

## Variabilité

### I Capacité numérique :

Simuler, à l'aide d'un langage de programmation ou d'un tableur, un processus aléatoire permettant de caractériser la variabilité de la valeur d'une grandeur composée

### II Chute libre

#### II.1 Dispositif expérimental

On cherche à mesurer l'accélération de la pesanteur  $g$  en étudiant la chute libre d'un corps dans le vide. Le dispositif consiste en :

- un objet de masse  $m$  en chute libre dans le vide ;
- est lâché sans vitesse initiale d'une altitude  $h_1$  ;
- sa vitesse  $v$  est mesurée par un capteur spécifique quand il passe en un point d'altitude  $h_2 < h_1$ .

#### II.2 Modèle

Montrer qu'on a :

$$\# \text{+ipynb-newcell } v^2 = 2g(h_1 - h_2)$$

#### II.3 Incertitudes

On cherche à observer l'effet sur l'incertitude sur la mesure de  $g$  des sources d'incertitude suivantes :

- incertitude sur les lectures des altitudes  $h_1$  et  $h_2$  sur une règle ;
- incertitude sur la mesure de la vitesse par un capteur.

On **simule** ici numériquement les répartitions des valeurs mesurées pour ces grandeurs si on reproduisait un grand nombre de fois la manipulation, en supposant connue la loi de répartition des erreurs.

##### 1. Lecture des altitudes sur une règle

On suppose une répartition uniforme d'erreurs entre deux graduations de la règle distantes de  $\Delta h$ .

On rappelle que l'incertitude-type vaut alors :

$\# \text{+ipynb-newcell}$

$$\Delta h / (2\sqrt{3}).$$

On utilisera la fonction `random.random_sample` pour tirer un nombre flottant aléatoire correspondant à une altitude lue entre deux graduations de la règle.

##### 2. Mesure de la vitesse

On suppose une répartition d'erreurs autour d'une vitesse  $v$  donnée par une loi normale d'incertitude-type  $\Delta v$ .

On utilisera la fonction `random.normal` pour tirer un nombre flottant aléatoire correspondant cette loi normale.

### III Code

#### III.1 Bibliothèques nécessaires

```
1 %matplotlib inline
2 import numpy as np
3 from matplotlib import pyplot
```

Pour utiliser un affichage scientifique

```
1 sci_format = "%.3e"
2 np.set_printoptions(formatter={'float':sci_format})
```

### III.2 Fonctions permettant de réaliser les tirages aléatoires

```

1 # tirage aléatoire pour une loi normale de moyenne X[0] et d'incertitude-type X[1]
2 def tirage_normal(X):
3     return X[0] + X[1]*np.random.normal()
4
5 # tirage aléatoire pour une répartition uniforme entre X[0] et X[1]
6 def tirage_uniforme(X):
7     return X[0] + (X[1]-X[0])*np.random.random_sample()

```

### III.3 Paramètres

On suppose pour cette simulation connue les valeurs vraies de  $g$ ,  $h_1$  et  $h_2$ . On en déduit celle de  $v$ .

```

1 # Accélération de la pesanteur
2 g = 9.80665 #en m/s, valeur normale de la CGPM
3
4 # Hauteur de chute
5 h1 = 3 # en m
6 h2 = 2 # en m
7 h0 = h1-h2
8 Deltah = 5e-3 # en m, demi-largeur de la lecture de h
9
10 # Vitesse atteinte
11 v0 = np.sqrt(2* g * h0) # en m/s
12 Deltav = 1e-2 # en m/s, incertitude-type sur la mesure de v

```

### III.4 Simulation des mesures

On crée des listes numpy array de mesures de  $h_1$ ,  $h_2$  et  $v$  pour faciliter leur manipulation.

```

1 # Mesures
2 N = 10000 # nombre de points de mesure
3 g_calculée = np.array([])
4
5 h1min = h1-Deltah
6 h1max = h1+Deltah
7 h2min = h2-Deltah
8 h2max = h2+Deltah
9
10 MesuresV = np.array([tirage_normal([v0,Deltav]) for i in range(N)])
11 MesuresH1 = np.array([tirage_uniforme([h1min,h1max]) for i in range(N)])
12 MesuresH2 = np.array([tirage_uniforme([h2min,h2max]) for i in range(N)])

```

### III.5 Étude de $g$

on calcule les valeurs de  $g$ , leur valeur moyenne et l'écart-type de leur distribution.

```

1 # Valeurs de $h = h1-h2
2 MesuresH = MesuresH1 - MesuresH2
3 # On pourrait faire la même chose sans numpy array avec:
4 # MesuresH = [MesuresH1[i] - MesuresH2[i] for i in range(N)]
5 # ou
6 # for i in range(N)
7 #     MesuresH[i] = MesuresH1[i] - MesuresH2[i]
8
9 # Valeurs calculées de $g = v^2/(2h)
10 g_calculées = MesuresV**2/(2*MesuresH)
11 g_moyenne = np.average(g_calculées)
12 Stdevg = np.std(g_calculées)
13 print('moyenne des valeurs calculées de g:', "{:.3e}".format(g_moyenne))
14 print('incertitude-type sur les valeurs calculées de g:', "{:.3e}".format(Stdevg))

```

On affiche un histogramme de ces valeurs.

```

1 pyplot.hist(g_calculées, bins = 50, color = 'blue', edgecolor = 'black')
2 pyplot.xlabel('g (m/s^2)')
3 pyplot.ylabel('effectif')
4 pyplot.title('Pour '+str(N)+ ' iterations')
5 # pyplot.show()

```

## IV Questions

### IV.1 Incertitudes composées

1. Afficher l'écart-type relative des mesures de  $g$ .

```

1 StdevRelatg = Stdevg/g_moyenne
2 print('écart-type relatif sur g:', "{:.3e}".format(StdevRelatg))

```

2. Afficher les incertitudes-types et les incertitudes-types relatives sur  $v$ ,  $h_1$ ,  $h_2$ .

```

1 print('incertitude-type sur v:',Deltav)
2 DeltaRelatv = Deltav/v0
3 print('incertitude-type relative sur v:',DeltaRelatv)
4 Stdevh = Deltah/np.sqrt(3) # attention au facteur $\sqrt{3}$
5 StdevRelath1 = Stdevh/h1
6 StdevRelath2 = Stdevh/h2
7 print('incertitudes-types sur h1,h2:',Stdevh)
8 print('incertitudes-types relatives sur h1,h2:',StdevRelath1,StdevRelath2)

```

3. Afficher l'écart-type des valeurs mesurées de  $h$  et comparer à l'incertitude-type composée à partir des incertitudes-types de  $h_1$  et  $h_2$ . Calculer l'incertitude-type relative sur  $h$ .

```
1 Stdevh0 = np.std(MesuresH)
2 print('écart-type des mesures de h1-h2', Stdevh0)
3 Deltah0 = Deltah*np.sqrt(2)/np.sqrt(3) # attention au facteur $\sqrt{3}$
4 print('incertitude-type composée sur h1-h2', Deltah0)
```

Les deux grandeurs précédentes doivent correspondre (à la dispersion statistique près).

4. Déterminer et afficher l'incertitude-type relative composée sur  $g$  en fonction des incertitudes-types relatives précédentes et comparer à l'écart-type relatif sur  $g$ .

On a  $g = v^2/(2h)$ , soit  $\Delta g/g = \sqrt{4(\Delta v/v)^2 + (\Delta h/h)^2}$ , qu'on compare à l'écart-type des valeurs calculées de  $v$ .

```
1 StdevRelath0 = Stdevh0/h0
2 incertitude_relative_composee = np.sqrt(4*DeltaRelatv**2 + StdevRelath0**2)
3 print('incertitude-type relative composée sur g:', incertitude_relative_composee)
4 print('écart-type relatif sur g:', StdevRelatg)
```

Les deux grandeurs doivent correspondre (à la dispersion statistique près).

5. Augmenter d'un facteur 10 la précision sur la vitesse ? Quel est l'effet sur la précision de la détermination de  $g$ . Commenter.

Les incertitudes-types relatives sur la vitesse et la hauteur étaient du même ordre de grandeur. Quand on diminue celle sur  $v$  d'un facteur 10, elle devient négligeable devant celle sur  $h$  et l'incertitude-type relative globale n'est que faiblement diminuée.

## IV.2 Effet du nombre de mesures

1. Changer le nombre d'itérations  $N$  d'un facteur 100 dans un sens ou dans l'autre. Cela change-t-il les résultats précédents ?

On passe de  $N = 1e4$  à  $Np = 100$  :

```
1 Np = 100 # nombre de points de mesure
2 gp_calculée = np.array([])
3
4 MesuresVp = np.array([tirage_normal([v0, Deltav]) for i in range(Np)])
5 MesuresH1p = np.array([tirage_uniforme([h1min, h1max]) for i in range(Np)])
6 MesuresH2p = np.array([tirage_uniforme([h2min, h2max]) for i in range(Np)])
7 MesuresHp = MesuresH1p - MesuresH2p
```

```
8
9 g_calculéesp = MesuresVp**2/(2*MesuresHp)
10 g_moyennep = np.average(g_calculéesp)
11 Stdevgp = np.std(g_calculéesp)
12 print('moyenne des valeurs calculées de g (N=100)', g_moyennep)
13 print('incertitude-type sur les valeurs calculées de g (N=100):', Stdevgp)
```

```
1 pyplot.hist(g_calculéesp, bins = 50, color = 'blue', edgecolor = 'black')
2 pyplot.xlabel('g (m/s^2)')
3 pyplot.ylabel('effectif')
4 pyplot.title('Pour '+str(Np)+ ' iterations')
5 # pyplot.show()
```

La moyenne et l'écart-type ne changent pas.

2. Pour un jeu de  $N = 1e4$  mesures, effectuer des moyennes de  $m = 100$  et étudier l'incertitude-type des  $N/m = 100$  mesures obtenues. Vérifier qu'il est réduit d'un rapport  $\sqrt{m}$ .

On crée un tableau des valeurs des moyennes sur  $m = 100$  valeurs.

```
1 m = 100
2 Nm = int(np.floor(N/m))
3
4 MesuresVm = np.zeros(Nm)
5 MesuresH1m = np.zeros(Nm)
6 MesuresH2m = np.zeros(Nm)
7 MesuresHm = np.zeros(Nm)
8
9 for i in range(Nm):
10     for j in range(m):
11         MesuresVm[i] += MesuresV[m*i+j]
12         MesuresH1m[i] += MesuresH1[m*i+j]
13         MesuresH2m[i] += MesuresH2[m*i+j]
14
15 MesuresHm = (MesuresH1m - MesuresH2m)/m
16 MesuresVm = MesuresVm/m
```

On calcule la moyenne et l'écart-type des valeurs de  $g$  calculées. On vérifie que la moyenne ne change pas, mais que l'écart-type est réduit d'un facteur  $\sqrt{m} = 10$ .

```
1 g_calculéesm = MesuresVm**2/(2*MesuresHm)
2 print('moyenne des moyennes de $m$ mesures', np.average(g_calculéesm))
3 print('écart-type des moyennes de $m$ mesures', "{:.3e}".format(np.std(g_calculéesm)))
4 print('écart-type des mesures brutes', "{:.3e}".format(np.std(g_calculées)))
```