

# Mécatronicien | Morgan Pigeron

150 allée de la marine royale B56 06210 Mandelieu

☎ 06 24 87 31 56 • ✉ m.pigeron@hotmail.fr • 🌐 morganpigeron.github.io

## Experiences professionnelles

- **Mécatronicien Freelance** **Mandelieu**  
*Développement mécatronique* **2018–2020**  
En tant que mécatronicien en freelance, j'ai proposé à mes clients des études de composants nécessitant un développement dans les trois domaines suivants : mécanique, informatique et électronique. Exemple : Conception de profilés aluminium, programmation de micro-contrôleur ATMEL, conception de PCB.  
Compétences clefs : Autonomie total en gestion de projet. Utilisation des logiciels Fusion 360 (CAO mécanique) et Eagle Pcb (CAO électronique), programmation en langage C/C++.
- **Thales Alenia Space** **Cannes la bocca**  
*Apprenti ingénieur R&D Mécanismes et panneaux solaire* **2015–2018**  
Apprenti en école d'ingénieur spécialité mécatronique et robotique, mon rôle au sein du bureau d'étude RD était de concevoir des mécanismes innovants pour satellites. Ainsi la conception de prototype et de démonstrateur permettant de d'étudier des systèmes innovants était le coeur du métier.  
Compétences clefs : Travail en autonomie sur des projets spatiaux innovants. Utilisation du logiciel CatiaV5, optimisation topologique, conception pour fabrication additive, programmation en langage Python et VBA, protocole de communication BUS CAN/CANOPEN.
- **Thales Alenia Space** **Cannes la bocca**  
*Concepteur mécanique* **2012–2015**  
Apprenti en BTS pendant deux ans puis licence pro pendant un an, j'ai travaillé au sein du bureau d'étude mécanique Assemblage Intégration et Test. J'étais chargé de la conception d'outils utilisés pour l'assemblage et les tests de sous-système d'un satellite.  
Compétences clefs : Méthode de travail en groupe multidisciplinaire. Utilisation du logiciel CatiaV5.
- **In'Tech M2II** **la Farlède**  
*Opérateur tourneur/fraiseur* **2012**  
Après l'obtention de mon BAC pro j'ai travaillé en tant qu'opérateur machine de fabrication puis ajusteur contrôleur d'implants chirurgicaux.  
Compétences clefs : Facilité à travailler sous pression.

## Diplômes

- **École d'ingénieur par apprentissage** **Mantes la ville (78)**  
*Spécialité mécatronique et robotique* **en cour d'obtention**  
Thales Alenia Space et Institut des Sciences et Techniques des Yvelines
- **Licence pro par apprentissage** **Ville d'Avray (92)**  
*Structures Aéronautiques et Spatiales* **2015**  
Thales Alenia Space et IUT Ville d'Avray
- **BTS par apprentissage** **Avignon (84)**  
*Conception des Produits Industriels* **2014**  
Thales Alenia Space et Pôle Formation des Industries Technologiques Vaucluse
- **BAC pro** **Toulon (83)**  
*Etude et définition de produits industriels* **2012**
- **BEP** **la Seyne-sur-mer (83)**  
*Métiers de la Production Mécanique Informatisée* **2010**

## Compétences techniques

- **Langages de programmation** : C, C++, Python, Matlab, VBA.
- **Logiciels** : Catia V5, SolidWorks, Fusion360, Matlab, Ansys, Altium, Eagle PCB.
- **Protocole de communication** : Can, Can Open.
- **Anglais** : TOEIC note 870.