

# Project2 report

810101401

رضا چهرقانی

810101540 امیر نداف فهمیده

810101575 مصطفی کرمانی نیا

مخزن گیتهاب این پروژه:

[https://github.com/mostafa-kermaninia/OS\\_LAB\\_P2](https://github.com/mostafa-kermaninia/OS_LAB_P2)

آخرین کامیت:

caf21b737f86ed482b53dea1dd39a77d10079644

---

● پرسش 1) کتابخانه‌های سطح کاربر در 6xv، برای ایجاد ارتباط میان برنامه‌های کاربر و کرنل به کار می‌روند. این کتابخانه‌ها شامل توابعی هستند که از فراخوانی‌های سیستمی استفاده می‌کنند تا دسترسی به منابع سخت‌افزاری و نرم‌افزاری سیستم عامل ممکن شود. با تحلیل فایل‌های موجود در متغیر **ULIB** در 6xv، توضیح دهید که چگونه این کتابخانه‌ها از فراخوانی‌های سیستمی بهره می‌برند؟ همچنین، دلایل استفاده از این فراخوانی‌ها و تأثیر آنها بر عملکرد و قابلیت حمل برنامه‌ها را شرح دهید.

در 6xv، کتابخانه‌های کاربری که در پوشه ULIB قرار دارند، واسطی بین برنامه‌های کاربری و کرنل فراهم می‌کنند که شامل توابعی است که مستقیماً از System Callها استفاده می‌کنند. این توابع با فراخوانی‌های سیستمی، امکان دسترسی به منابع کرنل و در نهایت منابع سخت‌افزاری را به برنامه‌های کاربری می‌دهند. برای استفاده از System Call، برنامه کاربری ابتدا باید به کرنل سیگنالی برای ورود به "حالت کرنل" بدهد. در این حالت، کرنل به اجرای کد مربوط به System Call پرداخته و پس از اتمام، دوباره کنترل را به برنامه کاربری برمی‌گرداند.

دلایل و تأثیرات استفاده از فراخوانی‌های سیستمی

استفاده از فراخوانی‌های سیستمی از طریق کتابخانه‌های کاربر در 6xv دارای مزایای متعددی است:

- کتابخانه‌های کاربر پیچیدگی تعامل مستقیم با سخت‌افزار را پنهان می‌کنند و توسعه برنامه‌های کاربری را ساده‌تر می‌سازند.

---

- با محدود کردن دسترسی مستقیم به سخت افزار، کرنل می تواند سیاست های امنیتی را اعمال کرده و اطمینان حاصل کند که فرآیندها در محدوده های مجاز عمل می کنند.
- با ارائه مجموعه ای یکپارچه از فراخوانی های سیستمی، کتابخانه های کاربر در 6xv تعامل با کرنل را استاندارد کرده و برنامه ها را قابل حمل تر می سازند.
- فراخوانی های سیستمی امکان مدیریت خطا در سطح کرنل را فراهم می کنند، که می تواند با شکست هایی مثل کمبود حافظه یا خطاهای دسترسی به فایل به صورت کارآمدتری برخورد کند.

### تأثیر بر قابلیت حمل و عملکرد

استفاده از فراخوانی های سیستمی از طریق کتابخانه های کاربر، با رعایت استانداردهای مشابه سیستم های شبه یونیکس، بر قابلیت حمل برنامه ها تأثیر مثبتی دارد و مهاجرت برنامه های 6xv به سایر سیستم های مبتنی بر یونیکس را تسهیل می کند. با این حال، انتقال بین فضای کاربر و فضای کرنل در طی فراخوانی های سیستمی باعث کاهش عملکرد می شود، زیرا نیاز به تغییر وضعیت یا همان context switch دارد. این کاهش عملکرد، بهای امنیت و پایداری است که مکانیزم های حفاظتی کرنل فراهم می کنند.

### تحلیل فایل های موجود

متغیر ULIB (در makefile) :

```
ULIB = ulib.o usys.o printf.o umalloc.o
```

این متغیر از 4 تا object file تشکیل می شود. حالا برای تشخیص system call های آنها باید به کد منبع آن ها مراجعه کنیم:

### 1. ulib.c

این فایل کد منبع `ulib.o` است و شامل توابع کمکی‌ای مانند `strcpy`، `strcmp`، `strlen`، `memset`، `strchr`، `memmove` و `gets`، `stat`، `atoi` است که به عنوان توابع سطح کاربر عمل می‌کنند (پس در `h.user` اظهار یا `declare` شده اند) می‌باشد. از این توابع، تنها دو تابع `stat` و `gets` از فراخوانی‌های سیستمی بهره می‌برند:

- تابع `gets`: این تابع برای خواندن ورودی از `stdin`، از فراخوانی سیستمی `read` استفاده می‌کند. هر کاراکتر از ورودی با استفاده از این فراخوانی در یک حلقه خوانده می‌شود و در متغیر یا آرایه مشخصی ذخیره می‌گردد.

- تابع `stat`: این تابع سه فراخوانی سیستمی `open`، `close` و `fstat` را برای دسترسی به فایل‌ها و خواندن اطلاعات متادیتای آن‌ها (مانند سائز فایل) استفاده می‌کند. ابتدا فایل مورد نظر با `open` باز می‌شود، سپس با `fstat` اطلاعات فایل به دست می‌آید و در نهایت با `close` فایل بسته می‌شود.

## 2. `usys.S`

این فایل یک کد اسمبلی است و کد منبع `usys.o` است و شامل پوشاننده‌های (`wrappers`) فراخوانی‌های سیستمی است. در این فایل، یک ماکرو به نام `SYSCALL` تعریف شده که وظیفه ایجاد این پوشاننده‌ها را بر عهده دارد:

```
#define SYSCALL(name) \
    .globl name; \
    name: \
        movl $SYS_ ## name, %eax; \
        int $T_SYSCALL; \
        ret
```

این ماکرو به ازای هر فراخوانی سیستمی، نام آن را به صورت `global` اعلام کرده و شماره فراخوانی سیستمی مربوطه را در رجیستر `eax` قرار می‌دهد، سپس دستور `int $T_SYSCALL` را اجرا می‌کند (`$T_SYSCALL` برابر با 64 است زیرا شماره تله فراخوانی سیستمی 64 است و برنامه جهت فراخوانی سیستمی دستور `int 64` را فراخوانی می‌کند) که باعث ایجاد یک وقفه نرم‌افزاری شده و کنترل را به کرنل منتقل می‌کند.

## 3. `printf.c`

---

فایل printf.c کد منبع printf.o و شامل توابعی مانند printf، putchar و printf است که برای چاپ کردن اطلاعات به خروجی مورد استفاده قرار می‌گیرند. تنها تابع putchar از فراخوانی سیستمی استفاده می‌کند (در تو تابع دیگر از تابع putchar استفاده شده است):

- تابع putchar: این تابع از فراخوانی سیستمی write برای ارسال یک کاراکتر مشخص به fd مورد نظر (که معمولاً stdout است) استفاده می‌کند.

از آنجا که توابع printf و printf در نهایت putchar را فراخوانی می‌کنند، به‌طور غیرمستقیم از فراخوانی سیستمی write استفاده می‌کنند تا اطلاعات را به خروجی ارسال کنند.

#### 4. umalloc.c

این فایل کد منبع umalloc.o است و شامل توابعی مانند free، malloc و morecore است. تابع malloc برای تخصیص حافظه پویا و free برای آزاد کردن آن به کار می‌روند و هیچکدام مستقیماً از فراخوانی‌های سیستمی استفاده نمی‌کنند. (تابع free پوینتر را به عنوان ورودی می‌گیرد که این پوینتر به یک آدرس از حافظه اشاره می‌کند و سپس این بخش از حافظه را آزاد می‌کند و تابع malloc برای تخصیص حافظه ی پویا با اندازه ی مشخص استفاده می‌شود که مقدار خروجی آن یک اشاره گر void به حافظه ی تخصیص داده شده است.) اما تابع morecore که برای افزایش فضای حافظه مورد نیاز فرآیند استفاده می‌شود، از فراخوانی سیستمی sbrk بهره می‌برد تا فضای حافظه پرداز را به میزان دلخواه افزایش دهد.

- پرسش 2) فراخوانی‌های سیستمی تنها روش برای تعامل برنامه‌های کاربر با کرنل نیستند. چه روش‌های دیگری در لینوکس وجود دارند که برنامه‌های سطح کاربر می‌توانند از طریق آنها به کرنل دسترسی داشته باشند؟ هر یک از این روش‌ها را به اختصار توضیح دهید.

---

به دسته‌بندی و توضیح هر یک از این روش‌ها می‌پردازیم:

## 1. وقفه‌ها (Interrupts)

وقفه‌ها سیگنال‌هایی هستند که برای درخواست سرویس از کرنل استفاده می‌شوند و شامل دو دسته کلی هستند:

- وقفه‌های سخت‌افزاری (Hardware Interrupts): این وقفه‌ها به صورت آسنکرون (بدون وابستگی به جریان اجرای فعلی برنامه) توسط سخت‌افزارهای خارجی مانند صفحه کلید، موس یا کارت شبکه تولید می‌شوند و بدون وابستگی به جریان فعلی برنامه‌ها، CPU را برای انجام عملیات خاص فرا می‌خوانند. به عنوان مثال، فشردن کلید، حرکت موس یا دریافت بسته از شبکه، وقفه‌ای را ایجاد می‌کند که CPU را به یک روال سرویس‌دهی وقفه (ISR) هدایت می‌کند تا نیاز دستگاه برطرف شود. پس از اتمام این فرآیند، کنترل به برنامه قبلی باز می‌گردد.

- وقفه‌های نرم‌افزاری (Software Interrupts) یا Trap‌ها: این وقفه‌ها توسط خود برنامه‌ها تولید می‌شوند و بصورت سنکرون اجرا می‌شوند و اغلب برای درخواست سرویس از سیستم عامل یا انجام عملیات خاص استفاده می‌شوند. نمونه‌هایی از این وقفه‌ها عبارتند از:

- System Calls: فراخوانی‌های سیستمی که مستقیماً دستورات کرنل را فرا می‌خوانند.
- Exceptions: استثناهایی که توسط CPU هنگام بروز خطاهایی مانند تقسیم بر صفر یا دسترسی غیرمجاز به حافظه ایجاد می‌شوند.
- Signals: سیگنال‌ها پیام‌هایی هستند که از طریق کرنل برای آگاه‌سازی فرآیندها از رویدادهای خاص ارسال می‌شوند؛ مانند SIGKILL برای خاتمه فوری فرآیند و SIGINT برای متوقف کردن فرآیند با ترکیب Ctrl + C یا SIGTERM برای ارسال یک سیگنال پایان به یک فرآیند استفاده می‌شود.

## 2. سیستم فایل‌های مجازی (Pseudo-filesystems)

سیستم فایل‌های /proc و /sys اینترفیس‌های مجازی هستند که داده‌های ساختارهای کرنل را در دسترس برنامه‌های کاربر قرار می‌دهند. پس، استفاده از این فایل سیستم‌ها نیز، نیازمند دسترسی به هسته است.

---

- `/proc`: این فایل سیستم دسترسی به اطلاعات سیستمی و وضعیت پردازنده‌ها را فراهم می‌کند. هر پردازنده یک دایرکتوری مختص خود در `/proc` دارد که شامل اطلاعاتی مانند شناسه، وضعیت و حافظه مصرفی آن است.

- `/sys`: این فایل سیستم اطلاعات و تنظیمات مربوط به سخت‌افزار و درایورها را نمایش می‌دهد. به کمک این سیستم فایل، می‌توان تنظیمات سخت‌افزاری سیستم را در زمان اجرا تغییر داد.

### 3. Netlink Sockets

سوکت‌های Netlink امکان ارتباط بین کرنل و برنامه‌های سطح کاربر را فراهم می‌کنند و به‌ویژه در پیکربندی و مدیریت شبکه و مانیتورینگ رویدادهای شبکه به کار می‌روند. این سوکت‌ها برای ارسال پیام‌های دوجته بین پردازنده‌ها و کرنل طراحی شده‌اند.

### 4. واسط‌های شبکه و کتابخانه‌های سطح کاربر

واسط شبکه (Network Interface): برنامه‌ها می‌توانند از طریق سوکت‌ها با کرنل و دیگر پردازنده‌ها ارتباط برقرار کنند. این روش برای ارتباطات شبکه‌ای و انتقال داده‌ها از طریق TCP/IP کاربرد دارد.

کتابخانه‌های سطح کاربر (User-space Libraries): بسیاری از توابع پیچیده مانند توابع شبکه یا مدیریت دستگاه‌ها از طریق کتابخانه‌هایی مانند `libc` ارائه می‌شوند که توابع پیچیده کرنل را در قالبی ساده برای برنامه‌های کاربر فراهم می‌کنند.

این روش‌ها مکمل فراخوانی‌های سیستمی هستند و با ارائه یک لایه انتزاعی و واسط‌های متنوع، امکان تعامل امن و کارآمد با کرنل را برای برنامه‌های کاربر فراهم می‌کنند. این تنوع ابزارها، توسعه‌دهندگان را قادر می‌سازد تا نیازهای خاص هر برنامه را به بهترین شکل برطرف کنند و در عین حال امنیت و پایداری سیستم را حفظ نمایند.

### ● پرسش 3) آیا باقی تله‌ها را نمی‌توان در سطح `DPL_USER` فعال نمود؟ چرا؟

خیر، در سیستم عامل 6xv، امکان اجرای تله‌های دیگر توسط سطح دسترسی کاربر (`DPL_USER`) وجود ندارد و اگر یک پردازنده بخواهد `interrupt` دیگری را فعال کند، 6xv به آن این اجازه را نمی‌دهد و با یک استثنای `protection exception` مواجه می‌شوند. در 6xv، توابع مرتبط با مدیریت اینتراپت‌ها و تله‌ها از طریق ماکروی

SETGATE در IDT (جدول توصیفگر اینترپت) پیکربندی می‌شوند و تله‌های سیستمی با DPL\_USER تنظیم می‌شوند تا از طریق آن‌ها، تنها فراخوانی‌های سیستمی (که کنترل شده‌اند) توسط سطح کاربر فعال شوند. در صورتی که یک پردازنده کاربر تلاش کند تله‌ای خارج از این محدوده را فعال کند، سیستم با یک استثنای حفاظتی (protection exception) به این عمل پاسخ می‌دهد و پردازش به وکتور شماره ۱۳ هدایت می‌شود. این سازوکار مانع از اجرای تله‌های غیرمجاز می‌شود و تنها به تله‌های مجاز اجازه اجرا می‌دهد. در ادامه، توضیحاتی از دلایل این محدودیت و مکانیزم‌های پشت آن می‌نویسیم:

- محدودیت سطح دسترسی: در معماری 86x، برای دسترسی به تله‌ها، سطح اولویت جاری (CPL) پردازنده باید برابر یا کمتر از سطح دسترسی توصیفگر تله (DPL) باشد. تله‌های سطح کرنل دارای DPL سطح 0 هستند و فقط پردازنده‌هایی با این سطح دسترسی امکان فعال‌سازی آن‌ها را دارند. از سوی دیگر، تله‌های سطح کاربر که برای فراخوانی‌های سیستمی استفاده می‌شوند، تنها به DPL\_USER (سطح 3) محدود شده‌اند.
- جلوگیری از دسترسی غیرمجاز به کرنل: یکی از مهم‌ترین دلایل محدود کردن دسترسی به تله‌ها جلوگیری از سوءاستفاده‌های احتمالی است. به عنوان مثال، اگر به یک برنامه کاربر اجازه داده شود که تله‌های کرنل را بدون محدودیت فعال کند، این برنامه می‌تواند از این قابلیت برای اجرای کد مخرب در سطح کرنل و دسترسی به تمامی منابع و امکانات سیستم استفاده کند. چنین سوءاستفاده‌ای می‌تواند به تغییرات غیرمجاز در داده‌ها و دسترسی به منابع حساس سیستم منجر شود که امنیت سیستم عامل را به طور جدی به خطر می‌اندازد.
- محافظت در برابر خطاهای کاربر: اگر برنامه‌های کاربر به تله‌های کرنل دسترسی داشتند، هر باگ در کد کاربر می‌توانست به کل سیستم آسیب برساند. سیستم عامل با محدود کردن دسترسی‌ها از تأثیر احتمالی این مشکلات بر پایداری و امنیت کرنل جلوگیری می‌کند.

● پرسش 4) در صورت تغییر سطح دسترسی، **ss** و **esp** روی پشته **Push** می‌شود. در غیر این صورت **Push** نمی‌شود. چرا؟

در سیستم‌های مبتنی بر معماری 86x، هنگامی که تله‌ای فعال می‌شود و تغییر سطح دسترسی از کاربر به کرنل رخ می‌دهد، ذخیره ی **ss** و **esp** روی پشته ضروری است. دلیل این امر موارد زیر است:

- استفاده از پشته مجزا برای کرنل: هر پردازنده دارای دو پشته است؛ پشته کاربر و پشته کرنل. هنگامی که پردازنده از سطح کاربر به سطح کرنل منتقل می‌شود (مثلاً در زمان یک فراخوانی سیستمی یا وقفه)، باید از پشته‌ای استفاده شود که فقط برای عملیات کرنل اختصاص داده شده است. این جداسازی، ایمنی اطلاعات پردازنده در سطح کاربر و ثبات کرنل را تضمین می‌کند.
- ذخیره مقادیر SS و ESP: برای انتقال به پشته کرنل، مقادیر ثبات‌های SS (به معنی Stack Segment و مربوط به بخش پشته) و ESP (به معنی Extended Stack Pointer و اشاره‌گر به بالای پشته) که در حال حاضر به پشته کاربر اشاره می‌کنند، روی پشته جدید (پشته کرنل) ذخیره می‌شوند. این ذخیره‌سازی برای بازگشت به حالت قبلی پس از اتمام عملیات کرنل ضروری است؛ زیرا بدون آن، پردازنده نمی‌تواند به درستی به پشته کاربر بازگردد.
- عدم نیاز به ذخیره‌سازی در صورت عدم تغییر سطح دسترسی: اگر تله در همان سطح دسترسی فعلی اجرا شود (مثلاً اگر در سطح کرنل فعال شده و نیازی به تغییر سطح نباشد)، نیازی به ذخیره SS و ESP نیست؛ زیرا پردازنده همچنان از همان پشته قبلی استفاده می‌کند و تغییری در دسترسی و پشته مورد استفاده رخ نمی‌دهد.

(نکته ی تقریباً اضافی اما مهم) دلایل استفاده از دو پشته (پشته کاربر و پشته کرنل):

1. حفظ وضعیت پردازنده: پشته کاربر شامل اطلاعات وضعیت پردازنده قبل از تغییر سطح دسترسی است؛ ذخیره SS و ESP کمک می‌کند تا وضعیت پشته کاربر در بازگشت به آن بازیابی شود.
2. حفاظت از پشته کاربر: پشته کاربر ممکن است حاوی اطلاعات حساسی باشد؛ استفاده از پشته کرنل از افشای اطلاعات کاربر توسط عملیات کرنل جلوگیری می‌کند.
3. جلوگیری از سرریز پشته: پشته کرنل از احتمال سرریز پشته کاربر در عملیات کرنل و خرابی سیستم جلوگیری می‌کند.
4. جداسازی سطح دسترسی: استفاده از پشته‌های جداگانه به حفظ امنیت و پایداری سیستم کمک کرده و جدایی سطوح دسترسی را تقویت می‌کند.

● پرسش 5) در مورد توابع دسترسی به پارامترهای فراخوانی سیستمی به طور مختصر توضیح دهید. چرا در `argptr()` بازه آدرس‌ها بررسی می‌گردد؟ تجاوز از بازه معتبر، چه مشکل امنیتی ایجاد می‌کند؟ در



---

صورت عدم بررسی بازه ها در این تابع، مثالی بزنید که در آن، فراخوانی سیستمی `read_sys()` اجرای سیستم را با مشکل روبرو سازد.

توابع `argptr`، `argint` و `argstr` و `argfd` در 6xv برای دسترسی به پارامترهای فراخوانی های سیستمی استفاده می شوند که از فضای کاربر به فضای کرنل منتقل می شوند. این توابع وظیفه دارند تا مقدار یا آدرس آرگومان ها را از استک پروسه ی فراخوانی شده دریافت کنند و قبل از استفاده، بررسی کنند که این آدرس ها در محدوده مجاز حافظه پروسه قرار داشته باشند. این بررسی ها به دلایل امنیتی و جلوگیری از دسترسی غیرمجاز به حافظه سایر پردازها ضروری هستند.

### 1. تابع `argint(int n, int *ip)`

این تابع برای دریافت آرگومان های عددی از نوع `int` طراحی شده است. این تابع ابتدا آدرس آرگومان `n`-ام را با استفاده از رجیستر `ESP` محاسبه می کند. از آنجا که در استک، آرگومان های ورودی از بالای استک (آدرس بیشتر) به پایین (آدرس کمتر) ذخیره می شوند، و آدرس بازگشت آخرین مقدار ذخیره شده در استک است و آرگومان های ورودی تابع قبل از آن است، و آدرس سر استک هم در رجیستر `ESP` است، برای یافتن آدرس `n`-امین آرگومان، رابطه زیر استفاده می شود:  $ptr = ESP + 4 + n * 4$

پس از به دست آوردن آدرس، این آدرس همراه اشاره گر به حافظه مدنظر برای مقدار `int` به تابع `fetchint` ارسال می شود. پس تابع `fetchint` برای دسترسی به مقدار موجود در آن آدرس فراخوانی می شود و بررسی می کند که آیا این آدرس معتبر است یا خیر (آیا آدرس ارسالی `4 +` بایت که اندازه ی `int` است، در حافظه پردازه است یا نه). در صورت موفقیت، مقدار `int` آرگومان در متغیر مرجع داده شده در آرگومان دوم ذخیره می شود؛ در غیر این صورت، مقدار 1- بازی گردد.

### 2. تابع `argptr(int n, char **pp, int size)`

تابع `argptr` برای دریافت آرگومان هایی از نوع اشاره گر (پوینتر) طراحی شده است که به بلاک حافظه ای از یک اندازه مشخص اشاره می کنند. این تابع سه آرگومان می گیرد: شماره آرگومان مورد نظر، اشاره گر به یک اشاره گر (`char** pp`) که در آن آدرس حافظه ذخیره می شود، و اندازه بلاک حافظه به بایت که باید دسترسی پذیر باشد. حالا ابتدا از `argint` برای دریافت مقدار آدرس پوینتر استفاده می شود. این آدرس ممکن است به داده ای در فضای کاربر اشاره کند که باید با دقت بررسی شود. سپس، بازه آدرس بررسی می شود تا اطمینان حاصل شود که کل بلاک

---

حافظه (از آدرس شروع تا آدرس شروع + size) در محدوده حافظه پرتازه قرار دارد. در صورت معتبر بودن آدرس، اشاره گر به این آدرس در pp ذخیره می شود و مقدار صفر بازی گردد. اگر این شرایط برقرار نباشند، مقدار 1- به عنوان خطا بازی گردد.

### 3. تابع `argstr(int n, char **pp)`

تابع `argstr` برای دریافت آرگومان هایی از نوع رشته (string) طراحی شده است. این تابع دو آرگومان می گیرد: شماره آرگومان مورد نظر و اشاره گری به یک اشاره گر `char*` که آدرس رشته در آن ذخیره خواهد شد. حالا ابتدا، با استفاده از `argint`، آدرس ابتدای رشته دریافت می شود. سپس این آدرس به تابع `fetchstr` ارسال می شود. تابع `fetchstr` وظیفه دارد که بررسی کند آیا این آدرس در محدوده حافظه پرتازه قرار دارد و رشته با یک کاراکتر نال (`\0`) خاتمه یافته است یا خیر.

مراحل انجام کار در `fetchstr`: ابتدا آدرس شروع رشته بررسی می شود که آیا در محدوده حافظه پرتازه قرار دارد یا خیر. سپس از آدرس داده شده به سمت پایین پیمایش می شود و به دنبال کاراکتر نال می گردد. اگر کاراکتر نال یافت شود، رشته به درستی شناسایی شده و مقدار اشاره گر به رشته در pp ذخیره می شود و طول رشته (بدون نال) بازگردانده می شود. اما در صورتی که کاراکتر نال یافت نشود و به انتهای محدوده حافظه پرتازه برسد، مقدار 1- بازگردانده می شود تا نشان دهد رشته نال-ترمینیتد نبوده و یا آدرس معتبر نیست.

### 4. تابع `argfd(int n, int *pfd, struct file **pf)`

تابع `argfd` برای دریافت آرگومان های نوع فایل دیسکریپتور (file descriptor) در یک فراخوانی سیستمی طراحی شده است. این تابع سه ورودی دارد: شماره پارامتر مورد نظر (مثلاً n) که مشخص می کند کدام پارامتر فایل دیسکریپتور مورد نظر است، و اشاره گری به یک متغیر `int` که مقدار فایل دیسکریپتور در آن ذخیره خواهد شد، و اشاره گری به یک اشاره گر از نوع `struct file*` که به فایل مرتبط با فایل دیسکریپتور اشاره می کند. عملکرد این تابع به این صورت است که ابتدا `argint` برای دریافت مقدار فایل دیسکریپتور از استک فراخوانی می شود. اگر `argint` نتواند مقدار صحیحی را برگرداند (به عنوان مثال اگر پارامتر n خارج از محدوده باشد)، تابع `argfd` با مقدار 1- به عنوان خطا پایان می یابد. سپس مقدار فایل دیسکریپتور بررسی می شود: این مقدار نباید کمتر از صفر باشد، همچنین نباید از حداکثر تعداد فایل های مجاز (`NOFILE`) بیشتر باشد، و در نهایت، چک می شود که آیا این فایل دیسکریپتور به یک فایل باز در جدول فایل های باز پرتازه اشاره می کند یا خیر. برای این کار، از `myproc()`

`>ofile[fd]` استفاده می‌شود تا اطمینان حاصل شود فایل دیسکریپتور به یک فایل معتبر اشاره می‌کند. در صورتی که تمام شرایط برقرار باشند و فایل دیسکریپتور معتبر باشد، تابع مراحل زیر را انجام می‌دهد: اگر اشاره‌گر `pfd` معتبر باشد، مقدار فایل دیسکریپتور (`fd`) در آن ذخیره می‌شود، و اگر اشاره‌گر `pf` معتبر باشد، اشاره‌گر به فایل (`f`) در آن قرار داده می‌شود. در نهایت، اگر تمام بررسی‌ها موفقیت‌آمیز باشند، تابع مقدار صفر را به عنوان نتیجه موفقیت‌آمیز بودن عملیات بازمی‌گرداند. اما اگر هر کدام از این بررسی‌ها به دلیل نامعتبر بودن فایل دیسکریپتور شکست بخورند، تابع 1- را برمی‌گرداند.

### اهمیت بررسی بازه آدرس‌ها در `argptr`

تابع `argptr` به این دلیل بازه آدرس‌ها را بررسی می‌کند که اطمینان حاصل کند دسترسی به حافظه تنها در محدوده مجاز پروسه فعلی انجام می‌شود. در صورت عدم بررسی بازه آدرس، پردازش ممکن است به حافظه پروسه‌های دیگر یا حتی کرنل دسترسی پیدا کند که می‌تواند به مشکلات امنیتی منجر شود؛ مانند دسترسی غیرمجاز به داده‌های حساس پردازش‌های دیگر و توانایی افشا یا دستکاری آن‌ها یا ایجاد اختلال در اجرای سایر پردازش‌ها یا کرش کردن کرنل و ناپایداری آن.

### مثال از فراخوانی سیستمی `sys_read`

در فراخوانی سیستمی `sys_read`، آرگومان‌ها به صورت زیر دریافت و بررسی می‌شوند:

```
int
sys_read(void)      Reza Chehreghani, 2 days ago • Upload base model
{
    struct file *f;
    int n;
    char *p;

    if(argfd(0, 0, &f) < 0 || argint(2, &n) < 0 || argptr(1, &p, n) < 0)
        return -1;
    return fileread(f, p, n);
}
```

در این کد، ابتدا `argfd` مقدار `file descriptor` را دریافت و بررسی می‌کند. سپس `argint` مقدار `n` (حداکثر بایت‌هایی که باید خوانده شود) را دریافت می‌کند. در نهایت، `argptr` به کار می‌رود تا اطمینان حاصل شود که

---

محدوده آدرسی که p (بافر) به آن اشاره می‌کند در حافظه مجاز پردازش قرار دارد و می‌توان به تعداد n بایت از آن دسترسی داشت.

اگر این بررسی بازه آدرس انجام نشود و برنامه‌ای تابع read (این فراخوانی مربوط به تابع read است) را با یک مقدار max بسیار بزرگ فراخوانی کند، سیستم‌عامل هنگام خواندن داده‌ها از فایل و نوشتن آن‌ها در بافر p از محدوده حافظه پردازش خارج شده و ممکن است داده‌ها را در حافظه سایر پردازش‌ها یا بخش‌های حساس کرنل ذخیره کند. این امر می‌تواند مشکلات گفته شده را بوجود آورد یا حتی منجر به سرریز شدن بافر یا ایجاد trap شود.

بنابراین، بررسی بازه آدرس در argptr در sys\_read و توابع مشابه، از دسترسی غیرمجاز، افشای داده‌ها و ناپایداری سیستم جلوگیری کرده و امنیت سیستم را تضمین می‌کند.

#### • بررسی گام‌های اجرای فراخوانی سیستمی در سطح کرنل توسط gdb

دستور bt در GDB برای نمایش پشته (Backtrace) استفاده می‌شود. این دستور تمامی فریم‌های تابع در حال اجرا را لیست می‌کند، از جمله آدرس‌های بازگشت، نام توابع، و محل (فایل و خط) مربوطه.

```
(gdb) bt
#0  syscall () at syscall.c:173
#1  0x80105ebd in trap (tf=0x8dffefb4) at trap.c:43
#2  0x80105c6a in alltraps () at trapasm.S:20
#3  0x8dffefb4 in ?? ()
Backtrace stopped: previous frame inner to this frame (corrupt stack?)
```

- 0 Frame: تابع فعلی که در آن اجرا متوقف شده، syscall است. این تابع در فایل syscall.c و خط 173 قرار دارد.

- 1 Frame: این تابع، trap، با آرگومان 4tf=0x8dffefb4 فراخوانی شده است. در فایل trap.c و خط 43 قرار دارد. این نشان می‌دهد که خطای مربوطه در حین اجرای یک تله (trap) رخ داده است.

- 2 Frame: تابع alltraps در خط 20 از فایل اسمبلی trapasm.S قرار دارد. این معمولاً بخشی از مدیریت استثنای پایین سطح سیستم عامل است.

- 3 Frame: یک فریم ناشناخته است که در آدرس حافظه 4x8dffefb0 قرار دارد. GDB قادر به شناسایی این بخش از کد یا ارتباط آن با کدی خاص نیست.

- خط آخر: این پیام نشان می‌دهد که پشته ممکن است خراب شده باشد (Corrupt Stack).

دستور down برای حرکت در فریم‌های پشته (Stack Frames) استفاده می‌شود. وقتی یک باگ یا توقف در تابعی رخ می‌دهد، GDB اطلاعات مربوط به فریم فعلی و فریم‌های بالا را در پشته نشان می‌دهد. وقتی در فریم‌های بالاتر پشته (مثل تابع فراخواننده) هستیم و می‌خواهیم به فریم پایین‌تر (توابع فرزند یا توابعی که مستقیماً اجرا شده‌اند) حرکت کنیم، از دستور down استفاده می‌کنیم. هر بار اجرای دستور ما را یک فریم پایین‌تر می‌برد.

```
(gdb) up
#1 0x80105ebd in trap (tf=0x8dffefb4) at trap.c:43
43      syscall();
(gdb) p tf->eax
$1 = 5
```

در اینجا با دستور up به فریم ۱ می‌رویم. مقدار رجیستر eax برابر ۵ می‌باشد. اما شماره فراخوانی سیستمی getpid() برابر ۱۱ می‌باشد که برابر نمی‌باشند. دلیل آن است که برای اجرای یک برنامه سطح کاربر تعدادی فراخوانی سیستمی قبل و بعد آن اجرا می‌شوند. مثلاً برای اجرای کامند ورودی، پردازش sh موظف است تا با فراخوانی سیستمی fork یک پردازش جدید بسازد و سپس خود پردازش جدید با فراخوانی سیستمی exec برنامه را لود می‌کند و در اتمام کارش با فراخوانی سیستمی exit به کار خودش پایان می‌دهد. همچنین پس از اتمام اجرای پردازش جدید، دوباره پردازش sh با فراخوانی سیستمی علامت \$ را در صفحه چاپ کرده و با یک فراخوانی سیستمی دیگر منتظر کامند جدید می‌ماند.

```
(gdb) p tf->eax
$8 = 11
```

همانطور که مشاهده می‌کنید مقدار رجیستر eax در چاپ هشتم برابر با شماره فراخوانی سیستمی (getpid) می‌باشد.

#### ● ارسال آرگومان‌های فراخوانی‌های سیستمی

برای این بخش ما برای ارسال آرگومان‌ها از ثبات‌ها استفاده می‌کنیم به این صورت که در برنامه سطح کاربر آرگومان را در یکی از ثبات‌ها قرار داده و در تابع مربوطه برای سیستم‌کال، آرگومان را از آن ثبات دریافت می‌کنیم. در فایل sysproc.c یک تابع به صورت زیر داریم که مقدار عدد را از رجیستر ebx می‌گیرد و به تابع سازنده پالیندروم که در فایل proc.c وجود دارد پاس می‌دهد. (نحوه ساختن یک سیستم‌کال در بولت بعدی توضیح داده شده است)

```
86
87  int sys_create_palindrome(void)
88  {
89      int num;
90      struct proc *p = myproc();
91      num = p->tf->ebx;
92      create_palindrome(num);
93      return 0;
94  }
95
```

تابع create\_palindrome در فایل proc.c به صورت زیر پالیندروم عدد را می‌سازد.

```
541
542  void
543  create_palindrome(int num){
544      int ans = num;
545      while (num != 0)
546      {
547          ans = ans * 10 + num % 10;
548          num /= 10;
549      }
550      cprintf("%d\n", ans);
551  }
552
```

دقت شود که definition این تابع در فایل def.h قرار دارد.

برای تست این برنامه هم برنامه ای در سطح کاربر می نویسیم که کاربر با وارد کردن دستور پالیندروم و یک عدد به دنبال اون مثل 123 palindrome پالیندروم عدد مورد نظر را بگیرد.

```
C proc.c C palindrome.c X C sysproc.c
C palindrome.c > ...
1  #include "types.h"
2  #include "user.h"
3
4  void create_palindrome1(int num)
5  {
6      int perv_val;
7      asm volatile(
8          "movl %%ebx, %0;"
9          "movl %1, %%ebx;"
10         : "=r"(perv_val)
11         : "r"(num));
12     create_palindrome();
13     asm volatile("movl %0, %%ebx" : : "r"(perv_val));
14 }
15
16 int main(int argc, char *argv[])
17 {
18     if (argc < 2)
19     {
20         printf(1, "Didn't enter the number\n");
21         exit();
22     }
23     int num = atoi(argv[1]);
24     create_palindrome1(num);
25     exit();
26 }
```

همانطور که می بینید این برنامه در فایل palindrome.c به این صورت نوشته شده است که با استفاده از تابع create\_palindrome1 با استفاده از کد اسمبلی که در آن قرار دارد محتوای رجیستر ebx را در perv\_val می ریزد و مقدار num را در این رجیستر قرار می دهد. سپس سیستم کال مربوطه را صدا می زند و بعد از اتمام سیستم کال، مقدار رجیستر ebx را به مقدار قبلی خود برمی گرداند.

### ● نحوه اضافه کردن فراخوانی های سیستمی

برای اضافه کردن فراخوانی سیستمی به سیستم عامل، باید چند جا آن ها را اضافه کنیم:

- user.h

```
void create_palindrome(void);
int move_file(const char *, const char *);
int sort_syscalls(int);
int list_all_processes(void);
int get_most_invoked_syscall(int);
```

- syscall.h

```
#define SYS_create_palindrome 22
#define SYS_move_file 23
#define SYS_sort_syscalls 24
#define SYS_get_most_invoked_syscall 25
#define SYS_list_all_processes 26
```

- syscall.c

```
extern int sys_create_palindrome(void);
extern int sys_move_file(void);
extern int sys_sort_syscalls(void);
extern int sys_list_all_processes(void);
extern int sys_get_most_invoked_syscall(void);

static int (*syscalls[])(void) = {
...
[SYS_create_palindrome] sys_create_palindrome,
[SYS_move_file] sys_move_file,
[SYS_sort_syscalls] sys_sort_syscalls,
[SYS_get_most_invoked_syscall]
sys_get_most_invoked_syscall,
[SYS_list_all_processes] sys_list_all_processes,
};
```

- usys.S

```
SYSCALL(create_palindrome)
SYSCALL(move_file)
SYSCALL(sort_syscalls)
SYSCALL(get_most_invoked_syscall)
SYSCALL(list_all_processes)
```

1. پیاده سازی فراخوانی سیستمی انتقال فایل

تابع sys\_move\_file را در فایل sysfile.c که برای فراخوانی‌های سیستمی File-system می‌باشد تعریف می‌کنیم. در ابتدا متغیرهای محلی مورد نیاز را اضافه می‌کنیم.



```
int sys_move_file(void)
{
    struct inode *ip, *dp_new, *dp_old;
    struct dirent de;
    char name[DIRSIZ], *src_file, *dest_dir;
    uint off;
```

برای خواندن آرگومان‌ها از استک یعنی فایل منبع و آدرس مقصد، از تابع `argstr` استفاده می‌کنیم که آرگومان فراخوانی سیستمی به اندازه کلمه `n` را به عنوان نشانگر رشته‌ای واکشی می‌کند.

```
// Fetch arguments from user space
if (argstr(0, &src_file) < 0 || argstr(1, &dest_dir) < 0)
    return -1;
```

در ابتدا هر فراخوانی سیستمی `File_system` باید تابع `begin_op` را صدا بزنیم.

```
begin_op();
```

ما برای آنکه بتوانیم یک فایل را انتقال دهیم یعنی از یک دایرکتوری حذف و به یک دایرکتوری دیگر ببریم، نیازی نداریم در فایل اصلی تغییری ایجاد کنیم و فقط کافی است تا دایرکتوری جدید را به فایل لینک کنیم و لینک دایرکتوری فعلی به فایل را حذف کنیم. برای این کار ما نیاز به دایرکتوری فعلی فایل داریم. بنابراین از تابع `nameiparent` استفاده می‌کنیم تا `inode` مربوط به آن را به ما بدهد. این تابع همچنین رشته `name` را نیز پر می‌کند که اسم فایل می‌باشد.

```
// Look up source directory
if ((dp_old = nameiparent(src_file, name)) == 0){
    end_op();
    return -1;
}
```

حال برای آنکه بتوانیم فایل را از دایرکتوری مبدا حذف کنیم، باید بدانیم که فایل در کدام `entry` آن قرار دارد. برای این کار از تابع `dirlookup` استفاده می‌کنیم که مقدار `off` را برای ما پر می‌کند. همچنین این تابع، `inode` مربوط به فایل را نیز می‌دهد.

```
// Look up source file
if((ip = dirlookup(dp_old, name, &off)) == 0){
    end_op();
    return -1;
}
```

حال که `inode` دایرکتوری مبدا و فایل را داریم، فقط `inode` دایرکتوری مقصد می‌ماند که آن را به کمک تابع `namei` بدست می‌آوریم که با گرفتن آدرس یک فایل به صورت رشته، `inode` آن را برمیگرداند.

```
// Look up destination directory
if((dp_new = namei(dest_dir)) == 0){
    end_op();
    return -1;
}
```

حال که همه inode های لازم را داریم. به سراغ انجام عملیات انتقال می‌رویم. اول دایرکتوری مقصد را به فایل لینک می‌کنیم. این کار را با تابع `dirlink` انجام می‌دهیم که اسم فایل و شماره inode آن و دایرکتوری مقصد را به عنوان آرگومان می‌گیرد. البته قبل چک می‌کنیم که روی یک device قرار داشته باشند. نکته‌ای که وجود دارد آن است که برای انجام عملیات روی یک inode باید آن را در حین عملیات lock کنیم. که در ابتدا با تابع `ilock` دایرکتوری مقصد را قفل کرده و در انتها هم با `iunlockput` قفل را باز کرده و ارجاع به آن inode در حافظه را رها می‌کنیم.

```
// Link the file in the destination directory
ilock(dp_new);
if(dp_new->dev != ip->dev || dirlink(dp_new, name, ip->inum) < 0){
    iunlockput(dp_new);
    end_op();
    return -1;
}
iunlockput(dp_new);
```

حال باید لینک دایرکتوری فعلی فایل را حذف کنیم. از آنجایی که تابع آماده برای `dirunlink` نداریم، باید به صورت دستی این کار را انجام دهیم. بنابراین یک فایل از ساختار `dirent` که برای entry ها در دایرکتوری استفاده می‌شود درست می‌کنیم و تمام خانه‌های آن را برابر صفر می‌کنیم. سپس این `dirent` را در محل `off` دایرکتوری مبدا می‌نویسیم. با این کار در واقع لینک را حذف کرده‌ایم. با حذف این لینک در واقع این گونه به نظر می‌رسد که فایل از دایرکتوری مبدا حذف شده است.

```
// Unlink the file from its original location
memset(&de, 0, sizeof(de));
ilock(dp_old);
if(writei(dp_old, (char*)&de, off, sizeof(de)) != sizeof(de)){
    iunlockput(dp_old);
    end_op();
    return -1;
}
iunlockput(dp_old);
```

## 2. پیاده سازی فراخوانی سیستمی مرتب سازی فراخوانی های یک پردازنده

برای پیاده سازی این تابع، ابتدا باید تغییراتی ایجاد کنیم تا فراخوانی‌های سیستمی یک پردازش را ذخیره کند. بنابراین به ساختار `struct proc` چند متغیر اضافه می‌کنیم. از آرایه به طول ۶۴ برای نگه داری فراخوانی‌های سیستمی استفاده می‌کنیم. یعنی حداکثر ۶۴ تا فراخوانی سیستمی را می‌توانیم بشماریم.

```
#define MAX_SYSCALLS 64 // Maximum number of distinct system calls to track
struct proc {
    ...
    int syscalls_count; // count number of system calls
    int syscall_num[MAX_SYSCALLS]; // system calls number
    char *syscall_name[MAX_SYSCALLS]; // system calls name
};
```

هنگام مقداردهی اولیه یک پردازش، تعداد فراخوانی‌های سیستمی را برابر صفر قرار می‌دهیم.

```
// Initialize number of system calls
p->syscalls_count = 0;
```

برای چاپ نام یک فراخوانی سیستمی، یک آرایه از اسامی فراخوانی‌های سیستمی تشکیل می‌دهیم تا اسامی را نگه دارد و به ازای هر فراخوانی سیستمی، نام آن را هم در ساختار `proc` ذخیره می‌کنیم.

```
static char *syscall_names[] = {
    [SYS_fork]      "fork",
    [SYS_exit]      "exit",
    [SYS_wait]      "wait",
    [SYS_pipe]      "pipe",
    [SYS_read]      "read",
    [SYS_kill]      "kill",
    [SYS_exec]      "exec",
    [SYS_fstat]     "fstat",
    [SYS_chdir]     "chdir",
    [SYS_dup]       "dup",
    [SYS_getpid]    "getpid",
    [SYS_sbrk]      "sbrk",
    [SYS_sleep]     "sleep",
    [SYS_uptime]    "uptime",
    [SYS_open]      "open",
    [SYS_write]     "write",
    [SYS_mknod]     "mknod",
    [SYS_unlink]    "unlink",
    [SYS_link]      "link",
    [SYS_mkdir]     "mkdir",
    [SYS_close]     "close",
    [SYS_create_palindrome] "create_palindrome",
    [SYS_move_file]  "move_file",
}
```

```
[SYS_sort_syscalls]           "sort_syscalls",
[SYS_get_most_invoked_syscall]
"get_mostttt_invoked_syscall",
[SYS_list_all_processes]       "list_all_processes",
};
```

برای ذخیره سازی فراخوانی‌های سیستمی، قبل از اجرای تابع آن، به شرط آنکه تعداد فراخوانی‌های سیستمی بیشتر از ۶۴ نشود، شماره و نام آن را در انتهای آرایه اضافه می‌کنیم.

```
void
syscall(void)
{
    int num;
    struct proc *curproc = myproc();

    num = curproc->tf->eax;
    if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
        // Track the system call
        if (curproc->syscalls_count < MAX_SYSCALLS) {
            curproc->syscall_num[curproc->syscalls_count] = num;
            curproc->syscall_name[curproc->syscalls_count] = syscall_names[num];
            curproc->syscalls_count++;
        }

        curproc->tf->eax = syscalls[num]();
    } else {
        cprintf("%d %s: unknown sys call %d\n",
                curproc->pid, curproc->name, num);
        curproc->tf->eax = -1;
    }
}
```

حال برای فراخوانی سیستمی `sort_syscalls`، تابع `sys_sort_syscalls` را در فایل `sysproc.c` که مربوط به فراخوانی‌های سیستمی پردازنده‌ها می‌باشد، تعریف می‌کنیم. این تابع آرگومان ورودی یعنی `pid` را از استک خوانده و تابع `sort_syscalls` را صدا می‌زند که در فایل `proc.c` تعریف شده است. دلیل این کار این است که اطلاعات پردازنده‌ها در متغیر `ptable` قرار دارد که این متغیر فقط در فایل `proc.c` در دسترس می‌باشد.

```
int sys_sort_syscalls(void) {
    int pid;

    if (argint(0, &pid) < 0)
        return -1;
    return sort_syscalls(pid);
}
```

در تابع `sort_syscalls`، ابتدا پردازنده‌ها را با تابع `acquire` قفل می‌کنیم. سپس به دنبال `pid` مورد نظر می‌گردیم. حال که پردازنده را پیدا کردیم، آرایه‌ای که فراخوانی‌های سیستمی را در آن ذخیره می‌کنیم را به کمک `bubble sort` مرتب می‌کنیم. سپس آن‌ها را چاپ می‌کنیم. البته چک می‌کنیم که اگر از یک فراخوانی سیستمی چند بار استفاده شده است، آن را فقط یک بار چاپ کنیم.

```
int
sort_syscalls(int pid)
{
    int i, j, tmp_num, last_one = 0;
    char *tmp_name;
    struct proc *p;

    // Find the process with the given PID
    acquire(&ptable.lock);
    for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
        if(p->pid == pid){
            // Sort system calls
            for(i = 0; i < p->syscalls_count-1; i++){
                for(j = 0; j < p->syscalls_count-i-1; j++){
                    if(p->syscall_num[j] > p->syscall_num[j+1]){
                        tmp_num = p->syscall_num[j];
                        tmp_name = p->syscall_name[j];

                        p->syscall_num[j] = p->syscall_num[j+1];
                        p->syscall_name[j] = p->syscall_name[j+1];

                        p->syscall_num[j+1] = tmp_num;
                        p->syscall_name[j+1] = tmp_name;
                    }
                }
            }

            cprintf("System calls for process %d:\n", pid);
            for(i = 0; i < p->syscalls_count-1; i++)
                if(p->syscall_num[i] != last_one){
                    cprintf("Syscall #%d: %s\n", p->syscall_num[i], p->syscall_name[i]);
                    last_one = p->syscall_num[i];
                }

            release(&ptable.lock);
            return 0;
        }
    }
    release(&ptable.lock);
    return -1;
}
```

3. پیاده‌سازی فراخوانی سیستمی برگرداندن بیشترین فراخوانی سیستم برای یک فرآیند خاص

برای پیاده‌سازی این تابع، ابتدا باید تغییراتی ایجاد کنیم تا تعداد هر فراخوانی سیستمی برای یک پردازنده ذخیره شود. بنابراین به ساختار `struct proc` یک متغیر اضافه می‌کنیم. از یک آرایه برای این کار استفاده می‌کنیم

که در ایندکس  $i$  ام آن تعداد فراخوانی های سیستم کال شماره  $i$  ذخیره شده است. بنابراین برای تمام سیستم کال ها، تعداد فراخوانی آن ها را داریم.

```
int syscall_invokes[MAX_SYSCALLS]; //Array to count each syscall
```

همچنین برای هر پروسس که شروع می شود، در تابع `allocproc` این آرایه را به صفر اینیشیالایز می کنیم.

```
allocproc(void)

// Initialize number of each system call
memset(p->syscall_invokes, 0, sizeof(p->syscall_invokes));
```

حال تابع `sys_get_most_invoked_syscall` را به صورت زیر در `sysproc.c` تعریف می کنیم تا بعد از دریافت آرگومان `pid` به وسیله `argint`، تابع `get_most_invoked_syscall` را که در `proc.c` است صدا می زنیم.

```
102 }
103
104 int sys_get_most_invoked_syscall(){
105     int pid;
106     if (argint(0, &pid) < 0)
107         return -1;
108     return get_most_invoked_syscall(pid)
109 }
110
```

تابع `get_most_invoked_syscall` در `proc.c` به صورت زیر تعریف شده است.

```

595 int
596 get_most_invoked_syscall(int pid){
597     char *syscall_name = "";
598     int syscall_invokes = 0;
599     int syscall_num = 0;
600     struct proc *p;
601     acquire(&ptable.lock);
602     for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
603         if(p->pid == pid){
604             for(int i=0; i< p->syscalls_count;i++){
605                 if(syscall_invokes <= p->syscall_invokes[p->syscall_num[i]]){
606                     syscall_invokes = p->syscall_invokes[p->syscall_num[i]];
607                     syscall_name = p->syscall_name[i];
608                     syscall_num = p->syscall_num[i];
609                 }
610             }
611             if (syscall_invokes > 0){
612                 printf("Most invoked syscall for process %d is %s with %d invokes\n",
613                     p->pid, syscall_name, syscall_invokes);
614                 release(&ptable.lock);
615                 return syscall_num;
616             }
617         }
618     }
619     release(&ptable.lock);
620     return -1;
621 }
622
623

```

این تابع ابتدا در ptable به دنبال پروسس با آیدی مورد نظر می‌گردد. سپس زمانی که آن را یافت، بر روی سیستم کال های آن یک حلقه می‌زند و برای هر کدام اگر تعداد invoke های آن بیشتر از syscall\_invokes بود، آن را به عنوان بیشترین فراخوانی سیستم برای یک فرآیند خاص انتخاب می‌کند. سپس اگر این فراخوانی سیستمی را یافت آیدی پروسس، نام و تعداد فراخوانی های آن سیستم کال را پرینت می‌کند و شماره آن سیستم کال را برمی‌گرداند. در غیر این صورت منفی یک برمی‌گرداند.

برای تست این فراخوانی سیستمی، برنامه سطح کاربر زیر را نوشتیم که ابتدا چک می‌کند طرز صدا زدن این برنامه درست است یا خیر سپس pid نوشته شده توسط کاربر را ذخیره می‌کند و سیستم کال را با آن pid فراخوانی می‌کند. اگر این سیستم کال نتواند به هر دلیلی این بیشترین فراخوانی سیستم برای یک فرآیند خاص را برگرداند، ارور مورد نظر نمایش داده می‌شود.

```
Final xv6 in lab2
C proc.c  C proc.h  C most_invoked_syscall.c X  C sysproc.c
C most_invoked_syscall.c > ...
1  #include "types.h"
2  #include "stat.h"
3  #include "user.h"
4
5  int main(int argc, char *argv[]) {
6      if (argc != 2) {
7          printf(2, "Usage: most_invoked_syscall <pid>\n");
8          exit();
9      }
10
11     int pid = atoi(argv[1]);
12
13     if (get_most_invoked_syscall(pid) < 0) {
14         printf(2, "Error: Could not print most invoked system call for pid %d\n", pid);
15     }
16
17     exit();
18 }
```

4. پیاده‌سازی فراخوانی سیستمی لیست کردن پردازش‌ها

اول تابع `sys_list_all_processes` را به صورت زیر در فایل `sysproc.c` تعریف می‌کنیم.

```
110
111 int sys_list_all_processes(void){
112     return list_all_processes();
113 }
```

این تابع، تابع `list_all_processes` در فایل `proc.c` را فراخوانی می‌کند.

در فایل `proc.c`، آیدی‌ها و در واقع تمام اطلاعات پروسس‌ها در `phtable` ذخیره شده‌اند. با استفاده از قطعه کد زیر در `phtable` را ابتدا `lock` می‌کنیم و سپس به دنبال برنامه‌های در حال اجرا می‌گردیم و طبق خواسته دستور پروژه، `pid` و تعداد سیستم‌کال‌های آن‌ها را که در `p->syscalls_count` قرار دارد، پرینت می‌کنیم. در آخر هم چک می‌کنیم که اگر پروسس در حال اجرایی پیدا نکردیم -1 در غیر این صورت 0 برگردانیم (که کلاً نیازی نبود)



```

619
620 int
621 list_all_processes(){
622     int p_count = 0;
623     struct proc *p;
624
625     acquire(&ptable.lock);
626     for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
627         if (p->state == RUNNING){
628             p_count++;
629             cprintf("Process %d with %d Syscalls\n", p->pid, p->syscalls_count);
630         }
631     }
632     release(&ptable.lock);
633     return (p_count == 0) ? -1 : 0;
634 }
635

```

برای تست این سیستم کال یک برنامه سطح کاربر نوشتیم که صرفاً در آن این سیستم کال صدا زده می‌شود. کد این برنامه به صورت زیر است.

```

C list_all_processes.c > main(int, char * [])
1  #include "types.h"
2  #include "user.h"
3
4  int main(int argc, char *argv[])
5  {
6      list_all_processes();
7      exit();
8  }

```