# II zestaw zadań - Algorytmy macierzowe

# Kacper Kozubowski, Mateusz Podmokły III rok Informatyka WI

16 październik 2024

#### 1 Treść zadania

Należy wygenerować macierze losowe o wartościach z przedziału otwartego ( $10^{-8}, 1.0$ ) i zaimplementować

- 1. Rekurencyjne odwracanie macierzy
- 2. Rekurencyjna eliminacja Gaussa
- 3. Rekurencyjna LU faktoryzacja
- 4. Rekurencyjne liczenie wyznacznika

Proszę zliczać liczbę operacji zmienno-przecinkowych wykonywanych podczas mnożenia macierzy.

# 2 Specyfikacja użytego środowiska

Specyfikacja:

- Środowisko: Jupyter Notebook,
- Język programowania: Python,
- System operacyjny: Microsoft Windows 11,
- Architektura systemu: x64.

# 3 Działanie algorytmów

#### 3.1 Wykorzystane biblioteki

W realizacji rozwiązania wykorzystane zostały następujące biblioteki:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import time
from scipy.optimize import curve_fit
```

#### 3.2 Pseudokod

# Algorithm 1 Rekurencyjne odwracanie macierzy

```
Input: A
Output: A_inv
function RECURSIVE_INVERSE(A)
   n = size(A)
   if n = 1 then
      return 1 / A[0, 0]
   end if
   A11 = A[1:n/2, 1:n/2] // Górny lewy blok
   A12 = A[1:n/2, n/2+1:n] // Górny prawy blok
   A21 = A[n/2+1:n, 1:n/2] // Dolny lewy blok
   A22 = A[n/2+1:n, n/2+1:n] // Dolny prawy blok
   A11_{inv} = recursive_{inverse}(A11)
   S = A22 - A21 * A11_{inv} * A12
   S_{inv} = recursive_{inverse}(S)
   B11 = A11_inv + A11_inv * A12 * S_inv * A21 * A11_inv
   B12 = -A11_{inv} * A12 * S_{inv}
   B21 = -S_i nv * A21 * A11_i nv
   B22 = S_inv
   A_{inv}[1:n/2, 1:n/2] = B1
   A_{inv}[1:n/2, n/2+1:n] = B2
   A_{inv}[n/2+1:n, 1:n/2] = B3
   A_{inv}[n/2+1:n, n/2+1:n] = B4
   return A_inv
end function
```

### Algorithm 2 Rekurencyjna LU faktoryzacja

```
Input: A
Output: L, U
function LU_RECURSIVE(A)
   n = size(A)
   if n = 1 then
      return 1, A[0, 0]
   end if
   A11 = A[1:n/2, 1:n/2] // Lewy górny blok
   A12 = A[1:n/2, n/2+1:n] // Prawy górny blok
   A21 = A[n/2+1:n, 1:n/2] // Lewy dolny blok
   A22 = A[n/2+1:n, n/2+1:n] // Prawy dolny blok
   L11, U11 = lu\_recursive(A11)
   U11_{inv} = recursive_{inverse}(U11)
   L11_{inv} = recursive_{inverse}(L11)
   L21 = A21 * U11_{inv}
   U12 = L11_{inv} * A12
   S = A22 - L21 * U12
   Ls, Us = lu\_recursive(S)
   L[1:n/2, 1:n/2] = L11 // Lewy górny blok
   L[1:n/2, n/2+1:n] = 0 // Prawy górny blok
   L[n/2+1:n, 1:n/2] = L21 // Lewy dolny blok
   L[n/2+1:n, n/2+1:n] = Ls // Prawy dolny blok
   U[1:n/2, 1:n/2] = U11
   U[1:n/2, n/2+1:n] = U12
   U[n/2+1:n, 1:n/2] = 0
   U[n/2+1:n, n/2+1:n] = Us
   return L, U
end function
```

### Algorithm 3 Rekurencyjne obliczanie wyznacznika macierzy

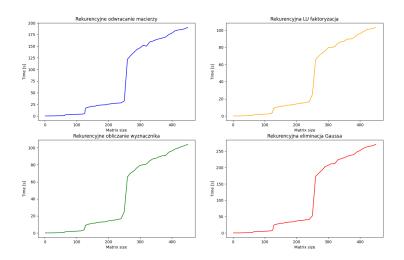
```
Input: A
Output: \det
function recursive_determinant(A)
   L, U = lu\_recursive(A)
   n = size(L)
   m = size(U)
   diagL = array(n)
   diagU = array(m)
   for i from 0 to n-1 do
       diagL[i] = L[i, i]
   end for
   for i from 0 to m - 1 do
       \mathrm{diag} \mathrm{U}[\mathrm{i}] = \mathrm{U}[\mathrm{i},\,\mathrm{i}]
   end for
   det = 1
   for i from 0 to n-1 do
       det = det * diagL[i]
   end for
   for i from 0 to m - 1 do
       det = det * diagU[i]
   end for
   \mathbf{return} \, \det
end function
```

### Algorithm 4 Rekurencyjna eliminacja Gaussa

```
Input: A, b
Output: x
function RECURSIVE_GAUSSIAN_ELIMINATION(A, b)
   n = size(A)
   if n = 1 then
      return b[0] / A[0, 0]
   end if
   A11 = A[1:n/2, 1:n/2] // Lewy górny blok
   A12 = A[1:n/2, n/2+1:n] // Prawy górny blok
   A21 = A[n/2+1:n, 1:n/2] // Lewy dolny blok
   A22 = A[n/2+1:n, n/2+1:n] // Prawy dolny blok
   b1 = b[1:n/2]
   b2 = b[n/2+1:n]
   L11, U11 = lu_recursive(A11)
   L11_{inv} = recursive_{inverse}(L11)
   U11_{inv} = recursive_{inverse}(U11)
   S = A22 - A21 * U11_{inv} * L11_{inv} * A12
   Ls, Us = lu\_recursive(S)
   Ls_{inv} = recursiv_{inverse}(Ls)
   Us\_inv = recursive\_inverse(Us)
   RHS1 = L1_{inv} * b1
   RHS2 = Ls\_inv * b2 - Ls\_inv * A21 * U11\_inv * RHS1
   x2 = Us_{inv} * RHS2
   x1 = U11_inv * RHS1 - U11_inv * L11_inv * A12 * x2
   x[1:size(x1)] = x1 // Lewa połowa
   x[size(x1) + 1:size(x1) + size(x2)] = x2 // Prawa połowa
   return x
end function
```

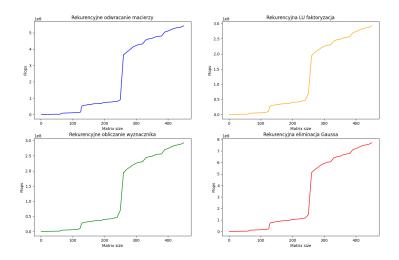
# 4 Porównanie działania algorytmów

# 4.1 Czas działania



Rysunek 1: Porównanie czasu działania każdego algorytmu.

# 4.2 Liczba operacji zmienno-przecinkowych



Rysunek 2: Porównanie liczby operacji zmienno-przecinkowych każdego algorytmu.

# 5 Oszacowanie złożoności obliczeniowej

W przypadku każdego algorytmu zmierzony został czas obliczeń dla

$$n \in [8, 100]$$

dla 40 równoodległych od siebie wartości oraz dopasowana krzywa złożoności obliczeniowej metodą curve\_fit z pakietu scipy.optimize.

# 5.1 Rekurencyjne odwracanie macierzy

Dopasowana krzywa:

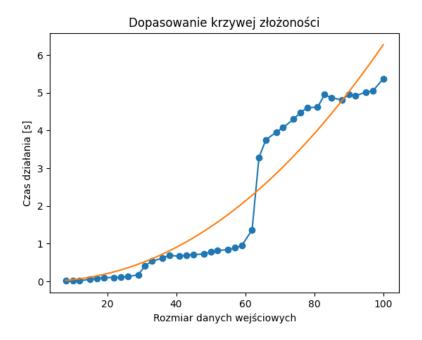
$$y = 3.7 \cdot 10^{-4} \cdot x^{2.12}$$

Zatem oszacowana złożoność obliczeniowa wynosi:

$$O(n) = n^{2.12}$$

a teoretyczna złożoność:

$$O(n) = n^{2.81}$$



Rysunek 3: Krzywa złożoności dla rekurencyjnego odwracania macierzy.

### 5.2 Rekurencyjna LU faktoryzacja

Dopasowana krzywa:

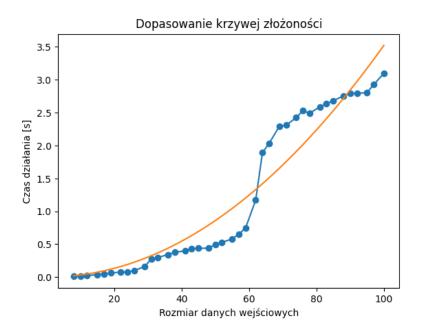
$$y = 3 \cdot 10^{-4} \cdot x^{2.04}$$

Zatem oszacowana złożoność obliczeniowa wynosi:

$$O(n) = n^{2.04}$$

a teoretyczna złożoność:

$$O(n) = n^3$$



Rysunek 4: Krzywa złożoności dla rekurencyjnej LU faktoryzacji.

# 5.3 Rekurencyjne liczenie wyznacznika

Dopasowana krzywa:

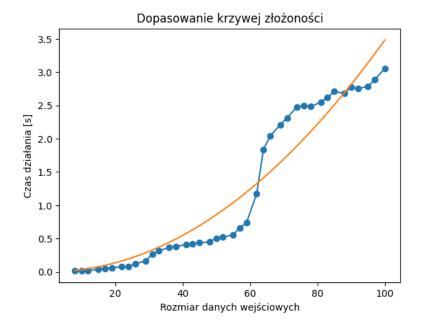
$$y = 3.1 \cdot 10^{-4} \cdot x^{2.02}$$

Zatem oszacowana złożoność obliczeniowa wynosi:

$$O(n) = n^{2.02}$$

a teoretyczna złożoność:

$$O(n) = n^3$$



Rysunek 5: Krzywa złożoności dla rekurencyjnego liczenia wyznacznika macierzy.

# 5.4 Rekurencyjna eliminacja Gaussa

Dopasowana krzywa:

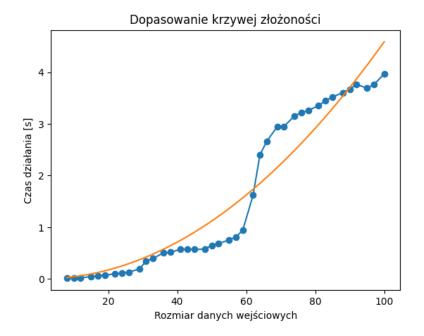
$$y = 3.9 \cdot 10^{-4} \cdot x^{2.03}$$

Zatem oszacowana złożoność obliczeniowa wynosi:

$$O(n) = n^{2.03}$$

a teoretyczna złożoność:

$$O(n) = n^3$$



Rysunek 6: Krzywa złożoności dla rekurencyjnej eliminacji Gaussa.

#### 5.5 Podsumowanie

Oszacowane złożoności obliczeniowej prezentowanych algorytmów odbiegają od złożoności teoretycznych. Może być to spowodowane niewystarczająco stabilną platformą testową, zbyt młym rozmiarem danych wejściowych lub szeregiem usprawnień oferowanych przez biblioteki Pythona.

# 6 Porównanie obliczeń z biblioteką NumPy

Na wejściu mamy macierz A i wektor b z następującymi wartościami:

```
A =
[[0.37792419 0.07962609 0.98281711 0.18161286]
[0.8118587 0.87496165 0.68841326 0.56949442]
[0.16097145 0.46688003 0.34517206 0.22503997]
[0.59251187 0.31226984 0.91630555 0.90963553]]
b = [0.25711829 0.1108913 0.19296273 0.49958417]
```

Rysunek 7: Wartości macierzy A i wektora b.

### 6.1 Rekurencyjne odwracanie macierzy

Wynik zaimplementowanego algorytmu:

Rysunek 8: Wynik algorytmu.

Wynik uzyskany za pomocą biblioteki NumPy:

Rysunek 9: Wynik NumPy.

### 6.2 Rekurencyjna LU faktoryzacja

Wynik zaimplementowanego algorytmu:

```
Recursive L:
[[ 1.
               0.
                            0.
                                        0.
  2.1482052
               1.
                            0.
                                         0.
  0.42593581
               0.61508625
                            1.
  1.56780618
               0.26627265 -0.30643925
Recursive U:
[[ 0.37792419
               0.07962609 0.98281711
                                        0.18161286]
  0.
               0.70390847 -1.42287958
                                        0.17935273]
  0.
                            0.80174872
                                        0.03736715]
  0.
               0.
                                        0.5885958 ]]
```

Rysunek 10: Wynik algorytmu.

Wbudowane biblioteki Pythona przy dekompozycji LU korzystają z zamiany wierszy przez co wyniki mogą się różnić. Dlatego w celu weryfikacji poprawności algorytmu pomnożymy macierze L i U, co w wyniku powinno dać macierz wejściową A. Wynik uzyskany z pomnożenia macierzy L i U:

```
L * U:

[[0.37792419 0.07962609 0.98281711 0.18161286]

[0.8118587 0.87496165 0.68841326 0.56949442]

[0.16097145 0.46688003 0.34517206 0.22503997]

[0.59251187 0.31226984 0.91630555 0.90963553]]
```

Rysunek 11: Wynik mnożenia.

## 6.3 Rekurencyjne liczenie wyznacznika

Wynik zaimplementowanego algorytmu:

```
Recursive determinant: 0.12553831950684474
```

Rysunek 12: Wynik algorytmu.

Wynik uzyskany za pomocą biblioteki NumPy:

```
NumPy determinant:
0.12553831950684471
```

Rysunek 13: Wynik NumPy.

### 6.4 Rekurencyjna eliminacja Gaussa

Wynik zaimplementowanego algorytmu:

```
Recursive Gaussian elimination:
[-0.68424742 0.07643672 0.41719395 0.54842062]
```

Rysunek 14: Wynik algorytmu.

Wynik uzyskany za pomocą biblioteki NumPy:

NumPy Gaussian elimination: [-0.68424742 0.07643672 0.41719395 0.54842062]

Rysunek 15: Wynik NumPy.

### 6.5 Podsumowanie

Wyniki uzyskane za pomocją zaimplementowanych algorytmów są prawie identyczne z wynikami uzyskanymi za pomocą biblioteki NumPy w Pythonie z dokładnością do bardzo błędu numerycznego. Można wnioskować, że przedstawione algorytmy działają poprawnie.