Algoritmi e Strutture Dati

Backtracking

Alberto Montresor

Università di Trento

2020/04/27

This work is licensed under a Creative Commons Attribution-ShareAlike 4.0 International License.



Sommario

- Introduzione
- 2 Enumerazione
 - Sottoinsiemi e permutazioni
 - Subset sum
 - Giochi
- 3 Backtracking iterative
 - Inviluppo convesso

Soluzioni ammissibili e soluzioni ottime

Soluzione ammissibile

Dato un problema, una soluzione ammissibile è una soluzione che soddisfa un insieme di criteri

- Zaino: sottoinsieme di oggetti di peso inferiore alla capacità
- Sottosequenza comune: una stringa che è sottosequenza di entrambe le stringhe in input

Valutare le soluzioni ammissibili

Nei problemi di ottimizzazione, viene definita una funzione di costo/guadagno definita sull'insieme delle soluzioni ammissibili

- Zaino: somma dei guadagni degli oggetti selezionati
- Sottosequenza comune massimale: lunghezza della stringa

Esplorazione

In alcuni problemi è richiesto o necessario esplorare l'intero spazio delle soluzioni ammissibili.

Enumerazione	[1, 2, 3]
Elencare tutte le soluzioni ammissibili	[1, 3, 2]
Esempio: Elencare tutte le permutazioni di un	[2, 1, 3]
insieme	[2, 3, 1]
Soluzione: Algoritmi di enumerazione	[3, 2, 1]
	[3, 1, 2]

Esplorazione

In alcuni problemi è richiesto o necessario esplorare l'intero spazio delle soluzioni ammissibili.

Ricerca

Trovare una soluzione ammissibile in uno spazio delle soluzioni molto grande

Esempio: Trovare una sequenza di mosse per il gioco del 15

Soluzione: Algoritmi di enumerazione, fermandosi alla prima soluzione trovata

15	2	1	12
8	5	6	11
4	9	10	7
3	14	13	

https://it.wikipedia.org/wiki/Gioco_del_quindici#/media/File:15-puzzle.svg

Esplorazione

In alcuni problemi è richiesto o necessario esplorare l'intero spazio delle soluzioni ammissibili.

Conteggio

Contare tutte le soluzioni ammissibili

Esempio: contare il numero di modi in cui è possibile esprimere un valore n come somma di k numeri primi.

Soluzione: Se non è possibile contare in modo analitico, bisogna enumerare tutte le soluzioni ammissibili e contarle.

Input: n = 23, k = 2Output: 2

$$23 = 3 + 7 + 13$$
$$= 5 + 7 + 11$$

Esplorazione

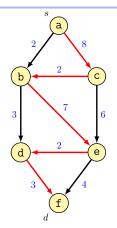
In alcuni problemi è richiesto o necessario esplorare l'intero spazio delle soluzioni ammissibili.

Ottimizzazione

Trovare una delle soluzioni ammissibili migliori (ottimizzazione) rispetto ad un certo criterio di valutazione

Esempio: trovare il cammino di peso massimo da s a d in un grafo pesato

Soluzione: Enumerare tutti i cammini da s a d, restituire quello di peso massimo



Costruire tutte le soluzioni è costoso

- Lo spazio delle possibili soluzioni può avere dimensione superpolinomiale
- A volte è l'unica strada possibile
- La potenza dei computer moderni rende "affrontabili" problemi di dimensioni medio-piccole
 - $10! = 3.63 \cdot 10^6$ (permutazione di 10 elementi)
 - $2^{20} = 1.05 \cdot 10^6$ (sottoinsieme di 20 elementi)
- A nostro vantaggio, a volte lo spazio delle soluzioni non deve essere analizzato interamente

Backtracking

Filosofia

- "Prova a fare qualcosa; se non va bene, disfalo e prova qualcos'altro"
- "Ritenta, e sarai più fortunato"

Ricorsione

Un metodo sistematico per esplorare uno spazio di ricerca, utilizzando la ricorsione per memorizzare le scelte fatte finora

Iterazione

Utilizza un approccio greedy, eventualmente tornando sui propri passi

- Inviluppo convesso
- String matching

Una tecnica algoritmica che, come altre, deve essere personalizzata per ogni applicazione individuale

Organizzazione generale

Organizzazione generale

- ullet Una soluzione viene rappresentata come un vettore di scelte $S[1\dots n]$
- \bullet Il contenuto degli elementi S[i] è preso da un insieme di scelte C dipendente dal problema

Esempi

- C elementi di un insieme, possibili soluzioni sottoinsiemi di C
- ullet C elementi di un insieme, possibili soluzioni permutazioni di C
- \bullet Cmosse di gioco, possibili soluzioni sequenze di mosse
- ullet C archi di un grafo, possibili soluzioni percorsi sul grafo

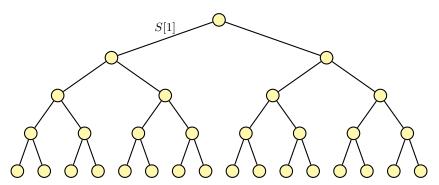
Enumerazione – Schema parziale

```
enumeration(\langle dati \ problema \rangle, ITEM[] S, int i, \langle dati \ parziali \rangle)
% Verifica se S[i \dots i-1] contiene una soluzione ammissibile
if accept(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle) then
    % "Processa" la soluzione (stampa, conta, etc.)
    processSolution(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
else
    % Calcola l'insieme delle scelte in funzione di S[1 \dots i-1]
    SET C = \text{choices}(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
    % Itera sull'insieme delle scelte
    foreach c \in C do
         S[i] = c
         % Chiamata ricorsiva
         enumeration(\langle dati \ problema \rangle, S, i + 1, \langle dati \ parziali \rangle)
```

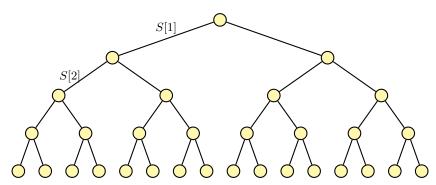
Soluzioni parziali

- ullet Il parametro i rappresenta l'indice della prossima decisione da prendere
- La soluzione parziale $S[1 \dots i-1]$ contiene le decisioni prese finora
- Caso base:
 - Se S[1...i-1] è una soluzione ammissibile, questa viene processata
 - Assumendo che le soluzioni ammissibili non possano essere estese, la ricorsione termina
- Passo ricorsivo
 - \bullet Altrimenti, calcoliamo l'insieme C delle scelte possibili
 - Per ogni elemento $c \in C$:
 - ullet Scriviamo c sulla scelta S[i]
 - Chiamiamo ricorsivamente la funzione con indice i+1

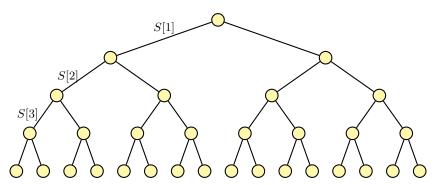
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



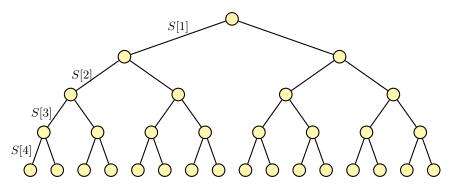
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



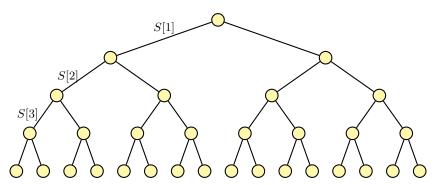
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



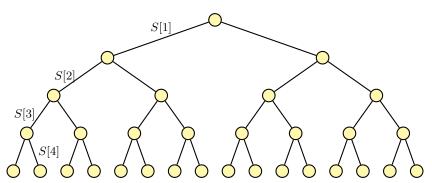
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



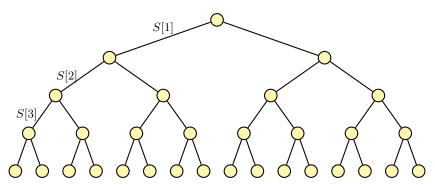
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



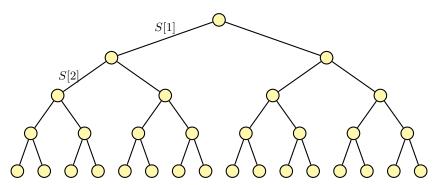
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



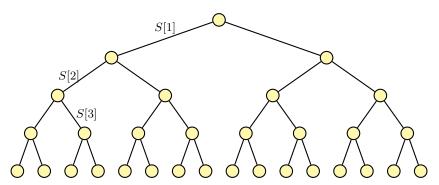
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



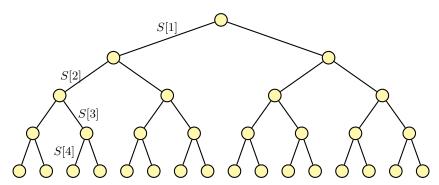
- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



- Albero di decisione \equiv Spazio di ricerca
- Radice \equiv Soluzione parziale vuota
- Nodi interni dell'albero di decisione ≡ Soluzioni parziali
- Foglie in un albero di decisione ≡ Soluzioni ammissibili



Sottoinsiemi

Elencare tutti i sottoinsiemi dell'insieme $\{1, \ldots, n\}$

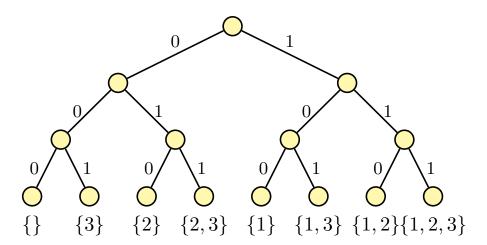
```
subsetsRec(int n, int[] S, int i)
% S = 0 ammissibile dopo n scelte
if i > n then
   processSolution(S, n)
else
   % Non presente / presente
   Set C = \{0, 1\}
   foreach c \in C do
       S[i] = c
      subsetsRec(n, S, i + 1)
```

```
subsets(int n)
% Vettore delle scelte
int[] S = new int[1 \dots n]
subsetsRec(n, S, 1)
processSolution(int[] S, int n)
print "{ "
for i = 1 to n do
   if S[i] then
       print i, " "
println "}"
```

Sottoinsiemi – Note

- Come richiesto dal problema, tutto lo spazio possibile viene esplorato
- Complessità $\Theta(n \cdot 2^n)$
- In che ordine vengono stampati gli insiemi?

Sottoinsiemi – Albero delle decisioni



Sottoinsiemi – Versione iterativa

È possibile risolvere questo problema in modo iterativo?

Sottoinsiemi – Versione iterativa

È possibile risolvere questo problema in modo iterativo?

Complessità: $\Theta(n \cdot 2^n)$

Permutazioni

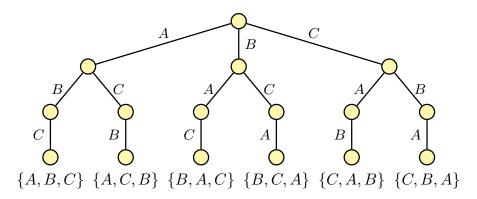
Stampa di tutte le permutazioni di un insieme A

```
permRec(Set A, Item[] S, int i)
\% Se A è vuoto, S è ammissibile
if A.isEmpty() then
   println S
else
   \% Copia A per il ciclo foreach
   Set C = copy(A)
   foreach c \in C do
       S[i] = c
       A.\mathsf{remove}(c)
       permRec(A, S, i + 1)
       A.\mathsf{insert}(c)
```

```
\underline{\mathsf{permutations}(\mathrm{Set}\ A)}
```

```
\begin{array}{l} \mathbf{int} \ n = size(A) \\ \mathbf{int}[\ ] \ S = \mathbf{new} \ \mathbf{int}[1 \dots n] \\ \mathsf{permRec}(A, S, 1) \end{array}
```

Permutazioni – Albero delle decisioni



Permutazioni – Complessità

Complessità

- Costo della stampa: $\Theta(n)$
- Costo delle copie del vettore lungo un cammino radice-foglia: $\sum_{i=1}^n O(i) = O(n^2)$
- Numero di foglie: n!
- Complessità $O(n^2n!)$

Permutazioni – Complessità

Altre implementazioni

- L'algoritmo più efficiente per generare le permutazioni è l'Algoritmo di Heap
 - \bullet B.R. Heap. a "Permutations by Interchanges". The Computer Journal, 6(3):293-294. (1963) [Link]
- \bullet Per i più coraggiosi, Knuth affronta il problema delle permutazioni nel suo Art of Computer Programming b
 - Knuth, Donald. "Section 7.2.1.2: Generating All Permutations", The Art of Computer Programming, volume 4A. (2011) [Link]

^aSì, esiste un tizio che si chiama Heap di cognome...

^bSolo 66 pagine!

Permutazioni – Una versione più pulita

Stampa di tutte le permutazioni di un vettore S

```
permRec(ITEM[] S, int i)
% Caso base, un carattere
if i == 1 then
   println S
else
   for j = 1 to i do
      swap(S, i, j)
       permRec(S, i-1)
      swap(S, i, j)
```

```
\begin{array}{c} \mathsf{permutations}(\mathsf{ITEM}[\;]\;S,\;\mathbf{int}\;n) \\ \\ \mathsf{permRec}(S,n) \end{array}
```

Complessità

- n! permutazioni
- \bullet $\Theta(n)$ per stamparle tutte
- ullet 2n swap per ogni permutazione
- Costo totale $\Theta(n \cdot n!)$

Enumerazione – Schema completo

```
enumeration(\langle dati \ problema \rangle, ITEM[] S, int i, \langle dati \ parziali \rangle)
if accept(\langle dati\ problema \rangle, S, i, \langle dati\ parziali \rangle) then
     \% Processo la soluzione S in quanto ammissibile
     processSolution(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
else if reject(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle) then
     return
else
     % Ricorsione
     SET C = \text{choices}(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
     foreach c \in C do
          S[i] = c
          enumeration(\langle dati \ problema \rangle, S, i + 1, \langle dati \ parziali \rangle)
```

k-Sottoinsiemi – Tentativo 1

Elencare tutti i sottoinsiemi di k elementi di un insieme $\{1, \ldots, n\}$

```
kssRec(int n, int k, int[] S, int i)
int size = count(S, n)
if i > n and size == k then
   processSolution(S, n)
else if i > n and size \neq k then
   return
else
   foreach c \in \{0,1\} do
       S[i] = c
       kssRec(n, k, S, i + 1)
```

```
\underline{\mathsf{kSubsets}(\mathbf{int}\ n,\ \mathbf{int}\ k)}
```

```
\mathbf{int}[] S = \mathbf{new} \mathbf{int}[1 \dots n]

\mathbf{return} kssRec(n, k, S, 1)
```

```
\overline{\operatorname{int count}(\operatorname{int}[\ ]\ S, \operatorname{int }n)}
```

```
\begin{aligned} & \textbf{int } count = 0 \\ & \textbf{for } j = 1 \textbf{ to } n \textbf{ do} \\ & \quad \big\lfloor count = count + S[j] \end{aligned}
```

return count

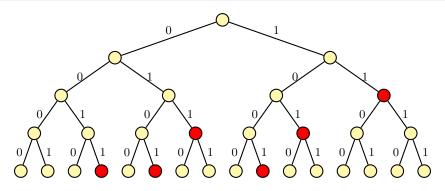
k-Sottoinsiemi – Tentativo 2

```
\begin{split} & \operatorname{kssRec}(\operatorname{int}\ n, \ \operatorname{int}\ missing, \ \operatorname{int}[\ ]\ S, \ \operatorname{int}\ i) \\ & \operatorname{if}\ i > n \ \operatorname{and}\ missing == 0 \ \operatorname{then} \\ & | \ \operatorname{processSolution}(S, n) \\ & \operatorname{else}\ \operatorname{if}\ i > n \ \operatorname{and}\ missing \neq 0 \ \operatorname{then} \\ & | \ \operatorname{return}\ \operatorname{else} \\ & | \ \operatorname{foreach}\ c \in \{0, 1\} \ \operatorname{do} \\ & | \ S[i] = c \\ & | \ \operatorname{kssRec}(n, missing - c, S, i + 1) \end{split}
```

Note

• Evitiamo di ricontare tutte le volte i bit 1

k-Sottoinsiemi – Albero delle decisioni, per n = 4, k = 2



Note

- Questa soluzione suggerisce un ulteriore miglioramento...
- I nodi rossi sono nodi in cui *missing* diventa uguale a zero per la prima volta nel percorso radice–foglia

k-Sottoinsiemi – Tentativo 3 (Pruning parziale)

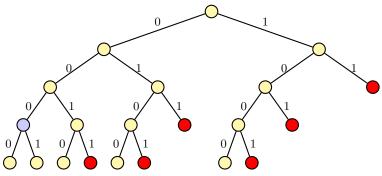
```
\begin{split} & \underbrace{\mathsf{kssRec}(\mathbf{int}\ n,\,\mathbf{int}\ \mathit{missing},\,\mathbf{int}[\ ]\ S,\,\mathbf{int}\ i)}_{\mathbf{if}\ \mathit{i/j/n/and/}\ \mathit{missing} == 0\ \mathbf{then}}_{\mathbf{int}\ \mathit{int}\ \mathit{int}\
```

Note

- Se missing = 0, la soluzione è ammissibile
- Non ha senso continuare oltre

Pruning – Esempio: n = 4, k = 2

- "Rami" dell'albero che sicuramente non portano a soluzioni ammissibili possono essere "potati" (pruned)
- La valutazione viene fatta nelle soluzioni parziali radici del sottoalbero da potare



k-Sottoinsiemi – Tentativo 4 (Pruning totale)

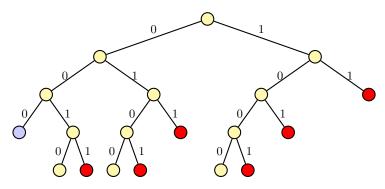
```
\begin{split} & \text{kssRec(int } n, \text{ int } \textit{missing}, \text{ int}[] \ S, \text{ int } i) \\ & \text{if } \textit{missing} == 0 \text{ then} \\ & | \text{ processSolution}(S, i-1) \\ & \text{else if } i > n \text{ or } \textit{missing} < 0 \text{ or } n-(i-1) < \textit{missing} \text{ then} \\ & | \text{ return } \\ & \text{else} \\ & | \text{ for each } c \in \{0,1\} \text{ do} \\ & | S[i] = c \\ & | \text{ kssRec}(n, \textit{missing} - c, S, i+1) \end{split}
```

Note

• Evitiamo di proseguire in rami che non possono dare origine alla soluzione

k-Sottoinsiemi – Albero delle decisioni, per n=4, k=2

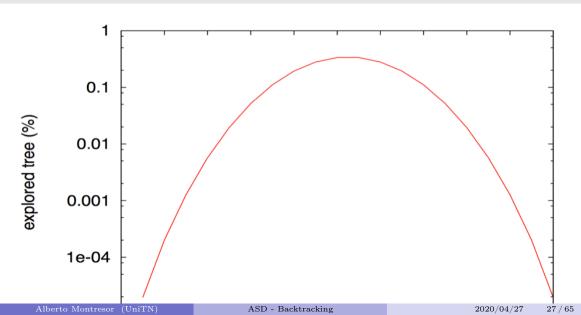
• I nodi interni in azzurro rappresentano i nodi che non possono dare origine a soluzioni



k-Sottoinsiemi – Tentativo 5 (Clean-up)

```
\begin{split} & \operatorname{kssRec}(\mathbf{int}\ n,\ \mathbf{int}\ missing,\ \mathbf{int}[\ ]\ S,\ \mathbf{int}\ i) \\ & \mathbf{if}\ missing == 0\ \mathbf{then} \\ & |\ \operatorname{processSolution}(S,i-1) \\ & \mathbf{else}\ \mathbf{if}\ i \leq n\ \mathbf{and}\ 0 < missing \leq n-(i-1)\ \mathbf{then} \\ & |\ \mathbf{foreach}\ c \in \{0,1\}\ \mathbf{do} \\ & |\ S[i] = c \\ & |\ \operatorname{kssRec}(n,missing - c,S,i+1) \end{split}
```

k-Sottoinsiemi – Vantaggi



k-Sottoinsiemi – Sommario

Cosa abbiamo imparato?

- "Specializzando" l'algoritmo generico, possiamo ottenere una versione più efficiente
- Versione efficiente per
 - $\bullet\,$ valori di k "piccoli" (vicini a 1)
 - valori di k "grandi" (vicini a n)
- Miglioramento solo parziale verso n/2
- Possiamo ottenere la stessa efficienza con un algoritmo iterativo?

Subset Sum

Somma di sottoinsieme (Subset sum)

Dati un vettore A contenente n interi positivi ed un intero positivo k, esiste un sottoinsieme $S \subseteq \{1 \dots n\}$ tale che $\sum_{i \in S} a[i] = k$?

i	1	2	3	4	5	6	7	8
A	1	4	3	12	7	2	21	55

$$k = 23$$

 $S_1 = \{2, 4, 5\}$
 $S_2 = \{6, 7\}$

Subset Sum

Analisi del problema

- Lo risolviamo qui tramite backtracking in tempo $O(2^n)$
- \bullet Può essere risolto tramite programmazione dinamica in tempo O(kn)
 - Questa complessità è pseudo-polinomiale
 - Ci torneremo sopra
- Non siamo interessati a tutte le soluzioni, ce ne basta una
- Interrompiamo l'esecuzione alla prima soluzione trovata

Enumerazione – Interruzione alla prima soluzione

```
enumeration(\langle dati \ problema \rangle, ITEM[] S, int i, \langle dati \ parziali \rangle)
if accept(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle) then
    processSolution(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
                                                             % Trovata soluzione, restituisco true
    return true
else if reject(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle) then
    return false
                                              % Impossibile trovare soluzioni, restituisco false
else
    SET C = \text{choices}(\langle dati \ problema \rangle, S, i, \langle dati \ parziali \rangle)
    foreach c \in C do
         S[i] = c
         if enumeration(\langle dati\ problema \rangle, S, i + 1, \langle dati\ parziali \rangle) then
              return true
                                                             % Trovata soluzione, restituisco true
    return false
                                                            % Nessuna soluzione, restituisco false
```

Subset sum

```
boolean ssRec(int[] A, int n, int missing, int[] S, int i)
if missing == 0 then
   processSolution(S, i - 1)
                                                 % Stampa gli indici della soluzione
   return true
else if i > n or missing < 0 then
   return false
                                            % Terminati i valori o somma eccessiva
else
   foreach c \in \{0,1\} do
       S[i] = c
       if ssRec(A, n, missing - A[i] \cdot c, S, i + 1) then
          return true
   return false
```

Subset sum

 $\operatorname{subsetSum}(\operatorname{int}[\]\ A,\ \operatorname{int}\ n,\ \operatorname{int}\ k)$

$$\mathbf{int}[\] \ S = \mathbf{new} \ \mathbf{int}[1 \dots n]$$
 ssRec $(A, n, k, S, 1)$

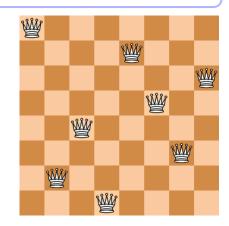
Note

Avendo informazioni sulle somme cumulative, sarebbe possibile potare ulteriormente

Problema

Posizionare n regine in una scacchiera $n \times n$, in modo tale che nessuna regina ne "minacci" un'altra.

- Un po' di storia:
 - Introdotto da Max Bezzel (1848)
 - Gauss trovò 72 delle 92 soluzioni
- Partendo da un approccio "stupido", raffiniamo mano a mano la soluzione
- L'idea è mostrare l'effetto della modellazione sull'efficenza



Idea: Ci sono n^2 caselle dove piazzare una regina

$S[1\dots n^2]$ array binario	$S[i] = \mathbf{true} \Rightarrow "regina in S[i]"$
controllo soluzione	se $i = n^2$
choices(S,n,i)	$\{true, false\}$
pruning	se la nuova regina minaccia una delle regine esistenti, restituisce \emptyset
# soluzioni per $n=8$	$2^{64} \approx 1.84 \cdot 10^{19}$

Commenti

- Forse abbiamo un problema di rappresentazione?
- Matrice binaria molto sparsa

Idea: Dobbiamo piazzare n regine, ci sono n^2 caselle

$S[1 \dots n]$ coordinate in $\{1 \dots n^2\}$	S[i] coordinata della regina i
controllo soluzione	se $i = n$
choices(S,n,i)	$\{1\dots n^2\}$
pruning	restituisce il sottoinsieme di mosse legali
# soluzioni per $n=8$	$(n^2)^n = 64^8 = 2^{48} \approx 2.81 \cdot 10^{14}$

Commenti

- C'è un miglioramento, ma lo spazio è ancora grande . . .
- Problema: come si distingue una soluzione "1-7-..." da "7-1-..."?

Idea: non mettere regine in caselle precedenti a quelle già scelte

$S[1 \dots n]$ coordinate in $\{1 \dots n^2\}$	S[i] coordinata della regina i
controllo soluzione	se $i = n$
choices(S,n,i)	$\{1\dots n^2\}$
pruning	restituisce mosse legali, $S[i] > S[i-1]$
# soluzioni per $n=8$	$(n^2)^n/n! = 2^{48}/40320 \approx 6.98 \cdot 10^9$

Commenti

• Ottimo, abbiamo ridotto molto, ma si può ancora fare qualcosa

Idea: ogni riga della scacchiera deve contenere esattamente una regina

$S[1 \dots n]$ coordinate in $\{1 \dots n\}$	S[i] colonna della regina $i,$ dove riga $=i$
controllo soluzione	se $i = n$
choices(S,n,i)	$\{1 \dots n\}$
pruning	restituisce le colonne legali
# soluzioni per $n=8$	$n^n = 8^8 \approx 1.67 \cdot 10^7$

Commenti

• Quasi alla fine

Idea: anche ogni colonna deve contenere esattamente una regina

$S[1 \dots n]$ coordinate in $\{1 \dots n\}$	permutazione di $\{1 \dots n\}$
controllo soluzione	se $i = n$
choices(S,n,i)	$\{1\dots n\}$
pruning	elimina le diagonali
# soluzioni per $n=8$	n! = 8! = 40320

Commenti

• Soluzioni effettivamente visitate = 15720

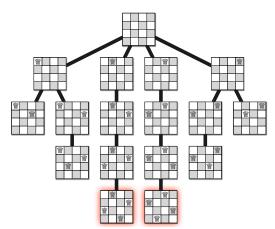
Problema delle n regine

```
queens(int n, int[] S, int i)
if i > n then
   print S
else
   for i = 1 to n do
                                        % Prova a piazzare la regina nella colonna j
       boolean legal = true
       for k = 1 to i - 1 do
                                                       % Verifica le regine precedenti
          if S[k] == j or S[k] == j + i - k or S[k] == j - i + k then
            legal = false
       if legal then
          S[i] = j
queens(n, S, i + 1)
```

Problema delle n regine

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
#Sol	1	0	0	2	10	4	40	92	352	724	2680	14200

- \bullet In alto, il numero di soluzioni al variare di n
- A destra, l'albero della ricorsione per n=4



Problema delle n regine

Minimum-conflicts heuristic

Si parte da una soluzione iniziale "ragionevolmente buona", e si muove il pezzo con il più grande numero di conflitti nella casella della stessa colonna che genera il numero minimo di conflitti. Si ripete fino a quando non ci sono più pezzi da muovere.

- Algoritmo in tempo lineare
- Ad esempio, con $n = 1\,000\,000$, richiede 50 passi in media
- Questo algoritmo non garantisce che il risultato sia corretto
 - Greedy (Capitolo 14)
 - Ricerca locale (Capitolo 15)
 - Algoritmi probabilistici (Capitolo 17)
 - Soluzioni per problemi intrattabili (Capitolo 19)

Sudoku - "Suuji wa dokushin ni kagiru"

2	5			9			7	6
			2		4			
		1	5		3	9		
	8	9	4		5	2	6	
1				2				4
	2	5	6			7	3	
		8	3		2	1		
			9		7			
3	7			8			9	2

2	5	3	8	9	1	4	7	6
8	9	7	2	6	4	3	1	5
6	4	1	5	7	3	9	2	8
7	8	9	4	3	5	2	6	1
1	3	6	7	2	9	8	5	4
4	2	5	6	1	8	7	3	9
9	6	8	3	5	2	1	4	7
5	1	2	9	4	7	6	8	3
3	7	4	1	8	6	5	9	2

Sudoku

```
boolean sudoku(int[][] S, int i)
if i == 81 then
   processSolution(S, n)
   return true
int x = i \mod 9
int y = |i/9|
SET C = moves(S, x, y)
int old = S[x][y]
foreach c \in C do
   S[x][y] = c
   if sudoku(S, i + 1) then
       return true
S[x][y] = old
return false
```

```
SET moves(int[][] S, int x, int y)
Set C = Set()
if S[x][y] \neq 0 then
   % Numero pre-inserito
   C.\mathsf{insert}(S[x][y])
else
    % Verifica conflitti
   for c = 1 to 9 do
       if check(S, x, y, c) then
         C.insert(c)
return C
```

Sudoku

boolean check(int[][] S, int x, int y, int c)

```
for j=0 to 8 do

if S[x][j]==c then

return false

if S[j][y]==c then

return false

int b_x=\lfloor x/3 \rfloor
```

$$\begin{array}{l} \text{int } b_x = \lfloor x/\delta \rfloor \\ \text{int } b_y = \lfloor y/3 \rfloor \\ \text{for } i_x = 0 \text{ to } 2 \text{ do} \\ & \quad \left[\begin{array}{l} \text{for int } i_y = 0 \text{ to } 2 \text{ do} \\ & \quad \left[\begin{array}{l} \text{if } S[b_x \cdot 3 + i_x][b_y \cdot 3 + i_y] = c \text{ then} \\ & \quad \left[\begin{array}{l} \text{return false} \end{array} \right] \end{array} \right] \end{array}$$

% Controllo sulla colonna

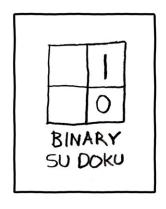
% Controllo sulla riga

% Controllo sulla sottotabella

return true

Sudoku

- La soluzione proposta è molto veloce per n=9
 - Mio portatile, in Java, il Sudoku inziale richiede 0.1 secondi
- È possibile generalizzare per $n = k^2$
 - k = 4, Mega-Sudoku (Esadecimale)
- Esistono tecniche euristiche per fissare ulteriori numeri
 - Possono risolvere completamente il problema
 - Possono essere usate come pre-processamento
 - Tom Davis, "The Mathematics of Sudoku" [Link]

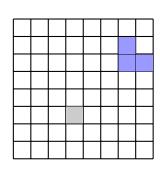


https://xkcd.com/74/

Un ultimo puzzle

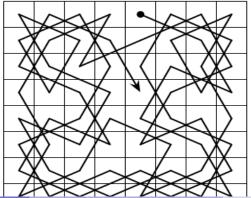
Problema

- Si consideri una scacchiera $n \times n$, con $n = 2^k$
- Qualsiasi scacchiera di questo tipo con una cella rimossa può essere ricoperta da triomini a forma di L
- Trovare un algoritmo che trovi una possibile ricopertura della scacchiera



Problema

Si consideri ancora una scacchiera $n \times n$; lo scopo è trovare un "giro di cavallo", ovvero un percorso di mosse valide del cavallo in modo che ogni casella venga visitata al più una volta



Soluzione

Matrice $n \times n$ le cui celle contengono:

- 0 se la cella non è mai stata visitata
- ullet se la cella è stata visitata al passo i-esimo

```
boolean knightTour(int[][] S, int i, int x, int y)
% Se i = 64, ho fatto 63 mosse e ho completato un tour (aperto)
if i == 64 then
   processSolution(S)
   return true
SET C = moves(S, x, y)
foreach c \in C do
   S[x][y] = i
   if knightTour(S, i+1, x+m_x[c], y+m_y[c]) then
    return true;
   S[x][y] = 0
return false
```

```
\begin{split} & \underline{\text{SET moves}(\mathbf{int}[][] \ S, \ \mathbf{int} \ x, \ \mathbf{int} \ y)} \\ & \underline{\text{SET} \ C = \mathsf{Set}()} \\ & \mathbf{for \ int} \ i = 1 \ \mathbf{to} \ 8 \ \mathbf{do} \\ & \boxed{ \begin{array}{c} n_x = x + m_x[i] \\ n_y = y + m_y[i] \\ \mathbf{if} \ 1 \leq n_x \leq 8 \ \mathbf{and} \ 1 \leq n_y \leq 8 \ \mathbf{and} \ S[n_x][n_y] == 0 \ \mathbf{then} \\ & \boxed{ \begin{array}{c} C.\mathsf{insert}(i) \end{array}} \end{split}} \end{split}}
```

return C

$$m_x = \{-1, +1, +2, +2, +1, -1, -2, -2\}$$

$$m_y = \{-2, -2, -1, +1, +2, +2, +1, -1\}$$

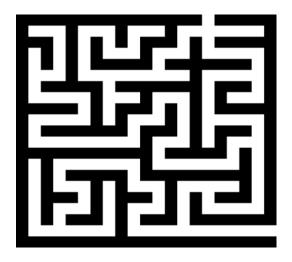
Knight tour – Considerazioni su efficienza

- \bullet Ad ogni passo ho al massimo 8 caselle possibili, quindi ne visito al più $8^{63}\approx7.84^{55}$
- \bullet Grazie al pruning ne visito molto meno, ma resta comunque un problema non affrontabile per valori grandi di n
- È un esempio del più generale "problema del cammino hamiltoniano", per il quale non esistono soluzioni polinomiali
- Per questo particolare problema, tuttavia, esistono degli algoritmi di costo lineare nel numero di caselle, basati su divide-impera

Generazione labirinti

Problemi

- Come generare un labirinto in una griglia $n \times n$?
- Come uscire da un labirinto?



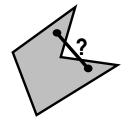
Inviluppo convesso (Convex Hull)

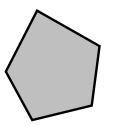
Poligono convesso

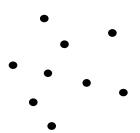
Un poligono nel piano è convesso se ogni segmento di retta che congiunge due punti del poligono sta interamente nel poligono stesso (bordo incluso).

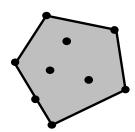
Inviluppo convesso

Dati n punti p_1, \ldots, p_n nel piano, con $n \geq 3$, l'inviluppo convesso (convex hull) è, fra tutti i poligoni convessi che li contengono tutti, quello di superficie minima.



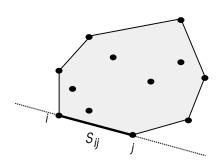


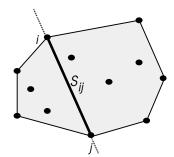




Algoritmo inefficiente – $O(n^3)$

- Un poligono può essere rappresentato per mezzo dei suoi spigoli
- Si consideri la retta che passa per una coppia di punti p_i, p_j , che divide il piano in due semipiani chiusi $(O(n^2)$ coppie)
- Se tutti i rimanenti n-2 punti stanno "dalla stessa parte", allora lo spigolo S_{ij} fa parte dell'inviluppo convesso

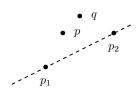




"Stessa parte"

Problema

Data una retta definita dai punti p_1 e p_2 , determinare se due punti p e q stanno nello stesso semipiano definito dalla retta.



boolean sameSide(POINT p_1 , POINT p_2 , POINT p, POINT q)

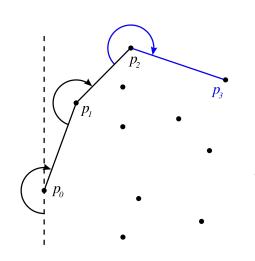
float
$$dx = p_2.x - p_1.x$$

float $dy = p_2.y - p_1.y$
float $dx_1 = p.x - p_1.x$
float $dy_1 = p.y - p_1.y$
float $dx_2 = q.x - p_2.x$
float $dy_2 = q.y - p_2.y$
return $((dx \cdot dy_1 - dy \cdot dx_1) \cdot (dx \cdot dy_2 - dy \cdot dx_2) > 0)$

Algoritmo di Jarvis (Gift Packing) – O(nh)

Punti 0,1

- Si assegna a p_0 il punto più a sinistra, che appartiene all'inviluppo convesso (O(n))
- Si calcola l'angolo della retta passante per p_0 e ogni altro punto p_j rispetto alla retta verticale (O(n))
- Si seleziona come punto p_1 il punto con angolo minore (costo O(n))

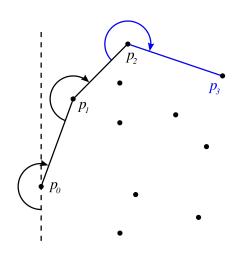


 $\verb|https://en.wikipedia.org/wiki/Gift_wrapping_algorithm#/media/File: Jarvis_march_convex_hull_algorithm_diagram.svg|$

Algoritmo di Jarvis (Gift Packing) – O(nh)

Punto i

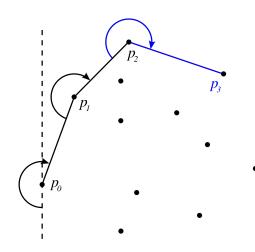
- Si considera la retta r passante per i punti p_{i-1}, p_{i-2}
- Si calcola l'angolo passante per p_{i-1} e ogni altro punto non considerato e la retta r
- Si seleziona come punto p_i il punto con angolo minore
- Costo per ogni spigolo: O(n)



Algoritmo di Jarvis (Gift Packing) – O(nh)

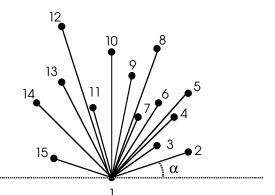
Terminazione

- Si termina quando si torna al punto p_0
- L'algoritmo ha costo O(nh), dove h è il numero di spigoli



Fase 1

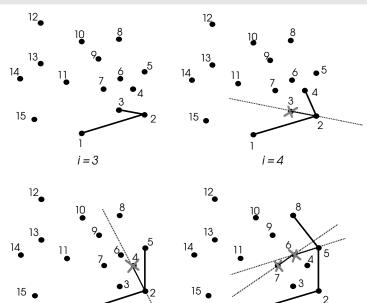
- Il punto con ordinata minima fa parte dell'inviluppo convesso
- Si ordinano i punti in base all'angolo formato dalla retta passante per il punto con ordinata minima e la retta orizzontale



```
STACK graham(POINT[] p, int n)
int min = 1
for i = 2 to n do
   if p[i].y < p[min].y then
    \lfloor min = i \rfloor
p[1] \leftrightarrow p[min]
\{ \text{ riordina } p[2, \dots n] \text{ in base all'angolo formato rispetto all'asse orizzontale quando} \}
 sono connessi con p[1]
\{ elimina eventuali punti "allineati" tranne i più lontani da p_1, aggiornando n \}
```

Fase 2

- Inserisci p_1, p_2 nell'inviluppo corrente
- Per tutti i punti $p_i = 3, \ldots, n$:
 - Siano p_{j-1} e p_j il penultimo e ultimo vertice dell'inviluppo corrente
 - Se sameSide (p_{j-1}, p_j, p_1, p_i) = false, ovvero p_1 e p_i non si trovano dalla stessa parte rispetto alla retta passante per p_{j-1} e p_j , allora elimina p_j dall'inviluppo corrente
 - Termina tale "scansione" se p_i non deve essere eliminato
 - \bullet aggiungi p_i all'inviluppo "corrente"



Algoritmo di Graham – Complessità

Complessità: $O(n \log n)$

- ullet Il calcolo degli angoli richiede O(n)
- L'ordinamento richiede $O(n \log n)$
- La rimozione di punti con angolo uguale richiede O(n)
- Ogni punto viene aggiunto/rimosso al massimo una volta (costo O(n))

Conclusioni

Algoritmo	Note	Compl.
Gift packing	h numero di punti nell'inviluppo convesso (1973)	O(nh)
Graham	Backtracking iterativo (1972)	$O(n \log n)$
Monotone Chain	Come Graham, ma senza angoli (1979)	$O(n \log n)$
Preparata, Hong	Divide et impera (1977)	$O(n \log n)$
Chan	Graham + Jarvis (1996)	$O(n \log h)$

Conclusioni

"Convex hull is the favorite paradigm of computational geometers. Although the description of the problem is fairly simple, its solution takes into account all aspects of computational geometry."

O. Devillers (1996)