PRESENTACION	10%	7.0
Portada		7
Indice	20.0%	7
Referencias		7
Ortografía		7
Redacción	80.0%	7
Visual		7
RESUMEN	90%	7.0
CARM, Modelo de referencia (Introducción y Motivación del uso de control adaptable)	1.5p	1.5
Control adaptable directo	1.5p	1.5
Control adaptable por modelo de ref. de plantas de grado relativo unitario	2p	2
Control clásico PI, PID	1p	1
Control clásico PI, PID	1р	