МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» им. В.И. Ульянова (Ленина) Кафедра САПР

ОТЧЕТ

по лабораторной работе № 1 по дисциплине «Ассоциативный массив»

Студент гр. 8301	Готовский К.В.
Преподаватель	Тутева А.В.

Санкт-Петербург 2020

Цель работы

Реализовать шаблонный ассоциативный массив (тар) на основе красно-черного дерева.

Описание реализуемого класса

Класс Мар состоит из вложенного класса Node с полями: т кеу (Ключ по которому хранится значение) и T1 value (Значение которое хранится по определённому ключу) bool color (цвет ячейки необходимый для дальнейшей проверки сбалансированности), Node* parent (указатель на родителя ячейки), Node* left и Node* right (Указатели на левые и правые ячейки (детей)), а также и собственные поля Node* Тор (Вершина дерева), Node* TNULL (Обозначение пустого листа). Реализованный мною класс Мар основан на такой структуре красно-чёрное Выбранная ланных дерево. структура данных самобалансирующийся бинарное дерево, поэтому она содержит цвета (красный и чёрный) и 5 основных правил. При несоблюдении хотя бы одного из правил при вставке или удалении, будет требоваться балансировка. Заметим, что key и value являются шаблонными, что позволяет нам хранить ключ и значение любого типа данных.

Класс содержит следующие методы:

- Констуктор реализованы конструкторы по умолчанию для вложенного класса Node и для самого класса Мар.
- Деструктор реализован деструктор, вызывающий метод clear().
- *insert*(*T key*,*T1 value*) функция добавления элемента в дерево по ключу. Добавление происходит точно так же, как и в бинарном дереве. Дальше следует проверка на соблюдение 5 свойств, иначе происходит перебалансировка.
- remove(T key) функция удаления элемента по ключу.
- find(T key) функция получения значения по ключу.
- *clear()* функция, по одному удаляющая элементы постфиксным обходом дерева.
- *get_keys()* функция, возвращающая список ключей.
- *get_values()* функция, возвращающая список значений.
- print()— функция вывода дерева.

Оценка временной сложности алгоритмов

- remove(T key) O(log n)
- insert(T key, T1 value) O(log n)
- $find(T key) O(\log n)$
- clear() O(n)
- get keys() O(1)
- get_values() O(1)
- print() O(n)

Описание реализованных unit-тестов

В тестах реализованных для класса Мар мы проверили функцию добавления элемента в дерево с помощью функции *insert()* и удаляем с помощью функции remove(), и проверяем их с помощью функции find() которая возвращает нам значение по ключу или бросает

исключение. Так же мои unit-тесты затрагивают такие методы как get_keys() и get_values(), которые возвращают списки ключей и значений, а также метод очистки дерева clear().

Пример работы программы

Пример

```
■ C\Ubers\\De29\source\vepos\RedBlackTree.vee — X
R----8(BLACK)
L----5(RED)
| L----3(BLACK)
| R----6(BLACK)
| R----6(BLACK)
| R----7(RED)
| R----11(RED)
| L----10(BLACK)
| L----9(RED)
| L----9(RED)
| R----12(BLACK)
```

Листинг

Map.h

```
1. #define COLOR_RED 1
2. #define COLOR_BLACK 0
3. #include"List.h"
using namespace std;
5. template<typename T, typename T1>
6. class Map {
7. public:
8.
        class Node
9.
        {
10.
        public:
            Node(bool color = COLOR_RED, T key = T(), Node* parent = NULL, Node* left = NULL, Node* right = NU
11.
12.
            T key;
13.
            T1 value;
14.
            bool color;
            Node* parent;
15.
            Node* left;
16.
17.
            Node* right;
18.
       };
19.
        ~Map() {
20.
            if (this->Top != NULL)
                this->clear();
21.
22.
            Top = NULL;
23.
            delete TNULL;
24.
            TNULL = NULL;
25.
        Map(Node* Top = NULL, Node* TNULL = new Node(0)) :Top(Top), TNULL(TNULL) {}
26.
27.
28.
        void printTree()
29.
        {
30.
            if (Top)
31.
32.
                print_Helper(this->Top, "", true);
33.
            else throw std::out_of_range("Tree is empty!");
34.
35.
        }
36.
37.
        void insert(T key, T1 value)
38.
39.
40.
            if (this->Top != NULL) {
41.
                Node* node = NULL;
42.
                Node* parent=NULL;
43.
                /* Search leaf for new element */
44.
                for (node = this->Top; node != TNULL; )
45.
```

```
46.
                  parent = node;
47.
                  if (key < node->key)
48.
                      node = node->left;
                  else if (key >= node->key)
49.
50.
                      node = node->right;
51.
               }
52.
               node = new Node(COLOR_RED, key, TNULL, TNULL, TNULL, value);
53.
54.
               node->parent = parent;
55.
56.
               if (parent != TNULL) {
57.
                  if (key < parent->key)
58.
59.
                      parent->left = node;
60.
                  else
61.
                      parent->right = node;
62.
               rbtree_fixup_add(node);
63.
64.
           }
65.
           else {
66.
               this->Top = new Node(COLOR_BLACK, key, TNULL, TNULL, TNULL, value);
67.
           }
68.
       List<T>* get_keys() {
69.
70.
           List<T>* list = new List<T>();
71.
           this->ListKeyOrValue(1,list);
72.
           return list;
73.
       List<T1>* get_values() {
74.
           List<T1>* list = new List<T1>();
75.
76.
           this->ListKeyOrValue(2, list);
77.
           return list;
78.
79.
       T1 find(T key) {
80.
           Node* node = Top;
81.
82.
           while (node != TNULL && node->key != key) {
83.
               if (node->key > key)
84.
                  node = node->left;
85.
               else
86.
                  if (node->key < key)</pre>
87.
                      node = node->right;
88.
           if (node != TNULL)
89.
90.
              return node->value;
91.
           else
92.
               throw std::out_of_range("Key is missing");
93.
94.
       void remove(T key) {
95.
           this->deleteNodeHelper(this->find_key(key));
96.
97.
98.
       void clear() {
99.
           this->clear_tree(this->Top);
100.
                 this->Top = NULL;
101.
              }
          private:
102.
              Node* Top;
103.
104.
              Node* TNULL;
105.
          106.
              //delete functions
107.
108.
            109.
              void deleteNodeHelper(Node* z)
110.
                 Node* x, * y;
111.
112.
                 y = z;
```

```
int y_original_color = y->color;
113.
114.
                    if (z->left == TNULL)
115.
                    {
116.
                        x = z \rightarrow right;
117.
                        Transplant(z, z->right);
118.
                    else if (z->right == TNULL)
119.
120.
121.
                        x = z \rightarrow left;
122.
                        Transplant(z, z->left);
123.
                    }
124.
                    else
125.
                    {
126.
                        y = minimum(z->right);
127.
                        y_original_color = y->color;
128.
                        x = y-right;
                        if (y->parent == z)
129.
130.
131.
                            x->parent = y;
132.
                        }
133.
                        else
134.
135.
                            Transplant(y, y->right);
136.
                            y->right = z->right;
137.
                            y->right->parent = y;
138.
139.
                        Transplant(z, y);
140.
                        y->left = z->left;
141.
                        y->left->parent = y;
142.
                        y->color = z->color;
143.
                    }
144.
                    delete z;
                    if (y_original_color == COLOR_BLACK)
145.
146.
147.
                        deleteFix(x);
148.
                    }
149.
150.
               //swap links(parent and other) for rotate
151.
               void Transplant(Node* cur, Node* cur1)
152.
                    if (cur->parent == TNULL)
153.
154.
155.
                        Top = cur1;
156.
157.
                    else if (cur == cur->parent->left)
158.
159.
                        cur->parent->left = cur1;
160.
                    }
161.
                    else
162.
163.
                        cur->parent->right = cur1;
164.
165.
                    cur1->parent = cur->parent;
166.
167.
168.
               void deleteFix(Node* x)
169.
170.
                    Node* sibling;
171.
172.
                    while (x != Top \&\& x->color == 0)
173.
174.
                        if (x == x->parent->left)
                        {
175.
176.
                            sibling = x->parent->right;
                            if (sibling->color == COLOR_RED)
177.
178.
179.
                                 sibling->color = COLOR BLACK;
```

```
180.
                              x->parent->color = COLOR RED;
181.
                               left rotate(x->parent);
182.
                              sibling = x->parent->right;
183.
184.
                          if (sibling->left->color == COLOR BLACK && sibling->right->color == COLOR BLACK)
185.
                           {
186.
                              sibling->color = COLOR_RED;
187.
                              x = x \rightarrow parent;
188.
189.
                          else
190.
                          {
191.
                              if (sibling->right->color == COLOR_BLACK)
192.
193.
                                   sibling->left->color = COLOR BLACK;
194.
                                  sibling->color = COLOR_RED;
195.
                                  right_rotate(sibling);
196.
                                  sibling = x->parent->right;
197.
198.
                              sibling->color = x->parent->color;
199.
                              x->parent->color = COLOR_BLACK;
200.
                              sibling->right->color = COLOR_BLACK;
201.
                              left_rotate(x->parent);
202.
                              x = Top;
203.
                           }
204.
                      }
205.
                      else
206.
                      {
207.
                           sibling = x->parent->left;
208.
                          if (sibling->color == COLOR_RED)
209.
210.
                              sibling->color = COLOR BLACK;
211.
                              x->parent->color = COLOR_RED;
212.
                              right_rotate(x->parent);
213.
                               sibling = x->parent->left;
214.
                          if (sibling->right->color == COLOR_BLACK && sibling->right->color == COLOR_BLACK)
215.
216.
217.
                              sibling->color = 1;
218.
                              x = x-parent;
219.
                           }
                          else
220.
221.
                           {
222.
                              if (sibling->left->color == COLOR BLACK)
223.
224.
                                   sibling->right->color = COLOR_BLACK;
225.
                                   sibling->color = COLOR_RED;
226.
                                  left_rotate(sibling);
227.
                                   sibling = x->parent->left;
228.
229.
                               sibling->color = x->parent->color;
230.
                              x->parent->color = COLOR BLACK;
231.
                              sibling->left->color = COLOR_BLACK;
232.
                              right_rotate(x->parent);
233.
                              x = Top;
234.
                        }
235.
                      }
236.
237.
                  x->color = COLOR BLACK;
238.
239.
              void clear tree(Node* tree) {
240.
                  if (tree != TNULL) {
                      clear_tree(tree->left);
241.
242.
                      clear_tree(tree->right);
243.
                      delete tree;
244.
245.
246.
```

```
//all find functions
247.
248.
          249.
             Node* minimum(Node* node)
250.
251.
                while (node->left != TNULL)
252.
253.
                    node = node->left;
254.
255.
                return node;
256.
257.
             Node* maximum(Node* node)
258.
                while (node->right != TNULL)
259.
260.
261.
                    node = node->right;
262.
                }
263.
                return node;
264.
265.
             Node* grandparent(Node* cur)
266.
267.
                if ((cur != TNULL) && (cur->parent != TNULL))
268.
                    return cur->parent->parent;
269.
                else
                    return TNULL;
270.
271.
272.
             Node* uncle(Node* cur)
273.
             {
274.
                Node* cur1 = grandparent(cur);
                if (cur1 == TNULL)
275.
276.
                    return TNULL; // No grandparent means no uncle
277.
                if (cur->parent == cur1->left)
278.
                    return cur1->right;
279.
                else
280.
                    return cur1->left;
281.
             Node* sibling(Node* n)
282.
283.
             {
284.
                if (n == n->parent->left)
285.
                    return n->parent->right;
286.
                else
287.
                    return n->parent->left;
288.
             Node* find_key(T key) {
289.
290.
                Node* node = this->Top;
                while (node != TNULL && node->key != key) {
291.
                    if (node->key > key)
292.
293.
                       node = node->left;
294.
                    else
295.
                       if (node->key < key)</pre>
296.
                          node = node->right;
297.
                if (node != TNULL)
298.
299
                    return node;
300.
                else
301.
                    throw std::out_of_range("Key is missing");
302.
             303.
304.
              //all print function
305.
             306.
             void print Helper(Node* root, string indent, bool last)
307.
             {
308.
                if (root != TNULL)
309.
310.
                    cout << indent;</pre>
311.
                    if (last)
312.
313.
                       cout << "R----";
```

```
314.
                          indent += " ";
315.
                      }
316.
                      else
317.
                      {
318.
                          cout << "L----";
                          indent += "| ";
319.
320.
                      string sColor = !root->color ? "BLACK" : "RED";
321.
322.
                      cout << root->key << "(" << sColor << ")" << endl;
print_Helper(root->left, indent, false);
323.
324.
                      print_Helper(root->right, indent, true);
325.
                  }
326.
              }
327.
              void ListKeyOrValue(int mode,List<T>*list) {
328.
                  if (this->Top != TNULL)
329.
                      this->KeyOrValue(Top,list, mode);
330.
                  else
331.
                      throw std::out_of_range("Tree empty!");
332.
333.
              void KeyOrValue(Node* tree,List<T>*list, int mode) {
334.
335.
                  if (tree != TNULL) {
336.
                      KeyOrValue(tree->left,list, mode);
337.
                      if (mode == 1)
338.
                          list->push_back(tree->key);
339.
                      else
340.
                          list->push back(tree->value);
341.
                      KeyOrValue(tree->right,list, mode);
342.
343.
              }
344.
              345.
                //fix before add
346.
              347.
              void rbtree_fixup_add(Node* node)
348.
349.
                  Node* NullNode = new Node(COLOR_BLACK);
350.
                  Node* uncle;
351.
                  /* Current node is COLOR_RED */
352.
                  while (node != this->Top && node->parent->color == COLOR RED)//
353.
                      /* node in left tree of grandfather */
354.
355.
                      if (node->parent == this->grandparent(node)->left)//
356.
357.
                          /* node in left tree of grandfather */
358.
                         uncle = this->uncle(node);
359.
                          if (uncle->color == COLOR RED) {
                              /* Case 1 - uncle is COLOR RED */
360.
361.
                             node->parent->color = COLOR_BLACK;
362.
                             uncle->color = COLOR_BLACK;
                              this->grandparent(node)->color = COLOR RED;
363.
364.
                             node = this->grandparent(node);
365.
                          }
                         else {
366.
                              /* Cases 2 & 3 - uncle is COLOR_BLACK */
367.
368.
                             if (node == node->parent->right) {
369.
                                  /*Reduce case 2 to case 3 */
370.
                                 node = node->parent;
371.
                                 this->left_rotate(node);
372.
373.
                              /* Case 3 */
374.
                             node->parent->color = COLOR_BLACK;
375.
                              this->grandparent(node)->color = COLOR_RED;
376.
                             this->right_rotate(this->grandparent(node));
377.
                          }
                      }
378.
                      else {
379.
380.
                           * Node in right tree of grandfather */
```

```
uncle = this->uncle(node);
381.
382.
                         if (uncle->color == COLOR RED) {
383.
                             /* Uncle is COLOR RED */
384.
                             node->parent->color = COLOR BLACK;
385.
                             uncle->color = COLOR BLACK;
                             this->grandparent(node)->color = COLOR RED;
386.
387.
                             node = this->grandparent(node);
388.
                         }
389.
                         else {
390.
                             /* Uncle is COLOR BLACK */
391.
                             if (node == node->parent->left) {
392.
                                 node = node->parent;
393.
                                 this->right_rotate(node);
394.
395.
                             node->parent->color = COLOR_BLACK;
                             this->grandparent(node)->color = COLOR_RED;
396.
                             this->left_rotate(this->grandparent(node));
397.
398.
399.
                      }
400.
                  }
401.
                  this->Top->color = COLOR_BLACK;
402.
403.
              404.
                //Rotates
405.
              406.
              //(left rotate)
407.
              void left rotate(Node* node)
408.
409.
                  Node* right = node->right;
410.
                  /* Create node->right link
411.
                  node->right = right->left;
412.
                  if (right->left != TNULL)
413.
                      right->left->parent = node;
414.
                  /* Create right->parent link */
415.
                  if (right != TNULL)
416.
                      right->parent = node->parent;
417.
                  if (node->parent != TNULL) {
418.
                      if (node == node->parent->left)
419.
                          node->parent->left = right;
420.
                      else
421.
                         node->parent->right = right;
422.
423.
                  else {
424.
                     this->Top = right;
425.
426.
                  right->left = node;
427.
                  if (node != TNULL)
428.
                     node->parent = right;
429
430.
              //(right rotate)
431.
              void right_rotate(Node* node)
432.
                 Node* left = node->left;
433.
434.
                  /* Create node->left link */
435.
                  node->left = left->right;
436.
                  if (left->right != TNULL)
437.
                      left->right->parent = node;
438.
                  /* Create left->parent link */
                  if (left != TNULL)
439.
440.
                      left->parent = node->parent;
441.
                  if (node->parent != TNULL) {
442.
                     if (node == node->parent->right)
443.
                         node->parent->right = left;
444.
                      else
445.
                         node->parent->left = left;
446.
                  }
447
                  else {
```

RedBlackTreeTest.cpp

```
1. #include "pch.h"
2. #include "CppUnitTest.h"
3. #include"../RedBlackTree/Map.h"

    using namespace Microsoft::VisualStudio::CppUnitTestFramework;

5.
namespace RedBlackTreeTest
7. {
       TEST_CLASS(RedBlackTreeTest)
8.
9.
       public:
10.
11.
12.
            TEST_METHOD(TestMethodInsertAndFind)
13.
14.
                Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
15.
                tree->insert(10, -1);
16.
                tree->insert(5, -2);
                tree->insert(3, -3);
17.
                tree->insert(11, -4);
18.
19.
                Assert::AreEqual(tree->find(5), -2);
20.
21.
22.
            TEST METHOD(TestMethodFindExeption)
23.
            {
24.
                try {
                    Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
25.
26.
                    tree->insert(10, -1);
27.
                    tree->insert(5, -2);
28.
                    tree->insert(3, -3);
29
                    tree->insert(11, -4);
                    tree->find(29);
30.
31.
32.
                catch (std::out of range exc) {
33.
                    Assert::AreEqual("Key is missing", exc.what());
34.
35.
36.
            TEST METHOD(TestMethodClear)
37.
            {
38.
39.
                    Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
40.
                    tree->insert(10, -1);
41.
                    tree->insert(5, -2);
42.
                    tree->insert(3, -3);
                    tree->insert(11, -4);
43.
44.
                    tree->clear();
45.
                    tree->printTree();
46.
                catch (std::out_of_range exc) {
47.
48.
                    Assert::AreEqual("Tree is empty!", exc.what());
49.
50.
51.
            TEST METHOD(TestMethodGetValues)
52.
                    Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
53.
54.
                    tree->insert(10, -1);
```

```
tree->insert(5, -2);
55.
                     tree->insert(3, -3);
56.
57.
                     tree->insert(11, -4);
58.
                     List<int>* list = tree->get_values();
59.
                     int sum = 0;
60.
                     for (int i = 0; i < list->get_size(); i++)
61.
                         sum+=list->at(i);
62.
                     Assert::AreEqual(-10,sum);
63.
64.
            TEST_METHOD(TestMethodGetKeys)
65.
            {
66.
                 Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
                 tree->insert(10, -1);
67.
                 tree->insert(5, -2);
68.
69.
                 tree->insert(3, -3);
70.
                 tree->insert(11, -4);
71.
                 List<int>* list = tree->get_keys();
72.
                 int sum = 0;
73.
                 for (int i = 0; i < list->get_size(); i++)
74.
                     sum += list->at(i);
75.
                 Assert::AreEqual(29, sum);
76.
77.
            TEST METHOD(TestMethodRemove)
78.
79.
                 try {
                     Map<int, int>* tree = new Map<int, int>();
80.
81.
                     tree->insert(10, -1);
                     tree->insert(5, -2);
82.
83.
                     tree->insert(3, -3);
                     tree->insert(11, -4);
84.
85.
                     tree->remove(10);
86.
                     tree->find(10);
87.
                 }
88.
                 catch (std::out_of_range exc) {
89.
                     Assert::AreEqual("Key is missing", exc.what());
90.
91.
92.
        };
93.}
```

Вывод

В данной лабораторной работе я познакомился с такой структурой данных как очередь и реализовал её.