

## 单独加速度计

1, 对比移植包里面的 accelerometer

路径/alsp/kernel-4.4/drivers/misc/mediatek/sensors-1.0/accelerometer

2, 修改 xxxx\_xx\_xx\_debug\_defconfig, 加入 QMAX981 控制宏

CONFIG\_MTK\_QMAX981=y

路径:

(64 位)/alsp/kernel-4.4/arch/arm64/configs/

(32 位)/alsp/kernel-4.4/arch/arm/configs/

3, 我司驱动文件 qmaX981.h 中关闭计步器宏: QMAX981\_STEP\_COUNTER

## 加速度计和计步器 2 合 1

1, 对比移植包里面的 accelerometer

路径/alsp/kernel-4.4/drivers/misc/mediatek/sensors-1.0/accelerometer

2, 修改 xxxx\_xx\_xx\_debug\_defconfig

加入 QMAX981 驱动控制开关 CONFIG\_MTK\_QMAX981=y

打开计步器控制开关 CONFIG\_CUSTOM\_KERNEL\_STEP\_COUNTER=y

路径:

(64 位)/alsp/kernel-4.4/arch/arm64/configs/

(32 位)/alsp/kernel-4.4/arch/arm/configs/

3, 修改 ProjectConfig.mk

打开 hal 层宏

CUSTOM\_KERNEL\_STEP\_COUNTER = yes

4, 我司驱动文件 qmaX981.h 中打开计步器宏: QMAX981\_STEP\_COUNTER

5, 如果使用计步中断防抖, qmaX981.h, 打开宏 QMAX981\_STEP\_DEBOUNCE\_IN\_INT

同时在 dts 中配置中断, 如 mt6739.dts

```
gse_1: gse_1 {  
  
    compatible = "mediatek, gse_1-eint";  
  
    gse_1,gse_1_gpio = <&pio 10 0x0>;  
  
};
```