Descripción del Algoritmo

En este documento se presenta la información necesaria para implementar el algoritmo para la resolución del problema Bin Packing, mediante la metaheuristica Variable Neighborhood Search (VNS).

Variable neighborhood search

La metaheurística consiste en tres pasos:

- Shaking: A la solución actual se le aplican kth Neighborhood de forma aleatoria, generando una solución alpha.
- 2. **Local Search:** Se ocupa el algoritmo de *Best First improvement*, en el cual consiste buscar el mejor movimiento para la **solución alpha**, generando otra **solución beta**.
- 3. Move or not: En esta paso se verifica si la solución beta es mejor que la actual, entonces esta es aceptada reiniciando el ciclo desde el inicio, caso contrario se sigue con el k siguiente.

A continuación se deja un pseudocódigo para mejor comprensión de este procedimiento.

```
Algorithm 1: VNS
Result: S* best state
S = MBS(1); Estado actual se inicializa mediante el método MBS;
S*; Guarda el mejor estado ;
k = 1;
while k > k_max do
    S' = SHAKING(S, k); Se aplica el shaking retornando otro estado;
    S" = LOCAL_SEARCH(S'); Se aplica la búsqueda local al estado S';
    if m(S'') < m(S) then
       S^* = S";
       k = 1:
    else
       k = k + 1;
    end
    S = S";
end
return S*;
```

Figura 1: Pseudocódigo VNS.

Para el problema se va ocupar la siguiente función objetivo que se busca maximizar en el proceso de la búsqueda local (*local search*).

$$f(x) = \sum_{\alpha}^{m} (l(\alpha))^{2}$$

m: La cantidad de bin.

I(a): La suma de cada objeto en el contenedor (bin).

Shaking

Para este proceso se debe seguir:

- 1. Se debe crear una lista Z' de todos los elementos de los contenedores y mantener el orden de mayor a menor.
- 2. Se selecciona un elemento *i* al azar de la lista Z'.
- 3. Todos los posibles movimiento de *i* son guardados con su correspondiente restricciones:
 - 3.1. *Transferir:* Este proceso contempla mover un elemento de un contenedor A al B como se puede ver en la Figura 1. El elemento *i* se mueve al contenedor B solo si el contendor contiene espacio libre para poder recibir el elemento *i*.
 - 3.2. **Swap:** El proceso hace el cambio del elemento *i* con otro elemento *j*. Se debe cumplir que los contenedor de los elemento sea distinto, además de que el elemento *i* pueda estar en el contenedor B sin el elemento *j* y el caso contrario también debe cumplirse.
- 4. Si no hay más posibles movimientos para el elemento *i*, este es removido de la lista Z' y se vuelve a elegir un elemento *i* al azar de la lista Z'. En caso que haya movimientos posibles, se elige un movimiento al azar y se aplica.

Este proceso se repite k veces o hasta que no hayan elementos en la lista Z'.

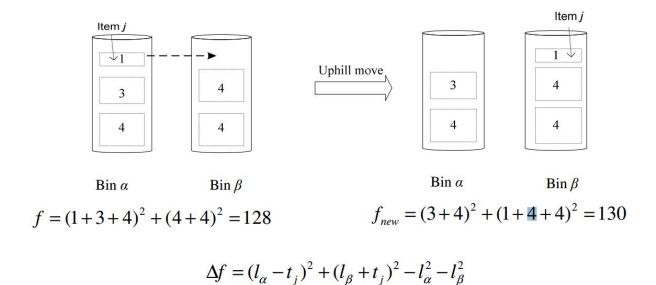


Figura 2: Movimiento de Transferencia.

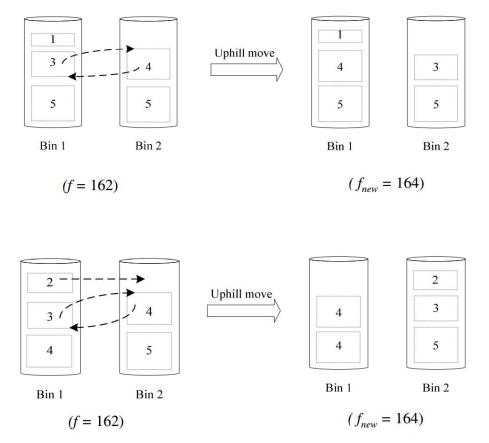


Figura 3: Movimiento Swap.

Local Search

En este paso se busca el mejor movimiento posible para la solución, este es calculado de mediante la siguiente forma para el caso de transferir y swap:

$$\Delta f = [l(\alpha) - t_i]^2 + [l(\beta) + t_i]^2 - (l(\alpha))^2 - (l(\beta))^2$$

para el swap:

$$\Delta f = [l(\alpha) - t_i + t_j]^2 + [l(\beta) + t_i - t_j]^2 - (l(\alpha))^2 - (l(\beta))^2$$

Para el proceso de esta búsqueda del mejor movimiento:

- 1. Se obtiene una lista Z', de los todos elementos de los contenedores que tengan espacio libre y se mantiene el orden de esta lista de mayor a menor.
- 2. **Transferir:** Se recorre la lista desde el final al inicio de esta, se debe cumplir que al transferir un elemento *i* al contenedor A, este debe tener el espacio suficiente, si es así, se calcula la función *f* de transferencia y se guarda siempre la de mayor valor.
- 3. Swap: Se deben seguir estos pasos:3.1. r = q 1, donde q es el largo de la lista Z'.

- 3.2. Se itera hasta que el elemento r y q tengan distinto tamaño o valor, si no r es decrementado. (Elementos del mismo tamaño no cambian la función objetivo) 3.3. Se empieza desde r hasta el inicio de la lista Z'. Se debe cumplir que los contenedor de los elemento sea distinto, además de que el elemento i pueda estar en el contenedor B sin el elemento B y el caso contrario también debe cumplirse. Se calcula la B para guardar el swap con mayor valor.
- 4. Se aplica el mejor movimiento (mayor valor) entre la transferencia y swap.