**Skenuoto vaizdo transformavimo parametrų skaičiavimo žiniaraštis**

**1. Sankirtų koordinatės *(įkelto ir apytiksliai orientuoto į šiaurę skenuoto brėžinio koord.)***

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Nr.** | **Skenuoto vaizdo**  **Teorinės koordinatės** – tai tikrosios koordinačių tinklo sankirtų koordinatės, kurios nustatomos nubraižius sklypo ribas ir apsiskaičiavus koordinačių tinklo pradžią. Atstumas tarp koord. tinklo sankirtų 100 mm (M1:1000).  **(prieš transformavimą 0.0000)** | |
| **X** | **Y** |
| **1** |  |  |
| **2** |  |  |
| **3** |  |  |
| **4** |  |  |

**2. Brėžinio pasukimo kampo vidurkis *(****laipsniais +/-0.0000 tikslumu)*

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Atkarpa | Kampas | Atkarpa | Kampas | Vidurkis |
| **1-2** |  | **4-3** |  |  |
| **1-4** |  | **2-3** |  |

**3. Vidutiniai transformuojamų atkarpų ilgiai** *(0.0000 tikslumu)*

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **X ašies kryptimi** | | | | |
| Atkarpa | Ilgis | Atkarpa | Ilgis | Vidurkis (E) |
| **1-4** |  | **2-3** |  |  |
| **Y ašies kryptimi** | | | | |
| **1-2** |  | **4-3** |  |  |

**4. Transformavimo koeficientai** *(0.0000000 tikslumu)*

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | **Teorinis (vietovėje) atkarpos ilgis (T)** | **Esamas atkarpos ilgis (E)** | **Transformavimo koeficientas (T/E)** |
| **KX** |  |  |  |
| **KY** |  |  |  |

**5. Sukuriam skenuoto vaizdo "bloką" ir jį įkeliam transformuodami ir sutapatindami su 1 koord. sankirta** *(tik tada atliekam galutinius matavimus)*

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Nr.** | **Galutinės sankirtų koord.**  **(po transformavimo) (G)** | | **Teorinės sankirtų koordinates**  **(TK)** | | **Skirtumai**  +/- (G –TK) | |
| **X** | **Y** | **X** | **Y** | **ΔX** | **ΔY** |
| **1** |  |  |  |  |  |  |
| **2** |  |  |  |  |  |  |
| **3** |  |  |  |  |  |  |
| **4** |  |  |  |  |  |  |
|  | | | | **SUMA** |  |  |

**6.Transformavimo tikslumas *(turėtų būti nemažesnis kaip 1:300)***

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **ΔX( suma)** | **ΔY (suma)** | **F=SQR (ΔX^2 + ΔY^2)** | **Pmax**  (Max. atstumas tarp matuotų sankirtų metrais) | **Tikslumas**  **1/(F/ Pmax)** |
|  |  |  |  |  |

**Skaičiavo:** įrašyti Vardą Pavardę Datą