

# 要点

基本信号处理、连续时间系统的时域分析、傅里叶变换、拉普拉斯变换

## 基本信号处理

### 1.信号的运算

移位、反褶、积分、微分、四则运算

### 2.阶跃信号

$$u(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

### 3.冲激信号

$$\begin{cases} \delta(t) = 0 & t \neq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \end{cases}$$

抽样性质：

$$\begin{aligned} \delta(t - t_0)f(t) &= \delta(t - t_0)f(t_0) \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0)f(t) dt &= f(t_0) \end{aligned}$$

求导一次即为冲激偶函数 $\delta'(t)$ ,其抽样性质改变为

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t - t_0)f(t) dt = -f'(t_0)$$

### 4.线性时不变系统

(1) 叠加性与均匀性

$$C_1e_1(t) + C_2e_2(t) \rightarrow C_1r_1(t) + C_2r_2(t)$$

(2) 时不变特性

$$Ce(t - t_0) \rightarrow Cr(t - t_0)$$

(3) 微分特性

$$\frac{de(t)}{dt} \rightarrow \frac{dr(t)}{dt}$$

(4) 因果性：系统在 $t_0$ 时刻的响应只与 $t = 0$ 和 $t < t_0$ 时刻的输入有关。

## 连续时间系统的时域分析

### 1.用时域经典法求解微分方程

#### (1) 求齐次解 $r_h(t)$

将微分方程化为特征方程，求特征根，再代入齐次解

例：

$$\frac{d^3}{dt^3}r(t) + 7\frac{d^2}{dt^2}r(t) + 16\frac{d}{dt}r(t) + 12r(t) = e(t)$$

解：

系统的特征方程为

$$\alpha^3 + 7\alpha^2 + 16\alpha + 12 = 0$$

解得

$$\alpha_1 = -2, \alpha_2 = -3$$

因而系统对应的齐次解为

$$r_h(t) = (A_1t + A_2)e^{-2t} + A_3e^{-3t}$$

## (2) 求特解 $r_p(t)$

激励函数 $e(t)$	响应函数 $r(t)$ 的特解
$E$	$B$
$t^p$	$B_1t^p + B_2t^{p-1} + \dots + B_pt + B_{p+1}$
$e^{at}$	$Be^{at}$
$\cos(\omega t)$ 或 $\sin(\omega t)$	$B_1\cos(\omega t) + B_2\sin(\omega t)$

当特解与齐次解重复时，乘上 $t$ 。

## (3) 借助初始条件求待定系数 $A$

## 2. 起始点的跳变

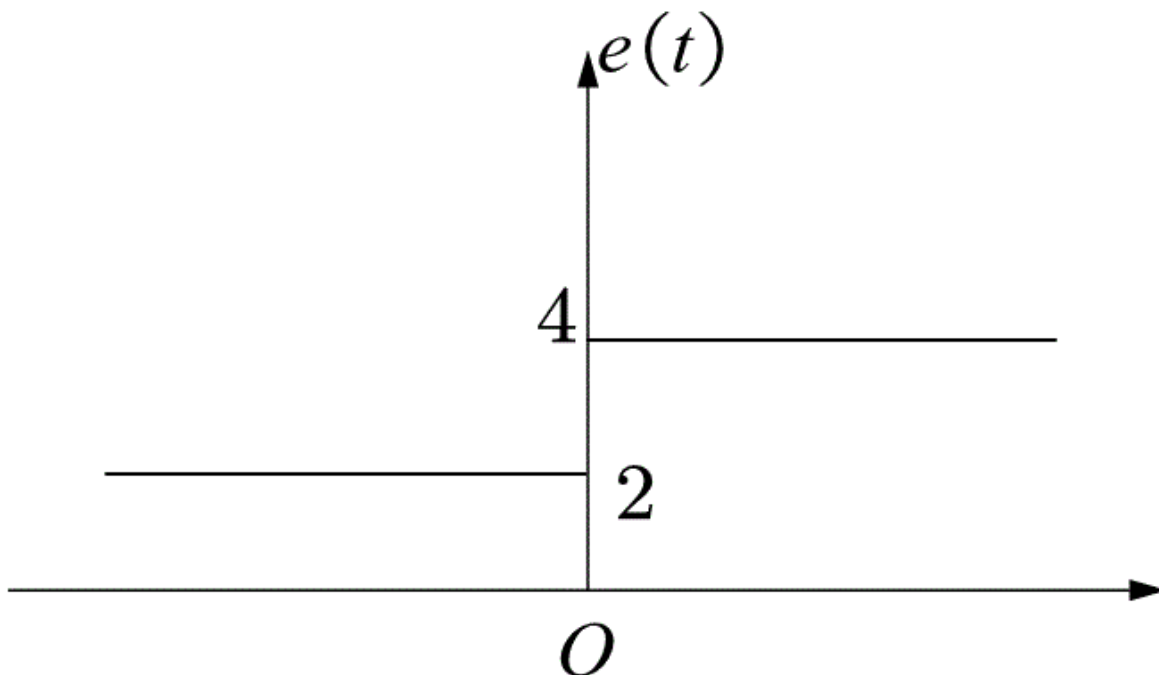
当系统用微分方程表示时，系统从 $0_-$ 到 $0_+$ 的状态有没有跳变取决于激励 $e(t)$ 代入微分方程后，右端函数式是否包含 $\delta(t)$ 及其各阶导数项。

例题：

描述 LTIS 的微分方程为：

$$\frac{d^2}{dt^2}r(t) + 7\frac{d}{dt}r(t) + 10r(t) = \frac{d^2}{dt^2}e(t) + 6\frac{d}{dt}e(t) + 4e(t)$$

输入 $e(t)$ 如图：



已知初始条件:

$$r(0_-) = \frac{4}{5}, \quad \frac{dr(0_-)}{dt} = 0$$

使用**冲激函数匹配法**求:

- $r(0_+)$
- $\frac{dr(0_+)}{dt}$

解:

将  $e(t)$  代入微分方程

$$\frac{d^2}{dt^2}r(t) + 7\frac{d}{dt}r(t) + 10r(t) = 2\delta'(t) + 12\delta(t) + 8\Delta u(t) \quad (0_- < t < 0_+)$$

方程右端的冲激函数项最高阶次是  $\delta'(t)$  因而有

$$\begin{cases} \frac{d^2}{dt^2}r(t) = a\delta'(t) + b\delta(t) + c\Delta u(t) \\ \frac{d}{dt}r(t) = a\delta(t) + b\Delta u(t) \\ r(t) = a\Delta u(t) \end{cases}$$

代入微分方程, 得

$$[a\delta'(t) + b\delta(t) + c\Delta u(t)] + 7[a\delta(t) + b\Delta u(t)] + 10[a\Delta u(t)] = 2\delta'(t) + 12\delta(t) + 8\Delta u(t) \quad (0_- < t < 0_+)$$

化简得

$$a\delta'(t) + (b + 7a)\delta(t) + (c + 7b + 10)\Delta u(t) = 2\delta'(t) + 12\delta(t) + 8\Delta u(t) \quad (0_- < t < 0_+)$$

$$\begin{cases} a = 2 \\ b + 7a = 12 \\ c + 7b + 10a = 8 \end{cases}$$

因有

$$\begin{cases} r(0_+) - r(0_-) = a = 2 \\ \frac{d}{dt}r(0_+) - \frac{d}{dt}r(0_-) = b = -2 \\ \frac{d^2}{dt^2}r(0_+) - \frac{d^2}{dt^2}r(0_-) = c = 2 \end{cases}$$

---

### 3.零输入响应与零状态响应

---

**零输入响应：**没有外加激励信号的作用，只由起始状态所产生的响应。以 $r_{zi}(t)$ 表示。

**零状态响应：**不考虑起始时刻系统储能的作用，由外加激励信号所产生的响应。以 $r_{zs}(t)$ 表示。

**自由响应：**固有响应，有系统本身特性决定，于外加激励形式无关。对应于齐次解。

**强迫响应：**形式取决于外加激励。对应于特解。

**完全响应：**完全响应  $r(t)$  = 零输入响应  $r_{zi}(t)$  + 零状态响应  $r_{zs}(t)$  = 自由响应 + 强迫响应

- 零输入响应是激励信号为0时，由系统初始状态引起的完全响应。
- 零状态响应是系统无初始储能时，由外加激励信号引起的完全响应。
- 自由响应是微分方程的齐次解，由系统本身的特性决定，与外加激励无关。
- 强迫响应是微分方程的特解，由外加激励信号决定。
- 在LIT系统中，零输入响应与零状态响应分别具有线性与时移特性，当激励按比例变化时，零状态响应等比例变化，起始状态与零输入响应同理。时移也同理

---

例题：

已知一线性时不变系统，在相同起始状态下，当激励为  $e(t)$  时，其完全响应为  $r_1(t) = [2e^{-3t} + \sin(2t)]u(t)$ ；当激励为  $2e(t)$  时，其全响应为  $r_2(t) = [e^{-3t} + 2\sin(2t)]u(t)$ ，求

- 起始状态不变，当激励变为  $e(t - t_0)$  时的全响应  $r_3(t)$ ， $t_0$  为大于0的实常数
- 起始状态增大1倍，当激励为  $0.5e(t)$  时的全响应  $r_4(t)$

解：

在相同起始状态下，激励按比例变化，则零状态响应等比例变化，设零输入响应和零状态响应分别为  $r_{zi}(t)$  和  $r_{zs}(t)$ ，则其满足

$$\begin{cases} r_{zi}(t) + r_{zs}(t) = [2e^{-3t} + \sin(2t)]u(t) \\ r_{zi}(t) + 2r_{zs}(t) = [e^{-3t} + 2\sin(2t)]u(t) \end{cases}$$

解得

$$\begin{cases} r_{zi}(t) = 3e^{-3t}u(t) \\ r_{zs}(t) = [-e^{-3t} + \sin(2t)]u(t) \end{cases}$$

(1) 激励时移，则零状态响应等值时移，全响应为

$$r_3(t) = r_{zi}(t) + r_{zs}(t - t_0) = 3e^{-3t}u(t) + [-e^{-3(t-t_0)} - \sin(2(t-t_0))]u(t - t_0)$$

(2) 起始状态增大1倍，则零输入响应增大一倍，激励减小一半，则零状态响应减小一半，全响应为

$$r_4(t) = 2r_{zi}(t) + 0.5r_{zs}(t) = [5.5e^{-3t} + 0.5\sin(2t)]u(t)$$

---

### 4.冲激响应与阶跃响应

---

**冲激响应：**系统在单位冲激信号  $\delta(t)$  作用下产生的零状态响应，称为单位冲激响应，简称冲激响应，一般用  $h(t)$  表示。

---

例题：若描述系统的微分方程为

$$\frac{d^2}{dt^2}r(t) + 4\frac{d}{dt}r(t) + 3r(t) = \frac{d}{dt}e(t) + 2e(t)$$

求其冲激响应  $h(t)$

解：

特征方程为

$$\begin{aligned}\alpha^2 + 4\alpha + 3 &= 0 \\ (\alpha + 3)(\alpha + 1) &= 0\end{aligned}$$

解得： $\alpha_1 = -3$ 、 $\alpha_2 = -1$

设  $h(t) = (A_1 e^{-3t} + A_2 e^{-t})u(t)$

对  $h(t)$  逐次求导可得

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt}h(t) &= (A_1 + A_2)\delta(t) + (-3A_1 e^{-3t} - A_2 e^{-t})u(t) \\ \frac{d^2}{dt^2}h(t) &= (A_1 + A_2)\delta'(t) + (-3A_1 - A_2)\delta(t) + (9A_1 e^{-3t} + A_2 e^{-t})u(t)\end{aligned}$$

将  $r(t) = h(t)$ 、 $e(t) = \delta(t)$  代入给定的微分方程，可得

$$(A_1 + A_2)\delta'(t) + (A_1 + 3A_2)\delta(t) = \delta'(t) + 2\delta(t)$$

解得

$$\begin{cases} A_1 = \frac{1}{2} \\ A_2 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

即

$$h(t) = \frac{1}{2}(e^{-3t} + e^{-t})u(t)$$

**阶跃响应：**系统在单位阶跃信号  $u(t)$  作用下的零状态响应，称为单位阶跃项，简称阶跃响应，一般用  $g(t)$  表示。

阶跃响应是冲激响应的积分

$$g(t) = \int_{-0}^t h(\tau) d\tau$$

## 5.卷积

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau$$

则称， $f(t)$  是  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的卷积。记为  $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$ 。

由卷积公式和零状态响应性质可推导出

$$r_{zs}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e(t) h(t - \tau) d\tau = e(t) * h(t)$$

卷积的代数性质及其对应公式如下：

交换律：

$$f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$$

结合律：

$$[f_1(t) * f_2(t)] * f_3(t) = f_1(t) * [f_2(t) * f_3(t)]$$

分配律

$$f_1(t) * [f_2(t) + f_3(t)] = f_1(t) * f_2(t) + f_1(t) * f_3(t)$$

任意函数与冲激函数的卷积等于该函数本身

$$f(t) * \delta(t) = f(t)$$

时间平移性质

如果  $f_1(t)$  与  $f_2(t)$  卷积, 其中  $f_2(t)$  平移了  $t_0$ , 则结果也会平移

$$f_1(t) * f_2(t - t_0) = [f_1(t) * f_2(t)](t - t_0)$$

微分性质

$$\frac{d}{dt} [f_1(t) * f_2(t)] = \frac{df_1(t)}{dt} * f_2(t) = f_1(t) * \frac{df_2(t)}{dt}$$

积分性质

$$\int_{-\infty}^{\infty} [f_1(t) * f_2(t)] dt = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(t) dt \cdot \int_{-\infty}^{\infty} f_2(t) dt$$

# 傅里叶变换

## 周期信号的傅里叶级数

### 1.三角函数形式的傅里叶级数

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(n\omega_1 t) + b_n \sin(n\omega_1 t)] \quad (1)$$

其中, 直流分量为

$$a_0 = \frac{1}{T_1} \int_{t_0}^{t_0+T_1} f(t) dt$$

余弦分量的幅度

$$a_n = \frac{2}{T_1} \int_{t_0}^{t_0+T_1} f(t) \cos(n\omega_1 t) dt$$

正弦分量的幅度

$$b_n = \frac{2}{T_1} \int_{t_0}^{t_0+T_1} f(t) \sin(n\omega_1 t) dt$$

只有当函数满足绝对可积时, 其才存在傅里叶级数

式 (1) 可进行变换, 得到

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [c_n \cos(n\omega_1 t + \varphi_n)]$$

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [d_n \sin(n\omega_1 t + \theta_n)]$$

$$\begin{cases} a_0 = c_0 d_0 \\ c_n = d_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2} \\ a_n = c_n \sin(\varphi_n) = d_n \cos(\theta_n) \\ b_n = -c_n \sin(\varphi_n) = d_n \cos(\theta_n) \\ \tan \varphi_n = -\frac{b_n}{a_n} \\ \tan \theta_n = \frac{a_n}{b_n} \end{cases}$$

## 2.指数形式的傅里叶级数

$$f(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F(n\omega_1) e^{jn\omega_1 t}$$

$$F(n\omega_1) = \frac{1}{T_1} \int_0^{T_1} f(t) e^{-jn\omega_1 t} dt$$

幅频特性

$$c_n = |F(n\omega_1)| = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}$$

相频特性

$$\varphi_n = \arctan\left(-\frac{b_n}{a_n}\right)$$

## 傅里叶变换

傅里叶变换的实质是，令周期趋于无穷大，则响应的傅里叶级数由离散谱转为连续谱，最终得到频谱密度函数，即傅里叶变换的目标函数

$$F(\omega) = \lim_{T_1 \rightarrow \infty} T_1 F(n\omega_1)$$

由此，求和符号转为积分符号，可得出频谱密度函数的表达式为

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$$

频谱密度函数一般为复信号，因此也可表示为

$$F(\omega) = |F(\omega)| e^{j\varphi(\omega)} = |F(\omega)| e^{j\varphi(\omega)}$$

其中， $|F(\omega)|$  表示幅度频谱， $\varphi(\omega)$  表示相位频谱。

由  $f(t)$  到  $F(\omega)$  的过程，即称为傅里叶变换，相应的，可导出傅里叶逆变换为

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

## 典型信号的傅里叶变换

信号	傅里叶变换
$G_{\tau}(t)$	$\tau \text{Sa}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)$
$u(t)$	$\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$
$\delta(t)$	1
$e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{j\omega+a}$
$e^{-\alpha  t  }$	$\frac{2\alpha}{\omega^2+\alpha^2}$

信号 $f(t)$	傅里叶变换 $F(\omega)$
1	$2\pi\delta(\omega)$
$\text{sgn}(t)$	$\frac{2}{j\omega}$
$\cos(\omega_0 t)$	$\pi[\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$
$\sin(\omega_0 t)$	$\frac{\pi}{j}[\delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0)]$

傅里叶变换的性质

1. 线性

$$\mathcal{F}[af_1(t) + bf_2(t)] = aF_1(\omega) + bF_2(\omega)$$
2. 时移

$$\mathcal{F}[f(t - t_0)] = F(\omega)e^{-j\omega t_0}$$
3. 频移

$$\mathcal{F}[e^{j\omega_0 t}f(t)] = F(\omega - \omega_0)$$
4. 缩放

$$\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{|a|}F\left(\frac{\omega}{a}\right)$$
5. 卷积

$$\mathcal{F}[f_1(t) * f_2(t)] = F_1(\omega)F_2(\omega)$$
6. 时域微分

$$\frac{d}{dt}f(t) \leftrightarrow j\omega F(\omega)$$
7. 时域积分

$$\mathcal{F}\left[\int_{-\infty}^t f(\tau)d\tau\right] = \frac{1}{j\omega}F(\omega) + \pi F(0)\delta(\omega)$$
8. 频域微分

$$\mathcal{F}\left[\frac{d}{dt}f(t)\right] = j\omega F(\omega)$$
9. 对称

$$\mathcal{F}[F(t)] = 2\pi f(-\omega)$$

例题：

求  $\text{Sa}(\omega_0 t)$  的傅里叶变换

解：

已知

$$G_\tau(t) \leftrightarrow \tau \text{Sa}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)$$

由对称性可知



$$\text{Sa}\left(\frac{t\tau}{2}\right) \leftrightarrow \frac{2\pi}{\tau} G_{\tau}(-\omega)$$

则令  $\tau = 2\omega_0$ ，再代入偶函数性质，则可得

$$\text{Sa}(\omega_0 t) \leftrightarrow \frac{\pi}{\omega_0} G_{2\omega_0}(\omega)$$

## 周期信号的傅里叶变换

前文提到过，非周期信号没有傅里叶级数，但若视周期 $T$ 为无穷，则非周期信号也可视为周期信号，则其有对应的傅里叶级数，也即频谱密度函数，是连续谱，因为其包含各个频率的分量。

基于这点，周期信号显然不可能包含各个频率的分量，因此无论其傅里叶级数还是傅里叶变换，都属于离散谱，只有在对应的频率分量上有非零值。

在此给出周期信号的傅里叶变换

$$F[\omega] = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \delta(\omega - n\omega_1) \quad (2)$$

其中， $F_n$  为傅里叶级数的系数，其满足

$$F_n = \frac{1}{T_1} \int_{\frac{T_1}{2}}^{\frac{-T_1}{2}} f(t) e^{-jn\omega_1 t} dt$$

比较有限域的傅里叶变换公式不难发现， $F_n$  也可写为

$$F_n = \frac{1}{T_1} F_0(\omega)|_{\omega=n\omega_1} \quad (3)$$

据此可以得到一种很方便的求周期信号的傅里叶变换的方法

- **Step1**: 截取周期信号的一小部分（包含一次完整的周期）使用傅里叶变换的性质求得  $F_0(\omega)$
- **Step2**: 代入式 (3)，求得  $F_n$
- **Step3**: 代入式 (2)，求得  $F(\omega)$

## 抽样信号的傅里叶变换

### 时域抽样

当使用抽样脉冲序列对连续信号进行周期性抽样后，即变为抽样信号，接下来探讨抽样信号的傅里叶变换。

- 连续信号  $f(t)$  的傅里叶变换为  $F(\omega)$
- 抽样脉冲序列  $f_p(t)$  的傅里叶变换为  $F_p(\omega)$
- 抽样信号  $f_s(t)$  的傅里叶变换为  $F_s(\omega)$

则有

$$f_s(t) = f(t)f_p(t)$$

$$F_p(\omega) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} P_n \delta(\omega - n\omega_p)$$

根据频域卷积定理有

$$F_s(\omega) = \frac{1}{2\pi} F(\omega) * F_p(\omega)$$

即

$$F_s(\omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} P_n F(\omega - n\omega_s)$$

### 频域抽样

频域抽样是指对连续信号的傅里叶变换进行周期性抽样，得到离散谱。

这里省略证明过程，给出抽样后的时域信号为

$$f_s(t) = \frac{1}{\omega_1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} f(t - nT_1)$$

**抽样定理：**如果一个信号的最高频率为  $\omega_m$ ，则该信号可以通过抽样频率至少为  $2\omega_m$  的抽样脉冲序列完全重建。换句话说，信号的采样频率必须至少是其最高频率的两倍，以确保采样后的信号能够无失真地还原原始信号。这一最低采样频率被称为奈奎斯特频率。

## 拉普拉斯变换

拉普拉斯讨论的系统一般均为因果系统，因此在本节积分下限都为0

拉普拉斯正变换

$$F(s) = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-st}dt$$

拉普拉斯逆变换

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{-\infty}^{+\infty} F(s)e^{st}ds$$

拉普拉斯变换的实质是对傅里叶变换的一种扩展，其使用  $s = \sigma + j\omega$  代替傅里叶变换的  $j\omega$ ，使得更容易满足狄里赫利条件，增加了积分变换的泛用性。

尽管拉氏变换更容易满足狄里赫利条件，对于一部分特殊信号，其仍可能无法满足，在此给出拉氏变换的收敛域定义

$$\begin{aligned} F(s) &= \int_0^{+\infty} f(t)e^{-st}dt = \int_0^{+\infty} e^{\ln f(t)}e^{-st}dt \\ &= \int_0^{+\infty} e^{\ln f(t)-st}dt = \int_0^{+\infty} e^{[\ln f(t)-\sigma-j\omega]t}dt \end{aligned}$$

若存在最小的  $\sigma_0 \geq 0$  使得对任意  $t \geq 0$ ，都有

$$\ln f(t) - \sigma_0 \leq 0$$

收敛，则称拉普拉斯变换在  $(\sigma_0, \infty)$  内收敛

### 常用拉氏变换对

信号	拉氏变换
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
$\delta(t)$	1
$e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{s+a}$
$t^n$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
$t$	$\frac{1}{s^2}$

信号 $f(t)$	拉氏变换 $F(s)$
$\cos(\omega_0 t)$	$\frac{s}{s^2 + \omega_0^2}$
$\sin(\omega_0 t)$	$\frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$

## 拉氏变换的性质

### 1. 线性性质

$$\mathcal{L}[af(t) + bg(t)] = aF(s) + bG(s)$$

### 2. 微分性质

$$\mathcal{L}[f'(t)] = sF(s) - f(0)$$

### 3. 积分性质

$$\mathcal{L}\left[\int_0^t f(\tau)d\tau\right] = \frac{1}{s}F(s)$$

### 4. 时移性质

$$\mathcal{L}[f(t - t_0)u(t - t_0)] = e^{-st_0}F(s)$$

### 5. 频移性质

$$\mathcal{L}[e^{at}f(t)] = F(s - a)$$

### 6. 尺度变换

$$\mathcal{L}[f(at)] = \frac{1}{a}F\left(\frac{s}{a}\right)$$

### 7. 初值

$$\lim_{t \rightarrow 0_+} f(t) = f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s)$$

### 8. 终值

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$

### 9. 卷积定理

$$\begin{aligned}\mathcal{L}[f(t) * g(t)] &= F(s)G(s) \\ \mathcal{L}[f(t)g(t)] &= \frac{1}{2\pi j}F(s) * G(s)\end{aligned}$$

例题：已知  $f(t) = tu(t - 1)$ ，求其拉普拉斯变换

解：

$$f(t) = tu(t - 1) = (t - 1)u(t - 1) + u(t - 1)$$

则

$$F(s) = \mathcal{L}[(t - 1)u(t - 1)] + \mathcal{L}[u(t - 1)]$$

由时移性质可得

$$\begin{aligned} F(s) &= e^{-s}\mathcal{L}[t] + e^{-s}\mathcal{L}[1] \\ &= e^{-s}\frac{1}{s^2} + e^{-s}\frac{1}{s} \\ &= e^{-s}\left(\frac{1}{s^2} + \frac{1}{s}\right) \end{aligned}$$

---

## 拉普拉斯逆变换

---

在此仅介绍部分分式分解的拉普拉斯逆变换方法，直接以例题进行介绍。

---

例题1：已知

$$F(s) = \frac{2s + 3}{s^2 + 4s + 5}$$

求其拉普拉斯逆变换

解：

容易观察到分母有一实根  $s_1 = 1$ ，则分离分母  $s - 1$ ，可得

$$F(s) = \frac{2s + 3}{(s - 1)(s + 5)} = \frac{K_1}{s - 1} + \frac{K_2}{s + 5}$$

接下来依次求解  $K_1$  和  $K_2$ 。

将  $F(s)$  乘以  $s - 1$ ，并令  $s = 1$ ，可得

$$K_1 = \frac{2 + 3}{(1 + 5)} = \frac{5}{6}$$

将  $F(s)$  乘以  $s + 5$ ，并令  $s = -5$ ，可得

$$K_2 = \frac{2(-5) + 3}{(-5 - 1)} = \frac{-7}{-6} = \frac{7}{6}$$

因此

$$F(s) = \frac{5/6}{s - 1} + \frac{7/6}{s + 5}$$

直接使用常用拉氏变换对和频移性质可得

$$f(t) = \left(\frac{5}{6}e^t + \frac{7}{6}e^{-5t}\right)u(t)$$

---

若  $F(s)$  不为纯有理分式结构，则可仅讨论有理分式，后续采用拉氏变换性质进行求解

例题2：已知

$$F(s) = F(s) = \frac{(2s + 3)e^{-5s}}{s^2 + 4s + 5}$$

求其拉普拉斯逆变换

解：

令  $F(s) = G(s)e^{-5s}$

则有

$$G(s) = \frac{2s + 3}{s^2 + 4s + 5}$$

与前文例题1相同，直接得

$$g(t) = (\frac{5}{6}e^t + \frac{7}{6}e^{-5t})u(t)$$

又由时移性质可得

$$f(t) = g(t - 5)u(t - 5)$$

因此

$$f(t) = (\frac{5}{6}e^{t-5} + \frac{7}{6}e^{-5(t-5)})u(t - 5)$$

若有理分式的分母存在共轭复根，则可直接采用三角函数形式的拉普拉斯逆变换（实际上也可以采用部分分式分解的方法），下面介绍一种采用三角函数形式的拉普拉斯逆变换方法。

例题3：已知

$$F(s) = \frac{s^2 + 3}{s^2 + 2s + 5}$$

求其拉普拉斯逆变换

解：

将原函数变形，即

$$\begin{aligned} F(s) &= \frac{s^2 + 2s + 5 - (2s + 2)}{(s^2 + 2s + 5)} = 1 - \frac{2s + 2}{s^2 + 2s + 5} \\ &= 1 - \frac{2(s + 1)}{(s + 1)^2 + 4} = 1 - 2\frac{s + 1}{(s + 1)^2 + (2^2)} \end{aligned}$$

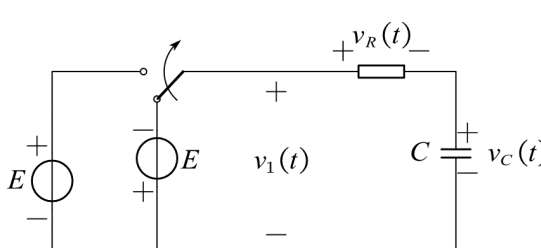
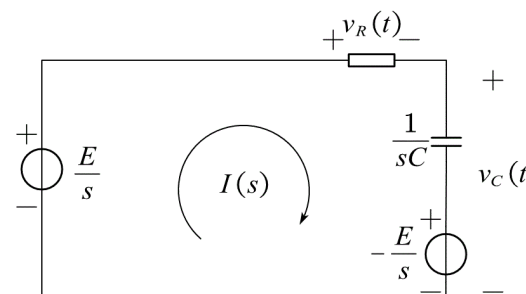
直接使用余弦函数的拉普拉斯逆变换和频移性质可得

$$f(t) = \delta(t) - 2e^{-t} \cos(2t)u(t)$$

## s域元件模型

元件	阻抗	等效电压源
电阻 $R$	$R$	0
电感 $L$	$sL$	$-Li_L(0)$
电容 $C$	$\frac{1}{sC}$	$\frac{1}{s}v_C(0)$

例题：求解下图所示电路中的  $v_C(t)$

例题所示电路	等效电路
	

解：

根据s域元件模型，可画出电路的s域等效电路，注意电容初始状态有  $-E$  的电压

等效电路如上图

可以写出

$$\left(R + \frac{1}{sC}\right)I(s) = \frac{E}{s} + \frac{E}{s}$$

解得

$$I(s) = \frac{2E}{s(R + \frac{1}{sC})}$$

则

$$\begin{aligned}
 V_C(s) &= \frac{1}{sC}I(s) - \frac{E}{s} \\
 &= \frac{2E}{s(sCR + 1)} - \frac{E}{s} \\
 &= \frac{E(\frac{1}{RC} - s)}{s(\frac{1}{RC} + s)} \\
 &= E\left(\frac{1}{s} - \frac{2}{s + \frac{1}{RC}}\right)
 \end{aligned}$$

由拉普拉斯逆变换可得

$$v_C(t) = E\left(1 - 2e^{-\frac{t}{RC}}\right)u(t)$$

- 系统函数的求解也可直接由s域元件模型进行求解，而系统的冲激响应即为系统函数的拉普拉斯逆变换。