# درس یادگیری ماشین استاد سید عباس حسینی



مصطفى قديمي

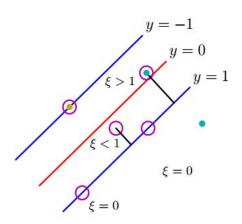
Decision Tree and Ensemble Learning

تمرین ششم

### سؤال ۱. ماشین بردار پشتیبان

#### • الف)

- ے یک) خیر. اگر  $\infty \to C$  آنگاه برای مجموعه دادههایی که به صورت خطی جداپذیر باشند، این اتفاق رخ خواهد داد.  $^{1}$ 
  - دو) همانطور که در شکل زیر مشخص است، حالات مختلف ممکن برای  $\epsilon$  عبارتند از:
    - شده است. داده به طور اشتباه دسته بندی شده است.  $\epsilon > 1$
    - \* 1 =  $\epsilon$ : یعنی داده روی مرز تصمیم <sup>۲</sup> قرار دارد.
    - شده است اما در  $\max$  قرار دارد. \*  $0 < \epsilon < 1$
  - $\epsilon = 0$ : داده درست دسته بندی شده است اما ممکن است روی  $\epsilon = 0$  یا بیرون آن باشد.



 $\epsilon$  شکل ۱: توصیف معنایی حالات مختلف

سه) حل مسئله با M متغیر به طور کلی پیچیدگی از  $O(M^3)$  دارد. در دوگان مسئله ی بهینه سازی را میخواهیم حل کنیم که به جای M متغیر N متغیر دارد. برای تعداد ثابت توابع basis چون که M است، استفاده از روش دوگان به دلیل سرعت کم تر خوب نیست.

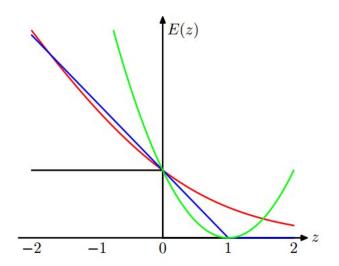
استفاده روش دوگان به ما امکان استفاده از هسته ها را می دهد و می توانیم دسته بند حاشیه بیشینه <sup>۳</sup> را که ابعاد ویژگی های آن بیش تر از تعداد نقاط است پیدا کنیم و بسیار کارا است و حتی جوابگوی مواقعی که تعداد ویژگی ها به بی نهایت میل می کند می باشد. <sup>۴</sup>

ار.ک. صفحه ۳۳۲ کتاب

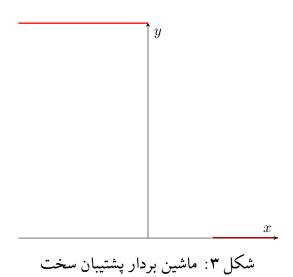
decision boundry

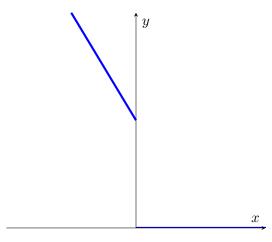
maximum margin classifier

ار.ک صفحه ۳۲۹ کتاب



شکل ۲: نمودار آبی: ماشین بردار پشتیبان نرم، نمودار قرمز: logistic regression، نمودار مشکی: خطای دستهبندی و نمودار سبر: مربع خطاها





شکل ۴: perceptron

• ب) در این رابطه حساسیت به دادههای نویز بیشتر می شود؛ زیرا در مدل هدف این است که مجموع مجذورات را کمینه کنیم، بنابراین دادههای کمتری باید به طور اشتباه دسته بندی شوند و دادههای نویز اثر و وزن زیادی نسبت به حالت عادی تابع هزینه دارند.

$$L(w, w_0, \Sigma, \alpha, \beta) = \frac{1}{2} ||w||^2 + \sum_{n=1}^{N} (\alpha_n) (1 - \Sigma_n - y^{(n)} (w^T x^{(n)} + w_0) + c \sum_{n=1}^{N} \Sigma_n^2 - \sum_{n=1}^{N} \beta_n \Sigma_n (w^T x^{(n)} + w_0) + c \sum_{n=1}^{N} (w^T x^{(n)} + w_0) + c \sum_{n=1}^$$

• پ)

– یک)

$$\tilde{L}(a) = \Sigma_{n=1}^N a_n - \frac{1}{2} \Sigma_{n=1}^N \Sigma_{m=1}^N a_n a_m t_n t_m k(x_n m x_m)$$

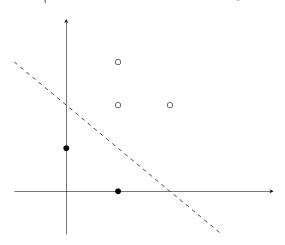
از آنجایی که تعداد دادهها ۵ است، بنابراین: ۵

$$\tilde{L}(a) = \sum_{n=1}^{5} a_n - \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{5} \sum_{m=1}^{5} a_n a_m t_n t_m k(x_n m x_m)$$

 $\tilde{L}(a) = \Sigma_{n=1}^5 a_n - \frac{1}{2} (a_1^2 - 4a_1a_4 - 4a_1a_3 - 6a_1a_5 + a_2^2 - 2a_2a_3 - 4a_2a_4 + 5a_3^2 - 2a_2a_5 + 12a_3a_4 + 14a_3a_5 + 8a_4^2 + 16a_4a_5 + 10a_5^2)$ 

$$a_n \ge 0 \implies \sum_{n=1}^N a_n t_n = 0 \implies a_1 + a_2 - a_3 - a_4 - a_5 = 0$$

- دو) چون نقطههای ۴ و ۵ نمی توانند بردار پشتیبان باشند، داریم:



$$a_4 = a_5 = 0 \implies a_1 + a_2 - a_3 = 0 \implies a_1 + a_2 = a_3$$

- سه) با جایگذاری نتیجهی بالا در معادلهی قسمت «۱» داریم:

$$\tilde{L}(a) = a_1 + a_2 + a_3 - \frac{1}{2}(a_1^2 + a_2^2 + 5a_3^2 - 4a_1a_3 - 2a_2a_3)$$

- چهار) برای حل مسئلهی بهینهسازی باید لاگرانژ تابع را برابر با صفر قرار دهیم.

$$\nabla \tilde{L}(a) = 0 \implies \begin{cases} 1 - \frac{1}{2}(2a_1 - 4a_3) = 0 & \text{with respect to } a_1 \\ 1 - \frac{1}{2}(2a_2 - 2a_3) = 0 & \text{with respect to } a_2 \\ 1 - \frac{1}{2}(-4a_1 - 2a_2 + 10a_3) = 0 & \text{with respect to } a_3 \end{cases}$$

از قسمت قبلی دریافتیم که  $a_1 + a_2 = a_3$  که داریم:

$$a_1 - a_2 = a_3$$

با جایگذاری این نتایج در معادلات بالا، به دست میآوریم:

$$a_1 = a_3 = \frac{1}{3}, \ a_2 = 0$$

- پنج)

$$y(x) = wx + b \implies w = \frac{1}{3}(x_1 - x_3) = (-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}), \ b = \frac{2}{3} \implies y(x) = (-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3})x + \frac{2}{3}$$

#### سؤال ٢. هسته

• الف)

 $K_2$  و  $K_1$  و میتند؛ بنابراین ماتریس هسته  $k_1(x,x')$  و  $k_1(x,x')$  دو هسته  $k_2(x,x')$  از آنجایی که میدن هستند. پس اگر فرض کنیم که ورودی های x و x هر دو مثبت نیمه معین هستند. پس اگر فرض کنیم که ورودی های x و x هر دو مثبت نیمه معین هستند.

$$k_3(x, x') = (x^T x')^2 = (x_1 x'_1 + x_2 x'_2)^2 = x_1^2 x'_1^2 + 2x_1 x'_1 x_2 x'_2 + x_2^2 x'_2^2$$

$$\implies k_3(x, x') = (x_1^2, \sqrt{2}x_1 x_2, x_2^2)(x'_1^2, \sqrt{2}x'_1 x'_2, x'_2^2) = \phi(x)^T \phi(x')$$

با توجه به نتیجهی بالا داریم:

 $k_3 = k_1 + k_2$ 

پس  $k_3$  نیز مثبت نیمه معین بوده و ثایت شد که معتبر نیز هست.

و تابع نگاشت هسته ی  $\phi^{(2)}(x)$  ،  $k_1$  و تابع نگاشت هسته ی  $\phi^{(1)}(x)$  با ابعاد M و تابع نگاشت هسته ی  $\phi^{(2)}(x)$  با ابعاد M است، داریم:

$$k_{4}(x,x') = k_{1}(x,x')k_{2}(x,x') = \phi^{(1)}(x)^{T}\phi^{(1)}(x')\phi^{(2)}(x)^{T}\phi^{(2)}(x') = \sum_{i=1}^{M}\phi_{i}^{(1)}(x)\phi_{i}^{(1)}(x')\sum_{j=1}^{N}\phi_{j}^{(2)}(x)\phi_{j}^{(2)}(x')$$

$$\implies k_{4}(x,x') = \sum_{i=1}^{M}\sum_{j=1}^{N}[\phi_{i}^{(1)}(x)\phi_{j}^{(2)}(x)][\phi_{i}^{(1)}(x')\phi_{j}^{(2)}(x')] = \sum_{k=1}^{M}N\phi_{k}(x)\phi_{k}(x') = \phi(x)^{T}\phi(x')$$

$$\implies \phi^{(2)}(x) \text{ a.s. } \phi^{(2)}(x) \text{ a.s. } \phi^{(2)}(x) \text{ a.s. } \phi^{(1)}(x) \text{ a$$

- سه) از آنجایی که  $k_1(x,x')=\phi(x)^T\phi(x')$  میتوان نوشت.

$$k_5(x, x') = ak_1(x, x') = \left[\sqrt{a}\phi(x)\right]^T \left[\sqrt{a}\phi(x')\right]$$

که با توجه به فرض  $a \ge 0$  ثابت می شود.

- چهار) اگر بسط تیلور را بنویسیم داریم:

$$k_6(x, x') = a_n k_1(x, x')^n + a_{n-1} k_1(x, x')^{n-1} + \dots + a_1 k_1(x, x') + a_0$$

حال با استفاده از نتایج سه قسمت قبل و با توجه به این که همهی ضرایب بسط تیلور مثبت است، پس این هسته نیز یک هستهی معتبر است.

• ب) با توجه به اینکه تابع هسته را میتوان آن را به شکل ضرب داخلی در فضای ویژگی نوشت، پس هسته ی معتبر است. برای اثبات باید به رابطه ی  $k(A,B) = 2^{|A\cap B|} = \phi(A)^T \phi(B)$  برسیم.

اگر

$$\phi_U(X) = \begin{cases} 1 & if \ U \subseteq X \\ 0 & otherwise \end{cases}$$

باشد، داریم:

$$\phi(A)^T \phi(B) = \sum_{U \subseteq |A \cap B|} \phi_U(A) \phi_U(B)$$

با استفاده از سیگما (جمع کردن) در رابطهی بالا، همهی زیرمجموعههای ممکن  $|A \cap B|$  را اگر و تنها اگر همه زیرمجموعه A و B باشد (مقدار برابر با ۱) داریم. با این کار تعداد زیرمجموعههای اشتراک A و B در فضای B را محاسبه کرده ایم. علاوه براین هم A و هم B به عنوان زیرمجموعه ی فضای B معرفی شده اند، بنابراین:

$$\phi(A)^T\phi(B) = 2^{|A\cap B|}$$

• پ)

– یک)

$$k(x, x') = (x^{T}.x' + c)^{2} = k\begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{d} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x'_{1} \\ x'_{2} \\ \vdots \\ x'_{d} \end{pmatrix}) = (c + x_{1}x'_{1} + x_{2}x'_{2} + \dots + x_{d}x'_{d})^{2}$$

 $\implies k(x, x') = c^2 \sum_{i=1}^d x_i^2 x_i'^2 + \sum_{i=1}^d 2c x_i x_i' + \sum_{i=1}^{d-1} \sum_{j=i+1}^d 2x_i x_i' x_j x_j'$ 

$$\implies k(x, x') = \begin{pmatrix} c & x_1^2, \dots, x_d^2, & \dots & \sqrt{2c}x_d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c \\ x_1', \dots, x_d' \\ \vdots \\ \sqrt{2c}x_d' \end{pmatrix}$$

$$\implies k(x, x') = \phi(x)^T \phi(x')$$

c دو) اگر c=0 باشد، آنگاه فضای تبدیل c=0 بعد کاهش مییابد؛ زیرا تعداد جملاتی که در آن c ضرب شده است، c=0 است که با صفر شدن آن حذف می شوند.

– سه)

$$k(x, x') = (x^T.x' + c)^M$$

با توجه به توضیحاتی که در این لینک داده شده است، تعداد جملات برابر با:

# of expressions = 
$$\begin{pmatrix} M+d+1-1\\d+1-1 \end{pmatrix}$$
 =  $\begin{pmatrix} M+d\\d \end{pmatrix}$ 

### سؤال ٣. درخت تصميم

• الف)

$$Gain(y, x_d) = \sum_{i} \sum_{j} p(y = j, x_d = i) log \frac{p(x_d = i)p(y = j)}{p(y = j, x_d = i)}$$

با توجه به استقلال y و  $x_d$  داریم:

$$p(y, x_d) = p(y)p(x_d)$$

$$\implies Gain(y, x_d) = \sum_i \sum_j p(y = j, x_d = i) log \frac{p(x_d = i)p(y = j)}{p(y = j)p(x_d = i)} = \sum_i \sum_j p(y = j, x_d = i) log(1) = 0$$

- ب) اگر ملاک ساختن درخت تصمیمگیری را براساس مقدار information gain قرار دهیم، به دلیل استقلال و یکتا بودن آن (همانند قسمت قبل)، مقدار gain برابر با صفر می شود. پس به عنوان ریشه ی درخت قرار نمی گیرد. حال اگر فرض کنیم این ویژگی به عنوان ریشه انتخاب شده، overfitting به دلیل یکتایی ویژگی ها حتمی خواهد بود. برای جلوگیری از overfitting عمدتا دو راه کار وجود دارد:
- ۱. زودتر متوقف کردن درخت برای این که به نقطهای نرسد که همهی داده های آموزش را به طور کامل و عالی یاد گرفته باشد.
- ۲. استفاده از تکنیک post-pruning. به رویکردی میگویند که دادهی آموزش و اعتبارسنجی وجود دارد که برای هرس کردن از آن استفاده میشود.

• پ)

- یک)
  - دو)
- سه)

## سؤال ۴. يادگيري جمعي

• الف) نامساوي Jensen:

$$f(\sum_{i=1}^{M} \lambda_i x_i) \le \sum_{i=1}^{M} \lambda_i f(x_i)$$

. همان طور که در صورت سوال گفته شده است برای  $E_{avg}$  داریم

$$E_{avg} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} E_x [(h_m(x) - h(x)^2]]$$

حال اگر  $\frac{1}{M}$  را به درون سیگما ببریم، داریم:

$$E_{avg} = E_x [\Sigma_{m=1}^{M} \frac{1}{M} (h_m(x) - h(x))^2]$$

حال با توجه به نامساوی Jensen و محدب بودن تابع داریم:

$$(\sum_{m=1}^{M} \frac{1}{M} (h_m(x) - h(x))^2 \le \sum_{m=1}^{M} \frac{1}{M} (h_m(x) - h(x))^2$$

$$\Longrightarrow E_{com} \le E_{avg}$$

• ب)

$$E_{avg} = \frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} E_x [(h_m(x) - h(x))^2]$$

$$E_{com} = E_x \left[ \left( \frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} h_m(x) - h(x) \right)^2 \right] = E_x \left[ \left( \frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} h_m(x) - h(x) \right) \left( \frac{1}{M} \sum_{l=1}^{M} h_l(x) - h(x) \right) \right]$$

حال اگر یکی از عاملهای  $\frac{1}{M}$  را به دلیل ثابت بودن از داخل امید ریاضی بیرون بیاوریم، به دلیل فرضیات یعنی

$$\forall m \neq l \ E[(h_m(x) - h(x))(h_l(x) - h(x))] = 0$$

داريم:

$$E_{com} = \frac{1}{M} (\frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} E_x [(h_m(x) - h(x))^2]) = \frac{1}{M} E_{avg}$$

### سؤال ۵. Adaboost

• الف)

• ب) خطای تابع نمایی به صورت  $f_m(x) = \sum_{n=1}^N e^{-t_n f_m(x_n)}$  است که  $f_m$  به شکل  $f_m(x) = \sum_{n=1}^m e^{-t_n f_m(x_n)}$  تعریف  $f_m(x) = \sum_{n=1}^m \alpha_l y_l(x)$  می شود و  $f_m(x) = \sum_{n=1}^m e^{-t_n f_m(x_n)}$  می شود و  $f_m(x) = \sum_{n=1}^m \alpha_l y_l(x)$  می ناشد. به جای کمینه کردن تابع خطای کلی، می توان با توجه به  $f_m(x) = \sum_{n=1}^m \alpha_l y_n(x)$  این کار را انجام داد:

$$E = \sum_{n=1}^{N} e^{-t_n f_{m-1}(x_n) - \frac{1}{2}t_n \alpha_m y_m(x_n)} = \sum_{n=1}^{N} w_n^{(m)} e^{-\frac{1}{2}t_n \alpha_m y_m(x_n)}$$

که در آن  $w_m^{(m)} = e^{-t_n f_{m-1}(x_n)}$  بوده و آن را میتوان ثابت در نظر گرفت زیرا تنها  $w_n^{(m)} = e^{-t_n f_{m-1}(x_n)}$  را دادههایی که درست دسته بندی شده اند و  $M_m$  را دادههایی بگیریم که غلط دسته بندی شده اند ، بگیریم داریم:

$$E = e^{-\frac{\alpha_m}{2}} \sum_{n \in \tau_m} w_n^{(m)} + e^{\frac{\alpha_m}{2}} \sum_{n \in M_m} w_n^{(m)}$$

$$\implies E = \left(e^{\frac{\alpha_m}{2}} - e^{-\frac{\alpha_m}{2}}\right) \sum_{n=1}^N w_n^{(m)} I(y_m(x_n) \neq t_n) + e^{-\frac{\alpha_m}{2}} \sum_{n=1}^N w_n^{(m)}$$

حال اگر بخواهیم با توجه به  $y_m$  کمینه کنیم، عبارت دوم ثابت خواهد بود بنابراین با عنایت به نتایجی که معادلات بالا به دست آمد داریم:

$$w_n^{(m+1)} = w_n^{(m)} e^{-\frac{1}{2}t_n \alpha_m y_m(x_n)}$$

با توجه به  $(t_n y_m(x_n)) - 2I(y_m(x_n) \neq t_n)$  میتوان عبارت به دست آوردن وزن جدید را به صورت زیر بازنویسی کرد:

$$w_n^{(m+1)} = w_n^{(m)} e^{-\frac{\alpha_m}{2}} e^{\alpha_m I(y_m(x_n \neq t_n))}$$

به دلیل استقلال  $e^{-\frac{\alpha_m}{2}}$  از n چون همه عبارات چنین عامل مشترکی دارند میتوان آن را در نظر نگرفت.