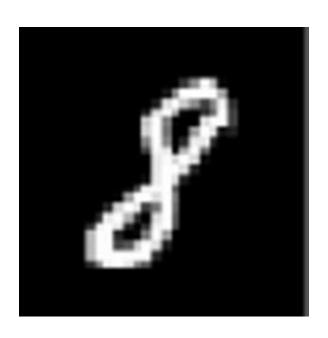
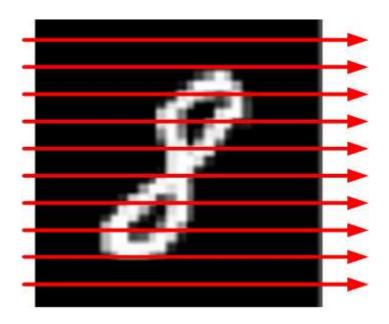
项目实战——利用 PyTorch 构建 RNN模型

本文将通过一个实战项目带大家使用PyTorch 搭建 RNN 模型。

本项目将构建一个 RNN 模型,来对 MNIST 手写数据集进行分类。可能有同学会有疑问,MNIST 数据集不是图片吗,而 RNN 是处理序列信号的。为什么图片识别也能使用 RNN模型呢?其实,这里我们可以把图片看成是序列信号,例如下面是 MNIST 数据集的一张图片:



MNIST 数据集中所有的图片都是 28x28 的。按行来看,图片的每一行都包含 28 个像素点,一共有 28 行。因此,我们可以把每一行的 28 个像素点当成 RNN 的一个输入 $\boldsymbol{x}^{<t>}$ 。总共有 28 行,则 $\boldsymbol{T_x} = \boldsymbol{28}$ 。图片的分割方式如下图所示:



输入已经确定了,对于输出,因为是分类问题,识别 $0\sim9$ 数字,因此,RNN 模型应该有 10 个输出,即 $T_y=10$ 。此例中, $T_x \neq T_y$ 。

确定了基本结构和输入输出之后,我们开始使用 PyTorch 构建 RNN。首先,还是导入 MNIST 数据集。

导入数据集

下面代码实现了 MNIST 数据集的导入。

```
import torch
import torchvision
import torchvision.transforms as transforms
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
import torch.optim as optim
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

transform = transforms.Compose(
        [transforms.ToTensor()])

# 训练集
trainset = torchvision.datasets.MNIST(root='./data', # 选择数据的根目
录
train=True,
```

上述代码中,我们也可以设置 download=True ,表示在线下载数据集。因为我已提前下载完成,这里的 download 设置为 False,即从本地导入数据集。我们设置 batch_size=4 , shuffle=True 表示每次 epoch 都重新打乱训练样本, num_workers=2 表示使用两个子进程加载数据。

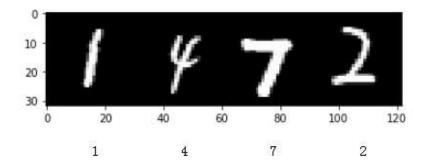
下面程序展示了 Mini-batch 训练样本图片并标注正确标签的过程。

```
def imshow(img):
    npimg = img.numpy()
    plt.imshow(np.transpose(npimg, (1, 2, 0)))

# 选择一个 batch 的图片
dataiter = iter(trainloader)
images, labels = dataiter.next()

# 显示图片
imshow(torchvision.utils.make_grid(images))
plt.show()
# 打印 labels
print(' '.join('%11s' % labels[j].numpy() for j in range(4)))
```

运行结果,如下图所示:



我们可以来看一下训练集和测试集的维度。

```
print(trainset.train_data.size())
print(testset.test_data.size())
```

运行结果如下:

```
torch.Size([60000, 28, 28])
torch.Size([10000, 28, 28])
```

训练集包含 60000 张图片,测试集包含 10000 张图片,每张图片大小为 28x28。

定义 RNN 模型

与 CNN 类似,我们可以使用 PyTorch 直接搭建 RNN 模型,首先定义 RNN 类。

```
class Net(nn.Module):
   def init (self):
      super(Net, self). init ()
                             # 使用 LSTM 结构
      self.rnn = nn.LSTM(
          input size = 28, # 输入每个元素的维度, 即图片每行包含 28
个像素点
                            # 隐藏层神经元设置为 84 个
          hidden size = 84,
                              # 隐藏层数目,单层
          num layers=1,
         batch first=True,
                             # 是否将 batch 放在维度的第一位, (batc
h, time step, input size)
      self.out = nn.Linear(84, 10) # 输出层, 包含 10 个神经元, 对应 0~9
数字
```

以上代码是构建 RNN 的核心部分。我们发现 PyTroch 中构建 RNN 模型非常简单,只需简单的几行语句。下面对上面的部分代码做下重点讲解。

代码中 input_size = 28 表示每个输入元素 $x^{< t>}$ 的维度,即图片每行包含 28 个像素点。 hidden_size = 84 将隐藏层神经元设置为 84 个, num_layers=2 表示有两层隐藏层。 self.out = nn.Linear(84, 10)表示输出层,输出为 $0 \sim 9$ 数字。

```
r out, (h n, h c) = self.rnn(x, None) + (h n, h c)
```

为 LSTM 的记忆单元, r_{out} 为输出,每个 $x^{< t>}$ 的输出都会累加在 r_{out} 中。None 表示最初的隐藏层记忆单元为 0。 $out = self.out(r_{out}[:, -1, :])$ 表示选择图片最后一行的结果作为输出。

接下来我们可以建立一个 Net 对象,并打印出来,看看其网络结构。

```
1. net = Net()
2. print(net)
```

运行结果,如下:

非常直观,可以完整清晰地查看我们构建的 RNN 模型结构。

定义损失函数

正如之前利用 PyTorch 构建 CNN 模型的实战过程, 我们仍使用 Adam 梯度优化算法,即:

```
1. criterion = nn.CrossEntropyLoss()
2. optimizer = optim.Adam(net.parameters(), lr=0.0001)
```

训练网络

接下来就是最有趣的地方了。我们只需循环遍历数据迭代器,放入网络的输入层并优化即可。

```
num epoches = 5 # 设置 epoch 数目
 cost = [] # 损失函数累加
for epoch in range (num epoches):
    running loss = 0.0
    for i, data in enumerate(trainloader, 0):
        # 输入样本和标签
        inputs, labels = data
        inputs = inputs.view(-1, 28, 28) # 设置 RNN 输入维度为 (batch, t
 ime step, input size)
        # 每次训练梯度清零
        optimizer.zero grad()
       # 正向传播、反向传播和优化过程
        outputs = net(inputs)
       loss = criterion(outputs, labels)
       loss.backward()
        optimizer.step()
        # 打印训练情况
        running loss += loss.item()
        if i % 2000 == 1999: # 每隔2000 mini-batches, 打印一次
            print('[%d, %5d] loss: %.3f' %
                 (epoch + 1, i + 1, running loss / 2000))
            cost.append(running loss / 2000)
            running loss = 0.0
```

上述代码中需要注意的是,每次迭代训练时都要先把所有梯度清零,即 optimizer.zero_grad()。否则,梯度会累加,造成训练错误和失效。PyTorch 中的 .backward() 能自动完成所有梯度计算。我们发现,PyTorch 中 RNN 的训练代码与 CNN 十分类似,只不过 RNN 的输入维度由 inputs = inputs.view(-1, 28, 28) 语句重新设置

```
为 (batch, time_step, input_size) ,即(4,28,28)。
```

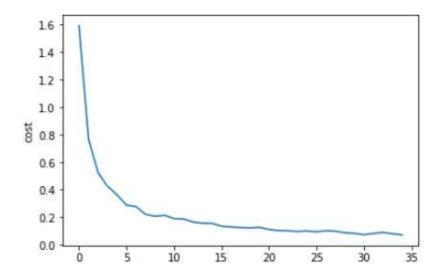
打印的结果如下:

```
[1, 2000] loss: 1.594
    [1, 4000] loss: 0.772
    [1, 6000] loss: 0.528
     [1, 8000] loss: 0.425
    [1, 10000] loss: 0.362
     [1, 12000] loss: 0.287
     [1, 14000] loss: 0.276
     [2, 2000] loss: 0.221
     [2, 4000] loss: 0.206
    [2, 6000] loss: 0.214
     [2, 8000] loss: 0.189
     [2, 10000] loss: 0.187
    [2, 12000] loss: 0.165
     [2, 14000] loss: 0.157
     [3, 2000] loss: 0.155
    [3, 4000] loss: 0.135
     [3, 6000] loss: 0.129
    [3, 8000] loss: 0.125
19. [3, 10000] loss: 0.122
     [3, 12000] loss: 0.126
    [3, 14000] loss: 0.111
     [4, 2000] loss: 0.103
     [4, 4000] loss: 0.100
    [4, 6000] loss: 0.097
     [4, 8000] loss: 0.100
     [4, 10000] loss: 0.094
27. [4, 12000] loss: 0.101
     [4, 14000] loss: 0.098
    [5, 2000] loss: 0.087
    [5, 4000] loss: 0.083
     [5, 6000] loss: 0.073
    [5, 8000] loss: 0.082
     [5, 10000] loss: 0.090
     [5, 12000] loss: 0.080
     [5, 14000] loss: 0.072
```

将所有 Loss 趋势绘制成图,如下所示:

```
1. plt.plot(cost)
```

```
2. plt.ylabel('cost')
3. plt.show()
```



显然,随着迭代训练,Loss逐渐减小。

测试数据

让我们来看一下网络模型在整个测试数据集上的训练效果。

```
1. correct = 0
2. total = 0
3. with torch.no_grad():
4.    for data in testloader:
5.         images, labels = data
6.         images = images.view(-1, 28, 28)
7.         outputs = net(images)
8.         _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
9.         total += labels.size(0)
10.         correct += (predicted == labels).sum().item()
11.
12. print('Accuracy of the network on the 10000 test images: %.3f %%' %
13.         (100 * correct / total))
```

执行结果如下:

Accuracy of the network on the 10000 test images: 97.790 %

结果显示模型在测试集上的准确率达到了 97.790 %。说明我们训练的 RNN 模型性能还是不错的。