## СИГНАЛИ И СИСТЕМИ

Испит

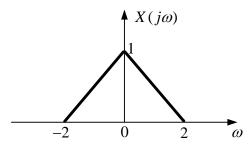
**Задача 1 (20).** Сигналот x(t) е дефиниран на следниот начин

$$x(t) = (4-t)[u(t) - u(t-4)]$$

- а) Да се скицира сигналот  $x_1(t) = \frac{1}{4}x(4-2t)$ ;
- б) Да се скицира парниот дел на сигналот x(t);
- в) Да се скицира сигналот y(t) = x(t) \* p(t), ако  $p(t) = 2\delta(t-2)$ .

**Задача 2 (20).** Импулсниот одзив на еден LTI систем е  $h(t) = \frac{\sin(4t)}{\pi t}$ .

а) Да се одреди излезниот сигнал, y(t), ако на влез од системот се донесе сигналот x(t) чија фреквенциска карактеристика  $X(j\omega)$  е прикажана на сликата;



- б) Да се одреди енергијата на излезниот сигнал  $E_y = \int_{-\infty}^{\infty} y^2(t) dt$ ;
- в) Да се одреди излезниот сигнал  $y_1(t)$  ако на влез се донесе сигналот:

$$x_1(t) = 1 + 2\cos\left(t + \frac{\pi}{3}\right) + 6\cos\left(6t + \frac{\pi}{4}\right).$$

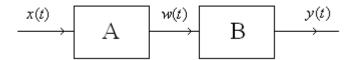
**Задача 3 (20).** Фреквенциската карактеристика на LTI систем со импулсен одзив h(t) е

$$H(j\omega) = \frac{400}{(1+40j\omega)(40+j\omega)}.$$

- а) Да се скицира *Bode*-овиот дијаграм на засилувањето;
- б) Да се пресмета вредноста на засилувањето во точката  $\omega = 100 rad / sec$ ;
- в) Да се образложи како ќе се промени максималната фреквенција на системот со импулсен одзив  $h_{_{\! 1}}(t)$  во однос на системот со импулсен одзив h(t), ако важи  $h_{_{\! 1}}(t)=h\bigl(5t\bigr)$ .

**Задача 4 (20).** На сликата е прикажана каскадна врска на два LTI каузални системи A и B. Системот A е зададен со неговиот импулсен одзив  $h_A(t) = e^{-2t}u(t)$ , системот B е зададен со диференцијална равенка:  $\frac{dy(t)}{dt} + y(t) = \frac{dw(t)}{dt} + 3w(t)$ .

- а) Да се одредат преносната функција на целиот систем, областа на конвергенција и да се скицира пол-нула дијаграмот;
- б) Да се одреди диференцијалната равенка која ги поврзува влезниот сигнал x(t) и излезниот сигнал y(t) на целиот систем.
- в) Да се нацрта паралелна реализација на целиот систем.



Задача 5 (20). Ако влезниот сигнал на еден каузален LTI дискретен систем е

$$x[n] = \left(\frac{1}{4}\right)^n u[n]$$

тогаш излезниот сигнал е

$$y[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] + 2\left(\frac{1}{2}\right)^n u[n-1]$$

- а) Да се одреди преносната функција на системот;
- б) Да се одреди импулсниот одзив на системот;
- в) Анализирајќи го импулсниот одзив се образложи дали системот е стабилен;
- г) Без пресметување да се образложи колку ќе изнесува вредноста на амплитудната карактеристика во  $\omega T = \pi$  .