

3.3. Алгоритм прямого симплекс-метода

Запишем алгоритм симплекс-метода в виде последовательности шагов и разберем на примере одну из его численных реализаций (так называемый прямой симплекс-метод). Итак, алгоритм состоит из следующих шагов:

ШАГ 0. ВЫБОР НАЧАЛЬНОГО БАЗИСНОГО РЕШЕНИЯ И ЗАПОЛНЕНИЕ НАЧАЛЬНОЙ СИМПЛЕКС-ТАБЛИЦЫ.

(выполняется один раз)

▶ ШАГ 1. ПРОВЕРКА ТЕКУЩЕГО РЕШЕНИЯ НА ОПТИМАЛЬНОСТЬ.
(если решение оптимально, то конец) →

ШАГ 2. ВЫБОР НАПРАВЛЕНИЯ УЛУЧШЕНИЯ РЕШЕНИЯ
И ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТРА θ .

ШАГ 3. ПЕРЕХОД К НОВОМУ (“ЛУЧШЕМУ”) ТЕКУЩЕМУ РЕШЕНИЮ.
ВОЗВРАЩЕНИЕ К ШАГУ 1.

Переходим к подробному описанию шагов алгоритма прямого симплекс-метода, иллюстрируя их примером о планировании выпуска продукции.

Итак, пусть ЗЛП записана с ограничениями-равенствами.

$$f = 4x_1 + 5x_2 \rightarrow \max$$

$$\begin{cases} 4x_1 + 6x_2 + x_3 & = 24 \\ 3x_1 + 2x_2 + x_4 & = 12 \\ x_1 + x_2 + x_5 & = 8 \end{cases}$$

$$x_i \geq 0 \quad (i \in 1:5)$$

ШАГ 0. ВЫБОР НАЧАЛЬНОГО БАЗИСНОГО РЕШЕНИЯ

Выберем в качестве базисных переменных дополнительные переменные x_3, x_4, x_5 .

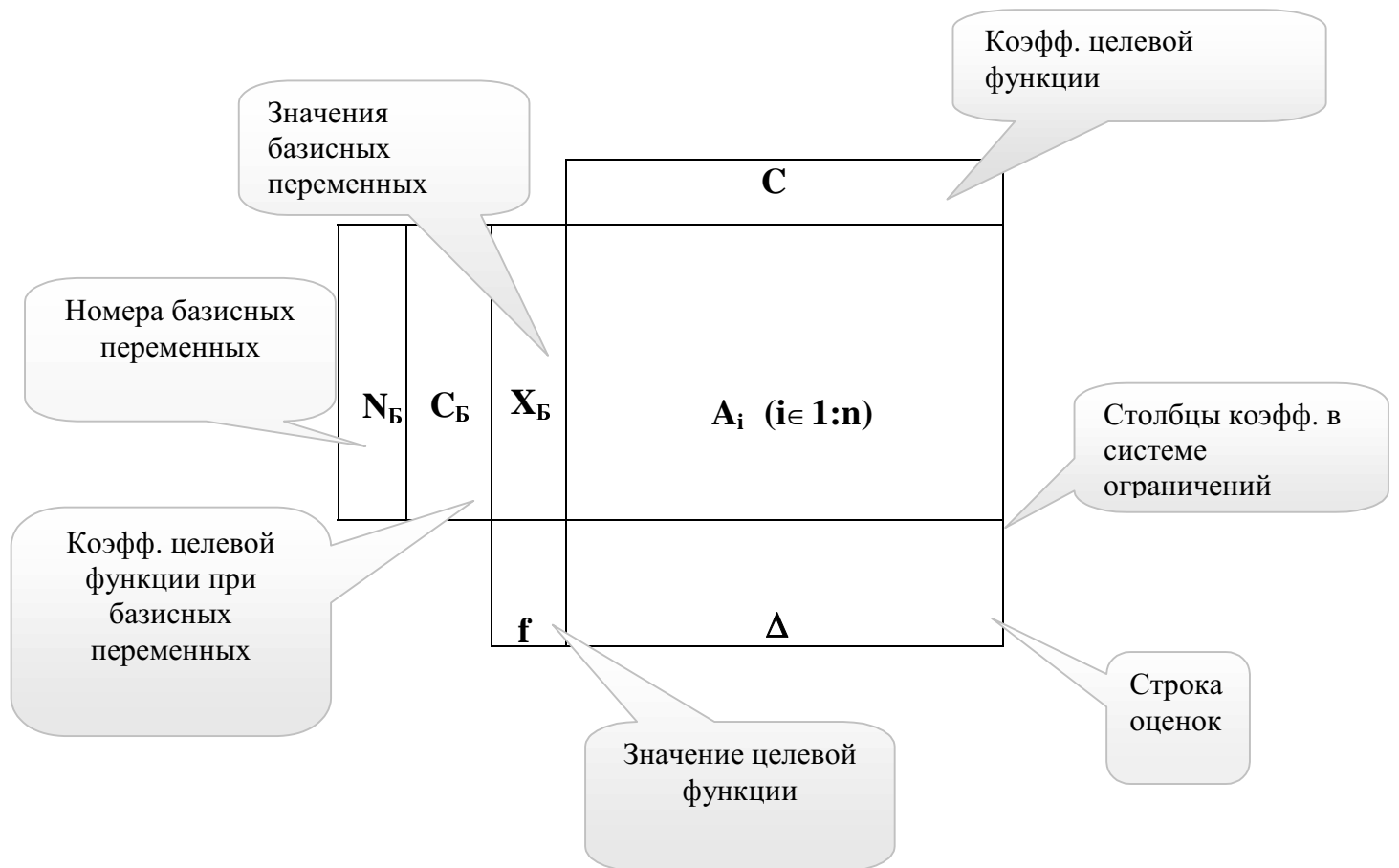
Тогда $x_1 = x_2 = 0$ и начальное базисное решение будет иметь вид

$$X_0 = (0, 0, 24, 12, 8)$$

• Заметим, что дополнительные переменные имеют совершенно ясное содержательное истолкование:

x_3 - это остаток сырья 1-го вида, x_4 - 2-го, а x_5 - 3-го вида. Тогда начальное решение можно интерпретировать следующим образом “если ничего не выпускать ($x_1 = x_2 = 0$), то все запасы сырья перейдут в остаток ($x_3 = 24, x_4 = 12, x_5 = 8$). При этом будет получена нулевая прибыль ($f(X_0) = 0$)”. •

Запишем исходные данные ЗЛП и информацию о начальном решении в таблицу, которая называется симплекс-таблицей (n - число переменных, m - число ограничений).



Начальная симплекс-таблица для нашего примера с базисным решением примет вид, представленный ниже. Значение целевой функции на начальном шаге определяется подстановкой решения X_0 в целевую функцию

N_B	C_B	X_B	1	2	3	4	5
			4	5	0	0	0
3	0	24	4	6	1	0	0
4	0	12	3	2	0	1	0
5	0	8	1	1	0	0	1
			0	-4	-5	0	0

$$f(X_0) = 4 \cdot 0 + 5 \cdot 0 + 0 \cdot 24 + 0 \cdot 12 + 0 \cdot 8 = 0$$

Оценки для каждого столбца (величины, служащие для проверки решения на оптимальность) на начальном шаге определяются по формуле

$$\Delta_j = C_B \cdot A_j - C_j$$

Так для подсчета оценки Δ_1 нужно столбец

$$C_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

скалярно умножить на столбец

$$A_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

и из результата вычесть коэффициент $c_1 = 4$
т.е.

$$\Delta_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} - 4 = 4 \cdot 0 + 3 \cdot 0 + 1 \cdot 0 - 4 = -4$$

Оценка Δ_1 записывается в первый элемент строки Δ .

Аналогично вычисляются остальные оценки.

$$\Delta_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} - 5 = -5, \quad \Delta_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = 0$$

$$\Delta_4 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = 0, \quad \Delta_5 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = 0$$

• Удобнее всего вычислять оценки прямо в таблице. Столбец A_j , оценку которого надо вычислить, умножается скалярно на столбец C_B . Из полученного числа вычитается коэффициент целевой функции, стоящий над столбцом A_j . Результат записывается в строку оценок под столбцом A_j . Заметим, также, что на начальном шаге (т.к. $C_B = (0, 0, 0)$) оценки равны коэффициентам целевой функции с обратным знаком •

Оценки и значение целевой функции вычисляются только на начальном шаге, а в дальнейшем пересчитываются автоматически. Заполнением начальной симплекс-таблицы завершается нулевой шаг симплекс-метода.

ШАГ 1. ПРОВЕРКА ТЕКУЩЕГО РЕШЕНИЯ НА ОПТИМАЛЬНОСТЬ

Критерием оптимальности (или условием того, что имеющаяся вершина является оптимальной) является выполнение условия

$$\Delta_j \geq 0 \quad (j \in 1:n)$$

для всех оценок в строке Δ .

• Если решается ЗЛП на min, то знак неравенства меняется на обратный и условие принимает вид $\Delta_j \leq 0 \quad (j \in 1:n)$ •

Проверим на оптимальность текущее решение в рассматриваемом примере.



ШАГ 2. ВЫБОР НАПРАВЛЕНИЯ УЛУЧШЕНИЯ РЕШЕНИЯ И ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТРА θ



$$-Z_1 \equiv A_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad -Z_2 \equiv A_2 = \begin{bmatrix} 6 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Для улучшения решения выбирается одна из отрицательных оценок, т.е. одно из возможных направлений. (Более точный выбор направления будет описан ниже в замечании). Выберем в примере в качестве направления то, которое отвечает оценке $\Delta_1 = -4$ (в таблице отмечено стрелкой).

После выбора направления $-Z_{j_0}$ проверяется критерий неограниченности целевой функции на множестве решений (см. случай неразрешимости ЗЛП в разд. 2). Он состоит в следующем:

Если среди элементов выбранного направления $-Z_{j_0} \equiv A_{j_0}$ нет положительных, то целевая функция не ограничена на множестве решений и ЗЛП неразрешима.

Если же среди элементов A_{j_0} есть положительные, то решение по выбранному направлению можно улучшить. Для выбранного нами направления в примере

$$A_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

все компоненты положительны.

Теперь остается определить параметр θ , растягивающий (сжимающий) вектор $-Z_{j_0} \equiv A_{j_0}$. Значение этого параметра выбирается по следующему правилу:

$$\theta = \min \left\{ \frac{X_{Bi}}{A_{j_0 i}} \mid A_{j_0 i} > 0 \right\}$$

В симплекс-таблице выбирается наименьшее из отношений элементов столбца X_B к соответствующим положительным элементам вектора направления. Проиллюстрируем сказанное фрагментом симплекс-таблицы.

➔

		1	2	3	4	5
N _Б	X _Б					
3		24 ← → 4	6			
4		12 ← → 3	2			
5		8 ← → 1	1			

Минимум достигается в строке i_0 , соответствующей некоторой базисной переменной (в примере это переменная x_4 . Ее строка отмечена стрелкой). На этом ШАГ 2 завершается.

$$\theta = \min \left\{ \frac{24}{4}, \frac{12}{3}, \frac{8}{1} \right\} = \min \{6, 4, 8\}$$

- 1. Собственно для перехода к новому решению нам важно знать не саму величину θ , а, именно, строку i_0 , где этот минимум достигается.

2. Величина θ может быть использована для более точного выбора направления. Известно, что скачок целевой функции, при переходе к “лучшему” решению равен.

$$\Delta f = -\Delta_{j_0} \cdot \theta \quad (*)$$

(Δ_{j_0} - выбранная оценка, θ - соответствующий ей параметр).

Естественно, хотелось бы при улучшении решения получить максимальный скачок целевой функции. Для этого необходимо:

а). Найти значения θ , соответствующие каждой из отрицательных оценок.

б). Выбрать из полученных величин Δf наибольшую. Ту оценку, которая отвечает максимальной величине скачка Δf , и надо выбирать для определения направления улучшения решения.

Рассмотрим, для нашего примера, какую из двух оценок следует выбрать:

Оценка $\Delta_1 = -4$, $\theta = \min\{24/4, 12/3, 8/1\} = 4$,

$$\Delta f = -(-4) \cdot 4 = 16$$

Оценка $\Delta_2 = -5$, $\theta = \min\{24/6, 12/2, 8/1\} = 4$,

$$\Delta f = -(-5) \cdot 4 = 20$$

Значит сделанный нами выбор был не самым удачным. Если в качестве направления мы выбрали бы то, которое отвечает оценке $\Delta_2 = -5$, значение целевой функции увеличилось бы на 20 единиц, а не на 16, как при выборе оценки $\Delta_1 = -4$. Часто в литературе можно встретить такое правило выбора оценки: “Выбирается оценка максимальная по абсолютной величине”. Соотношение (*) показывает, что оно не всегда справедливо (хотя в нашем примере оно выполняется). Другими словами, максимальной по абсолютной величине оценке не обязательно соответствует максимальный скачок целевой функции (θ может быть очень мало). Правило выбора наилучшего направления можно сформулировать в следующем виде: “Выбирать то направление, которому соответствует максимальная абсолютная величина произведения оценки Δ на θ .”

3. При реализации симплекс-метода на ЭВМ использование правил выбора направления, как по максимальному модулю оценки, так и по максимуму скачка целевой функции, требует дополнительных вычислений, приводит к дополнительным затратам и машинного времени и усложнению программы. В этом случае часто используют правило, по которому выбирают первую отрицательную оценку. •

ШАГ 3. ПЕРЕХОД К НОВОМУ РЕШЕНИЮ.

Переход к новому решению связан с заменой одних базисных переменных на другие. В симплекс-методе такая замена выглядит следующим образом:

N _Б	C _Б	X _Б	1	2	3	4	5
			4	5	0	0	0
3	0	24	4	6	1	0	0
4	0	12	3	2	0	1	0
5	0	8	1	1	0	0	1
			0	-4	-5	0	0

1. Новой базисной переменной становится переменная x_{j_0} , соответствующая выбранной отрицательной оценке Δ_{j_0} (столбец отмечен стрелкой).

В примере этого переменная x_1 .

2. Из базисных переменных исключается та x_{i_0} , которая соответствует строке, где определялась величина

θ (строчка отмечена стрелкой). В примере это переменная x_4 .

Поэтому новую симплекс-таблицу начинают заполнять с того, что в столбцах N_Б и C_Б заменяют номер i_0 на номер j_0 и элемент c_{i_0} на c_{j_0} . (В примере номер 4 заменяют на номер 1 и $c_4 = 0$ заменяют в столбце C_Б на $c_1 = 4$). Далее сохраняют коэффициенты целевой функции в строке C (как не изменяющиеся исходные данные).

N _Б	C _Б	1	2	3	4	5
		4	5	0	0	0
3	0					
1	4					
5	0					

Оставшуюся (выделенную) часть "старой" симплекс-таблицы пересчитывают по методу полного исключения Гаусса-Жордана с ведущим элементом, стоящим на пересечении отмеченной строки (ведущая строка) и отмеченного столбца (ведущий столбец).

Пересчет по методу Гаусса-Жордана означает выполнение следующих действий.

1. Ведущая строка делится на ведущий элемент

N _Б	C _Б	X _Б	1	2	3	4	5
			4	5	0	0	0
3	0	24	4	6	1	0	0
1	4	12	3	2	0	1	0
5	0	8	1	1	0	0	1
			0	-4	-5	0	0

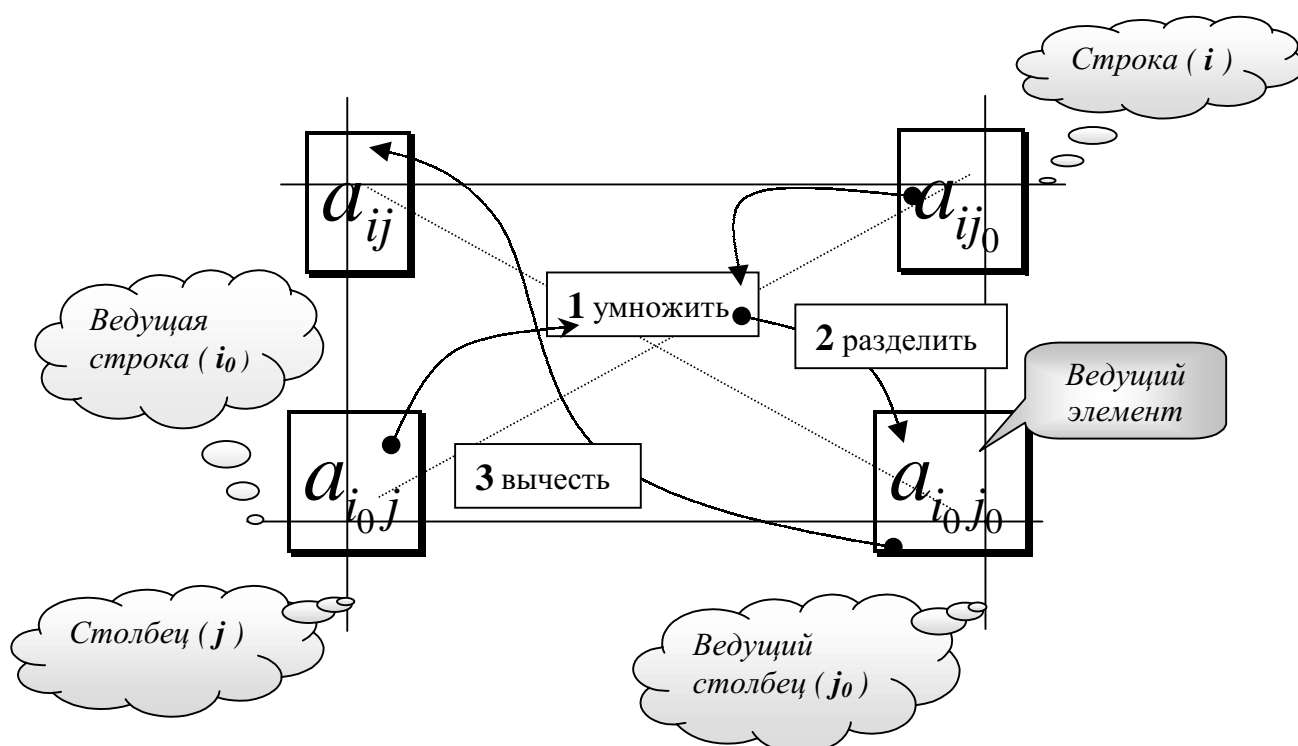
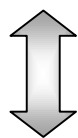
$\frac{1}{3}$

N _Б	C _Б	X _Б	1	2	3	4	5
3	0		0				
1	4	4	1	$\frac{2}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	0
5	0		0				
			0				

Оставшиеся элементы ведущего столбца заполняются нулями.

2. Остальные элементы пересчитываются по формуле "прямоугольника"

$$a_{ij}^* = a_{ij} - \frac{a_{ij_0} \cdot a_{i_0j}}{a_{i_0j_0}}$$



Здесь a^* - элемент новой симплекс-таблицы,

a - элемент "старой" симплекс-таблицы.

(Номера строк и столбцов берутся по оставшейся части таблицы).

Формулу "прямоугольника" легко запомнить, пользуясь приведенным рисунком. "Для того, чтобы определить элемент a_{ij}^* новой симплекс-таблицы, необходимо взять элемент a_{ij} в старой таблице, найти ведущий элемент и построить (мысленно) прямоугольник, как указано на рис. Затем вычесть из a_{ij} произведение элементов противоположной диагонали прямоугольника ($a_{i_0j} \cdot a_{ij_0}$), деленное на ведущий элемент ($a_{i_0j_0}$)".

Пересчитаем элементы первой строки в оставшейся части таблицы.

1

24	4	6	1	0	0
12	3	2	0	1	0
8	1	1	0	0	1
0	-4	-5	0	0	0

$$24 - \frac{12 \cdot 4}{3} = 8$$

2

24	4	6	1	0	0
12	3	2	0	1	0
8	1	1	0	0	1
0	-4	-5	0	0	0

$$6 - \frac{4 \cdot 2}{3} = \frac{10}{3}$$

3

24	4	6	1	0	0
12	3	2	0	1	0
8	1	1	0	0	1
0	-4	-5	0	0	0

$$0 - \frac{4 \cdot 1}{3} = -\frac{4}{3}$$

N _Б	C _Б	X _Б	1	2	3	4	5
3	0	8	0	10/3		-4/3	
1	4	4	1	2/3	0	1/3	0
5	0		0				
			0				

Для ускорения счета

можно пользоваться двумя приемами.

1. Если в ведущей строке есть нулевые элементы, то соответствующие им столбцы переносятся в новую таблицу без изменений.

2. Если в ведущем столбце (старой таблицы) есть нулевые элементы, то соответствующие им строки переносятся в новую таблицу без изменений.

Воспользовавшись первым из этих правил, перенесем без изменений в новую таблицу старые столбцы, соответствующие 3-й и 5-й переменным. После пересчета 1-й строки новая таблица примет вид:

24	4	6	1	0	0
12	3	2	0	1	0
8	1	1	0	0	1
0	-4	-5	0	0	0

$$0 - \frac{1 \cdot 1}{3} = -\frac{1}{3}$$

$$1 - \frac{1 \cdot 2}{3} = \frac{1}{3}$$

$$8 - \frac{1 \cdot 12}{3} = 4$$

N _Б	C _Б	X _Б	1	2	3	4	5
3	0	8	0	10/3	1	-4/3	0
1	4	4	1	2/3	0	1/3	0
5	0	4	0	1/3	0	-1/3	1
			0		0		0

Аналогично пересчитываются элементы третьей строки. (см. выше)

И, наконец, элементы последней строки (значение целевой функции и оценки):

						1	2	3	4	5
N _Б	C _Б	X _Б	4	5	0	0	0	0	0	0
3	0	8	0		1				0	
1	4	4	1		0				0	
5	0	4	0		0				1	
			0	-7/3	0	4/3	0			

24	4	6	1	0	0
12	③	2	0	1	0
8	1	1	0	0	1
0	-4	-5	0	0	0

$$0 - \frac{-4 \cdot 12}{3} = 16$$

$$-5 - \frac{-4 \cdot 2}{3} = -\frac{7}{3}$$

$$0 - \frac{-4 \cdot 1}{3} = \frac{4}{3}$$

Пересчет закончен. Построена новая симплекс-таблица, отвечающая новому базисному решению (или новой вершине множества решений). На этом ШАГ 3, а вместе с ним и полная итерация симплекс-метода завершается.

						1	2	3	4	5	
N _Б	C _Б	X _Б	4	5	0	0	0	0	0	0	C
3	0	8	0	10/3	1	-4/3	0				
1	4	4	1	2/3	0	1/3	0				
5	0	4	0	1/3	0	-1/3	1				
		16	0	-7/3	0	4/3	0				Δ

f ↑

В полученном новом текущем решении базисными неизвестными являются неизвестные x_3 , x_1 и x_5 (столбец N_Б), их значения равны 8, 4, 4 соответственно (столбец X_Б). Значение целевой функции на этом решении равно 16. Переходим к следующей итерации симплекс-метода, т.е. возвращаемся на ШАГ 1.

ШАГ 1. Анализ строки оценок Δ показывает, что текущее решение не является оптимальным (оценка $\Delta_2 = -7/3 < 0$).

ШАГ 2. Так как отрицательная оценка одна ($\Delta_2 < 0$), ее и выбираем для определения направления (значит, в число базисных будем вводить переменную x_2). Находим θ :

$$\theta = \min \left\{ \frac{8}{10/3}, \frac{8}{10/3}, \frac{8}{10/3} \right\} = \frac{12}{5}$$

Минимум достигается в строке, соответствующей переменной x_3 (она будет выведена из числа базисных). Отмечаем ведущую строку, ведущий столбец и ведущий элемент.

ШАГ 3. Заменяем в N_B номер 3 на номер 2, а в столбце C_B $c_3 = 0$ на $c_2 = 5$. Переписываем строку C_B в новую таблицу. Так как в ведущей строке есть два нулевых элемента, то соответствующие им столбцы переносим в новую таблицу без изменений. Делим ведущую строку на ведущий элемент и заполняем нулями ведущий столбец. Остальные элементы выделенной части пересчитываем по методу Гаусса-Жордана (по строкам).

			1	2	3	4	5	
	N_B	C_B	X_B	4	5	0	0	0
2-я строка	2	5	12/5	0	1	3/10	-2/5	0
	1	4	12/5	1	0	-1/5	1/15	0
	5	0	16/5	0	0	-1/10	-1/5	1
			108/5	0	0	7/10	2/5	0
3-я строка								
4-я строка								

$$4 - \frac{8 \cdot (2/3)}{10/3} = \frac{12}{5}$$

$$0 - \frac{1 \cdot (2/3)}{10/3} = -\frac{1}{5}$$

$$1/3 - \frac{(2/3) \cdot (-4/3)}{10/3} = -\frac{1}{15}$$

$$4 - \frac{8 \cdot (1/3)}{10/3} = \frac{16}{5}$$

$$0 - \frac{1 \cdot (1/3)}{10/3} = -\frac{1}{10}$$

$$-1/3 - \frac{1/3 \cdot (-4/3)}{10/3} = -\frac{1}{5}$$

$$16 - \frac{8 \cdot (-7/3)}{10/3} = -\frac{108}{5}$$

$$0 - \frac{1 \cdot (-7/3)}{10/3} = -\frac{7}{10}$$

$$4/3 - \frac{(-7/3) \cdot (-4/3)}{10/3} = \frac{2}{5}$$

Вторая итерация симплекс-метода завершена. Переходим к проверке полученного решения на оптимальность.

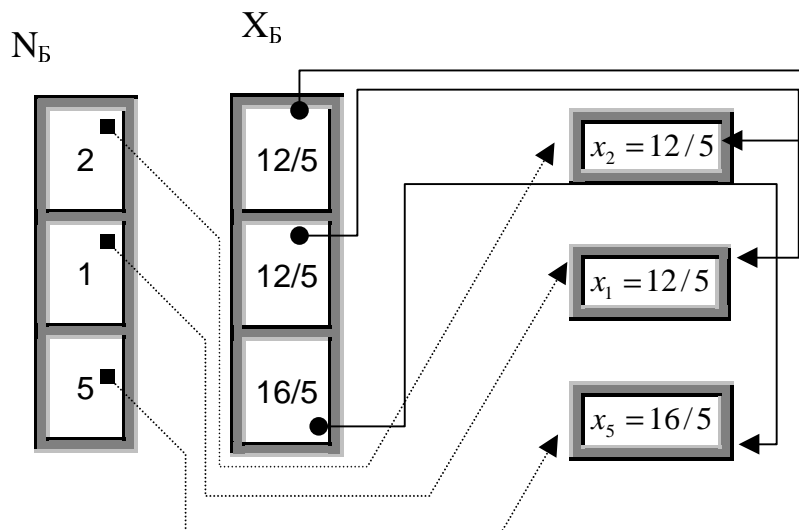
ШАГ 1.

			1	2	3	4	5
	N_B	C_B	X_B				
→	2	5	12/5				
	1	4	12/5				
	5	0	16/5				
			108/5	0	0	7/10	2/5
							0

f
Δ

В строке Δ все оценки положительны или равны нулю. Следовательно, выполняются условия оптимальности $\Delta_j \geq 0 \quad (j \in 1:n)$

Таким образом, мы заключаем, что текущее решение является оптимальным решением ЗЛП (т.е. целевая функция достигла своего максимального значения $f_{\max} = 108/5$).
 Выпишем оптимальное значение из симплекс-таблицы. В столбце N_B хранятся номера базисных переменных, а в столбце X_B их значения.
 Получаем



Остальные переменные (небазисные) равны нулю: $x_3 = 0$, $x_4 = 0$

Значение целевой функции выписываем из клетки f
 $f = 108/5$

Окончательно, **данная ЗЛП имеет следующее оптимальное решение:**

$$X^* = \left(\frac{12}{5}, \frac{12}{5}, 0, 0, \frac{16}{5} \right), \quad f(X^*) = 108/5$$

Такой же результат получен графически (см. раздел 2)

ЭКОНОМИЧЕСКИЙ СМЫСЛ ПОЛУЧЕННЫХ РЕЗУЛЬТАТОВ.

1. Наиболее выгодным является выпуск табуреток и стульев в количестве по 12 шт. за 5 плановых периодов.
2. Прибыль за плановый период составит $108/5$ ед.
3. Сырье 1-го и 2-го видов при этом будет израсходовано полностью ($x_3 = 0$, $x_4 = 0$),
 а остаток сырья 3-го вида (x_5) составит $16/5$ ед. к концу планового периода.