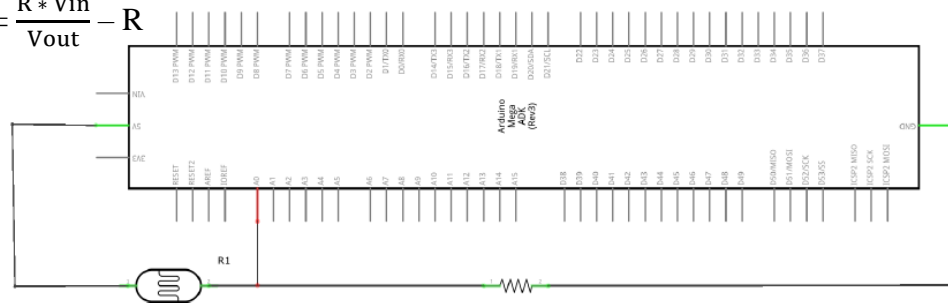


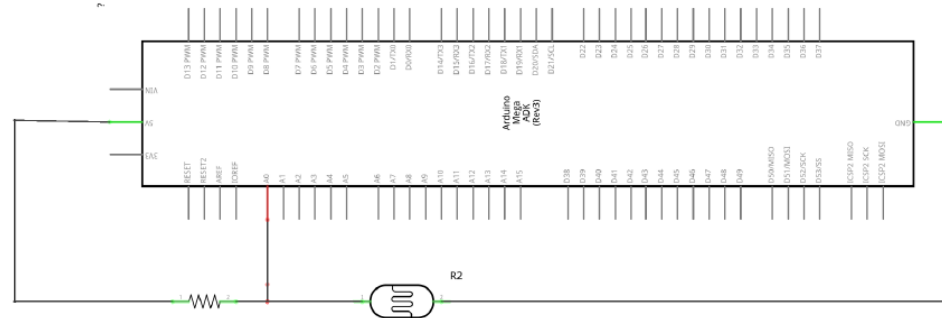
$$V_{out} = R \frac{V_{in}}{R+R1} \Rightarrow R1 = \frac{R * V_{in}}{V_{out}} - R$$

و برعکس



$$\Rightarrow R_2 = R \frac{V_{in}}{V_{out}} - 1$$

و برعکس



فرمول تبدیل دما به ولتاژ: دما (سانتی گراد) = ۱۰ میلی ولت / ولتاژ خوانده شده

خیر - ^{12}C

Full-duplex یعنی انتقال داده به صورت ۲ طرفه داریم یعنی هر دو طرف اقدام به تبادل اطلاعات به صورت هم زمان می کنند. - بله

پرسش:

MISO = 50 – MOSI = 51 – SCK = 52 – SS = 53

پرسش:

برای انتخاب slave باید خط SS مربوطه را low کرد برای ارسال در هر ثانیه از delay می توان استفاده کرد.

پرسش:

مقدار کلاک توسط master تعیین می شود.

پرسش:

begin(): ارتباط SPI را با تنظیم SCK, MOSI, SS به حالت output و Low کردن ۲ مورد اول و high کردن مورد آخر می کنند.

setClockDivider(): برای تقسیم فرکانس اصلی برد به ۲، ۴، ...، ۱۲۸ استفاده می شود ولی منسوخ شده.

transfer (): داده ها را ارسال میکند و داده های دریافت شده را همزمان در خروجی میدهد.

attachInterrupt(): با این تابع ISR مربوطه به وقفه رخ داده روی آن پین را تنظیم میکند.

پرسش:

دستور SPCR 1=BVSPE با تنظیم کردن ثبات Arduino، برد را در حالت slave قرار میدهد.

پرسش:

در صورت رخ دادن وقفه روی پین مربوطه، ISR تعریف شده call میشود برای خواندن بایت دریافتی باید SPDR را خواند.

مؤثران میرجیلی - ۹۸۳۱۱۴۰