Evaluation et optimisation de requêtes relationnelles pour des SGBD mono-processeur

- 1. Principe d'évaluation d'une requête
- 2. Introduction à l'optimisation
- 3. Opérateurs physiques
- 4. Optimisation logique
- 5. Optimisation physique

Franck Morvan, Toulouse III, Laboratoire IRIT

Architecture fonctionnelle d'un SGBD Analyseur Controleur Optimiseur Executeur

☐ Analyseur:

- Analyse syntaxique : conformité à la grammaire
- Analyse sémantique : conformité à la vue référencée ou au schéma
- Traduction en format interne : noms remplacés par des références internes

☐ Controleur:

- Vues remplacées par une ou plusieurs requêtes
- Contrôle des droits d'accès
- Contrôle de l'intégrité lors de MAJ

Optimiseur:

- Elaboration un plan d'accès optimisé
 - -Décomposition en opérations d'accès élémentaire
 - -Ordonnancement optimal ou proche de l'optimal des opérations

■Executeur :

- Execution du plan
 - -Gestion de la concurrence d'accès
 - -Atomicité des transactions

Introduction à l'optimisation de requêtes relationnelles ☐Position du problème requête → Optimiseur → Plan d'exécution optimisé Espace de recherche

$\square q \in Q$, $p \in \{Plans d'exécution\}$, $Coût_p(q)$:

- Trouver p calculant q tel que Coût_p (q) est minimal
- Objectif: trouver le meilleur compromis entre Min(temps de réponse) et Min(coût optimisation)
- Optimiseur < Strat., Espace, MC>
 - Strat. : stratégie de rechercheEspace : Espace de recherche
 - MC : Modèle de coûts

Opérateurs physiques : fichier & SGF

Article

Enregistrement etu {nom, prénom, âge, @}

☐Manipulation d'un fichier

- Type d'organisation : séquentiel, séquentiel indexé, organisation aléatoire relative
- 2. Opérations : création, lecture, écriture

Opérations sur les fichiers (la syntaxe)

(1) Assignation : assignation (<nom_variable_logique>, <fichier_physique>, organisation [, attribut]) si l'organisation est séquentielle indexée, on doit indiquer le nom d'attribut sur lequel le fichier est indexé.

(2) Ouverture : ouverture (<nom_variable_logique>, <lecture/ecriture>, Mode_accès>)

Mode_accès peut être séquentiel ou direct (utilisant l'index).

(3) Lecture : lecture (<nom_variable_logique>, <variable_article> [, clé]) Si l'accès est direct, on doit indiquer la valeur de la clé.

(4) Fin de fichier : fdf (<nom_variable_logique>) La fonction retourne un booléen : vrai pour fin de fichier.

(5) Fermeture : fermeture (<nom_variable_logique>)

Fichier sequentiel

Début

Fin

enregistrement etu { nom : chaîne(20), prenom: chaîne(20), age entier, adresse : chaîne(20)} v ; assignation (fe, « ...etu.txt », séquentielle) ; ouverture (fe, lecture, séquentiel) ; Tant que non fdf(fe) faire Début lecture (fe, e);
Si e.nom= « Dupont » alors afficher (e.adresse); Fin fermeture (fv);

Fichier sequentiel indexé

Début

Fin

enregistrement etu { nom : chaîne(20), prenom : chaîne(20), age entier, adresse : chaîne(20)} v ; assignation (fe, «etu.txt », direct, nom) ; ouverture (fe, lecture, direct) ; lecture (fe, e, « Dupont ») ; afficher (e.adresse) ; fermeture (fv) ;

Fichier à adressage relatif

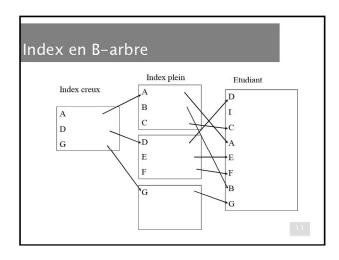
Début

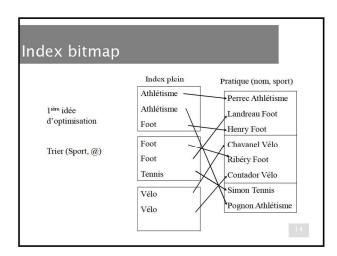
Fin

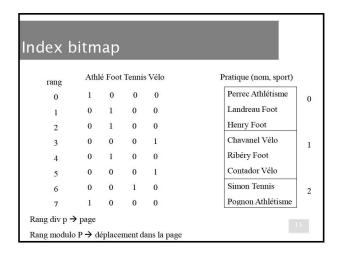
enregistrement etu { nom : chaîne(20), prenom : chaîne(20), age entier, adresse : chaîne(20)} v ; assignation (fe, « ...etu.txt », relatif) ; ouverture (fe, lecture, direct) ; lecture (fe, e, 123) ; afficher (e.adresse) ; fermeture (fv) ;

Les opérateurs physiques

- ☐Algorithme de sélection
 - Sequentiel
 - Indéxé
- ☐Algorithme de jointure







Algorithme de jointure

- □Jointure par produit cartésien
- □Jointure par produit cartésien par bloc
- □Jointure par produit cartésien indexé
- □Jointure par hachage
- □Jointure par tri-fusion

Jointure par Produit Cartésien

- ☐Procédure JPC (R,S,T : relation; cond : conditionJointure)
 - - -Pour chaque tuple s ∈ S faire
 - Si cond alors écrire résultat dans T

Jointure par produit Cartésien par bloc

- ☐ b pages en mémoire
- □Objectif : organiser les pages pour réduire les E/S
 - b−2 pages pour R
 - 1 page pour S
 - 1 page pour T

| | 6 |
|--|---|

| Jointure par produit Cartésien par bloc | |
|--|-----|
| ☐ Procédure JPC_bloc (R,S,T : relation; cond : | |
| conditionJointure) Tq nonFin (R) faire Lire (b-2) pages de R; | |
| Tq nonFin (S) faire Lire une page de S; Pour chaque tuple de r ∈ R en mémoire faire Si cond alors écrire | |
| Si cond alors ecrire - Écrire résultat dans tamponT - Si tamponT est plein alors écrire tamponT dans T Gécrire tamponT dans T | |
| 19 | |
| | |
| | ı e |
| Jointure par produit Cartésien indéxé | |
| Procédure JPC_indexé (R,S,T : relation; cond : conditionJointure) | |
| □ Tq nonFin (R) faire □ Lire 1 page de R; □ Pour chaque tuple de r ∈ R en mémoire faire | |
| chercherEntreeIndex (r.a, tableIndex, ptrIndex) Tq nonFin (tableIndex) et ptrIndex.a = r.a faire Charger la page corresponsant ptrIndex.ref; | |
| Écrire résultat dans tamponT; Si tamponT est plein alors écrire tamponT dans T; Suivant (ptrīndex); □ écrire tamponT dans T | |
| 20 | |
| | |
| | |
| Jointure par hachage simple | |
| E1 : construire une table de hachage avec la plus petite des relations | |
| □E2 : sonder la table de hachage | |
| La construction et le sondage se font avec une fonction de hachage | |
| appliquée sur l'attribut de jointure | |

Jointure par tri-fusion

- ☐Trier R sur l'attribut de jointure;
- ☐Trier S sur l'attribut de jointure;
- ☐Utiliser la propriété de tri pour fusionner R et S

Optimisation Logique

- Objectif : diminuer le volume de données manipulées
- Règles de transformation
 - Éclatement des sélections (pour préparer la descente)
 - Regroupement des projections
 - Inversion projection sélection
 - Inversion sélection jointure (union, différence, ...)
 - Inversion projection jointure (union, différence, ...)

Optimisation physique

- Objectif:
- ☐ Stratégie de recherche
 - Énumérative :
 - Enumère l'ensemble des alternatives pour une requête
 - Peut entrainer des pbs de gestion d'un espace de recherche trop important
 - Aléatoire :
 - Applique un ensemble de transformation aléatoire à un plan d'exécution donnée en paramètre
 - Réduit l'espace de recherche
 - Meilleure solution pas forcément atteinte

Espace de recherche Nombre | Espace linéaire Espace ramifié Chai étoile clique Chaine étoile clique 12 384 1 680 5 16 18 120 221 64 1 440 5 040 8 448 46 080 665 280 2 489 344 10 512 725 760 3 628 800 185 794 17 643 225 600 560

Algorithme générique Arbre = initialiser(); Tq non conditionArret() faire Courant=selectionner(Arbre); Arbre=Arbre-courant; si courant.arbreComplet() alors res = res U courant; Sinon Succ = etendre(courant); Succ = etendre(courant); Arbre=Arbre U succ; Retourner resultatOptimal(res);

Desciption des primitives génériques La plus petite des relations de Toutes les relations de Initialiser() Toutes les relations de base base base conditionArret() Arbre vide Arbre vide Arbre vide Selectionner(Arb Sélection du Sélection du Sélection du le plus récent s'il contient au nœud le moins récent nœud le plus récent moins 2 relations le plus petit sinon Si plusieurs succ Le succ de plus sont équivalent, petite Le succ de plus petite cardinalité reduire cardinalité le moins couteux est

| | | | | | 2 | | | | |
|---|------|----|------|----|-----|------|-----|---|-----|
| | nti | mi | sati | On | n | 21 | 101 | a | 110 |
| U | וטעו | | sau | OH | IJ. | H D' | 0 | ч | uс |

Select From R1, R2, R3 Where R1.a=R2.b And R2.c=R3.d;

Trace d'exécution de HA Hypothèses R2 est la plus petite relation et $|R2 \propto R1| < |R2 \propto R3|$

НА

Arbre = $\{R2\}$ Courant = R2; Arbre= $\{\}$ Succ = $\{(R2 \infty R1); (R2 \infty R3)\}$ Arbre = $\{(R2 \infty R1)\}$ Courant = $(R2 \infty R1)$; Arbre= $\{\}$ Succ = $\{(R2 \infty R1) \infty R3\}$ Arbre = $\{(R2 \infty R1) \infty R3\}$

Courant = $(R2 \propto R1) \propto R3$; Arbre={}

 $Resultat = (R2 \, \infty \, R1) \infty \, R3$