به نام خدا

پروژه ی 7

Subject:

Date

(ن)

VACED + Velto + Vello - Vinler -> Ricer + L diler + 1 ft iler de vin

R dices + 1 d'ills + 1 ills = dVinces

dt dt dt

(0

L. Rs Ics) + Lst Ics) + = Ics) = s Vincs) -> Ics) = s Vincs)

(2.

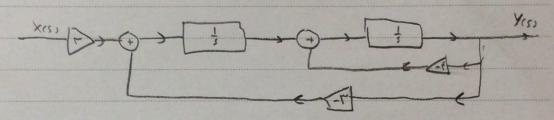
 $V_{c(t)} = \frac{1}{c} \int_{-\infty}^{t} f(t) dt \xrightarrow{L} V_{c(s)} = \frac{1}{cs} T(s) - \frac{1}{cs} T(s)$

I(s) = S V; h(s) - Ve(s) = 1 V; (s) - (Rs + L(s"+1)

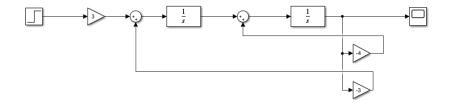
Y(s) = 1 X(s)

PAPCO_

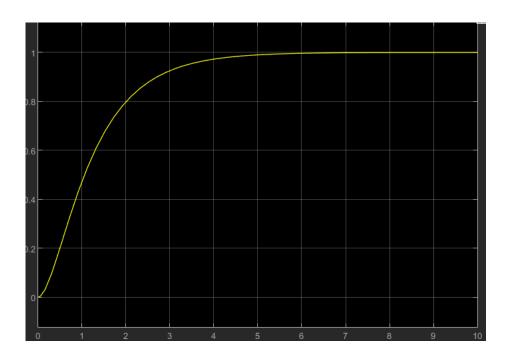
()



(7



تصویر 1 – بلاک دیاگرام

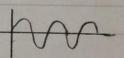


تصوير 2 – نمودار

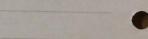
هم خوانی دارد.

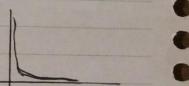
تمرین دوم:

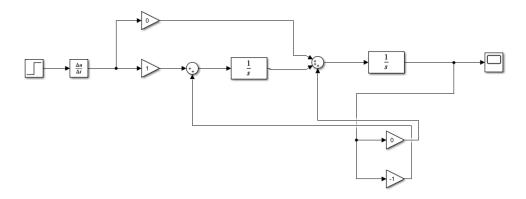
Subject:
Date



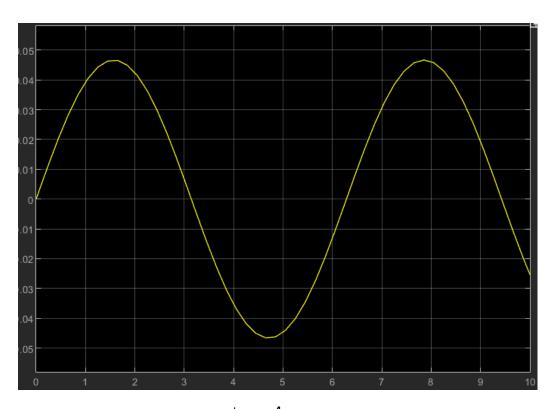
$$B^r \in \geq_0$$
, $B \geq_r \in B \subseteq_r \rightarrow B =_r \rightarrow y(s) = \frac{rs+1}{(s+1)^r} \rightarrow y(t) = (re^{-t} + e^{-t} + u(t))$





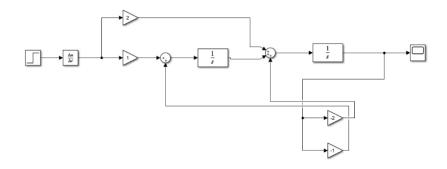


تصوير 3 – بلاک دياگرام

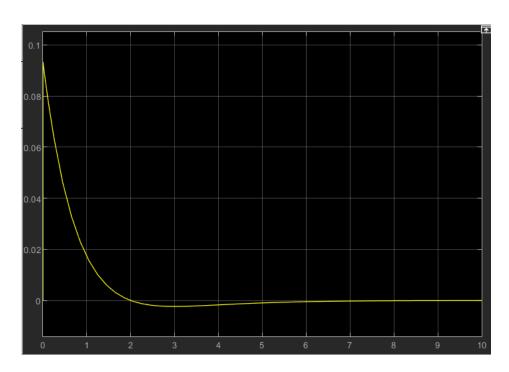


تصوير 4 – نمودار

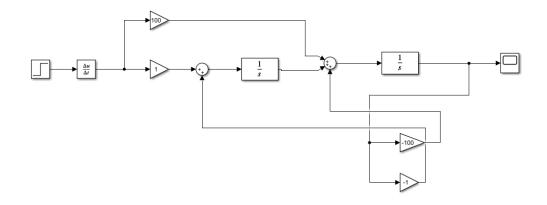
اگر damper نباشد پاسخ ضربه سیگنال نامیرا می شود و لرزش کابین تمام نمی شود. با مقدار به دست آمده از تئوری هم خوانی دارد.



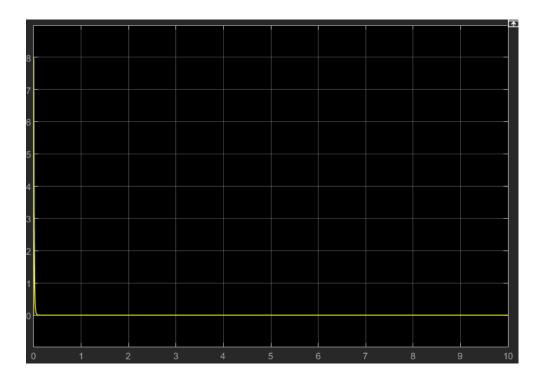
تصویر 6 – بلاک دیاگرام



تصوير 7 – نمودار



تصویر 8 – بلاک دیاگرام

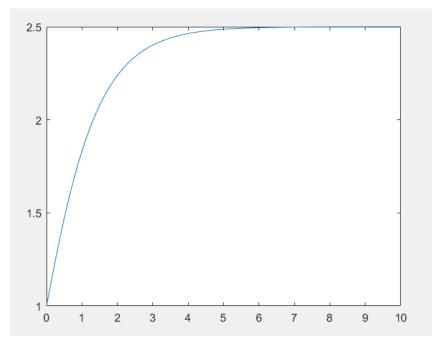


تصوير 9 – نمودار

با مقدار به دست آمده از تئوری هم خوانی دارد.

ه) حالت د بهترین است زیرا تغییرات ناگهانی در حالت و بیشتر است و در این حالت کمتر است و در حالت ج سینوسی است ونامیرا است و تا ابد ادامه دارد.

	(vie)
25 + 4 ds + 1 y = 0 u	((t) → 5 Y(S) - 5 Y(O-) - Y (S) + TS Y(S) - TY(O-)
	Y(s) = = = = + = + = + = + = + = = + = = = + =
	$y(t) = -re^{-t}u(t) + \frac{1}{r}e^{-t}u(t)$



تصوير 10 – نمودار

$$ySol(t) = (exp(-2*t)*(5*exp(2*t) + 2*exp(t) + 5*sign(t) - 10*exp(t)*sign(t) + 5*exp(2*t)*sign(t) - 3))/4$$

بله یکسان است.