# FORMELSAMLING MATEMATISK STATISTIK, AK 9HP, FMS012 [UPPDATERAD 2007-09-12]

# Sannolikhetsteori

# Sannolikhetsteorins grunder

- Följande gäller för sannolikheter:
  - \*  $0 \le P(A) \le 1$
  - \*  $P(\Omega) = 1$
  - \*  $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$ , om händelserna A och B är oförenliga (disjunkta).
- Additionssatsen för två händelser:  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(A \cap B)$ .
- Betingad sannolikhet:  $P(B | A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$ .
- "Satsen om total sannolikhet":  $P(A) = \sum_{i=1}^{n} P(A \mid H_i) P(H_i)$ , där händelserna  $H_1, \ldots, H_n$  är parvis oförenliga (disjunkta) händelser och  $\bigcup_{i=1}^{n} H_i = \Omega$ .
- A och B är oberoende  $\iff$   $P(A \cap B) = P(A) P(B)$ .
- Antalet olika sätt, m, att dra k element ur n är:
  - \* Med återläggning, med hänsyn till ordning:  $m = n^k$
  - \* Med återläggning, utan hänsyn till ordning:  $m = \binom{n+k-1}{k}$
  - \* Utan återläggning, med hänsyn till ordning:  $m = n(n-1) \dots (n-k+1)$
  - \* Utan återläggning, utan hänsyn till ordning:  $m = \binom{n}{k}$

#### Endimensionella stokastiska variabler

- Fördelningsfunktion för X:  $F_X(x) = P(X \le x)$ .
- Sannolikhetsfunktion för en diskret s.v. X:  $p_X(k) = P(X = k)$ .
- Täthetsfunktionen för en kontinuerlig s.v. X:  $f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx}$ .
- $P(a < X \le b) = F_X(b) F_X(a) = \begin{cases} \sum_{k=a+1}^{b} p_X(k) & \text{om } X \text{ är diskret och } a \text{ och } b \text{ är heltal,} \\ \int_{a}^{b} f_X(x) dx & \text{om } X \text{ är kontinuerlig.} \end{cases}$

### Flerdimensionella stokastiska variabler

• Simultan fördelningsfunktion:

$$F_{X,Y}(x,y) = \mathbf{P}(X \le x, \ Y \le y) = \begin{cases} \sum_{j \le x, \ k \le y} p_{X,Y}(j,k) & \text{om } (X,Y) \text{ är diskret,} \\ \int_{-\infty}^{y} \int_{-\infty}^{x} f_{X,Y}(t,u) \ dt \ du & \text{kontinuerlig.} \end{cases}$$

• 
$$P(g(X, Y) \in A) = \int_{g(x,y)\in A} f_{X,Y}(x,y) dx dy.$$

- Marginell täthetsfunktion för X:  $f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x,y) \, dy$ .
- Att X och Y är oberoende är ekvivalent med att  $F_{X,Y}(x,y) = F_X(x) F_Y(y)$  för alla x och y, samt
  - \*  $p_{X,Y}(j,k) = p_X(j) p_Y(k)$  för alla j och k om X och Y är diskreta s.v..
  - \*  $f_{X,Y}(x,y) = f_X(x) f_Y(y)$  för alla x och y om X och Y är kontinuerliga s.v..
- Betingad sannolikhetsfunktion för X, givet Y = k:  $p_{X|Y=k}(j) = \frac{p_{X,Y}(j,k)}{p_Y(k)}$
- Betingad täthetsfunktion för X, givet Y = y:  $f_{X|Y=y}(x) = \frac{f_{X,Y}(x,y)}{f_Y(y)}$

#### Summor av stokastiska variabler

• Om X och Y är oberoende, så gäller för Z = X + Y,

\* 
$$p_Z(k) = \sum_{i=0}^k p_X(i) \, p_Y(k-i),$$
  
\*  $f_Z(z) = \int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) \, f_Y(z-x) \, dx.$ 

#### Väntevärden

• Väntevärdet av g(X, Y):

$$\mathsf{E}(g(X,Y)) = \left\{ \begin{array}{ll} \sum_{j,k} g(j,k) \, p_{X,Y}(j,k) & \text{om } (X,Y) \text{ \"{a}r diskret}, \\ \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x,y) \, f_{X,Y}(x,y) \, dx \, dy & \text{om } (X,Y) \text{ \"{a}r kontinuerlig}. \end{array} \right.$$

- Väntevärden är linjära, dvs E(ag(X) + bh(Y)) = aE(g(X)) + bE(h(Y)).
- Varians:  $V(X) = E[(X E(X))^2] = E(X^2) [E(X)]^2$ .
- Standardavvikelse:  $D(X) = \sqrt{V(X)}$ .
- Kovarians: C(X, Y) = E[(X E(X))(Y E(Y))] = E(XY) E(X)E(Y).
- Korrelationskoefficient:  $\rho(X, Y) = \frac{\mathsf{C}(X, Y)}{\mathsf{D}(X) \mathsf{D}(Y)}$ .

- Kovariansen är bilinjär, dvs  $C(\sum_j a_j X_j, \sum_k b_k Y_k) = \sum_j \sum_k a_j b_k C(X_j, Y_k).$
- Väntevärde av linjärkombination  $E(\sum_i a_i X_i + b) = \sum_i a_i E(X_i) + b$ .
- Varians av linjärkombination  $V(\sum_i a_i X_i + b) = \sum_i a_i^2 V(X_i) + 2 \sum_{i < j} a_i a_j C(X_i, X_j).$
- X, Y oberoende  $\Rightarrow X, Y$  okorrelerade, dvs  $\mathbf{C}(X, Y) = 0$ .
- Betingat väntevärde för X, givet Y = k:  $\mathbf{E}(X \mid Y = k) = \sum_{i} j p_{X|Y=k}(j)$ .
- Betingat väntevärde för X, givet Y = y:  $\mathbf{E}(X \mid Y = y) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_{X|Y=y}(x) dx$ .
- För betingade väntevärden gäller

$$\mathsf{E}(X) = \left\{ \begin{array}{l} \sum_{k} \mathsf{E}(X \mid Y = k) \, p_Y(k), \\ \int_{-\infty}^{\infty} \mathsf{E}(X \mid Y = y) \, f_Y(y) \, dy. \end{array} \right.$$

• Gauss approximations formler:

$$\mathsf{E}(g(X_1,\ldots,X_n)) \approx g(\mathsf{E}(X_1),\ldots,\mathsf{E}(X_n)).$$

$$\mathsf{V}(g(X_1,\ldots,X_n)) \approx \sum_{i=1}^n c_i^2 \,\mathsf{V}(X_i) + 2 \sum_{i < j} c_i \, c_j \,\mathsf{C}(X_i,\,X_j),$$

$$\operatorname{där} c_i = \left. \frac{\partial g}{\partial x_i}(x_1,\ldots,x_n) \right|_{x_b = \mathsf{E}(X_b),\,\,\forall k}.$$

## Normalfördelning och centrala gränsvärdessatsen

• Om  $X_1,\ldots,X_n$  är oberoende och  $N\left(\mu_1,\,\sigma_1\right),\ldots,N\left(\mu_n,\,\sigma_n\right)$  och  $c_1,\ldots,c_n\in\mathbb{R}$ , så gäller att

$$\sum_{i=1}^n c_i X_i \in N\left(\sum_{i=1}^n c_i \mu_i, \sqrt{\sum_{i=1}^n c_i^2 \sigma_i^2}\right).$$

• Centrala gränsvärdessatsen (CGS):

Om  $X_1, X_2, \dots, X_n$  är oberoende och likafördelade med  $\mathbf{E}(X_i) = \mu$  och  $\mathbf{D}(X_i) = \sigma$ , så gäller att

$$Y_n = X_1 + \cdots + X_n \in AsN(\mathsf{E}(Y_n), \, \mathsf{D}(Y_n)),$$

då  $n \to \infty$ .

• Med utnyttjande av, bland annat, CGS gäller följande approximationer

Hypergeometrisk **Binomial**  $n/N \le 0.1$ . om  $p+n/N \le 0.1$  och  $n \ge 10$ . om  $\frac{N-n}{N-1} npq \ge 10$ . Hypergeometrisk Poisson Hypergeometrisk Normal **Binomial** Poisson om  $p \le 0.1 \text{ och } n \ge 10.$ **Binomial** Normal om  $npq \ge 10$ . Poisson Normal  $\mu \geq 15$ .

# Stokastiska processer med diskret tid

• Övergångssannolikhet:

$$p_{ij} = P(X_{n+1} = j \mid X_n = i)$$

 $\mathbf{P} = \{p_{ij}\}$  är övergångsmatrisen.

• Övergångssannolikhet av ordning *m*:

$$p_{ij}^{(m)} = P(X_{n+m} = j \mid X_n = i)$$

 $\mathbf{P}^{(m)} = \{p_{ij}^{(m)}\}$  är övergångsmatrisen av ordning m.

• Chapman-Kolmogorovs sats:

$$\mathbf{P}^{(m)} = \mathbf{P}^m$$

• Absoluta sannolikheter:  $p_i(n) = P(X_n = i)$ .  $\mathbf{p}(n)$  är radvektorn  $\{p_i(n)\}$ .  $\mathbf{p}(0)$  kallas initialfördelningen.

$$\mathbf{p}(n) = \mathbf{p}(n-1)\mathbf{P} = \mathbf{p}(0)\mathbf{P}^n$$

- Stationär fördelning:  $\pi P = \pi$
- Beständighet: tillstånd i är beständigt om

$$P(X_n = i \text{ för något } n > 0 \mid X_0 = i) = 1$$

annars transient.

- Kommunikation: tillstånd i kommunicerar ensidigt med j om  $p_{ij}^{(m)} > 0$  för något m > 0. Om i kommunicerar ensidigt med j och vice versa kommunicerar i och j tvåsidigt.
- Irreducibilitet: alla tillstånd kommunicerar tvåsidigt. Alla tillstånd är då antingen transienta, positivt beständiga eller nollbeständiga, och de har samma period.
- Existens av stationär fördelning: om  $\{X_n\}$  är irreducibel så existerar en (unik) stationär fördelning om och endast om tillstånden är positivt beständiga.

#### Poissonprocessen

• En homogen Poissonprocess  $\{X(t), t \ge 0\}$  har oberoende och stationära ökningar och

$$X(t + s) - X(s) \in Po(\lambda t).$$

- Avstånden mellan konsekutiva händelser är oberoende och  $Exp(\lambda)$ -fördelade.
- En inhomogen Poissonprocess  $\{X(t), t \ge 0\}$  har oberoende ökningar och

$$X(t+s)-X(s)\in Po(\int_{s}^{s+t}\lambda(u)\,du).$$

Tabell 1: V	anliga	fördelr	ningar
-------------	--------	---------	--------

Fördelning	Tabell 1: Van	liga fördelningar	Väntevärde	Varians
Binomialfördelning, $Bin(n, p)$	$p(k) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k}$	$k=0,1,\ldots,n$	np	npq
Hypergeometrisk fördelning	$p(k) = \frac{\binom{Np}{k} \binom{Nq}{n-k}}{\binom{N}{n}}$	$k \le Np, \\ n - k \le Nq$	пр	$\frac{N-n}{N-1}npq$
Poissonfördelning, Po(µ)	$p(k) = e^{-\mu} \frac{\mu^k}{k!}$	$k=0,1,2,\ldots$	μ	μ
Geometrisk fördelning	$p(k) = pq^k$	$k=0,1,2,\ldots$	q/p	$q/p^2$
ffg-fördelning	$p(k) = pq^{k-1}$	$k=1,2,\ldots$	1/p	$q/p^2$
Normalfördelning, $N\left(\mu,\sigma\right)$	$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$	$x \in \mathbb{R}$	μ	$\sigma^2$
Gammafördelning, $\Gamma(p,\lambda)$	$f(x) = \frac{\lambda^p}{\Gamma(p)} x^{p-1} e^{-\lambda x} (*)$	$x \ge 0$	$p/\lambda$	$p/\lambda^2$
Exponential- fördelning, $Exp(\lambda)$	$f(x) = \lambda e^{-\lambda x}$	$x \ge 0$	$1/\lambda$	$1/\lambda^2$
Rektangel- fördelning, R(a, b)	$f(x) = \frac{1}{b-a}$	$a \le x \le b$	$\frac{a+b}{2}$	$\frac{(a-b)^2}{12}$
Dubbel exponential- fördelning	$F(x) = e^{-e^{-(x-b)/a}}$ (OBS! fördelningsfunktion)	$x \in \mathbb{R},$ $a > 0$	$b + \gamma a (**)$	$\frac{a^2\pi^2}{6}$
Weibull- fördelning	$F(x) = 1 - e^{-\left(\frac{x-b}{a}\right)^{c}}$ (OBS! fördelningsfunktion)	$x \ge b,$ $a, c > 0$	$b + a\Gamma(1 + 1/a)$ $a^{2} \left[\Gamma(1 + 1/a)\right]$	$+\frac{2}{c})-\Gamma^2(1+\frac{1}{c})$
Lognormal- fördelning $\ln X \in N(b, a)$	$f(x) = \frac{1}{\sqrt{x^2 a^2 2\pi}} e^{-\frac{(\ln x - b)^2}{2a^2}}$	$x \ge 0$	$e^{b+a^2/2}$	$e^{2b+2a^2} - e^{2b+a^2}$
$\Gamma(p) = \int_0^\infty$	$\int_{0}^{\infty} x^{p-1} e^{-x} dx,  p > 0$	$\Gamma(p) = 0$	$(p-1)\cdot\Gamma(p-1)$	
$\Gamma(p) = (p-1)!$ om $p$ heltal $\Gamma(\frac{1}{2}) = \sqrt{\pi}$				

$$\Gamma(p) = \int_0^\infty x^{p-1} e^{-x} dx, \quad p > 0$$

$$\Gamma(p) = (p-1) \cdot \Gamma(p-1)$$

$$\Gamma(p) = (p-1)! \quad \text{om } p \text{ heltal}$$

$$\Gamma(\frac{1}{2}) = \sqrt{\pi}$$

(\*\*) 
$$\gamma \approx 0.57722$$
.

# Tvådimensionell normalfördelning

(X,Y) är tvådimensionellt normalfördelad med väntevärdesvektor  $\mu=\begin{pmatrix}\mu_X\\\mu_V\end{pmatrix}$  och kovariansmatris

$$\Sigma = \begin{pmatrix} \sigma_X^2 & \rho \sigma_X \sigma_Y \\ \rho \sigma_X \sigma_Y & \sigma_Y^2 \end{pmatrix} \text{ om } f_{X,Y}(x,y) = \frac{1}{2\pi\sqrt{\det(\Sigma)}} e^{-Q/2}, \quad (x,y) \in \mathbb{R}^2,$$

$$\begin{split} & \text{där det}(\boldsymbol{\Sigma}) = \sigma_X^2 \sigma_Y^2 (1-\rho^2) \text{ och } Q = \left( \begin{array}{c} x - \mu_X \\ y - \mu_Y \end{array} \right)^\mathsf{T} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \left( \begin{array}{c} x - \mu_X \\ y - \mu_Y \end{array} \right). \end{split}$$
 Den betingade fördelningen för  $X$  givet att  $Y = y$  är en endimensionell normalfördelning med

$$\mathbf{E}(X \mid Y = y) = \mu_X + \rho \frac{\sigma_X}{\sigma_Y} (y - \mu_Y),$$

$$\mathbf{V}(X \mid Y = y) = \sigma_Y^2 (1 - \rho^2).$$

# Fördelningar besläktade med normalfördelningar

$$\chi^2$$
-fördelning  $X_1, \dots, X_n \in N(0, 1)$ , oberoende  $\Rightarrow \sum_{i=1}^n X_i^2 \in \chi^2(n)$ .

$$\chi^2(f) = \Gamma(f/2, 1/2)$$

t-fördelning, 
$$t(f)$$
  $X \in N(0, 1), Y \in \chi^2(f), \text{ oberoende } \Rightarrow \frac{X}{\sqrt{Y/f}} \in t(f).$ 

F-fördelning, 
$$F(f_1, f_2)$$
  $X \in \chi^2(f_1), Y \in \chi^2(f_2),$  oberoende  $\Rightarrow \frac{X/f_1}{Y/f_2} \in F(f_1, f_2).$ 

#### Additionsformler

Om  $X_1$  och  $X_2$  oberoende så gäller:

$$X_1 \in Bin(n_1, p), X_2 \in Bin(n_2, p) \Rightarrow X_1 + X_2 \in Bin(n_1 + n_2, p).$$

$$X_1 \in Po(\mu_1), X_2 \in Po(\mu_2)$$
  $\Rightarrow X_1 + X_2 \in Po(\mu_1 + \mu_2).$ 

$$X_1 \in \Gamma(p_1, a), X_2 \in \Gamma(p_2, a)$$
  $\Rightarrow X_1 + X_2 \in \Gamma(p_1 + p_2, a).$ 

$$X_1 \in \chi^2(f_1), X_2 \in \chi^2(f_2)$$
  $\Rightarrow X_1 + X_2 \in \chi^2(f_1 + f_2).$ 

# Statistikteori

# Punktskattningar vid normalfördelning och helt okänd fördelning

## Ett stickprov

Låt  $x_1, \ldots, x_n$  vara observationer av oberoende och likafördelade s.v.  $X_1, \ldots, X_n$  med väntevärde  $\mu$  och standardavvikelse  $\sigma$ . Väntevärdesriktiga skattningar av  $\mu$  och  $\sigma^2$  är då

$$\bullet \ \mu^* = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i = \bar{X}$$
 Om  $X_i \in N\left(\mu, \, \sigma\right) \, \text{så} \, \mu^* \in N\left(\mu, \, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$ 

• 
$$(\sigma^2)^* = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu)^2$$
 då  $\mu$  känd. Om  $X_i \in N\left(\mu, \sigma\right)$  så  $\frac{n(\sigma^2)^*}{\sigma^2} \in \chi^2(n)$ 

• 
$$(\sigma^2)^* = S^2 = \frac{Q}{n-1} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$$
 då  $\mu$  okänd. Om  $X_i \in N \left(\mu, \, \sigma\right)$  så  $\frac{Q}{\sigma^2} \in \chi^2(n-1)$ 

#### Flera stickprov

Låt  $x_{i1}, \ldots, x_{in_i}$  vara ober. obs. från  $N(\mu_i, \sigma)$  då  $i = 1, \ldots, k$ . Då är

• 
$$(\sigma^2)^* = S^2 = \frac{Q}{f} = \frac{(n_1 - 1)S_1^2 + \dots + (n_k - 1)S_k^2}{(n_1 - 1) + \dots + (n_k - 1)}$$
 Eftersom  $X_{ij} \in N(\mu_i, \sigma)$  så  $\frac{Q}{\sigma^2} \in \chi^2(f)$ 

#### Vanliga skattningsmetoder

• ML-skattning:

Låt  $x_1, \ldots, x_n$  vara observationer av  $X_1, \ldots, X_n$ , som är oberoende s.v. med täthets- (sannolikhets-) funktion  $f(x_i; \theta)$ ,  $i = 1, \ldots, n$  ( $p(x_i; \theta)$ ,  $i = 1, \ldots, n$ ).

ML-skattningen av parametern  $\theta$  är det  $\theta_{\rm ML}^*$  som maximerar likelihood-funktionen

$$L(\theta; x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} p(x_1; \theta) \cdot p(x_2; \theta) \cdot \dots \cdot p(x_n; \theta), \\ f(x_1; \theta) \cdot f(x_2; \theta) \cdot \dots \cdot f(x_n; \theta). \end{cases}$$

• MK-skattning:

Låt  $x_1, \ldots, x_n$  vara oberoende observationer av stokastiska variabler med  $\mathsf{E}(X_i) = \mu_i(\theta)$ , där funktionerna  $\mu_i$  är kända och parametern  $\theta$  okänd.

MK-skattningen av parametern  $\theta$  är det  $\theta_{ ext{MK}}^*$  som minimerar förlustfunktionen

$$Q(\theta; x_1, \ldots, x_n) = \sum_{i=1}^n (x_i - \mu_i(\theta))^2.$$

• Viktad MK-skattning:

(Förutsättningar enligt MK-skattning ovan.) Den viktade MK-skattningen av  $\theta$  är det  $\theta_{\text{MK}}^*$  som minimerar förlustfunktionen

$$Q(\theta; x_1, \ldots, x_n) = \sum_{i=1}^n \lambda_i (x_i - \mu_i(\theta))^2,$$

där  $\lambda_i$  är en följd av vikter, t.ex.  $\lambda_i = 1/\sigma_i^2$ , där  $\sigma_i^2 = \mathbf{V}(X_i)$ .

# Konfidensintervall

- Konfidensintervall med konfidensgrad  $1 \alpha$  för väntevärdet av en normalfördelad skattning: Om  $\theta^*(X_1, \dots, X_n) \in N(\theta, \mathsf{D}(\theta^*))$  så
  - $I_{\theta} = (\theta^* \pm \lambda_{\alpha/2} \cdot \mathsf{D}(\theta^*))$  om  $\mathsf{D}(\theta^*)$  är känd
  - $I_{\theta} = (\theta^* \pm t_{\alpha/2}(f) \cdot \mathsf{d}(\theta^*))$  om  $\mathsf{D}(\theta^*) = c \cdot \sigma$  där  $\sigma = \mathsf{D}(X_i)$ , c är en konstant och  $(\sigma^2)^* = S^2 = \frac{Q}{f} \mod \frac{Q}{\sigma^2} \in \chi^2(f)$
- Konfidensintervall med konfidensgrad  $1 \alpha$  för väntevärdet i en normalapproximation: Om  $\theta^*(X_1, \dots, X_n) \subseteq N(\theta, D(\theta^*))$  enligt CGS (el. dyl.) så
  - $I_{\theta} \approx (\theta^* \pm \lambda_{\alpha/2} \cdot \mathsf{D}(\theta^*))$  om  $\mathsf{D}(\theta^*)$  är känd
  - $I_{\theta} \approx (\theta^* \pm \lambda_{\alpha/2} \cdot \mathbf{d}(\theta^*))$  om  $\mathbf{D}(\theta^*)$  skattas med  $\mathbf{d}(\theta^*)$
  - $I_{\theta} \approx (\theta^* \pm t_{\alpha/2}(f) \cdot \mathbf{d}(\theta^*))$  om  $\mathbf{D}(\theta^*)$  skattas med  $\mathbf{d}(\theta^*)$  där  $\mathbf{D}(\theta^*) = c \cdot \sigma$  med  $\sigma = \mathbf{D}(X_i)$ , c är en konstant och  $(\sigma^2)^* = S^2 = \frac{Q}{f}$
- Konfidensintervall med konfidensgrad  $1 \alpha$  för variansen i en normalfördelning:

Om 
$$X_1, \ldots, X_n \in N$$
  $(\mu, \sigma) \text{ med } (\sigma^2)^* = S^2 = \frac{Q}{f} \text{ och } \frac{Q}{\sigma^2} \in \chi^2(f) \text{ så}$ 

$$I_{\sigma^2} = \left(\frac{f \cdot s^2}{\chi^2_{\alpha/2}(f)}, \frac{f \cdot s^2}{\chi^2_{1-\alpha/2}(f)}\right)$$

## Hypotestest

Styrkefunktion:  $h(\theta) = P(H_0 \text{ förkastas } || \theta \text{ är det rätta parametervärdet})$ 

Speciellt: Signifikansnivån,  $\alpha = P(H_0 \text{ förkastas } || H_0 \text{ sann})$ 

#### Regression

# Enkel linjär regression

- Modell:  $y_i = \alpha + \beta x_i + \varepsilon_i$ ,  $\varepsilon_i \in N(0, \sigma)$ .
- Parameterskattningar:

$$\alpha^* = \bar{y} - \beta^* \bar{x}, \qquad \beta^* = \frac{S_{xy}}{S_{xx}}, \qquad (\sigma^2)^* = s^2 = \frac{Q_0}{n-2}, \qquad Q_0 = S_{yy} - \frac{S_{xy}^2}{S_{xx}}.$$

$$\alpha^* \in N\left(\alpha, \, \sigma\sqrt{\frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{S_{xx}}}\right), \qquad \beta^* \in N\left(\beta, \, \frac{\sigma}{\sqrt{S_{xx}}}\right), \qquad \frac{Q_0}{\sigma^2} \in \chi^2(n-2),$$

$$C(\alpha^*, \, \beta^*) = -\bar{x} \cdot \frac{\sigma^2}{S_{xx}}, \qquad \mu_0^* = \alpha^* + \beta^* x_0 \in N\left(\alpha + \beta x_0, \, \sigma\sqrt{\frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}}}\right).$$

$$S_{xx} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2, \qquad S_{yy} = \sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2, \qquad S_{xy} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}).$$

• Ett prediktionsintervall med konfidensgrad 1 - p för  $y(x_0) = \alpha + \beta x_0 + \varepsilon_0$  ges av

$$I_{y(x_0)} = \left(\alpha^* + \beta^* x_0 \pm t_{p/2}(n-2) \cdot s \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}}}\right)$$

• Ett kalibreringsintervall med konfidensgrad 1 – p för  $x_0 = \frac{y_0 - \alpha}{\beta}$  ges av

$$I_{x_0} = \left(x_0^* \pm t_{p/2}(n-2) \cdot \frac{s}{\beta^*} \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_0^* - \bar{x})^2}{S_{xx}}}\right) \qquad \text{där} \qquad x_0^* = \frac{y_0 - \alpha^*}{\beta^*}$$

# Multipel linjär regression

- Modell:  $y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i^{(1)} + \beta_2 x_i^{(2)} + \ldots + \beta_p x_i^{(p)} + \varepsilon_i, \quad \varepsilon_i \in N (0, \sigma).$
- Med matrisrepresentation kan modellen skrivas  $\mathbf{y} = X\boldsymbol{\beta} + \mathbf{e}$  med

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \qquad X = \begin{pmatrix} 1 & x_1^{(1)} & \dots & x_1^{(p)} \\ 1 & x_2^{(1)} & \dots & x_2^{(p)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n^{(1)} & \dots & x_n^{(p)} \end{pmatrix}, \qquad \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_p \end{pmatrix}, \qquad \mathbf{e} = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix}$$

• Parameterskattningar:

$$\beta^{*} = (X^{T}X)^{-1}X^{T}\mathbf{y}, \qquad \mathbf{V}(\beta^{*}) = \sigma^{2}(X^{T}X)^{-1},$$

$$(\sigma^{2})^{*} = s^{2} = \frac{Q_{0}}{n - (p + 1)}, \qquad Q_{0} = \mathbf{y}^{T}\mathbf{y} - \beta^{*T}X^{T}\mathbf{y}, \qquad \frac{Q_{0}}{\sigma^{2}} \in \chi^{2}(n - (p + 1)),$$

$$\beta_{i}^{*} \in N\left(\beta_{i}, \, \sigma\sqrt{\text{element}(ii) \text{ i } (X^{T}X)^{-1}}\right),$$

$$\mu_{0}^{*} = \mathbf{x}_{0}\beta^{*} \in N\left(\mu_{0}, \, \sigma\sqrt{\mathbf{x}_{0}(X^{T}X)^{-1}\mathbf{x}_{0}^{T}}\right) \quad \text{där} \quad \mathbf{x}_{0} = \left(1 \quad x_{0}^{(1)} \quad \dots \quad x_{0}^{(p)}\right)$$