

## Wiederholung

$R$  komm. Ring  $1 \neq 0$

•  $R^{n \times n}$  Ring, i. A. nicht kommutativ,  $GL_n(R) = (R^{n \times n})^\times$

•  $A = (a_{ij}) \in R^{m \times n}$ ,  $A^t := (a_{ji})_{\substack{j=1, \dots, n \\ i=1, \dots, m}}$  Transponierte von  $A$

•  $(A+B)^t = A^t + B^t$ ,  $(A \cdot B)^t = B^t \cdot A^t$

•  $D \in GL_n(R) \Rightarrow D^t \in GL_n(R)$  und  $(D^t)^{-1} = (D^{-1})^t$ .

$K$   $K_p$ ,  $m, n \in \mathbb{N}$ , LGS über  $K$

$$\begin{array}{ccccccc} a_{11}x_1 + & \dots & + a_{1n}x_n = b_1 \\ & \vdots & \\ a_{m1}x_1 + & \dots & + a_{mn}x_n = b_m \end{array}$$

$m$  Gleichungen

$n$  Unbekannte

---

$$a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$

$$A x = b \quad \text{mit} \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad n\text{-Tupel von Unbekannte}$$

$$A = (a_{ij}) \in K^{m \times n}$$

Koeffizientenmatrix der LGS

$$b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \in K^m$$

rechte Seite LGS

$$(A, b) \in K^{m \times (n+1)}$$

erweiterte Koeff. matrix der LGS

$$\mathbb{L}(A, b) = \{ s \in K^n \mid A s = b \} \quad \text{Lösungsmenge}$$

- Für alle  $s \in \mathbb{L}(A, b)$  gilt  $\mathbb{L}(A, b) = s + \mathbb{L}(A, 0) (= \{s + u \mid u \in \mathbb{L}(A, 0)\})$
  - Äquivalenzumformungen des LGS:
    - (a) Vertausche zwei Gleichungen
    - (b) Addiere das  $c$ -fache einer Ggl. zu einer anderen.
    - (c) Multipliziere eine Ggl mit  $c \in K, c \neq 0$ .

→ elementare Zeilentransf. (von Matrizen)

    - (a)  $\tau_{ij}$ : Vertausche Zeilen  $i$  und  $j$
    - (b)  $\alpha_{ij}(c): (i \neq j)$  Addiere das  $c$ -fache von Zeile  $j$  zu Zeile  $i$
    - (c)  $\mu_i(c): (c \neq 0)$  Multipliziere Zeile  $i$  mit  $c$ .
- $A \rightsquigarrow B$ :  $B$  entsteht aus  $A$  durch Folge elem. Zeilentransf.
- $(A, b), (A', b') \in K^{m \times (n+1)}$
- $(A, b) \rightsquigarrow (A', b') \Rightarrow \mathbb{L}(A, b) = \mathbb{L}(A', b')$ .

# Zeilenstufenform

$$k_i := \begin{cases} n+1 & \text{falls } z_i \text{ Nullzeile} \\ \text{Pos. in } z_i \text{ des ersten von 0 versch. Eintrags} & \end{cases}$$

## Definition

Es sei  $A \in K^{m \times n}$ .

- ▶  $z_i$  sei die  $i$ -te Zeile von  $A$ ,  $i = 1, \dots, m$ .
- ▶  $k_i \in \underline{n+1}$ : (Anzahl der führenden Nullen von  $z_i$ ) + 1.
- ▶  $A$  hat *Zeilenstufenform*, wenn gilt:

$$k_1 < k_2 < \dots < k_r < k_{r+1} = \dots = k_m = n + 1$$

für ein  $0 \leq r \leq m$ .

- ▶ In diesem Fall:  $r$ : *Stufenzahl*,  $k_1, \dots, k_r$ : *Stufenindizes* von  $A$ .

## Bemerkung

Die Nullmatrix hat Zeilenstufenform (Fall  $r = 0$ ).

# Zeilenstufenform

A hat genau dann Zeilenstufenform, wenn A die Gestalt hat:

$$\left( \begin{array}{ccc|cccccccccccc}
 0 & \dots & 0 & \overset{k_1}{\blacksquare} & \star & \dots & \star & \star & \star & \dots & \star & \star & \dots & \star \\
 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \overset{k_2}{\blacksquare} & \star & \dots & \star & \star & \dots & \star \\
 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & & & & \vdots & & \\
 \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \ddots & & & \vdots & & \vdots \\
 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & \star & \vdots & & \vdots \\
 \hline
 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & & 0 & 0 & \dots & & 0 & \dots & & 0 \\
 \vdots & & \vdots & \vdots & & & \vdots & \vdots & & & \vdots & \vdots & & \\
 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & & 0 & 0 & \dots & & 0 & \dots & & 0
 \end{array} \right) \begin{matrix} \left. \vphantom{\begin{matrix} 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{matrix}} \right\} r \\ \left. \vphantom{\begin{matrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{matrix}} \right\} m-r \end{matrix}$$

$\blacksquare$  und  $\star$  sind beliebige Elemente aus  $K$ , aber  $\blacksquare \neq 0$ ;

$\blacksquare$  steht in der  $i$ -ten Zeile genau an der Stelle  $k_i$ .

# Zeilenstufenform (Forts.)

## Satz

$A \in K^{m \times n}$  kann durch eine Folge elementarer Transformationen auf Zeilenstufenform gebracht werden.

der Typen  $T, \alpha$



# Zeilenstufenform (Forts.)

## Algorithmus (Gauß)

**Eingabe:**  $A = (a_{ij}) \in K^{m \times n}$ .

**Ausgabe:**  $A' \in K^{m \times n}$  mit  $A \rightsquigarrow A'$  und  $A'$  hat Zeilenstufenform.

Für  $j = 1, \dots, n$  bezeichne  $s_j$  die  $j$ -te Spalte von  $A$ .

1. Ist  $A$  die Nullmatrix oder eine  $(1 \times n)$ -Matrix, dann Stopp.
2. Setze  $k := \min\{1 \leq j \leq n \mid s_j \neq 0\}$ .
3. Wähle ein  $i$  mit  $a_{ik} \neq 0$  und wende  $\tau_{1i}$  an. ( $\tau_{11}$  ist erlaubt.)
4. Für jedes  $i = 2, \dots, m$  wende  $\alpha_{i1}(-\frac{a_{ik}}{a_{1k}})$  an.
5. Führe 1. – 5. rekursiv mit  $(a_{ij})_{\substack{2 \leq i \leq m \\ k < j \leq n}} \in K^{(m-1) \times (n-k)}$  aus.

(Nach den Schritten 3. und 4. wird die **transformierte** Matrix wieder mit  $(a_{ij})$  bezeichnet.)

Ad 1) Nullmatrix oder  $(1 \times n)$ -Matrix hat ZSF (Zeilenstufenform)

Ad 2)  $k$  Nummer der ersten Spalte  $\neq 0$ .

Ad 3)  $i$  ex. nach Wahl von  $k$   $i$  mache  $i$ -te Zeile zur 1-ten.

Ad 4) Erzeuge Nullen in der  $k$ -ten Spalte ab Zeile 2.  
(Ausräumen!)

Ad 5) Nach 4. haben wir

$$\left( \begin{array}{ccc|cccc} 0 & \dots & 0 & a_{1k} & * & \dots & * \\ & & & 0 & & & \\ & & & \vdots & & & \\ & & & 0 & & & \\ 0 & \dots & 0 & \uparrow & & & \end{array} \right)$$

Spalte  $k$

Mache mit dieser  
Matrix weiter.



# Zeilenstufenform (Forts.)

## Beispiel

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 2 & -4 & 6 & 9 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & -3 & -6 \\ 1 & -2 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$x_1$     ~~$x_2$~~     $x_3$     $x_4$     ~~$x_5$~~

$k_1$     $k_2$     $k_3$     $r = 3$

freie Unbekannte  
↓

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 2 & -4 & 6 & 9 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & -3 & -6 \\ 1 & -2 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \alpha_{21}(-2) \\ \alpha_{31}(1) \\ \alpha_{41}(-1) \end{matrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \xrightarrow{\tau_{23}} \\ \xrightarrow{\tau_{34}} \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\alpha_{32}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\alpha_{43}(1)}$$

$$\begin{matrix} k_1 & & k_2 & k_3 \\ \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$\begin{matrix} 1 & & 3 & 4 \end{matrix}$

# Lösungsverfahren für homogene LGS

## Algorithmus

**Eingabe:**  $A \in K^{m \times n}$ .

**Ausgabe:**  $\mathbb{L}(A, 0)$ .

1. Bringe  $A$  mittels elementarer Zeilentransformationen auf Zeilenstufenform.
2. *Abhängige Unbekannte:* die  $r$  Unbekannten zu  $k_1, \dots, k_r$ ;  
*Freie Unbekannte:* die  $n - r$  restlichen.
3. Ersetze die freien Unbekannten durch Parameter  $t_1, \dots, t_{n-r} \in K$ .
4. Löse von unten nach oben nach den abhängigen Unbekannten auf (*Rückwärtssubstitution*).

# Lösungsverfahren für homogene LGS (Forts.)

**Beispiel**  $K = \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$

$$A \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{L}(A, 0) = \left\{ \begin{pmatrix} 2t_1 - \frac{31}{2}t_2 \\ t_1 \\ \frac{1}{2}t_2 \\ 3t_2 \\ t_2 \end{pmatrix} \mid t_1, t_2 \in \mathbb{Q} \right\}.$$

Lösung zum Beispiel:

$$x_2 = t_1, \quad x_5 = t_2$$

$$-x_4 + 3t_2 = 0$$

$$2x_3 + 3t_2 - 4t_2 = 0$$

$$x_1 - 2t_1 + \frac{3}{2}t_2 + 12t_2 + 2t_2 = 0$$

$$\Rightarrow x_1 = 2t_1$$

$$\Rightarrow x_4 = 3t_2$$

$$\Rightarrow x_3 = \frac{1}{2}t_2$$

$$\Rightarrow x_1 = 2t_1 - \frac{31}{2}t_2$$

# Lösungsverfahren für homogene LGS (Forts.)

## Bemerkung

Es sei  $A \in K^{m \times n}$ .

- ▶  $0 \in \mathbb{L}(A, 0)$ : die *triviale Lösung*  $0 \in K^n$
- ▶ Ist  $m < n$ , dann existiert ein  $s \in \mathbb{L}(A, 0) \setminus \{0\}$  } Ist  $m < n$ , dann  
(eine nicht-triviale Lösung). } ist  $r < n$ , d.h.  
es ex. freie Unbekannte

**Die Umkehrung dieser Aussage gilt nicht!**

- ▶ Für das homogene LGS  $Ax = 0$  sind äquivalent:
  - ▶ Das LGS ist nicht-trivial lösbar.
  - ▶  $\mathbb{L}(A, 0) \neq \{0\}$ .
  - ▶ Das LGS ist nicht eindeutig lösbar.
  - ▶ Es gibt freie Unbekannte ( $n - r > 0$ ).

# Lösungsverfahren für inhomogene LGS

Es seien  $A \in K^{m \times n}$ ,  $b \in K^m$ .

## Erinnerung

*Eine spezielle Lösung.*

Ist  $s \in \mathbb{L}(A, b)$ , dann ist

$$\mathbb{L}(A, b) = \{s + u \mid u \in \mathbb{L}(A, 0)\} = \downarrow s + \mathbb{L}(A, 0).$$

## Bemerkung

$\mathbb{L}(A, b) = \emptyset$  ist möglich.

# Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

## Algorithmus

**Eingabe:**  $A \in K^{m \times n}$ ,  $b \in K^m$ .

**Ausgabe:**  $\mathbb{L}(A, b)$ .

1. Bringe  $(A, b)$  mittels elementarer Zeilentransformationen auf Zeilenstufenform.

2. Lösungsentscheidung:

Es seien  $k_1, \dots, k_r$  die Stufenindizes der Zeilenstufenform.

Ist  $r > 0$  und  $k_r = n + 1$ , so ist  $\mathbb{L}(A, b) = \emptyset$ .

Ist  $r = 0$  oder  $k_r \leq n$ , so ist  $\mathbb{L}(A, b) \neq \emptyset$ .

3. Lösungsmenge: Bestimme  $\mathbb{L}(A, 0)$  (ignoriere  $b$ ).

Bestimme **eine** Lösung  $s \in \mathbb{L}(A, b)$  wie folgt:

Setze alle freien Unbekannten gleich 0 und löse nach den abhängigen Unbekannten auf.



Lösungsentscheidung

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & \dots & 0 & \boxed{1} \\ 1 & & & n & n+1 \end{array} \right)$$

$r > 0$

$\neq 0$

und  $k_{r+1} = n+1$ , d.h. die  $r$ -te Zeile

Gleichung

$$0 \cdot x_1 + \dots + 0 \cdot x_n = b_r \neq 0$$

# Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

**Beispiel**  $K = \mathbb{Q}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 \\ 2 & -4 & 6 & 9 \\ -1 & 2 & -1 & -3 \\ 1 & -2 & 5 & 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^{4 \times 4}, \quad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -6 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^4.$$

$$(A, b) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{array}{ccccc|c} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & b \\ 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

Lösungsunterscheidung:

$$r = 3 > 0, \quad \text{kr} = 4 \neq 5 = n+1$$

$$\Rightarrow L(A, b) \neq \emptyset$$

Homogenes System:  $x_2$  frei,  $x_2 = t$

$$x_4 = 0, \quad x_3 = 0, \quad x_1 - 2t = 0, \quad \text{d.h.} \quad x_1 = 2t$$

Spezielle Lösung:  $x_2 = 0$

$$-x_4 = 3$$

$$2x_3 - 3 = -4$$

$$x_1 - \frac{3}{2} - 12 = 2$$

$$x_4 = -3$$

$$x_3 = -\frac{1}{2}$$

$$x_2 = 0$$

$$x_1 = \frac{31}{2}$$

$$\mathbb{L}(A, b) = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{31}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2t \\ t \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{Q} \right\}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{31}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} + \left\{ t \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{Q} \right\}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{31}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} + \mathbb{Q} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{31}{2} + 2t \\ t \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{Q} \right\}$$

# Lösungsverfahren für inhomogene LGS (Forts.)

## Bemerkung

Es sei  $A \in K^{m \times n}$  und  $A'$  eine Zeilenstufenform von  $A$ .  
Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

(a)  $\blacktriangleright Ax = b$  hat für jedes  $b \in K^m$  höchstens eine Lösung.

(b)  $\blacktriangleright Ax = 0$  ist eindeutig lösbar (nur trivial).

(c)  $\blacktriangleright A'$  hat Stufenzahl  $n$ .

(d)  $\blacktriangleright \varphi_A$  ist injektiv.  $\varphi_A: K^m \rightarrow K^n, v \mapsto Av$

Insbesondere ist in diesem Fall  $m \geq n$ .

## Beweis der Bemerkung

(a)  $\Rightarrow$  (b) : Nehme  $b = 0$ .

(b)  $\Rightarrow$  (c) :  $A'$  Stufenzahl  $< n \Rightarrow$  es ex. freie Unbekannte

(c)  $\Rightarrow$  (a) : Bei der Rückwärtssubstitution (falls lösbar)  
jeweils eindeutige Lösung.

(a)  $\Leftrightarrow$  (d) : Klar.

Insbesondere: (c)  $\Rightarrow$   $A' = \begin{pmatrix} \boxed{m} & & * \\ \boxed{m} & & \\ & \ddots & \\ & & \boxed{m} \\ \hline 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$

# Reduzierte Zeilenstufenform

## Beispiel

Weitere elementare Zeilentransformationen an Spalten zu Stufenindizes liefern:

$$(A, b) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & \boxed{2} & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & \boxed{-1} & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & \frac{31}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Daraus ist die Lösungsmenge direkt ablesbar.

$$\mathbb{L}(A, b) = \begin{pmatrix} \frac{31}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \\ -3 \end{pmatrix} + \mathbb{Q} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \alpha_{23}(1) \\ \alpha_{13}(4) \\ \mu_3(-1) \end{array} \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mu_2\left(\frac{1}{2}\right) \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \alpha_{12}(-3) \rightarrow$$

$$\begin{array}{ccccc|c} 1 & -2 & 3 & 0 & 0 & \frac{31}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & \frac{31}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

## Definition

Es sei  $A \in K^{m \times n}$ .

1.  $A$  hat *reduzierte Zeilenstufenform*, wenn  $A$  Zeilenstufenform hat und zusätzlich gilt:

Für alle  $1 \leq j \leq r$ :  $a_{1k_j} = a_{2k_j} = \dots = a_{j-1,k_j} = 0$ ,  $a_{jk_j} = 1$

2.  $A$  hat *Normalform*, wenn  $A$  reduzierte Zeilenstufenform hat und zusätzlich gilt:

Für alle  $1 \leq i \leq r$  ist  $k_i = i$ .

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

Eine Matrix hat reduzierte Zeilenstufenform, wenn sie so aussieht:

$$\left( \begin{array}{ccc|cccccccccccc} 0 & \dots & 0 & 1 & \star & \dots & \star & 0 & \star & \dots & 0 & \star & \dots & \star \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & \star & \dots & 0 & \star & \dots & \star \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & & & \vdots & & & \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \ddots & & 0 & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & \star & \dots & \star \\ \hline 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & & 0 & 0 & \dots & & 0 & & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & & \vdots & \vdots & & & \vdots & & \vdots & \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & & 0 & 0 & \dots & & 0 & & \dots & 0 \end{array} \right)$$

wobei  $\star$  beliebige Einträge aus  $K$  sind.

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

Eine Matrix  $A \in K^{m \times n}$  hat Normalform, wenn sie so aussieht:

$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & \\ 0 & 0 & \ddots & & \vdots & C \\ \vdots & \vdots & & 1 & 0 & \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & \\ \hline & & & & & 0 \\ & & & & & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \left. \vphantom{\begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{array}} \right\} r \\ \left. \vphantom{\begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array}} \right\} m-r \end{array}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_r \qquad \underbrace{\hspace{10em}}_{n-r}$

wobei  $C \in K^{r \times (n-r)}$  ist. Dafür verwenden wir auch die „Block“-Schreibweise:

$$A = \left( \begin{array}{c|c} E_r & C \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right).$$

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

## Satz

Jede Matrix  $A \in K^{m \times n}$  kann durch eine Folge elementarer Zeilentransformationen (vom Typ  $\tau$ ,  $\alpha$  und  $\mu$ ) auf reduzierte Zeilenstufenform gebracht werden.

Mit Spaltenvertauschungen kann  $A$  weiter auf Normalform gebracht werden.

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

## **Bemerkung**

Beim Lösen von (homogenen und inhomogenen) linearen Gleichungssystemen dürfen Spalten vertauscht werden, wenn über die Zuordnung zwischen Spalten und Unbekannten Buch geführt wird, und die „ $b$ -Spalte“ an ihrer Stelle bleibt.

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

## Beispiel

Spaltenvertauschungen können die Rechnung abkürzen.  
Z.B. kann man

$$(A, b) := \left( \begin{array}{ccc|c} x_1 & x_2 & x_3 & b \\ \hline 2 & 1 & -1 & 2 \\ -2 & 0 & 1 & -6 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)$$

allein durch Spaltenvertauschungen auf die Zeilenstufenform

$$\left( \begin{array}{ccc|c} x_2 & x_3 & x_1 & b \\ \hline 1 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right)$$

bringen.

# Reduzierte Zeilenstufenform (Forts.)

## Beispiel

Weiter kommt man in zwei Schritten zur reduzierten Zeilenstufenform:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} x_2 & x_3 & x_1 & b \\ \hline 1 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} x_2 & x_3 & x_1 & b \\ \hline 1 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right).$$

Diese ist eine Normalform, und man liest als Lösungsmenge ab:

$$\mathbb{L}(A, b) = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Beweis des Satzes:

$$\mathcal{L}(A, 0) : A \cdot \begin{pmatrix} \underline{C} \\ -E_{n-r} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_r & | & C \\ \hline 0 & | & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \underline{C} \\ -E_{n-r} \end{pmatrix} = 0 \in K^{m \times (n-r)}.$$