Tugas Besar 1 IF3270 Pembelajaran Mesin Feedforward Neural Network

Kelompok 65

13522051	Kharris Khisunica
13522079	Emery Fathan Zwageri
13522089	Abdul Rafi Radityo Hutomo

Program Studi Teknik Informatika Sekolah Teknik Elektro dan Informatika Institut Teknologi Bandung 2024

DESKRIPSI PERSOALAN

A. Tujuan

Tugas Besar I pada kuliah IF3270 Pembelajaran Mesin agar peserta kuliah mendapatkan wawasan tentang bagaimana cara mengimplementasikan Feedforward Neural Network (FFNN). Pada tugas ini, peserta kuliah akan ditugaskan untuk mengimplementasikan FFNN from scratch.

B. Deskripsi Persoalan

Implementasikan suatu modul FFNN yang memenuhi ketentuan-ketentuan berikut:

- FFNN yang diimplementasikan dapat menerima jumlah neuron dari tiap layer (termasuk input layer dan output layer)
- FFNN yang diimplementasikan dapat menerima fungsi aktivasi dari tiap layer. Pilihan fungsi aktivasi yang harus diimplementasikan adalah sebagai berikut: Linear, ReLU, Sigmoid, Hyperbolic Tangent, dan Softmax
- FFNN yang diimplementasikan dapat menerima fungsi loss dari model tersebut. Pilihan loss function yang harus diimplementasikan adalah sebagai berikut: Minimum Square Error (MSE), Binary Cross-Entropy (BCE), dan Categorical Cross-Entropy (CCE).
- Terdapat mekanisme untuk inisialisasi bobot tiap neuron (termasuk bias). Pilihan metode inisialisasi bobot yang harus diimplementasikan adalah sebagai berikut:
 - Zero initialization
 - Random dengan distribusi uniform.
 - Menerima parameter lower bound (batas minimal) dan upper bound (batas maksimal)
 - Menerima parameter seed untuk reproducibility
 - Random dengan distribusi normal.
 - Menerima parameter mean dan variance
 - Menerima parameter seed untuk reproducibility
- Instance model yang diinisialisasikan harus bisa menyimpan bobot tiap neuron (termasuk bias)
- Instance model yang diinisialisasikan harus bisa menyimpan gradien bobot tiap neuron (termasuk bias)
- Instance model memiliki method untuk menampilkan model berupa struktur jaringan beserta bobot dan gradien bobot tiap neuron dalam bentuk graf.

- Instance model memiliki method untuk menampilkan distribusi bobot dari tiap layer.
 - Menerima masukan berupa list of integer (bisa disesuaikan ke struktur data lain sesuai kebutuhan) yang menyatakan layer mana saja yang distribusinya akan di-plot
- Instance model memiliki method untuk menampilkan distribusi gradien bobot dari tiap layer.
 - Menerima masukan berupa list of integer (bisa disesuaikan ke struktur data lain sesuai kebutuhan) yang menyatakan layer mana saja yang distribusinya akan di-plot
- Instance model memiliki method untuk save dan load
- Model memiliki implementasi forward propagation dengan ketentuan sebagai berikut:
 - Dapat menerima input berupa batch.
- Model memiliki implementasi backward propagation untuk menghitung perubahan gradien:
 - Dapat menangani perhitungan perubahan gradien untuk input data batch.
 - Gunakan konsep chain rule untuk menghitung gradien tiap bobot terhadap loss function
- Model memiliki implementasi weight update dengan menggunakan gradient descent untuk memperbarui bobot berdasarkan gradien yang telah dihitung.
- Implementasi untuk pelatihan model harus memenuhi ketentuan berikut:
 - Dapat menerima parameter berikut:
 - Batch size
 - Learning rate
 - Jumlah epoch
 - Verbose
 - Verbose 0 berarti tidak menampilkan apa-apa selama pelatihan
 - Verbose 1 berarti hanya menampilkan progress bar beserta dengan kondisi training loss dan validation loss saat itu
 - Proses pelatihan mengembalikan histori dari proses pelatihan yang berisi training loss dan validation loss tiap epoch.

PEMBAHASAN

A. Penjelasan Forward Propagation

Forward propagation adalah proses perhitungan dalam Neural Network di mana input akan melewati setiap layer untuk menghasilkan output berupa hasil Accuracy. Setiap perhitungan dalam sebuah neuron terdiri dari bobot (**W**) dan bias (**b**). Perhitungan linier untuk suatu input **x** diberikan oleh:

$$z = xW^T + b$$

di mana:

- x adalah input dengan bentuk (batch size, n input),
- W adalah bobot dengan bentuk (n_neurons, n_input),
- **b** adalah bias dengan bentuk (**n_neurons**,).

Hasil **z** memiliki bentuk (**batch_size**, **n_neurons**), yang kemudian diteruskan ke tahap berikutnya.

Setelah itu, nilai **z** dilewatkan ke fungsi aktivasi, yang bertujuan untuk membuat jaringan non linear. Hasil dari fungsi aktivasi ini merupakan output dari layer tersebut dan dapat diteruskan ke layer berikutnya atau digunakan sebagai Accuracy akhir.

B. Penjelasan Backward Propagation dan Weight Update

Backward propagation adalah proses utama dalam pelatihan neural network yang digunakan untuk menyesuaikan bobot dan bias berdasarkan error yang dihasilkan selama forward propagation. Dengan menerapkan aturan rantai, backward propagation menghitung gradien dari fungsi loss terhadap setiap parameter model, sehingga bobot dapat diperbarui untuk meminimalkan error.

Backward propagation bekerja dengan menyebarkan error dari layer output ke layer-layer sebelumnya. Proses ini memungkinkan model untuk belajar dari error tersebut

dan meningkatkan akurasinya dalam memprediksi data baru. Setelah gradien dihitung, pembaruan bobot dilakukan menggunakan algoritma optimasi seperti Stochastic Gradient Descent (SGD) atau Adam.

Pada tugas besar ini, kami mengimplementasikan optimizer SGD yang memiliki proses pembaruan weight sebagai berikut

$$w = w - \eta \frac{\partial E}{\partial w}$$

Dengan E adalah error dan w adalah weight.

C. Deskripsi Kelas dan Implementasi

1. Implementasi Loss function

digunakan dalam pembuatan FFNN, yakni fungsi loss MSE, BCE dan CCE
BCE, dan CCE.

Nama Fungsi	def mse_loss(pred, target) -> Value
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan nilai fungsi loss MSE
Source Code	<pre>def mse_loss(pred: Value, target: Value) -> Value: diff = pred + (-target) return Value(np.mean(diff.data ** 2))</pre>

Nama Fungsi	def bce_loss(pred, target) -> Value
Deskripsi Fungsi	Fungsi nilai fungsi loss BCE

```
Source Code

def bce_loss(pred: Value, target: Value) -> Value:

"""

Binary Cross Entropy Loss:
loss = - [ target * log(pred) + (1 - target) * log(1 - pred) ], rata-rata elemen.
Pastikan pred bernilai antara (0,1).

"""

one = Value(np.ones_like(pred.data))
loss = -(target * pred.log() + (one + (-target)) * ((one + (-pred)).log()))
return mean(loss)
```

2. Implementasi weight initialization

Nama Fungsi	def zero_init(n_inputs, n_outputs)
Deskripsi Fungsi	Menginisialisasi semua bobot neuron dengan nilai 0
Source Code	<pre>def zero_init(n_inputs, n_outputs): return np.zeros((n_outputs, n_inputs))</pre>

Nama Fungsi	def uniform_init(n_inputs, n_outputs, lower= -1.0, upper= 1.0,
-------------	--

	seed=None)
Deskripsi Fungsi	Menginisialisasi bobot neuron secara acak dan uniform berdasarkan seed dan batas atas dan bawah.
Source Code	<pre>def uniform_init(n_inputs, n_outputs, lower=-1.0, upper=1.0, seed=None): if seed is not None: rd.seed(seed) return rd.uniform(lower, upper, size=(n_outputs, n_inputs))</pre>

Nama Fungsi	def normal_init(n_inputs, n_outputs, mean=0.0, variance=1.0, seed=None)
Deskripsi Fungsi	Menginisialisasi bobot neuron secara acak dan berdasarkan distribusi normal berdasarkan mean, standar deviasi, dan seed.
Source Code	<pre>def normal_init(n_inputs, n_outputs, mean=0.0, variance=1.0, seed=None): if seed is not None: rd.seed(seed) std_dev = np.sqrt(variance) return rd.normal(mean, std_dev, (n_outputs, n_inputs))</pre>

Nama Fungsi	Def he_init(n_inputs, n_outputs)
Deskripsi Fungsi	Menginisialisasi bobot neuron berdasarkan inisialisasi He
Source Code	<pre>def he_init(n_inputs, n_outputs): return np.sqrt(2.0 / n_inputs) * rd.randn(n_outputs, n_inputs)</pre>

Nama Fungsi	def xavier_init(n_inputs, n_outputs)
Deskripsi Fungsi	Menginisialisasi bobot neuron berdasarkan inisialisasi Xavier
Source Code	<pre>def xavier_init(n_inputs, n_outputs): limit = np.sqrt(6.0 / (n_inputs + n_outputs)) return rd.uniform(-limit, limit, (n_outputs, n_inputs))</pre>

3. Implementasi kelas Value

Deskripsi	Kelas value berfungsi sebagai dasar dari neuron dalam FFNN
-----------	--

yang akan dibangun.

Nama Fungsi	init(self, data: np.ndarray list)
Deskripsi Fungsi	Fungsi initsialisasi untuk Value.
Source Code	<pre>class Value: definit(self, data: Union[np.ndarray, list]): self.data = np.array(data, dtype=np.float32) self.grad = None selfbackward = lambda: None selfprev = set() self.label = None selfop = None</pre>

Nama Fungsi	getitem(self, idx)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan elemen pada indeks tertentu dari data
Source Code	<pre>selfop = None defgetitem(self, idx): # Pastikan hasil slicing selalu 2D sliced = self.data[idx] if sliced.ndim == 1: sliced = np.atleast_2d(sliced) return Value(sliced)</pre>

Nama Fungsi	repr(self)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan representrasi string dari data
Source Code	<pre>defrepr(self) : return str(self.data)</pre>

Nama Fungsi	backward(self, grad=None)
Deskripsi Fungsi	Menghitung backpropagation dari gradien yang mengalir ke node ini

```
Source Code
                         def backward(self, grad=None):
                              if grad is None:
                                 grad = np.ones_like(self.data)
                              self.grad = grad if self.grad is None else self.grad + grad
                              topo = []
                              visited = set()
                              def build_topo(t):
                                 if t not in visited:
                                     visited.add(t)
                                      for child in t._prev:
                                         build_topo(child)
                                      topo.append(t)
                              build_topo(self)
                              for t in reversed(topo):
                                 t._backward()
```

Nama Fungsi	zero_grad(self)
Deskripsi Fungsi	Me reset gradien menjadi 0
Source Code	<pre>def zero_grad(self): """Reset gradients to zero.""" self.grad = np.zeros_like(self.data)</pre>

Nama Fungsi	add(self,other)
Deskripsi Fungsi	Operator "+" overloading dan mendefinisikan backward propagationnya.
Source Code	<pre>defadd(self, other): if not issinstance(other, Value): other = Value(other) out = Value(self.data + other.data) outprev = {self, other) defbackward(): self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + out.grad other.grad = (other.grad if other.grad is not None else np.zeros_like(other.data)) + out.grad outbackward = _backward outop = '+' return out</pre>

	na Fungsira	Naı
--	-------------	-----

Deskripsi Fungsi	Operator "+" overloading untuk Value di sebalah kanan operator.
Source Code	<pre>defradd(self, other) : return self + other</pre>

Nama Fungsi	sub(self, other)
Deskripsi Fungsi	Operator "-" overloading dengan memanfaatkanadd
Source Code	<pre>defsub(self, other): return selfadd(-other)</pre>

Nama Fungsi	rsub(self, other)
Deskripsi Fungsi	Operator "-" overloading untuk kasus Value di sebelah kanan operator.
Source Code	<pre>defrsub(self, other) : return (-self) + other</pre>

Nama Fungsi	unbroadcast(self, grad,shape)
Deskripsi Fungsi	Menyesuaikan ukuran gradien agar sesuai dengan ukuran asli operand yang di-broadcast dalam operasi elemen-wise
Source Code	<pre>def unbroadcast(self, grad, shape): """ Reduces grad sehingga memiliki bentuk yang sama dengan `shape`. Fungsi ini melakukan penjumlahan (sum) pada axis yang tidak sesuai. """ # Jika grad memiliki dimensi lebih dari shape yang diinginkan, jumlahkan sumbu ekstra while grad.ndim > len(shape): grad = grad.sum(axis=0) # Periksa tiap axis, jika tidak sesuai, jumlahkan pada axis tersebut for i, dim in enumerate(shape): if grad.shape[i] != dim: grad = grad.sum(axis=i, keepdims=True) return grad</pre>

Nama Fungsi	mul(self, other)
Deskripsi Fungsi	Operator "*" overloading dan mengimplementasi backpropagation nya.

```
def _mul__(self, other):
    if not isinstance(other, Value):
        other = Value(other)
    out = Value(self, data * other.data)
    out._prev = {self, other}
    def _backward():
        # Hitung gradien dasar untuk masing-masing operand
        grad_self = other.data * out.grad
        grad_other = self.data * out.grad

        # Unbroadcast gradien sesual dengan shape asli dari self.data dan other.data
        grad_self = self.unbroadcast(grad_self, self.data.shape)
        grad_other = self.unbroadcast(grad_other, other.data.shape)

        self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + grad_self
        other.grad = (other.grad if other.grad is not None else np.zeros_like(other.data)) + grad_other
    out._backward = _backward
    out._op = '*'
    return out
```

Nama Fungsi	reciprocal(self)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan 1/self.
Source Code	<pre>def reciprocal(self): out = Value(1.0 / self.data) outprev = (self) def _backward(): grad_input = -out.data * out.grad self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + grad_input outbackward = _backward outop = 'reciprocal' return out</pre>

Nama Fungsi	truediv(self, other)
Deskripsi Fungsi	Operator "/" overloading
Source Code	<pre>deftruediv(self, other): if not isinstance(other, Value): other = Value(other) return self * other.reciprocal()</pre>

Nama Fungsi	rtruediv(self, other)
Deskripsi Fungsi	Operator "/" overloading untuk kasus Value berada di sebelah kanan operator
Source Code	<pre>defrtruediv(self, other): return Value(other) * self.reciprocal()</pre>

```
Nama Fungsi   __gt__(self, other)

Deskripsi Fungsi    Operator ">" overloading

Source Code

def __gt__(self, other):
    if not isinstance(other, Value):
        other = Value(other)

out = Value(np.where(self.data > other.data, 1.0, 0.0))
    out._prev = {self, other}

def __backward():
    pass

out._backward = __backward
    out._op = '>'
    return out
```

Nama Fungsi	len(self)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan jumlah elemen
Source Code	<pre>deflen(self): return len(self.data)</pre>

Nama Fungsi	matmul(self, other)
Deskripsi Fungsi	Melakukan perkalian matriks
Source Code	<pre>def matmul(self, other): out = Value(self.data.dot(other.data)) outprev = (self, other) def _backward(): self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + out.grad.dot(other.data.T) other.grad = (other.grad if other.grad is not None else np.zeros_like(other.data)) + self.data.T.dot(out.grad) outbackward = _backward outop = 'matmul' return out</pre>

Nama Fungsi	relu(self)
Deskripsi Fungsi	Melakukan ReLU pada self dan juga mendefinisikan backpropagationnya

```
def relu(self):
    out = Value(np.maximum(0, self.data))
    out._prev = {self}
    def _backward():
        grad = (self.data > 0).astype(np.float32)
        self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + grad * out._packward
    out._op = "relu"
    return out
```

Nama Fungsi	neg(self)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan hasil negasi value
Source Code	<pre>defneg(self): return self * (-1)</pre>

Nama Fungsi	transpose(self)
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan transpose dari data
Source Code	<pre>def transpose(self): out = Value(self.data.T) outprev = {self} def _backward(): self.grad = (self.grad if self.grad is not None else np.zeros_like(self.data)) + out.grad.T outbackward = _backward outop = 'transpose' return out</pre>

Nama Fungsi	T(self)
Deskripsi Fungsi	Properti untuk mendapatkan hasil transpose
Source Code	<pre>@property def T(self): return self.transpose()</pre>

```
Nama Fungsi mean(t:Value) -> Value

Deskripsi Fungsi Menghitung nilai rata-rata dari Value

def mean(t: Value) -> Value:
    data = np.mean(t.data)
    out = Value(data)
    out.prev = {t}
    def _backward():
        grad = np.ones_like(t.data) * (1 / t.data.size) * out.grad
        t.grad = (t.grad if t.grad is not None else np.zeros_like(t.data)) + grad
    out._packward = _backward
    out._op = 'mean'
    return out
```

```
Nama Fungsi sum_axis(t:Value, axis:int) -> Value

Deskripsi Fungsi Menjumlahkan data pada usatu axis

Source Code

def sum_axis(t: Value, axis: int) -> Value:
    data = np.sum(t.data, axis=axis, keepdims=True)
    out = Value(data)
    out._prev = {t}
    def _backward():
        grad = out.grad * np.ones_like(t.data)
        t.grad if t.grad is not None else np.zeros_like(t.data)) + grad
    out._pe 'sum_axis'
    return out
```

Nama Fungsi	trace(root:Value) -> Tuple[set[Value], Set[Tuple[Value, Value]]]
Deskripsi Fungsi	Melacak node dan edge dalam computational graph dari Value yang diberikan
Source Code	<pre>def trace(root: Value) -> Tuple[Set[Value], Set[Tuple[Value, Value]]]: nodes, edges = set(), set() def build(v: Value) -> None: if v not in nodes: nodes.add(v) for child in vprev: edges.add((child, v)) build(root) return nodes, edges</pre>

Nama Fungsi	draw_dot(root:Value) -> Diagraph
-------------	----------------------------------

4. Implementasi activation

Deskripsi	File untuk menyimpan implementasi fungsi aktivasi untuk digunakan dalam membentuk FFNN. Jenis fungsi aktivasi yang diimplementasi adalah fungsi aktivasi wajib dan fungsi aktivasi bonus: Linear, tanh, ReLU, Sigmoid, Softmax, Leaky ReLU, dan
	Swish.

```
Nama Fungsi
                      def exp(x: Value)
Deskripsi Fungsi
                      Implementasi fungsi eksponen untuk keperluan fungsi aktivasi.
Source Code
                       def exp(x: Value):
                           t = np.exp(x.data)
                           out = Value(t)
                           out._prev = {x}
                           def _backward():
                               if x.grad is None:
                                   x.grad = np.zeros like(x.data)
                               x.grad += t * out.grad
                           out._backward = _backward
                           out._op = 'exp'
                            return out
```

Nama Fungsi	def linear(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi linear
Source Code	<pre>def linear(x:Value): return x</pre>

Nama Fungsi	def tanh(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi tanh
Source Code	<pre>def tanh(x: Value): exp_x = exp(x) exp_neg_x = 1 / exp_x return (exp_x - exp_neg_x) / (exp_x + exp_neg_x)</pre>

Nama Fungsi	def relu(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi ReLU
Source Code	<pre>def relu(x: Value): return x * (x.data > 0)</pre>

Nama Fungsi	def leaky_relu(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi leaky ReLU
Source Code	<pre>def leaky_relu(x: Value, alpha=0.01): out = x * (x.data > 0) + alpha * x * (x.data <= 0) return out</pre>

Nama Fungsi	def swish(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi swish

```
Source Code

def swish(x: Value):
    return x * sigmoid(x)
```

Nama Fungsi	def sigmoid(x: Value)
Deskripsi Fungsi	Implementasi fungsi aktivasi sigmoid
Source Code	<pre>def sigmoid(x: Value): return 1 / (1 + exp(-x))</pre>

```
Nama Fungsi
                                   def softmax(x: Value)
Deskripsi Fungsi
                                   Implementasi fungsi aktivasi softmax
Source Code
                                     def softmax(x: Value):
                                         max_x = Value(np.max(x.data, axis=1, keepdims=True))
                                          exp_x = exp(x - max_x)
                                         sum_exp = Value(np.sum(exp_x.data, axis=1, keepdims=True))
                                         out = exp_x / sum_exp
                                         out._prev = \{x\}
                                          def _backward():
                                              if x.grad is None:
                                                 x.grad = np.zeros_like(x.data)
                                             # s * (\delta_ij - s_j)
# out.data is the softmax probabilities
# out.grad is the incoming gradient
grad = out.data * (out.grad - np.sum(out.data * out.grad, axis=1, keepdims=True))
                                              x.grad += grad
                                         out._backward = _backward
                                         out._op = 'softmax'
```

5. Implementasi Layer

Deskripsi	Class yang berfungsi sebagai layer dari sebuah FFNN.
-----------	--

```
Nama Fungsi

__init__(self, n_inputs: int, n_neurons: int,
activation: Callable[[Value], Value] = linear,
weight_init: Callable[..., np.ndarray] = lambda n_in,
n_out: np.zeros((n_out, n_in)),
```

Nama Fungsi	parameters(self) -> List[Value]
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan list of bobot dan nilai dari Self
Source Code	<pre>def parameters(self) -> List[Value]: return [self.W, self.b]</pre>

Nama Fungsi	rmsnorm_func(self, x:Value) -> Value
Deskripsi Fungsi	Melakukan RMS dan dinormalisasi untuk x
Source Code	<pre>def rmsnorm_func(self, x: Value) -> Value: ms = Value(np.mean(x.data ** 2, axis=1, keepdims=True)) rms = Value(np.sqrt(ms.data + self.eps)) normed = x / rms if self.gamma is not None: normed = normed * self.gamma return normed</pre>

Nama Fungsi	call(self, x:Value) -> Value
Deskripsi Fungsi	Menerapkan operasi linier $z = xW^T + b$, dengan opsional normalisasi RMS, lalu menerapkan fungsi aktivasi.

```
Source Code

def __call__(self, x: Value) -> Value:
    z = x.matmul(self.W.T) + self.b
    if self.rmsnorm:
    z = self.rmsnorm_func(z)
    return self.activation(z)
```

6. Implementasi FFNN

Deskripsi Class yang berfungsi sebagai layer dari sebuah FFNN.

```
Nama Fungsi
                           def init (
                                 self,
                                 layers : list[Layer] = None,
                                 layer sizes: List[int] = None,
                                 activations: List[Callable[[Value], Value]]= None,
                                 loss fn: Callable[[Value, Value], Value] = None,
                                 weight init: Callable[[int, int], Value] = zero init,
                                 lr: float = 0.01,
Deskripsi Fungsi
                           Fungsi inisialisasi untuk FFNN
Source Code
                                 layers : list[Layer] = None,
                                 layer_sizes: List[int] = None,
                                 activations: List[Callable[[Value], Value]]= None,
                                loss_fn: Callable[[Value, Value], Value] = None,
                                weight_init: Callable[[int, int], Value] = zero_init,
                                 lr: float = 0.01,
                                 self.layers = [
                                    Layer(
                                       n_inputs=layer_sizes[i],
                                       n_neurons=layer_sizes[i + 1],
                                       activation=activations[i],
                                       weight_init=weight_init
                                    for i in range(len(layer_sizes) - 1)
                                 ] if layers is None else layers
                                 self.learning_rate = 1r
                                 self.loss_fn = loss_fn
```

Nama Fungsi	call(self, x:Value) -> Value
Deskripsi Fungsi	Melakukan forward pass untuk semua layer
Source Code	<pre>defcall(self, x: Value) -> Value: for layer in self.layers: x = layer(x) return x</pre>

Nama Fungsi	parameters(self) -> List[Value]
Deskripsi Fungsi	Mengembalikan semua parameter dari setiap layer
Source Code	<pre>def parameters(self) -> List[Value]: params = [] for layer in self.layers: params.extend(layer.parameters()) return params</pre>

Nama Fungsi	backward(self, loss:Value)
Deskripsi Fungsi	Melakukan backward pass dengan menambah regulasi (L1 dan/atau L2) sebelum melakukan backward pass
Source Code	<pre>def backward(self, loss: Value): L_new = loss for layer in self.layers: for param in layer.parameters(): if self.lambda_11 > 0:</pre>

Nama Fungsi	update_weights(self)
Deskripsi Fungsi	Memperbaharui bobot menggunakan gradien hasil perhitungan backward pass

```
Source Code

def update_weights(self):
    for param in self.parameters():
        grad = param.grad

    if grad.shape != param.data.shape:
        grad = grad.sum(axis=0)

    param.data -= self.learning_rate * grad
```

```
Nama Fungsi
                                 def train(
                                        self,
                                        training data,
                                        training target,
                                        max epoch,
                                        error_threshold,
                                        batch size,
                                        validation data=None,
                                        validation target=None,
                                        verbose=False
Deskripsi Fungsi
                                 Melatih FFNN dengan validasi optimal
Source Code
                                           training_loss_history = []
                                           validation_loss_history = []
                                           for epoch in range(max_epoch):
                                              training_loss = self._train_epoch(training_data, training_target, batch_size)
training_loss_history.append(training_loss)
                                              validation_loss = None
                                              if validation_data is not None and validation_target is not None:
                                                 validation_loss = self._validate(validation_data, validation_target)
                                                  validation_loss_history.append(validation_loss)
                                                 output_str = f"Epoch {epoch + 1}/{max_epoch}: Training Loss = {training_loss}"
                                                 if validation_loss is not None:

output_str += f", Validation Loss = {validation_loss}"
                                                  print(output_str)
                                              if training_loss <= error_threshold:</pre>
                                               'training_loss_history': training_loss_history,
                                               'validation_loss_history': validation_loss_history
```

```
Nama Fungsi __train_epoch(self, training_data: Value, training_target:Value, batch_size: int)
```

```
Deskripsi Fungsi
                                  Melakukan pelatihan secara mini batch untuk 1 epoch
Source Code
                                     def _train_epoch(self, training_data : Value, training_target:Value, batch_size: int):
                                         total_loss = 0
                                         num_samples = len(training_data)
                                         num_batches = (num_samples + batch_size - 1) // batch_size # menangani batch terakhir yang
                                         for i in range(0, num_samples, batch_size):
                                            batch_data = training_data[i:i+batch_size]
batch_target = training_target[i:i+batch_size]
                                             output = self(batch_data)
                                             loss = self.loss_fn(output, batch_target)
                                             total_loss += loss.data
                                             for param in self.parameters():
                                                param.zero_grad()
                                             self.backward(loss)
                                             self.update_weights()
                                         average_loss = total_loss / num_batches
                                         return average_loss
```

Nama Fungsi	_validate(self, validation_data: Value, validation_target:Value)
Deskripsi Fungsi	Menghitung average loss dari data validasi
Source Code	<pre>def _validate(self, validation_data: Value, validation_target : Value): total_loss = 0 for x, y in zip(validation_data, validation_target): output = self(x) loss = self.loss_fn(output, y) total_loss += loss.data return total_loss / len(validation_data)</pre>

```
Nama Fungsi
                              load(cls, file_path:str)
                              Memuat model FFNN dari file JSON
Deskripsi Fungsi
Source Code
                                 @classmethod
                                 def load(cls, file_path: str):
                                     with open(file_path, "r") as f:
                                        model_data = json.load(f)
                                     layer_sizes = model_data["layer_sizes"]
                                     activations = [activations_map[name] for name in model_data["activations"]]
loss_fn = loss_fn_map.get(model_data["loss_fn"], None)
                                     layers = []
                                     for i in range(len(layer_sizes) - 1):
                                         layer = Layer(
                                            n_inputs=layer_sizes[i],
                                             n_neurons=layer_sizes[i + 1],
                                             activation=activations[i],
                                             weight_init=zero_init,
                                             rmsnorm=model_data["rmsnorm"][i]
                                         layer.W.data = np.array(model_data["weights"][i])
                                         layer.b.data = np.array(model_data["biases"][i])
                                         if model_data["rmsnorm"][i]:
                                             layer.gamma.data = np.array(model_data["gamma"][i])
                                         layers.append(layer)
                                     return cls(layers=layers, loss_fn=loss_fn, lr=model_data["learning_rate"])
```

7. Implementasi visualize

1	Class yang berfungsi untuk memvisualisasi perbandingan fungsi loss antara training dan validasi, serta memvisualisasi distribusi
	bobot dan gradient dalam setiap layer FFNN.

Nama Fungsi	def plot_training_comparison(training_history)
Deskripsi Fungsi	Fungsi untuk plotting perbandingan fungsi loss antara training dan validasi

```
def plot_training_comparison(training_history):
Source Code
                                 plt.figure(figsize=(10, 6))
                                 plt.plot(
                                    training_history['training_loss_history'],
                                    label='Loss on Training Data',
                                    color='blue'
                                 plt.plot(
                                     training_history['validation_loss_history'],
                                     label='Loss on Validation Data',
                                    color='red',
                                    linestyle='--'
                                 plt.title('Training Loss Comparison')
                                 plt.xlabel('Epoch')
                                 plt.ylabel('Loss')
                                 plt.legend()
                                 plt.tight_layout()
                                 plt.show()
```

```
Nama Fungsi
                                 def plot weight distribution(ffnn: FFNN)
                                 Fungsi untuk plotting distribusi bobot dan gradien dari setiap
Deskripsi Fungsi
                                 layer
Source Code
                                   def plot_weight_distribution(ffnn: FFNN):
                                      num_layers = len(ffnn.layers)
                                      fig, axes = plt.subplots(num_layers, 2, figsize=(12, 4 * num_layers))
                                      if num_layers == 1:
                                      for i, layer in enumerate(ffnn.layers):
                                          weights = layer.W.data.flatten()
                                          gradients = layer.W.grad.flatten() if layer.W.grad is not None else None
                                          axes[i][0].hist(weights, bins=30, color='blue', alpha=0.7, edgecolor='black')
                                          axes[i][0].set_title(f"Layer {i+1} - Weight Distribution")
axes[i][0].set_xlabel("Weight Value")
                                          axes[i][0].set_ylabel("Frequency")
                                          if gradients is not None:
                                              axes[i][1].hist(gradients, bins=30, color='red', alpha=0.7, edgecolor='black')
                                              axes[i][1].set_title(f"Layer {i+1} - Gradient Distribution")
axes[i][1].set_xlabel("Gradient Value")
                                              axes[i][1].set_ylabel("Frequency")
                                              axes[i][1].axis("off")
                                      plt.tight_layout()
                                      plt.show()
```

8. Implementasi draw_FFNN

Deskripsi

```
Nama Fungsi
                  def visualized FFNN(ffnn: FFNN)
Deskripsi Fungsi
                  Fungsi untuk memvisualisasikan graph FFNN
                  def visualize FFNN(ffnn: FFNN):
Source Code
                      nodes, edges = [], []
                      n inputs = ffnn.layers[0].W.data.shape[1]
                      input nodes = [f"x{i+1}" for i in
                  range(n inputs)]
                      y 	ext{ offset} = 0
                      max nodes per layer = max([len(layer.W.data)
                  for layer in ffnn.layers] + [n inputs])
                      layer height = max nodes per layer * 150
                      layer_start_y = y_offset + (layer_height -
                  n inputs * 150) / 2
                      prev layer nodes = input nodes
                      nodes.extend([{"data": {"id": node, "label":
                  node}, "classes": "input", "position": {"x": 0,
                  "y": i * 150 + layer start y}} for i, node in
                  enumerate(input nodes)])
                      layer distance = 100 * max nodes per layer
                      for layer_idx, layer in
                  enumerate(ffnn.layers):
                          n neurons = layer.W.data.shape[0]
                          sum nodes = [f"S{layer idx + 1} N{n idx +}
                  1}" for n idx in range(n neurons)]
                          act nodes = [f"A{layer idx + 1} N{n idx +}
                  1}" for n idx in range(n neurons)]
                          layer_start_y = y_offset + (layer_height
                  - n neurons * 150) / 2
                          nodes.extend([{"data": {"id": node,
                   'label": node}, "classes": "sum", "position":
                   "x": (layer idx + 1) * layer distance, "y": i *
                  150 + layer start y}} for i, node in
```

```
enumerate(sum nodes)])
       nodes.extend([{"data": {"id": node,
"label": node}, "classes": "activation",
"position": {"x": (layer idx + 1) *
layer distance + 150, "y": i * 150 +
layer start y}} for i, node in
enumerate(act nodes)])
       for neuron idx in range(n neurons):
           for prev idx, prev node in
enumerate(prev layer nodes):
              weight value =
layer.W.data[neuron idx, prev idx]
              weight grad = layer.W.grad
              label extension =
f"\ndw={weight grad[neuron idx, prev idx]}" if
weight grad is not None else ""
              edges.append({
                  "data": {"id":
prev_node, "target": sum nodes[neuron idx],
f"w={weight value:.2f}{label extension}"},
           bias value = layer.b.data[neuron idx]
           bias grad = layer.b.grad
           label extension =
f"\ndb={np.sum(bias grad, axis=0)[neuron idx]}"
if bias grad is not None else ""
           bias node =
f"b{layer idx} N{neuron idx}"
           nodes.append({"data": {"id":
bias node, "label": bias node}, "classes":
layer distance - (layer distance) // 2, "y":
neuron idx * 150 + layer start y}})
           edges.append({
```

```
"data": {"id":
f"{bias node}-{sum nodes[neuron idx]}", "source":
bias node, "target": sum nodes[neuron idx],
"weight":
            edges.append({
f"{sum nodes[neuron idx]}-{act nodes[neuron idx]}
", "source": sum nodes[neuron idx], "target":
act nodes[neuron idx], "weight":
layer.activation. name },
       prev layer nodes = act nodes
   output nodes = [f"y{i+1}" for i in
range(len(prev layer nodes))]
   layer_start_y = y_offset + (layer height -
len(prev layer nodes) * 150) / 2
node}, "classes": "output", "position": {"x":
(len(ffnn.layers) + 1) * layer distance, "y": i *
150 + layer start y}} for i, node in
enumerate(output nodes)])
    for prev node, out node in
zip(prev layer nodes, output nodes):
       edges.append({
f"{prev node}-{out node}", "source": prev node,
"target": out node, "weight": ""},
    app = dash.Dash(__name__)
```

```
app.layout = html.Div([
        cyto.Cytoscape(
            layout={'name': 'preset'},
            style={'width': '100%', 'height':
            elements=nodes + edges,
            stylesheet=[
                    "content": "data(label)",
                } } ,
"background-color": "#FF4500"}},
["background-color": "#d62728"}},
"triangle",
                } } ,
```

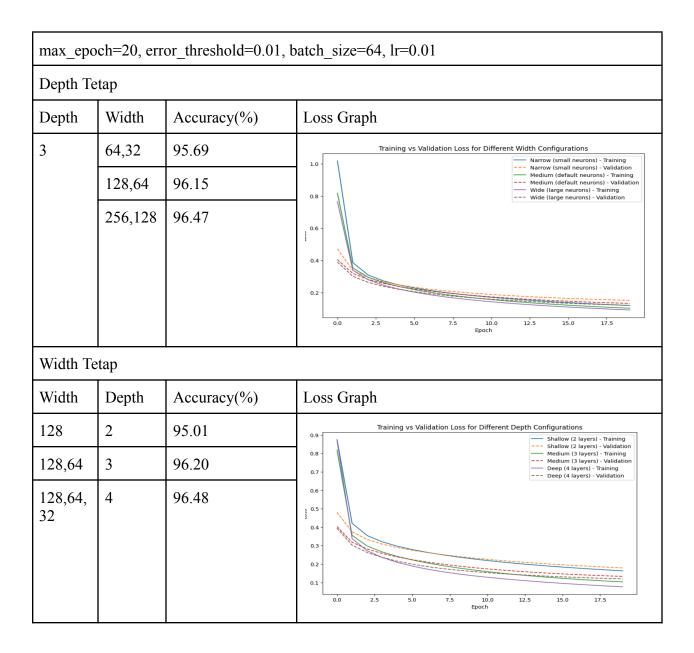
```
"label": "data(weight)",
    @app.callback(
        Output('ffnn-graph', 'stylesheet'),
        Input('ffnn-graph', 'tapEdgeData'),
   def display edge data(edge data, stylesheet):
       if edge_data:
           edge id = edge data['id']
           found = False
           for style in stylesheet:
               if style['selector'] == f'edge[id
= "{edge id}"]':
                   if 'label' in style['style']
and style['style']['label'] == 'data(weight)':
                        style['style']['label'] =
style['style']['font-size'] = '0px'
                        style['style'] = {
```

```
"text-background-opacity": 1,
"text-background-color": "white",
"text-border-opacity": 1,
"black"
                   found = True
           if not found:
                stylesheet.append({
"{edge_id}"]',
"text-background-opacity": 1,
"white",
"black"
           return stylesheet
           return stylesheet
   return app
```

D. Hasil Pengujian dan Analisis

Input feature sebanyak 784 (default dataset MNIST 784), output layer 10(default label), semua nya menggunakan categorical cross entropy loss.

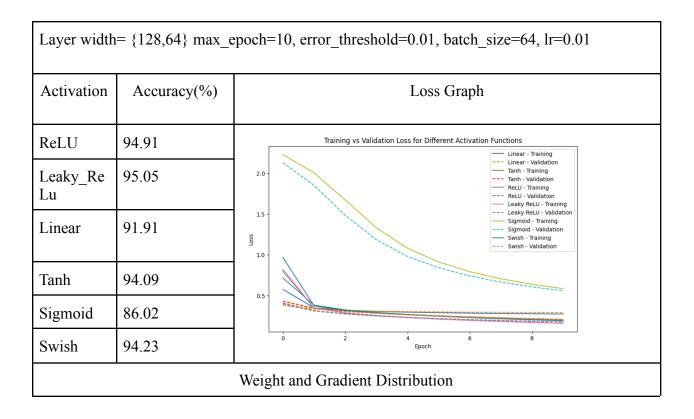
1. Pengaruh Depth dan Width

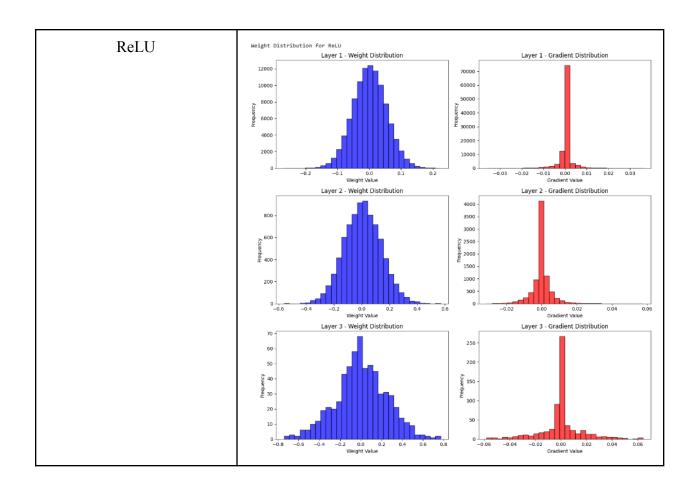


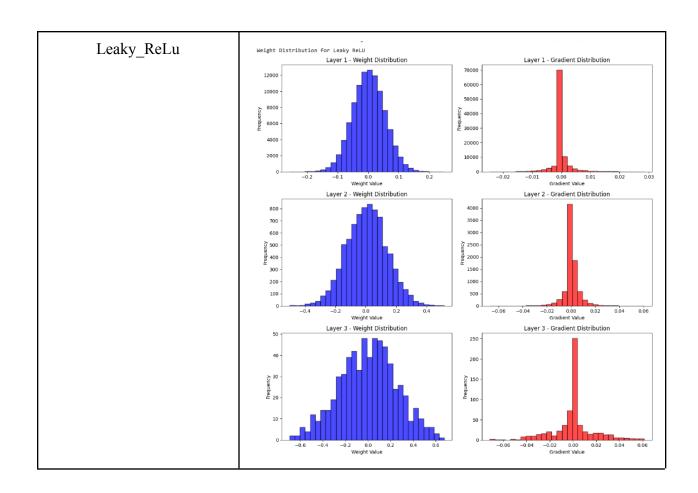
Penambahan width dan depth dapat meningkatkan akurasi karena model dengan kapasitas yang lebih besar mampu menangkap pola-pola yang lebih kompleks [3]. Namun, perlu diperhatikan bahwa peningkatan depth dan width juga dapat meningkatkan risiko

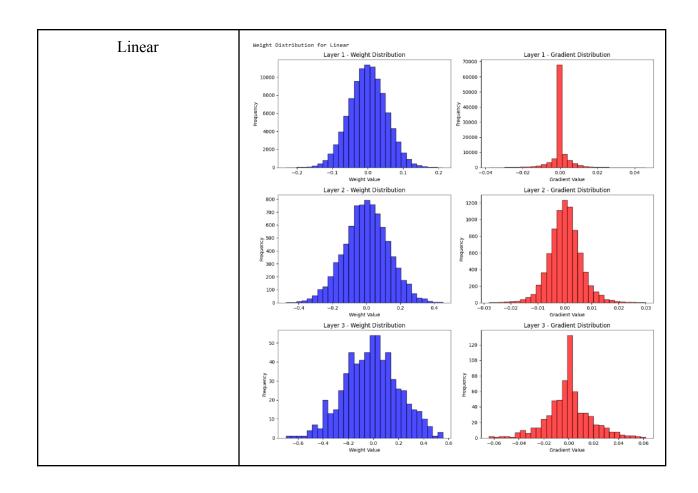
overfitting, terutama jika tidak diimbangi dengan jumlah data yang cukup atau strategi regularisasi yang tepat [3][4]. Untuk mengatasi hal ini, berbagai teknik seperti dropout, regularisasi (misalnya L1 atau L2), dan skip connection dapat diterapkan guna meningkatkan kemampuan generalisasi model [3][4].

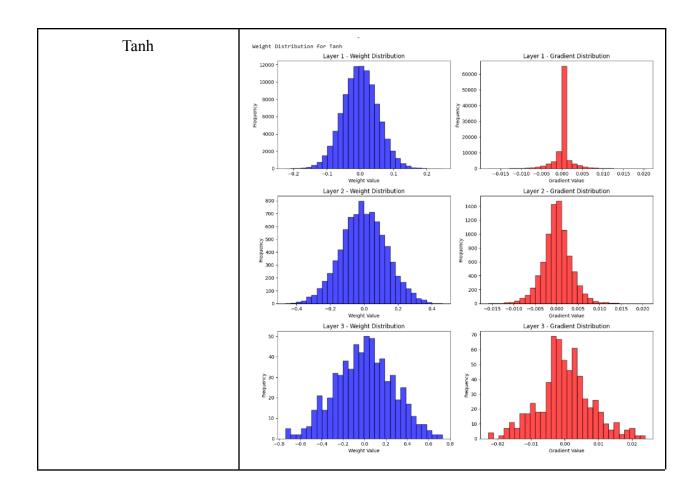
2. Pengaruh fungsi aktivasi hidden layer

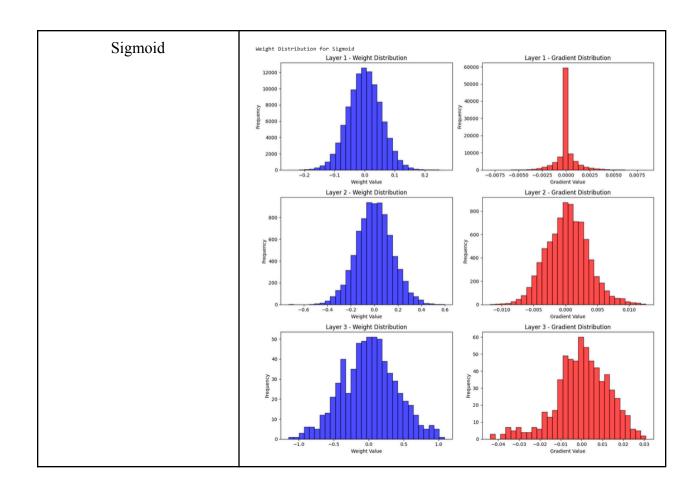


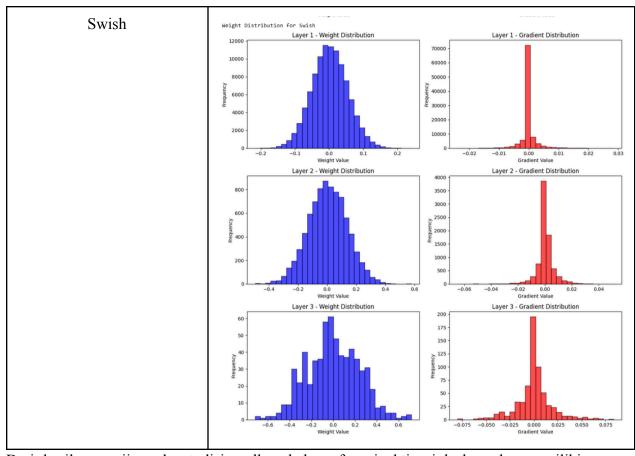








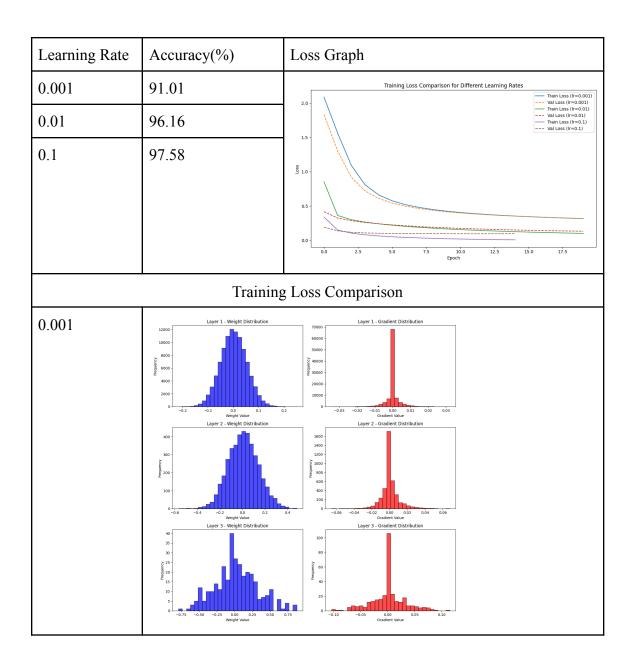


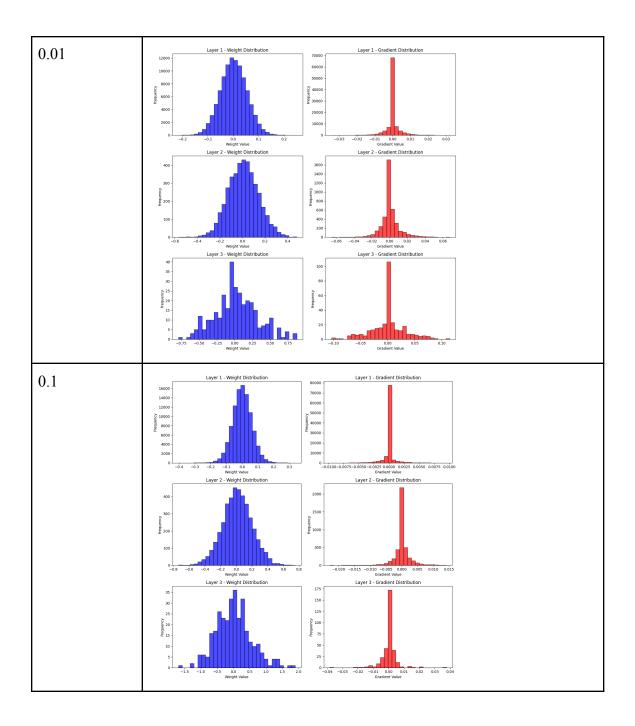


Dari hasil pengujian, dapat disimpulkan bahwa fungsi aktivasi leaky relu, memiliki performa yang paling baik dibanding dengan fungsi aktivasi lainnya. Hal ini karena kemampuannya mengatasi masalah vanishing gradient, yang sering terjadi pada fungsi aktivasi seperti Sigmoid atau ReLU standar. Dalam ReLU, unit yang memiliki output negatif akan menghasilkan gradien nol, menyebabkan beberapa neuron menjadi tidak aktif secara permanen selama pelatihan. Namun, Leaky ReLU mengatasi masalah ini dengan memberikan slope kecil untuk nilai negatif, memungkinkan gradien tetap mengalir meskipun input negatif. Selain itu, dibandingkan dengan Sigmoid dan Tanh, Leaky ReLU memiliki sifat tidak terbatas untuk nilai positif, sehingga dapat menangani rentang nilai yang lebih luas.

3. Pengaruh learning rate

Layer Width = {128,32}, hidden_activation = ReLU, output = softmax Max epoch = 20, error threshold=0.01, batch size = 64





Learning rate merupakan hyperparameter yang krusial dalam pelatihan model, karena secara langsung mengontrol besarnya langkah (step size) dalam proses optimisasi. Jika learning rate ditetapkan sangat kecil, model akan melakukan pembaruan parameter secara perlahan. Meskipun hal ini dapat menghasilkan konvergensi yang stabil, model memerlukan jumlah epoch yang lebih banyak untuk mencapai titik minimum dari fungsi loss, yang dapat meningkatkan waktu pelatihan secara signifikan. Di sisi lain, learning

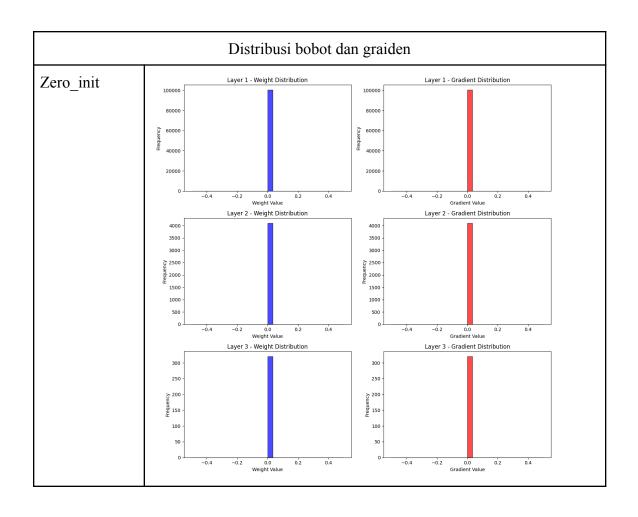
rate yang terlalu besar mempercepat pembelajaran karena setiap pembaruan parameter memiliki dampak yang lebih besar. Namun, peningkatan ini sering disertai dengan risiko ketidakstabilan; pembaruan yang terlalu agresif dapat menyebabkan overshooting, di mana parameter melampaui titik optimal, atau bahkan menyebabkan osilasi dan kegagalan konvergensi.

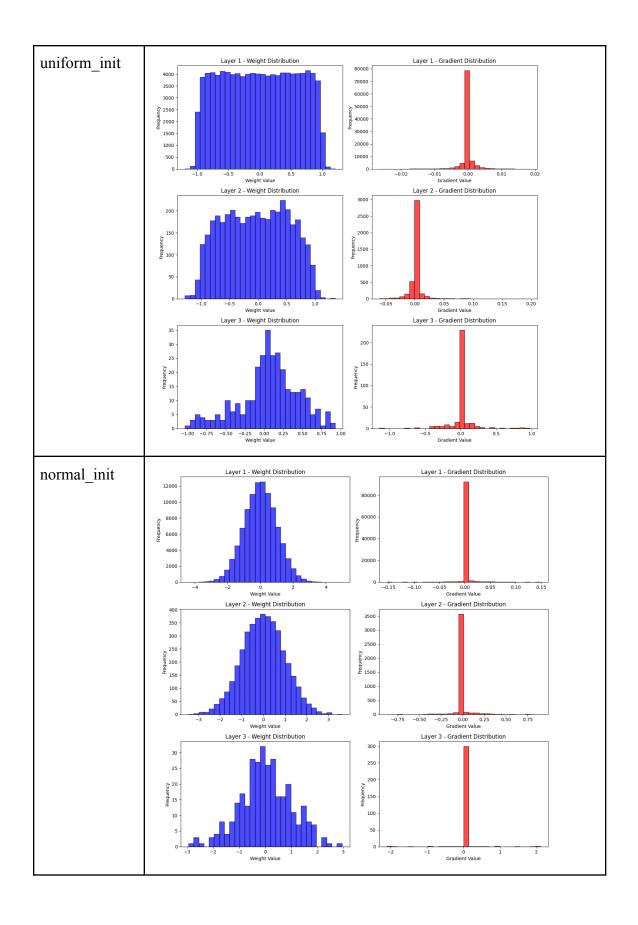
Oleh karena itu, pemilihan learning rate yang tepat merupakan trade-off antara kecepatan pembelajaran dan kestabilan konvergensi. Strategi seperti adaptive learning rate (misalnya, algoritma Adam atau RMSprop) dan penjadwalan learning rate (learning rate scheduling) sering digunakan untuk mengatasi permasalahan ini, sehingga model dapat secara dinamis menyesuaikan kecepatan pembelajaran selama proses training dan mencapai kinerja yang optimal [3].

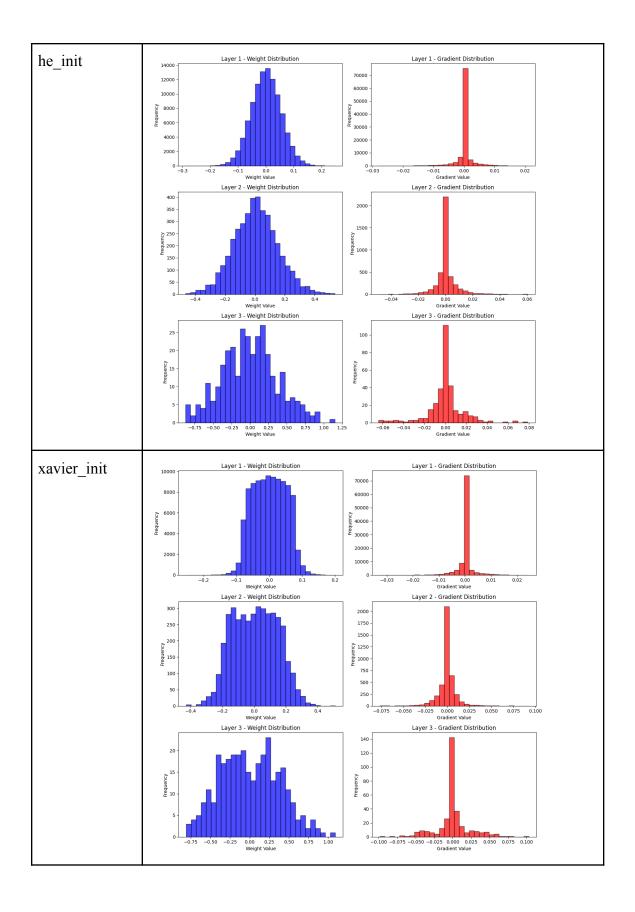
Learning Rate juga perlu disesuaikan dengan ukuran batch, misal batch yang kecil cenderung lebih baik menggunakan learning rate yang kecil karena perlu kestabilan dalam belajar karena estimasi gradiennya memiliki varians yang tinggi [3].

4. Pengaruh inisialisasi bobot

Layer Width = {128,32}, hidden_activation = ReLU, output = softmax, Loss = CCE, Lr = 0.01, max_epoch = 20, batch_size = 64, error_threshold = 0.01			
Initialization	Accuracy(%)	Loss Graph	
Zero_init	11.43%	Training Loss Comparison for Different Weight Initializations Train Loss (zero_init) Val Loss (zero_init)	
uniform_init	89.06%	and the state of t	
normal_init	61.60%		
he_init	96.08%		
xavier_init	96.11%		
		0- 00 2.5 50 7.5 10.0 12.5 15.0 17.5 Epoch	





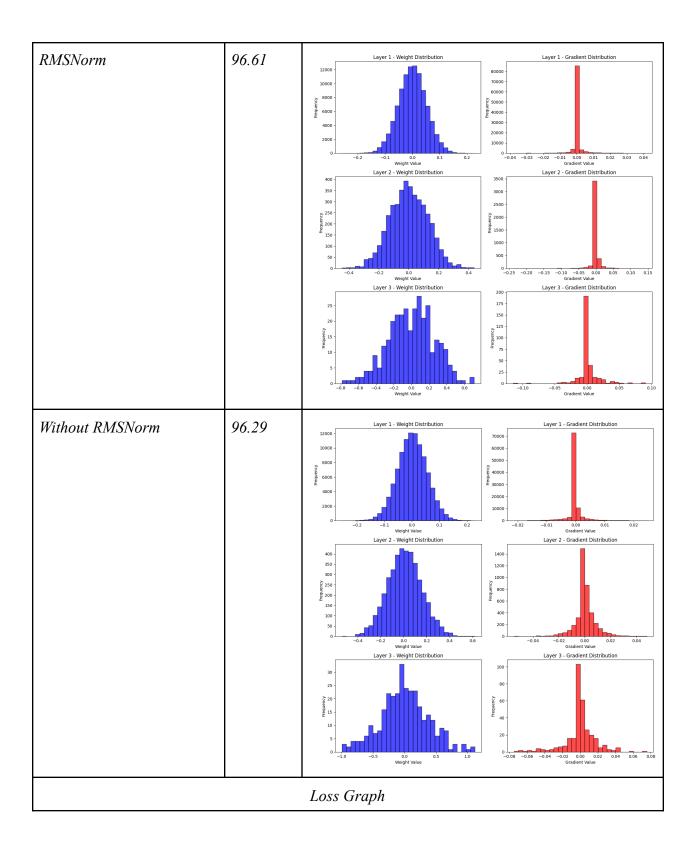


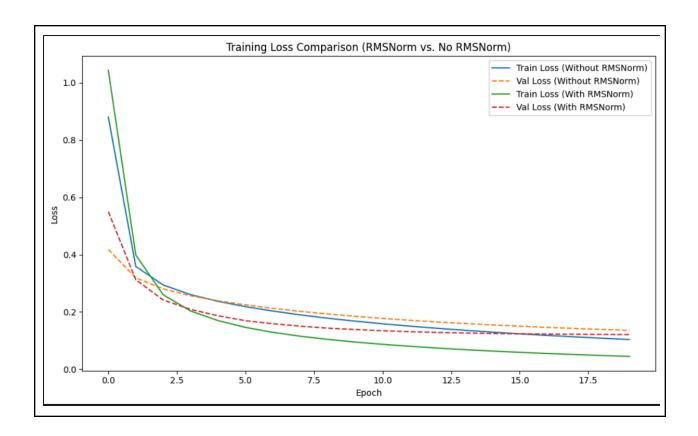
Dari hasil pengujian berbagai metode inisialisasi bobot, ditemukan bahwa tiap metode menghasilkan akurasi yang berbeda-beda, dengan metode Xavier dan He memberikan akurasi tertinggi. Hal ini terjadi karena inisialisasi bobot yang tepat sangat berpengaruh pada kekonvergenan dan pelatihan [3]. Inisialisasi yang optimal dapat menjaga distribusi aktivasi dan gradien di seluruh jaringan, sehingga mencegah masalah vanishing dan exploding gradients. Xavier initialization dirancang untuk menjaga variansi output agar tetap konsisten di setiap layer, sedangkan He initialization mengoptimalkan inisialisasi khusus untuk layer dengan fungsi aktivasi ReLU, yang rentan terhadap saturasi. Dengan menggunakan metode inisialisasi seperti ini, model dapat mencapai konvergensi yang lebih cepat dan stabil, yang pada akhirnya menghasilkan akurasi yang lebih tinggi [3].

Dapat dilihat juga untuk zero_init semua weight 0 dan setelah pelatihan distribusi weight juga 0 karena gradiennya 0 sehingga akan selalu 0 dan mengandalkan nilai bias.

5. Pengaruh RMSNorm

Layer Width = {128,32}, hidden_activation = ReLU, output = softmax, batch_size = 64, lr = 0.01, init = he_init		
	Accuracy (%)	Weight and Gradient Distribution

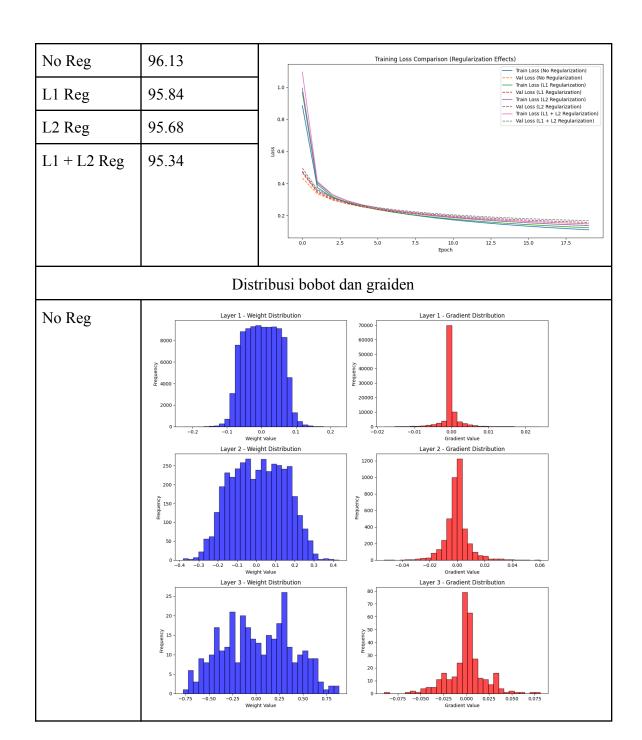


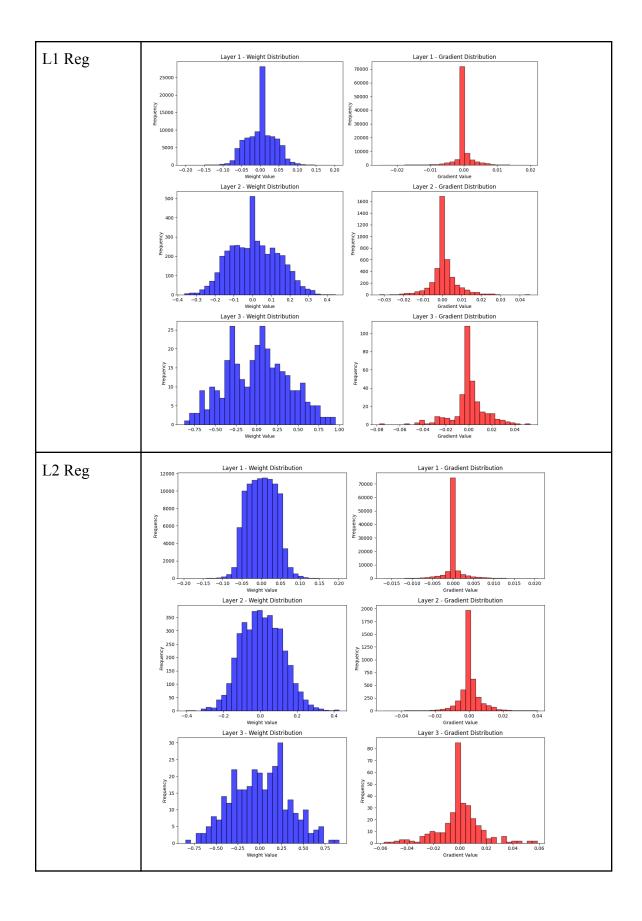


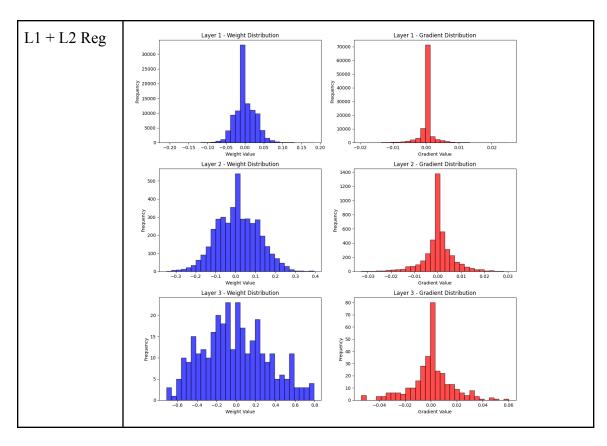
Dapat dilihat dari weight distribution dari hasil pengujian ini dengan menggunakan RMSNorm distribusi weight lebih banyak yang mendekati 0, ini dikarenakan efek dari RMSNorm yang membuat pembelajaran menjadi lebih stabil dan lebih cepat konvergen, sehingga pada akhir pelatihan gradient banyak yang sangat kecil menandakan model stabil dalam pelatihan. Dapat dilihat juga bahwa dengan RMSNorm pembelajaran lebih stabil antara train dan validationnya lebih seimbang. Dari hasil pengujian kami didapat bahwa penggunaan RMSNorm meningkatkan akurasi validasi, hal ini dikarenakan hasil aktivasi di setiap layer dirnormalisasi sehingga dapat kurang sensitif terhadap *Invariance*.

6. Pengaruh Regularisasi L1 dan L2

$Layer = \{128,32\}$, $hidden_activation = leaky\ ReLU$, $output = softmax$, $weight_init = Xavier$, $lr = 0.01$, $loss = CCE$				
Regularisasi	Accuracy(%)	Loss Graph		







Hasil yang diamati menunjukkan bahwa meskipun regularisasi membantu mengendalikan kompleksitas model, terdapat trade-off dalam akurasi, di mana network dengan regularisasi memiliki akurasi yang lebih rendah dibandingkan tanpa regularisasi. Pada regularisasi L1, banyak bobot yang sangat mendekati nol, yang menunjukkan bahwa metode ini mendorong sparsity dalam network. Sementara itu, pada regularisasi L2, bobot tidak didekati ke nol, tetapi terdistribusi lebih merata. Hal ini terjadi karena regularisasi L2 lebih mendorong diskriminasi bobot secara proporsional, tanpa benar-benar menghilangkan kontribusi fitur tertentu.

Jika digambarkan ke dalam euclidean space, grafik dari L2 memiliki tepi yang bundar, sedangkan L1 patah yang menunjukkan beberapa weight bisa menjadi 0 (*Feature Selection*) [3].

7. Perbandingan dengan library sklearn

Layer = $\{128,32\}$, hidden_activation = leaky ReLU, output = softmax, weight_init = Xavier, $lr = 0.01$, $loss = CCE$, max epoch = 20, batch size = 64		
Metode	Accuracy(%)	
Sklearn MLP	97.83	
My FFNN	95.94	

MLP Scikit-Learn memiliki banyak optimisasi bawaan yang meningkatkan performa. Fungsi aktivasi ReLU yang digunakan berbeda dan lebih stabil dalam konvergensi. Optimizer seperti Adam yang merupakan gabungan dari GD with Momentum dan RMSProp dengan penyesuaian learning rate otomatis membuat training lebih efisien. Regularisasi L2 bawaan membantu menghindari overfitting. Inisialisasi bobot yang lebih optimal mempercepat training. Selain itu, implementasi berbasis NumPy dan Cython meningkatkan efisiensi komputasi sehingga waktu training dengan sklearn juga jauh lebih singkat.

KESIMPULAN DAN SARAN

A. Kesimpulan

Dari hasil eksplorasi yang ada, pemahaman kami mengenai cara kerja dari Feed Forward Neural Network menjadi bertambah. Kami menemukan bahwa penambahan width dan depth dari layer akan menambah akurasi namun penambahan ini juga memiliki resiko untuk overfitting. Kami juga menemukan bahwa untuk dataset yang kami teliti dan hyperparameter yang kami tetapkan, fungsi aktivasi Leaky ReLU memiliki akurasi paling tinggi, yakni 95.05% yang diikuti oleh ReLU. Kami juga mendapati bahwa fungsi aktivasi dengan akurasi terburuk adalah Sigmoid dengan akurasi 86.02%. Terkait learning rate, kami menemukan bahwa untuk max epoch = 20, learning rate berbanding lurus dengan akurasi. Namun, untuk learning rate yang terlalu besar akan membuat model overshoot yang mengakibatkan nilai loss menjadi divergen.

Terkait inisialisasi bobot, kami menemukan bahwa metode Xavier initialization memiliki akurasi yang terbaik, yakni 96.11% yang diikuti oleh He initilaization, yakni 96.08%. Selain itu, metode inisialisasi bobot terburuk adalah zero initialiszation, yakni 11.43%. Terkait pengaruh regularisasi L1 dan L2, kami menemukan regularisasi mengakibatkan penurunan pada akurasi, walau tidak terlalu signifikan. Tanpa regularisasi vs L1 vs L2 vs L1 + L2 (96.13% vs 95.84% vs 95.68% vs 95.34%).

Terkait pengaruh RMSNorm, kami menemukan bahwa RMSNorm menghasilkan akurasi yang lebih baik jika dibandingkan tanpa menggunakan RMSNorm (96.61% vs 96.29%) dan RMSNorm memberikan pembelajaran yang lebih stabil.

Jika dibandingkan dengan fungsi bawaan dari sklearn, model kami memiliki akurasi yang kurang (97.83% vs 95.94%). Hal ini dikarenakan MLP Scikit-learn memiliki banyak optimasi bawaan, implementasi fungsi aktivasi ReLU yang berbeda, dan optimizer lainnya yang mempengaruhi efektifitas dan efisiensi komputasi.

B. Saran

Saran yang bisa diberikan adalah untuk memberikan usaha yang lebih baik lagi untuk tugas kedepannya agar dapat memberikan hasil yang lebih baik lagi.

PEMBAGIAN KERJA

NIM	Pembagian Kerja	
13522051	laporan, readme, Value, Autograd, test.	
13522079	Value, Autograd, Layer, loss, init, test, RMSNorm, activation, laporan	
13522089	FFNN, Value, Autograd, init, test, visualization, regularization, activation, laporan	

REFERENSI

- [1] Goodfellow, I., Bengio, Y., & LeCun, Y. (2016). Deep Learning. MIT Press
- [2] PyTorch Documentation. (n.d.). Diakses dari https://pytorch.org/docs/stable/index.html