### Zeilenstufenform (Forts.)

#### **Beispiel**

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 2 & -4 & 6 & 9 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & -3 & -6 \\ 1 & -2 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

### Lösungsverfahren für homogene LGS

#### **Algorithmus**

- **Eingabe**:  $A \in K^{m \times n}$ . **Ausgabe**:  $\mathbb{L}(A, 0)$ .
- 1. Bringe A mittels elementarer Zeilentransformationen auf Zeilenstufenform.
- 2. Abhängige Unbekannte: die r Unbekannten zu  $k_1, \ldots, k_r$ ; Freie Unbekannte: die n-r restlichen.
- 3. Ersetze die freien Unbekannten durch Parameter  $t_1, \ldots, t_{n-r} \in K$ .
- 4. Löse von unten nach oben nach den abhängigen Unbekannten auf (*Rückwärtssubstitution*).

## Lösungsverfahren für homogene LGS (Forts.)

#### **Beispiel**

$$A \leadsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{L}(A,0) = \left\{ egin{pmatrix} 2t_1 - rac{31}{2}t_2 \ t_1 \ rac{1}{2}t_2 \ 3t_2 \ t_2 \end{pmatrix} \mid t_1,t_2 \in \mathbb{Q} 
ight\}.$$

### Lösungsverfahren für homogene LGS (Forts.)

### Bemerkung

Es sei  $A \in K^{m \times n}$ .

- ▶  $0 \in \mathbb{L}(A, 0)$ : die *triviale Lösung*  $0 \in K^n$
- ▶ Ist m < n, dann existiert ein  $s \in \mathbb{L}(A, 0) \setminus \{0\}$  (eine nicht-triviale Lösung).

#### Die Umkehrung dieser Aussage gilt nicht!

- Für das homogene LGS Ax = 0 sind äquivalent:
  - ▶ Das LGS ist nicht-trivial lösbar.
  - ▶  $\mathbb{L}(A,0) \neq \{0\}.$
  - ► Das LGS ist nicht eindeutig lösbar.
  - ▶ Es gibt freie Unbekannte (n r > 0).

## Lösungsverfahren für inhomogene LGS

Es seien  $A \in K^{m \times n}$ ,  $b \in K^m$ .

#### Erinnerung

Ist  $s \in \mathbb{L}(A, b)$ , dann ist

$$L(A, b) = \{s + u \mid u \in L(A, 0)\} = s + L(A, 0).$$

### Bemerkung

 $\mathbb{L}(A, b) = \emptyset$  ist möglich.

### Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

#### **Algorithmus**

**Eingabe**:  $A \in K^{m \times n}$ ,  $b \in K^m$ .

Ausgabe:  $\mathbb{L}(A, b)$ .

- 1. Bringe (A, b) mittels elementarer Zeilentransformationen auf Zeilenstufenform.
- 2. Lösungsentscheidung:

Es seien  $k_1, \ldots, k_r$  die Stufenindizes der Zeilenstufenform. Ist r > 0 und  $k_r = n + 1$ , so ist  $\mathbb{L}(A, b) = \emptyset$ .

Ist r = 0 oder  $k_r \le n$ , so ist  $\mathbb{L}(A, b) \ne \emptyset$ .

3. <u>Lösungsmenge</u>: Bestimme  $\mathbb{L}(A,0)$  (ignoriere b). Bestimme **eine** Lösung  $s \in \mathbb{L}(A,b)$  wie folgt:

Setze alle freien Unbekannten gleich 0 und löse nach den abhängigen Unbekannten auf.

# Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

#### **Beispiel**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 \\ 2 & -4 & 6 & 9 \\ -1 & 2 & -1 & -3 \\ 1 & -2 & 5 & 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^{4 \times 4}, \qquad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -6 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^4.$$

$$(A,b) \leadsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

### Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

### Bemerkung

Es sei  $A \in K^{m \times n}$  und A' eine Zeilenstufenform von A. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

- ▶ Ax = b hat für jedes  $b \in K^m$  höchstens eine Lösung.
- Ax = 0 ist eindeutig lösbar (nur trivial).
- $\triangleright$  A' hat Stufenzahl n.
- $ightharpoonup \varphi_A$  is injektiv.

Insbesondere ist in diesem Fall  $m \ge n$ .

### Reduzierte Zeilenstufenform

### Beispiel

Weitere elementare Zeilentransfornationen an Spalten zu Stufenindizes liefern:

$$(A,b) \leadsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \leadsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & \frac{31}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Daraus ist die Lösungsmenge direkt ablesbar.

$$\mathbb{L}(A,b) = \begin{pmatrix} \frac{31}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} + \mathbb{Q} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

#### **Definition**

Es sei  $A \in K^{m \times n}$ .

1. A hat reduzierte Zeilenstufenform, wenn A Zeilenstufenform hat und zusätzlich gilt:

Für alle 
$$1 \le j \le r$$
:  $a_{1k_j} = a_{2k_j} = \cdots = a_{j-1,k_j} = 0$ ,  $a_{jk_j} = 1$ 

2. A hat Normalform, wenn A reduzierte Zeilenstufenform hat und zusätzlich gilt:

Für alle 
$$1 \le i \le r$$
 ist  $k_i = i$ .

Eine Matrix hat reduzierte Zeilenstufenform, wenn sie so aussieht:

wobei  $\star$  beliebige Einträge aus K sind.

Eine Matrix  $A \in K^{m \times n}$  hat Normalform, wenn sie so aussieht:

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\
0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\
0 & 0 & \ddots & \vdots & C \\
\vdots & \vdots & & 1 & 0 \\
0 & 0 & \cdots & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

wobei  $C \in K^{r \times (n-r)}$  ist. Dafür verwenden wir auch die "Block"-Schreibweise:

$$A = \left(\begin{array}{c|c} E_r & C \\ \hline 0 & 0 \end{array}\right).$$

#### Satz

Jede Matrix  $A \in K^{m \times n}$  kann durch eine Folge elementarer Zeilentransformationen (vom Typ  $\tau, \alpha$  und  $\mu$ ) auf reduzierte Zeilenstufenform gebracht werden.

Mit Spaltenvertauschungen kann A weiter auf Normalform gebracht werden.

#### Bemerkung

Beim Lösen von (homogenen und inhomogenen) linearen Gleichungssystemen dürfen Spalten vertauscht werden, wenn über die Zuordnung zwischen Spalten und Unbekannten Buch geführt wird, und die "b-Spalte" an ihrer Stelle bleit.

#### **Beispiel**

Spaltenvertauschungen können die Rechnung abkürzen. Z.B. kann man

$$(A,b) := \begin{pmatrix} \begin{array}{c|ccc} x_1 & x_2 & x_3 & b \\ \hline 2 & 1 & -1 & 2 \\ -2 & 0 & 1 & -6 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ \end{array} \end{pmatrix}$$

allein durch Spaltenvertauschungen auf die Zeilenstufenform

$$\begin{pmatrix}
x_2 & x_3 & x_1 & b \\
1 & -1 & 2 & 2 \\
0 & 1 & -2 & -6 \\
0 & 0 & 1 & 3
\end{pmatrix}$$

bringen.

#### **Beispiel**

Weiter kommt man in zwei Schritten zur reduzierten Zeilenstufenform:

$$\begin{pmatrix} x_2 & x_3 & x_1 & b \\ 1 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} x_2 & x_3 & x_1 & b \\ 1 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Diese ist eine Normalform, und man liest als Lösungsmenge ab:

$$\mathbb{L}(A,b) = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

### **Beispiel**

Über  $K=\mathbb{Q}$  sei die folgende erweiterte Koeffizientenmatrix in Normalform gegeben:

$$(A,b) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 6 \end{pmatrix}.$$

Die Lösungsmenge kann man direkt ohne jede Rechnung ablesen:

$$\mathbb{L}(A,b) = \begin{pmatrix} 2\\4\\6\\0\\0 \end{pmatrix} + \mathbb{Q} \cdot \begin{pmatrix} 1\\2\\0\\-1\\0 \end{pmatrix} + \mathbb{Q} \cdot \begin{pmatrix} 0\\1\\-1\\0\\-1 \end{pmatrix}.$$

#### Satz

Es sei 
$$A = \begin{pmatrix} E_r & C \\ \hline 0 & 0 \end{pmatrix} \in K^{m \times n}$$
 (also  $C \in K^{r \times (n-r)}$ ).

Weiter sei 
$$b = \left(\frac{b'}{b''}\right) \in K^m$$
 mit  $b' \in K^r$  und  $b'' \in K^{m-r}$ .

Dann gilt:

$$\blacktriangleright \ \mathbb{L}(A,0) = \left\{ \left( \frac{C}{-E_{n-r}} \right) t \mid t \in K^{n-r} \right\}.$$

$$\blacktriangleright \ \mathbb{L}(A,b) = \emptyset \Leftrightarrow b'' \neq 0.$$

▶ Ist 
$$b'' = 0$$
, dann ist  $\left(\frac{b'}{0}\right) \in \mathbb{L}(A, b)$ .