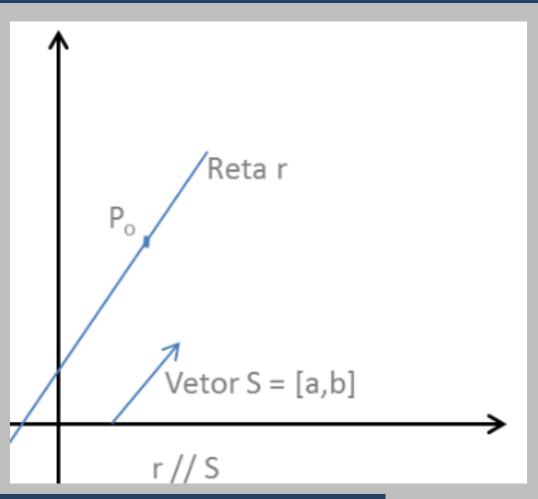
# ÁLGEBRA VETORIAL LINEAR PARA COMPUTAÇÃO

Equações paramétricas da reta no R2 e R3

**Matheus Belfort de Moura Torres** 

Considere S = (a,b) um vetor não nulo e P<sub>0</sub> (X<sub>0</sub>,Y<sub>0</sub>) um ponto do plano



Existe uma única reta r com a mesma direção de S e que contenha P₀

As equações paramétricas da reta fazem o uso de um parâmetro (como o nome sugere), para representar uma reta qualquer

As equações da reta no plano são da forma :

 $X = X_0 + at$ 

 $Y = Y_0 + bt$ 

Onde t é o "parâmetro" da equação

### É válido notar que em:

$$X = X_0 + at$$
  
 $Y = Y_0 + bt$ 

O vetor (a,b) é o diretor da reta e o ponto (X<sub>0</sub>,Y<sub>0</sub>) pertence à reta (o mesmo vale para o R3)

#### Portanto no exemplo:

$$X = 1 + 4t$$

$$Y = 2 + 5t$$

$$Z = 3 + 6t$$

Podemos concluir que o ponto (1,2,3) pertence à reta e o vetor diretor da reta é (4,5,6).

Obs: Os valores dos coeficientes de t podem ser nulos (Contanto que não seja em todas elas), nesse o valor da coordenada em questão será constante.

Muitas vezes a equação não está na forma paramétrica, por isso é importante saber parametrizar uma equação na forma reduzida, no caso do R2 é muito simples, basta igualar o parâmetro a uma das variáveis:

$$Y = aX + b$$

Podemos considerar um parâmetro 't' que seja igual a X, assim a forma parametrizada seria:

$$X = t$$

$$Y = b + at$$

No caso do R3 o raciocínio é análogo, embora normalmente sejam necessárias algumas substituições a mais, conforme podemos exemplificar:

$$X + Y + Z = 2$$
$$Y + 2Z = 4$$

Nesse caso podemos considerar Z igual a um parâmetro 't' (tendo como objetivo simplificar o processo)

#### Assim concluímos que:

$$X + Y + t = 2$$
  
 $Y + 2t = 4$   
 $Z = t$ 

$$X + (4 - 2t) + t = 2$$
  
 $Y = 4 - 2t$   
 $Z = t$ 

## Portanto uma forma parametrizada da reta dada é:

$$X = -2 + t$$
  
 $Y = 4 - 2t$   
 $Z = t$