

Résumé de cours :  
Semaine 13, du 13 décembre au 17.

## Groupes et anneaux (fin)

### 1 $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

#### 1.1 Groupes quotients (suite et fin)

**Théorème.** Soit  $(G, +)$  un groupe **commutatif** et  $H$  un sous-groupe de  $G$ . Pour tout  $x, y \in G$ , on convient que  $xR_H y \iff y - x \in H$ . Alors  $R_H$  est une relation d'équivalence. On note  $G/H$  l'ensemble de ses classes d'équivalence.

En posant, pour tout  $x, y \in G$ ,  $\bar{x} + \bar{y} \triangleq \overline{x + y}$ , on définit une loi “+” sur  $G/H$  pour laquelle  $G/H$  est un groupe commutatif. De plus,  $\begin{array}{ccc} G & \longrightarrow & G/H \\ x & \longmapsto & \bar{x} \end{array}$  est un morphisme, que l'on appelle la surjection canonique.

**Il faut savoir le démontrer.**

**Propriété.** Soit  $n \in \mathbb{N}$ . Dans  $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$ , on dispose des règles de calcul suivantes :

- Pour tout  $a, b \in \mathbb{Z}$ ,  $\bar{a} = \bar{b} \iff a \equiv b [n]$ ,
- Pour  $a, b \in \mathbb{Z}$ ,  $\overline{a + nb} = \bar{a}$ ,
- $\bar{0} = 0_{\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}}$ ,
- pour tout  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $-\bar{k} = \overline{-k}$ ,
- pour tout  $h, k \in \mathbb{Z}$ ,  $\overline{h + k} = \bar{h} + \bar{k}$ ,
- pour tout  $h, k \in \mathbb{Z}$ ,  $h\bar{k} = \overline{hk}$ .

**Propriété.** Si  $n = 0$ ,  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  est monogène non cyclique. Il est isomorphe à  $\mathbb{Z}$ .  
Tout groupe monogène non cyclique est isomorphe à  $\mathbb{Z}$ .

**Propriété.** Si  $n \geq 1$ ,  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  est un groupe cyclique de cardinal  $n$  :  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \{\bar{0}, \bar{1}, \bar{2}, \dots, \overline{n-1}\}$ .

Si  $G = Gr(a)$  est un autre groupe cyclique de cardinal  $n$ , il est isomorphe à  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  :

$\begin{array}{ccc} \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} & \longrightarrow & (G, \cdot) \\ \bar{k} & \longmapsto & a^k \end{array}$  est un isomorphisme.

**Il faut savoir le démontrer.**

#### 1.2 Anneaux quotients

**Notation.** On fixe un anneau commutatif  $(A, +, \cdot)$  et un idéal  $I$  de  $A$ .

**Propriété.**  $(A/I, +, \cdot)$  est un anneau commutatif en posant, pour tout  $x, y \in A$   $\overline{x \cdot y} = \bar{x} \cdot \bar{y}$ .

**Propriété.** Dans l'anneau  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , on dispose des règles supplémentaires de calculs suivantes :

- Pour tout  $h, k \in \mathbb{Z}$ ,  $\overline{hk} = \bar{h} \cdot \bar{k}$ .
- $\bar{1} = 1_{\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}}$ .

### 1.3 Propriétés spécifiques de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

**Notation.** On fixe  $n \in \mathbb{N}$  avec  $n \geq 2$ .

**Propriété.** (hors programme)

Les sous-groupes (resp : les idéaux) de  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  sont les  $\bar{k}.\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , où  $k$  est un diviseur de  $n$ .

**Théorème.** Soit  $k \in \mathbb{Z}$ .  $\bar{k}$  engendre le groupe  $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$  (resp : est inversible dans l'anneau  $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +, \cdot)$ ) ssi  $k \wedge n = 1$ . Dans ce cas, il existe  $u, v \in \mathbb{Z}$  tels que  $uk + vn = 1$  et  $\bar{u} = \bar{k}^{-1}$ .

Il faut savoir le démontrer.

**Théorème.** Soit  $n \geq 2$ .  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  est un corps (resp : est intègre) si et seulement si  $n \in \mathbb{P}$ .

Il faut savoir le démontrer.

**Notation.** Lorsque  $p \in \mathbb{P}$ , le corps  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$  est souvent noté  $\mathbb{F}_p$ .

### 1.4 Théorème chinois

**Théorème des restes chinois :** Si  $a$  et  $b$  sont deux entiers supérieurs à 2 et **premiers entre eux**,  

$$f : \mathbb{Z}/ab\mathbb{Z} \longrightarrow (\mathbb{Z}/a\mathbb{Z}) \times (\mathbb{Z}/b\mathbb{Z})$$

$$\bar{k} \longmapsto (\bar{k}, \bar{k})$$
est un isomorphisme d'anneaux.

Il faut savoir le démontrer, en incluant la preuve constructive de la surjectivité : pour  $h, k \in \mathbb{Z}$ , comment déterminer  $\ell \in \mathbb{Z}$  tel que  $\ell \equiv h [a]$  et  $\ell \equiv k [b]$  ?

**Théorème chinois (généralisation) :** Soit  $n \geq 2$  et  $a_1, \dots, a_n$   $n$  entiers supérieurs à 2 et **deux à deux premiers entre eux** :

$$\mathbb{Z}/(a_1 \times \dots \times a_n)\mathbb{Z} \longrightarrow (\mathbb{Z}/a_1\mathbb{Z}) \times \dots \times (\mathbb{Z}/a_n\mathbb{Z})$$

$$\bar{k} \longmapsto (\bar{k}, \dots, \bar{k})$$
est un isomorphisme d'anneaux.

**Remarque.** pour  $h_1, \dots, h_n \in \mathbb{Z}$ , on peut calculer  $\ell \in \mathbb{Z}$  tel que, pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ ,  $\ell \equiv h_i [a_i]$ .  
À connaître.

### 1.5 L'indicatrice d'Euler

**Définition.** Pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , on pose  $\varphi(n) = |U(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})|$ .

**Remarque.**  $\varphi(1) = 1$ , car  $\mathbb{Z}/1\mathbb{Z}$  est l'anneau nul, pour lequel 0 est inversible.

Pour  $n \geq 2$ ,  $\varphi(n) = \#\{k \in \{1, \dots, n-1\} / k \wedge n = 1\}$ .

**Propriété.**  $\varphi(1) = 1$  et si  $p$  est un nombre premier, alors  $\varphi(p) = p - 1$ .

**Propriété.** Si  $p$  est premier et si  $k \in \mathbb{N}^*$ , alors  $\varphi(p^k) = p^k - p^{k-1}$ .

Il faut savoir le démontrer.

**Propriété.** Soit  $a$  et  $b$  sont deux entiers supérieurs à 2. Si  $a \wedge b = 1$ , alors  $\varphi(ab) = \varphi(a)\varphi(b)$ .

Il faut savoir le démontrer.

**Corollaire.** Soit  $n \in \mathbb{N}$  avec  $n \geq 2$ , de décomposition primaire  $n = \prod_{i=1}^k p_i^{m_i}$ .

Alors 
$$\varphi(n) = n \prod_{i=1}^k \left(1 - \frac{1}{p_i}\right).$$

**Propriété.**  $\forall n \in \mathbb{N}^*, n = \sum_{d|n} \varphi(d)$ .

**Propriété d'Euler-Fermat :** Soit  $n \in \mathbb{N}$  avec  $n \geq 2$  et  $k \in \mathbb{Z}$ . Si  $k \wedge n = 1$ , alors  $k^{\varphi(n)} \equiv 1 [n]$ .

Il faut savoir le démontrer.

**Petit théorème de Fermat :** Si  $p$  est un nombre premier, alors pour tout  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $k^p \equiv k [p]$ .

## 2 Caractéristique d'un anneau

**Notation.**  $A$  désigne un anneau commutatif.

**Définition.** S'il existe  $n \in \mathbb{N}^*$  tel que  $n.1_A = 0_A$ , la caractéristique de  $A$  est  $\text{car}(A) \triangleq \min\{n \in \mathbb{N}^* \mid n.1_A = 0_A\}$ . Sinon, on convient que  $\text{car}(A) = 0$ .

**Propriété.** Soit  $A$  un anneau de caractéristique  $n$  : pour tout  $m \in \mathbb{Z}$ ,  $m.1_A = 0_A \iff n|m$ .

**Exemples.** L'anneau nul est l'unique anneau de caractéristique 1,  $\text{car}(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}) = n$ ,  $\text{car}(\mathbb{R}) = 0$ .

**Propriété.** Deux anneaux isomorphes ont la même caractéristique.

**Propriété.**  $\mathbb{Z}.1_A$ , le plus petit sous-anneau de  $A$ , est isomorphe à  $\mathbb{Z}$  lorsque  $\text{car}(A) = 0$  et à  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  lorsque  $\text{car}(A) = n \in \mathbb{N}^*$ .

**Il faut savoir le démontrer.**

**Corollaire.** Un anneau de caractéristique nulle est de cardinal infini, la réciproque étant fausse.

**Propriété.** Si  $A$  est intègre et  $\text{car}(A) \neq 0$ , alors  $\text{car}(A) \in \mathbb{P}$ .

**Il faut savoir le démontrer.**

**Propriété.** Si  $\text{car}(A) = p \in \mathbb{P}$ , alors  $x \mapsto x^p$  est un endomorphisme sur  $A$ , dit de Frobenius.

**Il faut savoir le démontrer.**

**Propriété.** La caractéristique d'un corps est ou bien nulle, ou bien un nombre premier.

**Propriété.** On appelle sous-corps premier d'un corps  $\mathbb{K}$  le plus petit sous-corps de  $\mathbb{K}$ .

- Si  $\text{car}(\mathbb{K}) = p \in \mathbb{P}$ , le sous-corps premier de  $\mathbb{K}$  est  $\mathbb{Z}.1_{\mathbb{K}}$ , il est isomorphe à  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ .
- Si  $\text{car}(\mathbb{K}) = 0$ , le sous-corps premier de  $\mathbb{K}$  est  $\{(p.1_{\mathbb{K}})(q.1_{\mathbb{K}})^{-1} \mid p \in \mathbb{Z}, q \in \mathbb{N}^*\}$ . Il est isomorphe à  $\mathbb{Q}$ . En particulier,  $\mathbb{K}$  est de cardinal infini.

**Propriété.** Si  $\mathbb{K}$  est un corps fini de caractéristique  $p$ , l'endomorphisme de Frobenius  $x \mapsto x^p$  sur  $\mathbb{K}$  est un automorphisme de corps. Lorsque  $\mathbb{K} = \mathbb{F}_p$ , c'est l'identité.

## Les espaces vectoriels (début)

**Notation.**  $\mathbb{K}$  désigne un corps quelconque.

**Notation.** Symbole de Kronecker :  $\delta_{i,j} = 0$  lorsque  $i \neq j$  et  $\delta_{i,i} = 1$  lorsque  $i = j$ .

## 3 La structure algébrique d'espace vectoriel

### 3.1 Définition et exemples

**Définition.**

Un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel est un triplet  $(E, +, \cdot)$ , où  $(E, +)$  est un groupe abélien et “ $\cdot$ ” est une application

$\mathbb{K} \times E \longrightarrow E$  tel que, pour tout  $x, y \in E$  et  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ ,

- $(\alpha, x) \mapsto \alpha.x$
- $\alpha.(x + y) = (\alpha.x) + (\alpha.y)$ ,
- $(\alpha + \beta).x = (\alpha.x) + (\beta.x)$ ,
- $(\alpha \times \beta).x = \alpha.(\beta.x)$ ,
- $1_{\mathbb{K}}.x = x$ .

**Remarque.** Lorsque  $E$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, ses éléments seront appelés des vecteurs et les éléments de  $\mathbb{K}$  seront appelés des scalaires.

### Exemples.

◇ Soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et  $I$  un ensemble quelconque. Alors l'ensemble  $E^I$  des familles  $(x_i)_{i \in I}$  d'éléments de  $E$  indexées par  $I$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel si l'on convient que  $(x_i)_{i \in I} + (y_i)_{i \in I} = (x_i + y_i)_{i \in I}$  et, pour tout  $\alpha \in \mathbb{K}$ ,  $\alpha.(x_i)_{i \in I} = (\alpha.x_i)_{i \in I}$ .

De même, l'ensemble  $\mathcal{F}(I, E)$  des applications de  $I$  dans  $E$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel si l'on convient que, pour tout  $f, g \in \mathcal{F}(I, E)$  et  $\alpha \in \mathbb{K}$ , pour tout  $x \in I$ ,

$$(f + g)(x) \triangleq f(x) + g(x) \text{ et } (\alpha.f)(x) \triangleq \alpha.(f(x)).$$

◇ En particulier, pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $\mathbb{R}^n$  est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

◇ Si  $\mathbb{L}$  est un sous-corps de  $\mathbb{K}$ , alors  $\mathbb{K}$  est un  $\mathbb{L}$ -espace vectoriel.

◇ L'ensemble  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$  des suites de scalaires est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel.

◇  $\mathbb{K}[X]$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel.

**Propriété.** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel. Soit  $x, y \in E$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  :

- $0_{\mathbb{K}}.x = 0_E$  et  $\lambda.0_E = 0_E$  ;
- $(-1_{\mathbb{K}}).x = -x$  ;
- $(\lambda - \mu)x = \lambda.x - \mu.x$  ;
- $\lambda x = 0 \iff (\lambda = 0) \vee (x = 0)$  ;
- $(\lambda x = \lambda y) \wedge (\lambda \neq 0) \implies x = y$  ;
- $(\lambda x = \mu x) \wedge (x \neq 0) \implies \lambda = \mu$ .

**Définition.** Soient  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $((E_i, +, \cdot))_{i \in \{1, \dots, n\}}$  une famille de  $n$   $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels.

On structure  $E = E_1 \times \dots \times E_n$  en un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel en convenant que

- $\forall x = (x_1, \dots, x_n) \in E, \forall y = (y_1, \dots, y_n) \in E, x + y = (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n)$ ,
- $\forall \alpha \in \mathbb{K}, \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in E, \alpha.x = (\alpha.x_1, \dots, \alpha.x_n)$ .

## 3.2 Sous-espaces vectoriels

**Propriété et définition :** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et  $F$  une partie de  $E$ .

$F$  est un **sous-espace vectoriel** de  $E$  si et seulement si

- $F \neq \emptyset$  ;
- $\forall (x, y) \in F^2, x + y \in F$  (stabilité de la somme de deux vecteurs) ;
- $\forall (\alpha, x) \in \mathbb{K} \times F, \alpha.x \in F$  (stabilité du produit externe).

Cet ensemble de conditions est équivalent à

- $F \neq \emptyset$  ;
- $\forall (\alpha, x, y) \in \mathbb{K} \times F \times F, \alpha.x + y \in F$  (stabilité par combinaison linéaire).

### Exemples.

- Pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , pour tout  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{K}^n \setminus \{0\}$ ,  $\left\{ (x_i)_{1 \leq i \leq n} / \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i = 0 \right\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{K}^n$ .
- $\mathbb{K}_n[X]$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{K}[X]$ , pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .
- L'ensemble  $C^p([0, 1], \mathbb{C})$  des applications de classe  $C^p$  de  $[0, 1]$  dans  $\mathbb{C}$ , où  $p \in \mathbb{N}$ , est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{F}([0, 1], \mathbb{C})$ .
- L'ensemble  $l^1(\mathbb{C}) = \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}} / \sum a_n \text{ ACV}\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ .

**Définition.** Soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et  $I$  un ensemble quelconque. Soit  $(x_i)_{i \in I}$  une famille de  $E^I$ . On dit que c'est une famille presque nulle si et seulement si  $\{i \in I / x_i \neq 0\}$  est un ensemble fini. On note  $E^{(I)}$  l'ensemble des familles presque nulles de  $E^I$ .  $E^{(I)}$  est un sous-espace vectoriel de  $E^I$ .

### 3.3 Sous-espace vectoriel engendré par une partie

**Propriété.** Une intersection d'une famille de sous-espaces vectoriels est un sous-espace vectoriel.

*Il faut savoir le démontrer.*

**Définition.** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et  $A$  une partie de  $E$ . Notons  $\mathcal{S}$  l'ensemble des sous-espaces vectoriels de  $E$  contenant  $A$ . Alors  $\bigcap_{F \in \mathcal{S}} F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  contenant  $A$  et, par construction, c'est le plus petit sous-espace vectoriel contenant  $A$ . On le note  $\text{Vect}(A)$ .

**Exemple.**  $\text{Vect}(\emptyset) = \{0\}$ , puisque  $\{0\}$  est le plus petit sous-espace vectoriel de  $E$ .

Si  $F$  est un sous-espace vectoriel d'un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel  $E$ ,  $\text{Vect}(F) = F$ .

**Propriété.** Si  $A \subset B$ , alors  $\text{Vect}(A) \subset \text{Vect}(B)$ .

**Propriété.** Soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et  $A$  une partie de  $E$ . Alors  $\text{Vect}(A)$  est l'ensemble des combinaisons linéaires de vecteurs de  $A$  :  $\text{Vect}(A) = \left\{ \sum_{a \in A} \alpha_a a / (\alpha_a)_{a \in A} \in \mathbb{K}^{(A)} \right\}$ .

*Il faut savoir le démontrer.*

**Notation.** Si  $(x_i)_{i \in I} \in E^I$ , on note  $\text{Vect}(x_i)_{i \in I} = \text{Vect}(\{x_i / i \in I\})$ .

En particulier,  $\text{Vect}(x_1, \dots, x_n) = \left\{ \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i / a_1, \dots, a_n \in \mathbb{K} \right\}$ .

Si  $u \in E \setminus \{0\}$ ,  $\text{Vect}(u) = \{\alpha u / \alpha \in \mathbb{K}\}$  est appelé la droite vectorielle engendrée par le vecteur  $u$ .