Shortest Path from Node to Node

พี่มีแผนที่มาให้น้อง โดยจะมีหมุดอยู่ n จุด ตามค่าแกน x, y ของแผนที่ โดยเริ่มการเดินทางจากจุดแรกที่ปักธง ไป จนถึงจุดสุดท้าย โดยจะต้องผ่าน Landmark ที่ได้ปักหมุดไว้บนแผนที่ทุกจุด ก่อนจะถึงจุดสุดท้าย ว่าง่ายๆ คือ เดินไปตามจุด ต่างๆให้ครบทุกจุดจนจบ

โดยมีข้อแม้ว่า ถ้า Landmark จุดไหนเราเดินทางไปแล้ว จะมองข้ามจุดนั้นไป หรือ ไม่สามารถเดินทางไปได้อีก และ หาก ในกรณีที่มีจุด Landmark ซ้ำจุดเดิม จะถือว่าเป็นจุดเดียวกัน พอเดินทางเข้าไปแล้วจะไม่สามารถกลับมาที่จุดนี้ได้อีก

การเดินทางนั้น เราจะเลือกทางที่สั้นที่สุดจากจุดที่เราอยู่ปัจจุบัน กับ ทุกจุด Landmark ที่ยังไม่เคยเดินทางไป และ เลือกเดินไปยัง Landmark ที่ระยะทางสั้นที่สุดจากการคำนวน พร้อมกับ marked จุดเก่าว่า เคยไปเที่ยวแล้ว และไม่สามารถไปได้ อีก โดยจุดเริ่มคือ จุด Landmark ที่ปักลงไปจุดแรกตาม input

ข้อมูลนำเข้า

รับจำนวนพิกัด Landmark ทั้งหมด จากนั้นรับพิกัด x, y ของ Landmark แต่ละที่ โดยพิกัด x, y แรกที่เข้ามา จะเป็น จุดเริ่มต้นเสมอ (index == 0)

ข้อมูลส่งออก

แสดงการเดินทางจากจุดสู่จุด โดยเลือกจากระยะทางที่สั้นที่สุดจากการคำนวน และเมื่อเดินครบทุก Landmark จึงจบ การเดินทาง ถ้า Landmark มีไม่ถึง 2 จุดให้แสดงว่า "Cannot calculate the shortest path with size less than 2!"

ตัวอย่างข้อมูล

Input	Output
1 11	Cannot calculate the shortest path with size less than 2!
5 11 11 11 11	Cannot calculate the shortest path with size less than 2!
2 13 1.5 2	Choose: (1, 3) to (1.5, 2)
5 0 0 12 5 8 -12 1.5 0.5 -0.5	Choose: (0, 0) to (0.5, -0.5) Choose: (0.5, -0.5) to (1, 2) Choose: (1, 2) to (5, 8) Choose: (5, 8) to (-12, 1.5)
5 0 0 1.30 1.000 -12 20.2 1.3 1.0 0.00 0.0	Choose : (0, 0) to (1.3, 1) Choose : (1.3, 1) to (-12, 20.2)

หมายเหตุ

- สามารถใช้ %.6g เพื่อการแสดงค่าเคมีที่สวยงามได้ ใช้ได้ในกรณีการแสดงค่าที่ print ออกมา (แสดงพิกัด x, y)
 - การใช้ %.6g ใช้ในการตัดเลข 0 หลังทศนิยมออก เช่น 1.300 -> 1.3
- สูตรที่อาจต้องใช้ distance from point to point = $\sqrt{(x_1 x_2)^2 + (y_1 y_2)^2}$