

11.19441

### نحوهی مدل کردن مسئله

### در BFS و IDS:

در این دو الگوریتم، استیتهای من، چیدمان وزیرها در صفحه میباشند. استیتهای همسایه در جایگاه یک وزیر با هم تفاوت دارند و این تفاوت نیز، یک حرکت شاهی (یعنی ۸ حرکت ممکن برای جابهجایی یک شاه) است. همچنین ممکن است تفاوتی نیز نداشته باشند و هیچ وزیری در استیت بعدی حرکت نکرده باشد. حال من یک درخت با ارتفاع ۹ در نظر میگیرم. در سطح اول، حالت اولیهی مسئله یعنی ۸ مکان اولیهی ۸ وزیر که از ورودی دریافت می شود، قرار دارد. سپس در سطح دوم، جابهجاییهای ممکن برای حرکت شاهی وزیر اول + ساکن بودن آن قرار می گیرند؛ در واقع ممکن است که در سطح دوم نهایت ۹ حالت ایجاد شود. (بعضی از این حالتها به علت خارج شدن وزیر از صفحه، حالتهای مجازی نیستند و من آنها را در نظر نمی گیرم.) سپس برای سطح سوم، حرکت شاهی وزیر دوم + ساکن بودن حالتهای جدیدی که در سطح دوم ایجاد شده اند را بررسی می شوند و حالتهای مجاز در سطح سوم قرار می گیرند. این درخت تا سطح ۹ ام می تواند ادامه پیدا کند و سپس در سطح ۹، جابهجایی های ممکن برای وزیر ۸ ام نیز تمام می شود و ماکل فضای حالت حرکتهای تکی وزیرها به اطرافشان را بررسی کرده ایم.

هدف در این پیمایش این درخت، رسیدن به استیتی است که در آن وزیرها همدیگر را تهدید نکنند و اگر این کار با حرکت شاهی ممکن باشد تا سطح ۹ ام به آن می رسیم. در صورتی که به استیت هدف نرسیدیم(که برای ۳ ورودی این پروژه، به جواب می رسیم)، می توانیم حرکت ها را زیادتر کنیم. مثلا به جای بررسی ۹ حالت برای یک وزیر (Expansion با مقدار ۹)، ۸ حالت بیشتر برای جابه جایی دوتایی یک وزیر نیز در نظر بگیریم. (Expansion با مقدار ۱۷) تعداد حرکتها تا حد ۵۷ حرکت قابل زیاد شدن است.  $(1 \times 1)$  محداکثر تعداد حالتهای ممکن برای حرکت یک وزیر و +۱ برای حرکت ندادن وزیر) با بررسی مسئله با اکسپنشن ۵۷، در صورتی که جوابی با یک بار حرکت هر وزیر موجود باشد خواهیم یافت.

#### :ر \*A:

در این الگوریتم، استیتهای من همان چیدمان وزیرها در صفحه است. در صورتی که دو استیت به هم یال داشته باشند، قطعا جایگاه یک وزیر در آنها متفاوت است. (حرکت شاهی انجام شده) هدف رسیدن به استیتی است که در آن وزیرها همدیگر را تهدید نکنند. هر استیت می تواند به حداکثر ۶۴ استیت دیگر وصل شود که حداکثر حالتهای ناشی از حرکتهای شاهی هر یک از ۸ وزیر آن استیت است.

## توضيح الكوريتمها

#### :BFS

در این الگوریتم، من از حالت اولیه مسئله که در سطح اول قرار دارد، شروع می کنم و با بررسی حرکتهای شاهی وزیر اول، تمام حالتهای سطح دوم را می سازم. در ضمن ساخته شدن حالت جدید نیز، رسیدن به هدف را چک می کنم. سپس برای هر یک از حالتهای سطح دوم، تمام جابه جایی های مجاز وزیر دوم را به سطح سومم اضافه می کنم. این عملیات تا سطح  $\rho$  ام می تواند ادامه پیدا کند. نمونه ی دوم و سوم در سطح  $\rho$  ام به پایان می رسند و جواب پیدا می شود و ورودی اول در سطح نهم، لذا اختلاف زمان قابل توجهی بین آنها و جود دارد.

#### :IDS

در این الگوریتم من ابتدا در یک متغیر حداکثر ارتفاع برای پیمایش را تعیین میکنم و آن را برابر ۱ قرار میدهم. از حالت اولیهی مسئله که در سطح اول قرار دارد، شروع میکنم. در صورتی که از حداکثر ارتفاع پیمایش نمیگذشتم، وزیر اول را یک حرکت شاهی میدهم. سپس به سطح دوم میروم و با بررسی حداکثر ارتفاع پیمایش، وزیر دوم را تغییری میدهم. این عملیات را تا سطح نهم تکرار میکنم و در این حین رسیدن به حالت هدف را بررسی میکنم. اگر تا انتهای مسیر (سطح ۹ ام) رفتم و به جواب نرسیدم، به یک سطح بالاتر باز میگردم و به حالت جدیدی میروم. در صورتی که از حداکثر سطح مجاز نیز میگذشتم، پس از پایان بررسی آن سطح، الگوریتم را از ابتدا و با یک واحد افزایش متغیر حداکثر ارتفاع تکرار میکنم.

#### : A\*

در این الگوریتم، من دو مجموعه استیت دارم: استیتهای پیمایش شده و استیتهای پیشگام. ابتدا حالت اولیه را در مجموعهی استیتهای پیمایش شده قرار می دهم و برای آن، تمام حالتهای مجاز حرکت شاهی هر یک از وزیرها را بررسی میکنم (در مجموع ۴۴ حرکت بررسی می شوند) و آنها به همراه مقدار هیوریستیک و تابع هزینهی مسیر را ذخیره می کنم. سپس در هر مرحله، از بین مجموعه حالتهای پیشگام، حالت با هزینهی مینیموم را به دست آورده، آن را از مجموعهی پیشگام حذف و به مجموعهی پیمایش شده اضافه می کنم. سپس ۶۴ حالت آن را بررسی کرده و در صورت صحت و وجود نداشتن در حالتهای پیشگام، آنها را به حالتهای پیشگام اضافه می کنم.

### توضيح تابع هيوريستيك

تابع هیوریستیک من برای الگوریتم \*A، ۲ برابر تعداد تهدیدهای وزیرها در یک حالت است. (h(x))

تابع هزینهی مسیر من نیز، تعداد حرکتهای شاهی وزیرهای یک حالت نسبت به حالت اولیه است. (g(x))

حال تابع هزینه ی کل ما یعنی f(x) = g(x) + h(x)، تابع خوبی است چرا که با دوبرابر شدن تعداد تهدیدها، اهمیت آن در هزینه نسبت به جابه جایی وزیرها لحاظ می شود، یعنی حالتی که یک حرکت اضافه موجب یک عدد کاهش تعداد تهدیدهاست، حالت بهتری نسبت به انجام حرکت کمتر و تهدید بیشتر است و موجب می شود به سرعت به جواب برسیم.

## تفاوتهاى الگوريتمها

از آنجایی که الگوریتم  $A^*$  و BF و BF به شکل ناآگاهانه است، به مراتب زمان بسیار بیشتری نسبت به الگوریتم  $A^*$  طول می کشند. چرا که بدون هیچ سیاست و هوشمندی، کل فضا را جستوجو می کنند اما  $A^*$  با یک روشی هوشمندانه و رد جستوجو خواهد بود. هزینهی زمانی الگوریتمهای  $A^*$  و  $A^*$  از جنس  $A^*$  از جنس  $A^*$  از جنس  $A^*$  و  $A^*$  از جواب اصلی کمتر مساوی در گراف است اما در  $A^*$  هزینهی زمانی الگوریتم برابر است با تعداد نودهایی که در آنها  $A^*$  از جواب اصلی کمتر مساوی است.  $A^*$  از به حافظهی بیشتری نسبت به  $A^*$  دارد چرا که هزینهی حافظهای  $A^*$  از جنس  $A^*$  است در حالی که هزینهی حافظهای  $A^*$  نیز مانند هزینهی زمانی الگوریتم آن است.

## شباهتهای الگوریتمها

هر سه الگوریتم Complete هستند. BFS و IDS در صورتی که هزینهی قدمها یکسان باشند، Optimal هستند و  $A^*$  نیز در صورتی که الگوریتم هیوریستیک قابل قبول یا Admissable باشد، Optiaml است.

## زمان اجراى الگوريتم

	sample 1	sample 2	sample 3	Average
BFS	113.4	34.5	38.6	62.14
IDS	73.3	34.0	40.1	49.13
A*	0.5	0.8	2.1	1.13
	62.4	23.1	36.9	

## تعداد حرکتهای انجام شده

	sample 1		sample 2		sample 3	
	Steps	Moves	Steps	Moves	Steps	Moves
BFS	7.9401.	۶	1177177	٧	1.٧٨.٩٨	٧
IDS	7484117	۶	١٢٨٨٧٠٩	٧	1788777	٧
A*	719	۶	٣٣٧	٧	۶۸۱	٧

# زمان اجرای الگوریتم برای ورودی های جدید

	sample a	sample b	sample c	Average
BFS	2.36	19.83	52.6	24.93
IDS	2.54	18.68	40.1	20.44
A*	0.01	0.1	0.2	0.10
	1.63	12.87	30.9	

# تعداد حرکتهای انجام شده برای ورودیهای جدید

	sample a		sample b		sample c	
	Steps	Moves	Steps	Moves	Steps	Moves
BFS	۸۶۴۱۲	٣	9.5949	۴	14.V	۵
IDS	9777	٣	٧.۴٢١٩	۴	٧٠٤٢٨٣	۵
A*	۶	٣	٣٧	۴	89	٥