

深入理解RunLoop

时间：15-06-01 11:19:52 点击：52322 来源:ibireme



RunLoop 是 iOS 和 OS X 开发中非常基础的一个概念，这篇文章将从 CFRunLoop 的源码入手，介绍 RunLoop 的概念以及底层实现原理。之后会介绍一下在 iOS 中，苹果是如何利用 RunLoop 实现自动释放池、延迟回调、触摸事件、屏幕刷新等功能的。

目录

RunLoop 的概念

RunLoop 与线程的关系

RunLoop 对外的接口

RunLoop 的 Mode

RunLoop 的内部逻辑

RunLoop 的底层实现

苹果用 RunLoop 实现的功能

AutoreleasePool

事件响应

手势识别

界面更新

定时器

PerformSelector

关于GCD

关于网络请求

RunLoop 的实际应用举例

AFNetworking

AsyncDisplayKit

RunLoop 的概念

一般来讲，一个线程一次只能执行一个任务，执行完成后线程就会退出。如果我们需要一个机制，让线程能随时处理事件但并不退出，通常的代码逻辑是这样的：

```
function loop() {  
    initialize();  
    do {  
        var message = get_next_message();  
        process_message(message);  
    } while (message != quit);  
}
```

这种模型通常被称作 **Event Loop**。Event Loop 在很多系统和框架里都有实现，比如 Node.js 的事件处理，比如 Windows 程序的消息循环，再比如 OSX/iOS 里的 RunLoop。实现这种模型的关键点在于：如何管理事件/消息，如何让线程在没有处理消息时休眠以避免资源占用、在有消息到来时立刻被唤醒。

所以，RunLoop 实际上就是一个对象，这个对象管理了其需要处理的事件和消息，并提供了一个入口函数来执行上面 Event Loop 的逻辑。线程执行了这个函数后，就会一直处于这个函数内部 "接受消息->等待->处理" 的循环中，直到这个循环结束（比如传入 quit 的消息），函数返回。

OSX/iOS 系统中，提供了两个这样的对象：NSRunLoop 和 CFRunLoopRef。

CFRunLoopRef 是在 CoreFoundation 框架内的，它提供了纯 C 函数的 API，所有这些 API 都是线程安全的。

NSRunLoop 是基于 CFRunLoopRef 的封装，提供了面向对象的 API，但是这些 API 不是线程安全的。

CFRunLoopRef 的代码是[开源的](http://opensource.apple.com/tarballs/CF/CF-855.17.tar.gz)，你可以在这里 <http://opensource.apple.com/tarballs/CF/CF-855.17.tar.gz> 下载到整个 CoreFoundation 的源码。为了方便跟踪和查看，你可以新建一个 Xcode 工程，把这堆源码拖进去看。

RunLoop 与线程的关系

首先，iOS 开发中能遇到两个线程对象：pthread_t 和 NSThread。过去苹果有份[文档](#)标明了 NSThread 只是 pthread_t 的封装，但那份文档已经失效了，现在它们也有可能都是直接包装自最底层的 mach thread。苹果并没有提供这两个对象相互转换的接口，但不管怎么样，可以肯定的是 pthread_t 和 NSThread 是一一对应的。比如，你可以通过 pthread_main_np() 或 [NSThread mainThread] 来获取主线程；也可以通过 pthread_self() 或 [NSThread currentThread] 来获取当前线程。CFRunLoop 是基于 pthread 来管理的。

苹果不允许直接创建 RunLoop，它只提供了两个自动获取的函数：CFRunLoopGetMain() 和 CFRunLoopGetCurrent()。这两个函数内部的逻辑大概是下面这样：

```
/// 全局的Dictionary, key 是 pthread_t, value 是 CFRunLoopRef
static CFMutableDictionaryRef loopsDic;
/// 访问 loopsDic 时的锁
static CFSpinLock_t loopsLock;

/// 获取一个 pthread 对应的 RunLoop。
CFRunLoopRef _CFRunLoopGet(pthread_t thread) {
    OSSpinLockLock(&loopsLock);

    if (!loopsDic) {
        // 第一次进入时，初始化全局Dic，并先为主线程创建一个 RunLoop。
        loopsDic = CFDictionaryCreateMutable();
        CFRunLoopRef mainLoop = _CFRunLoopCreate();
        CFDictionarySetValue(loopsDic, pthread_main_thread_np(), mainLoop);
    }

    /// 直接从 Dictionary 里获取。
    CFRunLoopRef loop = CFDictionaryGetValue(loopsDic, thread));

    if (!loop) {
        /// 取不到时，创建一个
```

```
    loop = _CFRunLoopCreate();

    CFDictionarySetValue(loopsDic, thread, loop);

    /// 注册一个回调，当线程销毁时，顺便也销毁其对应的 RunLoop。
    _CFSetTSD(..., thread, loop, __CFFinalizeRunLoop);
}

OSSpinLockUnlock(&loopsLock);

return loop;
}

CFRunLoopRef CFRunLoopGetMain() {
    return _CFRunLoopGet(pthread_main_thread_np());
}

CFRunLoopRef CFRunLoopGetCurrent() {
    return _CFRunLoopGet(pthread_self());
}
```

从上面的代码可以看出，线程和 RunLoop 之间是一一对应的，其关系是保存在一个全局的 Dictionary 里。线程刚创建时并没有 RunLoop，如果你不主动获取，那它一直都不会有。RunLoop 的创建是发生在第一次获取时，RunLoop 的销毁是发生在线程结束时。你只能在一个线程的内部获取其 RunLoop（主线程除外）。

RunLoop 对外的接口

在 CoreFoundation 里面关于 RunLoop 有5个类:

CFRunLoopRef

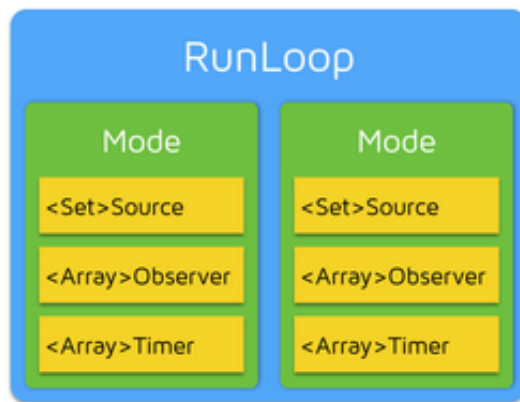
CFRunLoopModeRef

CFRunLoopSourceRef

CFRunLoopTimerRef

CFRunLoopObserverRef

其中 CFRunLoopModeRef 类并没有对外暴露，只是通过 CFRunLoopRef 的接口进行了封装。他们的关系如下:



一个 RunLoop 包含若干个 Mode，每个 Mode 又包含若干个 Source/Timer/Observer。每次调用 RunLoop 的主函数时，只能指定其中一个 Mode，这个 Mode 被称作 CurrentMode。如果需要切换 Mode，只能退出 Loop，再重新指定一个 Mode 进入。这样做主要是为了分隔开不同组的 Source/Timer/Observer，让其互不影响。

CFRunLoopSourceRef 是事件产生的地方。Source 有两个版本：Source0 和 Source1。

Source0 只包含了一个回调（函数指针），它并不能主动触发事件。使用时，你需要先调用 CFRunLoopSourceSignal(source)，将这个 Source 标记为待处理，然后手动调用 CFRunLoopWakeUp(runloop) 来唤醒 RunLoop，让其处理这个事件。

Source1 包含了一个 mach_port 和一个回调（函数指针），被用于通过内核和其他线程相互发送消息。这种 Source 能主动唤醒 RunLoop 的线程，其原理在下面会讲到。

CFRunLoopTimerRef 是基于时间的触发器，它和 NSTimer 是 toll-free bridged 的，可以混用。其包含一个时间长度和一个回调（函数指针）。当其加入到 RunLoop 时，RunLoop 会注册对应的时间点，当时间点到时，RunLoop 会被唤醒以执行那个回调。

CFRunLoopObserverRef 是观察者，每个 Observer 都包含了一个回调（函数指针），当 RunLoop 的状态发生变化时，观察者就能通过回调接受到这个变化。可以观测的时间点有以下几个：

```

typedef CF_OPTIONS(CFOptionFlags, CFRunLoopActivity) {
    kCFRunLoopEntry           = (1UL << 0), // 即将进入Loop
    kCFRunLoopBeforeTimers    = (1UL << 1), // 即将处理 Timer
    kCFRunLoopBeforeSources    = (1UL << 2), // 即将处理 Source
    kCFRunLoopBeforeWaiting    = (1UL << 5), // 即将进入休眠
    kCFRunLoopAfterWaiting     = (1UL << 6), // 刚从休眠中唤醒
    kCFRunLoopExit             = (1UL << 7), // 即将退出Loop
};
  
```

上面的 Source/Timer/Observer 被统称为 mode item，一个 item 可以被同时加入多个 mode。但一个 item

m 被重复加入同一个 mode 时是不会有效果的。如果一个 mode 中一个 item 都没有，则 RunLoop 会直接退出，不进入循环。

RunLoop 的 Mode

CFRunLoopMode 和 CFRunLoop 的结构大致如下：

```
struct __CFRunLoopMode {
    CFStringRef _name;           // Mode Name, 例如 @"kCFRunLoopDefaultMode"
    CFMutableSetRef _sources0;   // Set
    CFMutableSetRef _sources1;   // Set
    CFMutableArrayRef _observers; // Array
    CFMutableArrayRef _timers;   // Array
    ...
};

struct __CFRunLoop {
    CFMutableSetRef _commonModes; // Set
    CFMutableSetRef _commonModeItems; // Set
    CFRunLoopModeRef _currentMode; // Current Runloop Mode
    CFMutableSetRef _modes; // Set
    ...
};
```

这里有个概念叫 "CommonModes"：一个 Mode 可以将自己标记为 "Common" 属性（通过将其 ModeName 添加到 RunLoop 的 "commonModes" 中）。每当 RunLoop 的内容发生变化时，RunLoop 都会自动将 _commonModeItems 里的 Source/Observer/Timer 同步到具有 "Common" 标记的所有 Mode 里。

应用场景举例：主线程的 RunLoop 里有两个预置的 Mode：kCFRunLoopDefaultMode 和 UITrackingRunLoopMode。这两个 Mode 都被标记为 "Common" 属性。DefaultMode 是 App 平时所处的状态，TrackingRunLoopMode 是追踪 ScrollView 滑动时的状态。当你创建一个 Timer 并加到 DefaultMode 时，Timer 会得到重复回调，但此时滑动一个 TableView 时，RunLoop 会将 mode 切换为 TrackingRunLoopMode，这时 Timer 就不会被回调，并且也不会影响到滑动操作。

有时你需要一个 Timer，在两个 Mode 中都能得到回调，一种办法就是将这个 Timer 分别加入这两个 Mode。还有一种方式，就是将 Timer 加入到顶层的 RunLoop 的 "commonModeItems" 中。"commonModeItems" 被 RunLoop 自动更新到所有具有 "Common" 属性的 Mode 里去。

CFRunLoop 对外暴露的管理 Mode 接口只有下面 2 个：

```
CFRunLoopAddCommonMode(CFRunLoopRef runloop, CFStringRef modeName);  
CFRunLoopRunInMode(CFStringRef modeName, ...);
```

Mode 暴露的管理 mode item 的接口有下面几个:

```
CFRunLoopAddSource(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopSourceRef source, CFStringRef mo  
CFRunLoopAddObserver(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopObserverRef observer, CFString  
CFRunLoopAddTimer(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopTimerRef timer, CFStringRef mode)  
CFRunLoopRemoveSource(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopSourceRef source, CFStringRef  
CFRunLoopRemoveObserver(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopObserverRef observer, CFStr  
CFRunLoopRemoveTimer(CFRunLoopRef rl, CFRunLoopTimerRef timer, CFStringRef mo
```

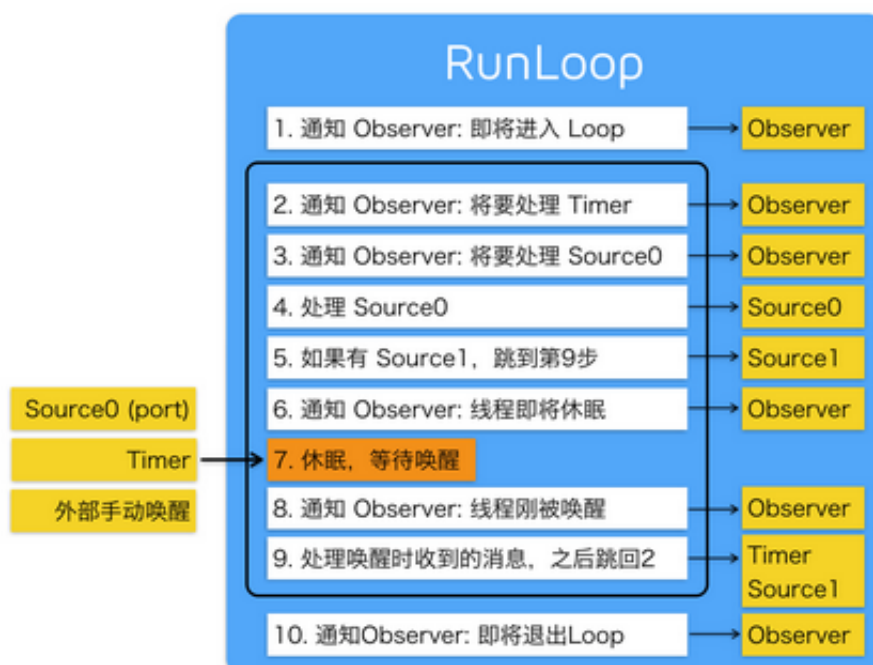
你只能通过 mode name 来操作内部的 mode, 当你传入一个新的 mode name 但 RunLoop 内部没有对应 mode 时, RunLoop 会自动帮你创建对应的 CFRunLoopModeRef。对于一个 RunLoop 来说, 其内部的 mode 只能增加不能删除。

苹果公开提供的 Mode 有两个: kCFRunLoopDefaultMode (NSDefaultRunLoopMode) 和 UITrackingRunLoopMode, 你可以用这两个 Mode Name 来操作其对应的 Mode。

同时苹果还提供了一个操作 Common 标记的字符串: kCFRunLoopCommonModes (NSRunLoopCommonModes), 你可以用这个字符串来操作 Common Items, 或标记一个 Mode 为 "Common"。使用时注意区分这个字符串和其他 mode name。

RunLoop 的内部逻辑

根据苹果在文档里的说明, RunLoop 内部的逻辑大致如下:



其内部代码整理如下（太长了不想看可以直接跳过去，后面会有说明）：

```
/// 用DefaultMode启动
void CFRunLoopRun(void) {
    CFRunLoopRunSpecific(CFRunLoopGetCurrent(), kCFRunLoopDefaultMode, 1.0e10
}

/// 用指定的Mode启动，允许设置RunLoop超时时间
int CFRunLoopRunInMode(CFStringRef modeName, CFTimeInterval seconds, Boolean
    return CFRunLoopRunSpecific(CFRunLoopGetCurrent(), modeName, seconds, ret
}

/// RunLoop的实现
int CFRunLoopRunSpecific(runloop, modeName, seconds, stopAfterHandle) {

    /// 首先根据modeName找到对应mode
    CFRunLoopModeRef currentMode = __CFRunLoopFindMode(runloop, modeName, fal
    /// 如果mode里没有source/timer/observer，直接返回。
    if (__CFRunLoopModeIsEmpty(currentMode)) return;

    /// 1. 通知 Observers: RunLoop 即将进入 loop。
    __CFRunLoopDoObservers(runloop, currentMode, kCFRunLoopEntry);

    /// 内部函数，进入loop
    __CFRunLoopRun(runloop, currentMode, seconds, returnAfterSourceHandled) {

        Boolean sourceHandledThisLoop = NO;
        int retVal = 0;
        do {

            /// 2. 通知 Observers: RunLoop 即将触发 Timer 回调。
            __CFRunLoopDoObservers(runloop, currentMode, kCFRunLoopBeforeTime
            /// 3. 通知 Observers: RunLoop 即将触发 Source0（非port）回调。
            __CFRunLoopDoObservers(runloop, currentMode, kCFRunLoopBeforeSour
            /// 执行被加入的block
```



```
__CFRunLoopDoBlocks(runloop, currentMode);

/// 4. RunLoop 触发 Source0 (非port) 回调。
sourceHandledThisLoop = __CFRunLoopDoSources0(runloop, currentMod
/// 执行被加入的block
__CFRunLoopDoBlocks(runloop, currentMode);

/// 5. 如果有 Source1 (基于port) 处于 ready 状态, 直接处理这个 Source1
if (__Source0DidDispatchPortLastTime) {
    Boolean hasMsg = __CFRunLoopServiceMachPort(dispatchPort, &ms
    if (hasMsg) goto handle_msg;
}

/// 通知 Observers: RunLoop 的线程即将进入休眠(sleep)。
if (!sourceHandledThisLoop) {
    __CFRunLoopDoObservers(runloop, currentMode, kCFRunLoopBefore

}

/// 7. 调用 mach_msg 等待接受 mach_port 的消息。线程将进入休眠, 直到被下
/// ? 一个基于 port 的Source 的事件。
/// ? 一个 Timer 到时间了
/// ? RunLoop 自身的超时时间到了
/// ? 被其他什么调用者手动唤醒
__CFRunLoopServiceMachPort(waitSet, &msg, sizeof(msg_buffer), &li
    mach_msg(msg, MACH_RCV_MSG, port); // thread wait for receive
}

/// 8. 通知 Observers: RunLoop 的线程刚刚被唤醒了。
__CFRunLoopDoObservers(runloop, currentMode, kCFRunLoopAfterWaiti

/// 收到消息, 处理消息。
handle_msg:

/// 9.1 如果一个 Timer 到时间了, 触发这个Timer的回调。
if (msg_is_timer) {
```

```
    __CFRunLoopDoTimers(runloop, currentMode, mach_absolute_time(
}

/// 9.2 如果有dispatch到main_queue的block, 执行block。
else if (msg_is_dispatch) {
    __CFRUNLOOP_IS_SERVICING_THE_MAIN_DISPATCH_QUEUE__(msg);
}

/// 9.3 如果一个 Source1 (基于port) 发出事件了, 处理这个事件
else {
    CFRunLoopSourceRef source1 = __CFRunLoopModeFindSourceForMach
    sourceHandledThisLoop = __CFRunLoopDoSource1(runloop, current
    if (sourceHandledThisLoop) {
        mach_msg(reply, MACH_SEND_MSG, reply);
    }
}

/// 执行加入到Loop的block
__CFRunLoopDoBlocks(runloop, currentMode);

if (sourceHandledThisLoop && stopAfterHandle) {
    /// 进入loop时参数说处理完事件就返回。
    retVal = kCFRunLoopRunHandledSource;
} else if (timeout) {
    /// 超出传入参数标记的超时时间了
    retVal = kCFRunLoopRunTimedOut;
} else if (__CFRunLoopIsStopped(runloop)) {
    /// 被外部调用者强制停止了
    retVal = kCFRunLoopRunStopped;
} else if (__CFRunLoopModeIsEmpty(runloop, currentMode)) {
    /// source/timer/observer一个都没有了
    retVal = kCFRunLoopRunFinished;
}
```

```
    /// 如果没超时，mode里没空，loop也没被停止，那继续loop。
    } while (retVal == 0);
}

/// 10. 通知 Observers: RunLoop 即将退出。
__CFRunLoopDoObservers(rl, currentMode, kCFRunLoopExit);
}
```

可以看到，实际上 RunLoop 就是这样一个函数，其内部是一个 do-while 循环。当你调用 CFRunLoopRun() 时，线程就会一直停留在这个循环里；直到超时或被手动停止，该函数才会返回。

RunLoop 的底层实现

从上面代码可以看到，RunLoop 的核心是基于 mach port 的，其进入休眠时调用的函数是 mach_msg()。为了解释这个逻辑，下面稍微介绍一下 OSX/iOS 的系统架构。



苹果官方将整个系统大致划分为上述4个层次：

应用层包括用户能接触到的图形应用，例如 Spotlight、Aqua、SpringBoard 等。

应用框架层即开发人员接触到的 Cocoa 等框架。

核心框架层包括各种核心框架、OpenGL 等内容。

Darwin 即操作系统的核心，包括系统内核、驱动、Shell 等内容，这一层是开源的，其所有源码都可以在 opensource.apple.com 里找到。

我们在深入看一下 Darwin 这个核心的架构：



其中，在硬件层上面的三个组成部分：Mach、BSD、IOKit (还包括一些上面没标注的内容)，共同组成了 XNU 内核。

XNU 内核的内环被称作 Mach，其作为一个微内核，仅提供了诸如处理器调度、IPC (进程间通信)等非常少量的基础服务。

BSD 层可以看作围绕 Mach 层的一个外环，其提供了诸如进程管理、文件系统和网络等功能。

IOKit 层是为设备驱动提供了一个面向对象(C++)的一个框架。

Mach 本身提供的 API 非常有限，而且苹果也不鼓励使用 Mach 的 API，但是这些API非常基础，如果没有这些API的话，其他任何工作都无法实施。在 Mach 中，所有的东西都是通过自己的对象实现的，进程、线程和虚拟内存都被称为"对象"。和其他架构不同，Mach 的对象间不能直接调用，只能通过消息传递的方式实现对象间的通信。"消息"是 Mach 中最基础的概念，消息在两个端口 (port) 之间传递，这就是 Mach 的 IPC (进程间通信) 的核心。

Mach 的消息定义是在头文件的，很简单：

```
typedef struct {
    mach_msg_header_t header;
    mach_msg_body_t body;
} mach_msg_base_t;

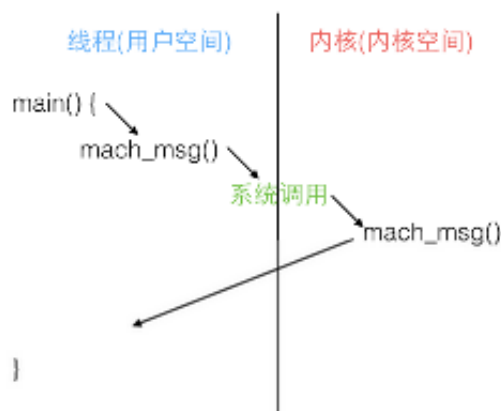
typedef struct {
    mach_msg_bits_t msgh_bits;
    mach_msg_size_t msgh_size;
    mach_port_t msgh_remote_port;
    mach_port_t msgh_local_port;
    mach_port_name_t msgh_voucher_port;
    mach_msg_id_t msgh_id;
} mach_msg_header_t;
```

一条 Mach 消息实际上就是一个二进制数据包 (BLOB)，其头部定义了当前端口 local_port 和目标端口 remote_port，

发送和接受消息是通过同一个 API 进行的，其 option 标记了消息传递的方向：

```
mach_msg_return_t mach_msg(
    mach_msg_header_t *msg,
    mach_msg_option_t option,
    mach_msg_size_t send_size,
    mach_msg_size_t rcv_size,
    mach_port_name_t rcv_name,
    mach_msg_timeout_t timeout,
    mach_port_name_t notify);
```

为了实现消息的发送和接收，mach_msg() 函数实际上是调用了 Mach 陷阱 (trap)，即函数 mach_msg_trap()，陷阱这个概念在 Mach 中等同于系统调用。当你在用户态调用 mach_msg_trap() 时会触发陷阱机制，切换到内核态；内核态中内核实现的 mach_msg() 函数会完成实际的工作，如下图：



这些概念可以参考维基百科: [System_call](#)、[Trap\(computing\)](#)。

RunLoop 的核心就是一个 mach_msg() (见上面代码的第7步)，RunLoop 调用这个函数去接收消息，如果没有别人发送 port 消息过来，内核会将线程置于等待状态。例如你在模拟器里跑起一个 iOS 的 App，然后在 App 静止时点击暂停，你会看到主线程调用栈是停留在 mach_msg_trap() 这个地方。

关于具体的如何利用 mach port 发送信息，可以看看 [NSHipster 这一篇文章](#)，或者[这里的中文翻译](#)。

关于Mach的历史可以看看这篇很有趣的文章：[Mac OS X 背后的故事（三）Mach 之父 Avie Tevanian](#)。

苹果用 RunLoop 实现的功能

首先我们可以看一下 App 启动后 RunLoop 的状态：

```
CFRunLoop {
    current mode = kCFRunLoopDefaultMode
    common modes = {
        UITrackingRunLoopMode
        kCFRunLoopDefaultMode
    }

    common mode items = {

        // source0 (manual)
        CFRunLoopSource {order ==-1, {
            callout = _UIApplicationHandleEventQueue}}
        CFRunLoopSource {order ==-1, {
```

```

    callout = PurpleEventSignalCallback }}

CFRunLoopSource {order = 0, {
    callout = FBSSerialQueueRunLoopSourceHandler}}

// source1 (mach port)
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 17923}}
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 12039}}
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 16647}}
CFRunLoopSource {order = -1, {
    callout = PurpleEventCallback}}
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 2407,
    callout = _ZL20notify_port_callbackP12__CFMachPortPv1S1_}}
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 1c03,
    callout = __IOHIDEventSystemClientAvailabilityCallback}}
CFRunLoopSource {order = 0, {port = 1b03,
    callout = __IOHIDEventSystemClientQueueCallback}}
CFRunLoopSource {order = 1, {port = 1903,
    callout = __IOMIGMachPortPortCallback}}

// Ovserver
CFRunLoopObserver {order = -2147483647, activities = 0x1, // Entry
    callout = _wrapRunLoopWithAutoreleasePoolHandler}
CFRunLoopObserver {order = 0, activities = 0x20, // BeforeWa
    callout = _UIGestureRecognizerUpdateObserver}
CFRunLoopObserver {order = 1999000, activities = 0xa0, // BeforeWa
    callout = _afterCACCommitHandler}
CFRunLoopObserver {order = 2000000, activities = 0xa0, // BeforeWa
    callout = _ZN2CA11Transaction17observer_callbackEP19__CFRunLoopOb
CFRunLoopObserver {order = 2147483647, activities = 0xa0, // BeforeWa
    callout = _wrapRunLoopWithAutoreleasePoolHandler}

// Timer
CFRunLoopTimer {firing = No, interval = 3.1536e+09, tolerance = 0,
    next fire date = 453098071 (-4421.76019 @ 96223387169499),
    callout = _ZN2CAL14timer_callbackEP16__CFRunLoopTimerPv (QuartzCo

```

```
},
```

```
modes = {
```

```
    CFRunLoopMode {
```

```
        sources0 = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        sources1 = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        observers = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        timers = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
    },
```

```
    CFRunLoopMode {
```

```
        sources0 = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        sources1 = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        observers = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
        timers = { /* same as 'common mode items' */ },
```

```
    },
```

```
    CFRunLoopMode {
```

```
        sources0 = {
```

```
            CFRunLoopSource {order = 0, {
```

```
                callout = FBSSerialQueueRunLoopSourceHandler}}
```

```
        },
```

```
        sources1 = (null),
```

```
        observers = {
```

```
            CFRunLoopObserver >{activities = 0xa0, order = 2000000,
```

```
                callout = _ZN2CA11Transaction17observer_callbackEP19__CFR
```

```
            )}},
```

```
        timers = (null),
```

```
    },
```

```
    CFRunLoopMode {
```

```
        sources0 = {
```

```
            CFRunLoopSource {order = -1, {
```

```
                callout = PurpleEventSignalCallback}}
```

```
        },
```

```

sources1 = {
    CFRunLoopSource {order = -1, {
        callout = PurpleEventCallback}}
},
observers = (null),
timers = (null),
},

CFRunLoopMode {
    sources0 = (null),
    sources1 = (null),
    observers = (null),
    timers = (null),
}
}
}

```

可以看到，系统默认注册了5个Mode:

1. kCFRunLoopDefaultMode: App的默认 Mode，通常主线程是在这个 Mode 下运行的。
2. UITrackingRunLoopMode: 界面跟踪 Mode，用于 ScrollView 追踪触摸滑动，保证界面滑动时不受其他 Mode 影响。
3. UIInitializationRunLoopMode: 在刚启动 App 时第进入的第一个 Mode，启动完成后就不再使用。
4. GSEventReceiveRunLoopMode: 接受系统事件的内部 Mode，通常用不到。
5. kCFRunLoopCommonModes: 这是一个占位的 Mode，没有实际作用。

你可以在[这里](#)看到更多的苹果内部的 Mode，但那些 Mode 在开发中就很难遇到了。

当 RunLoop 进行回调时，一般都是通过一个很长的函数调用出去 (call out), 当你在你的代码中下断点调试时，通常能在调用栈上看到这些函数。下面是这几个函数的整理版本，如果你在调用栈中看到这些长函数名，在这里查找一下就能定位到具体的调用地点了：

```

{
    /// 1. 通知Observers，即将进入RunLoop
    /// 此处有Observer会创建AutoreleasePool：_objc_autoreleasePoolPush();
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__ (kCFRunLoopE

```



```
do {

    /// 2. 通知 Observers: 即将触发 Timer 回调。
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__(kCFRunL
    /// 3. 通知 Observers: 即将触发 Source (非基于port的,Source0) 回调。
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__(kCFRunL
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_A_BLOCK__(block);

    /// 4. 触发 Source0 (非基于port的) 回调。
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_A_SOURCE0_PERFORM_FUNCTION__(source0);
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_A_BLOCK__(block);

    /// 6. 通知Observers, 即将进入休眠
    /// 此处有Observer释放并新建AutoreleasePool: _objc_autoreleasePoolPop();
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__(kCFRunL

    /// 7. sleep to wait msg.
    mach_msg() -> mach_msg_trap();

    /// 8. 通知Observers, 线程被唤醒
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__(kCFRunL

    /// 9. 如果是被Timer唤醒的, 回调Timer
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_A_TIMER_CALLBACK_FUNCTION__(timer);

    /// 9. 如果是被dispatch唤醒的, 执行所有调用 dispatch_async 等方法放入main q
    __CFRUNLOOP_IS_SERVICING_THE_MAIN_DISPATCH_QUEUE__(dispatched_block);

    /// 9. 如果如果RunLoop是被 Source1 (基于port的) 的事件唤醒了, 处理这个事件
    __CFRUNLOOP_IS_CALLING_OUT_TO_A_SOURCE1_PERFORM_FUNCTION__(source1);

} while (...);
```

```

    /// 10. 通知Observers, 即将退出RunLoop
    /// 此处有Observer释放AutoreleasePool: _objc_autoreleasePoolPop();
    __CFRunLoop_IS_CALLING_OUT_TO_AN_OBSERVER_CALLBACK_FUNCTION__(kCFRunLoopE
}

```

AutoreleasePool

App启动后, 苹果在主线程 RunLoop 里注册了两个 Observer, 其回调都是 `_wrapRunLoopWithAutoreleasePoolHandler()`。

第一个 Observer 监视的事件是 Entry(即将进入Loop), 其回调内会调用 `_objc_autoreleasePoolPush()` 创建自动释放池。其 order 是 -2147483647, 优先级最高, 保证创建释放池发生在其他所有回调之前。

第二个 Observer 监视了两个事件: BeforeWaiting(准备进入休眠) 时调用 `_objc_autoreleasePoolPop()` 和 `_objc_autoreleasePoolPush()` 释放旧的池并创建新池; Exit(即将退出Loop) 时调用 `_objc_autoreleasePoolPop()` 来释放自动释放池。这个 Observer 的 order 是 2147483647, 优先级最低, 保证其释放池子发生在其他所有回调之后。

在主线程执行的代码, 通常是写在诸如事件回调、Timer回调内的。这些回调会被 RunLoop 创建好的 AutoreleasePool 环绕着, 所以不会出现内存泄漏, 开发者也不必显示创建 Pool 了。

事件响应

苹果注册了一个 Source1 (基于 mach port 的) 用来接收系统事件, 其回调函数为 `__IOHIDEventSystemClientQueueCallback()`。

当一个硬件事件(触摸/锁屏/摇晃等)发生后, 首先由 IOKit.framework 生成一个 IOHIDEvent 事件并由 SpringBoard 接收。这个过程的具体情况可以参考[这里](#)。SpringBoard 只接收按键(锁屏/静音等), 触摸, 加速, 接近传感器等几种 Event, 随后用 mach port 转发给需要的App进程。随后苹果注册的那个 Source1 就会触发回调, 并调用 `_UIApplicationHandleEventQueue()` 进行应用内部的分发。

`_UIApplicationHandleEventQueue()` 会把 IOHIDEvent 处理并包装成 UIEvent 进行处理或分发, 其中包括识别 UIGesture/处理屏幕旋转/发送给 UIWindow 等。通常事件比如 UIButton 点击、touchesBegin/Move/End/Cancel 事件都是在这个回调中完成的。

手势识别

当上面的 `_UIApplicationHandleEventQueue()` 识别了一个手势时, 其首先会调用 Cancel 将当前的 touchesBegin/Move/End 系列回调打断。随后系统将对应的 UIGestureRecognizer 标记为待处理。

苹果注册了一个 Observer 监测 BeforeWaiting (Loop即将进入休眠) 事件, 这个Observer的回调函数是 `_UIGestureRecognizerUpdateObserver()`, 其内部会获取所有刚被标记为待处理的 GestureRecognizer,

并执行GestureRecognizer的回调。

当有 UIGestureRecognizer 的变化(创建/销毁/状态改变)时，这个回调都会进行相应处理。

界面更新

当在操作 UI 时，比如改变了 Frame、更新了 UIView/CALayer 的层次时，或者手动调用了 UIView/CALayer 的 setNeedsLayout/setNeedsDisplay方法后，这个 UIView/CALayer 就被标记为待处理，并被提交到一个全局的容器去。

苹果注册了一个 Observer 监听 BeforeWaiting(即将进入休眠) 和 Exit (即将退出Loop) 事件，回调去执行一个很长的函数：

_ZN2CA11Transaction17observer_callbackEP19__CFRunLoopObservermPv()。这个函数里会遍历所有待处理的 UIView/CALayer 以执行实际的绘制和调整，并更新 UI 界面。

这个函数内部的调用栈大概是这样的：

```
_ZN2CA11Transaction17observer_callbackEP19__CFRunLoopObservermPv()  
    QuartzCore:CA::Transaction::observer_callback:  
        CA::Transaction::commit();  
        CA::Context::commit_transaction();  
        CA::Layer::layout_and_display_if_needed();  
        CA::Layer::layout_if_needed();  
        [CALayer layoutSublayers];  
        [UIView layoutSubviews];  
        CA::Layer::display_if_needed();  
        [CALayer display];  
        [UIView drawRect];
```

定时器

NSTimer 其实就是 CFRunLoopTimerRef，他们之间是 toll-free bridged 的。一个 NSTimer 注册到 RunLoop 后，RunLoop 会为其重复的时间点注册好事件。例如 10:00, 10:10, 10:20 这几个时间点。RunLoop 为了节省资源，并不会在非常准确的时间点回调这个Timer。Timer 有个属性叫做 Tolerance (宽容度)，标示了当时间点到后，容许有多少最大误差。

如果某个时间点被错过了，例如执行了一个很长的任务，则那个时间点的回调也会跳过去，不会延后执行。就比如等公交，如果 10:10 时我忙着玩手机错过了那个点的公交，那我只能等 10:20 这一趟了。

CADisplayLink 是一个和屏幕刷新率一致的定时器（但实际实现原理更复杂，和 NSTimer 并不一样，其

内部实际是操作了一个 Source)。如果在两次屏幕刷新之间执行了一个长任务，那其中就会有一帧被跳过去（和 NSTimer 相似），造成界面卡顿的感觉。在快速滑动 TableView 时，即使一帧的卡顿也会让用户有所察觉。Facebook 开源的 AsyncDisplayLink 就是为了解决界面卡顿的问题，其内部也用到了 RunLoop，这个稍后我会再单独写一页博客来分析。

PerformSelector

当调用 NSObject 的 performSelector:afterDelay: 后，实际上其内部会创建一个 Timer 并添加到当前线程的 RunLoop 中。所以如果当前线程没有 RunLoop，则这个方法会失效。

当调用 performSelector:onThread: 时，实际上其会创建一个 Timer 加到对应的线程去，同样的，如果对应线程没有 RunLoop 该方法也会失效。

关于GCD

实际上 RunLoop 底层也会用到 GCD 的东西，比如 RunLoop 是用 dispatch_source_t 实现的 Timer。但同时 GCD 提供的某些接口也用到了 RunLoop，例如 dispatch_async()。

当调用 dispatch_async(dispatch_get_main_queue(), block) 时，libDispatch 会向主线程的 RunLoop 发送消息，RunLoop 会被唤醒，并从消息中取得这个 block，并在回调 __CFRUNLOOP_IS_SERVICING_THE_MAIN_DISPATCH_QUEUE__() 里执行这个 block。但这个逻辑仅限于 dispatch 到主线程，dispatch 到其他线程仍然是由 libDispatch 处理的。

关于网络请求

iOS 中，关于网络请求的接口自下至上有如下几层：

CFSocket

CFNetwork -> ASIHttpRequest

NSURLConnection -> AFNetworking

NSURLSession -> AFNetworking2, Alamofire



[首页](#) [论坛](#) [发帖](#) [消息](#) [招聘](#)

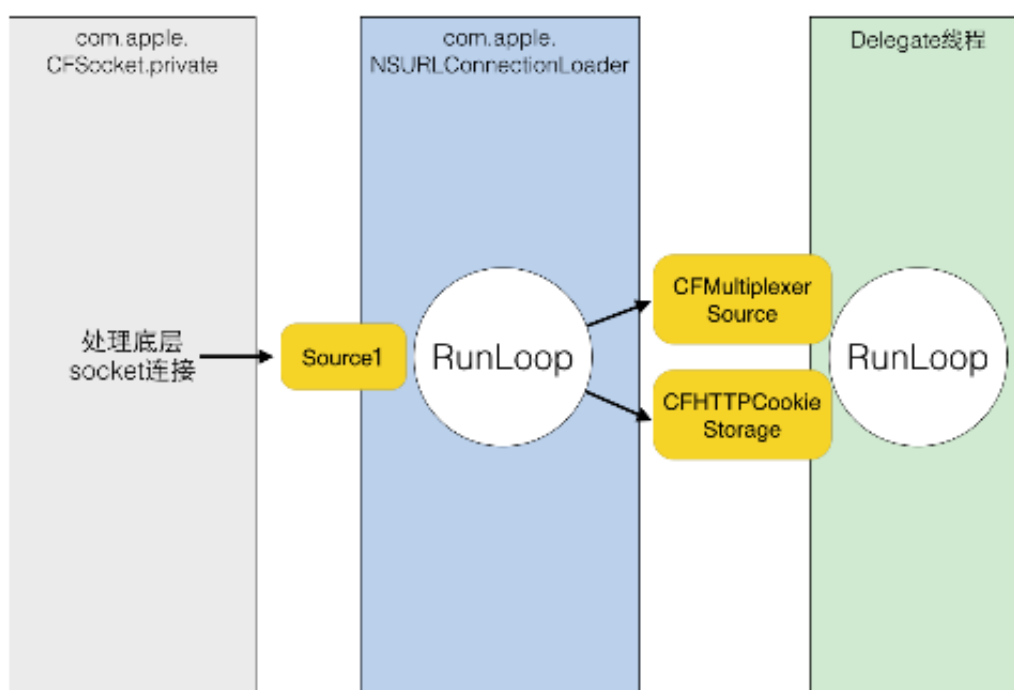
NSURLConnection 是基于 CFNetwork 的更高层的封装，提供面向对象的接口，AFNetworking 工作于这一层。

NSURLSession 是 iOS7 中新增的接口，表面上是和 NSURLConnection 并列的，但底层仍然用到了 NSURLConnection 的部分功能 (比如 com.apple.NSURLConnectionLoader 线程)，AFNetworking2 和 Alamofire 工作于这一层。

下面主要介绍下 `NSURLConnection` 的工作过程。

通常使用 `NSURLConnection` 时，你会传入一个 `Delegate`，当调用了 `[connection start]` 后，这个 `Delegate` 就会不停收到事件回调。实际上，`start` 这个函数的内部会获取 `CurrentRunLoop`，然后在其中的 `DefaultMode` 添加了4个 `Source0` (即需要手动触发的`Source`)。 `CFMultiplexerSource` 是负责各种 `Delegate` 回调的，`CFHTTPCookieStorage` 是处理各种 `Cookie` 的。

当开始网络传输时，我们可以看到 `NSURLConnection` 创建了两个新线程：`com.apple.NSURLConnectionLoader` 和 `com.apple.CFSocket.private`。其中 `CFSocket` 线程是处理底层 `socket` 连接的。`NSURLConnectionLoader` 这个线程内部会使用 `RunLoop` 来接收底层 `socket` 的事件，并通过之前添加的 `Source0` 通知到上层的 `Delegate`。



`NSURLConnectionLoader` 中的 `RunLoop` 通过一些基于 `mach port` 的 `Source` 接收来自底层 `CFSocket` 的通知。当收到通知后，其会在合适的时机向 `CFMultiplexerSource` 等 `Source0` 发送通知，同时唤醒 `Delegate` 线程的 `RunLoop` 来让其处理这些通知。`CFMultiplexerSource` 会在 `Delegate` 线程的 `RunLoop` 对 `Delegate` 执行实际的回调。

RunLoop 的实际应用举例

AFNetworking

`AFURLConnectionOperation` 这个类是基于 `NSURLConnection` 构建的，其希望能在后台线程接收 `Delegate` 回调。为此 `AFNetworking` 单独创建了一个线程，并在这个线程中启动了一个 `RunLoop`：

```
+ (void)networkRequestThreadEntryPoint:(id)__unused object {  
    @autoreleasepool {  
        [[NSThread currentThread] setName:@"AFNetworking"];
```

```

    NSRunLoop *runLoop = [NSRunLoop currentRunLoop];

    [runLoop addPort:[NSMachPort port] forMode:NSDefaultRunLoopMode];

    [runLoop run];
}

+ (NSThread *)networkRequestThread {
    static NSThread *_networkRequestThread = nil;
    static dispatch_once_t oncePredicate;
    dispatch_once(&oncePredicate, ^{
        _networkRequestThread = [[NSThread alloc] initWithTarget:self selector:
        [_networkRequestThread start];
    });
    return _networkRequestThread;
}

```

RunLoop 启动前内部必须要有至少一个 Timer/Observer/Source，所以 AFNetworking 在 [runLoop run] 之前先创建了一个新的 NSMachPort 添加进去了。通常情况下，调用者需要持有这个 NSMachPort (mach_port) 并在外部线程通过这个 port 发送消息到 loop 内；但此处添加 port 只是为了让 RunLoop 不至于退出，并没有用于实际的发送消息。

```

- (void)start {
    [self.lock lock];
    if ([self isCancelled]) {
        [self performSelector:@selector(cancelConnection) onThread:[self cla
    } else if ([self isReady]) {
        self.state = AFOperationExecutingState;
        [self performSelector:@selector(operationDidStart) onThread:[self cl
    }
    [self.lock unlock];
}

```

当需要这个后台线程执行任务时，AFNetworking 通过调用 [NSObject performSelector:onThread:...] 将这个任务扔到了后台线程的 RunLoop 中。

AsyncDisplayKit

[AsyncDisplayKit](#) 是 Facebook 推出的用于保持界面流畅性的框架，其原理大致如下：

UI 线程中一旦出现繁重的任务就会导致界面卡顿，这类任务通常分为3类：排版，绘制，UI对象操作。

排版通常包括计算视图大小、计算文本高度、重新计算子式图的排版等操作。

绘制一般有文本绘制 (例如 CoreText)、图片绘制 (例如预先解压)、元素绘制 (Quartz)等操作。

UI对象操作通常包括 UIView/CALayer 等 UI 对象的创建、设置属性和销毁。

其中前两类操作可以通过各种方法扔到后台线程执行，而最后一类操作只能在线程完成，并且有时后面的操作需要依赖前面操作的结果（例如TextView创建时可能需要提前计算出文本的大小）。ASDK 所做的，就是尽量将能放入后台的任务放入后台，不能的则尽量推迟 (例如视图的创建、属性的调整)。

为此，ASDK 创建了一个名为 ASDisplayNode 的对象，并在内部封装了 UIView/CALayer，它具有和 UIView/CALayer 相似的属性，例如 frame、backgroundColor等。所有这些属性都可以在后台线程更改，开发者可以只通过 Node 来操作其内部的 UIView/CALayer，这样就可以将排版和绘制放入了后台线程。但是无论怎么操作，这些属性总需要在某个时刻同步到主线程的 UIView/CALayer 去。

ASDK 仿照 QuartzCore/UIKit 框架的模式，实现了一套类似的界面更新的机制：即在线程的 RunLoop 中添加一个 Observer，监听了 kCFRunLoopBeforeWaiting 和 kCFRunLoopExit 事件，在收到回调时，遍历所有之前放入队列的待处理的任务，然后一一执行。

具体的代码可以看这里：[_ASAsyncTransactionGroup](#)。



©2015 Chukong Technologies, Inc.