

# LABORATORIO DI RICERCA OPERATIVA 2020-2021

Laboratorio OPL - LEZIONE 3

# Grafi orientati e pesati in OPL

## Implementazione 1

```
tuple nodo {  
    int IndiceNodo;  
    int divergenza;  
};  
{nodo} InsiemeNodi = ...;
```

```
tuple arco {  
    int NodoOut;  
    int NodoIn;  
    int costoA;  
    int capA;  
};  
{arco} InsiemeArchi = ...;
```

## Implementazione 2

```
int NNodi = ...;  
range Nodi = 1..NNodi;  
int divergenza[Nodi] = ...;
```

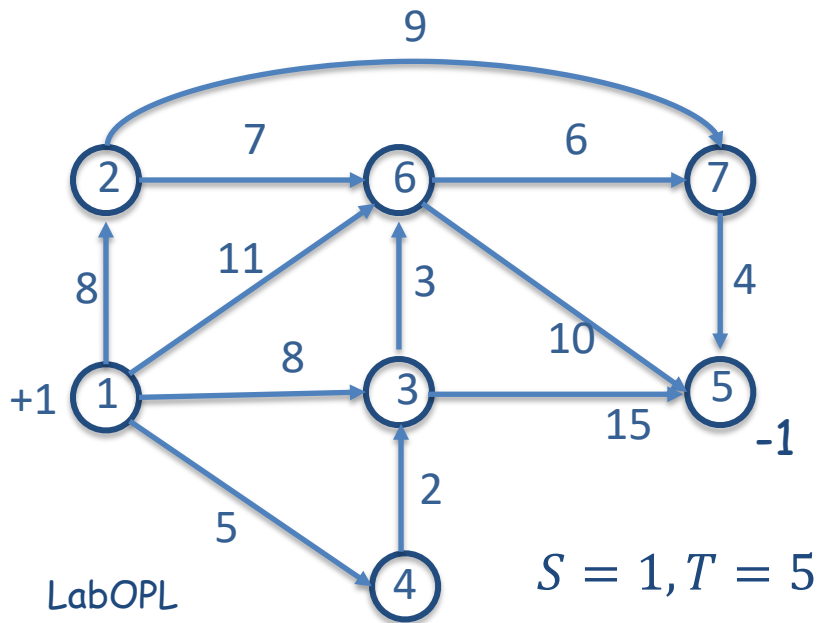
```
tuple arco {  
    int NodoOut;  
    int NodoIn;  
};  
{arco} InsiemeArchi = ...;  
int costoA[InsiemeArchi] = ...;  
int capA[InsiemeArchi] = ...;
```

## Cammino di Costo Minimo dal nodo S al nodo T

$$\min \sum_{(i,j) \in E} c_{ij} f_{ij}$$

$$\sum_{j|(i,j) \in E} f_{ij} - \sum_{j|(j,i) \in E} f_{ji} = \begin{cases} 1 & i = S \\ 0 & i \neq S, T \\ -1 & i = T \end{cases}$$

$$f_{ij} \geq 0 \quad \forall (i,j) \in E$$



E' un caso particolare del problema di flusso di costo minimo

1) Nel grafo è presente un solo nodo sorgente  $S$  con divergenza  $+1$  un solo nodo pozzo  $T$  con divergenza  $-1$  Tutti i restanti nodi hanno divergenza nulla.

2) Costi sugli archi  $\geq 0$

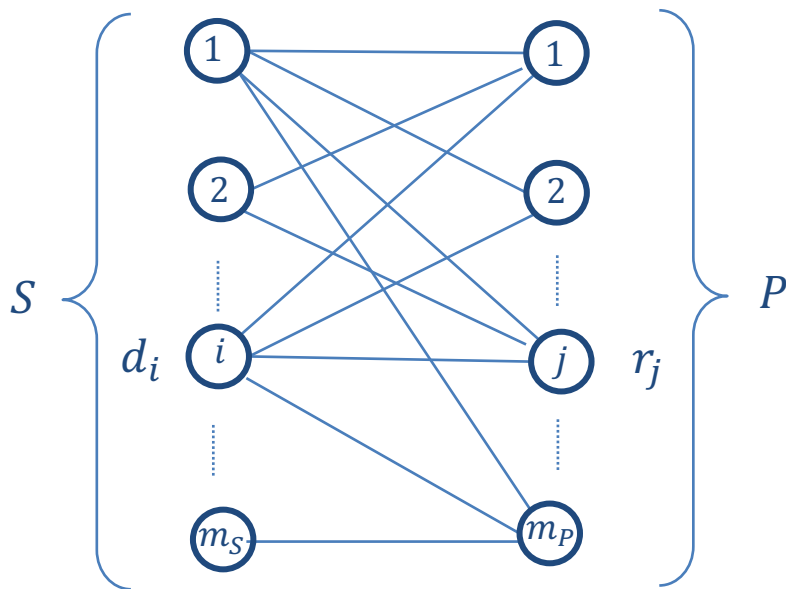
In tutte le soluzioni ammissibili di base l'unica unica unità di flusso che la sorgente eroga raggiungerà il pozzo lungo un "cammino".

Poiché i costi sugli archi sono costi unitari di flusso, la soluzione ottima rappresenta il cammino di costo minimo da  $S$  a  $T$ .

# Il Problema dei Trasporti

Il problema dei Trasporti è un caso speciale del problema di flusso di costo minimo. E' definito su un grafo bipartito **completo**

- I nodi sono partizionati in due insiemi  $S$  e  $P$  (non ci sono nodi di transito);
- Le divergenze dei nodi in  $S$  e  $P$  sono sempre positive (chiamiamo  $d_i$  le divergenze dei nodi in  $i \in S$ ;  $r_j$  quelle dei nodi in  $j \in P$ );
- Esiste un arco tra ogni coppia di nodi (**grafo completo**);
- Non esistono archi tra nodi dello stesso insieme;



$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{i=1}^{m_S} \sum_{j=1}^{m_P} c_{ij} f_{ij} \\ \sum_{j=1}^{m_P} f_{ij} &= d_i \quad \forall i = 1, \dots, m_S \\ \sum_{i=1}^{m_S} f_{ij} &= r_j \quad \forall j = 1, \dots, m_P \\ f_{ij} &\geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m_S, j = 1, \dots, m_P \end{aligned}$$

# Il Problema dei Trasporti: formulazione

$$|S| = m_S, |P| = m_P$$

Variabile di flusso  $f_{ij}$  = quantità di merce trasportata dall'origine "i" alla destinazione "j"

$$\sum_{i=1}^{m_S} d_i = \sum_{j=1}^{m_P} r_j$$

$$\begin{aligned} \min & \sum_{i=1}^{m_S} \sum_{j=1}^{m_P} c_{ij} f_{ij} \\ & \sum_{j=1}^{m_P} f_{ij} = d_i \quad \forall i = 1, \dots, m_S \\ & \sum_{i=1}^{m_S} f_{ij} = r_j \quad \forall j = 1, \dots, m_P \\ & f_{ij} \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m_S, j = 1, \dots, m_P \end{aligned}$$

Se  $\sum_{i=1}^{m_S} d_i > \sum_{j=1}^{m_P} r_j$ : basta aggiungere un pozzo fittizio  $m_P + 1$ , con divergenza

$$r_{m_P+1} = \sum_{i=1}^{m_S} d_i - \sum_{j=1}^{m_P} r_j \quad \text{e costi sugli archi } c_{i m_P+1} = 0 \quad \forall i \in S$$

Se  $\sum_{i=1}^{m_S} d_i < \sum_{j=1}^{m_P} r_j$ : basta aggiungere una sorgente fittizia  $m_S + 1$ , con divergenza

$$d_{m_S+1} = \sum_{j=1}^{m_P} r_j - \sum_{i=1}^{m_S} d_i \quad \text{e costi sugli archi } c_{m_S+1 j} = 0 \quad \forall j \in P$$

## Implementazione OPL di Grafi Completi

Elencare tutti gli elementi dell'insieme degli archi è l'unico modo possibile per modellare un grafo "non completo".

Nel caso di grafi con insieme completo di Archi (con esclusione degli archi  $(i,i)$  o autoanelli), è possibile evitare di elencare tutti gli archi. OPL offre due possibilità.

```
int Nodi = ...;
range Nodi = 1..Nodi;
tuple arco {
    int NodoOut;
    int NodoIn;
};
{arco} InsiemeArchi = {<i,j> | i in Nodi, j in Nodi : i != j};
int divergenza[Nodi] = ...;
int costoA[InsiemeArchi] = ...;
int capA[InsiemeArchi] = ...;
dvar float+ f[InsiemeArchi];
```

Definizione di insieme tramite proprietà degli elementi che vi appartengono

costoA, capA e f sono vettori.....

Oppure.....

Oppure.....si può evitare la dichiarazione "esplicita" dell'insieme di archi (tanto è noto che il grafo è completo!), trasformando la definizione di PesoA.....

```
int Nodi = ...;  
range Nodi = 1..Nodi;  
int divergenza[Nodi] = ...;  
int costoA[Nodi][Nodi] = ...;  
int capA[Nodi][Nodi] = ...;    costoA, capA e f sono matrici.....  
dvar float+ f[Nodi][Nodi];
```

Nel file dat lungo la diagonale principale delle **matrici** costoA, capA si può inserire un valore mnemonico per identificare l'assenza degli archi  $(i,i)$ , ad esempio un valore "sufficientemente grande" o "sufficientemente piccolo" a seconda delle necessità.

```
minimize  sum(i in Nodi)sum(j in Nodi : j != i)costoA[i][j]*f[i][j];  
  
forall(i in Nodi)  
sum(j in Nodi : j != i)f[i][j]-sum(j in Nodi : j!=i)f[j][i]==divergenza[i]
```

# Problema dei Trasporti

Un'azienda produttrice di acque minerali deve predisporre il piano settimanale di approvvigionamento dei propri punti vendita a partire dagli impianti di imbottigliamento. L'azienda dispone di 3 impianti di imbottigliamento localizzati a Verona, Pisa, Napoli e 5 punti vendita (Roma, Cosenza, Bari, Milano, Genova). Gli impianti hanno una capacità produttiva pari [500, 300, 750] quintali, mentre le richieste da parte dei punti vendita sono [487, 207, 272, 295, 286]. Nella Tabella seguente sono mostrati i costi di trasporto per quintali da ciascun impianto a ciascun punto vendita (i costi sono espressi in Euro). Si vuole aiutare l'azienda a determinare il piano di trasporto ottimale.

		Punti Vendita				
Impianti	{	7	2	1	9	4
		9	6	9	5	5
		3	8	3	1	8

$$\sum_{i=1}^{m_S} d_i = 500 + 300 + 750 = 1550$$

$$\sum_{j=1}^{m_P} r_j = 487 + 207 + 272 + 295 + 286 = 1547$$

$$\sum_{i=1}^{m_S} d_i > \sum_{j=1}^{m_P} r_j$$

abbiamo bisogno di un punto vendita fittizio con richiesta pari a 3 quintali a settimana



## Il Problema di Assegnamento

E' un particolare problema dei trasporti, caratterizzato da  $m_S = m_P = m$  e divergenze unitarie su tutti i nodi.

Variabile di flusso  $f_{ij}$  vale 0 o 1 in qualsiasi soluzione ammissibile di base

$$\min \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m c_{ij} f_{ij}$$

$$\sum_{j=1}^m f_{ij} = 1 \quad \forall i = 1, \dots, m$$

$$\sum_{i=1}^m f_{ij} = 1 \quad \forall j = 1, \dots, m$$

$$f_{ij} \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m, j = 1, \dots, m$$

## Problema di Assegnamento (Esercizio Per casa)

Si considerino 5 processi (TASKS) e altrettante CPU. Per ogni coppia (TASK, CPU) è noto il tempo che la CPU impiega a processare il TASK. Si vuole determinare l'accoppiamento ottimale TASK-CPU che minimizzi il tempo totale di calcolo.

The diagram illustrates a scheduling problem with 5 tasks and 5 CPUs. The tasks are listed on the left, and the CPUs are listed at the top. The processing times for each task across the CPUs are given in the matrix below.

	CPU 1	CPU 2	CPU 3	CPU 4	CPU 5
TASK 1	7	2	1	9	4
TASK 2	9	6	9	5	5
TASK 3	3	8	3	1	8
TASK 4	7	9	4	2	2
TASK 5	8	4	7	4	8

# Problema di Massimo Flusso

$$\max \sum_{(s,j) \in E} f_{sj}$$

$$\sum_{j|(i,j) \in E} f_{ij} - \sum_{j|(j,i) \in E} f_{ji} = 0 \quad i \in V, i \neq S, T$$

$$0 \leq f_{ij} \leq u_{ij} \quad (i,j) \in E$$

Tutti i nodi della rete, esclusi S e T, sono nodi di transito, il valore del flusso che circola nella rete può essere misurato come flusso uscente da S (o flusso entrante in T)

Equazioni di continuità sui nodi  $\neq S, T$

Vincoli di capacità sugli archi

$$\begin{array}{rclcl} \max & & v & & \\ \sum_{(s,j) \in E} f_{sj} & -v & = & 0 & \\ \sum_{j|(i,j) \in E} f_{ij} - \sum_{j|(j,i) \in E} f_{ji} & = & 0 & i \in V, i \neq S, T & \\ & - \sum_{(i,T) \in E} f_T & +v & = & 0 \\ 0 & \leq & f_{ij} & \leq & u_{ij} \quad (i,j) \in E \end{array}$$

Aggiungendo nella formulazione precedente i vincoli di continuità sui nodi S e T

Massimo Flusso come Problema di Circolazione

## Problema del Massimo Flusso (Esercizio Per casa)

Implementare in OPL il Problema del Massimo Flusso come Problema di Circolazione. Risolvere l'istanza del problema definita dal seguente digrafo, in cui i pesi sugli archi rappresentano le capacità degli archi stessi

