Projekt B

Christian Hohlmann Enevoldsen, MRB852, Hold 2

18. december 2013

Opgave 1.

a)

Først findes RREF-representation af A. Det er heldigvis allerede gjort. Ud fra det findes de uafhængige søjler. (Pivot columns) - Disse udgør basisen for søjlerummet i colA

$$colA = \left\{ \begin{bmatrix} 2\\1\\4\\0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1\\1\\1\\3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1\\0\\6\\0 \end{bmatrix} \right\}$$

b)

$$null(A*) = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Vi ser at:

$$x_1 = -2x_2 - 2x_4$$
$$x_3 = -x_4$$
$$x_5 = 0$$

 x_2 og x_4 er frie variable

$$null(A*) = \vec{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2x_2 - 2x_4 \\ 1 \\ -4x \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = x_2 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_4 \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

c)

 $dim(ker\ T) = dim(null(A)) = 2. \rightarrow \text{ fordi der er 2 elementer i basisen for } null(A)$ $dim(ran\ T) = dim(colA) = rankA = 3 \rightarrow \text{ fordi, der er 3 pivot søjler i } A$.

d)

Vi sætter totalmatricen op:

$$\begin{bmatrix} 2 & 4 & 1 & 5 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 4 & 8 & 1 & 9 & 6 & 9 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 0 & -3 \end{bmatrix}$$

Den omdannes til RREF

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Det ses at

$$x_1 = 1 - 2x_1 - 2x_4$$
$$x_3 = -1 - x_4$$
$$x_5 = 1$$

Vi ved at første tredje og femte søjle udgør en basis for colA Derfor kan vi bruge dem i et ligningssystem

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 6 & 9 \\ 0 & 3 & 0 & -3 \end{bmatrix}$$

Der laves rækkeoperationer og vi får

$$\begin{aligned} r_2 &\leftrightarrow r_1 \\ r_2 - 2r_1 &\to r_1 \\ r_3 - 4r_1 &\to r_1 \\ r_2 &\to -r_2 \\ r_3 + 3r_2 &\to r_3 \\ r_4 - 3r_2 &\to r_4 \\ r_4 - r_3 &\to r_4 \\ r_3/3 &\to r_3 \\ r_2 + r_3 &\to r_2 \\ r_1 + r_2 &\to r_1 \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Her vises så at en mulighed kunne være: $x = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

Opgave 2.

(a)

Vi har flg.

$$x_{1} \begin{bmatrix} 2\\4\\1\\5\\1 \end{bmatrix} + x_{2} \begin{bmatrix} 1\\2\\1\\3\\0 \end{bmatrix} + x_{3} \begin{bmatrix} 4\\8\\1\\9\\6 \end{bmatrix} + = \begin{bmatrix} 0\\0\\3\\3\\0 \end{bmatrix}$$

Totalmatricen sættes op og vi løser system

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 & 0 \\ 4 & 2 & 8 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 5 & 3 & 9 & 3 \\ 1 & 0 & 6 & 0 \end{bmatrix} : (x_1, x_2, x_3) = (-6, 8, 1)$$

Vi laver nu en lineær kombination med konstanterne og tester om de giver v_3

$$v_3 = -6 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 1 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} + 8 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 \\ 8 \\ 1 \\ 9 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix}$$

ergo er koordinaterne $(x_1, x_2, x_3) = (-6, 8, 1)$

(b)

Det opgives at
$$v_1 = u_2$$
, og $v_2 = u_3$

Så gælder det at
$$[v_1]_{\beta} = 0u_1 + 1u_2 + 0u_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$[v_2]_{\beta} = 0u_1 + 0u_2 + 1u_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Ergo har vi basisskiftet $[v]_{\mathcal{B}\leftarrow\mathcal{C}} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -6 \\ 1 & 0 & 8 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

c)

$$w = v_1 + 2v_2 - v_3 \leftrightarrow \begin{bmatrix} 1\\2\\1\\3\\0 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 4\\8\\1\\9\\6 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0\\0\\3\\3\\0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9\\18\\0\\18\\6 \end{bmatrix}$$

wudtrykkes som en lineær kombination af β

$$x_{1} \begin{bmatrix} 2\\4\\1\\5\\1 \end{bmatrix} + x_{2} \begin{bmatrix} 1\\2\\1\\3\\0 \end{bmatrix} + x_{3} \begin{bmatrix} 4\\8\\1\\9\\6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9\\18\\0\\18\\6 \end{bmatrix}$$

Vi udregner $x_1...x_3$ ved at løse ligningssystemet

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 & 9 \\ 4 & 2 & 8 & 18 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 5 & 3 & 9 & 18 \\ 1 & 0 & 6 & 6 \end{bmatrix}$$

Ligningsystemet løses og vi får: $(x_1, x_2, x_3) = (12, -11, -1)$

ergo er lineærkombinationen

$$12 \begin{bmatrix} 2\\4\\1\\5\\1 \end{bmatrix} - 11 \begin{bmatrix} 1\\2\\1\\3\\0 \end{bmatrix} - 1 \begin{bmatrix} 4\\8\\1\\9\\6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9\\18\\0\\18\\6 \end{bmatrix}$$

Opgave 3.

a)

$$\begin{pmatrix} c_1^f \\ c_2^f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} + \vec{CS} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} s_1 - c_1 \\ s_2 - c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} s_1^F \\ s_2^F \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} s_1 - c_1 \\ s_2 - c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2s_1 - c_1 \\ 2s_2 - c_2 \end{pmatrix}$$

b)

$$\begin{bmatrix} c_1^F \\ c_2^F \\ s_1^F \\ s_2^F \end{bmatrix} = F \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ s_1 \\ s_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & c_1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & c_2 \\ -1 & 0 & 2 & 0 & s_1 \\ 0 & -1 & 0 & 2 & s_2 \end{bmatrix} \leftrightarrow F = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

c)

Fra b kender viF

Vi har fået oplyst detaljerne omkring L_{θ} og R_{θ}

$$L_{\theta} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0.133974 & 0,5 & 0,87 & -0,5 \\ -0,5 & -0,133974 & 0,5 & 0.87 \end{bmatrix} R_{\theta} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0,133974 & -0,5 & 0,87 & 0,5 \\ 0,5 & 0.133974 & -0,5 & 0.87 \end{bmatrix}$$

På matrix
programmet udregnes $F \cdot L_{\theta} \cdot F \cdot R_{\theta} \cdot R_{\theta} \cdot F =$

[1,37]

[2,37]

[1,87]

[3,23]

hvor
$$K = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$
 (Startposition)

Opgave 4.

a, b)

Kig i java kode

 \mathbf{c}

Eksempel på kørsel, med input fra opgavebeskrivelse.

Matrix

Gauss

Gauss Jordan