

# مبانی بینایی کامپیوتر

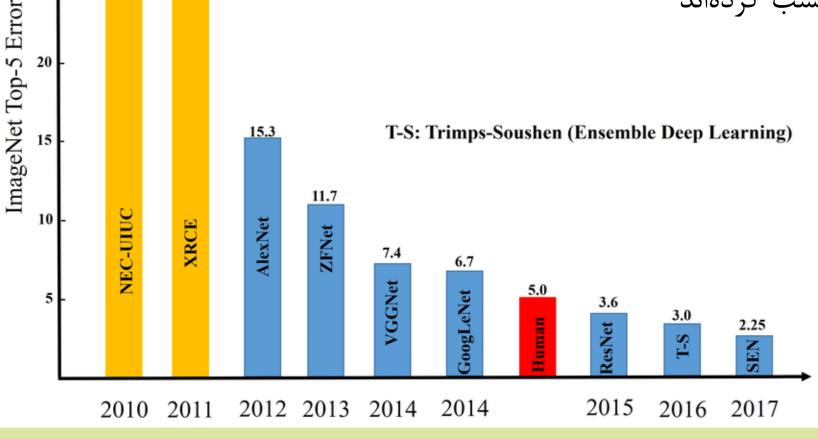
مدرس: محمدرضا محمدی

# معماریهای CNN

**CNN** Architectures

## معماریهای CNN

• معماریهای مختلف CNN از سال ۲۰۱۲ بهترین نتایج دستهبندی تصویر در چالش ImageNet را کسب کردهاند



30

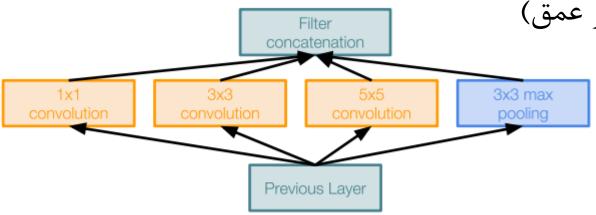
25

28.2

25.8

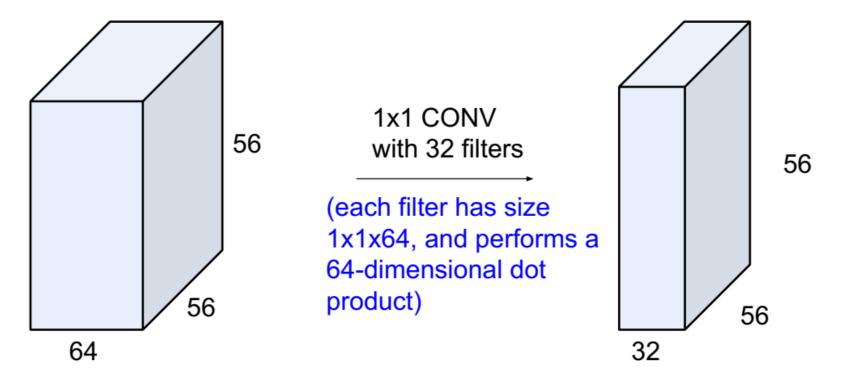
#### GoogLeNet

- شبكه GoogLeNet برنده مسابقه ILSVRC'14 با خطاى ۶.۷٪ شد
  - شبکه عمیقتر با پارامترهای کمتر
- فیلترهای همعرض (موازی) تحت عنوان Inception Module معرفی شدند
  - كانولوشنهاى داراى ابعاد مختلف
    - عملیات Pooling
  - سپس، خروجی تمام فیلترها به هم الحاق میشوند (در عمق)

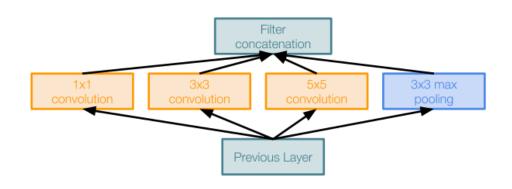


## کانولوشن ۱×۱

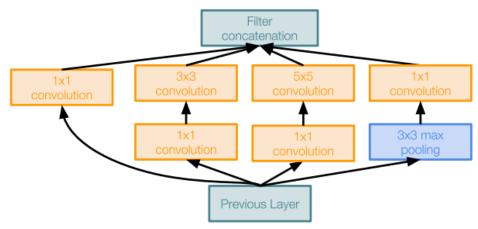
• ابعاد مكانى حفظ مىشود و عمق كاهش مىيابد



### Inception Module



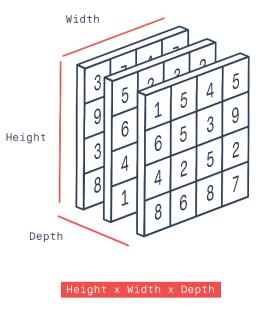
Naive Inception module

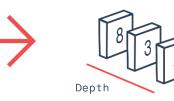


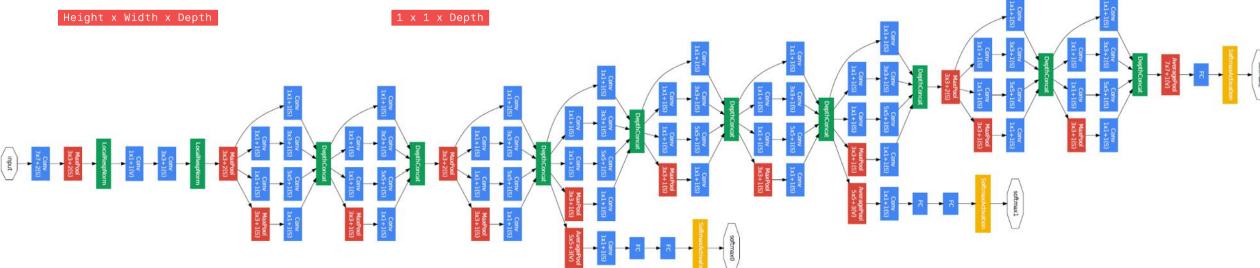
Inception module with dimension reduction

## Global Average Pooling

• بر خلاف لایه Flatten، تعداد پارامترهای مدل را بسیار کاهش میدهد

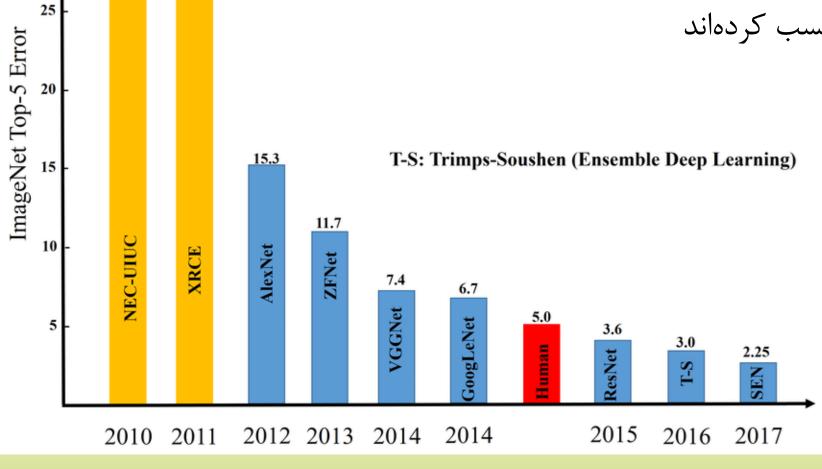






## معماریهای CNN

• معماریهای مختلف CNN از سال ۲۰۱۲ بهترین نتایج دستهبندی تصویر در چالش ImageNet را کسب کردهاند



30

28.2

25.8

#### ResNet

#### Revolution of Depth

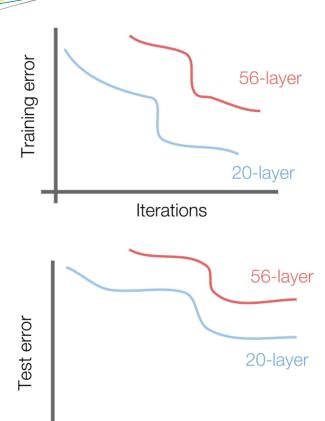
AlexNet, 8 layers (ILSVRC 2012)

VGG, 19 layers (ILSVRC 2014) ResNet, 152 layers (ILSVRC 2015)  شبکه ResNet برنده مسابقه ۱LSVRC'15 با خطای ۳.۵۷٪ شد

• با ۱۵۲ لایه، انقلابی در عمق شبکههای کانولوشنی به وجود آورد



#### ResNet

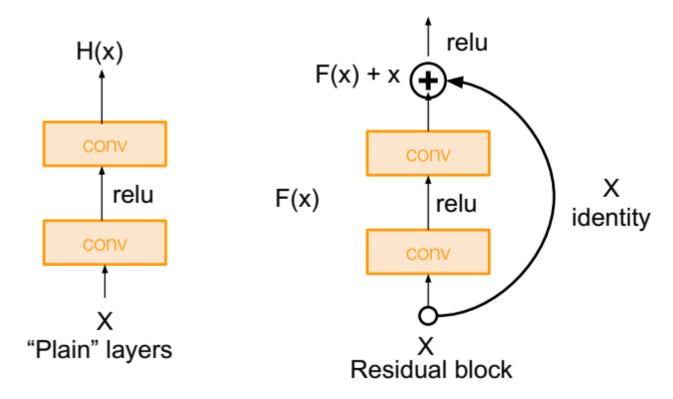


**Iterations** 

- اگر تعداد لایههای کانولوشنی ساده را بسیار زیاد کنیم چه اتفاقی میافتد؟
- چرا شبکه عمیقتر هم در آموزش و هم در آزمون عملکرد ضعیفتری دارد؟
  - البته مشكل از overfitting نيست!
  - فرضیه: مشکل در مسئله بهینهسازی است
  - بهینهسازی مدلهای عمیقتر دشوارتر است
- عملکرد مدلهای عمیقتر باید حداقل به خوبی مدلهای با عمق کمتر باشد
  - می توان وزنهای مدل کم عمق را به لایه های نخست شبکه عمیق کپی کرد و لایه های اضافی را به گونه ای تنظیم کرد که نگاشت همانی را انجام دهند
- ایده ResNet آن است که لایههای شبکه بجای آموختن نگاشت مطلوب، باقیمانده آن را یاد بگیرند

#### ResNet

ليهها بايد H(x) = F(x) = H(x) - x را بجاى •

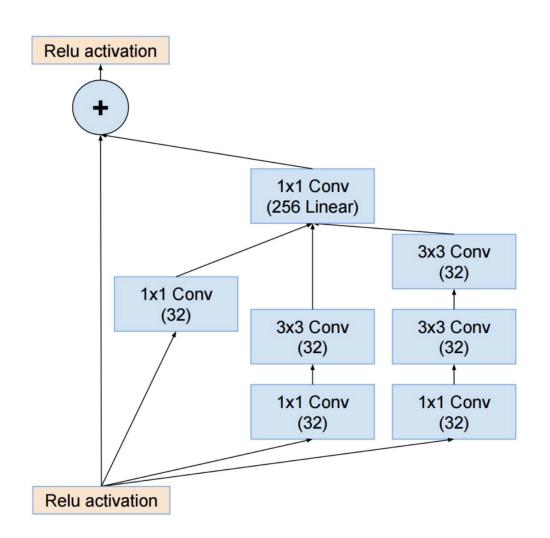


# 34-layer residual 7x7 conv, 64, /2 7x7 conv, 64, /2 3x3 conv, 64 3x3 conv, 64 3x3 conv. 64 3x3 conv. 64 3x3 conv, 64 3x3 conv, 64 3x3 conv. 64

#### ResNet

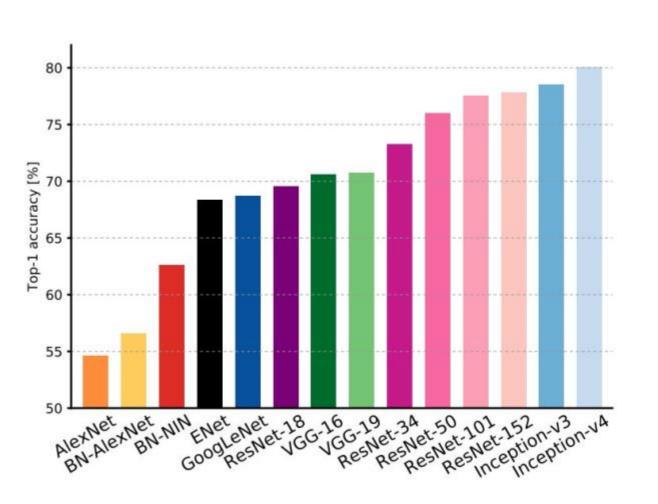
- از تعداد زیادی بلوک باقیمانده تشکیل شده است
- هر بلوک باقیمانده دارای ۲ لایه کانولوشنی ۳×۳ است
- به طور دورهای، تعداد فیلترها ۲ برابر شده و رزولوشن مکانی نصف می شود
  - در ابتدا دارای یک لایه کانولوشنی است
- پس از آخرین بلوک باقیمانده، ابعاد دادهها با استفاده از Average Pooling کاهش می یابد و یک لایه FC برای دسته بندی استفاده می شود
- برای مسئله ImageNet عمقهای مختلف شبکه شامل ۳۴، ۵۰، ۱۰۱ و ۱۵۲ استفاده شدهاند

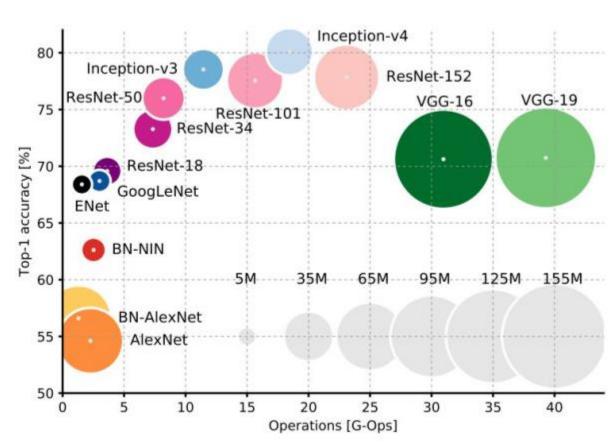
### Inception V4



• ورودی همانی به ماژول Inception افزوده شده است

#### مقايسا





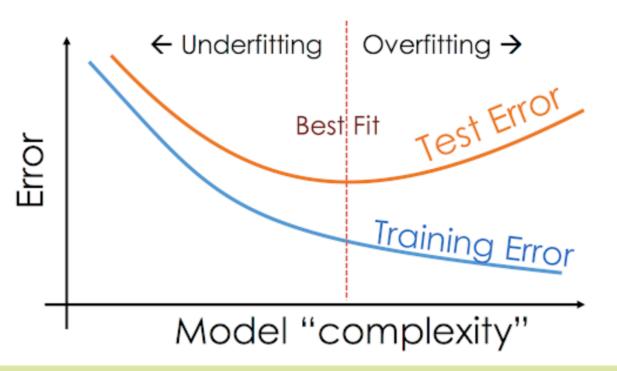
# دادهافزایی

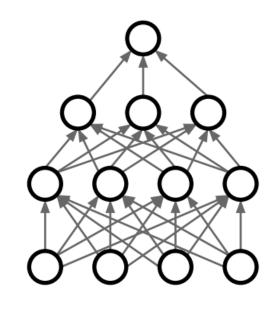
# Data Augmentation

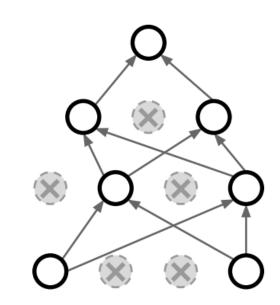
### Overfitting vs Underfitting

• برای جلوگیری از overfitting و استفاده از مزایای شبکههای دارای توانایی یادگیری بیشتر، میتوان مسئلهای که قرار است توسط شبکه حل شود را پیچیدهتر کرد

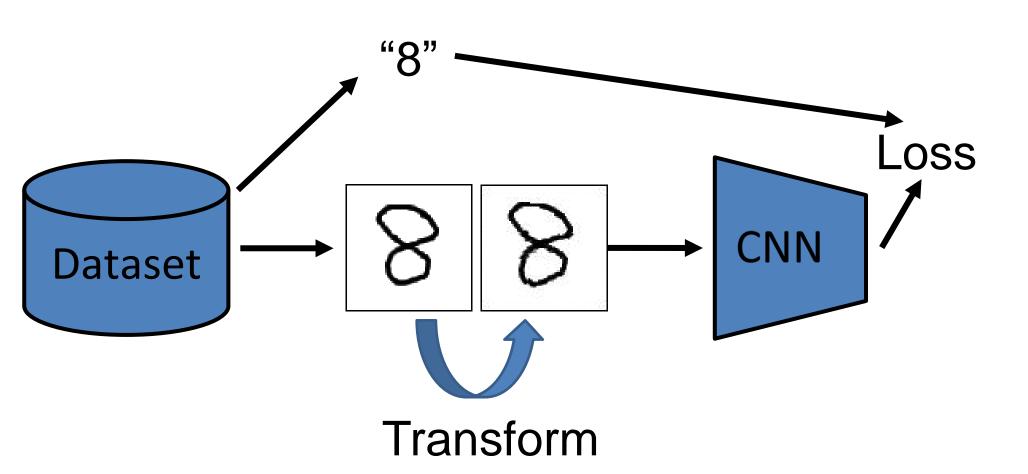
• استفاده از dropout نمونهای از این موارد است







# دادهافزایی



# دادهافزایی: Flip

