

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Дальневосточный федеральный университет» (ДВФУ)

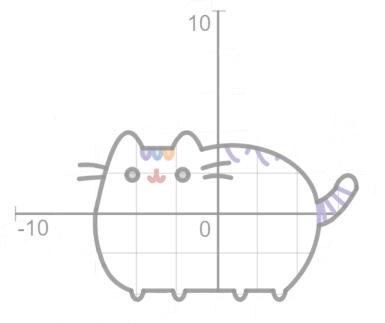
ИНСТИТУТ МАТЕМАТИКИ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Департамент математического и компьютерного моделирования

ОТЧЕТ к лабораторной работе № 4

по дисциплине «Математическое и компьютерное моделирование (Mathematical and Computer Modeling)»

Направление подготовки **01.03.02** «Прикладная математика и информатика»



Выполнила студентка группы Б9119-01.03.02

Пахомова Д.Е. $(\Phi HO) \qquad \qquad (nodnucb)$

Проверил д.ф.-м.н.

Пермяков М.С. (ΦMO) $(no\partial nucb)$

«<u>17</u>» _ января 20_{22} г.

Содержание

Введение

В данной лабораторной работе требуется решить и оформить задачи для построения траектории движения материальной точки на Земле.

Задание 1: Движение материальной точки в районе полюса Земли

1.1 Формулировка задачи

Построить траекторию движения материальной точки на Земле в районе северного полюса. Скорость точки относительно координат постоянна.

1.2 Постановка физической модели

Для решения задачи используем следующие параметры:

Координаты точки: x, y;

Угловая скорость вращения Земли: $\omega[c^{-1}]$;

Скорость относительно x: $u\left[\frac{M}{c}\right]$;

Скорость относительно y: $v\left[\frac{\mathbf{M}}{\mathbf{c}}\right]$;

Широта: ϕ [градусы];

Кориолисово ускорение: A_K [градусы · c⁻¹].

1.3 Постановка математической модели процесса

Для построения математической модели рассмотрим:

- 1. Формула ускорения Кориолиса (величина вектора ускорения): $A_K = 2\omega u \sin \phi;$
- 2. Ускорение Кориолиса относительно х:

$$\frac{du}{dt} = 2\omega v \sin \phi;$$

3. Ускорение Кориолиса относительно у:

$$\frac{dv}{dt} = -2\omega u \sin \phi;$$

4. Скорость изменения координаты x:

$$\frac{dx}{dt} = u;$$

5. Скорость изменения координаты y:

$$\frac{dy}{dt} = v;$$

6. Объединив уравнения 1-5 в систему получим систему дифференциальных уравнений, описывающих движение точки относительно вращающейся системы отсчета:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = u, \\ \frac{dy}{dt} = v, \\ \frac{du}{dt} = 2\omega v \sin \phi, \\ \frac{dv}{dt} = -2\omega u \sin \phi. \end{cases}$$

٠

1.4 Численная реализация метода

Используем следующие параметры для реализации:

Координаты точки: x = 1, y = 4;

Угловая скорость вращения Земли: $\omega = 7.2921 \cdot 10^{-5} \mathrm{c}^{-1};$

Скорость относительно x: $u = \text{const} = 0.5 \frac{\text{M}}{\text{c}}$;

Скорость относительно y: $v = \text{const} = 0.7 \frac{\text{M}}{c}$;

Широта: $\phi = 90^\circ$;

Решение системы ОДУ производим при помощи метода odeint из библиотеки scipy.integrate языка Python. Метод вычислений, используемый в методе odeint - LSODA, разновидность алгоритма Адамса-Бешфорта. Время $t \in [0, 10000]$.

Реализацию будем производить на языке Python, для визуализации используем библиотеку matplotlib.

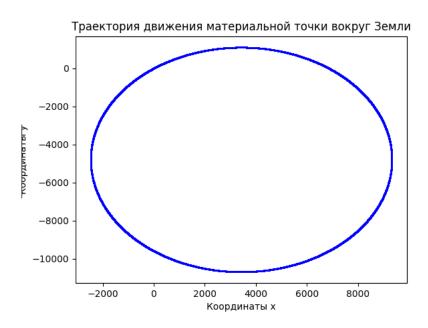
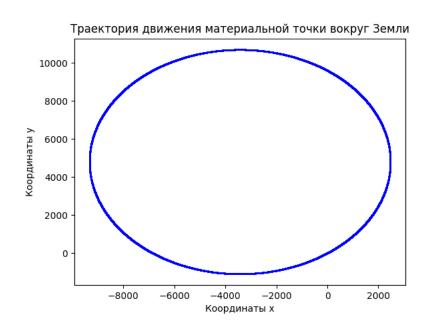
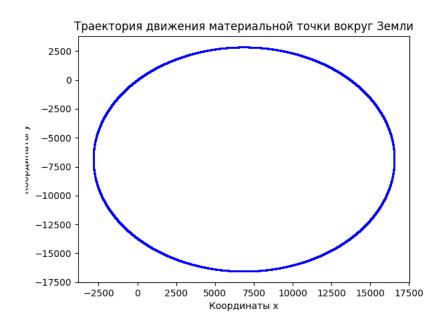


Рис. 1: Задание 1.

1.5 Изменение траектории в зависимости от скорости

Рассмотрим u,v - отрицательными, и u=1,v=1. В первом случае увидим, что график рисуется в отрицательную сторону по x, во втором заметим, что идет увеличение положительных координат по x в сравнении с начальными u,v.





Заключение

В данной лабораторной работе мною были решены и оформлены в среде компьютерной верстки « $T_E X$ » поставленные задачи: постро-

ены математическая и компьютерная модели материальной точки, движущейся на полюсе Земли, проанализированы процессы и сам объект.

ПРИЛОЖЕНИЕ

1. Код для решения системы дифференциальных уравнений методом odeint и построения графиков:

```
import math
import numpy as np
\begin{tabular}{ll} from & scipy.integrate & import & ode int \\ \end{tabular}
from matplotlib import pyplot as plt
omega = 7.2921 * pow(10, -5)
phi = 1.57
x = 0
y = 0
u = 0.5
v = 0.7
initials = [x, y, v, u]
step = 1
def koriolis_acceleration_system(init, t):
dxdt = init[2]
dydt = init[3]
dudt = 2 * omega * init[3] * math.sin(phi)
dvdt = -2 * omega * init[2] * math.sin(phi)
return [dxdt, dydt, dudt, dvdt]
t = np.linspace(0, 100000, 100000)
[x, y, u, v] = odeint(koriolis_acceleration_system, initials, t).T
plt.title("Траектория движенияматериальнойточкивокругЗемли
                                                                    ")
plt.xlabel("Координаты х")
plt.ylabel("Координаты у")
plt.scatter(x, y, s=1, c='blue')
plt.show()
```