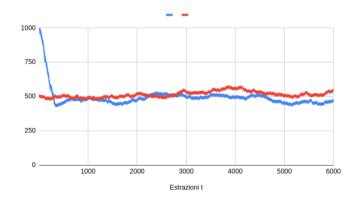


Figura 3. Osserv. sui contenitori a sx rispettivamente con stato iniziale N e N/2.

Bibliografia

Prof. O. Muscato, Appunti del corso MMS - 2021

 $G.\ Boffetta,\ A.\ Vulpiani,\ Probabilit\`{a}\ in\ Fisica\ e\ Astronomia\ -$

Springer, 2012