

Chapitre 12

Produit scalaire

12.1 Coordonnées d'un vecteur dans une base

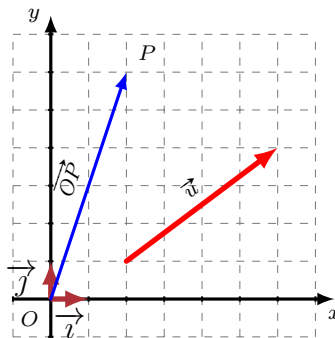
Définition 12.1 Soit trois points non alignés O , I et J .

Les vecteurs $\overrightarrow{OI} = \vec{i}$ et $\overrightarrow{OJ} = \vec{j}$ ne sont pas colinéaires et forment une *base*.

Si on muni le plan du repère $(O ; I, J)$ (noté encore $(O ; \overrightarrow{OI}, \overrightarrow{OJ})$ ou $(O ; \vec{i}, \vec{j})$) alors :

Tout vecteur \vec{u} admet un unique couple de coordonnées $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ dans la *base* $(\vec{i} ; \vec{j})$ tel que $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$

Figure 12.1 – Décomposition de vecteurs dans la base $(\vec{i} ; \vec{j})$ $\overrightarrow{OP} = 2\vec{i} + 6\vec{j}$ et $\vec{u} = 4\vec{i} + 3\vec{j}$



12.2 Norme d'un vecteur

Définition 12.2 — Norme.

Soit \vec{u} un vecteur de l'espace, et soit A et B deux points tel que $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$.

La norme $\|\vec{u}\|$ est la longueur du segment $[AB]$ et on note $\|\vec{u}\| = \|\overrightarrow{AB}\| = AB$.

Définition 12.3 — Repère orthonormé.

Le repère $(O ; \vec{i}, \vec{j})$ est *orthonormé* si, en posant $\vec{i} = \overrightarrow{OI}$ et $\vec{j} = \overrightarrow{OJ}$ on a :

- $(OI), (OJ)$ sont perpendiculaires.
- $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = 1$

Théorème 12.1

Pour tout vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ de l'espace muni d'un repère $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ orthonormé :

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

12.2.1 Approche géométrique du produit scalaire

Définition 12.4 — formule trigonométrique.

Pour deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} non nuls. Le produit scalaire est le réel noté $\vec{u} \cdot \vec{v}$ tel que :

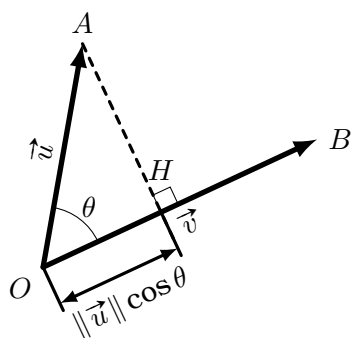
$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v}) \quad [\text{formule trigonométrique}]$$

Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$ alors le produit scalaire est $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

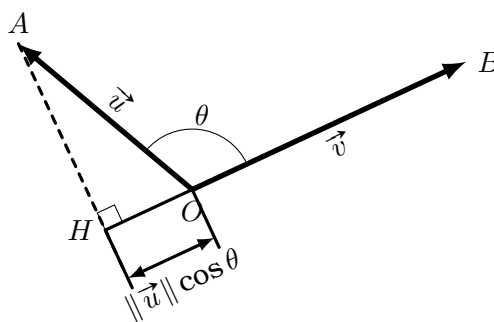
R Pour l'angle orienté $(\vec{u}; \vec{v})$ on prendra des représentants de \vec{u} et de \vec{v} de même origine.

Figure 12.2 – Si H est le projeté orthogonal de A sur (OB) , alors $\|\vec{u}\| \cos \theta = \overline{OH}$

(a) $\vec{u} \cdot \vec{v} > 0$ avec $\vec{u} \cdot \vec{v} = OH \times OB$



(b) $\vec{u} \cdot \vec{v} < 0$ avec $\vec{u} \cdot \vec{v} = -OH \times OB$



■ **Exemple 12.1** Déterminer $\vec{u} \cdot \vec{v}$ dans la figure ci-contre.

solution.

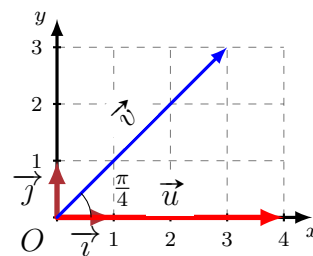
Par la formule trigonométrique Par lecture graphique $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$.

$\|\vec{u}\| = 4$, $\|\vec{v}\| = \sqrt{3^2 + 3^2} = 3\sqrt{2}$, et $(\vec{u}; \vec{v}) = \frac{\pi}{4} = 45^\circ$.

Donc $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$

$$= 4 \times 3\sqrt{2} \times \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) = 12$$

Par la projection

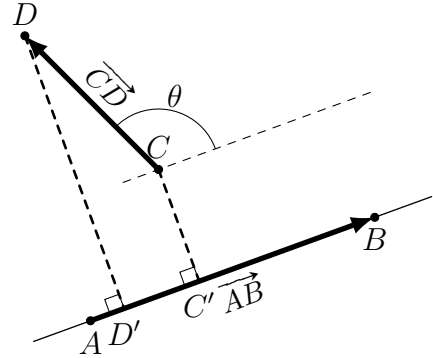
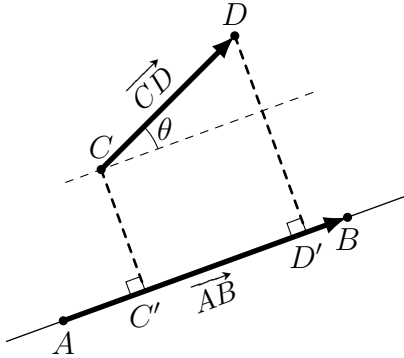


■ **Exemple 12.2** On peut prendre le projeté scalaire d'un vecteur \vec{u} le long de \vec{v} même si les représentants choisis sont d'origine différentes :

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{C'D'} = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{C'D'}$$

Figure 12.3 – C' et D' sont les projetés orthogonaux de C et D perpendiculairement sur la droite (AB) .

- (a) Le produit scalaire $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{C'D'}$ est positif si $\overrightarrow{C'D'}$ est du même sens que \overrightarrow{AB} . (b) Le produit scalaire $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{C'D'}$ est négatif si $\overrightarrow{C'D'}$ et \overrightarrow{AB} sont de sens contraire.



Définition 12.5 — **orthogonalité de vecteurs.**

Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont dit *orthogonaux* (notation $\vec{u} \perp \vec{v}$) si le produit scalaire $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$:

$$\vec{u} \perp \vec{v} \iff \vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \iff \begin{cases} (\vec{u} ; \vec{v}) = \pm \frac{\pi}{2} \\ \text{ou } \vec{u} = \vec{0} \text{ ou } \vec{v} = \vec{0} \end{cases}$$

En particulier, le vecteur $\vec{0}$ est orthogonal à tous les autres vecteurs.

Démonstration. $0 = \vec{u} \cdot \vec{v}$

$$\iff 0 = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$$

$$\iff \|\vec{u}\| = 0 \text{ ou } \|\vec{v}\| = 0 \text{ ou } \cos(\vec{u}, \vec{v}) = 0$$

Corollaire 12.2 — **perpendicularité de droites.**

Deux droites du plan sont *perpendiculaires* si et seulement si elles sont dirigées selon deux vecteurs *orthogonaux*.

$$(AB) \perp (CD) \iff \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = 0$$

12.2.2 Propriétés du produit scalaire

Propriétés 12.3 — admis.

(PS1) Le produit scalaire est *symétrique* :

$$\forall \vec{u}, \forall \vec{v} \quad \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$$

(PS2) Le produit scalaire est *défini positif* :

$$\forall \vec{u} \quad \vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2 \geq 0 \quad \text{avec égalité} \quad \vec{u} \cdot \vec{u} = 0 \iff \vec{u} = \vec{0}$$

(PS3) Le produit scalaire est *bilinéaire* :

$$\forall \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \quad \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \quad [\text{distributif pour l'addition}]$$

$$(\vec{v} + \vec{w}) \cdot \vec{u} = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \quad [\text{distributivité à droite}]$$

$$\forall c \in \mathbb{R}, \quad \vec{u} \cdot (c\vec{v}) = c(\vec{u} \cdot \vec{v}) = (c\vec{u}) \cdot \vec{v} \quad [\text{multiplication par un réel}]$$

Ainsi il n'a pas d'ambiguïté dans l'écriture $c\vec{u} \cdot \vec{v}$ et on peut écrire :

$$\vec{u} \cdot (a\vec{v} + b\vec{w}) = a\vec{u} \cdot \vec{v} + b\vec{u} \cdot \vec{w}$$

■ Exemple 12.3

Sachant que $\vec{u} \cdot \vec{v} = 3$, $\vec{v} \cdot \vec{w} = 5$, $\vec{u} \cdot \vec{w} = -1$ et $\|\vec{u}\| = 4$, déterminer $(\vec{u} + 2\vec{v}) \cdot (-3\vec{u} + 4\vec{w})$.

solution. $(\vec{u} + 2\vec{v}) \cdot (-3\vec{u} + 4\vec{w}) = -3\vec{u} \cdot \vec{u} + 4\vec{u} \cdot \vec{w} - 6\vec{v} \cdot \vec{u} + 8\vec{v} \cdot \vec{w}$ ■

$$= -3\|\vec{u}\|^2 + 4\vec{u} \cdot \vec{w} - 6\vec{v} \cdot \vec{u} + 8\vec{v} \cdot \vec{w}$$

$$= 3 \times 4^2 + 4 \times (-1) - 6 \times 3 + 8 \times 5 = -30$$

Démonstration.

(PS1) $(\vec{v}; \vec{u}) = -(\vec{u}; \vec{v})$, et la fonction cos est paire, donc $\cos(\vec{u}; \vec{v}) = \cos(\vec{v}; \vec{u})$.

(PS2) $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\| \|\vec{u}\| \cos(\vec{u}, \vec{u}) = \|\vec{u}\|^2 \cos(0) = \|\vec{u}\|^2$

(PS3) Illustration de la distributivité sur la figure 12.4

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CD}) = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD}$$

Illustration de la multiplication par un réel sur la figure 12.5 :

$$\overrightarrow{AB} \cdot (k\overrightarrow{CD}) = \|\overrightarrow{AB}\| \times \|k\overrightarrow{CD}\| \cos(\overrightarrow{AB}; k\overrightarrow{CD})$$

$$= \|\overrightarrow{AB}\| \times |k| \|\overrightarrow{CD}\| \cos(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{CE})$$

$$\text{si } k > 0 = \|\overrightarrow{AB}\| \times k \|\overrightarrow{CD}\| \cos(\theta)$$

$$= k\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$$

$$\text{si } k < 0 = \|\overrightarrow{AB}\| \times (-k) \|\overrightarrow{CD}\| \cos(\theta + \pi)$$

$$= \|\overrightarrow{AB}\| \times (-k) \|\overrightarrow{CD}\| \times (-1) \cos(\theta)$$

$$= k\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$$

Figure 12.4 – Cas où $\overrightarrow{AC'}$, $\overrightarrow{C'D'}$ et \overrightarrow{AB} sont de même signe

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} &= \overrightarrow{AC'} \times \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{C'D'} \times \overrightarrow{AB} \\ &= (\overrightarrow{AC'} + \overrightarrow{C'D'}) \times \overrightarrow{AB} \\ &= \overrightarrow{AD} \times \overrightarrow{AB} \end{aligned}$$

$$\text{(b)} \quad \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD} = \overrightarrow{AD} \times \overrightarrow{AB}$$

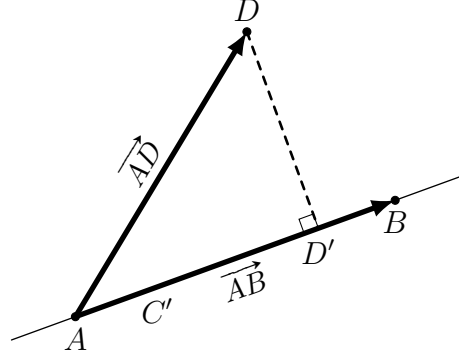
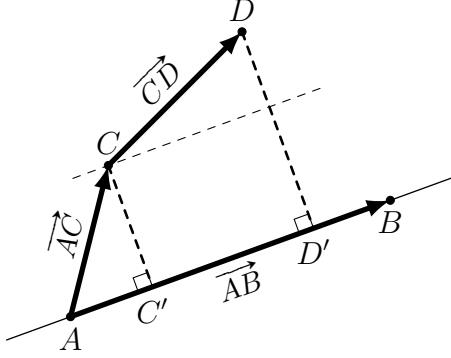
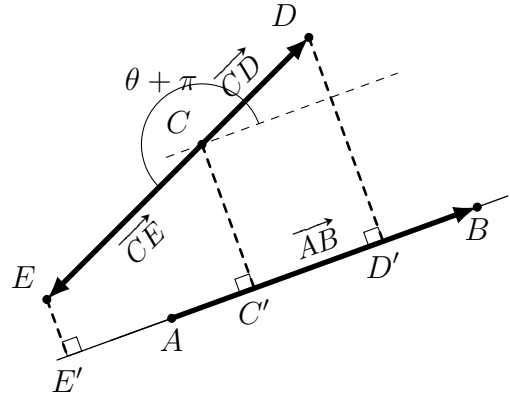
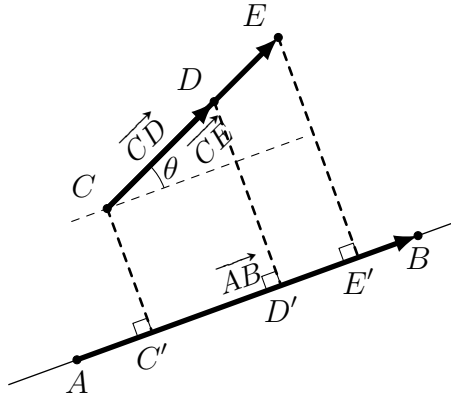


Figure 12.5 – Illustration de l'identité $k\overrightarrow{CD} = \overrightarrow{CE}$.

$$\text{(a)} \quad k > 0, \text{ alors } (\overrightarrow{AB}; k\overrightarrow{CD}) = (\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{CD}) = \theta$$

$$\text{(b)} \quad k < 0 \text{ alors } (\overrightarrow{AB}; k\overrightarrow{CD}) = \theta + \pi.$$



12.3 Approche analytique du produit scalaire

On se place dans un plan muni d'un repère *orthonormé* $(O; \vec{i}, \vec{j})$:

- Les vecteurs \vec{i} et \vec{j} sont orthogonaux : $\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$;
- Les vecteurs \vec{i} et \vec{j} sont *unitaires* : $\|\vec{i}\| = 1$ et $\|\vec{j}\| = 1$

Théorème 12.4 On se place dans un repère *orthonormé* $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

Pour les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x\vec{i} + y\vec{j}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = x'\vec{i} + y'\vec{j}$, on a :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$$

Démonstration. $\vec{u} \cdot \vec{v} = (x\vec{i} + y\vec{j}) \cdot (x'\vec{i} + y'\vec{j})$

$$\begin{aligned} &= xx'\vec{i} \cdot \vec{i} + xy'\vec{i} \cdot \vec{j} + yx'\vec{j} \cdot \vec{i} + yy'\vec{j} \cdot \vec{j} \\ &= xx' + yy' \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{par bilinéarité (PS3)} \\ (\vec{i}, \vec{j}) \text{ est une base orthonormée} \end{array} \right\}$$

■ **Exemple 12.4** Calculer $\vec{u} \cdot \vec{v}$ pour $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$.

solution. $\vec{u} \cdot \vec{v} = 1 \times 3 + 1 \times 2 = 5$. ■

■ **Exemple 12.5** Montrer que $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix}$ sont orthogonaux.

solution. $\vec{u} \cdot \vec{v} = 3 \times (-1) + 2 \times \frac{3}{2} = 0$. ■

Propriété 12.5 — calculer un angle. \vec{u} et \vec{v} sont deux vecteurs non nuls. Si $\theta = (\vec{u} ; \vec{v})$ alors :

$$\cos(\theta) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|}$$

■ **Exemple 12.6** Soit \vec{u} et \vec{v} tel que $\|\vec{u}\| = 2$, $\|\vec{v}\| = \sqrt{3}$ et $\vec{u} \cdot \vec{v} = \sqrt{6}$. Déterminer $(\vec{u} ; \vec{v})$

solution. $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u} ; \vec{v})$ ■

$$\sqrt{6} = 2 \times \sqrt{3} \times \cos(\vec{u} ; \vec{v})$$

$$\cos(\vec{u} ; \vec{v}) = \frac{\sqrt{6}}{2\sqrt{3}} = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(\vec{u} ; \vec{v}) = \arccos\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \dots$$

■ **Exemple 12.7 — calculer un angle entre deux vecteurs.**

On se place dans un repère orthonormé $(O ; \vec{i}, \vec{j})$.

Soit les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$. Déterminer une mesure de l'angle $\theta = (\vec{u} ; \vec{v})$.

solution. $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\theta)$ ■

$$2(-1) + 3(0) = \sqrt{2^2 + 3^2} \sqrt{(-1)^2 + 0^2} \cos(\theta)$$

$$\cos(\theta) = \frac{-2}{\sqrt{13}}$$

$$\theta = \arccos\left(\frac{-2}{\sqrt{13}}\right) \approx 99^\circ$$

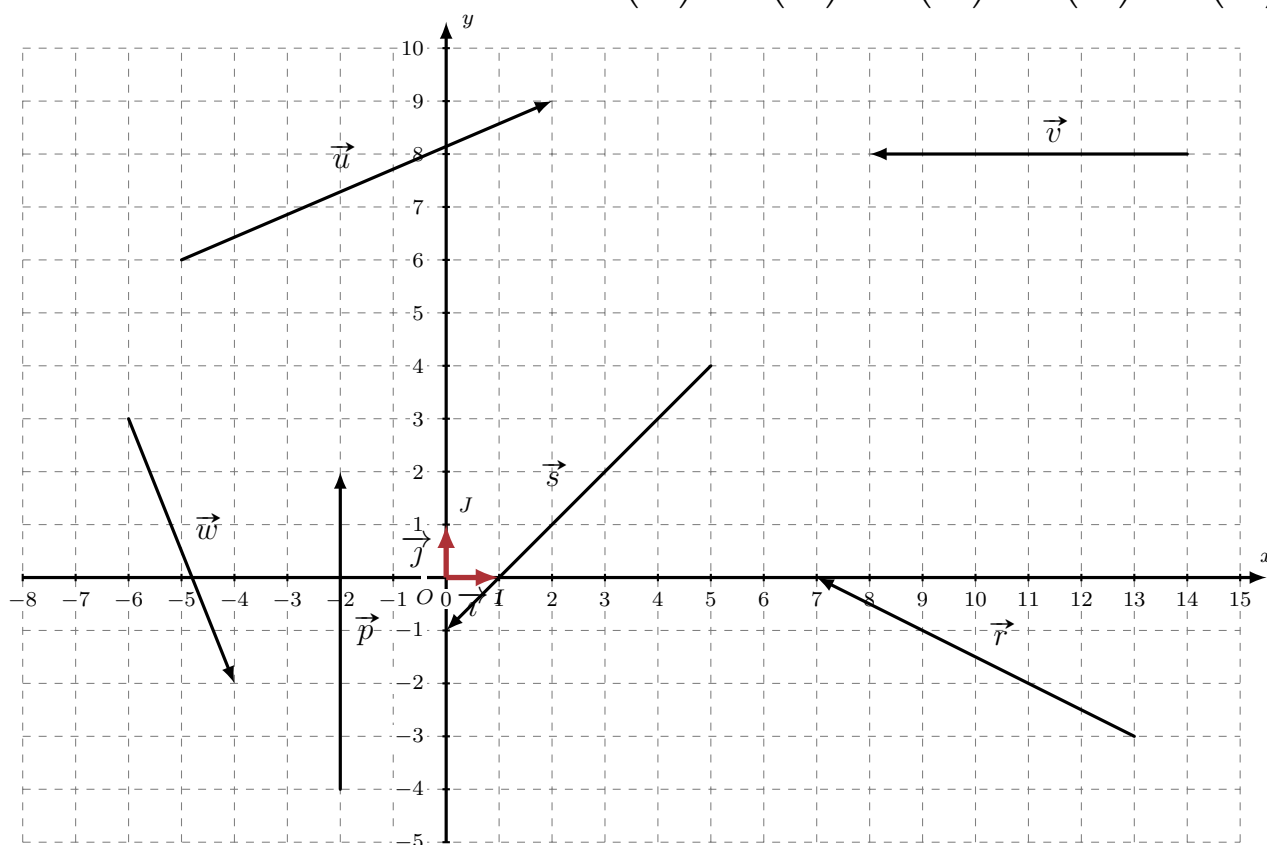
12.3.1 Exercices

Exercice 12.1

1. Représenter dans le repère orthonormé les vecteurs suivants :

- a) le vecteur $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ d'origine $A(2; 5)$ b) le vecteur $\overrightarrow{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ d'origine $C(3; -2)$

2. Lire les coordonnées des vecteurs : $\vec{u} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$; $\vec{v} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$; $\vec{w} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$; $\vec{p} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$; $\vec{q} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$; $\vec{r} \begin{pmatrix} \quad \\ \quad \end{pmatrix}$.



Exercice 12.2

Calculer les coordonnées du vecteur demandé :

- | | |
|---|---|
| 1. \overrightarrow{AB} avec $A(2; 3), B(4; 7)$ | 3. \overrightarrow{BA} avec $A(2; 5), B(3; 0)$ |
| 2. \overrightarrow{AB} avec $A(3; -1), B(1; 4)$ | 4. \overrightarrow{BA} avec $A(0; 4), B(6; -1)$ |

12.3.2 Exercices : Produit scalaires, les définitions

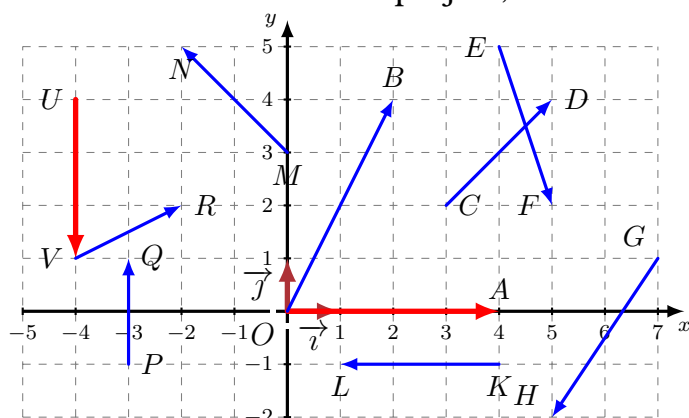
Exercice 12.3

À l'aide de la formule trigonométrique, déterminer $\vec{u} \cdot \vec{v}$ pour chaque cas :

- | | |
|--|---|
| 1. $\ \vec{u}\ = 5, \ \vec{v}\ = \sqrt{3}$ et $(\vec{u}; \vec{v}) = 135^\circ$. | 3. $\ \vec{u}\ = 2, \ \vec{v}\ = 2$ et $(\vec{u}; \vec{v}) = 120^\circ$. |
| 2. $\ \vec{u}\ = 2, \ \vec{v}\ = 2$ et $(\vec{u}; \vec{v}) = -60^\circ$. | |

Exercice 12.4

À l'aide de la formule du projeté, déterminer les produits scalaires suivants :



$\vec{OA} \cdot \vec{OB} = \dots\dots\dots$	$\vec{OA} \cdot \vec{MN} = \dots\dots\dots$
$\vec{OA} \cdot \vec{OA} = \dots\dots\dots$	$\vec{OA} \cdot \vec{UV} = \dots\dots\dots$
$\vec{OA} \cdot \vec{CD} = \dots\dots\dots$	$\vec{OA} \cdot \vec{KL} = \dots\dots\dots$
$\vec{OA} \cdot \vec{EF} = \dots\dots\dots$	$\vec{UV} \cdot \vec{PQ} = \dots\dots\dots$
$\vec{OA} \cdot \vec{GH} = \dots\dots\dots$	$\vec{OB} \cdot \vec{PQ} = \dots\dots\dots$

Exercice 12.5

Dans chaque cas, utiliser les propriétés du produit scalaire pour déterminer :

1. Si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 2$, $\vec{u} \cdot \vec{w} = -3$, $\vec{w} \cdot \vec{v} = 0$, $\|\vec{u}\| = 1$, $\|\vec{v}\| = 2$ et $\|\vec{w}\| = 3$ alors :

- a) $(-2\vec{u}) \cdot \vec{w} = \dots\dots\dots$
- b) $(3\vec{v}) \cdot \vec{v} = \dots \vec{v} \cdot \vec{v} = \dots \|\dots\dots\|^{\dots\dots\dots} = \dots\dots\dots$
- c) $(\vec{u} + \vec{v}) \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot \dots\dots\dots + \dots\dots\dots$
- d) $(\vec{u} - 3\vec{v}) \cdot (2\vec{w}) = \dots\dots\dots$
- e) $(\vec{u} - \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \dots\dots\dots$

2. Si $\|\vec{u}\| = 3$, $\|\vec{v}\| = 5$ et $\vec{u} \cdot \vec{v} = 12$, alors :

- a) $\vec{u} \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \vec{u} \cdot \vec{u} + \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\|^2 + \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$
- b) $2\vec{u} \cdot (-3\vec{v}) = \dots\dots\dots$
- c) $\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (\vec{u} + \vec{v})^2 = (\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \dots\dots\dots$
 $= \dots\dots\dots$

3. Si $\|\vec{u}\| = 2$, $\|\vec{v}\| = 3$ et $\vec{u} \cdot \vec{v} = -4$, alors :

$$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (\vec{u} + \vec{v})^2 = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots$$

4. Si $\|\vec{u}\| = 3$, $\|\vec{v}\| = 4$ et $\vec{u} \cdot \vec{v} = -6$, alors :

$$\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = (\vec{u} - \vec{v})^2 = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots$$

Le plan est muni d'un repère *orthonormé* $(O ; \vec{i}, \vec{j})$:

Exercice 12.6

Calculer les produits scalaires demandés:

- | | |
|--|---|
| 1. $\vec{u} \cdot \vec{v}$ avec $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \end{pmatrix}$. | 3. $\vec{u} \cdot \vec{v}$ avec $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$ |
| 2. $\vec{u} \cdot \vec{v}$ avec $\vec{u} \begin{pmatrix} 15 \\ -8 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 6 \\ 9 \end{pmatrix}$. | 4. $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$ avec $A(5; 6)$, $B(-1; 4)$, $C(3; 7)$, $D(8; 9)$ |

Exercice 12.7

Déterminer si les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux.

- | | | | |
|---|---|--|--|
| 1. $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 10 \\ -8 \end{pmatrix}$. | 2. $\vec{u} \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -14 \\ -4 \end{pmatrix}$. | 3. $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$. | 4. $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 3b \\ -3a \end{pmatrix}$. |
|---|---|--|--|

Exercice 12.8

Soit $P(3; 4)$, $Q(-5; 1)$, $M(7; 3)$, and $N(4; 11)$. Montrer que les droites (PQ) et (MN) sont perpendiculaires.

Exercice 12.9

Dans chaque cas donner les valeurs possibles de $(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC})$. Arrondir au degré près.

- | | |
|---|---|
| 1. $AB = 6$, $AC = 2\sqrt{3}$ et $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 18$ | 3. $AB = 1$, $AC = 3$ et $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = -3$ |
| 2. $AB = \sqrt{6}$, $AC = \sqrt{2}$ et $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 5$ | 4. $AB = 2$, $AC = \frac{1}{2}$ et $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 0$ |

Exercice 12.10 — entraînement.

Déterminer \widehat{BAC} au degré près dans les cas suivants.

- | | | |
|--|---|---|
| 1. $A(-3; 2)$, $B(3; 0)$ et $C(0; 6)$ | 2. $A(-2; 2)$, $B(3; 1)$ et $C(-1; 2)$ | 3. $A(1; 3)$, $B(0; -2)$ et $C(1; -2)$ |
|--|---|---|

12.3.3 Applications géométriques directes

■ Exemple 12.8 — Applications aux équations cartésiennes de droites.

La droite D passant par $P(x_0, y_0)$ et de vecteur normal $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ est l'ensemble des points $M(x, y)$ du plan tel que $\vec{n} \cdot \overrightarrow{PM} = 0$.

$$M(x, y) \in D \iff \vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \cdot \overrightarrow{PM} \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{pmatrix} = 0$$

$$\iff a(x - x_0) + b(y - y_0) = 0$$

$$\iff ax + by \underbrace{-ax_0 - by_0}_c = 0$$

$$\iff ax + by + c = 0$$

On dit que $D: ax + by + c = 0$ est une *équation cartésienne* de la droite D .

Exercice 12.11

Déterminer une équation cartésienne de la droite d passant par $A(-6; -4)$ et de vecteur normal $\vec{n} \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}$.

Exercice 12.12

Soit $A(-1 ; 3)$, $B(2 ; 6)$ et $C(17 ; 1)$.

Déterminer une équation cartésienne de la droite d passant par A et perpendiculaire à (BC) .

Exercice 12.13 — nature d'un triangle.

Soit $J(6 ; 1)$, $K(2 ; 4)$, $L(1 ; -5)$ et $M(-\frac{5}{2} ; -2)$.

1. Le triangle JKL est-il rectangle en J ?
2. Montrer que JKM est rectangle.

Exercice 12.14 — nature d'un quadrilatère.

Soit $F(-2 ; -3)$, $A(-8 ; 4)$, $K(-29 ; -14)$ et $E(-23 ; -21)$.

1. Montrer que $\overrightarrow{FA} = \overrightarrow{EA}$. Que peut-on en déduire?
2. Montrer que les droites (FA) et (FE) sont perpendiculaires. Que peut-on en déduire?

Exercice 12.15 — entraînement.

Soit $T(-3 ; 8)$, $R(8 ; 0)$, $U(16 ; 11)$ et $E(5 ; 19)$.

1. Montrer que $TRUE$ est un parallélogramme.
2. Montrer que $TRUE$ est un parallélogramme rectangle.
3. Montrer que $TRUE$ est un parallélogramme carré.

Exercice 12.16 — entraînement.

Soit $C(2 ; -9)$, $H(5 ; -21)$, $E(8 ; -9)$ et $F(5 ; 3)$. Montrer que $CHEF$ est un losange.

Exercice 12.17 — révision.

Déterminer si les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

- | | |
|---|---|
| 1. $\vec{u}\begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v}\begin{pmatrix} 3 \\ -\frac{9}{2} \end{pmatrix}$. | 3. $\vec{u}\begin{pmatrix} 6a \\ 3b \end{pmatrix}$ et $\vec{v}\begin{pmatrix} 4a \\ 2b \end{pmatrix}$. |
| 2. $\vec{u}\begin{pmatrix} 7 \\ -2 \end{pmatrix}$ et $\vec{v}\begin{pmatrix} 14 \\ 4 \end{pmatrix}$. | 4. $\vec{u}\begin{pmatrix} 3a \\ -a \end{pmatrix}$ et $\vec{v}\begin{pmatrix} -15a \\ 5a \end{pmatrix}$. |

Exercice 12.18 — revision.

Soit $P(-3;1)$, $Q(6;4)$, $M(2;-2)$, and $N(5;-1)$. Montrer que $(PQ) \parallel (MN)$.